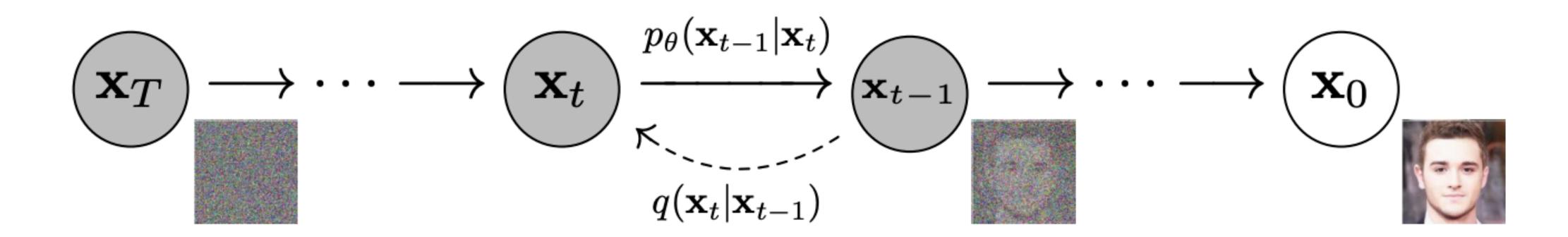
# Text diffusion models

ВШЭ ФКН, NLP

# Диффузионые модели

- Хотим получить генеративную модель для семплирования из p(x).
- Зададим прямой процесс зашумления и будем учиться его обращать.



Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0,1]$$

Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0, 1]$$

Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0,1]$$

$$x_t = \sqrt{\alpha_t} x_{t-1} + \sqrt{1 - \alpha_t} \varepsilon_{t-1}$$

Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0,1]$$

$$x_{t} = \sqrt{\alpha_{t}} x_{t-1} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} =$$

$$= \sqrt{\alpha_{t}} \left( \sqrt{\alpha_{t-1}} x_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t-1}} \varepsilon_{t-2} \right) + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1}$$

Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0,1]$$

$$x_{t} = \sqrt{\alpha_{t}} x_{t-1} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} =$$

$$= \sqrt{\alpha_{t}} \left( \sqrt{\alpha_{t-1}} x_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t-1}} \varepsilon_{t-2} \right) + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} =$$

$$= \sqrt{\alpha_{t}} \alpha_{t-1} x_{t-2} + (\sqrt{\alpha_{t}} (1 - \alpha_{t-1}) \varepsilon_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1})$$

Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0,1]$$

Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0,1]$$

$$x_{t} = \sqrt{\alpha_{t}} x_{t-1} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} =$$

$$= \sqrt{\alpha_{t}} \left( \sqrt{\alpha_{t-1}} x_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t-1}} \varepsilon_{t-2} \right) + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} =$$

$$= \sqrt{\alpha_{t}} \alpha_{t-1} x_{t-2} + \left( \sqrt{\alpha_{t} (1 - \alpha_{t-1})} \varepsilon_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} \right) =$$

$$\mathcal{N}(0, \alpha_{t} (1 - \alpha_{t-1})I) \quad \mathcal{N}(0, (1 - \alpha_{t})I)$$

$$= \sqrt{\alpha_{t}} \alpha_{t-1} x_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \alpha_{t-1} \varepsilon$$

Прямой процесс:

$$q(x_t|x_{t-1}) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\alpha_t}x_{t-1}, (1-\alpha_t)I), \quad \alpha_t \in [0,1]$$

$$x_{t} = \sqrt{\alpha_{t}} x_{t-1} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} =$$

$$= \sqrt{\alpha_{t}} \left( \sqrt{\alpha_{t-1}} x_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t-1}} \varepsilon_{t-2} \right) + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} =$$

$$= \sqrt{\alpha_{t} \alpha_{t-1}} x_{t-2} + \left( \sqrt{\alpha_{t} (1 - \alpha_{t-1})} \varepsilon_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} \right) =$$

$$\sqrt{\alpha_{t} \alpha_{t-1}} x_{t-2} + \left( \sqrt{\alpha_{t} (1 - \alpha_{t-1})} \varepsilon_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \varepsilon_{t-1} \right) =$$

$$\sqrt{\alpha_{t} \alpha_{t-1}} x_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \alpha_{t-1} \varepsilon = \dots = \sqrt{\bar{\alpha}_{t}} x_{0} + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_{t}} \varepsilon$$

$$= \sqrt{\alpha_{t} \alpha_{t-1}} x_{t-2} + \sqrt{1 - \alpha_{t}} \alpha_{t-1} \varepsilon = \dots = \sqrt{\bar{\alpha}_{t}} x_{0} + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_{t}} \varepsilon$$

$$\bar{\alpha}_t = \prod_{i=1}^t \alpha_t$$

$$x_t = \sqrt{\bar{\alpha}_t} x_0 + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_t} \varepsilon \Rightarrow q(x_t | x_0) = \mathcal{N}(x_t | \sqrt{\bar{\alpha}_t} x_0, (1 - \bar{\alpha}_t) I)$$

$$\bar{\alpha}_t = \prod_{i=1}^t \alpha_t$$

$$x_t = \sqrt{\bar{\alpha}_t} x_0 + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_t} \varepsilon \Rightarrow q(x_t | x_0) = \mathcal{N}(x_t | \sqrt{\bar{\alpha}_t} x_0, (1 - \bar{\alpha}_t) I)$$

Обратный процесс:

$$p(x_{t-1}|x_t) = \mathcal{N}(x_t|\mu(x_t,t), \Sigma(x_t,t))$$

Мы не знаем  $\mu(x_t,t)$  и  $\Sigma(x_t,t)$  так как не знаем распределение p(x).

$$\bar{\alpha}_t = \prod_{i=1}^t \alpha_t$$

$$x_t = \sqrt{\bar{\alpha}_t} x_0 + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_t} \varepsilon \Rightarrow q(x_t | x_0) = \mathcal{N}(x_t | \sqrt{\bar{\alpha}_t} x_0, (1 - \bar{\alpha}_t) I)$$

Обратный процесс:

$$p(x_{t-1}|x_t) = \mathcal{N}(x_t|\mu(x_t,t), \Sigma(x_t,t))$$

Мы не знаем  $\mu(x_t,t)$  и  $\Sigma(x_t,t)$  так как не знаем распределение p(x).

Вместо этого найдем  $p(x_{t-1}|x_t,x_0)$ 

$$p(x_{t-1}|x_t, x_0) = \mathcal{N}(x_t|\tilde{\mu}(x_t, x_0), \tilde{\beta}_t I)$$

$$p(x_{t-1}|x_t, x_0) = \mathcal{N}(x_t|\tilde{\mu}(x_t, x_0), \tilde{\beta}_t I)$$

$$p(x_{t-1}|x_t, x_0) = \mathcal{N}(x_t|\tilde{\mu}(x_t, x_0), \tilde{\beta}_t I) = \frac{p(x_t|x_{t-1}, x_0)p(x_{t-1}|x_0)}{p(x_t|x_0)}$$

$$\mathcal{N}(x \mid \mu, \sigma) = \frac{1}{Z} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma}\right)$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|\sqrt{\alpha_{t}}x_{t-1}, (1-\alpha_{t})I) \quad \mathcal{N}(x_{t-1}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0}, (1-\bar{\alpha}_{t-1})I)$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|x_{t-1}, x_{0})I) \quad \mathcal{N}(x_{t-1}|x_{0}, (1-\bar{\alpha}_{t-1})I)$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|x_{t-1}, x_{0})I) = \frac{p(x_{t}|x_{t-1}, x_{0})p(x_{t-1}|x_{0})}{p(x_{t}|x_{0})}$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t}}x_{0}, (1-\bar{\alpha}_{t})I)$$

$$\mathcal{N}(x \mid \mu, \sigma) = \frac{1}{Z} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma}\right)$$

$$\mathcal{N}(x \mid \mu, \sigma) = \frac{1}{Z} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma}\right)$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|\sqrt{\alpha_{t}}x_{t-1},(1-\alpha_{t})I) \quad \mathcal{N}(x_{t-1}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0},(1-\bar{\alpha}_{t-1})I)$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t}}x_{t-1},(1-\alpha_{t})I) \quad \mathcal{N}(x_{t-1}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0},(1-\bar{\alpha}_{t-1})I)$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|x_{t-1},x_{0})p(x_{t-1}|x_{0}) \quad \mathcal{N}(x_{t}|x_{0}) \quad \mathcal{N}(x_{t}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t}}x_{0},(1-\bar{\alpha}_{t})I)$$

$$\propto \exp\left[-\frac{1}{2}\left(\frac{(x_{t}-\sqrt{\alpha_{t}}x_{t-1})^{2}}{1-\alpha_{t}} + \frac{(x_{t-1}-\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0})^{2}}{1-\bar{\alpha}_{t-1}} - \frac{(x_{t}-\sqrt{\bar{\alpha}_{t}}x_{0})^{2}}{1-\bar{\alpha}_{t}}\right)\right] =$$

$$= \exp\left[-\frac{1}{2}\left(\left(\frac{\alpha_{t}}{1-\alpha_{t}} + \frac{1}{1-\bar{\alpha}_{t-1}}\right)x_{t-1}^{2} - 2\left(\frac{\sqrt{\alpha_{t}}}{1-\alpha_{t}}x_{t} + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}}{1-\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0}\right)x_{t-1} + C(x_{t},x_{0})\right)\right]$$

$$\mathcal{N}(x \mid \mu, \sigma) = \frac{1}{Z} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma}\right)$$

$$\mathcal{N}(x_{t}|\sqrt{\alpha_{t}}x_{t-1},(1-\alpha_{t})I) \quad \mathcal{N}(x_{t-1}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0},(1-\bar{\alpha}_{t-1})I)$$

$$p(x_{t-1}|x_{t},x_{0}) = \mathcal{N}(x_{t}|\tilde{\mu}(x_{t},x_{0}),\tilde{\beta}_{t}I) = \frac{p(x_{t}|x_{t-1},x_{0})p(x_{t-1}|x_{0})}{p(x_{t}|x_{0})} \propto p(x_{t}|\sqrt{\bar{\alpha}_{t}}x_{0},(1-\bar{\alpha}_{t})I)$$

$$\propto \exp\left[-\frac{1}{2}\left(\frac{(x_{t}-\sqrt{\alpha_{t}}x_{t-1})^{2}}{1-\alpha_{t}} + \frac{(x_{t-1}-\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0})^{2}}{1-\bar{\alpha}_{t-1}} - \frac{(x_{t}-\sqrt{\bar{\alpha}_{t}}x_{0})^{2}}{1-\bar{\alpha}_{t}}\right)\right] =$$

$$= \exp\left[-\frac{1}{2}\left(\left(\frac{\alpha_{t}}{1-\alpha_{t}} + \frac{1}{1-\bar{\alpha}_{t-1}}\right)x_{t-1}^{2} - 2\left(\frac{\sqrt{\alpha_{t}}}{1-\alpha_{t}}x_{t} + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}}{1-\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0}\right)x_{t-1} + C(x_{t},x_{0})\right)\right]$$

$$\tilde{\beta}_{t} = \frac{1}{\frac{\alpha_{t}}{1-\alpha_{t}} + \frac{1}{1-\bar{\alpha}_{t-1}}} \qquad \tilde{\mu}(x_{t},x_{0}) = \left(\frac{\sqrt{\alpha_{t}}}{1-\alpha_{t}}x_{t} + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}}{1-\bar{\alpha}_{t-1}}x_{0}\right)\tilde{\beta}_{t}$$

$$\frac{\tilde{\beta}_t}{\beta_t} = \frac{1}{\frac{\alpha_t}{1 - \alpha_t} + \frac{1}{1 - \bar{\alpha}_{t-1}}}$$

$$\tilde{\mu}(x_t, x_0) = \left(\frac{\sqrt{\alpha_t}}{1 - \alpha_t} x_t + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}}{1 - \bar{\alpha}_{t-1}} x_0\right) \tilde{\beta}_t$$

$$\tilde{\beta}_{t} = \frac{1}{\frac{\alpha_{t}}{1 - \alpha_{t}} + \frac{1}{1 - \bar{\alpha}_{t-1}}} = \frac{(1 - \alpha_{t})(1 - \bar{\alpha}_{t-1})}{\alpha_{t}(1 - \bar{\alpha}_{t-1}) + 1 - \alpha_{t}} = \frac{(1 - \alpha_{t})(1 - \bar{\alpha}_{t-1})}{1 - \bar{\alpha}_{t}}$$

$$\tilde{\mu}(x_t, x_0) = \left(\frac{\sqrt{\alpha_t}}{1 - \alpha_t} x_t + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}}{1 - \bar{\alpha}_{t-1}} x_0\right) \tilde{\beta}_t$$

$$\frac{\tilde{\beta}_{t}}{\frac{\alpha_{t}}{1-\alpha_{t}} + \frac{1}{1-\bar{\alpha}_{t-1}}} = \frac{(1-\alpha_{t})(1-\bar{\alpha}_{t-1})}{\alpha_{t}(1-\bar{\alpha}_{t-1}) + 1-\alpha_{t}} = \frac{(1-\alpha_{t})(1-\bar{\alpha}_{t-1})}{1-\bar{\alpha}_{t}}$$

$$\tilde{\mu}(x_t, x_0) = \left(\frac{\sqrt{\alpha_t}}{1 - \alpha_t} x_t + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}}{1 - \bar{\alpha}_{t-1}} x_0\right) \tilde{\beta}_t = 
= \frac{\sqrt{\alpha_t} (1 - \bar{\alpha}_{t-1})}{1 - \bar{\alpha}_t} x_t + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}} (1 - \alpha_t)}{1 - \bar{\alpha}_t} x_0 =$$

$$\tilde{\beta}_{t} = \frac{1}{\frac{\alpha_{t}}{1 - \alpha_{t}} + \frac{1}{1 - \bar{\alpha}_{t-1}}} = \frac{(1 - \alpha_{t})(1 - \bar{\alpha}_{t-1})}{\alpha_{t}(1 - \bar{\alpha}_{t-1}) + 1 - \alpha_{t}} = \frac{(1 - \alpha_{t})(1 - \bar{\alpha}_{t-1})}{1 - \bar{\alpha}_{t}}$$

$$\begin{split} \tilde{\mu}(x_t, x_0) &= \left(\frac{\sqrt{\alpha_t}}{1 - \alpha_t} x_t + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}}}{1 - \bar{\alpha}_{t-1}} x_0\right) \tilde{\beta}_t = \\ &= \frac{\sqrt{\alpha_t} (1 - \bar{\alpha}_{t-1})}{1 - \bar{\alpha}_t} x_t + \frac{\sqrt{\bar{\alpha}_{t-1}} (1 - \alpha_t)}{1 - \bar{\alpha}_t} x_0 = \\ &\left[ x_0 = \frac{x_t - \sqrt{1 - \bar{\alpha}_t} \varepsilon_t}{\sqrt{\bar{\alpha}_t}} \right] \\ &= \frac{1}{\bar{\alpha}_t} \left( x_t - \frac{1 - \alpha_t}{\sqrt{1 - \bar{\alpha}_t}} \varepsilon_t \right) \end{split}$$

#### Почти готово

Что теперь?

#### Почти готово

Что теперь?

У нас есть явная формула для прямого процесса

$$q(x_t|x_0) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\bar{\alpha}_t}x_0, (1-\bar{\alpha}_t)I)$$

И для обратного

$$p(x_{t-1}|x_t, x_0) = \mathcal{N}(x_t|\tilde{\mu}(x_t, x_0), \tilde{\beta}_t I)$$

#### Почти готово

Что теперь?

У нас есть явная формула для прямого процесса

$$q(x_t|x_0) = \mathcal{N}(x_t|\sqrt{\bar{\alpha}_t}x_0, (1-\bar{\alpha}_t)I)$$

И для обратного

$$p(x_{t-1}|x_t, x_0) = \mathcal{N}(x_t|\tilde{\mu}(x_t, x_0), \tilde{\beta}_t I)$$

 $ilde{\mu}(x_t, x_0)$  мы не знаем, поэтому обучим нейронную сеть для аппроксимации.

$$L_t = \| ilde{\mu}(x_t,x_0) - ilde{\mu}_{ heta}(x_t,t)\|^2$$
 или  $L_t = \|arepsilon_t - arepsilon_{ heta}(x_t,t)\|^2$ 

# Обучение и инференс

#### **Algorithm 1** Training

#### 1: repeat

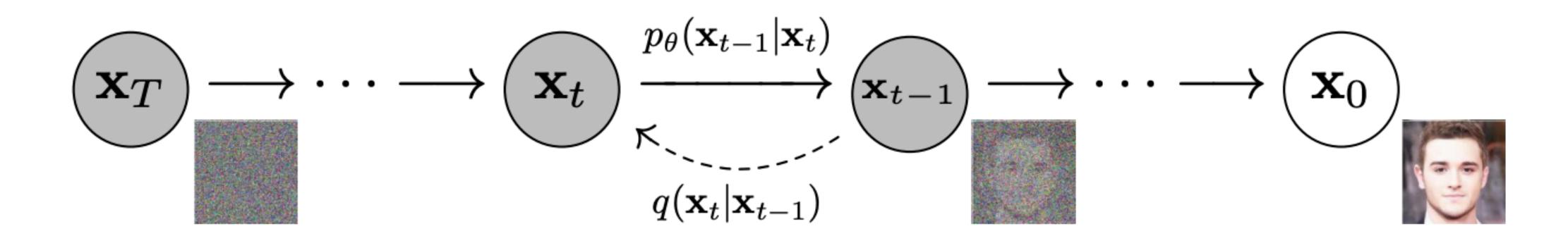
- 2:  $\mathbf{x}_0 \sim q(\mathbf{x}_0)$
- 3:  $t \sim \text{Uniform}(\{1,\ldots,T\})$
- 4:  $\epsilon \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, \mathbf{I})$
- 5: Take gradient descent step on

$$\nabla_{\theta} \left\| \boldsymbol{\epsilon} - \boldsymbol{\epsilon}_{\theta} (\sqrt{\bar{\alpha}_t} \mathbf{x}_0 + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_t} \boldsymbol{\epsilon}, t) \right\|^2$$

6: until converged

#### **Algorithm 2** Sampling

- 1:  $\mathbf{x}_T \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, \mathbf{I})$
- 2: **for** t = T, ..., 1 **do**
- 3:  $\mathbf{z} \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, \mathbf{I}) \text{ if } t > 1, \text{ else } \mathbf{z} = \mathbf{0}$
- 4:  $\mathbf{x}_{t-1} = \frac{1}{\sqrt{\alpha_t}} \left( \mathbf{x}_t \frac{1-\alpha_t}{\sqrt{1-\bar{\alpha}_t}} \boldsymbol{\epsilon}_{\theta}(\mathbf{x}_t, t) \right) + \sigma_t \mathbf{z}$
- 5: end for
- 6: return  $x_0$



# Text diffusion models

#### Зачем?

• Авторегрессионные модели генерируют каждый токен отдельно. Это дорого.

• Авторегрессионные модели не могут исправлять свои ошибки.

#### Особенности

- Тексты имеют дискретную структуру => недифференцируемы
- Непонятно, как зашумлять текст
- Текстовая диффузия не работает

# Два вида текстовых диффузионных моделей

• С дискретным зашумлением

• С гауссовским зашумлением

# Дискретный шум

- Можно смотреть на каждый токен, как на семпл из категориального распределение всех возможных токенов.
- В точке  $x_0$  распределение вырожденное.
- Добавление шума релаксация данного распределения.

#### Multinomial Diffusion

• Постепенно сводит вырожденное категориальное распределение к равномерному.

$$q(x_t|x_{t-1}) = C(x_t|\alpha_t x_{t-1} + (1 - \alpha_t)/K)$$
$$q(x_t|x_0) = C(x_t|\bar{\alpha}_t x_{t-1} + (1 - \bar{\alpha}_t)/K)$$

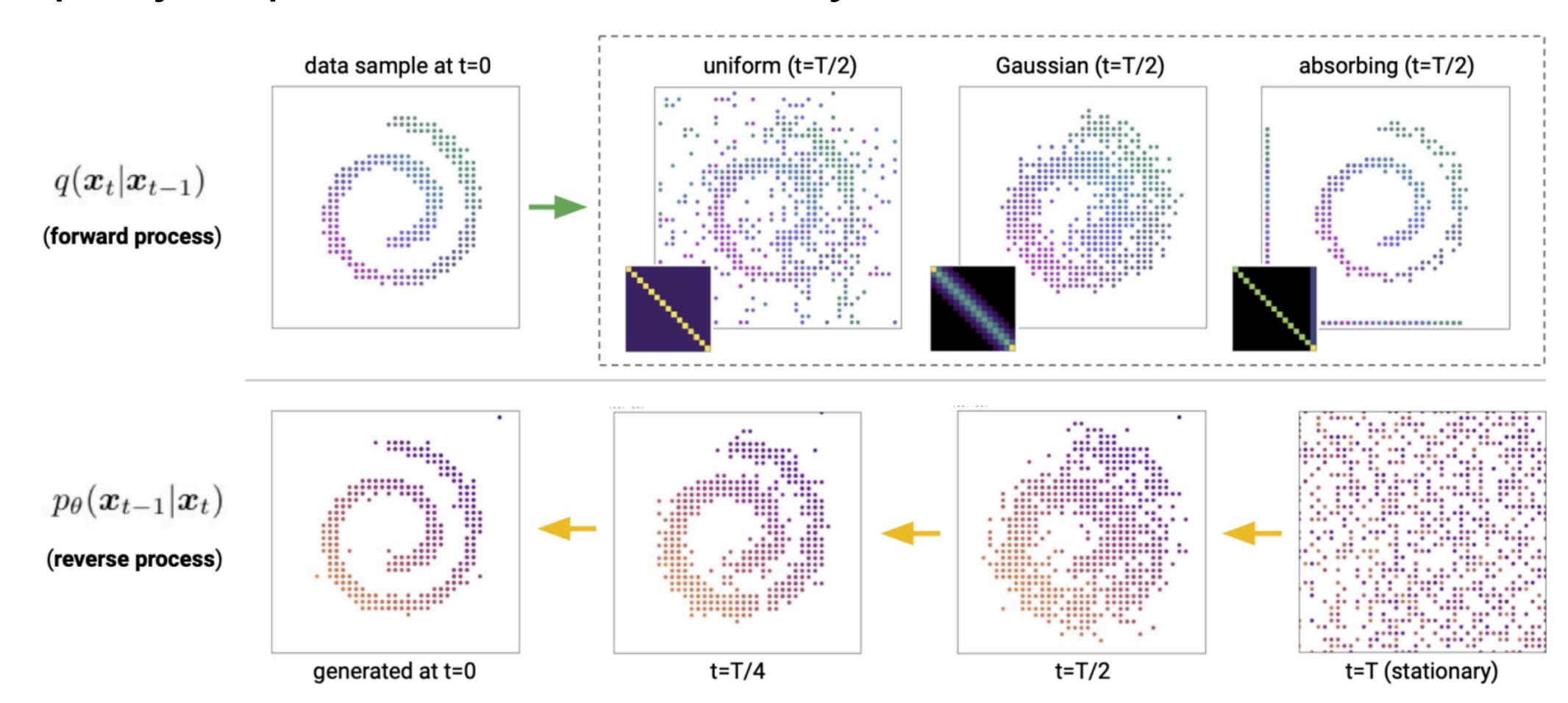
$$p(x_{t-1}|x_t, x_0) = C(x_{t-1}|D_{post}(x_t, x_0))$$

$$D_{\text{post}}(x_t, x_0) = \frac{1}{Z} \left[ \alpha_t x_t + (1 - \alpha_t) / K \right] \odot \left[ \bar{\alpha}_{t-1} x_0 + (1 - \bar{\alpha}_{t-1}) / K \right]$$

#### D3PM

#### Discrete Denoising Diffusion Probabilistic Model

• Пробуют разные способы зашумления



# Непрерывный шум

- Токены переводятся в пространство эмбеддингов (или энкодингов)
- В этом пространстве учится гауссовская диффузия
- К выходам диффузии применяется декодер
- Работает намного лучше диффузии с дискретным шумом!

#### Diffusion-LM

• Первая относительно удачная попытка текстовой диффузии.

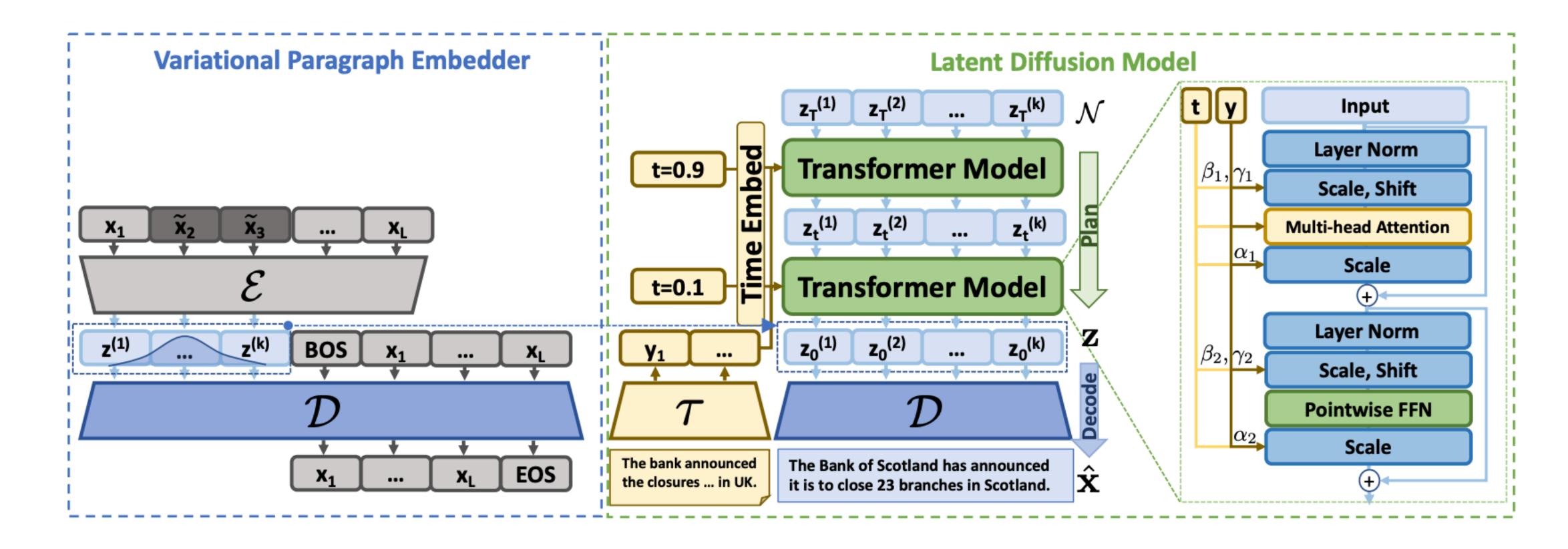
$$\overbrace{\mathbf{x}_{T}} \xrightarrow{\mathbf{p}_{\theta}(\mathbf{x}_{t-1} \mid \mathbf{x}_{t})} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{p}_{\theta}(\mathbf{x}_{t-1} \mid \mathbf{x}_{t})} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{p}_{\theta}(\mathbf{x} \mid \mathbf{x}_{t-1})} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \xrightarrow{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{x}_{t-1}} \underbrace{\mathbf{$$

$$\mathcal{L}_{\text{simple}}(\mathbf{x}_0) = \sum_{t=1}^{T} \underset{q(\mathbf{x}_t | \mathbf{x}_0)}{\mathbb{E}} ||\mu_{\theta}(\mathbf{x}_t, t) - \hat{\mu}(\mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)||^2$$

$$\mathcal{L}_{\text{simple}}^{\text{e2e}}(\mathbf{w}) = \underset{q_{\phi}(\mathbf{x}_{0:T}|\mathbf{w})}{\mathbb{E}} \left[ \mathcal{L}_{\text{simple}}(\mathbf{x}_0) + ||\mathbf{E}\mathbf{M}\mathbf{B}(\mathbf{w}) - \mu_{\theta}(\mathbf{x}_1, 1)||^2 - \log p_{\theta}(\mathbf{w}|\mathbf{x}_0) \right]$$

#### PLANNER

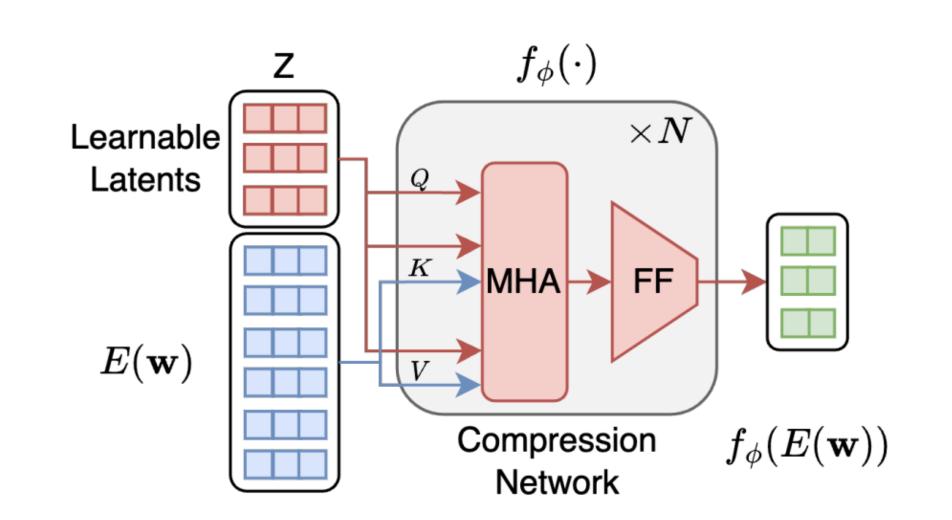
VAE + autoregressive decoder

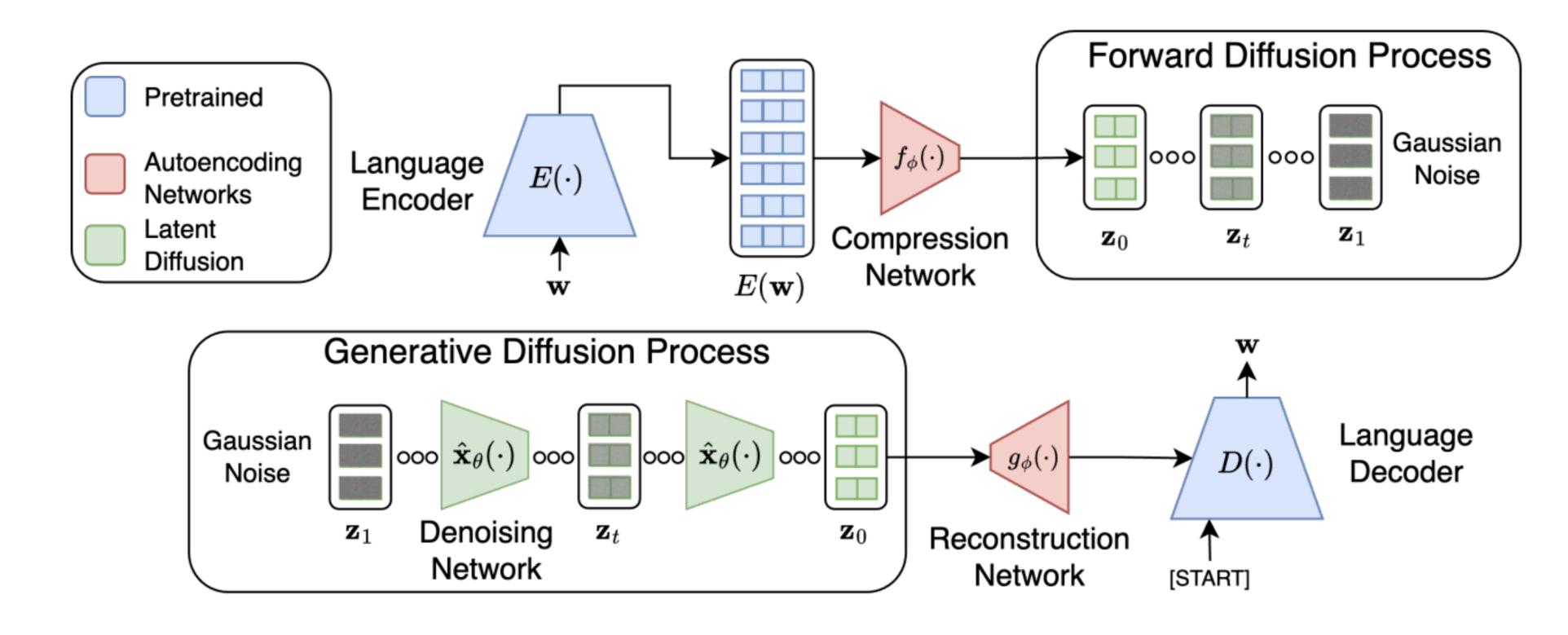


#### LD4LG

Latent Diffusion for Language Generation

Latent space + autoregressive decoder





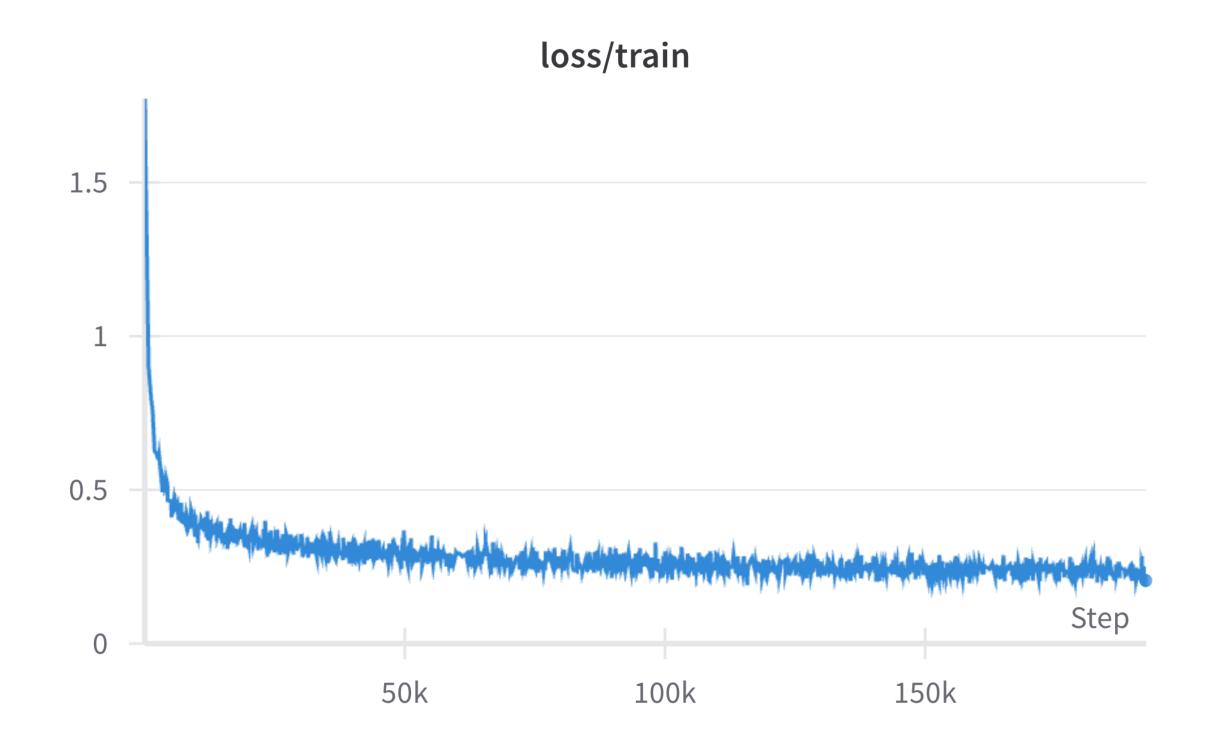
# Трюки для текстовой диффузии

Предсказание  $x_0$  вместо  $\varepsilon_t$  работает эффективнее для диффузии на дискретных данных.

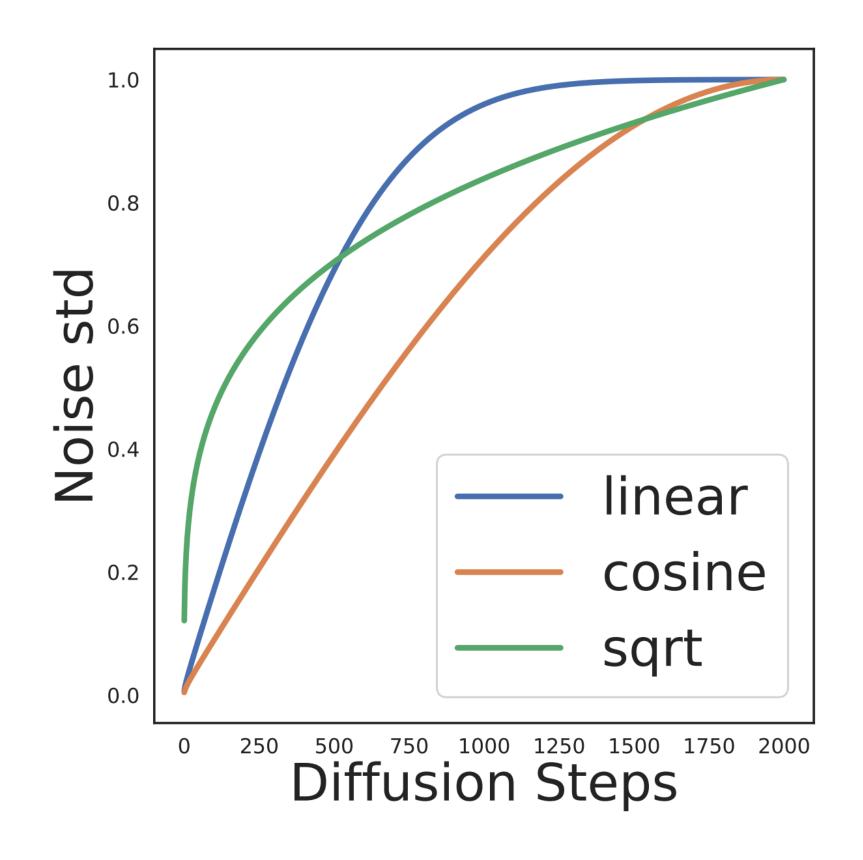
Никто толком не понимает, почему.

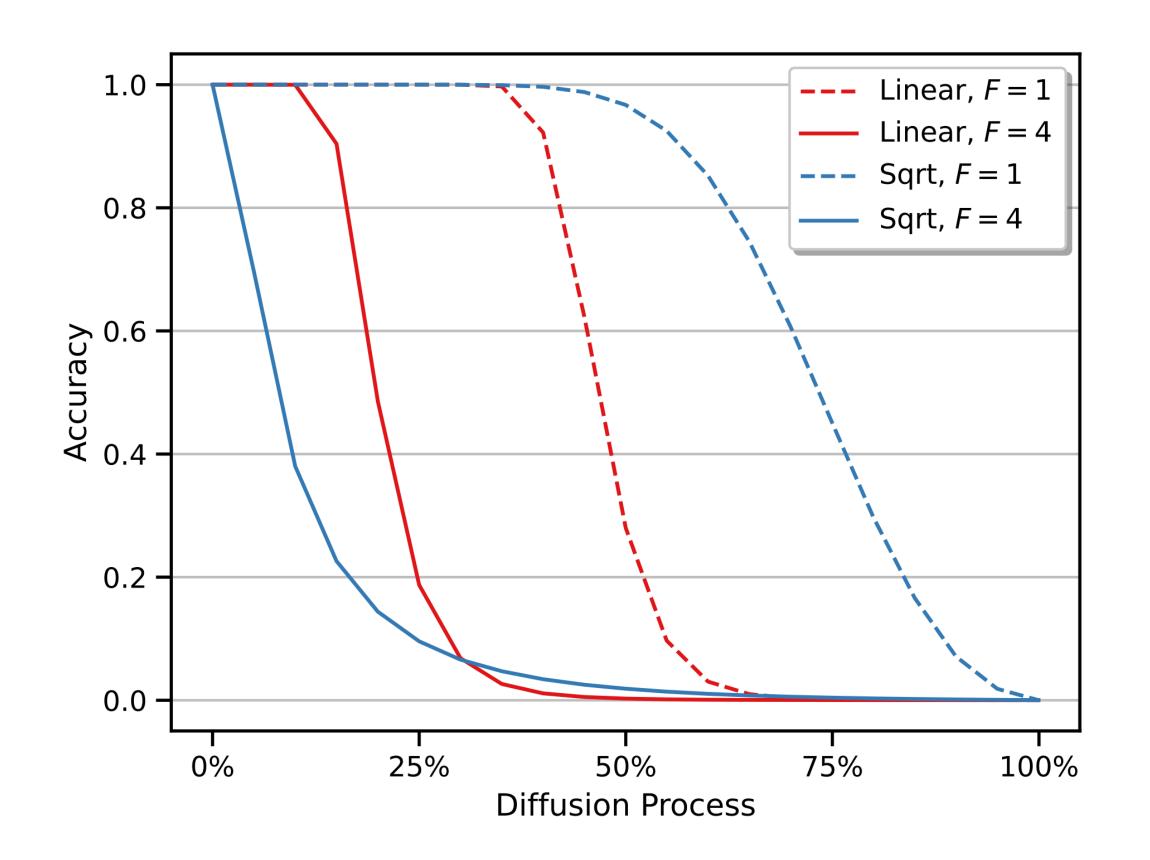
$$x_t = \sqrt{\bar{\alpha}_t} x_0 + \sqrt{1 - \bar{\alpha}_t} \varepsilon_t$$

Диффузионные модели надо учить долго. Даже если лосс не падает.



Лучше брать более агрессивное расписание зашумления.





	BLEU	
Schedules	F=1	F = 4
Linear (Ho et al., 2020)	31.02	31.98
Cosine (Nichol & Dhariwal, 2021)	26.61	32.68
Sqrt (Li et al., 2022)	2.85	34.13
EDM (Karras et al., 2022)	29.16	30.09

Нормализация энкодингов

- $x_0$  должен иметь единичную дисперсию.
- Нормировать лучше по всем признакам отдельно, так как они отличаются по норме.

#### Clamping trick

Округление предсказанного  $\hat{x}_0$  до ближайшего текста на каждом шаге.

$$\mathbf{x}_{t-1} = \sqrt{\bar{\alpha}} \cdot \text{Clamp}(f_{\theta}(\mathbf{x}_t, t)) + \sqrt{1 - \bar{\alpha}} \epsilon$$

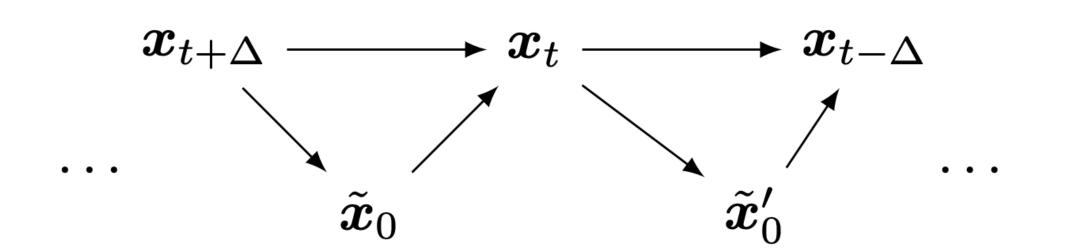
## Архитектурные трюки: Encoder

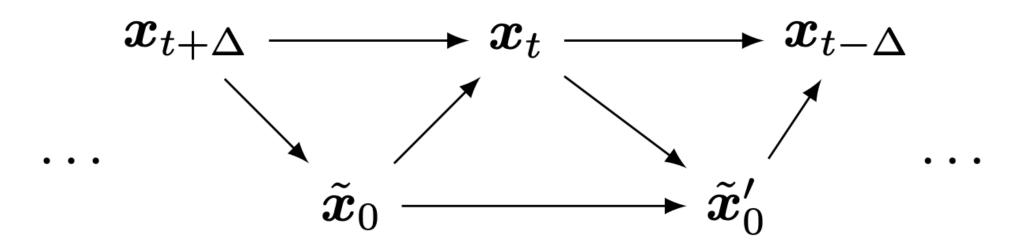
- Диффузия работает лучше, если латентное пространство более гладкое.
  - ⇒ Encodings > embeddings
  - → Encoder должен для "похожих" текстов получать похожие латенты
  - → Учить encoder вместе с диффузией плохая идея

#### Архитектурные трюки: Decoder

- Диффузионная модель аппроксимирует распределение p(x).
- Качество аппроксимации падает с уменьшением числа шагов.
- При декодировании латентов хочется нивелировать ошибки.
- → Лучше брать сложный декодер (несколько слоев трансформера)

## Архитектурные трюки: Self-condition

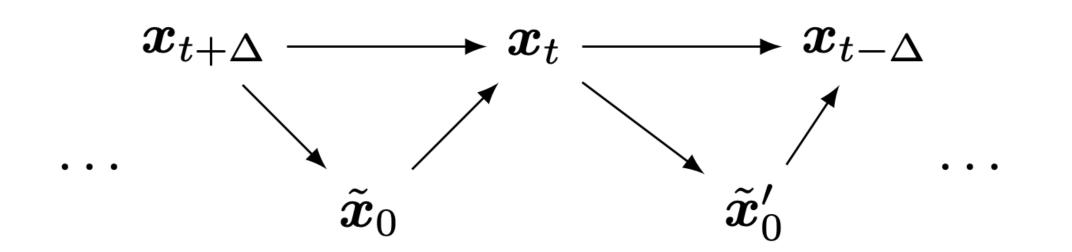


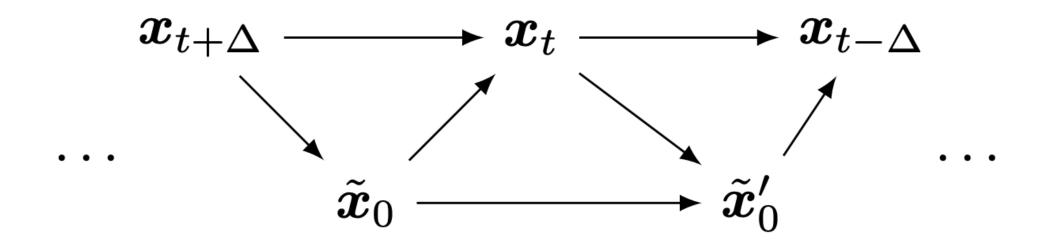


(a) Standard reverse diffusion steps.

(b) Self-Conditioning on the previous  $x_0$  estimate.

## Архитектурные трюки: Self-condition



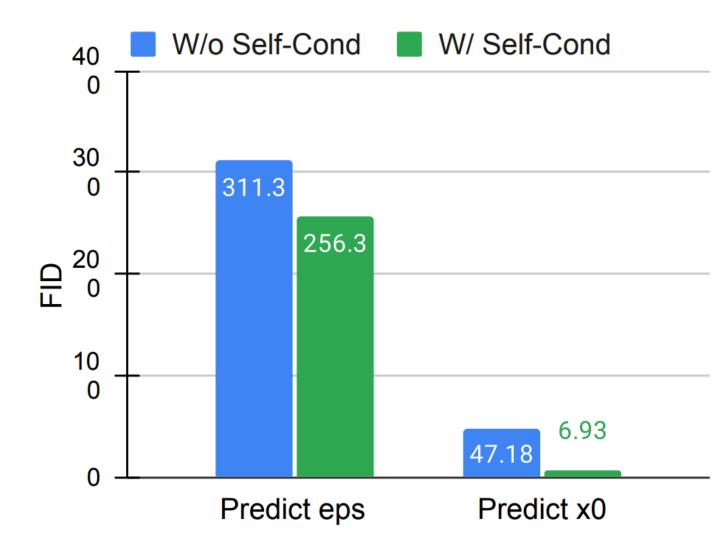


(a) Standard reverse diffusion steps.

(b) Self-Conditioning on the previous  $x_0$  estimate.



(a) CIFAR-10, UINT8.



(b) CIFAR-10, UINT8 (RAND).



(c) IMAGENET  $64 \times 64$ .

https://arxiv.org/pdf/2208.04202.pdf