

插值法

实验内容

在插值区间 [a, b] 上，对标准函数 $f(x) = c * \sin(d * x) + e * \cos(f * x)$ ，采集 n 个采样点，分别使用范德蒙德多项式插值、拉格朗日插值、牛顿插值、分段线性插值、分段三次 Hermite 插值方法进行插值，并完成各方法之间的对比。

实验原理

范德蒙德插值法

对标准函数 n 个点联立，可得：

$$\begin{cases} a_0 + a_1 * x_0 + \dots + a_n x_0^n = y_0, \\ a_0 + a_1 * x_1 + \dots + a_n x_1^n = y_1 \\ \vdots \\ a_0 + a_1 * x_n + \dots + a_n x_n^n = y_n \end{cases}$$

由方程组变换为系数矩阵可得：

$$\begin{bmatrix} 1 & x_0 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \dots & x_n^n \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

由于矩阵每个向量为线性无关，因此线性方程组有唯一解，解矩阵即可。

拉格朗日插值法

Lagrange 插值基函数：

$$l_k(x) = \frac{(x - x_0) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_n)}{(x_k - x_0) \dots (x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1}) \dots (x_k - x_n)}$$

其中 Lagrange 插值基函数满足：

$$l_j(x_k) = \begin{cases} 1, k = j \\ 0, k \neq j \end{cases}$$

牛顿线性插值法

牛顿均差插值多项式可表示为：

$$P_n(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \dots + f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}](x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$$

其中均差可用迭代法表示：

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f[x_0, \dots, x_{k-2}, x_k] - f[x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_1}$$

分段线性插值法

由于在某些情况下使用高次的插值函数会出现病态问题，因此我们采用分段低次插值法来模拟，分段线性插值就是通过插值点用折线段连接起来逼近 $f(x)$

分段三次 Hermite 插值

分段线性插值函数 $I_h(x)$ 的导数是间断的，若在节点 x_k ($k = 0, 1, \dots, n$) 上除已知函数值 f_k 外还给出导数值 $\partial f_k = m_k$ ，这样就可构造一个导数连续的分段插值函数，它满足条件：

- $I_h(x) \in C^1[a, b]$
- $I_h(x_k) = f_k, \partial I_h(x_k) = \partial f_k$
- $I_h(x)$ 在每个小区间 $[x_k, x_{k+1}]$ 上是三次多项式

编程实现

范德蒙德矩阵插值

```
def interp(self):
    # 生成矩阵
    samples = self.samples
    n = len(samples)
    matrix = []
    y = np.transpose(np.array([samples[i].y for i in range(n)]))
    for i, sample in enumerate(samples):
        if i == 0:
            matrix = np.array([[pow(sample.x, i) for i in range(n)]])
        else:
            matrix = np.append(matrix, [[pow(sample.x, i) for i in range(n)]], axis=0)
    # 计算范德蒙德矩阵的结果
    res = list(reversed(np.linalg.solve(matrix, y)))
    # 获取对应的多项式函数
    fn = np.poly1d(res)
    self.fn = fn
    return fn
```

拉格朗日插值

```
def interp(self):
    # 求拉格朗日每项的基函数
    n = len(self.samples)
    fn = np.poly1d([0])
    for i in range(0, n):
        item_fn = np.poly1d([1])
        div_num = 1
        for j in range(0, n):
            if i != j:
                item_fn = item_fn * np.poly1d([1, -self.samples[j].x])
        for k in range(0, n):
            if i != k:
                div_num = div_num * (self.samples[i].x - self.samples[k].x)
        item_fn = (item_fn / div_num) * self.samples[i].y
        fn = fn + item_fn
    self.fn = fn
    return fn
```

牛顿插值法

```
# 计算均差
def _div_diff(self, x1: float, x2: float, f1: float, f2: float):
    return (f2 - f1) / (x2 - x1)

# 计算均差表
def _div_table(self):
    n = len(self.samples)
    # 获得0阶均差, 即所有采样点的函数值
    self.table.append([self.samples[i].y for i in range(n)])
    # 迭代 n - 1 次, 获得所有均差值
    for i in range(1, n):
        # k 阶差商表
        k_table = [0 for _ in range(0, i)]
        for j in range(i, n):
            # 获得上一级的均差
            y1 = self.table[i - 1][j - 1]
            y2 = self.table[i - 1][j]
            # 获得对应的 x
            x1 = self.samples[j - i].x;
            x2 = self.samples[j].x;
            # 计算均差
            f = self._div_diff(x1, x2, y1, y2)
            k_table.append(f)
        self.table.append(k_table)
    # print(self.table)
```

```

# 牛顿插值法计算
def interp(self):
    # 获取均差表
    self._div_table()
    # 构造多项式参数
    n = len(self.samples)
    fn = np.poly1d([0])
    for i in range(0, n):
        # 对每一项都构造多项式最后迭代相加
        item = np.poly1d([self.table[i][i]])
        for j in range(0, i + 1):
            if j == 0:
                item = item * [1]
            elif j > 0:
                item = item * [1, -self.samples[j - 1].x]
        fn = fn + item
    self.fn = fn
    return fn

```

线性分段插值法

```

def interp(self):
    n = len(self.samples)
    for i in range(0, n-1):
        # 一阶拉格朗日插值算表达式
        x1 = self.samples[i].x
        x2 = self.samples[i + 1].x
        f1 = self.samples[i].y
        f2 = self.samples[i + 1].y
        fn = (f1 / (x1 - x2)) * np.poly1d([1, -x2]) + (f2 / (x2 - x1)) * np.poly1d([1, -x1])
        self.poly.append(PolyFn(fn, x1, x2))

def cal(self, x: float):
    for item in self.poly:
        if x >= item.a and x <= item.b:
            y = item.fn(x)
            return y
    print("[Debug] 要计算的值不在给定区间中")
    return 0

def vector_cal(self, x):
    y = []
    for item_x in x:
        item_y = self.cal(item_x)
        y.append(item_y)
    return y

```

分段三次埃米尔特插值法

```

def interp(self):
    # 根据公式计算区间内的三次插值多项式
    n = len(self.samples)
    for i in range(0, n-1):
        item = np.poly1d([0])
        x0 = self.samples[i].x
        x1 = self.samples[i + 1].x
        y0 = self.samples[i].y
        y1 = self.samples[i + 1].y
        d0 = self.samples[i].d
        d1 = self.samples[i + 1].d
        item += y0 * (1 + (2 / (x1 - x0)) * np.poly1d([1, -x0])) * (np.poly1d([1, -x1]) / (x0 - x1)) * (np.poly1d([1, -x1]) / (x0 - x1))
        item += y1 * (1 + (2 / (x0 - x1)) * np.poly1d([1, -x1])) * (np.poly1d([1, -x0]) / (x1 - x0)) * (np.poly1d([1, -x0]) / (x1 - x0))
        item += d0 * (np.poly1d([1, -x0])) * (np.poly1d([1, -x1]) / (x0 - x1)) * (np.poly1d([1, -x1]) / (x0 - x1))

```

```

item += d1 * (np.polyld([1, -x1])) * (np.polyld([1, -x0]) / (x1 - x0)) * (np.polyld([1, -
x0]) / (x1 - x0))
self.poly.append(PolyFn(item, x0, x1))

```

实验结果

我们在插值之后在区间内随机生成5个点进行演算，结果如下：

```

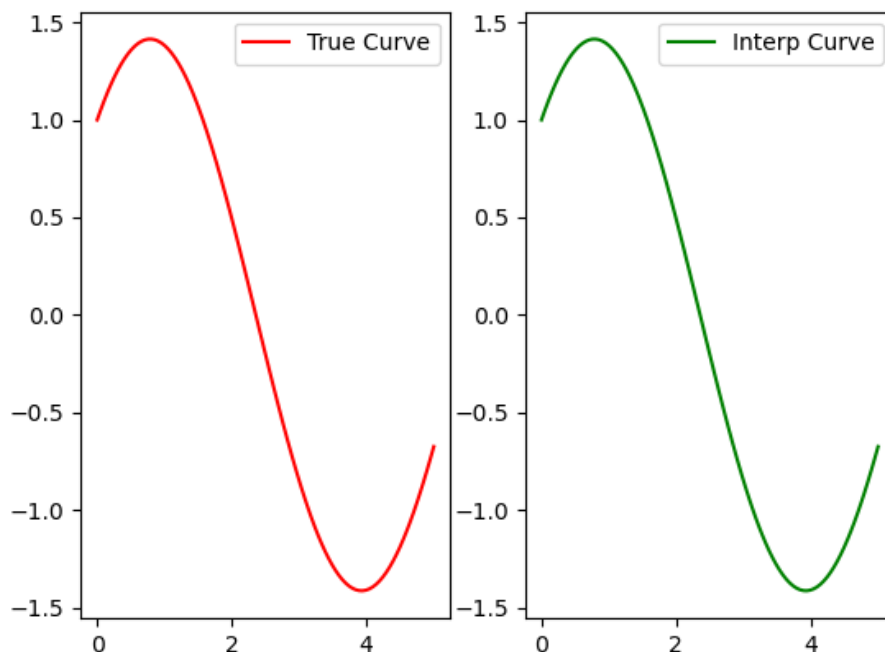
PS F:\KuangjuX\作业\数值计算\Numerical-Analysis> python .\example.py
范德蒙德插值法
插值法计算的结果为：-1.3584366492355384，原函数计算的结果为：-1.3584366521472226，误差为：2.911684227058231e-09
插值法计算的结果为：1.1825637267631854，原函数计算的结果为：1.1825637396363868，误差为：1.287320139375936e-08
插值法计算的结果为：1.2584162462819908，原函数计算的结果为：1.2584564240806269，误差为：4.017779863607629e-05
插值法计算的结果为：1.0588038612431065，原函数计算的结果为：1.058910914183432，误差为：0.00010705294032553603
插值法计算的结果为：-1.3219010069236368，原函数计算的结果为：-1.3219020468718785，误差为：1.0399482417433603e-06
拉格朗日插值法
插值法计算的结果为：-0.39308358234148977，原函数计算的结果为：-0.3930837401236802，误差为：1.5778219042417163e-07
插值法计算的结果为：1.1330627273516636，原函数计算的结果为：1.1330627289873256，误差为：1.635662050247788e-09
插值法计算的结果为：-0.8953752164557434，原函数计算的结果为：-0.8953755532416646，误差为：3.3678592126218376e-07
插值法计算的结果为：-1.2092235225454884，原函数计算的结果为：-1.2092524615569846，误差为：2.8939011496253997e-05
插值法计算的结果为：1.074088895295506，原函数计算的结果为：1.074088897610537，误差为：2.3150308336994385e-09
牛顿插值法
插值法计算的结果为：0.25004255967062294，原函数计算的结果为：0.2500423931429431，误差为：1.6652767986791162e-07
插值法计算的结果为：-0.34118242515928077，原函数计算的结果为：-0.34118226356358117，误差为：1.6159569959928177e-07
插值法计算的结果为：-0.8894143197958497，原函数计算的结果为：-0.8894227570465145，误差为：8.437250664794504e-06
插值法计算的结果为：-0.25524131967320596，原函数计算的结果为：-0.25524115381827805，误差为：1.6585492790266443e-07
插值法计算的结果为：-1.230605340671628，原函数计算的结果为：-1.2306085130722832，误差为：3.172400655282459e-06
分段线性插值法
插值法计算的结果为：-1.0819274749200787，原函数计算的结果为：-1.0819304935650091，误差为：3.0186449304636653e-06
插值法计算的结果为：0.9064279636695469，原函数计算的结果为：0.9064289262728152，误差为：9.626032683174301e-07
插值法计算的结果为：1.0572879772045543，原函数计算的结果为：1.0572909639292707，误差为：2.986724716436129e-06
插值法计算的结果为：-1.3035043369958808，原函数计算的结果为：-1.3035074958998023，误差为：3.1589039215518255e-06
插值法计算的结果为：0.3991798634774466，原函数计算的结果为：0.39917990526238745，误差为：4.1784940840727813e-08
分段三次 Hermite 插值法
插值法计算的结果为：1.389400386975467，原函数计算的结果为：1.3255186718621292，误差为：0.06388171511333773
插值法计算的结果为：1.4084549556137063，原函数计算的结果为：1.3320664845097658，误差为：0.07638847110394043
插值法计算的结果为：1.1392707028862787，原函数计算的结果为：1.096005942846971，误差为：0.04326476003930768
插值法计算的结果为：-0.8185434332117438，原函数计算的结果为：-0.7315364002751107，误差为：0.08700703293663314
插值法计算的结果为：-0.9302627022843808，原函数计算的结果为：-0.5543343429435403，误差为：0.37592835934084046

```

可以看到我们的插值函数与标准函数的误差较小，能够较好地模拟出标准函数的特性。除此之外我们还生成了插值函数与标准函数的对比图像如下：

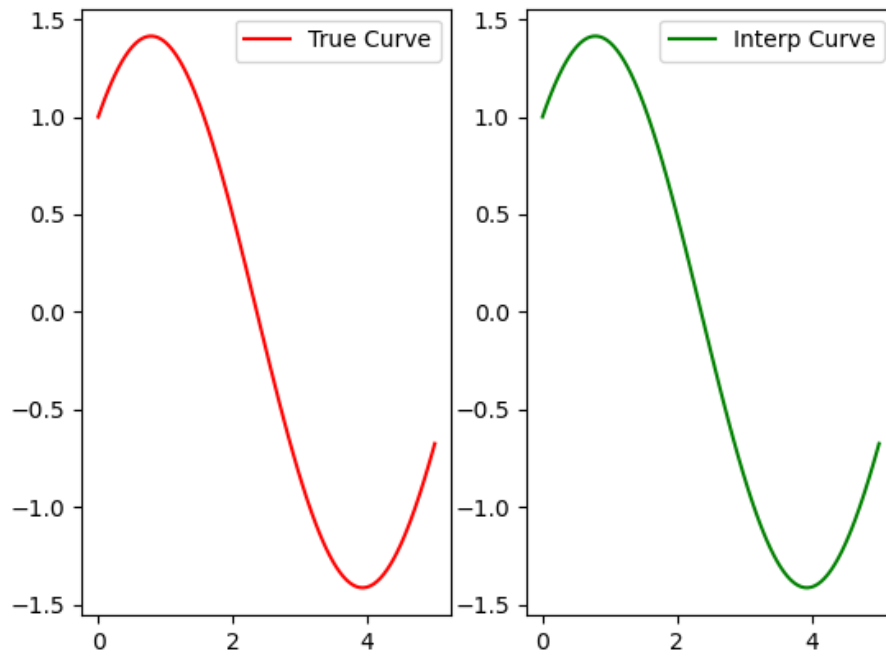
- 范德蒙德插值法

Vandermonde Method



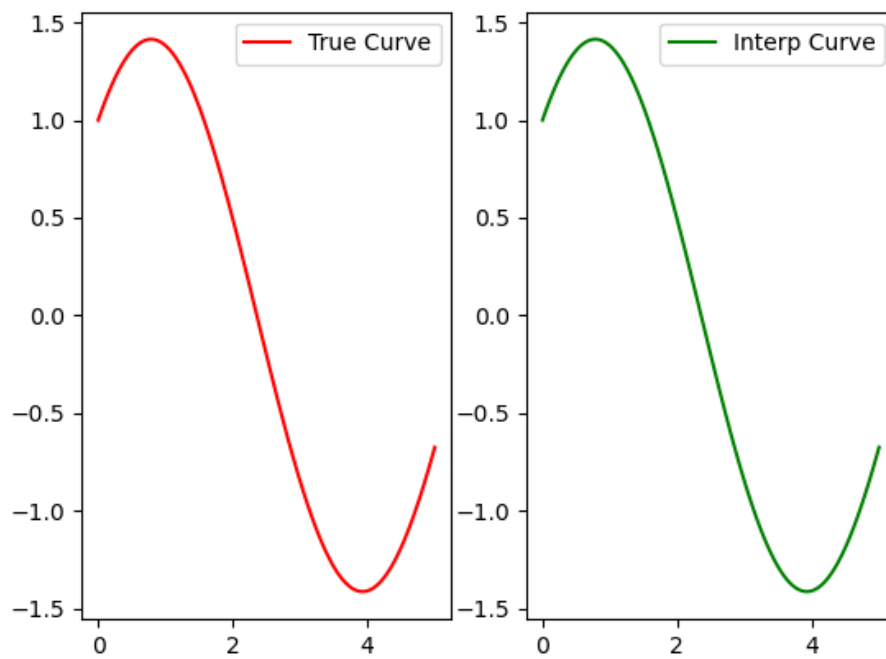
- 拉格朗日插值法

Lagrange Method



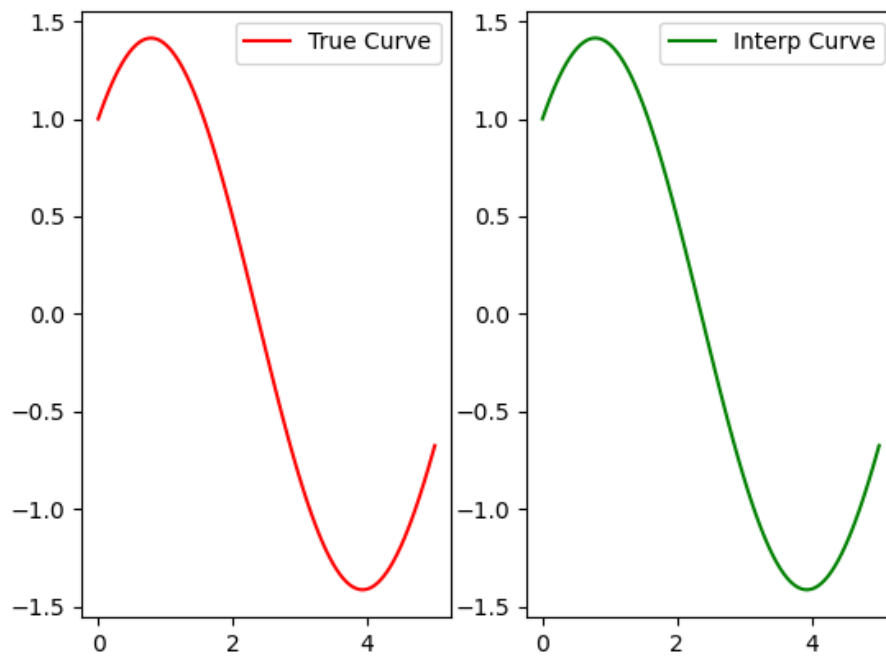
- 牛顿插值法

Newton Method



- 分段线性插值法

Piecewise Linear Method



- 分段三次 Hermite 插值法

Cubic Hermite Method

