SPRAWOZDANIE	METODY I	NUMERYCZNE
---------------------	----------	-------------------

Laboratorium nr 5 — Metoda potęgowa z ortogonalizacją Gramma-Schmidta

Aleksandra Krzemińska, Informatyka Stosowana II rok WFiIS, I stopień, rok 2021

WSTEP TEORETYCZNY

Tematem przewodnim bieżących zajęć laboratoryjnych była metoda potęgowa wykorzystana w celu wyznaczenia wektorów włanych dla danej maicerzy. Ta iteracyjna metoda wyznaczania wektorów własnych jest wysoce skuteczna przy wyznaczaniu dominującej wartości własnej i wektora do niej przynależnego, dlatego też stosowana jest w algorytmie PageRank - algorytmie pozycjonującym, który wykorzystywany jest przez popularną wyszukiwarkę internetową Google. Metoda implementowana w ramach zajęć została lekko zmodyfikowana - wykorzystuje ortogonalizację Gramma-Schmidta, jest to operacja mająca na celu przekształcenie wektorów unitarnych w układ wektorów ortogonalncyh (tj. kiedy iloczyn skalarny wektorów jest równy 0). Dzięki temu macierz wejściowa nie będzie modyfikowana – zastąpione zostanie to jedynie operacją ortogonalizacji wektorów. W przypadku obliczania pozostałych wartości własnych i wektorów własnych (niedominujących), metoda ta jest już mniej dokładna.

ZADANIE DO WYKONANIA

Zadaniem laboratoryjnym było zaimplementowanie ww. metody potęgowej, z wykorzystaniem ortogonalizacji Gramma-Schmidta, wyliczenie wartości własnych i wektorów własnych dla macierzy symetrycznej \mathbf{A} (rozmiar n = 7), zdefiniowanej jako:

$$A_{ij} = \frac{1}{\sqrt{2+|i-j|}} ,$$

zgodnie z poniższym algorytmem:

}

```
for(k = 0; k < K_{val}; k + +) \{
m{x}_k^0 = [1, 1, \dots, 1] \quad (\text{inicjalizacja wektora startowego})
for(i = 1; i <= IT\_MAX; i + +) \{
m{x}_k^{i+1} = A m{x}_k^i
for(j = 0; j < k; j + +) \{ \quad (\text{ortogonalizacja G-S})
m{x}_k^{i+1} = m{x}_k^{i+1} - \left[ \left( m{x}_k^{i+1} \right)^T m{x}_j \right] m{x}_j
\}
\lambda_k^i = \frac{\left( m{x}_k^{i+1} \right)^T m{x}_k^i}{\left( m{x}_k^i \right)^T m{x}_k^i}
m{x}_k^i = \frac{m{x}_k^{i+1}}{\| m{x}_k^{i+1} \|_2}
\}
```

gdzie: k – to numer wyznaczanej wartości własnej, \mathbf{A} – macierz wejściowa, λ^i_k – przybliżenie k-tej wartości w i-tej iteracji, x^i_k – przybliżenie k-tego wektora własnego, IT_MAX – maksymalna liczba iteracji dla każdego k (przyjęta jako 12).

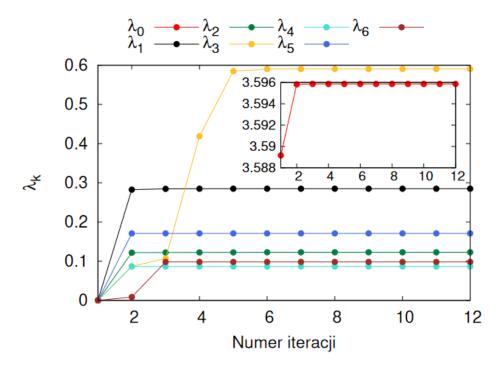
Następnie należało utworzyć macierz \mathbf{X} zawierającą zbiór wszystkich wyliczonych wektorów własnych oraz wyliczyć macierz \mathbf{D} , zdefiniowaną jako iloczyn macierzowy $\mathbf{D} = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}$.

METODA

W celu poprawienia czytelności kodu zaimplementowane zostały samodzielnie funkcje pomocnicze, m.in. mnożenie macierzy, mnożenie wektorów, mnożenie macierzy z wektorem, mnożnie przez skalar, czy funkcja transpozycji macierzy. Wyniki własności własnych zostały wpisane do osobnego pliku tekstowego, tak samo wynik mnożenia macierzowego – macierz D. W ramach ułatwienia alokacji pamięci dla macierzy i wektorów wykorzystana została, już wcześniej wykorzystywana na laboratoriach, biblioteka GSL.

WYNIKI

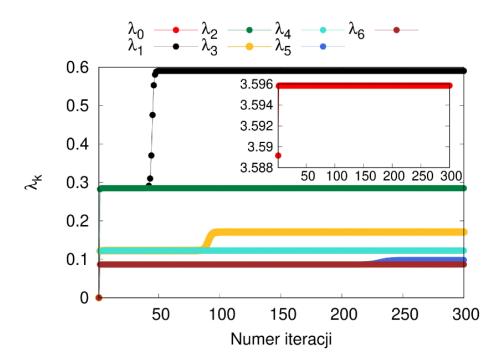
Wyniki zostały zaprezentowane w sposób graficzny przy pomocy skryptu w GnuPlot, jak poniżej:



Wykres 1: Graficzna prezentacja kolejnych przybliżeń znalezionych wartości własnych λ_k w kolejnych iteracjach algorytmu

Przedstawiony powyżej *Wykres 1* pokazuje wcześniej już wspomniane właściwości – widać, że wartość własna λ_0 jest znacząco większa od pozostałych (dominująca). Dodatkowo jej wartość już przy drugiej iteracji była określona na tyle dokładnie, że kolejne iteracje nie zmieniły wyniku, w przeciwieństwie do λ_3 czy λ_6 , gdzie widać, iż te wartości ustabilizowały się dopiero przy większej ilości iteracji.

W ramach weryfikacji rozszerzona została dziedzina (liczba iteracji) dla algorytmu, tak aby zweryfikować, czy dokładność wartości nie zmieni się przy większej ilości przybliżeń. Poniższy *Wykres* 2 pokazuje tę samą prezentację przybliżeń wartości własnych, ale tym razem dla 300 iteracji.



Wykres 2: Graficzna prezentacja kolejnych przybliżeń znalezionych wartości własnych λ_k dla 300 iteracji

Jak widać powyżej, dla wartości dominującej wartość nawet przy 300 iteracjach nie uległa zmianie, w przeciwieństwie do niektórych z pozostałych wartości własnych. Co za tym idzie – jest to swego rodzaju dowód, na mniejszą dokładność wyników wartości własnych niedominujących i im odpowiadających wektorów własnych i mniejszą efektywność algorytmu przy ich wyliczaniu.

Wartości dla macierzy **D** z kolei prezentują się następująco:

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} \mathbf{3.59586} & -8.99281\mathrm{e}{-15} & -1.66533\mathrm{e}{-16} & -5.55112\mathrm{e}{-16} & -3.33067\mathrm{e}{-16} & 1.11022\mathrm{e}{-16} & -2.77556\mathrm{e}{-16} \\ -8.89566\mathrm{e}{-15} & \mathbf{0.284988} & -1.88273\mathrm{e}{-06} & -9.6575\mathrm{e}{-09} & -1.57912\mathrm{e}{-09} & 3.46945\mathrm{e}{-17} & -6.93889\mathrm{e}{-18} \\ -2.28983\mathrm{e}{-16} & -1.88273\mathrm{e}{-06} & \mathbf{0.122798} & -0.00240002 & -0.000136113 & -2.50361\mathrm{e}{-12} & -2.94903\mathrm{e}{-17} \\ -6.93889\mathrm{e}{-17} & -9.6575\mathrm{e}{-09} & -0.00240002 & \mathbf{0.590378} & -1.13699\mathrm{e}{-08} & 2.77556\mathrm{e}{-17} & -5.55112\mathrm{e}{-17} \\ -2.71484\mathrm{e}{-16} & -1.57912\mathrm{e}{-09} & -0.000136113 & -1.13699\mathrm{e}{-08} & \mathbf{0.0865952} & -1.60842\mathrm{e}{-09} & -7.29798\mathrm{e}{-15} \\ 2.70617\mathrm{e}{-16} & -4.85723\mathrm{e}{-17} & -2.50361\mathrm{e}{-12} & -1.38778\mathrm{e}{-17} & -1.60842\mathrm{e}{-09} & \mathbf{0.170974} & -4.06949\mathrm{e}{-09} \\ -5.55112\mathrm{e}{-17} & -8.67362\mathrm{e}{-18} & -7.45931\mathrm{e}{-17} & -9.19403\mathrm{e}{-17} & -7.26112\mathrm{e}{-15} & -4.06949\mathrm{e}{-09} & \mathbf{0.0981544} \end{pmatrix}$$

Na pierwszy rzut oka widać, że wartości na diagonali są znacząco większe od pozostałych – można stwierdzić, że wartości macierzy poza diagonalą są równe prawie zero. Zaobserwować można też, iż wartości na diagonali są tożsame z wcześniej obliczonymi, kolejnymi wartościami własnymi dla macierzy **A**.

WNIOSKI

Metoda potęgowa zaimplementowana w ramach laboratorium jest bardzo efektywna. W przypadku obliczania dominującej wartości własnej wystarczyło zaledwie kilka iteracji do znalezienia bardzo dokładnego wyniku, z czego wynika bardzo szybki czas wykonania algorytmu. Mankamentem jednak jest mniejsza dokładność obliczeniowa dla wartości własnych, które nie są dominujące – wówczas algorytm ten nie jest już tak niezawodny i wymaga dłuższego czasu (większej ilości iteracji) do znalezienia akceptowalnego rezultatu.