



**Politechnika
Śląska**

PROJEKT INŻYNIERSKI

Tytuł pracy dyplomowej inżynierskiej

Jakub KULA

Nr albumu: 296849

Kierunek: Automatyka i Robotyka

Specjalność: Technologie Informatyczne

PROWADZĄCY PRACĘ

dr inż. Szymon Ogonowski, prof. PŚ

KATEDRA Katedry Pomiarów i Systemów Sterowania

Wydział Automatyki, Elektroniki i Informatyki

Gliwice 2023

Tytuł pracy

Tytuł pracy dyplomowej inżynierskiej

Streszczenie

(Streszczenie pracy – odpowiednie pole w systemie APD powinno zawierać kopię tego streszczenia.)

Słowa kluczowe

(2-5 słów (fraz) kluczowych, oddzielonych przecinkami)

Thesis title

Thesis title in English

Abstract

(Thesis abstract – to be copied into an appropriate field during an electronic submission – in English.)

Key words

(2-5 keywords, separated by commas)

Spis treści

1	Wstęp	1
1.1	Wprowadzenie	1
1.1.1	Cel pracy	1
1.1.2	zakres pracy	1
1.2	Osadzenie problemu w dziedzinie	1
1.3	Charakterystyka rozdziałów	1
1.3.1	Nazwa pierwszego rozdziału	2
1.3.2	Nazwa drugiego rozdziału	2
1.3.3	Nazwa Trzeciego rozdziału	2
1.4	Wkład autora	2
2	Wymagania i narzędzia	3
2.1	Python	3
2.2	Tensorflow	3
2.3	Inne biblioteki	3
2.3.1	Pandas	3
2.3.2	Matplotlib	3
2.3.3	Numpy	3
2.3.4	Skit-learn	3
2.4	CUDA toolkit	3
3	Modelowanie sieci neuronowej	5
3.1	Metodologia projektowania modelu sieci neuronowej	5
3.2	Dane wejściowe i proces ich przetwarzania	5
3.3	Projektowanie i ocena modeli	5
4	Modelowanie zbiornika CWU	7
4.1	Metodologia	7
4.1.1	Opis matematyczny modelu	7
4.2	Wyniki symulacji	7

5	Optymalizacja	9
5.1	Funkcja kosztów	9
5.2	Funkcja komfortu	9
6	Weryfikacja i walidacja	11
7	Podsumowanie i wnioski	13
	Bibliografia	15
	Spis skrótów i symboli	19
	Źródła	21
	Lista dodatkowych plików, uzupełniających tekst pracy	23
	Spis rysunków	25
	Spis tabel	27

Rozdział 1

Wstęp

1.1 Wprowadzenie

wprowadzenie w problem/zagadnienie

1.1.1 Cel pracy

1.1.2 zakres pracy

1.2 Osadzenie problemu w dziedzinie

osadzenie tematu w kontekście aktualnego stanu wiedzy (*state of the art*) o poruszanym problemie

studia literaturowe [3, 4, 2, 1] - opis znanych rozwiązań (także opisanych naukowo, jeżeli problem jest poruszany w publikacjach naukowych), algorytmów,

1.3 Charakterystyka rozdziałów

Krótkie wprowadzenie do zawartości Zarys głównych punktów i celów rozdziału

1.3.1 Nazwa pierwszego rozdziału

1.3.2 Nazwa drugiego rozdziału

1.3.3 Nazwa Trzeciego rozdziału

1.4 Wkład autora

jednoznaczne określenie wkładu autora, w przypadku prac wieloosobowych – tabela z autorstwem poszczególnych elementów pracy

Wzory

$$y = \frac{\partial x}{\partial t} \tag{1.1}$$

jak i pojedyncze symbole x i y składa się w trybie matematycznym.

Rozdział 2

Wymagania i narzędzia

Opis narzędzi które były używane podczas programowania, Większy opis pythona i tensorflow, ich "specyfikacja"plusy i minusy, jakie były inne możliwe wybory oraz czemu zostały wybrane akurat te rozwiązania, krótszy opis pozostałych bibliotek użytych podczas programowania takich jak numpy, plotlib czy pandas

2.1 Python

2.2 Tensorflow

2.3 Inne biblioteki

2.3.1 Pandas

2.3.2 Matplotlib

2.3.3 Numpy

2.3.4 Sckit-learn

2.4 CUDA toolkit

Opis narzędzi które zostały użyte w celu optymalizacji pracy pythona, takie jak wirtualne środowisko Conda, czy nvidia CUDA

Rozdział 3

Modelowanie sieci neuronowej

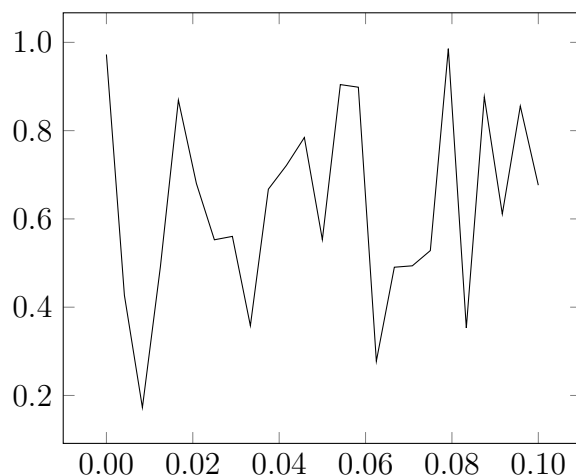
3.1 Metodologia projektowania modelu sieci neuronowej

Wstęp teoretyczny o modelowaniu, opisanie rzeczy takich jak, warstwy, neurony, funkcje aktywacji, funkcje kosztu, optymalizator, liczba epok, batch size, walidacja, funkcja strat

3.2 Dane wejściowe i proces ich przetwarzania

3.3 Projektowanie i ocena modeli

Opisanie prob wybrania modelu testowe, oraz na jakich zbiorach były uczone. Wyniki symulacji i przeprowadzanych testów. Wybór najlepszego modelu, dostrajanie go. Przedstawienie końcowych wyników, plotowanie rzeczy typu wykres loss od czasu.



Rysunek 3.1: Podpis rysunku po rysunkiem.

Rozdział 4

Modelowanie zbiornika CWU

4.1 Metodologia

4.1.1 Opis matematyczny modelu

$$\frac{dT_{wo}^3}{dt} = b_1^3 F_z(T_{zi} - T_{wo}^3) - b_2^3 F_w(T_{wo}^3 - T_{wo}^2) - b_3^4(T_{wo}^3 - T_{ot}) \quad (4.1)$$

$$\frac{dT_{zi}}{dt} = p_1 Q_g - p_2 F_z(T_{zi} - T_{wo}^3) - p_3(T_{zi} - T_{ot}) \quad (4.2)$$

$$\frac{dT_{wo}^2}{dt} = b_1^2 F_z(T_{zi} - T_{wo}^2) - b_2^2 F_w(T_{wo}^2 - T_{wo}^1) - b_2^3(T_{wo}^2 - T_{ot}) - b_2^4(T_{wo}^2 - T_{wo}^1) + b_2^5(T_{wo}^3 - T_{wo}^2) \quad (4.3)$$

$$\frac{dT_{wo}^1}{dt} = -b_1^1 F_w(T_{wo}^1 - T_{wi}) - b_1^3(T_{wo}^1 - T_{ot}) + b_1^5(T_{wo}^2 - T_{wo}^1) \quad (4.4)$$

Przedstawienie modelu warstwowego, równań stanu, pokazanie wyników symulacji modelu

4.2 Wyniki symulacji

Krótką wstawkę kodu w linii tekstu jest możliwa, np. **int a**; (biblioteka **listings**). Dłuższe fragmenty lepiej jest umieszczać jako rysunek, np. kod na rys 4.1, a naprawdę długie fragmenty – w załączniku.

```
1 class test : public basic
2 {
3     public:
4         test (int a);
5         friend std::ostream operator<<(std::ostream & s,
6                                         const test & t);
7     protected:
8         int _a;
9
10 };
```

Rysunek 4.1: Pseudokod w `listings`.

Rozdział 5

Optymalizacja

5.1 Funkcja kosztów

$$G = \int p_1 Q_g dt \quad (5.1)$$

5.2 Funkcja komfortu

$$J = \int (T_{wo} - T_{wym})^2 \left| \frac{\text{sign}(T_{wo} - T_{wym} - \delta) + \text{sign}(T_{wo} - T_{wym} + \delta)}{2} \right| dt \quad (5.2)$$

Rozdział 6

Weryfikacja i walidacja

- sposób testowania w ramach pracy (np. odniesienie do modelu V)
- organizacja eksperymentów
- przypadki testowe zakres testowania (pełny/niepełny)
- wykryte i usunięte błędy
- opcjonalnie wyniki badań eksperymentalnych

Tabela 6.1: Nagłówek tabeli jest nad tabelą.

ζ	metoda						
	alg. 1	alg. 2	alg. 3			alg. 4, $\gamma = 2$	
			$\alpha = 1.5$	$\alpha = 2$	$\alpha = 3$	$\beta = 0.1$	$\beta = -0.1$
0	8.3250	1.45305	7.5791	14.8517	20.0028	1.16396	1.1365
5	0.6111	2.27126	6.9952	13.8560	18.6064	1.18659	1.1630
10	11.6126	2.69218	6.2520	12.5202	16.8278	1.23180	1.2045
15	0.5665	2.95046	5.7753	11.4588	15.4837	1.25131	1.2614
20	15.8728	3.07225	5.3071	10.3935	13.8738	1.25307	1.2217
25	0.9791	3.19034	5.4575	9.9533	13.0721	1.27104	1.2640
30	2.0228	3.27474	5.7461	9.7164	12.2637	1.33404	1.3209
35	13.4210	3.36086	6.6735	10.0442	12.0270	1.35385	1.3059
40	13.2226	3.36420	7.7248	10.4495	12.0379	1.34919	1.2768
45	12.8445	3.47436	8.5539	10.8552	12.2773	1.42303	1.4362
50	12.9245	3.58228	9.2702	11.2183	12.3990	1.40922	1.3724

Rozdział 7

Podsumowanie i wnioski

- uzyskane wyniki w świetle postawionych celów i zdefiniowanych wyżej wymagań
- kierunki ewentualnych danych prac (rozbudowa funkcjonalna ...)
- problemy napotkane w trakcie pracy

Bibliografia

- [1] Imię Nazwisko i Imię Nazwisko. *Tytuł strony internetowej*. 2021. URL: <http://gdzies/w/internecie/internet.html> (term. wiz. 30.09.2021).
- [2] Imię Nazwisko, Imię Nazwisko i Imię Nazwisko. „Tytuł artykułu konferencyjnego”. W: *Nazwa konferencji*. 2006, s. 5346–5349.
- [3] Imię Nazwisko, Imię Nazwisko i Imię Nazwisko. „Tytuł artykułu w czasopiśmie”. W: *Tytuł czasopisma* 157.8 (2016), s. 1092–1113.
- [4] Imię Nazwisko, Imię Nazwisko i Imię Nazwisko. *Tytuł książki*. Warszawa: Wydawnictwo, 2017. ISBN: 83-204-3229-9-434.

Dodatki

Spis skrótów i symboli

DNA kwas deoksyrybonukleinowy (ang. *deoxyribonucleic acid*)

MVC model – widok – kontroler (ang. *model-view-controller*)

N liczebność zbioru danych

μ stopnień przyleżności do zbioru

\mathbb{E} zbiór krawędzi grafu

\mathcal{L} transformata Laplace’a

Źródła

Jeżeli w pracy konieczne jest umieszczenie długich fragmentów kodu źródłowego, należy je przenieść w to miejsce.

```
1 if (_nClusters < 1)
2     throw std::string ("unknown_number_of_clusters");
3 if (_nIterations < 1 and _epsilon < 0)
4     throw std::string ("You should set a maximal number of
        iteration or minimal difference — epsilon.");
5 if (_nIterations > 0 and _epsilon > 0)
6     throw std::string ("Both number of iterations and minimal
        epsilon set — you should set either number of iterations
        or minimal epsilon.");
```

Lista dodatkowych plików, uzupełniających tekst pracy

W systemie do pracy dołączono dodatkowe pliki zawierające:

- źródła programu,
- dane testowe,
- film pokazujący działanie opracowanego oprogramowania lub zaprojektowanego i wykonanego urządzenia,
- itp.

Spis rysunków

3.1	Podpis rysunku po rysunkiem.	5
4.1	Pseudokod w <code>listings</code>	8

Spis tabel

6.1	Nagłówek tabeli jest nad tabelą.	12
-----	--	----