## Raport LAB 1 – Jakub Kwaśniak 331396

#### 1. Treść polecenia

Znana jest funkcja celu:

- f(x)=Ax+Bsin(x) $x \in (-4\pi, 4\pi)$
- $g(x,y)=Cxy/(e^{**}(x^{**}2+y^{**}2))$   $x \in (-2,2)$  $y \in (-2,2)$

Gdzie A, B, C to kolejne dodatnie cyfry numeru indeksu poczynając od jego końca. Np. dla 321037 A=7, B=3, C=1

• W moim rozwiązaniu A=6, B=9, C=3

Zaimplementować metodę gradientu prostego opisaną na wykładzie. Użyć zaimplementowany algorytm do wyznaczenia ekstremów funkcji.

Zbadać wpływ następujących parametrów na proces optymalizacji:

- długość kroku uczącego
- limit maksymalnej liczby kroków algorytmu
- rozmieszczenie punktu startowego
   Zinterpretować wyniki w kontekście kształtu badanej funkcji.

#### 2. Cel i opis eksperymentu:

W tym zadaniu badana jest skuteczność metody gradientu prostego dla wyznaczania ekstremów funkcji (optymalizacji funkcji kosztu/straty) Wyniki zostały zbadane ze względu na 3 parametry:

- długość kroku uczącego:
  - długość kroku uczącego 'alpha' mówi nam o rzędzie wielkości o jaki zmienione zostaną badane argumentu w 1 kroku optymalizacji funkcji
- limit maksymalnej liczby kroków algorytmu:
  - liczba kroków uczących algorytmu, czyli obrotów pętli wpływa na to ile optymalizacji argumentów funkcji zostanie przeprowadzone w celu znalezienia ekstremów, mamy na celu zbadać jaka liczba kroków pozwoli uzyskać wynik bliski dokładnemu
- rozmieszczenie punktu startowego:
  - Punkt startowy dla funkcji każdorazowo wybierany był losowo z podanych w treści zadania przedziałów.

Jakość działania algorytmu dla dobranych parametrów można określić na podstawie wykresów z zaznaczoną 'trajektorią' znajdowania ekstremów oraz na podstawie porównania wyników z wynikami obliczonymi ręcznie bądź za pomocą dokładnych narzędzi matematycznych takich jak 'wolfram alpha'.

W celu wykorzystania metody gradientu prostego, należy policzyć gradient dla wskazanych funkcji, czyli wektor pochodnych cząstkowych:

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}} - 2x \cdot e^{(x^2 + y^2)} \cdot 3xy = \frac{3y - 6x^2 y}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)} = \frac{3x - 6xy^2}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}} = \frac{3x - 6xy^2}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}} = \frac{3x - 6xy^2}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)} - 2y \cdot e^{(x^2 + y^2)}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{3x \cdot e^{(x^2 + y^2)}}{e^{(x^2 + y^2)}}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{\delta g}{\delta x}$$

$$\frac{\delta g}{\delta x} = \frac{\delta g$$

#### 3. Odtworzenie wyników:

• Aktywacja środowiska wirtualnego oraz instalacja potrzebnych bibliotek:

python3 -m venv venv source venv/bin/activate pip install -r requirements.txt

• Uruchomienie skryptu:

python3 ../WSI-JAKUB-KWASNIAK/lab1/lab1\_Jakub\_Kwasniak.py --function ['f'/ 'g'] -a [learning\_rate] -l [limit\_of\_iterations]

- Argument wywołania 'function' przyjmuje tylko 2 możliwe wartości – f lub g (w zależności od funkcji, którą chcemy optymalizować), wartość domyślna to 'f'
- o Argument wywołania -a/--alpha przyjmuje wartość typu float
- o Argument wywołania -l/--limit przyjmuje wartość typu int
- Analiza wyników:
  - W terminalu wyświetlone zostaną wylosowane argumenty początkowe funkcji oraz wyznaczone metodą gradientu prostego ekstrema w notacji ([współrzędne], ekstremum)

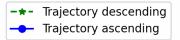
## 4. Wyniki przeprowadzonego eksperymentu:

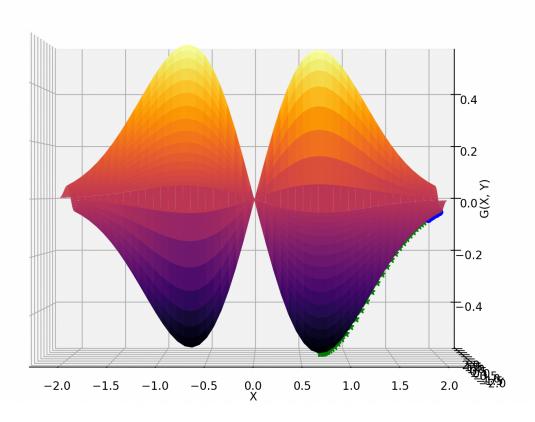
- Przykład 1:
  - o Długość kroku uczącego 'alpha': 0.1
  - o Limit maksymalnej liczby kroków algorytmu: 10 000

## Funckja G(x, y):

```
Starting point: [1.8408411644654512, -0.5772178114746165]
Function g has minimum ([ 0.70710678 -0.70710678], -0.5518191617571636)
Function g has maximum ([ 1.98390852 -0.5494406 ], -0.04721935420016936)
```

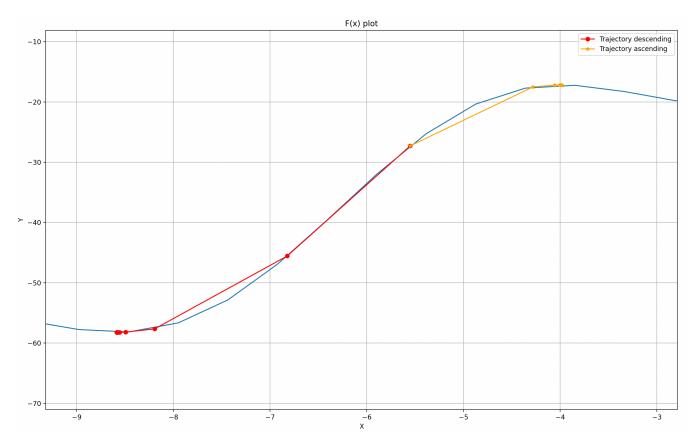
G(x) plot





## Funkcja F(x):

```
Starting point: [-5.552069732711495]
Function f has minimum ([-8.58370929], [-58.21045967])
Function f has maximum ([-3.98266132], [-17.18776401])
```



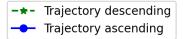
## Przykład 2:

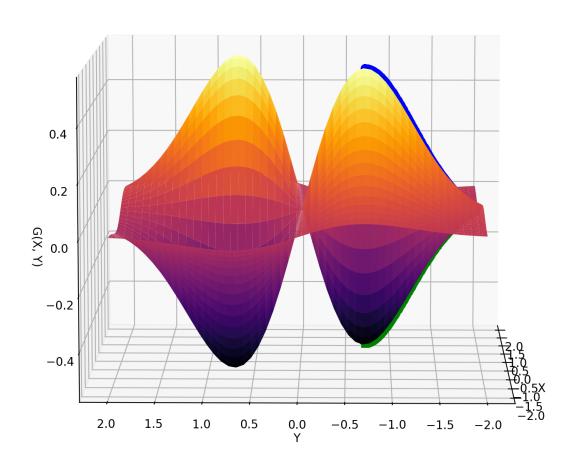
- o Długość kroku uczącego 'alpha': 0.01
- o Limit maksymalnej liczby kroków algorytmu: 1 000

## Funckja G(x, y):

```
Starting point: [-0.07560943862421388, -1.9183131824109867]
Function g has minimum ([ 0.70710654 -0.70710838], -0.5518191617542678)
Function g has maximum ([-0.70710676 -0.70710693], 0.5518191617571395)
```

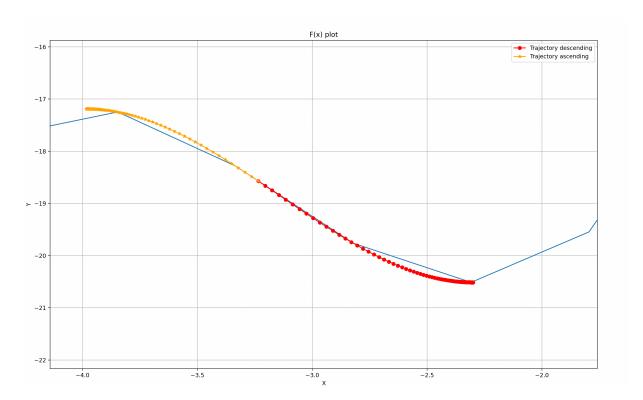
G(x) plot





#### Funkcja F(x):

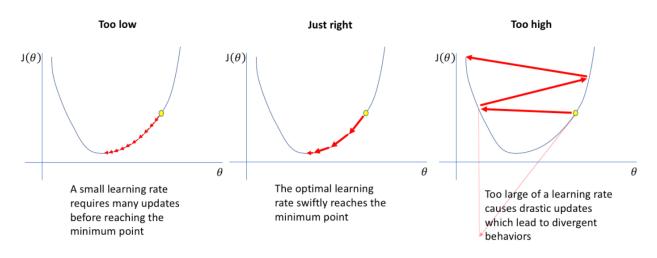
```
Starting point: [-3.2345250340891933]
Function f has minimum ([-2.30052398], [-20.51134783])
Function f has maximum ([-3.98266132], [-17.18776401])
```



#### 5. Omówienie wyników eksperymentu - wnioski:

- Długość kroku uczącego:
  - Optymalizując funkcję należy zbadać wiele różnych współczynników uczenia 'alpha' i dobrać najlepszy do badanej funkcji – dla każdej funkcji optymalna wartość współczynnika będzie inna.
  - O Zbyt długi krok uczący spowoduje duże odchylenia między kolejnymi punktami wyznaczanej trajektorii poszukiwania ekstremów co może spowodować pominięcie ekstrema i wyznaczenie błędnego wyniku, z kolei zbyt krótki krok uczący spowoduje znaczący wzrost czasu wykonywania programu oraz będzie wymagał wykonania większej ilości iteracji w celu wyznaczenia ekstremów.

# Współczynnik uczenia (learning rate) α



Źródło: "Regresja" Bootcamp Golem 2023, autorstwo: Weronika Piotrowska

- Limit maksymalnej liczby kroków algorytmu:
  - Za mała ilość iteracji/kroków algorytmu może spowodować uzyskanie błędnie wyznaczonego ekstremum - algorytm nie dojdzie do lokalnego bądź globalnego ekstremum a zatrzyma się w 'trakcie drogi'.
  - Za duża ilość iteracji/kroków algorytmu może spowodować wzrost czasu wykonywania algorytmu oraz marnowanie mocy obliczeniowej - gdy ekstremum zostanie aproksymowane z dużą dokładnością -> gradient będzie bliski zeru, a więc kolejne iteracje spowodują nieznaczące zmiany w wyznaczonym ekstremum (wartość będzie oscylowała wokół już wyznaczonej).

- Rozmieszczenie punktu startowego:
  - Rozmieszczenie wylosowanego punktu startowego wpływa na długość wyznaczonej trajektorii dojścia algorytmu do ekstremum, czyli na ilość operacji potrzebną do wyznaczenia ekstremów
  - Rozmieszczenie wylosowanego punktu startowego wpływa również na to jakie ekstrema zostaną wyznaczone – lokalne czy globalne