

Litt mer om determinanter

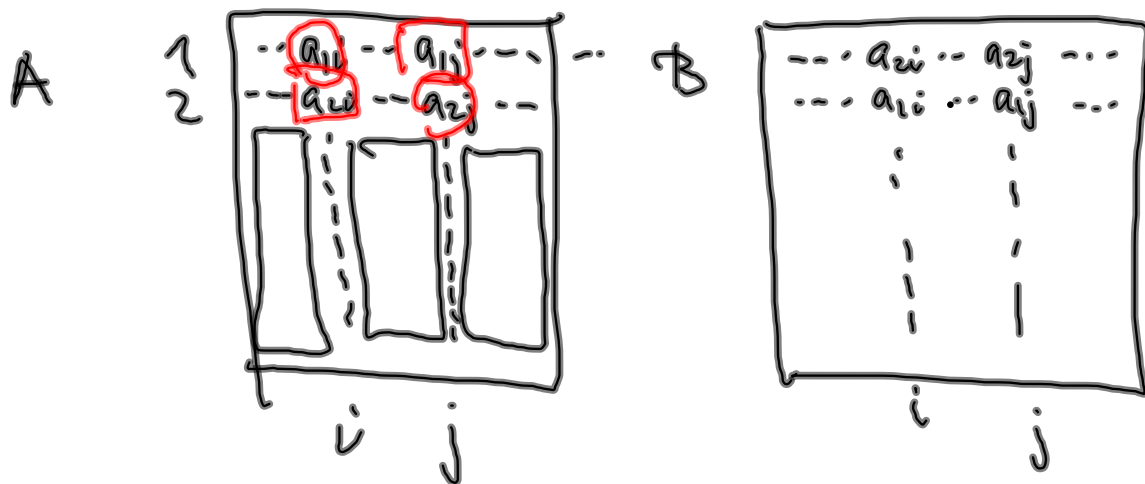
Lemma 4.9.12 La E være en elementær matrise og B en vilkårlig matrise, (slik at EB er resultatet av den samme radoperasjonen på B). Da er

$$\underline{\det(EB) = \det(E) \det(B)}$$

Det gjenstår å vise:

Lemma 4.9.4 La A være en $n \times n$ matrise og la B være gitt ved å bytte om to rader i A . Da er $\det(B) = -\det(A)$.

Beris (Tilfellet der vi bytter om 1. og 2. rad) (+ induksjon på n)



La A_{ij} være determinanten til $(n-2) \times (n-2)$ matrisen som står igjen når vi styker 1. og 2. rad og i -te og j -te søyle.

$$\det(A) = \sum_{1 \leq i < j \leq n} (-1)^{i+j+1} (a_{1i}a_{2j} - a_{1j}a_{2i}) A_{ij}$$

$$\det(B) = \sum_{1 \leq i < j \leq n} (-1)^{i+j+1} (a_{2i}a_{1j} - a_{2j}a_{1i}) A_{ij}$$

$$\text{så } \det(B) = -\det(A)$$

□

Teorem 4.9.14 A, B $n \times n$ matriser

$$\det(AB) = \det(A) \det(B)$$

Beris Hvis A ikke er invertibel er
 AB ikke invertibel.

$$\det(A) = 0 \Rightarrow \det(AB) = 0$$

Ellers er A invertibel og kan skrives som et
 produkt

$$A = E_1 E_2 \cdots E_k$$

så

$$\begin{aligned} \det(AB) &= \det(E_1 E_2 \cdots E_k B) \\ &= \det(E_1) \det(E_2 \cdots E_k B) \\ &\cdots \\ &= \underbrace{\det(E_1) \cdots \det(E_k)}_{= \det(A)} \det(B) \end{aligned}$$

□

Korollar 4.9.15

Hvis A er invertibel er

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

Beris $AA^{-1} = I_n$ så

$$1 = \det(I_n) = \det(AA^{-1}) \stackrel{!}{=} \det(A) \det(A^{-1}).$$

LH 4.10 Eigenverdier og egenvektorer

A $n \times n$ matrise

Def En egenvektor for A er en vektor $\vec{v} \neq \vec{0}$ slik at $A\vec{v}$ er et multiplum av \vec{v} , dvs. det finnes en $\lambda \in \mathbb{R}$ slik at $A\vec{v} = \lambda\vec{v}$.

Merke Hvis $A\vec{v} = \lambda\vec{v}$ og $s \neq 0$ er

$$A(s\vec{v}) = sA\vec{v} = s\lambda\vec{v} = \lambda(s\vec{v})$$

så hvis \vec{v} er en egenvektor for A er også $s\vec{v}$ det.

Def Hvis $A\vec{v} = \lambda\vec{v}$ for en $\vec{v} \neq \vec{0}$ kaller λ eigenverdien for A tilhørende \vec{v} .

Lemma 4.10.1 λ er en egenverdi for A



$$\det(\lambda I_n - A) = 0$$

Beris

$$A\vec{v} = \lambda\vec{v} = \lambda I_n \vec{v} \quad \text{for } \vec{v} \neq \vec{0}$$



$$\vec{0} = \lambda I_n \vec{v} - A\vec{v} = (\lambda I_n - A)\vec{v}$$

for $\vec{v} \neq \vec{0}$



$\lambda I_n - A$ er ikke invertibel



$$\det(\lambda I_n - A) = 0$$

\square

Eksempel $n=2$ $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$

$$\lambda I_2 - A = \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda+2 & -1 \\ -1 & \lambda+2 \end{bmatrix}$$

$$\det(\lambda I_2 - A) = \begin{vmatrix} \lambda+2 & -1 \\ -1 & \lambda+2 \end{vmatrix} = (\lambda+2)(\lambda+2) - (-1)(-1) \\ = \lambda^2 + 4\lambda + 3$$

$$\lambda \text{ er en egenverdi} \Leftrightarrow \lambda^2 + 4\lambda + 3 = 0$$

$$\lambda = \frac{-4 \pm \sqrt{4^2 - 4 \cdot 3}}{2} = \frac{-4 \pm 2}{2} \\ = \underline{\underline{-3 \text{ eller } -1}}$$

Eigenverdierne er

$$\lambda_1 = -3 \quad \text{og} \quad \lambda_2 = -1.$$

Egenvektorene med egenverdi $\lambda_1 = -3$ er løsninger

$$i \quad A \vec{v}_1 = (-3) \vec{v}_1 \Leftrightarrow (-3I_2 - A) \vec{v}_1 = 0$$

Utvidet matrise

$$\left[\begin{array}{cc|c} \lambda+2 & -1 & 0 \\ -1 & \lambda+2 & 0 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{cc|c} -1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \end{array} \right]$$

$$\sim \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \quad \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$x \quad y \uparrow$
fri variabel $y \quad x = -y$

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} -y \\ y \end{bmatrix} = y \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad y \neq 0. \quad \underline{\underline{\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}}}$$

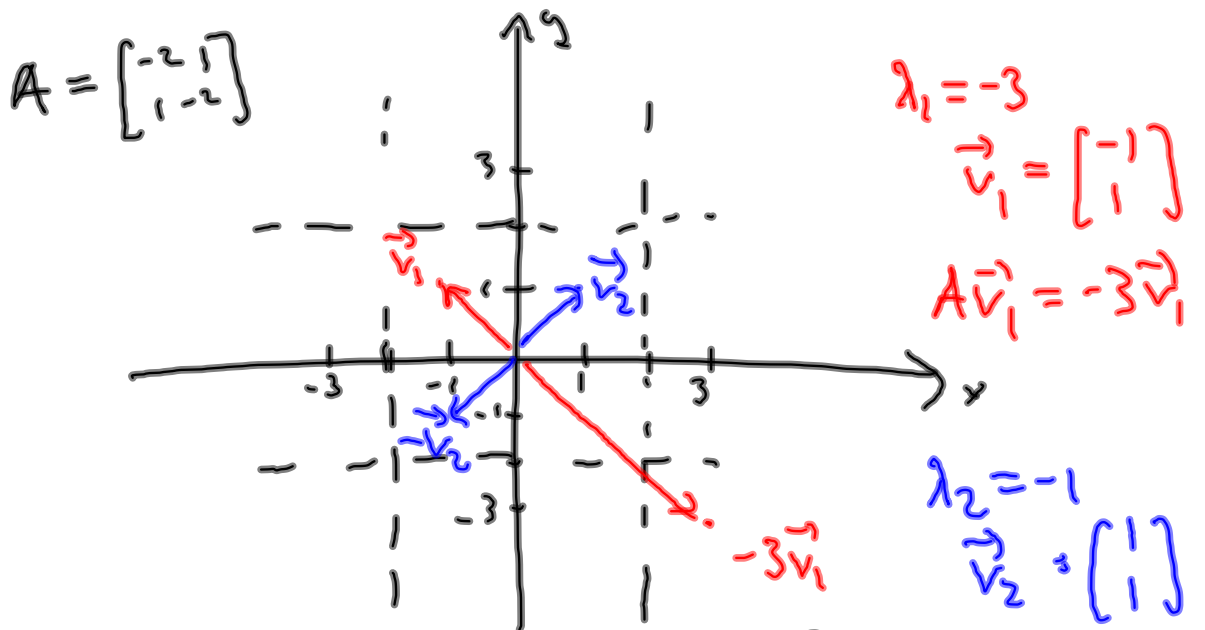
Egenvektorer for egenverdien
 $\lambda_2 = -1$

$$A \vec{v}_2 = (-1) \vec{v}_2 \quad (-I_2 - A) \vec{v}_2 = \vec{0}$$

utvidet mat

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{cc|c} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \quad \begin{array}{l} x - y = 0 \\ x = y \end{array}$$

$$\vec{v}_2 = \begin{bmatrix} y \\ y \end{bmatrix} = y \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad y \neq 0 \quad \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$



\vec{v}_1 og \vec{v}_2 danner en basis for \mathbb{R}^2 .

Enhver $\vec{x} \in \mathbb{R}^2$ kan skrives

$$\vec{x} = c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2$$

Da er

$$\begin{aligned} A\vec{x} &= A(c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2) = c_1 \underbrace{A\vec{v}_1} + c_2 \underbrace{A\vec{v}_2} \\ &= c_1 \lambda_1 \vec{v}_1 + c_2 \lambda_2 \vec{v}_2 \end{aligned}$$

og ved indlukkning

$$\begin{aligned} A^h \vec{x} &= c_1 \lambda_1^h \vec{v}_1 + c_2 \lambda_2^h \vec{v}_2 \\ &= c_1 (-3)^h \vec{v}_1 + c_2 (-1)^h \vec{v}_2 \\ &= c_1 (-3)^h \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} + c_2 (-1)^h \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Def Det karakteristiske polynom til en $n \times n$ matrise A er

$$\begin{aligned} p_A(\lambda) &= \det(\lambda I_n - A) \\ &= \lambda^n + \dots + (-1)^n \det(A) \end{aligned}$$

et n -tegradspolynom i en variabel λ .

Algebraens fundamentalteorem sier at

$p_A(\lambda)$ har n (komplekse) røtter

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ dersom hver rot regnes med multiplisitet:

$$p_A(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2) \dots (\lambda - \lambda_n)$$

Eks $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$ $p_A(\lambda) = \lambda^2 + 4\lambda + 3 = (\lambda + 3)(\lambda + 1)$
 $= (\lambda - (-3))(\lambda - (-1))$

Til hver egenverdi λ_i finnes minst en egenvektor \vec{v}_i ($A \vec{v}_i = \lambda_i \vec{v}_i$, $\vec{v}_i \neq \vec{0}$).

Lemma 4.10.3 A $n \times n$ matrise.

Anta at A har k forskjellige egenverdier

$$(\lambda_1 < \lambda_2 < \dots < \lambda_k)$$

med tilhørende egenvektorer $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k$.

Da er $\{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k\}$ lineært uavhengige.

Korollar Hvis A har n forskjellige egenverdier

med egenvektorer $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n$ er

$\{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n\}$ en basis for \mathbb{R}^n .

Beris (for $k=2$) $\lambda_1 \neq \lambda_2$

$$A\vec{v}_1 = \lambda_1 \vec{v}_1 \quad \vec{v}_1 \neq \vec{0}$$

$$A\vec{v}_2 = \lambda_2 \vec{v}_2 \quad \vec{v}_2 \neq \vec{0}$$

Skal vise at $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ er lineært uavhengige.

Anta at $c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2 = \vec{0}$ med $(c_1, c_2) \neq (0, 0)$.

Ved induksjon på k kan vi anta $c_1 \neq 0$ og $c_2 \neq 0$.

$$\vec{0} = A\vec{0} = A(c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2) = c_1 A\vec{v}_1 + c_2 A\vec{v}_2$$

$$= c_1 \lambda_1 \vec{v}_1 + c_2 \lambda_2 \vec{v}_2$$

vet og

$$\vec{0} = \lambda_1 \vec{0} = \lambda_1 (c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2)$$

$$= c_1 \lambda_1 \vec{v}_1 + c_2 \lambda_1 \vec{v}_2$$

Differansen gir:

$$\vec{0} = c_2 (\lambda_2 - \lambda_1) \vec{v}_2$$

$$\Rightarrow \lambda_2 - \lambda_1 = 0. \text{ Umulig, siden } \lambda_1 \neq \lambda_2.$$

Multiple egenverdier

Dersom noen av egenverdiene til A har multiplisitet ≥ 2 , kan det hende at \mathbb{R}^n ikke har en basis som består av egenvektorer for A .

Eks $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ $\phi_A(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda-1 & -1 \\ 0 & \lambda-1 \end{vmatrix}$
 $= (\lambda-1)(\lambda-1) - (-1)(0)$
 $= (\lambda-1)^2 = \lambda^2 - 2\lambda + 1$

$\lambda_1 = \lambda_2 = 1$ gjentatt egenverdi.

Egenvektorene til A med egenverdi $\lambda_1 = 1$:

$$A\vec{v} = \vec{v} \quad (I_2 - A)\vec{v} = \vec{0}$$

$$\left[\begin{array}{cc|c} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{cc|c} 0 & \textcircled{1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

\uparrow fri $\vec{v} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$

$$\vec{v} = \begin{bmatrix} x \\ 0 \end{bmatrix} = x \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad x \neq 0$$

$y = 0$
Utspenner ikke \mathbb{R}^2

4.6.1
trykk-
feil

Ex $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ $\phi_A(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda-2 & 0 \\ 0 & \lambda-2 \end{vmatrix} = (\lambda-2)^2$

$\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ en dobbel egenverdi.

$$A\vec{v} = 2\vec{v}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \text{ Alle } \vec{v} \neq \vec{0} \text{ er egenvektorer}$$

F.eks er $\{\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\}$

en basis for \mathbb{R}^2 som består av egenvektorer.

Spektralteoremet (for symmetriske matriser)

Def $A = (a_{ij})_{i,j=1}^n$ er symmetrisk hvis

$$a_{ij} = a_{ji} \text{ for alle } 1 \leq i, j \leq n$$

$$\Leftrightarrow A = A^T.$$

Teorem 4.10.6 Hvis A er en symmetrisk
 $n \times n$ matrise er alle egenverdierne

$$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$$

for A reelle og \mathbb{R}^n har en (ortonormal)
basis $\{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n\}$ som består av egenvektorer
for A .