

# ROČNÍKOVÁ PRÁCE S OBHAJOBOU

Téma: Otravná krabička

Autor práce: Jakub Kuchař

Třída: 3.L

Vedoucí práce: Jiří Švihla

Dne: DD.MM.2024

Hodnocení:



## Vyšší odborná škola a Střední průmyslová škola elektrotechnická Plzeň, Koterovská 85

ZADÁNÍ ROČNÍKOVÉ PRÁCE				
Školní rok	2023/ 2024			
Studijní obor	78-42-M/01 Technické lyceum  Jakub Kuchař  3.L			
Jméno a příjmení				
Třída				
Předmět	Kybernetika Kybernetika			
Hodnoceno v předmětu				
Téma	Otravná krabička (the ultimate lego machine)			
Obsah práce	<ul> <li>Vymyslet funkce zahrnující přepnutí, úhyb, útok</li> <li>Seskupení a sestavení vnitřního hardwaru</li> <li>Naprogramování softwaru</li> <li>Designed a sestavení obalu</li> <li>Celková konstrukce</li> </ul>			
Zadávající učitel Příjmení, jméno	Švihla Jiří			
Podpis zadávajícího učitele				
Termín odevzdání	30. dubna 2024			

V Plzni dne: 30. 11. 2023 Mgr. Vlastimil Volák ředitel školy

## Anotace

Cílem této ročníkové práce je navrhnout sestavit a naprogramovat hračku inspirovanou konceptem
známým jako "useless box". Hlavní funkcí této hračky je reagovat uživatele a jeho určité podměty
tak, aby se hračka vrátila do svého původního stavu. Pro dosažení těchto akcí bude hračka
využívat spojení senzorů a motorů. Klíčovým cílem je práce je ukázat, jakým způsobem lze využít
schopností jednodeskového počítače Raspberry Pi pro ovládání různých periférií a demonstrovat
jejich praktické využití a automatizaci.

Prohlašuji, že jsem tuto práci vypracoval samostatně a použil(a) literárních pramenů a informací, které cituji a uvádím v seznamu použité literatury a zdrojů informací."

V Plzni dne: Podpis:

## Obsah

1	Úvo	d	5	
	1.1	podkapitola	5	
	1.2	jiná podkapitola	5	
		1.2.1 Podpodkapitola	5	
2	HW	a SW	5	
	2.1	Raspberry	5	
	2.2	Nepájivé pole	6	
	2.3	micro servo motor	7	
	2.4	Visual Studio Code	7	
3	Fun	kce HW a SW	7	
	3.1	Raspberry	7	
	3.2	nepájivé pole	7	
	3.3	micro servo Motor	7	
4	Obrázky a reference		8	
5	5 Znaky v textu			
6	5 Seznamy			
7	Text s citacemi			

## 1 Úvod

### 1.1 podkapitola

Nějaký textík.

### 1.2 jiná podkapitola

Nějaký textík.

#### 1.2.1 Podpodkapitola

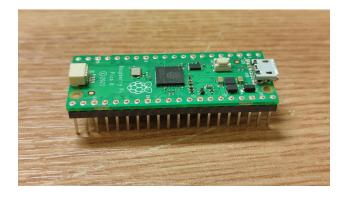
blablabla

Pak už je jenom paragraf pokud bychom chtěli ještě níž, ale to se vám asi stejně nebude chtít. Jinak se i to dá nějak udělat.

## 2 HW a SW

### 2.1 Raspberry

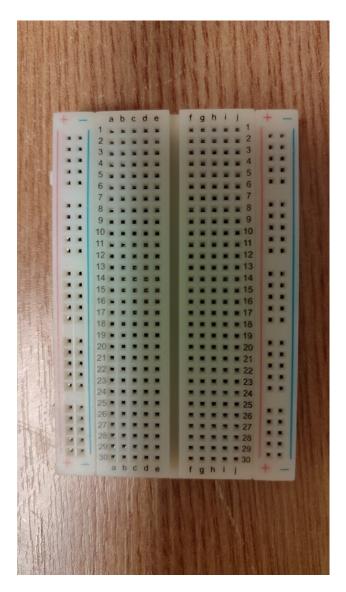
Raspberry Pi Pico H je vysokovýkonná mikrokontrolérská deska s flexibilními digitálními rozhraním



Obrázek 1: Raspberry Pico H

## 2.2 Nepájivé pole

Nepíjivé pole slouží dle jeho název napovídá k pevnějšímu propojení pinů bez nustnosi pájení. Nepájivé pole je seskupení drátku díky kterému se dají pevnějí propojit součástky bez vetších problémů s nepřehledně uspořádanými dráty s opakovatelným použitím.



Obrázek 2: Nepájivé pole

#### 2.3 micro servo motor

Servo motor je motor u kterých lze na rozdíl od běžného motoru nastavit lze přesnou polohu natočení osy i zychlost se zrychlením. Ovládají se jím například posuvy u CNC strojů.



Obrázek 3: MicroServo 9g

#### 2.4 Visual Studio Code

Visual Studio Code je aplikace ve které píšeme kód pomocí programovacího programu Pytho

## 3 Funkce HW a SW

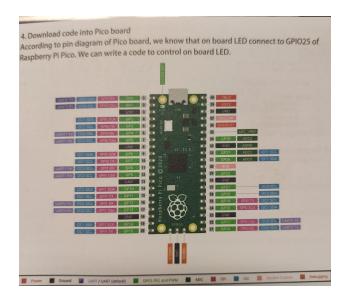
### 3.1 Raspberry

Funcí Rasqberry Pico H bude "rozkoazovat ostatním částím a reagovat na příchozí signály)

## 3.2 nepájivé pole

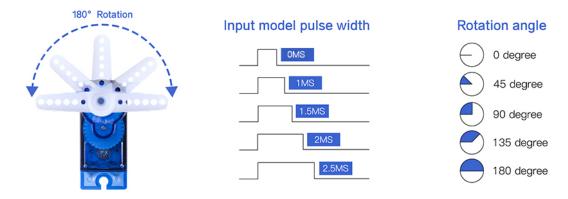
#### 3.3 micro servo Motor

Servo motor se otáčí ve směru a úhlu záležícím na délce impulzu. Vnašem případě využíváme Servo na přepínání páčky a také páčku budeme mít uzpůsobenou tak aby



Obrázek 4: Raspberry Pico H rozlozeni

při pohybu přepnuní sama otevřela víko Vysoce pravěpodobně nykonec využijeme servo i na posun "jinak řečeno úhyb"



Obrázek 5: Pohybové možnosti

### 4 Obrázky a reference

Pokud chceme do textíku můžeme napsat odkaz na obrázek. Vzhledem k dynamickému číslování, což znamená, že se obrázky číslují samy, se neodkazujeme přímo podle čísla, ale pomocí reference. Čili, když se budu chtít odkázat na ten překrásný stromeček, tak napíšu tohle: Na Obrázku 6 je jedlička. Všimněte si, že je tam velký "O"ve slově Obrázku, to je proto, že ten obrázek se tak jmenuje, čili to není překlep. Nový odstavec se udělá tak, že se tam dají dva entery, tak na to odřádkování bacha! Jinak Obrázky to dává kam si zamane a odkazujeme se na ně přes ten label (viz níže v tom kódu.)



Obrázek 6: Tohle není Jedlička, ale jedlička.

Jinak se můžeme odkazovat i třeba na kapitoly. Zase stejně. Prostě za název kapitoly dáme lomeno-label a do složenejch závorek napíšeme vlastní referenci a na tu pak odkazujeme. Takže třeba Úvod je Kapitola 1. Joa kdybyste nevěděli, co je tak vlnovka, tak je to nezalomitelná mezera. To znamená, že se tam nebude lámat řádka. Je docela běžné, že se ta vlnovka - jmenuje se tilda - dává i před jednopísmenné předložky, které by neměli zůstat na konci řádku. Je otrava to pak hodit zpětně.

### 5 Znaky v textu

Některé znaky jsou v latexu funkční. Jeden z nich je zpětné lomítko (\). Pokud toužíme po tom, ho do textu zapsat, musíme ho "escapnout"pomocí příkazu "\textbackslash". To samé je pak u znaku pro dolar a nějaké další. Během krátké doby určitě na něco narazíte, tak se nelekejte. Doporučuji čas od času zmáčknou "Recompile"vpravo nahoře, protože když to začne řvát chyby, docela blbě se hledají.

### 6 Seznamy

Existují dva způsoby, jak dělat odrážkový seznam:

- Ahoj
- Nazdar
- Čau

Další varianta (číslovaný seznam):

- 1. Prvni
- 2. Druhy
- 3. Treti

Nebo vlastní odrážky.

- X Ixnwec
- Y oobo
- Z onobn

### 7 Text s citacemi

Tady napíšu nějaký text a přidám k němu odkaz na zdrojovou literaturu. (Einstein 1905)

## Seznam použité literatury a zdrojů informací

Einstein, Albert (1905). "Zur Elektrodynamik bewegter Körper. (German) [On the electrodynamics of moving bodies]". In: *Annalen der Physik* 322.10, s. 891–921. DOI: http://dx.doi.org/10.1002/andp.19053221004.