Bedienungsanleitung T3

FeldBus



















*** SICHERHEITSHINWEISE ***

Geräte dürfen unter Spannung nicht geöffnet werden. Es besteht die Gefahr von elektrischen Schlägen. Arbeiten an der Wiegeeinrichtung dürfen nur von qualifizierten Fachkräften durchgeführt werden. Bei Arbeiten an Förderstrecken müssen alle relevanten Antriebe abgeschaltet und gegen Wiedereinschalten gesichert sein.



Das zugehörige Gerät/System darf nur in Verbindung mit dieser Dokumentation eingerichtet und betrieben werden. Inbetriebsetzung und Betrieb eines Gerätes/Systems dürfen nur von **qualifiziertem Personal** vorgenommen werden. Qualifiziertes Personal im Sinne der sicherheitstechnischen Hinweise dieser Dokumentation sind Personen, die die Berechtigung haben, Geräte, Systeme und Stromkreise gemäß den Standards der Sicherheitstechnik in Betrieb zu nehmen, zu erden und zu kennzeichnen.



Inhaltsverzeichnis

1 Allgemeine Beschreibung	6
1.1 Symbole	6
2 PROFIBUS-DP	7
2.1 Allgemein	7
2.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung	7
2.3 Stationsadresse	8
2.4 LED Statusmeldungen	8
2.5 Datenaufbau / Konsistenz	8
2.6 GSD-Datei	9
3 PROFINET-IO	10
3.1 Allgemein	10
3.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung	10
3.3 Stationsadresse	11
3.4 LED Statusmeldungen / Modulaufbau	11
3.5 Datenaufbau / Konsistenz	11
3.6 GSDML- Datei	12
4 DeviceNet	13
4.1 Allgemein	13
4.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung	14
4.3 Stationsadresse	14
4.4 LED Statusmeldungen / Modulaufbau	14
4.5 Datenaufbau / Konsistenz	14
4.6 EDS- Datei	14
5 ETHERNET-IP	15
5.1 Allgemein	15
5.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung	15
5.3 Stationsadresse	16
5.4 LED Statusmeldungen / Modulaufbau	17
5.5 Datenaufbau / Konsistenz	17
6 Allgemeiner Datenaufbau	18
6.1 Sollwert - und Prozessdatenfelder	18
6.2 Empfohlene Datenstruktur (nur für Standardanwendungen)	19
6.3 Beschreibung der BusSollwerte (Prozessvorgaben)	19
6.4 Description of Bus actual values (Process data)	23
7 Testmöglichkeiten des FeldBus-Interface	29
8 PARAMETERBESCHREIBUNG (P7xxx)	31
8.1 Allgemeine Feldbusparameter (P70xx)	31
8.2 Sollwerte und Kommandos per Feldbus (P72xx)	



8.3 Istwerte und Steuer/Statusbits per Feldbus (P74xx)	33
8.4 Kompatiblitätsmodus zu alten DWC-5 Systemen	37
9 Library für S7-Classic (Profibus / Profinet)	
9.1 Integration Hardware-Adressen	
9.1 Integration Hardware-Adressen	



Revisionsliste

Revision	Datum	Autor	Kapitel	Beschreibung
T3_FBUS7A_V1_0de	12.03.2015	Ratzinger		Erstausgabe
T3_FBUS7A_V1_1de	15.09.2015	Ratzinger		Überarbeitung / Einfügen neuer Befehle
T3_FBUS7A_V1_2de	25.07.2016	Krichbaum		Überarbeitung / Einfügen neuer Status
T3_FBUS7A_V1_26de	17.11.2016	Ratzinger		Corp. Design + Bus-Command4

Softwarehinweis

Diese Beschreibung basiert auf folgende Softwareversionen

W.00.01.26 (Wiegesystem) P.00.01.26 (Bedieneinheit)

Im Zuge des technischen Fortschrittes können bei der Software Veränderungen durchgeführt werden. Bei nachfolgenden Softwareversionen sind daher Abweichungen gegenüber dieser Beschreibung möglich.

KUKLA WAAGENFABRIK GmbH & Co KG Stefan-Fadingerstrasse 1-11 A-4840 VOECKLABRUCK

Tel. +43 (0)7672-26666-0

Homepage: www.kukla.co.at email: office@kukla.co.at



1Allgemeine Beschreibung

Dieser Handbuchteil beschreibt die Details der Kommunikationsmöglichkeiten per Feldbussysteme des DWC-7A Waagensystems. Es ist eine Erweiterung des T1-Handbuchs und stellt kein eigenes Handbuch dar.

Es ist in einen eigenen Teil ausgelagert worden da das Feldbussystem eine Option darstellt welche nur auf Kundenwunsch in das DWC-7A System eingebaut wird.

1.1Symbole

Dieses Handbuch verwendet folgende Symbolik als besondere Hinweise:



WICHTIGER HINWEIS!:

Kennzeichnet einen wichtigen Hinweis.



WARNUNG!:

Kennzeichnet eine allgemeine Warnung.



GEFAHR!:

bedeutet, dass Tod oder schwere Körperverletzung eintreten kann, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden

* Kennzeichnet KUKLA - Werkseinstellungen



2PROFIBUS-DP

2.1 Allgemein

Die Waagencomputer der Serie DWC-7A können mit einem ProfiBus DP Interface ausgestattet werden. Dieses Interface muss bei der Bestellung angegeben werden. Ein nachträglicher Einbau ist in Absprache mit dem Hersteller ebenfalls möglich. Die Schnittstelle wird vom Hersteller KUKLA lizenziert und entspricht der ProfiBus Norm 50170. Optional ist neben vielen anderen Kommunikationslösungen auch eine DP V1 oder eine ProfiNet-Schnittstelle realisierbar.



2.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung

Das Interface unterstützt die gängigen genormten Datenübertragungsraten bis zu 12 MBit. Bei höheren Übertragungsgeschwindigkeiten müssen unbedingt dafür zugelassene Stecker verwendet werden.

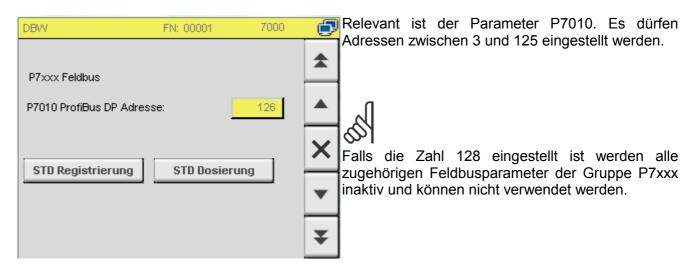
Schnittstelle		-	Anschlussbelegung
	Pin	RS485	8
	1	Reserviert	
	2	Reserviert	
9 6 5	3	RxD/TxD-P	Daten¹)
9 • •	4	CNTR-P	Transmit Enable
6	5	DGND	Potenzialgetrennte Versorgung
1	6	VP	Potenzialgetrennte Versorgung
O POUR PARA	7	Reserviert	
9-polige DSUB-Buchse	8	RxD/TxD-N	Daten\2)
	9	CNTR-N	Transmit Enable\
	CNTR Ric	htungsumschaltung für ex	xterne Repeater

Es wird die Verwendung von genormten ProfiBus DP Steckern empfohlen. Die Kabelenden müssen mit Abschlusswiderständen terminiert werden.



2.3 Stationsadresse

Die Stationsadresse wird über den Parameter P7XXX direkt am Operatorpaneel eingestellt.



NACH DER ÄNDERUNG DER PROFIBUS-DP ADRESSE MUSS DER WAAGENCOMPUTER CA. 5 SEKUNDEN VON DER SPANNUNG GENOMMEN WERDEN, DAMIT DIE NEUE ADRESSE AUCH ÜBERNOMMEN WIRD!

2.4 LED Statusmeldungen

Abbildung	LED	Farbe	Status	Beschreibung
-	READY/RUN	Grün/rot	Aus	Modul nicht versorgt
		Grün	Ein	Kommunikation am PCI-Bus läuft
		Rot	Blinkend	Fehler beim Hochstarten
READY/RUN STATUS DP RxD TxD		1011000	Ein	Kommunikation am PCI-Bus ist noch nicht gestartet
	STATUS DP	Grün	Ein	RUN, zyklische Kommunikation
		Rot	Zyklischer Flash	STOP, keine Kommunikation, Verbindungsfehler
		7.	Azyklischer Flash	Slave nicht konfiguriert
	RxD	Gelb	Ein	Das Modul empfängt Daten über die Profibus DP Slave Schnittstelle
· ·	TxD	Gelb	Ein	Das Modul sendet Daten über die Profibus DP Slave Schnittstelle

2.5 Datenaufbau / Konsistenz

Details zum Datenaufbau sind dem allgemeinen Teil im Bereich "Allgemeiner Datenaufbau" zu entnehmen.



2.6 GSD-Datei

Die notwendigen Gerätestammdaten werden mit dem Waagencomputer auf Diskette / CD ausgeliefert oder können direkt vom Hersteller bezogen werden. Andere Datenformate als in dieser Dokumentation beschrieben sind nicht möglich.

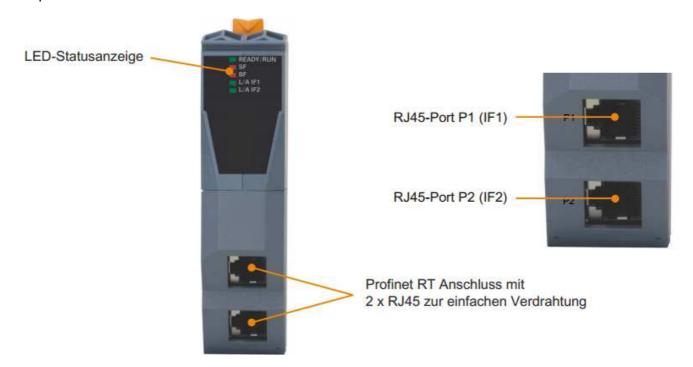
Für S7 Classic Systeme (300/400 CPU's) kann von KUKLA eine Bibliothek angefordert werden welche die Integration eines KUKLA-Controllers erheblich vereinfacht. Grundsätzlich ist eine vollwertige Kommunikation aber auch ohne die gegen Ende des Handbuchs im Detail beschrieben Bibliothek möglich.



3 PROFINET-IO

3.1 Allgemein

Die Waagencomputer der Serie DWC-7A können mit einem optionalen modularen ProfiNet-IO-Interface ausgestattet werden. Dieses Interface muss bei der Bestellung angegeben werden. Ein nachträglicher Einbau ist in Absprache mit dem Hersteller ebenfalls möglich. Für das Modul muss eine entsprechende Lizenz vorhanden sein.



3.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung

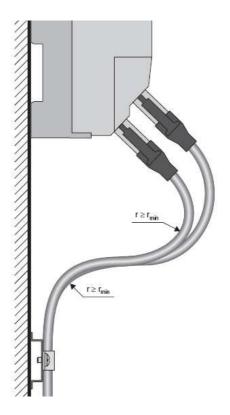
Das ProfiNet-Busmodul arbeitet als ProfiNet-IO-Device am ProfiNet. Es unterstützt das bei KUKLA übliche Datentelegramm. Die Übertragung erfolgt über Twisted-Pair-Kabel im Full-Duplex-Betrieb mit 100 MBit/s. Die IP-Adresseinstellungen werden, wie bei ProfiNet üblich, bei der Konfiguration des ProfiNet-IO-Controllers festgelegt und später im Hochlauf des IO Controllers über das DCP-Protokoll zum Modul übertragen. Alternativ können Adresseinstellungen über die geräteseitige Software-Schnittstelle vorgenommen werden.

Schnittstelle	Anschlussbelegung			
	Pin	Ethernet		
	1	RXD	Empfange (Receive) Daten	
	2	RXD\	Empfange (Receive) Daten\	
	3	TXD	Sende (Transmit) Daten	
	4	Termination		
	5	Termination		
	6	TXD\	Sende (Transmit) Daten\	
Geschirmter RJ45-Port	7	Termination		
Gescammer Reversition	8	Termination		

Folgende Verkabelungsvorschriften müssen eingehalten werden:

- CAT5 SFTP Kabel verwenden
- Biegeradius des Kabels einhalten (Datenblatt des Kabels beachten)
- · Kabel unterhalb des Moduls fixieren.





Die Fixierung muss sich in vertikaler Richtung unter der RJ45 Buchse des Moduls befinden.

3.3 Stationsadresse

Die Stationsadresse wird wie bei ProfiNet üblich per "Taufe" vom Master- Programmiersystem durchgeführt.

3.4 LED Statusmeldungen / Modulaufbau

Abbildu	ing LED		Farbe	Status	Beschreibung
	READ	Y/RUN	Grün/rot	Aus	Modul nicht versorgt
			Rot	Blinkend	Fehler beim Hochstarten
				Ein	Kommunikation am PCI-Bus ist noch nicht gestartet
			Grün	Ein	Kommunikation am PCI-Bus läuft
	SF		Rot	Aus	Kein Fehler
				Zyk. Blinkend ¹⁾	DCP-Signal-Service wird über den Bus ausgelöst
REAL SE	DY/RUN			Ein	Systemfehler
E BF	BF	BF	Rot	Aus	Kein Fehler
₽ L/A1				Blinkend	Kein Datenaustausch
20 11				Ein	Keine Konfiguration oder Fehler in der physikalischen Verbindung
×	L/A IF	1/IF2	Grün	Aus	Kein Link zur Gegenstelle
	F		Flackernd	Der Link zur Gegenstelle ist aufgebaut. Die LED flackert, wenn am Bus Ethernet Aktivität vorhanden ist.	
			[Ein	Der Link zur Gegenstelle ist aufgebaut

3.5 Datenaufbau / Konsistenz

Details zum Datenaufbau sind dem allgemeinen Teil im Bereich "Allgemeiner Datenaufbau" zu entnehmen.



3.6 GSDML- Datei

Die notwendigen GSD-XML-Datei werden mit dem Waagencomputer auf Diskette / CD ausgeliefert oder können direkt vom Hersteller bezogen werden. Andere Datenformate als in dieser Dokumentation beschrieben sind nicht möglich.

Für S7 Classic Systeme (300/400 CPU's) kann von KUKLA eine Bibliothek angefordert werden welche die Integration eines KUKLA-Controllers erheblich vereinfacht. Grundsätzlich ist eine vollwertige Kommunikation aber auch ohne die gegen Ende des Handbuchs im Detail beschrieben Bibliothek möglich.



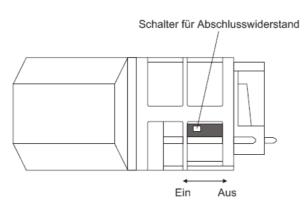
4 DeviceNet

4.1 Allgemein

Die Waagencomputer der Serie DWC-7A können mit einem optionalen modularen DeviceNet (Slave) – Interface ausgestattet werden. Dieses Interface muss bei der Bestellung angegeben werden. Ein nachträglicher Einbau ist in Absprache mit dem Hersteller ebenfalls möglich. Für das Modul muss eine entsprechende Lizenz vorhanden sein.



Am Schnittstellenmodul ist bereits ein Abschlusswiderstand integriert. Mit einem Schalter an der Gehäuseunterseite wird der Abschlusswiderstand zu- oder abgeschaltet. Ein aktivierter Abschlusswiderstand wird durch die LED "TERM" angezeigt.



Es wird empfohlen, den Abschusswiderstand in den Stecker zu integrieren um nach dem Abstecken des Teilnehmers einen sauberen Busabschluss gewährleisten zu können. Der Schalter am Modul muss dazu immer ausgeschaltet sein!



4.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung

Das Schnittstellenmodul ist mit einer DeviceNet Slave (Adapter) Schnittstelle ausgestattet. Es unterstützt das bei KUKLA übliche Datentelegramm. Die Übertragung erfolgt über ein spezifiziertes und geeignetes DeviceNet-Kabel.

Schnittstelle		Anso	chlussbelegung
(a) 1	Klemme	DeviceNet	
\\ \[\] \\ \\ \[\] \\ \[\] \\ \[\] \\ \[\] \\ \[\] \\ \\ \[\] \\ \\ \[\] \\ \\ \[\] \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\	1	CAN⊥ (V-)	CAN Ground
\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	2	CAN_L	CAN Low
\ <u>a</u>	3	SHLD	Schirm (Shield)
\[\bigc \bigc 5	4	CAN_H	CAN High
	5	V+	Versorgungsspannung ¹⁾
5-polige Steckerleiste		_	

¹⁾ Eine 24 V Versorgungsspannung kann an diesem Anschluss angeschlossen werden. Die Spannung wird nur durch verbunden. Das Modul stellt sie weder zur Verfügung noch benötigt sie diese.

4.3 Stationsadresse

Die Stationsadresse wird über den Parameter P7XXX direkt am Operatorpaneel eingestellt.

NACH DER ÄNDERUNG DER BUS- ADRESSE MUSS DER WAAGENCOMPUTER CA. 5 SEKUNDEN VON DER SPANNUNG GENOMMEN WERDEN, DAMIT DIE NEUE ADRESSE AUCH ÜBERNOMMEN WIRD.

4.4 LED Statusmeldungen / Modulaufbau

Abbildung	LED	Farbe	Status	Beschreibung	
	READY/RUN	/RUN Grün/rot Aus		Modul nicht versorgt	
	fr .	Grün	Ein	Kommunikation am PCI-Bus läuft	
		Rot	Ein	Kommunikation am PCI-Bus ist noch nicht gestartet	
District Co.	MOD/NET	Grün/rot	Aus	Modul nicht versorgt oder nicht online	
	ni e	Grün	Blinkend	Modul online, aber keine I/O Verbindung aktiv	
READY/RUN MOD/NET TXD TERM		Ein		Modul online und aktive I/O Verbindung ("operating")	
	NOD/NET	Rot	Blinkend	Die rote LED blinkt, wenn zumindest einer der folgenden Fehler vorliegt: Minor Fault (behebbarer Fehler/recoverable fault) Verbindungsfehler keine DeviceNet Versorgungsspannung	
Ř			Ein	Kritischer Fehler oder kritischer Verbindungsfehler (doppelte MAC-ID, Bus aus oder Modul defekt)	
	TxD	Gelb	Flackernd oder ein	Das Modul sendet Daten über die DeviceNet Schnittstelle	
	TERM	Gelb	Ein	Der im Modul integrierte Abschlusswiderstand ist zugeschaltet	

4.5 Datenaufbau / Konsistenz

Details zum Datenaufbau sind dem allgemeinen Teil im Bereich "Allgemeiner Datenaufbau" zu entnehmen.

4.6 EDS- Datei

Die notwendigen EDS-Dateien werden mit dem Waagencomputer auf Diskette / CD ausgeliefert oder können direkt vom Hersteller bezogen werden. Andere Datenformate als die beschriebenen sind nicht möglich.



5ETHERNET-IP

5.1 Allgemein

Die Waagencomputer der Serie DWC-7A können mit einem Ethernet-IP Interface ausgestattet werden. Dieses Interface muss bei der Bestellung angegeben werden. Ein nachträglicher Einbau ist in Absprache mit dem Hersteller ebenfalls möglich. Für das Modul muss eine entsprechende Lizenz vorhanden sein.



5.2 Datenübertragungsrate / Steckerbelegung

Das Schnittstellenmodul arbeitet als EtherNet/IP Adapter (Slave). Die Übertragung erfolgt über Ethernet-Kabel mit /10100 MBit/s. Die Schnittstelle ist mit zwei RJ45-Buchsen ausgeführt. Beide Anschlüsse gehen auf einen integrierten Switch. Damit sind Daisy-Chain-Verkabelungen bei EtherNet/IP einfach möglich.

- EtherNet/IP Adapter (Slave)
- Integrierter Switch für wirtschaftliche Verkabelung

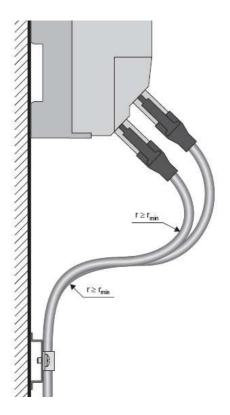
Es unterstützt das bei KUKLA übliche Datentelegramm.

Schnittstelle		A	Anschlussbelegung
	Pin	Ethernet	
	1	RXD	Empfange (Receive) Daten
	2	RXD\	Empfange (Receive) Daten\
	3	TXD	Sende (Transmit) Daten
	4	Termination	
	5	Termination	
	6	TXD\	Sende (Transmit) Daten\
Geschirmter RJ45-Port	7	Termination	70
2333	8	Termination	



Folgende Verkabelungsvorschriften müssen eingehalten werden:

- CAT5 SFTP Kabel verwenden
- Biegeradius des Kabels einhalten (Datenblatt des Kabels beachten)
- Kabel unterhalb des Moduls fixieren.



Die Fixierung muss sich in vertikaler Richtung unter der RJ45 Buchse des Moduls befinden.

5.3 Stationsadresse

Die IP-Adresseinstellungen werden, wie bei EtherNet/IP üblich, bei der Konfiguration des IO-Controllers festgelegt und mit einem gängigen ConfigTool beschrieben.



5.4 LED Statusmeldungen / Modulaufbau

Abbildung	LED	Farbe	Status	Beschreibung
	READY/RUN	Grün/rot	Aus	Modul nicht versorgt
		Grün Ein		Kommunikation am PCI-Bus läuft
		Rot	Blinkend	Fehler beim Hochstarten
			Ein	Kommunikation am PCI-Bus ist noch nicht gestartet
	Mod Status ¹⁾	Grün	Blinkend	Das Schnittstellenmodul wurde noch nicht konfiguriert
			Ein	Adapter (Slave) ist betriebsbereit
		Rot	Blinkend	Behebbarer Hardware Fehler
	0.		Ein	Nicht behebbarer Hardware Fehler
		Grün/rot	Blinkend	Initialisierung bzw. Selbsttest
READY/RUN Mod Status			Aus	Modul nicht versorgt
Net Status		Grün	Blinkend	Es existiert keine aktive Verbindung
L/AIF1	AV-500-01-01-01-01-01-01-01-01-01-01-01-01-0		Ein	Es existiert mindestens eine aktive Verbindung
200 200 200 200 200 200 200 200 200 200		Rot	Blinkend	Bei zumindest einer Verbindung ist eine Zeitüberschreitung aufgetreten
×			Ein	Eine IP-Adresse wurde mehrmals verwendet
		Grün/rot	Blinkend	Initialisierung bzw. Selbsttest
			Aus	Keine IP-Adresse zugewiesen oder Modul nicht versorgt
	L/A IF1/IF2	IF1/IF2 Grün	Aus	Kein Link zur Gegenstelle
	0000000 Ass 00 0000-1-00		Flackernd	Der Link zur Gegenstelle ist aufgebaut. Die LED flackert, wenn am Bus Ethernet Aktivität vorhanden ist.
			Ein	Der Link zur Gegenstelle ist aufgebaut

5.5 Datenaufbau / Konsistenz

Details zum Datenaufbau sind dem allgemeinen Teil im Bereich "Allgemeiner Datenaufbau" zu entnehmen.



6 Allgemeiner Datenaufbau

Generell müssen von der übergeordneten Steuerung immer 10 Doppelworte als Solldaten übertragen werden.

Da üblicherweise der Waagencomputer viele verschiedene Daten erfassen kann, werden immer 14 Doppelworte an das übergeordnete System zurück gemeldet. Jedem Prozessdatendoppelwort kann über die entsprechende Parameternummer individuell zugeordnet werden, welcher Wert genau auf diesem Feld gesendet wird.

6.1 Sollwert - und Prozessdatenfelder

	PLC > DWC7	DWC7 < PLC
00 Doppelwort	BusSoll DW00 (P7200)	BusIst DW00 (P7400)
01 Doppelwort	BusSoll DW01 (P7201)	BusIst DW01 (P7401)
02 Doppelwort	BusSoll DW02 (P7202)	BusIst DW02 (P7402)
03 Doppelwort	BusSoll DW03 (P7203)	BusIst DW03 (P7403)
04 Doppelwort	BusSoll DW04 (P7204)	BusIst DW04 (P7404)
05 Doppelwort	BusSoll DW05 (P7205)	BusIst DW05 (P7405)
06 Doppelwort	BusSoll DW06 (P7206)	BusIst DW06 (P7406)
07 Doppelwort	BusSoll DW07 (P7207)	BusIst DW07 (P7407)
08 Doppelwort	BusSoll DW08 (P7208)	BusIst DW08 (P7408)
09 Doppelwort	BusSoll DW09 (P7209)	BusIst DW09 (P7409)
10 Doppelwort		BusIst DW10 (P7410)
11 Doppelwort		BusIst DW11 (P7411)
12 Doppelwort		BusIst DW12 (P7412)
13 Doppelwort		Buslst DW13 (P7413)

Absolute Werte werden üblicherweise als 1/10 kg Zahlen oder in kg übertragen (siehe Detailangaben). Prozentwerte werden als Werte mit 1/100 Prozent Auflösung übertragen (z.B. 74.83 % entspricht dem Zahlenwert 7483).



6.2 Empfohlene Datenstruktur (nur für Standardanwendungen)

(Details siehe folgende Kapitel)

(Botalio diorio loigoriao i	(apito)	
00 Doppelwort	12: Bus ABS 1 [kg/h] *	50: P3 Leistung [kg/h] *
01 Doppelwort	21: Bus Kommando 1*	44: Zähler A [kg] *
02 Doppelwort	22: Bus Kommando 2	45: Zähler B [kg] *
03 Doppelwort	00: frei	32: BusSteuerBits1 *
04 Doppelwort	04: Bus Prozent 1 *	33: BusSteuerBits2 *
05 Doppelwort	05: Bus Prozent 2 *	35: BusStatusBits1 *
06 Doppelwort	00: frei	36: BusStatusBits2 *
07 Doppelwort	00: frei	02: Antrieb WB [%] *
08 Doppelwort	23: Bus Kommando 3	01: Zuteilerstellgröße [%] *
09 Doppelwort	24: Bus Kommando 4	08: g3-Belegung [%] *
10 Doppelwort		22: Geschwindigkeit [%] *
11 Doppelwort		03: 0% ausgeben [%] / Reserve
12 Doppelwort		03: 0% ausgeben [%] / Reserve
13 Doppelwort		03: 0% ausgeben [%] / Reserve

6.3 Beschreibung der BusSollwerte (Prozessvorgaben)

BusSoll - Doppelworte		
Benennung	Beschreibung	Format
00:	Datenfeld ist unbenutzt	
01:	reserviert	
02:	reserviert	
03:	reserviert	
04: Bus Prozent 1	Bus Prozentsollwert 1	%-Wert
05: Bus Prozent 2	Bus Prozentsollwert 2	%-Wert
06: Bus Prozent 3	Bus Prozentsollwert 3	%-Wert
07: Bus Prozent 4	Bus Prozentsollwert 4	%-Wert
08: Bus ABS 1	Bus Absolutwert - Sollwert - Dateneingangs- Speicher 1	Absolut
09: Bus ABS 2	Bus Absolutwert - Sollwert - Dateneingangs- Speicher 2	Absolut
10: Bus ABS 3	Bus Absolutwert - Sollwert - Dateneingangs- Speicher 3	Absolut
11: Bus ABS 4	Bus Absolutwert - Sollwert - Dateneingangs- Speicher 4	Absolut
12: Bus ABS 1 [kg/h]	Bus Kilosollwert 1 (z.B. Leistungssollwert)	kg/h
13: Bus ABS 2 [kg/h]	Bus Kilosollwert 2	kg/h
14: Bus ABS 3 [kg/h]	Bus Kilosollwert 3	kg/h



15: Bus ABS 4 [kg/h]	Bus Kilosollwert 4	kg/h
16: Bus ABS 1 [1/10 kg/h]	Bus Dekagramm -Sollwert 1	1/10 kg/h
17: Bus ABS 2 [1/10 kg/h]	Bus Dekagramm -Sollwert 2	1/10 kg/h
18: Bus ABS 3 [1/10 kg/h]	Bus Dekagramm -Sollwert 3	1/10 kg/h
19: Bus ABS 4 [1/10 kg/h]	Bus Dekagramm -Sollwert 4	1/10 kg/h
20:	reserviert	
21: Bus Kommando 1	Bit-Kommando-Doppelwort 1 (siehe nachfolgende Bit- Liste)	Bitfeld[32]
22: Bus Kommando 2	Bit-Kommando-Doppelwort 2 (siehe nachfolgende Bit- Liste)	Bitfeld[32]
23: Bus Kommando 3	Bit-Kommando-Doppelwort 3 (siehe nachfolgende Bit- Liste)	Bitfeld[32]
24:	reserviert	
25: Parameter- Nummer	Sonderfunktion nach Herstellerabsprache	
26: Parameter- Wert	Sonderfunktion nach Herstellerabsprache	
27:	reserviert	
28:	reserviert	
29:	reserviert	
30: DWC3/5 CMD	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Systemen Steuerbits	
31: DWC3/5 SW1_2	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Systemen SW	
32: DWC3/5 SW3_4	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Systemen SW	
33: DWC3/5 SL1	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Systemen SL	
34: DWC3/5 SL2	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Systemen SL	
1	l .	1



	Digitale Steue	rkommandos an den Waagencomputer	
Bus	0x00000001	00: -	
Kommando 1	0x00000002	01: ZÄHLER B LÖSCHEN / DRUCKEN	
	0x00000004	02: ZÄHLER C LÖSCHEN / DRUCKEN	
	0x00000008	03: REMOTE EINSCHALTKOMMANDO (statisch)	
	0x00000010	04: FÖRDERSYSTEM LÄUFT	
	0x00000020	05: REMOTE-MODUS	
	0x00000040	06: PANEL-MODUS	
	0x00000080	07: SCHIEFLAUF	
	0x00000100	08: SYNC- SENSOR (Absolutwerttara)	
	0x00000200	09: MOTORSTÖRUNG	
	0x00000200	10: FEHLER LÖSCHEN	
	0x000000400	11: PANEL START (steigende Flanke)-	
	0x00000000	12: FELDOPTO 1 (schaltet FELDRELAIS 1)	
	0x00001000	13: FELDOPTO 2 (schaltet FELDRELAIS 1)	
	0x00002000 0x00004000		
		14: FELDOPTO 3 (schaltet FELDRELAIS 3)	
	0x00008000	15: FELDOPTO 4 (schaltet FELDRELAIS 4)	
	0x00010000	16: FELDOPTO 5 (schaltet FELDRELAIS 5)	
	0x00020000	17: FELDOPTO 6 (schaltet FELDRELAIS 6)	
	0x00040000	18: FELDOPTO 7 (schaltet FELDRELAIS 7)	
	0x00080000	19: LIVE BIT	
	0x00100000	20: KETTENSPANNUNGSFEHLER	
	0x00200000	21: >0< STARTEN	
	0x00400000	22: PRÜFGEWICHTSTEST STARTEN	
	0x00800000	23: MATERIALTEST STARTEN	
	0x01000000	24: MESS-SPERRE	
	0x02000000	25: ZUTEILER-REGELFREIGABE (Zuteilerbetrieb)	
	0x04000000	26: ZUTEILER REDUKTION (Zuteilerbetrieb)	
	0x08000000	27: ZUTEILER -JOG	
	0x10000000	28: -	
	0x20000000	29: RÜCKMELDUNG FÜLLEN (Differentialdosierung)	
	0x40000000	30: CHARGE STARTEN (Chargensteuerung)	
	0x80000000	31: CHARGE ABBRECHEN (Chargensteuerung)	
Bus	0x00000001	32: SYSTEM ENTLEEREN (Chargenbetrieb)	
Kommando 2	0x000000000000000000000000000000000000	33: FEINSTROM erzwingen (Chargenbetrieb)	
Rommando 2	0x00000004	34: CHARGENSOLLWERT EXTERN (Chargenbetrieb)	
	0x00000007	35: FÖRDERWEGANWAHL x1 (Chargenbetrieb)	
	0x000000000	36: FÖRDERWEGANWAHL x2 (Chargenbetrieb)	
	0x000000000000	37: -	
	0x00000040	38: ZÄHLUNG AUF G2	
	0x00000040	39: TROCKENGEWICHTSBERECHNUNG	
	0x00000000	40: SPAN ANPASSEN (Kontrollwaage)	
	0x00000100	41: -	
	0x00000200	42: BAND-ABLAUF LINKS	
		42: BAND-ABLAUF RECHTS	
	0x00000800		
	0x00001000	44: BAND-LENK-SENSOR EIN (Bandlenkeinrichtung)	
	0x00002000	45: BAND-LENK-SENSOR AUS (Bandlenkeinrichtung)	
	0x00004000	46: BANDLENKUNG AUSGEFAHREN (Bandlenkeinrichtung)	
	0x00008000	47: BANDLENKUNG EINGEFAHREN (Bandlenkeinrichtung)	
	0x00010000	48: -	
	0x00020000	49: SCHLUPF des Bandes	
	0x00040000	50: TACHOEINGANG (nicht für Bus nutzbar / zu schnelle Impulse)	
	0x00080000	51: NOTAUS AKTIV (nur zur Klartextdarstellung !)	
	0x00100000	52: VOLUMETRISCH (keine Leistungsregelung !)	
	0x00200000	53: -	
	0x00400000	54: ANTRIEBSSPERRE	
	0x00800000	55: LOKAL-MODUS	
	0x01000000	56: LOKAL START (flankengesteuert)	
	0x02000000	57: LOKAL STOP (flankengesteuert)	
	0x04000000	58: ZENTRALE BEDIENUNG	
	0x08000000	59: -	
	0x10000000	60: WAAGENANTRIEB JOG	
		1	21



	0x20000000	61: -
	0x40000000	62: -
	0x80000000	63: -
Bus	0x00000001	64: KANAL 1 START (Zusatzantriebe)
Kommando 3	0x00000002	65: KANAL 1 STOP (Zusatzantriebe)
	0x00000004	66: -
	0x00000008	67: -
	0x00000010	68: KANAL 2 START (Zusatzantriebe)
	0x00000020	69: KANAL 2 STOP (Zusatzantriebe)
	0x00000040	70: -
	0x00000080	71: -
	0x00000100	72: KANAL 3 START (Zusatzantriebe)
	0x00000200	73: KANAL 3 STOP (Zusatzantriebe)
	0x00000400	74: -
	0x00000800	75: -
	0x00001000	76: KANAL 4 START (Zusatzantriebe)
	0x00002000	77: KANAL 4 STOP (Zusatzantriebe)
	0x00004000	78: -
	0x00008000	79: -
	0x00010000	80: KANAL 5 START (Zusatzantriebe)
	0x00020000	81: KANAL 5 STOP (Zusatzantriebe)
	0x00040000	82: -
	0x00080000	83 -
	-	reserviert
Bus	0x00000001	96: XD1 Impuls (Drehzahlwächter Zusatzantrieb 1)
Kommando 4	0x00000007	97: XD1 läuft (Laufrückmeldung Zusatzantrieb 1)
Rommanao 4	0x00000004	98: XD1 Störung (externe Störung am Zusatzantrieb 1)
	0x00000008	99: -
	0x00000010	100: -
	0x000000000	101: XD2 Impuls (Drehzahlwächter Zusatzantrieb 2)
	0x00000040	102: XD2 läuft (Laufrückmeldung Zusatzantrieb 2)
	0x00000080	103: XD2 Störung (externe Störung am Zusatzantrieb 2)
	0x00000100	104: -
	0x00000100	105: -
	0x00000400	106: XD3 Impuls (Drehzahlwächter Zusatzantrieb 3)
	0x00000400	100: XD3 Impuls (Brenzamwachter Zusatzantheb 3)
	0x00001000	107: XD3 lauft (Laufruckfrieldung Zusatzantrieb 3) 108: XD3 Störung (externe Störung am Zusatzantrieb 3)
	0x00007000	100: AD3 Stording (externe Stording am Zusatzantineb 3)
	0x00004000	110: -
	0x00004000	110 111: XD4 Impuls (Drehzahlwächter Zusatzantrieb 4)
	0x00010000	111: XD4 Impuls (Drenzamwachter Zusatzantrieb 4) 112: XD4 läuft (Laufrückmeldung Zusatzantrieb 4)
	0x00070000	113: XD4 Störung (externe Störung am Zusatzantrieb 4)
	0x00020000	113. XD4 Storung (externe Storung am Zusatzantneb 4) 114: -
	0x00080000	114 115: -
	0x00100000	116: XD5 Impuls (Drehzahlwächter Zusatzantrieb 5)
	0x00200000	117: XD5 läuft (Laufrückmeldung Zusatzantrieb 5)
	0x00400000	118: XD5 Störung (externe Störung am Zusatzantrieb 5)
	0x00800000	119: -
	0x01000000	120: - reserviert
	i	

Details zur Funktionalität der einzelnen Bits sind in der Beschreibung der digitalen Eingänge (P60xx) zu finden. Buskommados sind mit den physikalischen Eingängen parallel geschaltet.



6.4 Description of Bus actual values (Process data)

ProcessData / BusOut- Double words				
Denomination	Description	Format		
00: P3 Leistung [%]	Aktuelle Istleistung am Abwurfpunkt	%-Wert		
01: Zuteilerstellgröße [%]	Stellgröße für Zuteilerantrieb	%-Wert		
02: Antrieb WB [%]	Stellgröße für Dosierantrieb (Wiegeband, Dosierschnecke usw.)	%-Wert		
03: 0% ausgeben [%]	Nullwert ausgeben (primär für Einstellarbeiten)	%-Wert		
04: 50% ausgeben [%]	50% - Wert ausgeben (primär für Einstellarbeiten)	%-Wert		
05: 100% ausgeben [%]	100% - Wert ausgeben (primär für Einstellarbeiten)	%-Wert		
06: g1-Belegung [%]	Aktuelle Belegung der Mess-Strecke ausgeben	%-Wert		
07: g2-Belegung [%]	Aktuelle Belegung am Zudosierpunkt g2 ausgeben	%-Wert		
08: g3-Belegung [%]	Aktuelle Belegung am Dosierpunkt ausgeben	%-Wert		
09: Skalierung 2 [%]	Skalierungsfaktor 2 für interne Datenskalierungen	%-Wert		
10: Sollwert ausgeben [%]	Aktuellen Sollwert zurückmelden	%-Wert		
11: P2 Leistung [%]	Aktuelle Dosierleisung am Zudosierpunkt in Prozent	%-Wert		
12: P1 Leistung [%]	Aktuelle Leistung auf der Mess-Strecke in Prozent	%-Wert		
13: Regelabweichung [%]	Abweichung zwischen Soll- und Istdosierleistung	%-Wert		
14: ChargeFeinstrom [%]	Chargensteuerung: Stellgröße für analogen Feinstrom	%-Wert		
15: Zuteilerabweichung [%]	Aktuelle Zuteilerabweichung	%-Wert		
16: Strecken-FIFO	Sonderanwendungen: Wegverzögerungsfifo	%-Wert		
17: Transferwert 1	Sonderanwendungen: Transferwert 1 für Datenweitergabe	%-Wert		
18:Transferwert 2	Sonderanwendungen: Transferwert 2 für Datenweitergabe	%-Wert		
19: Bruttobelegung [%]	Subtraktionssystem: Bruttogewicht für Folgewaage	%-Wert		
20: Behältergewicht [%]	Aktuelles Behältergewicht in %	%-Wert		
21: Vorbehälteregler [%]	Stellgröße für den Vorbehälteregler	%-Wert		
22: Geschwindigkeit [%]	Aktuelle Bandgeschwindigkeit in Prozent	%-Wert		
24: Prüfgewicht [%]	Aktuell verwendetes Prüfgewicht in %			
25:g1RR-Gewicht [%]	Seitengewichtsauswertung: Belegung RechtsAussen	%-Wert		
26:g1R-Gewicht [%]	Seitengewichtsauswertung: Belegung Rechts	%-Wert		
27:g1L-Gewicht [%]	Seitengewichtsauswertung: Belegung Links	%-Wert		
28:g1LL-Gewicht [%]	Seitengewichtsauswertung: Belegung LinksAussen	%-Wert		
29: g1 Absolut [g]	Absolutes Gewicht auf der Mess-Strecke in g	Gramm		
30: g3 Absolut [g]	Absolutes Gewicht am Dosierpunkt in g	Gramm		
32: BusSteuerBits1	Bussteuerbit-Doppelwort 1 (siehe nachfolgende Liste)	Bitfeld[32]		



33: BusSteuerBits2	Bussteuerbit-Doppelwort 2 (siehe nachfolgende Liste)	Bitfeld[32]
33: BusSteuerBits3	Bussteuerbit-Doppelwort 3 (siehe nachfolgende Liste)	Bitfeld[32]
35: BusStatusBits1	Waagen- Status-Doppelwort 1 (siehe nachfolgende Liste)	Bitfeld[32]
36: BusStatusBits2	Waagen- Status-Doppelwort 2 (siehe nachfolgende Liste)	Bitfeld[32]
41: Zähler A [Zaehlereinheit]	Endloszähler A in parametrierter Zählereinheit	
42: Zähler B [Zaehlereinheit]	Schichtzähler B in parametrierter Zählereinheit	
43: Zähler C [Zaehlereinheit]	Schichtzähler C in parametrierter Zählereinheit	
44: Zähler A [kg]	Nicht rücksetzbarer Endloszähler A in kg	kg
45: Zähler B [kg]	Schichtzähler B in kg	kg
46: Zähler C [kg]	Schichtzähler C in kg	kg
47: Zähler A [1/10 kg]	Nicht rücksetzbarer Endloszähler A in 100g Auflösung	1/10 kg
48: Zähler B [1/10 kg]	Schichtzähler B in 100g Auflösung	1/10 kg
49: Zähler C [1/10 kg]	Schichtzähler C in 100g Auflösung	1/10 kg
50: P3 Leistung kg/h	Aktuelle Förderleistung am Abwurfpunkt P3 in kg/h	
51: P3 Leistung 1/10 kg/h	Aktuelle Förderleistung am Abwurfpunkt P3 in 1/10 kg/h	
53: WC 1 [%]	Aktueller Messwert am Wiegekanal 1	%
54: WC 2 [%]	Aktueller Messwert am Wiegekanal 2	%
55: WC 3 [%]	Aktueller Messwert am Wiegekanal 3	%
56: WC 4 [%]	Aktueller Messwert am Wiegekanal 4	%
57: WC 5 [%]	Aktueller Messwert am Wiegekanal 5	%
58: Sollbelegung [%]	Sollbelegung	%
59: VB Kanal 1 [abs]	Vorbehälter Zone 1 absolut	
60: VB Kanal 2 [abs]	Vorbehälter Zone 2 absolut	
61: VB Kanal 3 [abs]	Vorbehälter Zone 3 absolut	
62: VB Kanal 4 [abs]	Vorbehälter Zone 4 absolut	
63: VB Summe [%]	Summengewicht im Vorbehälter in Prozent	%
64: VB Absolut [g]	Summengewicht im Vorbehälter in g	g
65: Parameter- Nummer	Sonderfunktion zur Istwert und Parameterabfrage	
66: Parameter- Wert	Sonderfunktion zur Istwert und Parameterabfrage	
68: g1Rechts [abs]	Gesamtgewicht rechte Bandsektion	
69: g1Links [abs]	Gesamtgewicht linke Bandsektion	
74: AW[%]		
75: DWC 3/5 Statuswort	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Statuswort	
76: DWC3/5 Relaiswort	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Relaiswort	



77: DWC3/5 IW1_2	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Istwerten	
78: DWC3/5 IW 3_4	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Istwerten	
79: DWC3/5 IL1	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Istwerten	
80: DWC3/5 IL2	Kompatibilitätsmodus zu alten DWC3/5 Istwerten	



```
Digitale Steuerkommandos vom Waagencomputer
Bus
                0x00000001
SteuerBits 1
                0x00000002
                             01: WARNUNG (Summensignal)
                0x00000004
                             02: BETRIEBSBEREIT
                0x00000008
                             03: GESTOPT Fördersystem (invers als BandLäuft nutzbar)
                0x00000010
                             04: LEER
                0x00000020
                             05: G3 MIN-BELEGUNG
                             06: G3 MAX-BELEGUNG am
                0x00000040
                0x00000080
                             07: PANEL- Modus aktiv
                0x00000100
                             08: REMOTE- Modus aktiv
                0x00000200
                             09: REGELABWEICHUNG
                0x00000400
                             10: SCHLUPF
                0x00000800
                             11: TEST / TARA LÄUFT
                             12: PRÜFGEWICHT AUFLEGEN
                0x00001000
                0x00002000
                             13: WAAGENANTRIEB EIN
                0x00004000
                             14: ZUTEILER EIN
                0x00008000
                             15: ZUTEILER REDUKTION
                0x00010000
                             16: ZUTEILER-RICHTUNG (Dosierwalzensteuerung)
                0x00020000
                             17: ZUTEILER AUF (Dosierwalzensteuerung)
                             18: ZUTEILER ZU (Dosierwalzensteuerung)
                0x00040000
                0x00080000
                             19: REM/RDY
                0x00100000
                             20: MOTOR WAAGE (Chargensteuerung)
                0x00200000
                             21: CHARGENFREIGABE (Chargensteuerung)
                0x00400000
                             22: GROBSTROMDOSIERUNG (Chargensteuerung)
                0x00800000
                             23: FEINSTROMDOSIERUNG (Chargensteuerung)
                0x01000000
                             24: -
                0x02000000
                             25: BEHÄLTER FÜLLEN (Differentialdosierung)
                0x04000000
                             26: BEHÄLTER LEER (Differentialdosierung)
                             27: BEWEGUNGSSTÖRUNG (Differentialdosierung)
                0x08000000
                0x10000000
                             28: KONTROLLWAAGENABWEICHUNG
                0x20000000
                             29: -
                0x40000000
                             30: ZÄHLERIMPULS (nicht nutzbar über Bus!)
                0x80000000
                             31: LIVEBIT (invertiertes Eingangsbit)-
                Digitale Steuerkommandos vom Waagencomputer
                0x00000001
                             32: FELDRELAIS 1 (wird gelesen von FELDOPTO 1)
Rus
SteuerBits 2
                0x00000002
                             33: FELDRELAIS 2 (wird gelesen von FELDOPTO 2)
                0x00000004
                             34: FELDRELAIS 3 (wird gelesen von FELDOPTO 3)
                             35: FELDRELAIS 4 (wird gelesen von FELDOPTO 4)
                0x00000008
                0x00000010
                             36: FELDRELAIS 5 (wird gelesen von FELDOPTO 5)
                0x00000020
                             37: FELDRELAIS 6 (wird gelesen von FELDOPTO 6)
                0x00000040
                             38: FELDRELAIS 7 (wird gelesen von FELDOPTO 7)
                0x00000080
                             39: -
                0x00000100
                             40: -
                0x00000200
                             41: BANDLENKBEFEHL (Zeitverzögerte 2-Punkt Regelung)
                0x00000400
                             42: -
                0x00000800
                             43: BANDSCHIEFLAUF
                             44 -
                0x00001000
                             45: LOCAL Modus aktiv
                0x00002000
                0x00004000
                             46: ACK
                0x00008000
                             47: -
                0x00010000
                             48: -
                             49: BANDLENKUNG EINZIEHEN
                0x00020000
                0x00040000
                             50: BANDLENKUNG AUSFAHREN
                0x00080000
                             51: ZUSATZANTRIEB 1 EIN
                0x00100000
                             52: ZUSATZANTRIEB 2 EIN
                             53: ZUSATZANTRIEB 3 EIN
                0x00200000
                             54: ZUSATZANTRIEB 4 EIN
                0x00400000
                             55: ZUSATZANTRIEB 5 EIN
                0x00800000
                0x01000000
                             56: -
                0x02000000
                             57: -
```



	0x04000000	58: -
	0x08000000	59: -
	0x10000000	60: Behälter max
	0x20000000	61: Behälter min
	0x40000000	62: SF Waagenantrieb EIN
	0x80000000	63: SF
	Digitale Steue	rkommandos vom Waagencomputer
Bus	0x00000001	reserviert
SteuerBits 3	bis	
	0x80000000	
D. 1. 1.	T.C. Prec. L.	the state of Pite state at a Developing to the district of American (DOA)

Details zur Funktionalität der einzelnen Bits sind in der Beschreibung der digitalen Ausgänge (P64xx) zu finden. BusSteuerbits sind mit den physikalischen Ausgängen parallel geschaltet.

	Digitale Meldu	ingen (Statusmeldungen) vom Waagencomputer
Bus	0x00000001	S00: WC0 Fehler KRAFTAUFNEHMER KANAL 1 (Standard)
StatusBits 1	0x00000002	S01: WC1 Fehler KRAFTAUFNEHMER KANAL 2
	0x00000004	S02: WC2 Fehler KRAFTAUFNEHMER KANAL 3
	0x00000008	S03: WC3 Fehler KRAFTAUFNEHMER KANAL 4
	0x00000010	S04: WC4 Fehler KRAFTAUFNEHMER KANAL 5
	0x00000020	S05: WC5 Fehler KRAFTAUFNEHMER KANAL 6
	0x00000040	S06: -
	0x00000080	S07: -
	0x00000100	S08: WAAGE LEER
	0x00000200	S09: MATERIALBELEGUNG < MIN GRENZE
	0x00000400	S10: MATERIALBELEGUNG > MAX GRENZE
	0x00000000	S11: -
	0x00001000	S12: ANTRIEB / TACHOSTÖRUNG
	0x00002000	S13: BANDSTARTMARKE NICHT ERKANNT
	0x00004000	S14: ZUTEILERFEHLER
	0x00008000	S15: BANDSCHIEFLAUF
	0x00010000	S16: SCHLUPF
	0x00020000	S17: ANTRIEB STEHT
	0x00040000	S18: SOLLWERTFEHLER
	0x00080000	S19: REGELABWEICHUNG
	0x00100000	S20: -
	0x00200000	S21: BANDABLAUF LINKS
	0x00400000	S22: BANDABLAUF RECHTS
	0x00800000	S23: KETTENSPANNFEHLER (autom. Reinigungseinrichtung)
	0x01000000	S24: TARIERFEHLER
	0x02000000	S25: TESTFEHLER
	0x04000000	S26: FÜLLANFORDERUNG (Differentialdosierung)
	0x08000000	S27: BEWEGUNGSSTÖRUNG (Differentialdosierung)-
	0x10000000	S28: DEZENTRALE IO OFFLINE
	0x20000000	S29: -
	0x40000000	S30: NOTAUS AKTIV
	0x80000000	S31: FELDBUS OFFLINE (Kommunikation zur übergeordneten Steuerung)
		ingen (Statusmeldungen) vom Waagencomputer
Bus	0x00000001	S32: MM00 Störung (Movimot)
StatusBits 2	0x00000002	S33: MM00 Umrichterfehler (Movimot)
	0x00000004	S34: MM00 Offline (Movimot)
	0x00000008	S35: -
	0x00000010	S36: MM01 Störung (Movimot)
	0x00000020	S37: MM01 Umrichterfehler (Movimot)
	0x00000040	S38: MM01 Offline (Movimot)
	0x00000080	S39: -
	0x00000100	S40: MM10 Störung (Movimot)
	0x00000200	S41: MM10 Umrichterfehler (Movimot)
	0x00000400	S42: MM10 Offline (Movimot)
	0x00000800	S43: -
	0x00001000	S44: MM11 Störung (Movimot)
	0x00002000	S45: MM11 Umrichterfehler (Movimot)

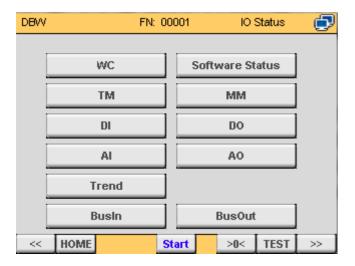


```
0x00004000
             S46: MM11 Offline (Movimot)
0x00008000
             S47: -
0x00010000
             S48: XD1 Laufüberwachung
             S49: XD1 Störung
0x00020000
0x00040000
             S50: -
0x00080000
             S51: XD2 Laufüberwachung
0x00100000
             S52: XD2 Störung
0x00200000
             S53: -
0x00400000
             S54: XD3 Laufüberwachung
0x00800000
             S55: XD3 Störung
0x01000000
             S56: -
             S57: XD4 Laufüberwachung
0x02000000
0x04000000
             S58: XD4 Störung
0x08000000
             S59: -
             S60: XD5 Laufüberwachung
0x10000000
0x20000000
             S61: XD5 Störung
0x40000000
             S62: -
0x80000000
             S63: --
```

Details zur Funktionalität der einzelnen Bits sind in der Beschreibung der Störmeldungen (P22xx und P23xx) zu finden. Die Busstatusbits sind mit der Statusanzeige parallel geschaltet.



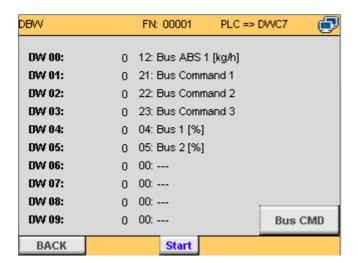
7 Testmöglichkeiten des FeldBus-Interface



Es besteht die Möglichkeit, den Datentransfer der Feldbusschnittstelle zu kontrollieren. Dazu müssen die Pfeiltasten links oder rechts unten so oft gedrückt werden bis diese Auswahl erscheint.

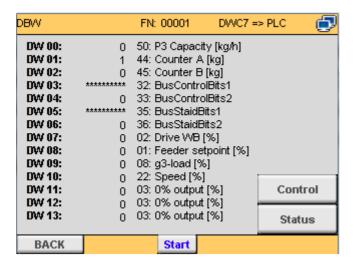
BusIn zeigt die DWC-7 Sollwerte

BusOut zeigt die DWC-7 Istwerte



BusIn / DWC-7 Sollwerte

Es werden die Eingangswerte welche von der zentralen Steuerung gesendet werden dargestellt.

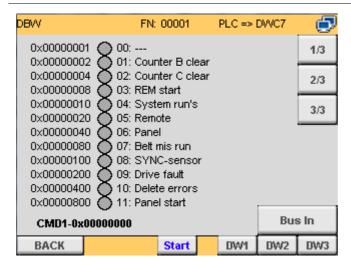


BusOut / DWC-7 Istwerte

Es werden die Prozessdaten, welche an die zentrale Steuerung gesendet werden, dargestellt.

Die Darstellung des Zahlenwertes erfolgt im dezimalen Zahlensystem. Zusätzlich wird die Benennung des Datenfeldes entsprechend der Parametrierung in der P71xx-Gruppe im Klartext dargestellt.

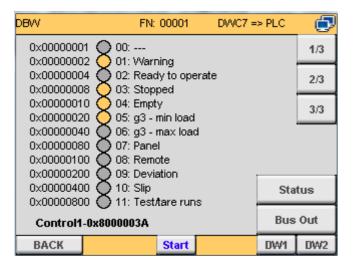




BusIn / DWC-7 BusKommando DW 1-3

Durch den Button "Bus CMD" wird die Detailanzeige der möglichen Bus-Kommandos aktiviert. Hierbei wird das jeweilige Doppelwort in Bits aufgeschlüsselt. Zwischen den Doppelwörtern kann mit der Taste DW1-DW3 (unten rechts) gewechselt werden.

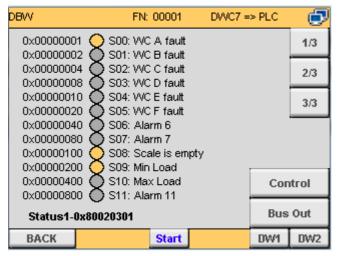
Die Umschaltung erfolgt durch den Button "1/3", "2/3" und "3/3" am rechten oberen Seitenrand. In der ersten Spalte befindet sich die Bit Maske in Hex Darstellung. In der zweiten Spalte befindet sich der Schaltzustand des jeweiligen Kommandos und in der letzten Spalte befindet sich das Digitale Steuerkommando.



BusOut / DWC-7 Steuerbits 1-3

Durch die Taste Steuerung unter Feld Bus Out wird die Detaildarstellung von Steuerbits DW1 und DW2 dargestellt.

Die Bedienung erfolgt wie im vorher beschrieben Bild.



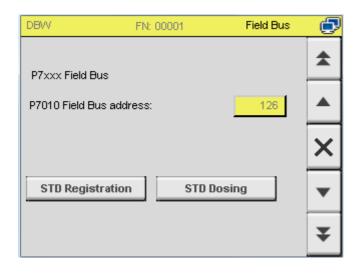
BusOut / DWC-7 Steuerbits 1-3

Durch den Button Status unter Feld Bus Out wird die Detaildarstellung vom Statusdoppelwort 1 und 2 dargestellt. Die Handhabung ist identisch mit den Doppelwörter für Steuerbits und Kommandobits.



8 PARAMETERBESCHREIBUNG (P7xxx)

8.1 Allgemeine Feldbusparameter (P70xx)



Die Parametergruppe "**Feldbus"** erlaubt die Einstellung und Veränderung von Kommunikationsmöglichkeiten zu einer zentralen Steuerung.

Diese Funktionen sind nur verfügbar wenn eine Feldbusoption erworben und vom Hersteller lizenziert wurde.

P7010	ProfiBus DP Adresse:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	1-124
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt die Profibusadr	esse.	
Hinweis:	Dieser Parameter ist nur sichtbar wenn im \ wurde und diese vom System ordnungsgen		karte eingebaut
Abhängigkeit:	Profibuskarte eingebaut und lizenziert. (R97	· '00)	

8.2 Sollwerte und Kommandos per Feldbus (P72xx)

P7200	BusSol	I DW0:		INT
	Auswahl:	00:	Bereich:	0-34
		01:		
		02:		
		03:		
		04: Bus Prozent 1		
		05: Bus Prozent 2		
		06: Bus Prozent 3		
		07: Bus Prozent 4		
		08: Bus ABS 1		
		09: Bus ABS 2		
		10: Bus ABS 3		
		11: Bus ABS 4		
		12: Bus ABS 1 [kg/h]		
		13: Bus ABS 2 [kg/h]		
		14: Bus ABS 3 [kg/h]		
		15: Bus ABS 4 [kg/h]		
		16: Bus ABS 1 [1/10 kg/h]		
		17: Bus ABS 2 [1/10 kg/h]		
		18: Bus ABS 3 [1/10 kg/h]		



	19: Bus ABS 4 [1/10 kg/h]
	20:
	21: Bus Kommando 1
	22: Bus Kommando 2
	23: Bus Kommando 3
	24:
	25: Parameter- Nummer
	26: Parameter- Wert
	27:
	28:
	29:
	30: DWC3/5 CMD
	*** = ** *** **** ****=
	31: DWC3/5 SW1_2
	32: DWC3/5 SW3_4
	33: DWC3/5 SL1
	34: DWC3/5 SL2
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das erste Eingangssollwert-Doppelwort DW0 des Feldbus-
	Sollwertbereiches verwendet wird.
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapiteln zu entnehmen.

P7201	BusSoll DW1:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das zweite Sollwertbereiches verwendet wird.	Eingangssollwert-Doppelwort DW1	des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapite	eln zu entnehmen.	

P7202	BusSoll DW2:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das dritte Sollwertbereiches verwendet wird.	Eingangssollwert-Doppelwort DW2 d	les Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapi	teln zu entnehmen.	

P7203	BusSoll DW3:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das vierte Sollwertbereiches verwendet wird.	Eingangssollwert-Doppelwort DW3 des	s Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapite	eln zu entnehmen.	

P7204	BusSoll DW4:		
	Auswahl: siehe P7200	Bereich: (0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das fünfte Sollwertbereiches verwendet wird.	Eingangssollwert-Doppelwort DW4 des Feldl	bus-



Hinweis: Details zur Funktion sind den vorherigen Kapiteln zu entnehmen.

P7205	BusSoll DW5:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das sechst Sollwertbereiches verwendet wird.	e Eingangssollwert-Doppelwort DW5 de	es Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapi	teln zu entnehmen.	

P7206	BusSoll DW6:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das siebte Sollwertbereiches verwendet wird.	Eingangssollwert-Doppelwort DW6 d	les Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapit	eln zu entnehmen.	

P7207	BusSoll DW7:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das achte Sollwertbereiches verwendet wird.	Eingangssollwert-Doppelwort DW7 de	s Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapi	teln zu entnehmen.	

P7208	BusSoll DW8:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das neunte Sollwertbereiches verwendet wird.	e Eingangssollwert-Doppelwort DW8 de	es Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapit	eln zu entnehmen.	

P7209	BusSoll DW9:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-30
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt wie das zehnte Sollwertbereiches verwendet wird.	Eingangssollwert-Doppelwort DW9 d	es Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapit	eln zu entnehmen.	

8.3 Istwerte und Steuer/Statusbits per Feldbus (P74xx)

P7400	Busist [OW0:		INT
	Auswahl:	00: P3 Leistung [%] 01: Zuteilerstellgröße [%] 02: Antrieb WB [%] 03: 0% ausgeben [%]	Bereich:	0-80



```
04: 50% ausgeben [%]
05: 100% ausgeben [%]
06: g1-Belegung [%]
07: g2-Belegung [%]
08: g3-Belegung [%]
09: Skalierung 2 [%]
10: Sollwert ausgeben [%]
11: P2 Leistung [%]
12: P1 Leistung [%]
13: Regelabweichung [%]
14: ChargeFeinstrom [%]
15: Zuteilerabweichung [%]
16: Strecken-FIFO
17: Transferwert 1
18:Transferwert 2
19: Bruttobelegung [%]
20: Behältergewicht [%]
21: Vorbehälteregler [%]
22: Geschwindigkeit [%]
24:Prüfgewicht [%]
25:g1RR-Gewicht [%]
26:g1R-Gewicht [%]
27:g1L-Gewicht [%]
28:g1LL-Gewicht [%]
29: g1 Absolut[g]
30: g3 Absolut[g]
32: BusSteuerBits1
33: BusSteuerBits2
35: BusStatusBits1
36: BusStatusBits2
41: Zähler A [Zähleinheit]
42: Zähler B [Zähleinheit]
43: Zähler C [Zähleinheit]
44: Zähler A [kg]
45: Zähler B [kg]
46: Zähler C [kg]
47: Zähler A [1/10 kg]
48: Zähler B [1/10 kg]
49: Zähler C [1/10 kg]
50: P3 Leistung [kg/h]
51: P3 Leistung [1/10 kg/h]
53: Wiegekanal 1 [%]
54: Wiegekanal 2 [%]
55: Wiegekanal 3 [%]
56: Wiegekanal 4 [%]
57: Wiegekanal 5 [%]
58: Sollbelegung [%]
59: VB Kanal 1 [abs]
60: VB Kanal 2 [abs]
61: VB Kanal 3 [abs]
62: VB Kanal 4 [abs]
63: VB Summe [%]
64: VB Absolut [g]
65: Parameter- Nummer
66: Parameter- Wert
```



68: g1Rechts [abs]
69: g1Links [abs]
74: AW[%]
75: DWC 3/5 Statuswort
76: DWC 3/5 Relaiswort
77: DWC 3/5 IW1_2
78: DWC 3/5 IW 3_4
79: DWC 3/5 IL1
80: DWC 3/5 IL2

Beschreibung: Dieser Parameter bestimmt welcher Wert über das erste Istwert-Doppelwort DW00 des Feldbus-Ausgangsbereiches an eine zentrale Steuerung übermittelt wird

Hinweis: Details zur Funktion sind den vorherigen Kapiteln zu entnehmen.

P7401	BusIst DW1:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher We Ausgangsbereiches an eine zentrale Ste	ert über das zweite Istwert-Doppelwort DW0 ^o euerung übermittelt wird.	1 des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorheriger	n Kapiteln zu entnehmen.	

P7402	Busist DW2:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Wert über das dritte Istwert-Doppelwort DW02 des Feldbu Ausgangsbereiches an eine zentrale Steuerung übermittelt wird.		les Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Ka	piteln zu entnehmen.	

P7403	Busist DW3:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher We Ausgangsbereiches an eine zentrale Ste	rt über das vierte Istwert-Doppelwort DW0 uerung übermittelt wird.	3 des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen	Kapiteln zu entnehmen.	

P7404	Busist DW4:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Wert über das fünfte Istwert-Doppelwort DW04 des Feldbus-Ausgangsbereiches an eine zentrale Steuerung übermittelt wird.		
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Ka	ıpiteln zu entnehmen.	

P7405	BusIst DW5:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Wert Ausgangsbereiches an eine zentrale Ste	über das sechste Istwert-Doppelwort DW0 uerung übermittelt wird.	5 des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapiteln zu entnehmen.		



P7406	Busist DW6:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Ausgangsbereiches an eine zentrale	Wert über das siebente Istwert-Doppelwort DW e Steuerung übermittelt wird.	06 des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorhei	rigen Kapiteln zu entnehmen.	

P7407	BusIst DW7:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher We Ausgangsbereiches an eine zentrale Ste	t über das achte Istwert-Doppelwort DW07 uerung übermittelt wird.	des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen	Kapiteln zu entnehmen.	

P7408	Busist DW8:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher We Ausgangsbereiches an eine zentrale Ste	t über das neunte Istwert-Doppelwort DW0	8 des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen	Kapiteln zu entnehmen.	

P7409	Busist DW9:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher W Ausgangsbereiches an eine zentrale S	ert über das zehnte Istwert-Doppelwort DW euerung übermittelt wird.	09 des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherige	n Kapiteln zu entnehmen.	

P7410	Busist DW10:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Wel Ausgangsbereiches an eine zentrale Steu	rt über das elfte Istwert-Doppelwort DW10 duerung übermittelt wird.	des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen	Kapiteln zu entnehmen.	

P7411	BusIst DW11:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Wer Ausgangsbereiches an eine zentrale Ste	t über das zwölfte Istwert-Doppelwort DW11 uerung übermittelt wird.	1 des Feldbus-
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen	Kapiteln zu entnehmen.	

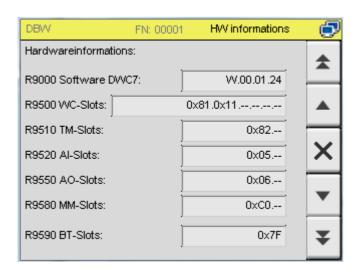
P7412	Busist DW12:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80



Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Wert über das dreizehnte Istwert-Doppelwort DW12 des Feldbus- Ausgangsbereiches an eine zentrale Steuerung übermittelt wird.	
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapiteln zu entnehmen.	

P7413	Busist DW13:		INT
	Auswahl: siehe P7200	Bereich:	0-80
Beschreibung:	Dieser Parameter bestimmt welcher Wert Feldbus- Ausgangsbereiches an eine zentra		DW13 des
Hinweis:	Details zur Funktion sind den vorherigen Kapiteln zu entnehmen.		

R9700	FeldbusSlot:	
	Auswahl: keine	Bereich:
Beschreibung:	Dieser Parameter zeigt den Typ der erkannten Feldbuskarte.	
Hinweis:	Dieser Parameter wird vom Wiegecomputer selbst gesetzt und kann nicht verändert werden.	



8.4 Kompatiblitätsmodus zu alten DWC-5 Systemen

Die Parameter Bus Ein- und Ausgangsparameter können im Notfall auch die Bitmuster von alten KUKLA DWC-5 Geräten weitgehend abbilden.

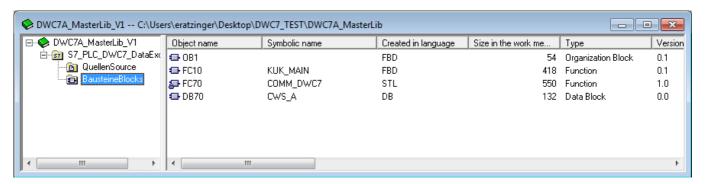
Dieser Modus dient sollte nur dann verwendet werden wenn eine kurzfristige Anpassung des übergeordneten Steuerungsprogrammes in der SPS nicht möglich ist. Für Neuanlagen muss auf jeden Fall der DWC-7 Kommunikationsstandard verwendet werden.

Die Hardwarebeschreibungsdateien je nach verwendetem Bussystem (GSD,EDS,GDML usw.) müssen in jedem Fall getauscht werden da bestimmte Hardware-ID's sich unterscheiden.



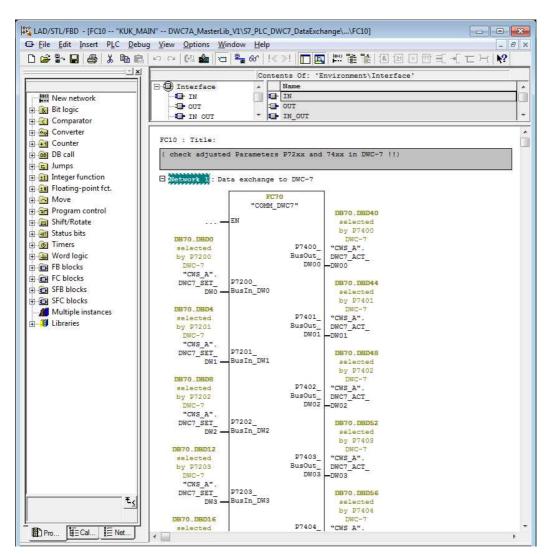
9 Library für S7-Classic (Profibus / Profinet)

Zur einfacheren Integration von DWC-7 Geräten in eine bauseitige S7 kann von KUKLA eine passende Bibliothek angefordert werden.



Folgende Bausteine sind relevant:

FC10 ruft den von Kukla vorbereiteten eigentlichen Kommunikationsblock FC70 auf. DB70 enthält die Kommunikationsdaten.



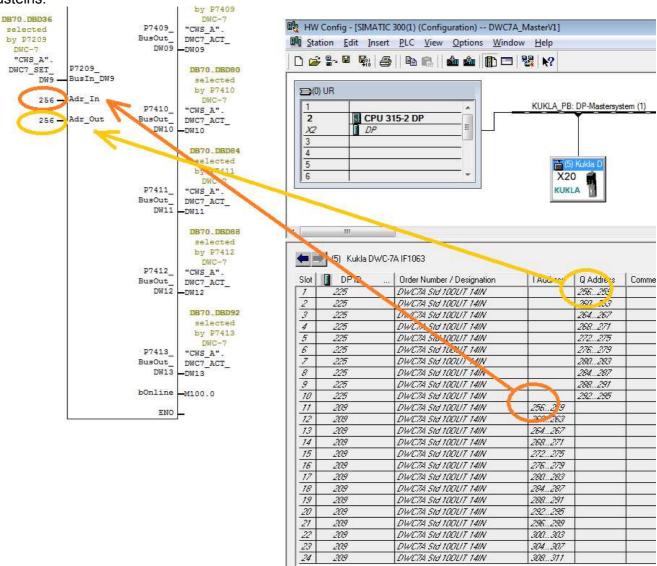


Alle Sollwerte welche von der SPS zum DWC-7 gesendet werden sind links am Baustein angeschlossen. Alle Prozessdatenwerte welche von der Waage zur zentralen SPS gesendet werden sind rechts angeschlossen.

Die Daten werden in diesem Beispiel im Datenbaustein DB70 gespeichert, es steht dem Anwender aber frei hier andere DB's oder Merker anzuschließen.

9.1 Integration Hardware-Adressen

Besonders wichtig ist der richtige Anschluss der Variablen Adr_In und Adr_Out im unteren Bereich des Bausteins.



Die Basisadressen stellen die Verbindung zwischen der dezentralen Peripherie und dem Kommunikationsbaustein FC70 her. Werden mehrere DWC-7 auf eine SPS gekoppelt ergeben sich zwangsläufig für jedes neue Gerät auch neue Adressen.

Für jedes zusätzliches DWC-7 am selben Bus muss der FC70 in einem neuen Netzwerk nochmals aufgerufen werden. Natürlich müssen in diesem Fall neue Speichervariablen angeschlossen werden (z.B. durch kopieren des DB70 auf DB7x).



Notizen: