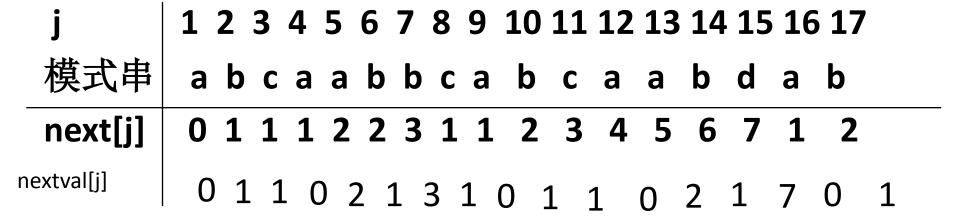
●KMP算法的时间复杂度

设主串s的长度为n,模式串t长度为m,在KMP算法中求next数组的时间复杂度为0(m),在后面的匹配中因主串s的下标不减即不回溯,比较次数可记为n,所以KMP算法总的时间复杂度为0(n+m)。

● next函数的改进

```
j 12345
模式 aaaab
next[j] 01234
nextval[j] 00004
```

next[j] = k, 而 $p_j = p_k$, 则 主串中 s_i 和 p_j 不等时, 不需再和 p_k 进行比较, 而直接和 $p_{next[k]}$ 进行比较。



```
void get_nextval(SString T, int &nextval[])
 i = 1; nextval[1] = 0; j = 0;
 while( i<T[0]){
     if(j==0 || T[i] == T[j]){
         ++i; ++j;
         if(T[i] != T[j]) nextval[i] = j;
         else nextval[i] = nextval[j];
                                                next[i] = j;
     else j = nextval[j];
```

4.4 数组



本节所讨论的数组与高级语言中的数组区别:

- 高级语言中的数组是顺序结构;
- 而本章的数组既可以是顺序的,也可以是链式结构,用户可根据需要选择。

数组的抽象数据类型

ADT Array {

数据对象:

$$j_i = 0, \dots b_i - 1, i = 1, 2, \dots, n$$

$$D = \{a_{j \ j_2 \cdots j_n} \mid a_{j_1 j_2 \cdots j_n} \in ElemSet \}$$

数据关系:
$$R_{1} = \{ \langle a_{j_{1}\cdots j_{i}\cdots j_{n}}, a_{j_{1}\cdots j_{i}+1\cdots j_{n}} \rangle |$$

$$0 \leq j_{k} \leq b_{k} - 1, \quad 1 \leq k \leq n, \quad \exists k \neq i,$$

$$0 \leq j_{i} \leq b_{k} - 2,$$

$$a_{j_{1}\cdots j_{i}\cdots j_{n}}, a_{j_{1}\cdots j_{i}+1\cdots j_{n}} \in D, i = 2, \cdots, n \}$$

基本操作:

```
(1) InitArray (&A,n,bound1, ...boundn)
//构造数组A
(2) DestroyArray (&A) // 销毁数组A
(3) Value(A,&e,index1,...,indexn) //取数组元素值
(4) Assign (A,&e,index1,...,indexn) //给数组元素赋值
```

}ADT Array

一维数组

$$LOC(i) = \begin{cases} a, & i = 0 \\ LOC(i-1)+l = a+i*l, & i > 0 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \end{cases}$$

$$0 & 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ \hline
a & 35 & 27 & 49 & 18 & 60 & 54 & 77 & 83 & 41 & 02 \\ \hline
a & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ LOC(i) = LOC(i-1)+l = a+i*l$$

二维数组

$$A = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p)$$
 $(p = m \overrightarrow{y}n)$

$$\alpha_i = (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}) \quad 1 \le i \le m$$

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

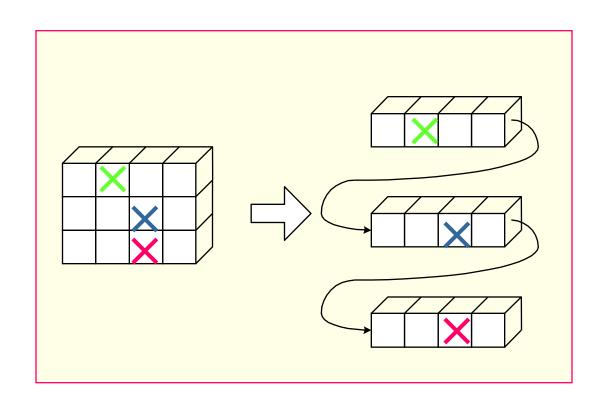
$$\alpha_j = (a_{1j}, a_{2j}, \dots, a_{mj}) \quad 1 \le j \le n$$

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

数组的顺序存储

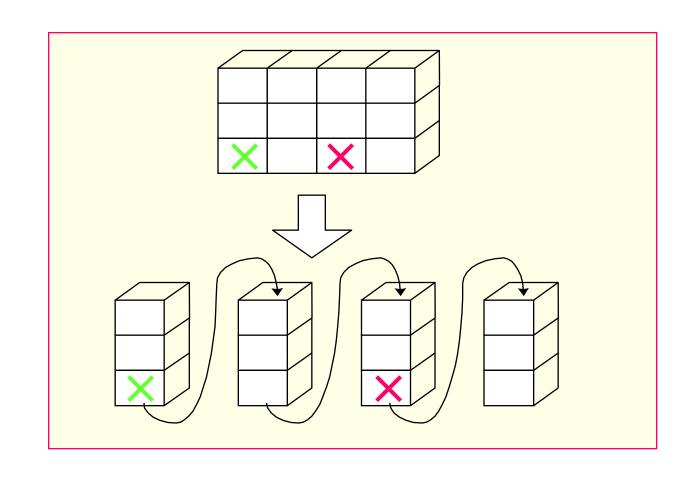
•以行序为主序

C, PASCAL



•以列序为主序

FORTRAN



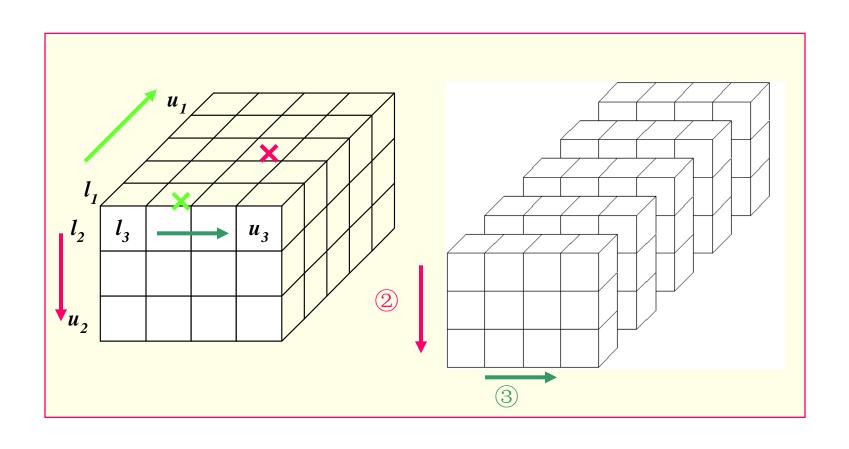
二维数组的行序优先表示

a[n][m]

$$a[0][0]$$
 $a[0][1]$ \cdots $a[0][m-1]$ $a[1][0]$ $a[1][1]$ \cdots $a[1][m-1]$ $a[2][0]$ $a[2][1]$ \cdots $a[2][m-1]$ \vdots \vdots \vdots \vdots \vdots \vdots $a[n-1][0]$ $a[n-1][1]$ \cdots $a[n-1][m-1]$

三维数组

按页/行/列存放,页优先的顺序存储



三维数组

- a[m1][m2] [m3] 各维元素个数为 m₁, m₂, m₃
- 下标为 i_1 , i_2 , i_3 的数组元素的存储位置:

n维数组

- 各维元素个数为 $m_1, m_2, m_3, ..., m_n$
- 下标为 i_1 , i_2 , i_3 , ..., i_n 的数组元素的存储位置:

$$LOC(i_{1}, i_{2}, \dots, i_{n}) = a + i_{1} * m_{2} * m_{3} * \dots * m_{n} + i_{2} * m_{3} * m_{4} * \dots * m_{n} + \dots + i_{n-1} * m_{n} + i_{n}$$

$$= a + \left(\sum_{j=1}^{n-1} i_{j} * \prod_{k=j+1}^{n} m_{k}\right) + i_{n}$$

n维数组

$$LOC[j_1, j_2, \dots, j_n] = LOC[0,0,\dots,0] + \left(\sum_{i=1}^n c_i j_i\right) L$$

$$c_n = L, c_{i-1} = b_i \times c_i, \ 1 < i \le n$$

练习

设有一个二维数组A[m][n]按行优先顺序存储,假设A[0][0]存放位置在 $644_{(10)}$,A[2][2]存放位置在 $676_{(10)}$,每个元素占一个空间,问 $A[3][3]_{(10)}$ 存放在什么位置?脚注 $_{(10)}$ 表示用10进制表示。

设数组元素A[i][j]存放在起始地址为Loc(i,j)的存储单元中

- \therefore Loc (2, 2) = Loc (0, 0) + 2 * n + 2 = 644 + 2 * n + 2 = 676.
- : n = (676 2 644) / 2 = 15
- \therefore Loc (3, 3) = Loc (0, 0) + 3 * 15 + 3 = 644 + 45 + 3 = 692.

练习

```
设有二维数组A[10,20],其每个元素占两个字节,
A[0][0]存储地址为100,若按行优先顺序存储,则元
素A[6,6]的存储地址为_____,352 优先顺序存储,元
素A[6,6]的存储地址为_____。232
```

$$(6*20+6)*2+100=35$$

 $(6*10+6)*2+100=23$
2

特殊矩阵的压缩存储

1. 什么是压缩存储?

若多个数据元素的<u>值都相同</u>,则只分配一个元素值的 存储空间,且零元素不占存储空间。

- 2. 什么样的矩阵能够压缩?
- 一些特殊矩阵,如:对称矩阵,对角矩阵,三角矩阵,稀疏矩阵等。
- 3. 什么叫稀疏矩阵?

矩阵中非零元素的个数较少(一般小于5%)

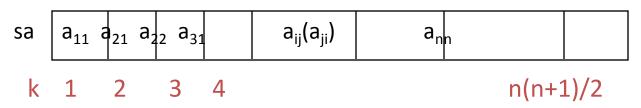
数组下标(i,j) 确定 存储地址

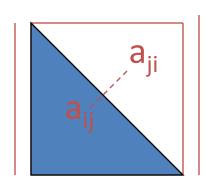
1. 对称矩阵

[特点]在n×n的矩阵a中,满足如下性质:

$$a_{ij}=a_{ji} \ (1 \le i, j \le n)$$

[存储方法] 只存储下(或者上)三角(包括主对角线)的数据元素。共占用n(n+1)/2个元素空间。



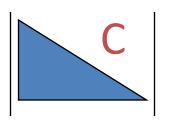


2. 三角矩阵

[特点] 对角线以下(或者以上)的数据元素(不包括对角线)

全部为常数c。





下三角矩阵

[存储方法] 重复元素c共享一个元素存储空间,共占用 n(n+1)/2+1个元素空间: sa[1.. n(n+1)/2+1]

上三角矩阵

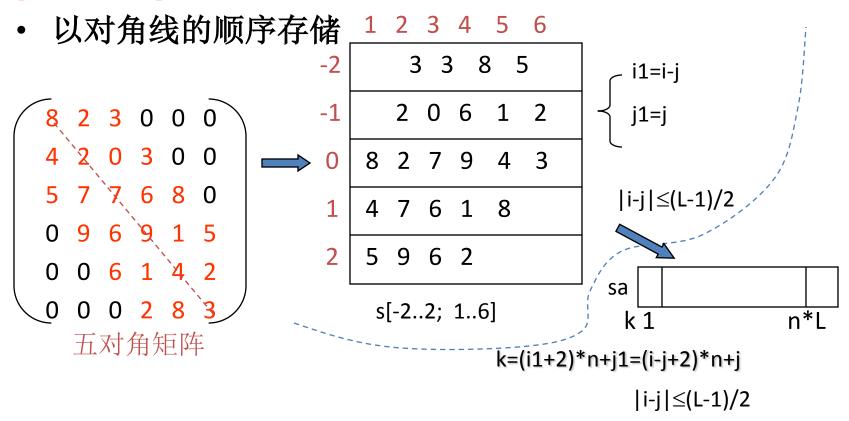
下三角矩阵

$$k = \{(i-1) \times (2n-i+2)/2 + j - i + 1 \ i \le j \ k = i \times (i-1)/2 + j \ i \ge j \}$$
 $n(n+1)/2+1$ $i < j$ $n(n+1)/2+1$ $i < j$

3. 对角矩阵(带状矩阵)

[特点] 在n×n的方阵中,非零元素集中在主对角线及其两侧共L(奇数)条对角线的带状区域内 — L对角矩阵。

[存储方法]

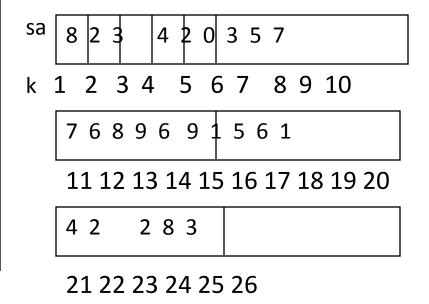


• 只存储带状区内的元素

除首行和末行,按每行 L个元素,共(n-2)L+(L+1)个元素。sa[1..(n-1)L+1]

$$k=(i-1)L+1+(j-i)$$

$$|i-j| \le (L-1)/2$$



稀疏矩阵

[特点] 大多数元素为零。

[常用存储方法] 只记录每一非零元素(i,j,a_{ii})

节省空间, 但丧失随机存取功能

• 顺序存储: 三元组表

• 链式存储: 十字(正交)链表

⁻ 15	0	0	22	0	-15	
0	11	3	0	0	0	
0	0	0	-6	0	0	
0	0	0	0	0	0	
91	0	0	0	0	0	
0	0	28	0	0	0	

 6×6

4.5 广义表



■ 广义表(列表): $n (\geq 0)$ 个表元素组成的有限序列,

记作
$$LS = (a_0, a_1, a_2, ..., a_{n-1})$$

LS是表名, a,是表元素,它可以是表(称为子表),可以是数据元素(称为原子)。

■ n为表的长度。n=0的广义表为空表。

广义表与线性表的区别?

- >线性表的成分都是结构上不可分的单元素
- >广义表的成分可以是单元素,也可以是有结构的表
- ▶线性表是一种特殊的广义表
- >广义表不一定是线性表,也不一定是线性结构

广义表的基本运算

- (1) 求表头GetHead(L): 非空广义表的第一个元素,可以是一个单元素,也可以是一个子表
- (2) 求表尾GetTail(L): 非空广义表除去表头元素以外其它元素所构成的表。表尾一定是一个表