НУЛП, САПР, СПК		Тема	Оцінка:	Підпис:	
КНСП-11	3				
Янчук Н. Ю.		Комбінаторна оптимізація за допомогою еволюційних			
Варіант 10					
Методи нечіткої логіки		методів	Викладач:	цач:	
та			Кривий Р. 3.		
еволюційні алгоритми					

**Мета:** ознайомитися з основними теоретичними відомостями, вивчити еволюційні оператори схрещування та мутації, що використовуються при розв'язуванні задач комбінаторної оптимізації.

#### Теоретичні відомості

При використанні методів еволюційного пошуку для розв'язку задач комбінаторної оптимізації, як правило, застосовуються негомологічні числові хромосоми, тобто такі хромосоми, гени яких можуть приймати значення в заданому інтервалі. При цьому інтервал однаковий для всіх генів, але в хромосомі не може бути двох генів з однаковим значенням.

Комбінаторні задачі оперують із дискретними структурами або розміщенням об'єктів, незначні зміни яких часто викликають стрибкоподібну зміну показників якості (фітнесс- функції). Традиційні оператори еволюційні оператори, що генерують нових нащадків, не можуть бути застосовані при використанні негомологічних хромосом, оскільки внаслідок виконання таких операторів генеруються нащадки, що містять однакові гени і тому не можуть бути інтерпретовані при розв'язку комбінаторної задачі. Тому для розв'язку задач комбінаторної оптимізації були розроблені спеціальні генетичні оператори, що не створюють неприпустимих рішень.

#### Завдання

Розробити за допомогою пакету Matlab програмне забезпечення для вирішення задачі комівояжера. Параметри еволюційного методу обрати з таблиці 1 відповідно до варіанту.

No	Еволюційні оператори			
	Схрещування	Мутація		
10	позиційно впорядковуюче	інвертування із зсувом		

# Хід роботи

Для виконання завдання була використана функція да пакету Matlab, і реалізовано власні функції мутації та схрещування, згідно з варіантом для

розвязу задачі комівояжера з чотирьма, п'ятьма і шістьма містами (рис. 1,3,5 відповідно).

# Функція схрещування

```
function [xover_kids] = crossover( par-
                                                        end
ents for crossover, options, nvars, Fitness-
                                                        for j=1:1:position
Fcn, ...
                                                           pp1(counter)=p1(j);
  unused, this population)
                                                           counter=counter+1;
xover kids = zeros(length(parents for cross-
over)/2. nvars):
                                                        for j=1:1:position
position = 2; %позиція гену для
                                                           for jj=1:1:nvars
схрещування
                                                             if (pp1(j)==child(j))
for i = 1:2:length(parents_for_crossover)-1
                                                                pp1(jj)=0;
  p1 = this_population(parents_for_crosso-
                                                             end
ver(i), :);
                                                           end
  p2 = this population(parents for crosso-
                                                        end
ver(i+1), :);
  child=zeros(1,nvars);
                                                        for j=1:1:nvars
  for j=1:1:position
                                                           if(pp1(j) \sim = 0)
     child(j)=p2(j);
                                                             position=position+1;
                                                             child(position)=pp1(j);
  pp1=zeros(1,nvars);
  counter=1:
  tamporalPtr=position+1:
                                                        xover kids((i+1)/2,:) = child;
  for j=tamporalPtr:1:nvars
                                                      end
     pp1(counter)=p1(j);
                                                      end
     counter=counter+1;
      Функція мутації
function [ mutant ] = mutation( hromosom to mutate, options, nvars, ...
fitness fcn, state, this score, population)
current_hromosome=population(hromosom_to_mutate, :);
shift = randi(nvars);
mutant = zeros(1, nvars);
for i=1:1:nvars
   if(i+shift<=nvars)
     mutant(i+shift)=current hromosome(i);
     mutant(i+shift-nvars)=current hromosome(i);
   end
end\
end
```

Відповідно до виконання програми відтворено оптимальні маршрути. (рис 2, 4, 6 відповідно).

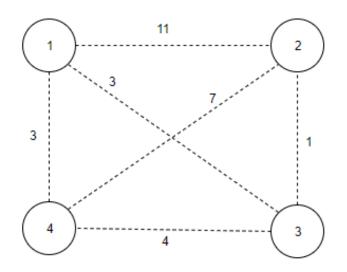


Рис. 1. Постановка задачі з чотирьма містами

Результат виконпння функції пошуку маршруту:

The best hromosome:

1 4 3 2

The number of generations was : 51 The best function value found was : 7

Last generation:

1	4	3	2	=>	7
1	4	3	2	=>	7
1	4	3	2	=>	7
4	2	3	1	=>	12

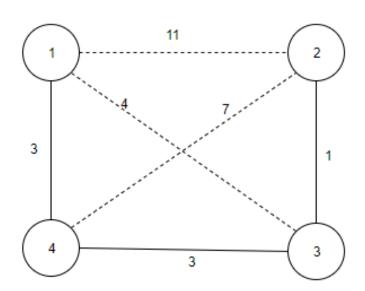


Рис. 2. Розв'язок задачі з чотирьма містами

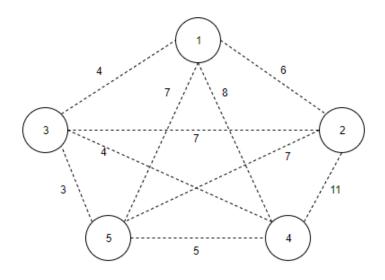


Рис. 3. Постановка задачі з п'ятьма містами

Результат виконпння функції пошуку маршруту:

The best hromosome: 4 5 3 1 2

The number of generations was : 63 The best function value found was : 18

Last generation:

4	5	3	1	2	=>	18
4	5	1	2	3	=>	25
1	2	4	5	3	=>	25
4	5	3	1	2	=>	18
4	5	3	1	2	=>	18

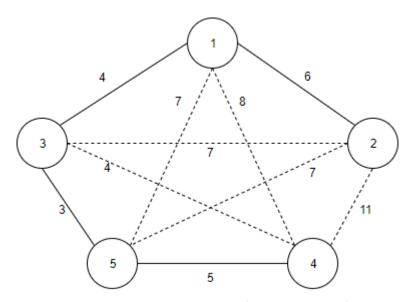


Рис. 4. Розв'язок задачі з п'ятьма містами

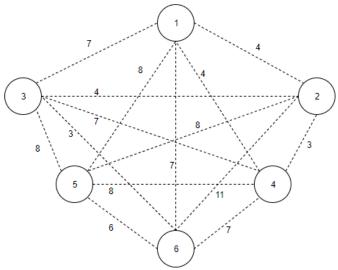


Рис. 5. Постановка задачі з шістьма містами

Результат виконпння функції пошуку маршруту:

The best hromosome: 2 4 1 3 6 5

The number of generations was : 68 The best function value found was : 20

Last generation:

2	4	1	3	6	5	=>	20
2	4	1	5	3	6	=>	26
2	4	1	3	6	5	=>	20
2	4	1	3	6	5	=>	20
3	6	5	2	4	1	=>	24
4	1	3	6	5	2	=>	25

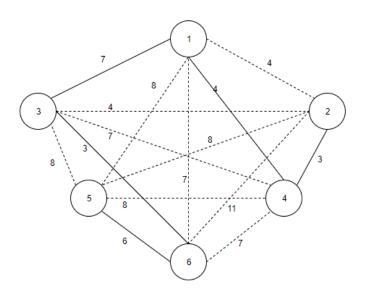


Рис. 5. Розв'зок задачі з шістьма містами

### Висновок

На відміну від класичних методів розв'язання задачі комівояжера, використовуючи генетичні алгоритми, ми зразу отримуємо декілька оптимальних варіантів. Але такий підхід не гарантує, що результат є найоптимальніший. Чотири з десяти запусків пргграми показують оптимальні рішення задачі комівояжера