

Curriculum Vitae



Name : Dao Duy Nam

Address: Do Thuc Tinh street 59/17/9,
Ward 12, District Go Vap, Ho Chi Minh
City, Vietnam

Date of birth: March 16th 1981

Place of birth: Dong Nai, Vietnam

Gender: Male

Phone: 0963681810

Email: duynam81@mail.ru

Professional Education

March 16 th 2016	graduated PhD in Computer Science at LETI
Oct 2011 – March 2016	Ph.D. student, Department of Software Engineering and Computer Applications, Saint Petersburg Electrotechnical University “LETI” in Russia Areas of research: Algorithms and data structures, Theory graph, Computational geometry, Localization mobile robot.
Sep 2005 – June 2007	Master of Science in Computer Science, Saint Petersburg Electrotechnical University “LETI” in Russia Thesis: Localization mobile robot with map in a simple polygon
Sep 2001 – June 2005	BSc. Computer Science, Saint Petersburg Electrotechnical University “LETI” in Russia

Professional Experience

May 2017 to Present	Dean of Information Technology – Electronics Faculty
Jun 2016 to May 2017	Lecture at SaigonTech Responsible for being a project leader of programming for kids
Feb 2008 to Present	Teacher at High School for the gifted -VNUHCM
Sep 2007 – Feb 2008	Lecture of IT faculty in University of Science - HCMC
Sep 2005 – June 2007	Assistant professor, Department of Software Engineering and Computer Applications, Saint Petersburg Electrotechnical University “LETI” in Russia Responsible for being a project leader of localization mobile robot
Sep 2011 – March 2016	Responsible for being a project leader of using CUDA in localization mobile robot
Sep 2007 – June 2009	Project leader of UNIT Co Responsible for being a project leader of VASS
Sep 2009 – June 2011	Senior leader of Saent project, APAC Consulting company

Publications

1. Дао Зуй Нам, Ивановский С.А. Экспериментальный анализ алгоритмов локализации мобильного робота // Известия СПбЭТУ «ЛЭТИ». 2014. № 1, С. 19-24.
2. Дао Зуй Нам, Ивановский С.А. Приближенный алгоритм локализации мобильного робота с использованием окон в многоугольнике карты // Известия СПбЭТУ «ЛЭТИ». 2014. № 3, С. 38-43.
3. Дао Зуй Нам, Ивановский С.А. Приближённые алгоритмы локализации мобильного робота// Научный вестник Новосибирского государственного технического университета. 2014. № 2, С. 109-121.
4. Дао Зуй Нам, Фирсов М. А. Использование триангуляции многоугольников в задаче локализации мобильного робота // Компьютерные инструменты в образовании. 2014. № 5, С. 25-41.

5. Дао Зуй Нам, Ивановский С.А. Оптимизация алгоритма локализации мобильного робота с использованием триангуляции карты // Известия СПбЭТУ «ЛЭТИ». 2015. № 2, С. 26-32.
6. Ivanovskii Sergei , Dao Duy Nam, Visualization algorithms for distance and blended learning (Визуализация алгоритмов в системе дистанционного обучения) // Informational Conference Southeast Asian Open and Distance Learning in the 21st Century “ISODL” 2012, P. 95-105.
7. Дао Зуй Нам. Сравнительный анализ алгоритмов локализации мобильного робота, использующего карту// Сб. тр. 66-й науч.-техн. конф. проф.-преп. состава СПбЭТУ «ЛЭТИ». СПб., 2013. С. 112-115.
8. Dao Duy Nam, S.A. Ivanovskiy. Two new approaches to minimum distance localization (Два новых подхода для задачи локализации с минимальным расстоянием) // Journal of science and technology University of Danang, No. 12,(73), 2013, P. 52-57.
9. Дао Зуй Нам, Ивановский С.А. Алгоритмы управления мобильным роботом в задаче локализации при заданной карте внешней среды // Всероссийская научная конференция по проблемам управления в технических системах “ПУТС” 2015. С. 85-89.
10. Дао Зуй Нам. Программа решения и моделирования задачи локализации мобильного робота, снабженного картой // Программа для ЭВМ // RU ОБПБТ 12.5.2014, Свидетельство № 2014614898.
11. Dao Duy Nam, Nguyen Quoc Huy. Optimizing the algorithm localization mobile robot using triangulation map// 5th International Conference ICCASA 2016, P. 135-143.
12. Nguyen Quoc Huy, Dao Duy Nam, Dang Cong Quoc. Enhance performance of action evaluation functions with stochastic optimization algorithms//5th International Conference ICCASA 2016, P. 144-153.
13. Dao Duy Nam, Nguyen Quoc Huy. Approximation algorithm localizing mobile robot using windows in a polygon map// National conference of Science and Technology 2016, P. 115-125.

Professional Skills

Algorithms and data structures, Theory graph, Computational geometry, Object-oriented programming, Localization mobile robot.

Programming ability in C++, Java.

English, Russia, Vietnamese

Honors, Awards and Scholarships

Vietnamese government 322 (2011-2014)

Russia-Vietnamese government(2000-2007)

Youth Researcher of Saint Petersburg Electrotechnical University “LETI” in Russia - 2013

References

- Dr. S.A. Ivanovskiy, Associate Professor at Department of Software Engineering and Computer Applications – LETI -(saivanovsky@mail.ru)
- Dr. A. R. Liss, Professor at Department of Software Engineering and Computer Applications – LETI (alexander.liss@mail.ru)