Ing. Karel Johanovský SPŠ-JIA

# PRŮCHOD GRAFEM DO ŠÍŘKY A DO HLOUBKY

Aneb, jak se neztratit v bludišti

# Prohledávání do šířky

Breadth - First Search
BFS

## **BFS - Popis**

- Algoritmus začne v libovolném počátečním vrcholu. Algoritmus nejprve projde všechny sousedy startovního vrcholu, poté sousedy sousedů atd. až projde všechny dostupné vrcholy.
- Algoritmus používá pro vrcholy v grafu následující stavy:
  - FRESH (Ještě nebyl objeven)
  - OPEN (Právě objeven)
  - CLOSE (Už byl prozkoumán)
- Vrcholy se při průchodu grafem ukládají na FIFO frontu a z ní jsou posléze odebírány.

#### **BFS - Pseudokód**

```
void BFS (Graph G, Node s){
  for (Node u in U(G)-s){
    state[u] = FRESH;
  state[s] = OPEN;
  Queue.Add(s);
  while(!Queue.Empty()){
   u = Queue.Remove();
    for(v in Adj[u]){
      if(state[v] == FRESH){
        state[v] = OPEN;
        Queue.Add(v);
    state[u]=CLOSED;
```

- 1. Všechny uzly, kromě počátečního označ jako FRESH.
- 2. Počáteční uzel označ jako OPEN a ulož ho do fronty.
- 3. Dokud není fronta prázdná, vyzvedni z ní uzel u.
- 4. Najdi všechny jeho sousedy a u těch, které mají stav FRESH, ho změň na OPEN a ulož je do fronty.

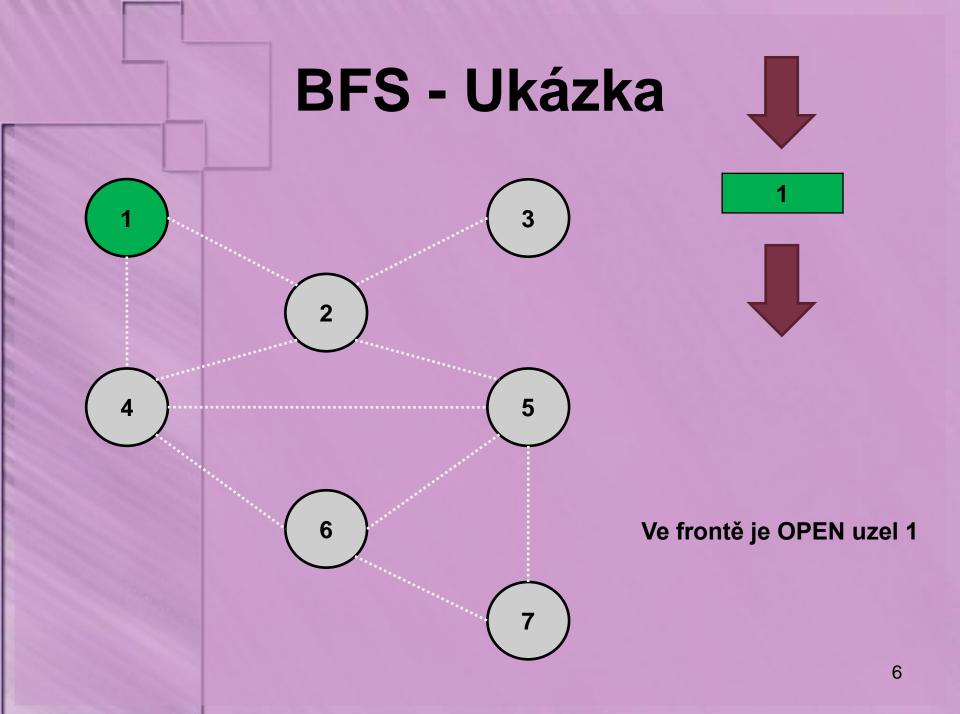
5. Uzlu u změň stav na CLOSED.

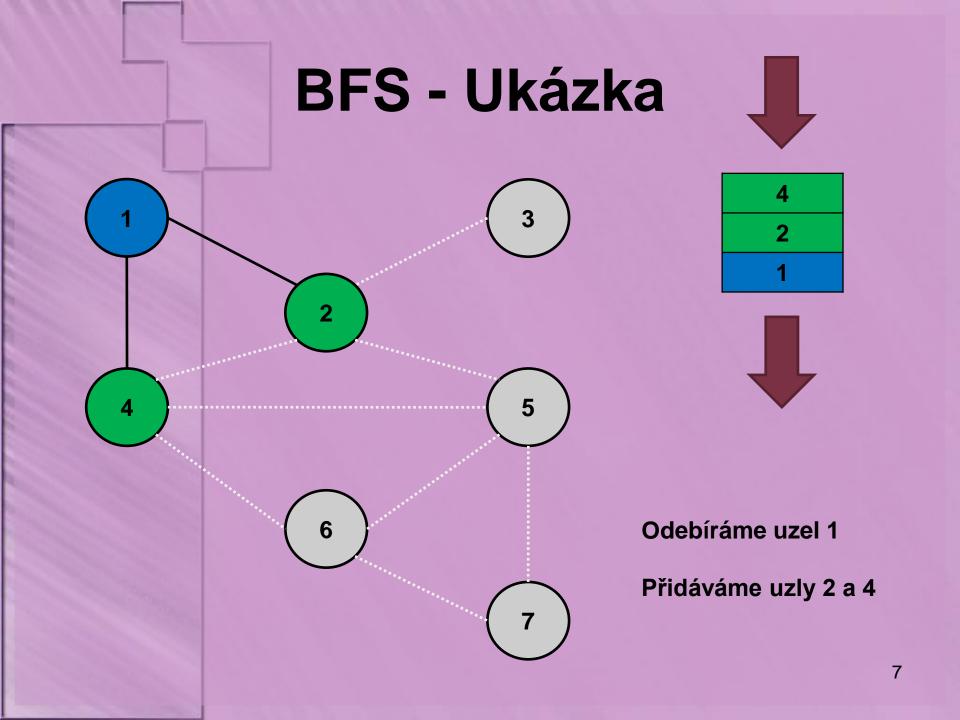
- Následuje ukázka průchodu naším bludištěm pomocí tohoto algoritmu.
- Všímejte si prosím dvou věcí:
  - Za prvé graf, kde se bude animováno postupné prozkoumávání grafu.
  - Za druhé frontu uzlů, kde bude animováno postupné přidávání a odebírání uzlů.
- Pro větší přehlednost budeme dodržovat pravidlo, že pokud budeme moci uložit více uzlů současně uložíme nejprve ten s nižším číslem.



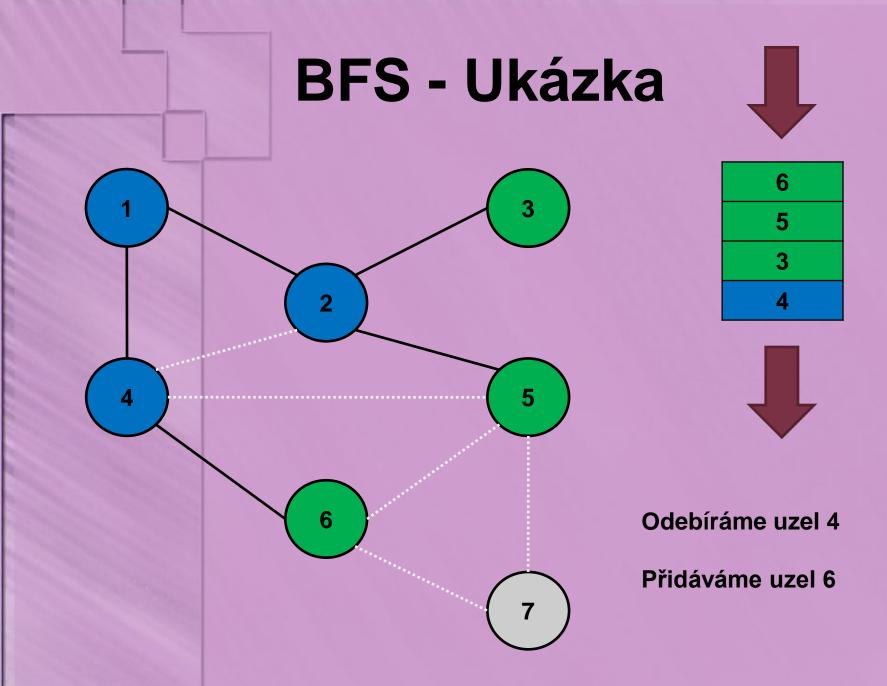


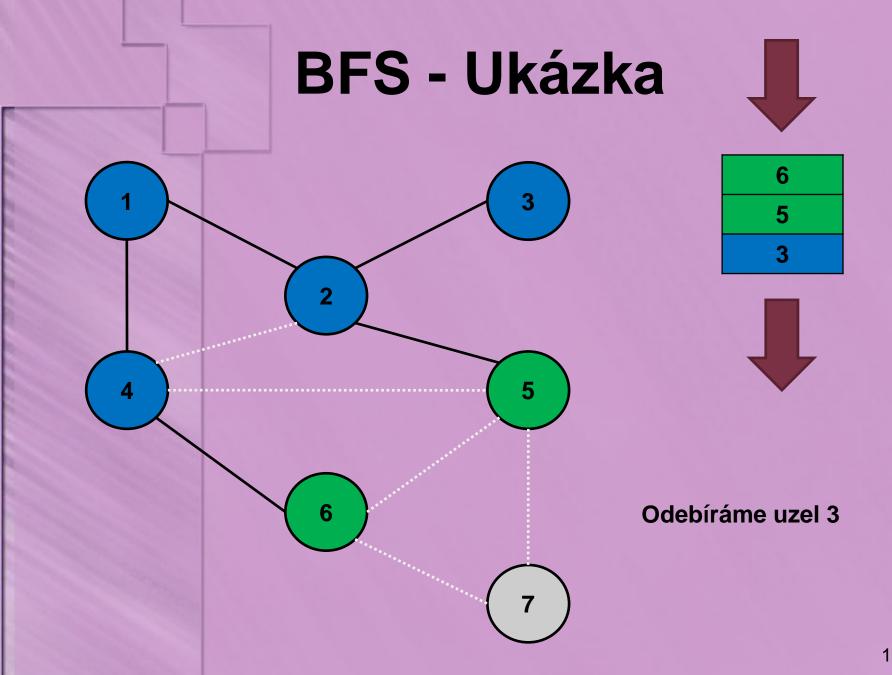


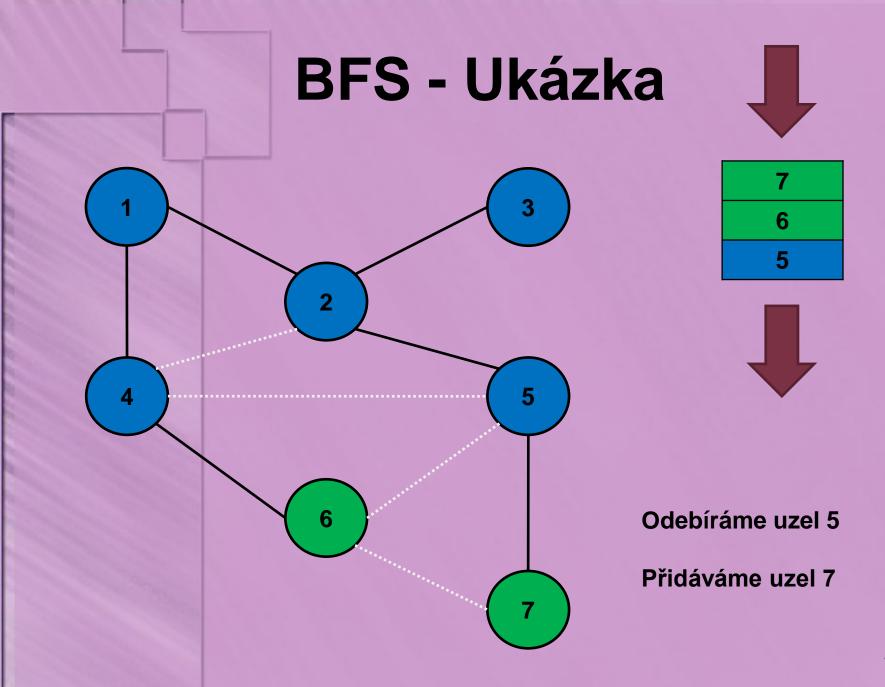


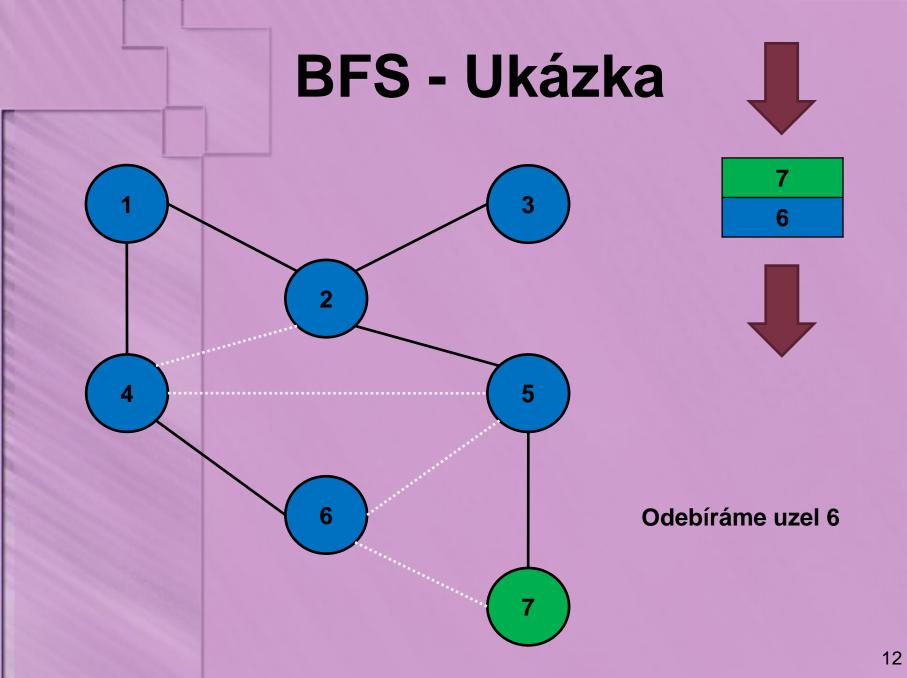


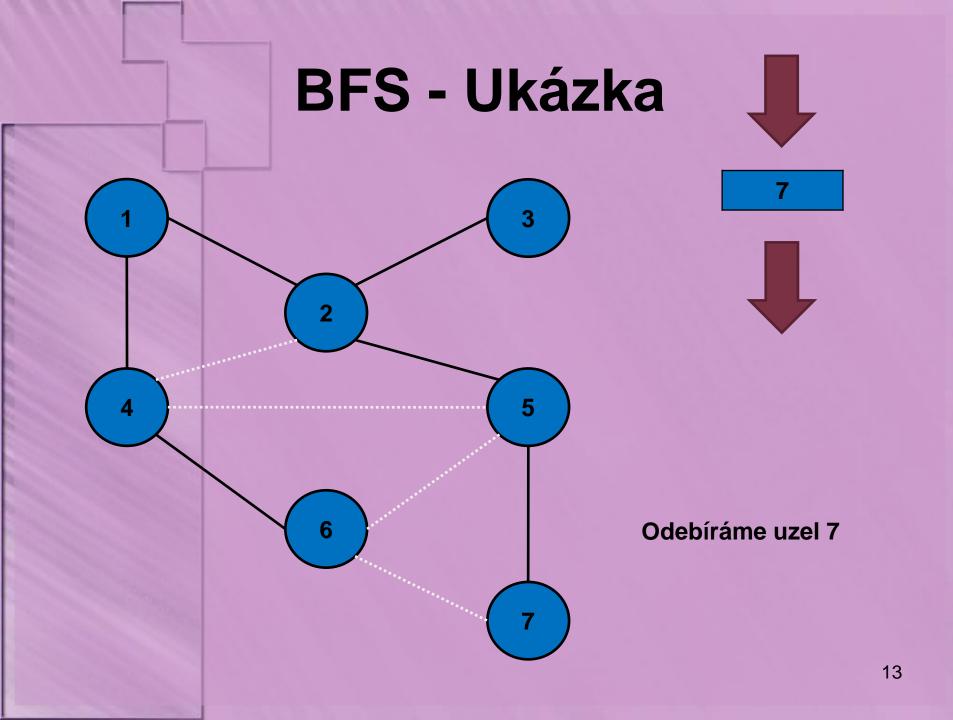
# BFS - Ukázka Odebíráme uzel 2 Přidáváme uzly 3 a 5



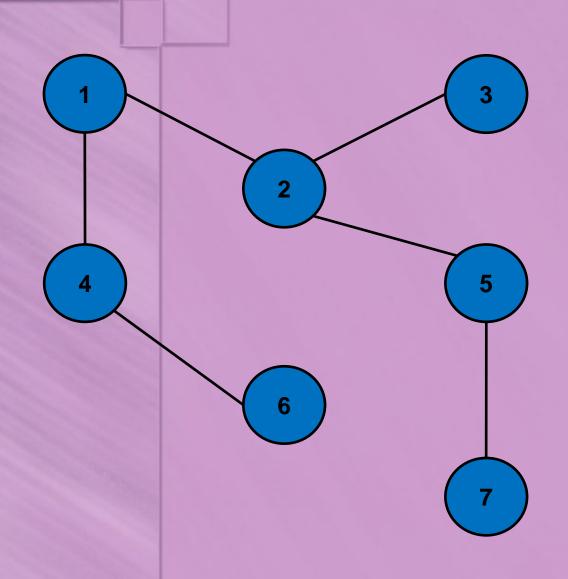








# BFS - Ukázka **NULL 5** Fronta je prázdná



Algoritmus končí ve chvíli kdy je **prázdná** fronta.

Vznikl tzv. BF-Strom, tj. strom **nejkratších cest** z počátečního uzlu do ostatních, dostupných uzlů.

# Prohledávání do hloubky

Depth - First Search
DFS

## **DFS - Popis**

- Postupuje se stále dál od počátečního uzlu dosud neprozkoumaným směrem. Když už to dál nejde, vrátíme se pomocí backtrackingu a postupujeme zase co nejdál.
- Algoritmus používá pro vrcholy v grafu následující stavy:
  - FRESH (Ještě nebyl objeven)
  - OPEN (Právě objeven)
  - CLOSE (Už byl prozkoumán)

#### DFS - Pseudokód

```
void DFS (Graph G){
  for (Node u in U(G)){
    state[u] = FRESH;
 for (Node u in U(G)){
    if (state[u] == FRESH){
      DFS Go(u);
void DFS Go(Node u){
  state[u] = OPEN;
 for (Node v in Adj[u]){
    if (state[v] == FRESH){
   DFS Go(v);
  state[u] = CLOSED;
```

1. Všechny uzly, označ jako FRESH.

2. Pro každý uzel který je FRESH zavolej proc. DFS-Go.

3. Pokud je stav uzlu u z parametru OPEN, tak vyhledej jeho sousedy a pokud mají stav FRESH tak pro něj zavolej rekurzivně DFS Go.

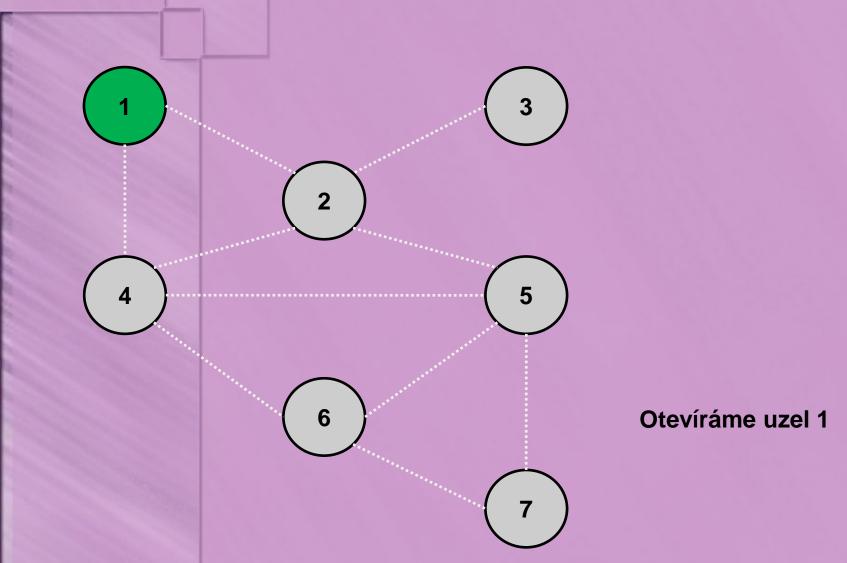
4. Uzlu u změň stav na CLOSED.

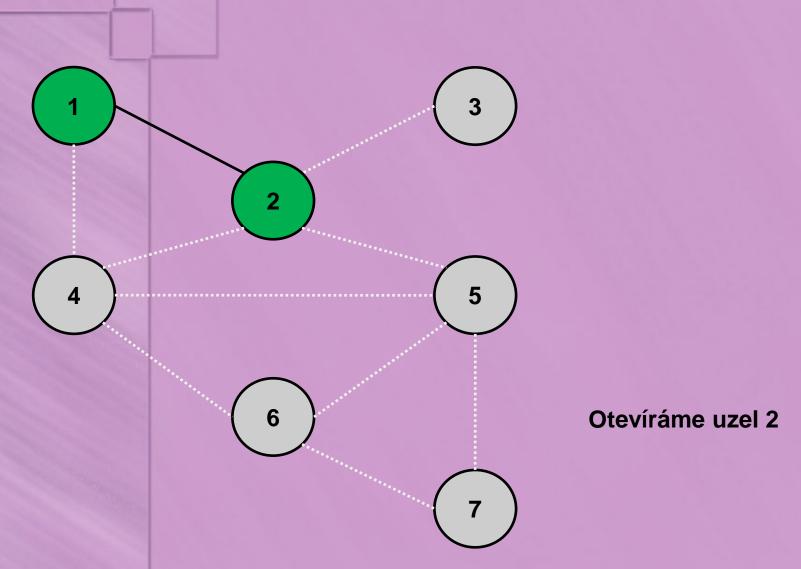
- Následuje ukázka průchodu naším bludištěm pomocí tohoto algoritmu.
- Všímejte si prosím grafu, kde bude animováno postupné prozkoumávání grafu.
- Pro větší přehlednost budeme dodržovat pravidlo, že pokud budeme mít na výběr více uzlů současně budeme pokračovat tím s nižším číslem.

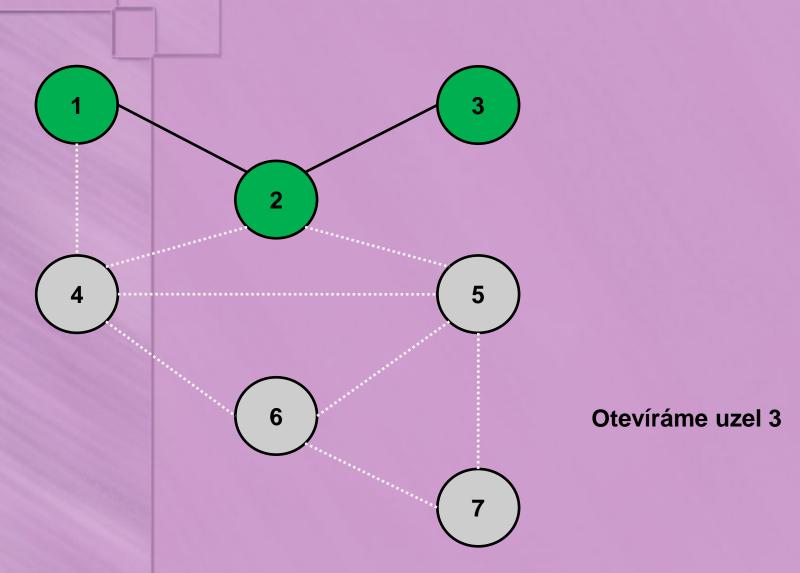


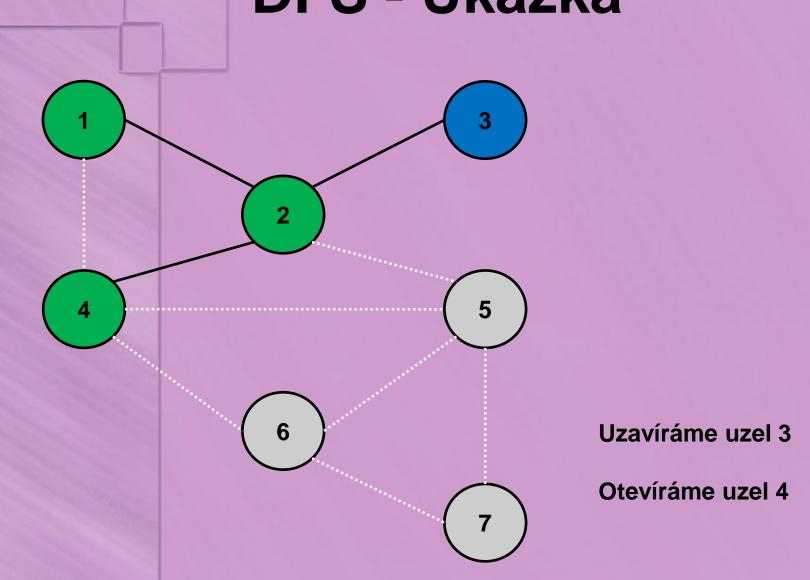


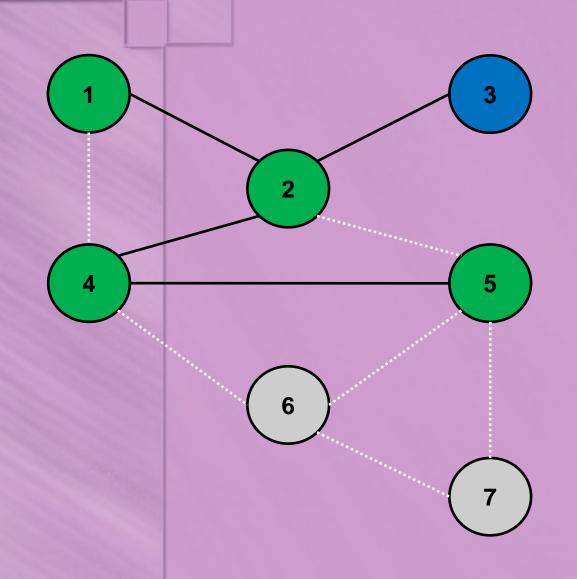




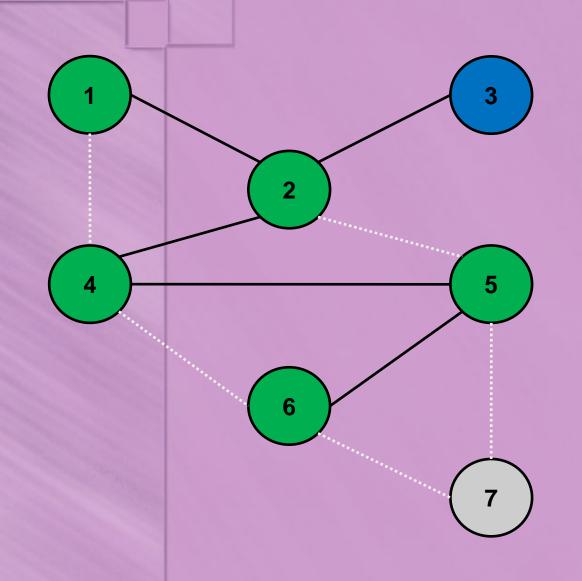




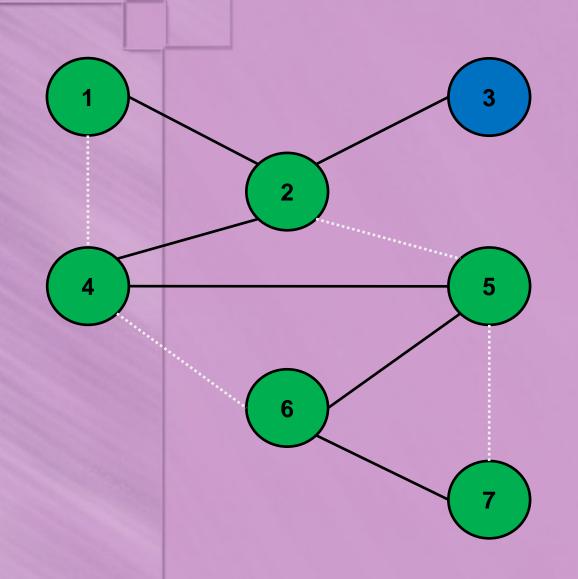




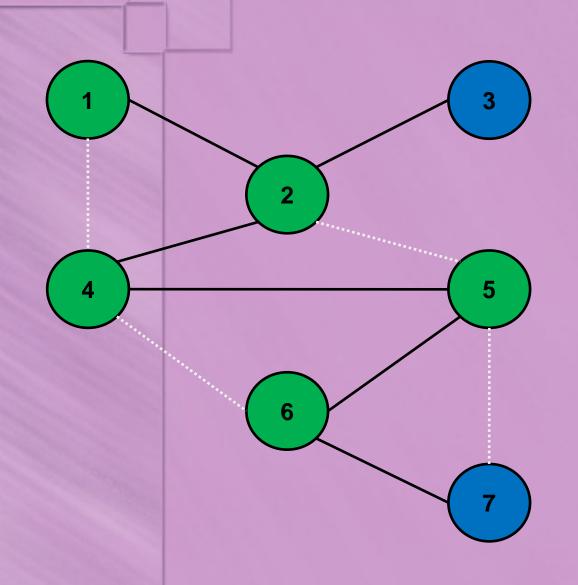
Otevíráme uzel 5

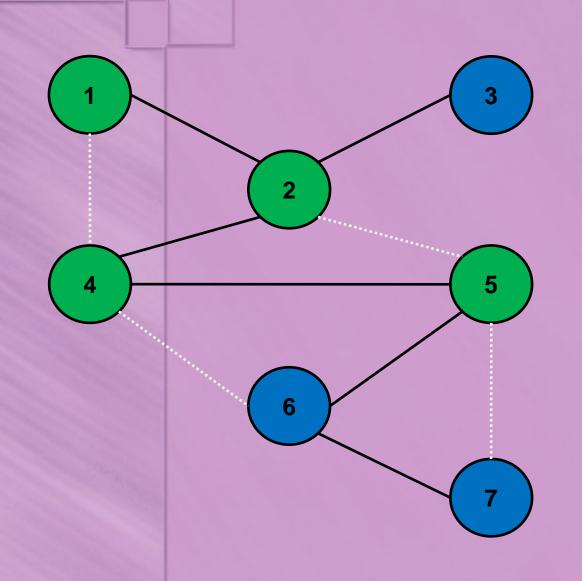


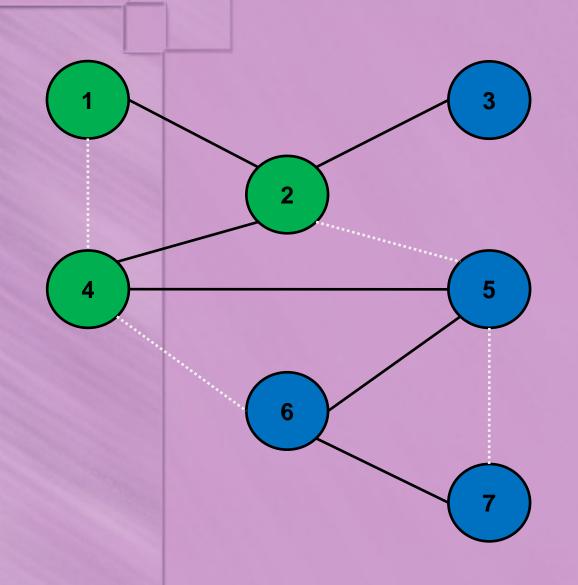
Otevíráme uzel 6

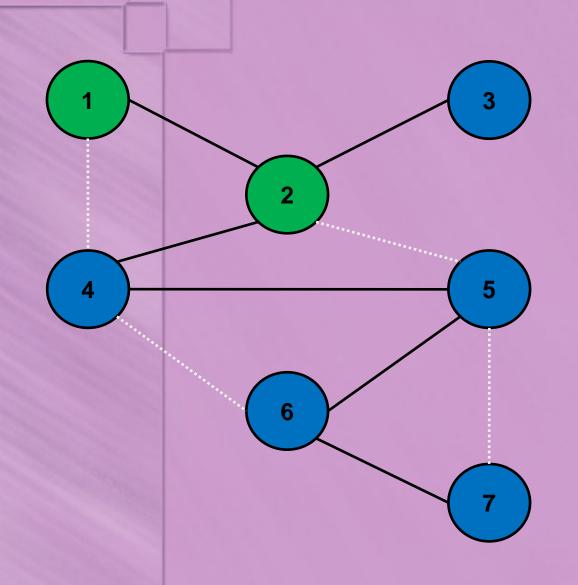


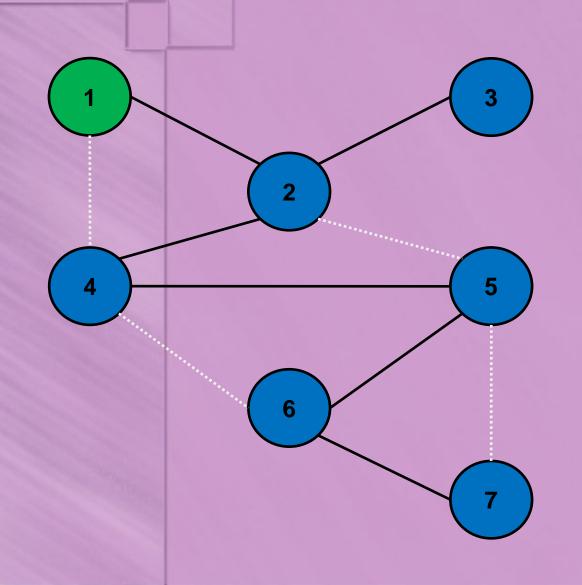
Otevíráme uzel 7

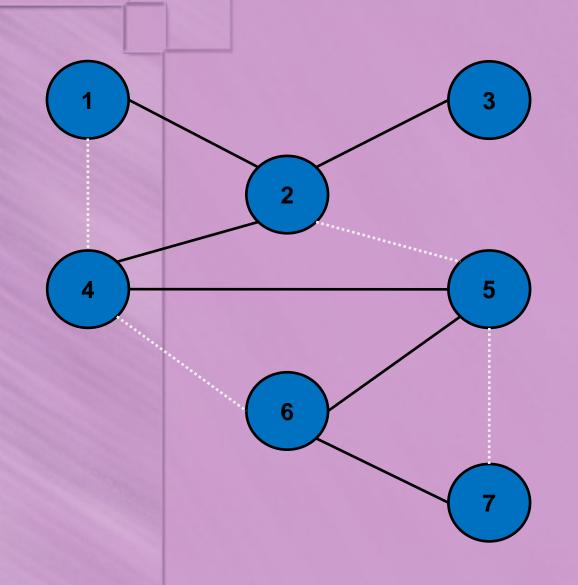


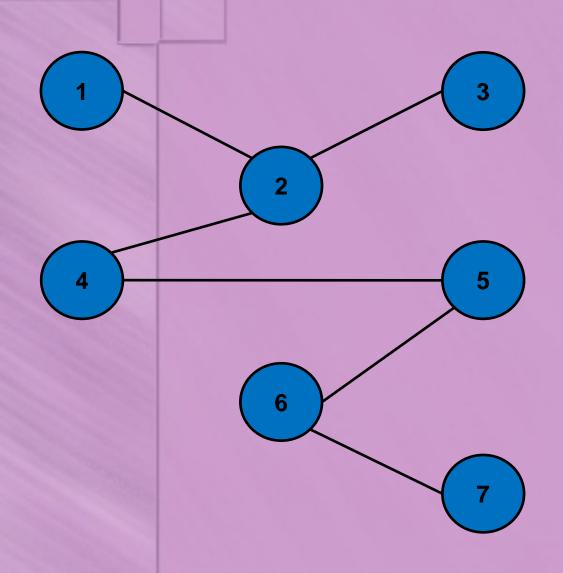












Algoritmus končí ve chvíli jsou všechny uzly uzavřeny.

Vznikl tzv. DF-Strom, nebo les.

Algoritmus najde cestu z výchozího uzlu do ostatních, ale tato nemusí být optimální.

#### **DFS - Složitost**

Celková složitost obou algoritmů je:

$$DFS(G) \approx BFS(G) \approx (V(G) + E(G))$$

- V(G) je počet vrcholů v grafu G
- E(G) je počet hran v grafu G

#### **DOTAZY K VĚCI?**

## POKUD NE, TAK DĚKUJI ZA POZORNOST