GAN的无监督条件生成(一): CycleGAN与StarGAN

【参考文献】

[1] Unpaired Image-to-Image Translation using Cycle-Consistent Adversarial Networks 2017

[2] StarGAN: Unified Generative Adversarial Networks for Multi-Domain Image-to-Image Translation 2017

GAN的无监督条件生成一般是指图像翻译的任务,通常做法有两类,一类是直接进行转换,另一类是将不同的domain投影到同一个空间。本篇笔记介绍前一类方法的两个经典工作: CycleGAN和StarGAN。

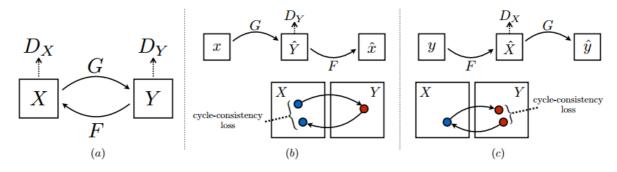
1. CycleGAN

一些以前的图像翻译问题需要有source domain和target domain的pair数据,而CycleGAN致力于使用unpaired的数据来做到任意两个domain的风格迁移。

CycleGAN的核心是cycle consistence loss。 也就是说,domain X的图像转换到domain Y后,再从domain Y转换回到domain X,产生的图像要和原来的保持一致,反过来也一样。假设现在有两个生成器 $G:X\to Y$ 和 $F:Y\to X$,那么cycle consistence loss为:

$$egin{aligned} \mathcal{L}_{ ext{cyc}}(G,F) &= \mathbb{E}_{x \sim p_{ ext{ data }}(x)} \left[\|F(G(x)) - x\|_1
ight] \ &+ \mathbb{E}_{y \sim p_{ ext{ data }}(y)} \left[\|G(F(y)) - y\|_1
ight] \end{aligned}$$

也就是说,CycleGAN中包含两个cycle:前向cycle为 $x \to G(x) \to F(G(x)) \approx x$,后向cycle为 $y \to F(y) \to G(F(y)) \approx y$ 。



当然,还有两个判别器来分别鉴别 $domain\ X$ 和 $domain\ Y$ 的生成图像和真实图像。对于 $domain\ Y$,对抗loss为:

$$egin{aligned} \mathcal{L}_{ ext{GAN}}\left(G, D_{Y}, X, Y
ight) &= \mathbb{E}_{y \sim p_{ ext{data}}(y)}\left[\log D_{Y}(y)
ight] \ &+ \mathbb{E}_{x \sim p_{ ext{data}}(x)}\left[\log (1 - D_{Y}(G(x)))
ight] \end{aligned}$$

同理,对于domain X来说也一样,对抗loss为 $\mathcal{L}_{\mathrm{GAN}}\left(F,D_{X},Y,X\right)$ 。

使用cycle consistence loss是必要的,没有这一项,会存在两个问题:

- 无法保证domain X的图片转换到domain Y后还是和原来配对的;
- 模式崩塌问题,生成器只要将 $domain\ X$ 的图像都映射成 $domain\ Y$ 中的同一个图像就可以了。

完整的目标函数为:

$$egin{aligned} \mathcal{L}\left(G, F, D_{X}, D_{Y}
ight) &= \mathcal{L}_{ ext{GAN}}\left(G, D_{Y}, X, Y
ight) \ &+ \mathcal{L}_{ ext{GAN}}\left(F, D_{X}, Y, X
ight) \ &+ \lambda \mathcal{L}_{ ext{cvc}}(G, F) \end{aligned}$$

2. StarGAN

StarGAN致力于使用一个生成器来进行多个域之间的风格迁移。这样带来两个好处:

- 效率更高, 否则对于多个域, 就要训练多个一对一的风格迁移模型;
- 可以充分利用数据,多个域、甚至是多个数据集的数据都能用来训练。

StarGAN的做法是把domain label作为条件,和原始图片一同输入生成器,来做到特定domain的图像生成。loss分为三部分:

1) Adversarial Loss

就是普通的对抗loss,用来区分真实图片和生成图片:

$$egin{aligned} \mathcal{L}_{adv} = & \mathbb{E}_{x} \left[\log D_{src}(x)
ight] + \ & \mathbb{E}_{x.c} \left[\log (1 - D_{src}(G(x,c)))
ight] \end{aligned}$$

2) Domain Classification Loss

利用了类似于ACGAN的方式,在discriminator上追加一个auxiliary classifier来对domain label进行分类,以达到条件生成的目的。训练判别器时,最小化真实图片的分类loss:

$$\mathcal{L}_{cls}^{r} = \mathbb{E}_{x,c'}\left[-\log D_{cls}\left(c'|x
ight)
ight]$$

训练生成器时,最小化生成图片的分类loss:

$$\mathcal{L}_{cls}^f = \mathbb{E}_{x,c}\left[-\log D_{cls}(c|G(x,c))
ight]$$

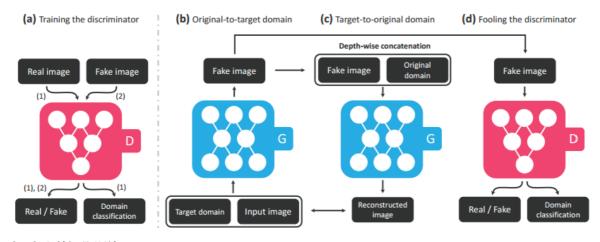
3) Reconstruction Loss

即CycleGAN中的cycle consistence loss:

$$\mathcal{L}_{rec} = \mathbb{E}_{x c c'} [\|x - G(G(x, c), c')\|_1]$$

所以完整的loss如下:

$$egin{aligned} \mathcal{L}_D &= -\mathcal{L}_{adv} + \lambda_{cls} \mathcal{L}^r_{cls}, \ \mathcal{L}_G &= \mathcal{L}_{adv} + \lambda_{cls} \mathcal{L}^f_{cls} + \lambda_{rec} \mathcal{L}_{rec} \end{aligned}$$



利用多个数据集训练

为了充分利用多个数据集的数据,StarGAN的domain label中加入了一个one-hot的mask vector,图片来自哪个domain,就把对应的位置1。

$$\tilde{c} = [c_1, \ldots, c_n, m]$$

其中 c_i 代表第i个数据集对应的label向量,它可以是binary的形式(对应多标签),也可以是categorical的形式(对应单标签的one-hot编码), $[\cdot]$ 代表concat操作。

多数据集训练的示意图如下(图中利用了两个数据集):

