

Optimalizace a další program

Jelikož tento měsíc byl trochu kratší, pracoval jsem na vylepšování mého programu na lokalizaci směru světla. Také jsem k němu přidal program navigace pro samotnou jízdu.

Popis pokroků:

1. Vylepšování programu pro detekci světla

Program měl spoustu chyb, které například někdy způsobovali že program nereagoval dostatečně rychle. Toto způsobovalo že se pak otočil vícekrát, než měl čímž by mohl ve finální verzi pokroutit dráty. Díky těmto úpravám program dělá vždy to, co má.

2. Program pro navigaci při jízdě

Vytvořil jsem program, který umožní vozítku určit, jestli jede správným směrem ke světlu nebo jestli potřebuje zatočit. Také program na následovné zastavení, jakmile vozítko přijede dostatečně blízko ke zdroji světla. Avšak tento program určitě bude potřebovat další úpravy až postavím samotné autíčko.

Všechny vypracované části finálního programu jsem spojil do jednoho souboru.