

# Raport z ćwiczenia NUM2

## Analiza uwarunkowania układów równań liniowych

Bartosz Satoła

30.10.2024

### Contents

<b>1</b>	<b>Cel ćwiczenia</b>	<b>2</b>
<b>2</b>	<b>Opis ćwiczenia</b>	<b>2</b>
<b>3</b>	<b>Wstęp teoretyczny</b>	<b>2</b>
3.1	Uwarunkowanie macierzy . . . . .	2
3.2	Współczynnik uwarunkowania . . . . .	2
<b>4</b>	<b>Omówienie wyników</b>	<b>3</b>
<b>5</b>	<b>Wnioski</b>	<b>3</b>

# 1 Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia było rozwiązanie układów równań macierzowych  $A_i y = b$  dla dwóch zadanych macierzy  $A_1$  i  $A_2$ , a także analiza wpływu zaburzenia wektora wyrazów wolnych  $b$  na stabilność rozwiązań. Dodatkowo sprawdzono, jak wprowadzenie małego zaburzenia  $\Delta b$ , losowanego tak, aby jego norma była rzędu  $10^{-6}$ , wpływa na różnice w wynikach, co pozwala na ocenę uwarunkowania numerycznego macierzy.

## 2 Opis ćwiczenia

W ćwiczeniu rozwiązano układy równań liniowych:

$$A_i y = b, \quad \text{dla } i = 1, 2$$

gdzie wektor  $b$  jest dany jako:

$$b = \begin{pmatrix} -2.8634904630 \\ -4.8216733374 \\ -4.2958468309 \\ -0.0877703331 \\ -2.0223464006 \end{pmatrix}.$$

Następnie dodano do  $b$  losowe zaburzenie  $\Delta b$  o małej normie euklidesowej, a układy rozwiązano ponownie dla  $b + \Delta b$ :

$$A_i y = b + \Delta b.$$

Wyniki dla macierzy  $A_1$  i  $A_2$  porównano, badając różnice między rozwiązaniami układów z pierwotnym  $b$  oraz zaburzonym  $b + \Delta b$ .

## 3 Wstęp teoretyczny

### 3.1 Uwarunkowanie macierzy

Uwarunkowanie macierzy jest miarą wrażliwości rozwiązania układu równań liniowych  $Ax = b$  na małe zmiany w danych wejściowych, tj. macierzy  $A$  lub wektora  $b$ . Jeżeli niewielkie zaburzenie danych prowadzi do dużych zmian w rozwiązaniu  $x$ , układ nazywamy *źle uwarunkowanym*.

Z kolei dobrze uwarunkowane układy charakteryzują się stabilnością numeryczną, co oznacza, że małe błędy w danych (np. wynikające z błędów zaokrągleń lub zakłóceń w  $b$ ) wywołują proporcjonalnie małe zmiany w wynikach.

### 3.2 Współczynnik uwarunkowania

Współczynnik uwarunkowania macierzy, oznaczany przez  $\kappa(A)$ , jest wyrażony jako:

$$\kappa(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|$$

gdzie  $\|\cdot\|$  oznacza normę macierzy. Wartość  $\kappa(A)$  mówi o stabilności układu:

- Jeśli  $\kappa(A) \approx 1$ , układ jest dobrze uwarunkowany.
- Im wyższe  $\kappa(A)$ , tym bardziej układ jest podatny na błędy, a zatem gorzej uwarunkowany.

W praktyce, dobrze uwarunkowane układy zapewniają stabilność obliczeń i dokładność wyników, co jest szczególnie ważne w zastosowaniach, gdzie precyzja jest kluczowa.

## 4 Omówienie wyników

Po rozwiązaniu układów dla obu macierzy  $A_1$  i  $A_2$  oraz dla wektora  $b$  z perturbacją  $\Delta b$ , uzyskano następujące obserwacje:

- Dla macierzy  $A_1$  rozwiązanie układu wykazało mniejsze odchylenie po wprowadzeniu perturbacji, co świadczy o jej lepszym uwarunkowaniu.
- Macierz  $A_2$ , charakteryzująca się wyższym współczynnikiem uwarunkowania, wykazała większą wrażliwość na zaburzenie  $\Delta b$ , co potwierdza, że układ jest gorzej uwarunkowany.
- Wyniki te są zgodne z oczekiwaniami teoretycznymi, które wskazują, że macierze o wyższym współczynniku uwarunkowania są bardziej podatne na błędy związane z małymi perturbacjami danych.

## 5 Wnioski

Z przeprowadzonego ćwiczenia można wyciągnąć następujące wnioski:

- Układy równań liniowych dla dobrze uwarunkowanych macierzy są stabilniejsze i mniej podatne na błędy, nawet w obecności zaburzeń.
- Współczynnik uwarunkowania macierzy jest kluczowym wskaźnikiem stabilności układu równań. Wyższa wartość  $\kappa(A)$  oznacza większą podatność na błędy, co może prowadzić do znaczących zmian w rozwiązaniach.
- W przypadku zastosowań wymagających wysokiej dokładności, zalecane jest stosowanie macierzy dobrze uwarunkowanych lub technik, które poprawiają stabilność obliczeń.