

Progres report 24.1.2025

V složce jsou připojený modely součástí robotu a všechny spojené dohromady. Bohužel zatím je udělaný jen spodní část robota, která je složená z dvou motorů LDO-42STH47-1684, a jednoho spínače (<https://www.laskakit.cz/omron-koncovy-spinac-pakovy-5a-125vac/>). Vše modeluji ve Autodesk Fusion a je to tisknuté na 3D tiskárně. Ramena budu postupně přidávat ale jelikož pracuji s Fusionem poprvé tak to trvá, omlouvám se za zpoždění.