19042018.notebook April 23, 2018

Ekstremalverdisetningen (5.8.2)

Anta at A er en lukket, begrenset delmengde av R^m , og at $f:A \to R$ er kontinuerlig. Da har f maksimumspunkter og minimumspunkter og er følgelig bægrenset.

Bevis
$$M = \sup \{f(\vec{x}) : \vec{x} \in A\}$$
 $(M = +\infty \text{ fillates})$
Vely folge $\{\vec{x}_n\}$ i A slik at
$$f(\vec{x}_n) \to M \quad \text{nor} \quad n \to \infty.$$

Ved Bolzano-Weiersfrass, velg konvergent delfølge $\{\stackrel{
ightharpoonup}{\times}_{n_k}\}$

Siden A er lukket, har vi
$$(5.1.8)$$

 $\lim_{k \to \infty} \{\vec{x}_{n_k}\} = \vec{c}$, der $\vec{c} \in A$.

Siden f or kontinuerling, er (5.1.9)

lim $f(\vec{x}_{n_k}) = f(\vec{c})$ k > ∞

Samfidig har vi lim $f(\vec{x}_{n_k}) = M$. Alfså $f(\vec{c}) = M$. Så M er endelig, og \vec{c} er et maksimumspunkt for f. Eksistens av minimumspunkt vises filsvarende. 19042018.notebook April 23, 2018

5.9 Maksimums- og minimumspunkter

La A = Rm

f: A - R være deriverbar

Et indre punkt à EA kalles et starjonart punkt for f his

$$\nabla f(\vec{a}) = \vec{0}$$
, dus. huis

$$\frac{\partial x_i}{\partial f}(\vec{a}) = 0$$
 for $i = 1, ..., m$

Setuing 5.9.2

Huis å er et indre punkt i A som er et lokalt ekstremalpunkt for f, så er å et stasjonært punkt for f.

Et stasjonært punkt som ikke er et lokalt ekstremalpunkt, kalles et sadelpunkt.

eks. Finne de stasjonære punktene for $f(x, y) = 3x (y^2 - y)$.

Losn.
$$\frac{\partial f}{\partial x} = 3(y^2 - y) = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 3 \times (2y - 1) = 0$$

$$\begin{cases} y(y - 1) = 0 \\ x(2y - 1) = 0 \end{cases}$$

I krever
$$y = 0$$
 eller $y = 1$

II " $x = 0$ " $y = \frac{1}{2}$

Stasjonære punkter: (0,0) og (0,1)

Moppskille problemer: Las seksjon 5.9.3

19042018.notebook April 23, 2018

Taylorrekker og Taylors formel

Taylorrekke, en variabel

$$f(x) = f(a) + f'(a) \cdot (x-a) + \frac{f''(a)}{2!} (x-a)^2 + \dots$$
 hvis retten konvergerer unot $f(x)$

Taylors formel, en variabel, linear tilnarming

$$f(x) = f(a) + f'(a) \cdot (x-a) + \frac{f''(c)}{2!} (x-a)^2$$

Restleddet: c mellom a og x

Taylorrekke, n variable (f skalarfunksjon, autor konvergens)

$$f(\vec{x}) = f(\vec{a}) + \sum_{i=1}^{3} \frac{3x_i}{3t} (\vec{a}) \cdot (x_i - a_i)$$

$$+ \frac{1}{1} \sum_{i=1}^{3} \sum_{j=1}^{3} \frac{3x_i}{3^2} (\vec{a}) \cdot (x_j - a_j) \cdot (x_i - a_i)$$

Taylors formel, a variable, linear filmarming

$$f(\vec{x}) = f(\vec{y}) + \sum_{i=1}^{n} \frac{3x_i}{2t} (\vec{y}) \cdot (x_i - a_i)$$

$$+ \left[\frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \frac{3x_i}{2t} (\vec{y}) \cdot (x_i - a_i) \cdot (x_i - a_i) \right]$$

Rostleddet: 2 på linjestykket mellom å og x (anter at f har kont. andreordens partiel(doriverto)

Restleddet kan skrives:

$$\frac{1}{2!} \left[\left(\begin{array}{ccc} \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} (\vec{c}) & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} (\vec{c}) \\ \vdots & & & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} (\vec{c}) & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} (\vec{c}) \end{array} \right) \cdot \begin{pmatrix} x_1 - \alpha_1 \\ \vdots \\ x_n - \alpha_n \end{pmatrix} \right] \cdot \begin{pmatrix} x_1 - \alpha_1 \\ \vdots \\ x_n - \alpha_n \end{pmatrix}$$

 $= \frac{1}{2!} \left[Hf(\vec{c})^{\frac{1}{2}} (\vec{x} - \vec{a}) \right] (\vec{x} - \vec{a})$ Hesse-matrisen fil f stalarprodukt **(*)**

Fra delle folger at huis alle egenverdiene til Hf(c) er positive [negative], blir rostleddet postart [negative? (5.9.7) 19042018.notebook April 23, 2018

Andrederivert-testen (5.9.2)

La à være et stasjonært punkt for en skalarfunksjon fav m variable. Anta at de annenorders parkelle deriverte til fer kontinuerlige i en omegn om å. Da gjelder:

- Hvis alle egenverdiene til $Hf(\vec{a})$ er strengt positive, er \vec{a} et lokalt minimum spunkt
- · Hvis alle egenverdiene fil Hf(a) er strengt negative, er a et lokalt maksimumspunkt.
- Hvis Hf(2) har både strengt positive og strengt negative egenverdier,
 så er å et sædelpunkt.

Bevis (Skisse)

Anta alle egenverdiene er strengt positive.

La A = Hf(2). Fra 2.5.2 vet vi at A er symmetrisk.

Fra 4.10.10 vet vi da at hvis x & Rm er vilkarlig, kan vi skrive

$$\vec{X} = \vec{N}_1 + ... + \vec{N}_m$$

der N. er en egenvektor for A med egenverdi X; , og N. N; =0 for i = j.

$$A\vec{x} = A(\vec{N}_1 + ... + \vec{N}_m)$$

$$= A\vec{N}_1 + ... + A\vec{N}_m$$

$$= \lambda_1 \vec{N}_1 + ... + \lambda_m \vec{N}_m$$

$$(A \cdot \vec{x}) \cdot \vec{x} = (\lambda_1 \vec{N}_1 + ... + \lambda_m \vec{N}_m) \cdot (\vec{N}_1 + ... + \vec{N}_m)$$

$$\vec{N}_1 \cdot \vec{N}_2 = [\vec{N}_1]^2$$

$$= \lambda_1 [\vec{N}_1]^2 + ... + \lambda_m [\vec{N}_m]^2 > 0$$

Sammenlikne defle med (*). For \vec{c} now not \vec{a} , vil $Hf(\vec{c})$ også ha positive egenverdier, giff at $A = Hf(\vec{a})$ har (kontinuitet). D

eks. Klassifisere de stasjonære punktene
$$(0,0)$$
 og $(0,1)$ for $f(x,y) = 3x(y^2-y)$ (jf. tidligere eksempel)

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0 \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 3(2y-1)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = 3(2y-1) \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 6x$$

$$H(f) = \begin{pmatrix} 0 & 3(2y-1) \\ 3(2y-1) & 6x \end{pmatrix}$$

$$Hf(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}$$

Egenverdier:
$$\begin{vmatrix} 0-\lambda & -3 \\ -3 & 0-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 9 = 0$$
 gir $\lambda = \pm 3$ (0,0) sadelpunkt

$$Hf(0,1) = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$$

Egenverdier:
$$\lambda = \pm 3$$
 (0,1) sadelpunkt

Spesialmetode for to variable (5.9.9)

$$A = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} (\vec{a}) \qquad B = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} (\vec{a}) \qquad C = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} (\vec{a})$$

$$D = AC - 8^2 = det(Hf(\bar{a}))$$

$$D>0$$
 og $A>0$ \Rightarrow Lokalt min.

Bevis Prenget er at det (HI(2)) er produktet av egenverdiene (4.10.14).