

NAMA/NIM: KURNIAWAN RIZKI TRINANTA SEMBIRING / 230535607266

PRODI/OFFR: S1 TEKNIK INFORMATIKA / B

MATKUL: MATEMATIKA KOMPUTER 2

Nomor 1:

(a). Mari kita periksa kembali solusi yang diberikan oleh dosen Anda untuk memastikan kita memahami bagaimana bentuk Row Reduced Echelon Form (RREF) R diperoleh.

Langkah-langkah:

Kita memiliki dua solusi khusus untuk $A_{\mathbf{x}} = 0$:

$$x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$x_2 = \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Kita tahu bahwa bentuk RREF dari A harus menghasilkan nol saat dikalikan dengan x_1 dan x_2 .

Misalkan R adalah bentuk RREF dari A :

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 & a & b \\ 0 & 1 & c & d \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Menyelesaikan $R_{x_1} = 0$:

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 & a & b \\ 0 & 1 & c & d \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1+a \\ 1+c \\ 0 \end{bmatrix} = 0$$

Dari sini, kita dapatkan:

$$1 + a = 0$$

$$1 + c = 0$$

Sehingga:

$$a = -1$$

$$c = -1$$

Menyelesaikan $R_{x2} = 0$:

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & b \\ 0 & 1 & -1 & d \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 + b \\ -1 + d \\ 0 \end{bmatrix} = 0$$

Dari sini, kita dapatkan:

$$-2 + b = 0$$

$$-1 + d = 0$$

Sehingga:

$$b = 2$$

$$c = 1$$

Dengan demikian, bentuk RREF dari A adalah:

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(b). jawaban sebagai berikut:

1. Basis untuk $N(A)$ (Null Space of A):

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

2. Basis untuk $C(A^T)$ (Row Space of A Column Space Of A^T)

Vektor-vektor ortogonal terhadap x_1 dan x_2 :

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

3. Basis untuk $C(A)$ (Column Space of A):

Meskipun kita tidak mengetahui A secara eksplisit, kita bisa menyatakan bahwa dua kolom pertama dari A adalah basis.

4. Basis untuk $N(A^T)$ (Left Null Space of A):

Dimensi dari $N(A^T)$ adalah 1, tetapi kita tidak memiliki informasi yang cukup untuk menentukan vektor basis yang tepat tanpa mengetahui matriks A . Ini adalah vektor yang ortogonal terhadap kolom pertama dan kedua dari A .

Ringkasan:

$$\dim(C(A))=2$$

$$\dim(N(A))=2$$

$$\dim(C(A^T))=2$$

$$\dim(N(A^T))=1$$

Dengan basis yang dapat ditentukan dari solusi khusus dan baris dari bentuk RREF dari A :

Basis $N(A)$:

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

Basis $C(A^T)C(A)$:

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

Nomor 2

(A): Berikut Jawaban nya

$$\text{Matrix } u = \begin{bmatrix} a & b & c \\ 0 & d & e \\ 0 & 0 & f \end{bmatrix}$$

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

$$U^{-1} = \frac{1}{\det(U)} \cdot \text{adj}(U)$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & b/a & c/a & 1/a & 0 & 0 \\ 0 & 1 & e/d & 0 & 1/d & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1/f \end{bmatrix}$$

bagi baris pertama dengan a, baris kedua dengan d
Dan baris ketiga dengan f untuk mendapatkan adjoin

Kemudian menghitung determinan dari U

$$\det(U) = a \cdot d \cdot f$$

Jadi hasilnya adalah $1/adf$

Kemudian kalikan hasil determinan diatas dengan adjoin diatas
Sehingga didapatkan hasil seperti

$$U^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{a} & -\frac{b}{ad} & \frac{be-cd}{adf} \\ 0 & \frac{1}{d} & -\frac{e}{df} \\ 0 & 0 & \frac{1}{f} \end{bmatrix}$$

(B): Berikut jawaban nya

Karena kolom-kolom U adalah vektor eigen dari matriks A, mari kita sebut sebagai V1, V2, V3. Karena U adalah segitiga atas, vektor eigen secara jelas bebas linier. Dengan demikian, U memiliki tiga nilai eigen yang berbeda. Sekarang, ingatlah bahwa kolom-kolom matriks segitiga atas adalah vektor eigen jika dan hanya jika matriksnya diagonal. Tetapi, karena U adalah segitiga atas namun tidak tentu diagonal, maka nilai eigen harus merupakan entri diagonalnya. Oleh karena itu, U harusnya diagonal.

(C): Berikut Jawaban nya

Dalam Dekomposisi Nilai Singular (SVD) dari matriks A, dinyatakan sebagai $A = UDV^T$, matriks U dan V adalah matriks ortogonal, sedangkan Σ adalah matriks diagonal yang berisi nilai-nilai singular dari A. Dalam beberapa kasus, matriks U bisa berbentuk segitiga atas, namun tidak selalu diagonal. Ini bertentangan dengan syarat agar U menjadi matriks ortogonal dalam SVD, karena invers dari matriks segitiga atas (dalam hal ini, U) mungkin bukanlah transposisinya. Oleh karena itu, U yang disebutkan dalam konteks ini tidak boleh identik dengan matriks yang memiliki faktor pertama dalam Dekomposisi Nilai Singular dari A

Nomor 6

(a) berikut jawabannya:

1. Hitung proyeksi ortogonal dari v ke u :

$$\text{proj}_u(v) = \frac{v \cdot u}{u \cdot u} u$$

2. Hitung vektor w yang tegak lurus terhadap u :

$$w = v - \text{proj}_u(v)$$

$$w = v - \frac{v \cdot u}{u \cdot u} u$$

(b) Berikut jawabannya:

Normalisasi u menjadi vektor q_1 :

$$q_1 = \frac{u}{\|u\|}$$

Hitung proyeksi ortogonal v ke q_1 :

$$\text{proj}_{q_1}(v) = \frac{v \cdot q_1}{q_1 \cdot q_1} q_1$$

Hitung vektor v yang tegak lurus terhadap q_1 :

$$v_2 = v - \text{proj}_{q_1}(v)$$

Normalisasi v_2 menjadi vector q_1

$$q_2 = \frac{v_2}{\|v_2\|}$$

Matriks Q terdiri dari vektor-vektor unit ortogonal ini:

$$Q = [q_1 \ q_2]$$

$$R = Q^T A$$

Karena $A = [u \ v]$, maka R memiliki bentuk:

$$R = \begin{bmatrix} r_1 \\ r_2 \end{bmatrix}$$

Di sini, r_1 dan r_2 adalah vektor-vektor baris yang merepresentasikan koefisien dari kombinasi linear u dan v

(C) Berikut jawabannya:

1. Karena $A = QR$, maka kita tahu bahwa $A^T A = R^T Q^T QR$.
2. Kita perlu mencari $(A^T A)^{-1}$, yang merupakan invers dari $(R^T Q^T QR)$.
3. Karena R adalah matriks segitiga atas, R^T juga akan menjadi matriks segitiga atas.
4. Kita juga tahu bahwa matriks segitiga atas dan matriks ortogonal (seperti Q) bersifat invarian terhadap tranpos, yaitu $(R^T)^{-1} = R$ dan $(Q^T)^{-1} = Q$.
5. Jadi, $(A^T A)^{-1} = (R^T Q^T QR)^{-1} = R^{-1} (Q^T)^{-1} Q^{-1} R^{-T}$.
6. Karena R adalah matriks segitiga atas, inversnya adalah juga matriks segitiga atas, jadi $R^{-1} = R^T$.
7. Karena Q adalah matriks ortogonal, inversnya adalah tranposnya sendiri, yaitu $(Q^T)^{-1} = Q$.
8. Maka, $(A^T A)^{-1} = R^T Q^T Q^{-1} R^{-T} = R^T R^{-T}$.
9. Dengan demikian, proyeksi P ke ruang yang dibentuk oleh u dan v adalah:

$$P = QR(Q^T Q)^{-1} Q^T = QR(I)^{-1} Q^T = QRQ^T = QQ^T$$

di mana kita menggunakan fakta bahwa $Q^T Q = I$ karena Q adalah matriks ortogonal.

Jadi, langkah-langkahnya adalah untuk menemukan invers dari $A^T A$ menggunakan properti matriks segitiga atas dan ortogonal, dan kemudian menggunakan hasil ini untuk mengekspresikan P hanya dalam terminologi Q .

NOMOR 7

(A).

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Pertama determinan kan matrix c dengan lambda

$$\det(C - \lambda I) = 0$$

$$C - \lambda I = \begin{bmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ 1 & -\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\lambda \end{bmatrix}$$

$$\det(C - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 & 1 \\ 1 & -\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix}$$

$$\det(C - \lambda I) = (-\lambda) \cdot \det \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 \\ 1 & -\lambda & 0 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} - 1 \cdot \det \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 0 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix}$$

$$\det \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 \\ 1 & -\lambda & 0 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = (-\lambda) \begin{vmatrix} -\lambda & 0 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = (-\lambda)(-\lambda^2 + 0) = \lambda^3$$

Lalu dilanjutkan dengan perhitungan determinan kedua

$$\det \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 0 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^2$$

$$\det(C - \lambda I) = (-\lambda) \cdot \lambda^3 - (-\lambda^2) = -\lambda^4 + \lambda^2 = \lambda^2(\lambda^2 - 1) = \lambda^2(\lambda - 1)(\lambda + 1)$$

Dan dari perhitungan diatas didapatkan hasil seperti ini

$$\lambda = 0, 0, 1, -1$$

Selanjutnya mencari eguivalen dari C^2

$$C^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Dari perhitungan eguivalen C bisa didapatkan bahwa

$$0^2 = 0$$

$$1^2 = 1$$

$$-1^2 = 1$$

Jadi ekuivalen dari C^2 adalah

$$0, 0, 1, 1$$

(B). invers dari C^{-1}

$$C^{-1} = C^T = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$CC^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = I$$

Kemudian menghitung invers dari $(C^2)^{-1}$

$$C^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(C^2)^{-1} = (C^2)^T = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

C. determinants of C and C+I and C +2I.

Det C = -1

$$C + I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

upper triangular form

$$R_1 : [1, 0, 0, 1]$$

$$R_2 : [1, 1, 0, 0] \rightarrow R_2 - R_1 = [0, 1, 0, -1]$$

$$R_3 : [0, 1, 1, 0]$$

$$R_4 : [0, 0, 1, 1]$$

reduce the third row:

$$R_3 : [0, 1, 1, 0] \rightarrow R_3 - R_2 = [0, 0, 1, 1]$$

$$R_4 : [0, 0, 1, 1] \rightarrow R_4 - R_3 = [0, 0, 0, 0]$$

sehingga didapatkan hasil $C+1 =$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

Menghitung $C+2I$

$$C + 2I = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\det(C + 2I) = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{vmatrix}$$

$$\det(C + 2I) = 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} - 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix}$$

compute each of these 3x3 determinants

$$\det \begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 2 \cdot (2 \cdot 2 - 1 \cdot 0) = 2 \cdot 4 = 8$$

$$\det \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot (1 \cdot 2 - 0 \cdot 0) = 1 \cdot 2 = 2$$

didapatkan hasil

$$\det(C+2I)=2 \cdot 8 - 2 = 16 - 2 = 14$$

$$\det(C+2I)=14$$