## MAT 1110: Oblig 1, V-12, Løsningsforslag

**Oppgave:** a) Jacobi-matrisen er 
$$\mathbf{F}'(x,y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} \\ & & \\ \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x^2 & -2 \\ & & \\ 1 & 3y^2 \end{pmatrix}.$$

b) Lineariseringen i punktet  $\mathbf{a}$  er gitt ved  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}(\mathbf{x}) = \mathbf{F}(\mathbf{a}) + \mathbf{F}'(\mathbf{a})(\mathbf{x} - \mathbf{a})$ . I vårt tilfelle er  $\mathbf{a} = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ , og vi får:

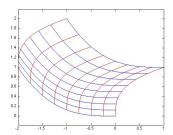
$$\begin{split} T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}(x,y) &= \mathbf{F}(\frac{1}{2},\frac{1}{2}) + \mathbf{F}'(\frac{1}{2},\frac{1}{2}) \left( \begin{array}{c} x - \frac{1}{2} \\ y - \frac{1}{2} \end{array} \right) = \\ &= \left( \begin{array}{c} -\frac{7}{8} \\ \frac{5}{8} \end{array} \right) + \left( \begin{array}{c} \frac{3}{4} & -2 \\ 1 & \frac{3}{4} \end{array} \right) \left( \begin{array}{c} x - \frac{1}{2} \\ y - \frac{1}{2} \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} \frac{3}{4}x - 2y - \frac{1}{4} \\ x + \frac{3}{4}y - \frac{1}{4} \end{array} \right) \end{split}$$

c) De loddrette linjene i rutenettet er gitt ved  $x=a,\,y=t,\,{\rm der}\,\,0\leq t\leq 1$  og  $a=0,\frac{1}{K},\frac{2}{K},\ldots,\frac{K-1}{K},1$ , mens de vannrette er gitt ved  $x=t,\,y=a$  for de samme t- og a-verdiene. Bildet av de loddrette strekene er dermed gitt ved  $u(t)=a^3-2t,\,v(t)=a+t^3,$  mens bildet av de vannrette strekene er gitt ved  $u(t)=t^3-2a,\,v(t)=t+a^3.$  I programmet lagrer vi verdiene for bildet av de vannrette strekene i variablene w og z, slik at vi har  $w(t)=t^3-2a,\,z(t)=t+a^3$ 

Programmet fungerer som angitt nedenfor:

```
function [u,v,w,z] = Oblig1(K) %Input K bestemmer hvor mange ruter
                               %det skal være i hver retning.
for m=1:K+1
                               %Denne løkken styrer a-verdien
    a=(m-1)/K;
                               %a angir posisjonen til de m-te linjene i xy-planet
    for n=1:1001
                               %Denne løkken lager kurvene i uv-planet
        t(n)=(n-1)*0.001;
                               %t er parameteren i kurvefremstillingen
        u(n)=a^3-2*t(n);
                               %beskriver u-koord. til bildet av de loddrette linjene
        v(n)=a+t(n)^3;
                               %beskriver v-koord. til bildet av de loddrette linjene
        w(n)=t(n)^3-2*a;
                               %beskriver u-koord. til bildet av de vannrette linjene
        z(n)=t(n)+a^3;
                               %beskriver v-koord. til bildet av de vannrette linjene
    end
    plot(u,v)
                               %plotter bildet av de loddrette linjene
    axis('equal')
                               %sørger for samme målestokk på begge akser
                               %sørger for at alle kurver kommer på samme figur
    hold on
    plot(w,z,'r')
                               %plotter bildet av de vannrette linjene
end
hold off
end
```

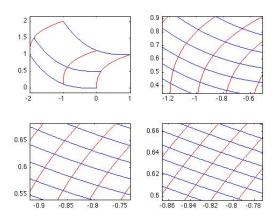
Programmet kjøres best ved å lagre det som en m-fil og kalle på det fra kommandovinduet ved å gi kommandoen [u,v,w,z]=0blig1(8); (for å få figuren for K=8). Resultatet vises på figuren nedenfor.



Kommentar: Overraskende mange valgte å kopiere hele programmet inn i kommandovinduet for hver kjøring istedenfor å lagre det som en m-fil med K som input-variabel. Dette er en ganske ineffektiv og arbeidskrevende fremgangsmåte som er bortimot ubrukelig når programmene blir større. Det var også mye dårlig kommentering som ikke forklarte hvordan programmet virket.

d) Kommandosekvensen nedenfor tegner  $\mathbf{F}(S_K)$  for K=2,10,40,100. Zoomer du inn på punktet  $\mathbf{F}(\frac{1}{2},\frac{1}{2})=(-0.875,0.625)$  i hvert vindu (bruk zoomknappen i figurvinduet), får du figurene nedenfor.

```
subplot(2,2,1)
[u,v,w,z]=Oblig1(2);
subplot(2,2,2)
[u,v,w,z]=Oblig1(10);
subplot(2,2,3)
[u,v,w,z]=Oblig1(40);
subplot(2,2,4)
[u,v,w,z]=Oblig1(100);
```

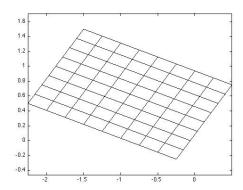


Legg merke til at rutene blir mindre krumme dess mer vi zoomer.

e) Programmet nedenfor tegner  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}$ . Det er bygget opp på samme måte som det første programmet, bortsett fra at formlene for  $\mathbf{F}$  er byttet ut med formlene for  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}$ .

```
function [u,v,w,z] = Oblig2(K)
for m=1:K+1
    a=(m-1)/K;
    for n=1:1001
        t(n)=(n-1)*0.001;
        u(n)=3*a/4-2*t(n)-1/4;
        v(n)=a+3*t(n)/4-1/4;
        w(n)=3*t(n)/4-2*a-1/4;
        z(n)=t(n)+3*a/4-1/4;
    end
   plot(u,v,'k')
    axis('equal')
   hold on
    plot(w,z,'k')
end
hold off
end
```

Lagrer vi programmet som en m-fil, vil kommandoen [u,v,w,z]=0blig2(8); produsere et bilde av  $T_aF(S_8)$ . Resultatet ser du nedenfor.

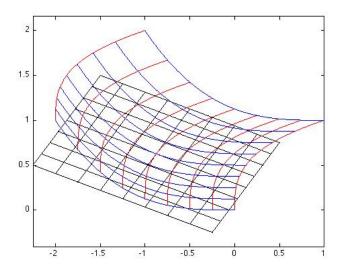


Siden  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}$ er en affinavbildning, består dette rutenettet av parallellogrammer.

For å tegne  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}(S_8)$  og  $\mathbf{F}(S_8)$  i samme koordinatsystem, skriver du

```
[u,v,w,z]=Oblig1(8);
hold on
[u,v,w,z]=Oblig2(8);
```

og får:



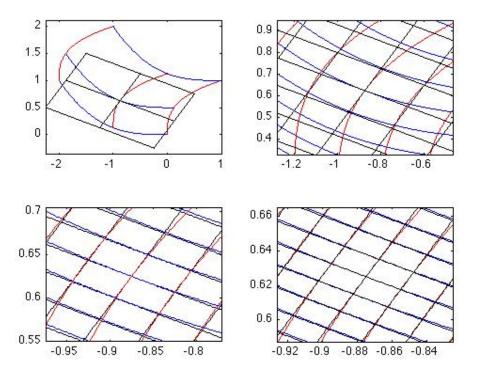
Legg merke til at de to rutenettene er nesten sammenfallende i området rundt  $\mathbf{F}(\mathbf{a}) = \mathbf{F}(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) = (-0.875, 0.625)$ . Lineariseringen  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}$  er altså en god tilnærming til  $\mathbf{F}$  i dette området.

f) For å tegne  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}(S_K)$  og  $\mathbf{F}(S_K)$  i samme figur for K=2,10,40,100, kan vi bruke denne kommandosekvensen:

```
subplot(2,2,1)
[u,v,w,z] = 0blig1(2);
hold on
[u,v,w,z]=0blig2(2);
subplot(2,2,2)
[u,v,w,z] = 0blig1(10);
hold on
[u,v,w,z] = 0blig2(10);
subplot(2,2,3)
[u,v,w,z] = 0blig1(40);
hold on
[u,v,w,z] = 0blig2(40);
subplot(2,2,4)
[u,v,w,z] = 0blig1(100);
hold on
[u,v,w,z] = 0blig2(100);
```

Zoomer du inn på punktet  $\mathbf{F}(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) = (-0.875, 0.625)$  i hvert vindu, får du figurene nedenfor. Legg merke til at de to rutenettene faller bedre og bedre sammen dess finere oppløsningen er. Dette reflekterer at lineariseringen  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}$ 

blir en bedre og bedre tilnærming til **F** (også relativt sett) dess nærmere  $\mathbf{a} = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$  vi kommer.



g) Arealet til de fire rutene i  $\mathbf{F}(S_{100})$  som har hjørner i punktet  $\mathbf{F}(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ , er med stor nøyaktighet lik arealet til de tilsvarende rutene i  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}(S_{100})$ . Siden  $T_{\mathbf{a}}\mathbf{F}$  er en affinavbildning med "forstørrelsesfaktor"  $|\det(\mathbf{F}'(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})|$ , er det samlede arealet til disse rutene lik  $4 \cdot 10^{-4} \cdot |\det(\mathbf{F}'(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})| = 4 \cdot 10^{-4} \cdot \frac{41}{16} = \frac{41}{4} \cdot 10^{-4}$ .

Kommentar: Det er selvfølgelig mange korrekte måter å anslå arealet på, men metoden ovenfor er den som oppgave legger opp til, og som har størst læringsverdi i vår sammenheng.