

一维随机游动

课程笔记附录：解题过程图示

刘明琦

2025 年 10 月 16 日

前言

本附件整理了“一维随机游动”问题的解题过程要点，并配套展示了五张过程图示(1.jpg-5.jpg)。为保持与主笔记一致，采用 XeLaTeX 与统一的版式和环境设置。

刘明琦
oday

ableofcontents

第一章 问题与解答概览

extbf 问题背景（概述）

考虑一维随机游动：粒子以步长 ± 1 （或一般步长）在整数线上移动。典型关注量包括：首次到达某点的概率、预期返回时间、吸收边界下的吸收概率与期望步数、偏置游动的极限行为等。本章仅整理图示步骤，不替代完整推导。

1.1 解题过程图示

下列图示按解题顺序排列。若需插入文字注释或推导公式，可在对应图之后添加段落或公式环境。

如需将每一步转写为可检验的公式推导，我可以基于你的文字或草图内容补齐相应的差分/边值问题与闭式解，并将证明与说明整理为定理-推论-例题的结构。

X_1, X_2, \dots i.i.d. $S_0 = 0$
 $P(X_1 = -1) = P(X_1 = 1) = \frac{1}{2}$ $S_n = \sum_{i=1}^n X_i$ $\mathcal{F}_0 = \{\emptyset, \Omega\}$, $\mathcal{F}_n = \sigma(X_1, \dots, X_n)$

停时 $T = \inf \{n: S_n = -a \text{ 或 } S_n = b\}$

有吸收壁的简单随机游走

Step 1: S_n 为鞅 (eg 2.1.6) T 为停时
 由 Doob: $S_{n \wedge T}$ 为鞅 & $E(S_{n \wedge T}) = E(S_0) = 0 = E(S_0)$

(Goal: $E(S_{n \wedge T}) = E(S_T) = 0$
 (How? Let $n \rightarrow \infty$ (且 $|S_{n \wedge T}| \leq \max\{a, b\}$ 有界)

Step 2. 由 DCT.
 $|S_{n \wedge T}| < \max\{a, b\} = C$
 则 $E[S_T] = E[\lim_{n \rightarrow \infty} S_{n \wedge T}] = \lim_{n \rightarrow \infty} E[S_{n \wedge T}] = 0$

Step 3.
 $S_T = -a \text{ 或 } b$
 则 $\begin{cases} E[S_T] = (-a) \cdot P_a + b \cdot P_b = 0 \\ P_a + P_b = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} P_a = \frac{b}{a+b} \\ P_b = \frac{a}{a+b} \end{cases}$

// 求出 S_T 的分布, 下求 $E[T]$ (结束时长期望)

Step 4.
 $M_{n \wedge T} = S_{n \wedge T}^2 - n \wedge T$ 为鞅 (eg 2.1.3 & Doob 截断)
 $\rightarrow E[M_{n \wedge T}] = E[M_0] = S_0^2 - 0 = 0 \Rightarrow E[S_{n \wedge T}^2] = E[n \wedge T]$
 令 $n \rightarrow \infty$ $E[S_{n \wedge T}^2] = E[n \wedge T]$
 \downarrow DCT \downarrow
 $E[S_T^2] = E[T]$ (*) : Wald's Identity
 $= a^2 \cdot P_a + b^2 \cdot P_b$
 $= ab$ 故 $E[T] = ab$

图 1.1: 步骤 1: 问题建模与基本设定 (示意)

Case II: 单边游走 (一维对称随机游走的常返性)

Step 1: $U := \inf \{n: S_n = a\}$,

Goal: $P(U < \infty)$, 即能被吸收至 $-a$ 的概率

$$P(U < \infty) = \lim_{b \rightarrow \infty} P(U < H_b) \quad H_b = \inf \{n: S_n = b\} \text{ 为停时}$$

Step 2:

此时与 Case I 同. 双边界 $\{-a, b\}$, $\tau = U \wedge H_b$

由 Case I:

$$P(S_\tau = -a) = \frac{b}{a+b} = P(U < H_b)$$

$b \rightarrow \infty$:

$$P(U < \infty) = 1$$

结论: 一维对称随机游走必然会走到任意整点, (常返性)

↓

Q: $P(U=k)$? 分布如何?

用概率母函数分析.

Step 1: 令 $Z_n = r^n p^{S_n}$ $\begin{cases} r \in (0,1) \text{ 为自变量} \\ p = \text{const, s.t. } Z_n \text{ 为鞅} \end{cases}$

Step 2: $E[Z_n | \mathcal{F}_{n-1}] \stackrel{?}{=} Z_{n-1}$?

$$= E[r^n p^{S_n} | \mathcal{F}_{n-1}] \stackrel{?}{=} r^{n-1} p^{S_{n-1}}$$

$$= r^{n-1} p^{S_{n-1}} \cdot E[r p^{X_n} | \mathcal{F}_{n-1}]$$

$$= r^{n-1} p^{S_{n-1}} \cdot \underbrace{E[r p^{X_n}]}_{\stackrel{?}{=} 1}$$

$$= r \cdot p^1 \cdot P(X_n=1) + r p^{-1} \cdot P(X_n=-1)$$

$$= \frac{r}{2} (p + p^{-1}) \quad \text{得 } \boxed{p = \frac{1 - \sqrt{1-r^2}}{r}} \checkmark$$

$$= 1$$

图 1.2: 步骤 2: 关键量的递推/差分方程 (示意)

Step 3. 现有鞅 Z_n , 停时 $U = \inf\{S_n = -a\}$

$0 \leq Z_n \leq p_1^{-a}$, 有界, 则由 Doob:

$$E[Z_U] = E[Z_0]$$

$$\stackrel{||}{=} E[r^U p_1^{S_U}] \quad E[1 \cdot 1] = 1$$

$$\stackrel{||}{=} E[r^U p_1^{-a}]$$

从而:

$$E[r^U] = p_1^{-a} = \left(\frac{1 - \sqrt{1-r^2}}{r}\right)^a$$

概率母函数

$$E[r^U] = \sum_{k=0}^{\infty} P(U=k) \cdot r^k$$

展开 r^k 系数即 $P(U=k)$

Case III 一般情况:

X_1, X_2, \dots i.i.d.

$$P(X_1=1)=p, P(X_1=-1)=q \quad \frac{1}{2} < p < 1.$$

$$S_0=0, S_n = \sum_{k=1}^n X_k, \mathcal{F}_n = \sigma(X_1, \dots, X_n), \mathcal{F}_0 = \{\emptyset, \Omega\}.$$

$$T_x = \inf\{n: S_n = x\}$$

分析:

$$\text{此时 } E[X_i] = p - q > 0,$$

$$E[S_n] = n(p-q), \text{ 不是鞅}$$

Step 1: 构造鞅

$$M_n := S_n - n(p-q) \quad (\text{补偿过程})$$

M_n 为鞅可验证

图 1.3: 步骤 3: 边界条件与通解结构 (示意)

Step 2: 由可选停止定理 (同 Case I)

$$E(M_T) = E(M_0) = 0$$

$$\text{代入 } M_T = S_T - T(p-q) \quad (*)$$

$$\text{则 } E(S_T) = E(T)(p-q)$$

$$E(T) = \frac{E(S_T)}{p-q}$$

附: 如果先有 Step 3:

$$\text{求出 } P(X < Y) \rightarrow \left(\frac{q}{p}\right)^x < 1$$

$$P(Y < X) \rightarrow 1$$

由 $p > q$ 知 y 吸收容易.

(*) 可用以求 T_y

$$M_{T_y \wedge n}$$

$$= S_{T_y \wedge n} - (T_y \wedge n)(p-q)$$

$$E[T_y \wedge n](p-q) = E[S_{T_y \wedge n}]$$

Step 3: 求 $E(S_T) / S_T$ 分布

$$\begin{cases} P(S_T = x) = P(T_x < T_y) \\ P(S_T = y) = P(T_x > T_y) \end{cases} \iff P(T < \infty) = 1 \leftarrow$$

$$\text{令 } U_n = \left(\frac{q}{p}\right)^{S_n} \text{ (是鞅)}, \text{ 令 } \tau = T_x \wedge T_y.$$

U_n 一致有界鞅. 由 DCT:

$$1 = E\left[\left(\frac{q}{p}\right)^{S_0}\right] = E\left[\left(\frac{q}{p}\right)^{S_{n \wedge \tau}}\right] = E\left[\left(\frac{q}{p}\right)^{S_\tau}\right] \quad (n \rightarrow \infty)$$

写出 RHS:

$$P(T_x < T_y) \left(\frac{q}{p}\right)^x + P(T_x > T_y) \left(\frac{q}{p}\right)^y = 1$$

$$\text{且 } P(T_x < T_y) + P(T_x > T_y) = 1$$

$$\Rightarrow \begin{cases} P(T_x < T_y) = \frac{\left(\frac{q}{p}\right)^y - 1}{\left(\frac{q}{p}\right)^y - \left(\frac{q}{p}\right)^x} \\ P(T_x > T_y) = \frac{1 - \left(\frac{q}{p}\right)^x}{\left(\frac{q}{p}\right)^y - \left(\frac{q}{p}\right)^x} \end{cases}$$

Step 4:

代入 $E(S_T)$:

$$E(T) = \frac{1}{p-q} \left(\frac{x \left(\left(\frac{q}{p}\right)^y - 1 \right) + y \left(1 - \left(\frac{q}{p}\right)^x \right)}{\left(\frac{q}{p}\right)^y - \left(\frac{q}{p}\right)^x} \right)$$

图 1.4: 步骤 4: 常数确定与概率/期望解 (示意)

Step 5: 如果先有 Step 3.

$P(x < y) \xrightarrow{p \rightarrow 0} \left(\frac{p}{p-q}\right)^x < 1$ 则 $p > q$ 使之不对称, y 吸收容易

$P(x > y) \xrightarrow{p \rightarrow 0} 1$

下求 $E[T_y]$.

$$\text{同 (*)} \cdot E[S_{T_y \wedge n} - (p-q)(T_y \wedge n)] = 0$$

$$E S_{T_y \wedge n} = E[T_y \wedge n](p-q)$$

↓

$T_y \wedge n < T_y \wedge (n+1)$
单调

$$\frac{M}{n} \leq S_{T_y \wedge n} \leq y$$

↓

M 有界, 由 $P(x < y) \rightarrow 0^+$

从而, 由

$$\begin{cases} DCT \rightarrow LHS \text{ 收敛} \\ MCT \rightarrow RHS \text{ 收敛} \end{cases}$$

$$\Rightarrow E[S_{T_y}] = E[T_y](p-q)$$

||
y

$$E[T_y] = \frac{y}{p-q}$$

图 1.5: 步骤 5: 结论与特殊情形讨论 (示意)

第二章 详细推导过程

本章将图片中的手写笔记转写为 LaTeX 代码，包含对有界随机游走、常返性以及有偏游走三种情形的详细分析。

2.1 Case I: 有吸收壁的简单对称随机游走

- 设 X_1, X_2, \dots 独立同分布 (i.i.d.), 且 $P(X_i = 1) = P(X_i = -1) = 1/2$ 。
- 随机游走过程定义为 $S_0 = 0, S_n = \sum_{i=1}^n X_i$ 。
- 信息流 (filtration) 为 $\mathcal{F}_n = \sigma(X_1, \dots, X_n)$ 。
- 定义停时 $T = \inf\{n : S_n = -a \text{ or } S_n = b\}$, 其中 $a, b > 0$ 。

2.1.1 Step 1-3: 计算吸收概率 $P(S_T = -a)$

1. **构造鞅**: 过程 S_n 是一个鞅, 因为 $E[S_n | \mathcal{F}_{n-1}] = S_{n-1} + E[X_n] = S_{n-1}$ 。根据 Doob 可选停止定理, 对于停时 T , 过程 $S_{n \wedge T}$ 也是一个鞅, 因此 $E[S_{n \wedge T}] = E[S_0] = 0$ 。
2. **应用控制收敛定理 (DCT)**: 我们的目标是证明 $E[S_T] = 0$ 。由于 S_n 在停时 T 之前始终位于 $(-a, b)$ 区间内, 所以 $|S_{n \wedge T}| \leq \max(a, b)$, 即 $S_{n \wedge T}$ 是一致有界的。当 $n \rightarrow \infty$ 时, $S_{n \wedge T} \rightarrow S_T$ 。根据控制收敛定理, 我们可以交换期望和极限:

$$E[S_T] = E[\lim_{n \rightarrow \infty} S_{n \wedge T}] = \lim_{n \rightarrow \infty} E[S_{n \wedge T}] = 0$$

3. **求解吸收概率**: 在停时 T 刻, S_T 的取值只能是 $-a$ 或 b 。设 $P_a = P(S_T = -a)$ 和 $P_b = P(S_T = b)$ 。我们有两个方程:

$$E[S_T] = (-a) \cdot P_a + b \cdot P_b = 0$$

$$P_a + P_b = 1$$

解此方程组可得：

$$P(S_T = -a) = \frac{b}{a+b}, \quad P(S_T = b) = \frac{a}{a+b}$$

2.1.2 Step 4: 计算期望停止时间 $E[T]$

1. **构造新鞅**: 构造一个新过程 $M_n = S_n^2 - n$ 。这是一个鞅，因为：

$$\begin{aligned} E[M_n | \mathcal{F}_{n-1}] &= E[S_n^2 - n | \mathcal{F}_{n-1}] \\ &= E[(S_{n-1} + X_n)^2 - n | \mathcal{F}_{n-1}] \\ &= E[S_{n-1}^2 + 2S_{n-1}X_n + X_n^2 - n | \mathcal{F}_{n-1}] \\ &= S_{n-1}^2 + 2S_{n-1}E[X_n] + E[X_n^2] - n \\ &= S_{n-1}^2 + 0 + 1 - n = (S_{n-1}^2 - (n-1)) = M_{n-1} \end{aligned}$$

2. **应用可选停止与收敛定理**: 对鞅 M_n 应用可选停止定理，有 $E[M_{n \wedge T}] = E[M_0] = 0$ ，即 $E[S_{n \wedge T}^2] = E[n \wedge T]$ 。当 $n \rightarrow \infty$ 时，由于 $S_{n \wedge T}^2$ 有界，由 DCT 可得 $E[S_{n \wedge T}^2] \rightarrow E[S_T^2]$ 。同时，由单调收敛定理 (MCT) 可得 $E[n \wedge T] \rightarrow E[T]$ 。因此，我们得到 $E[S_T^2] = E[T]$ ，这即是 **Wald's Identity** 的一个特例。

3. **求解 $E[T]$** :

$$\begin{aligned} E[S_T^2] &= (-a)^2 P(S_T = -a) + b^2 P(S_T = b) \\ &= a^2 \frac{b}{a+b} + b^2 \frac{a}{a+b} \\ &= \frac{ab(a+b)}{a+b} = ab \end{aligned}$$

所以，期望停止时间为 $E[T] = ab$ 。

2.2 Case II: 单边游走与常返性

考虑一维对称随机游走是否会回到任意整数点（常返性）。

- 设停时 $U = \inf\{n : S_n = a\}$ ，其中 $a > 0$ 。我们想计算 $P(U < \infty)$ 。
- 我们可以借助双边吸收壁的结果。设另一个吸收壁在 $-b$ 处，停时为 $H_b = \inf\{n : S_n = -b\}$ 。总停时为 $\tau = U \wedge H_b$ 。
- 从 Case I 的结果可知，粒子被 $-b$ 吸收的概率为 $P(S_\tau = -b) = \frac{a}{a+b}$ 。

- 那么, 不被 $-b$ 吸收 (即被 a 吸收) 的概率为 $P(S_\tau = a) = P(U < H_b) = \frac{b}{a+b}$ 。
- 令 $b \rightarrow \infty$, 则 $P(U < \infty) = \lim_{b \rightarrow \infty} \frac{b}{a+b} = 1$ 。
- 结论: 一维对称随机游走是常返的, 它终将到达任何一个整数点。

2.2.1 通过概率母函数分析 $P(U = k)$

1. 构造指数鞅: 寻找一个参数 $\rho \in (0, 1)$, 使得 $Z_n = \rho^{S_n} r^n$ 是一个鞅。

$$\begin{aligned} E[Z_n | \mathcal{F}_{n-1}] &= E[\rho^{S_{n-1} + X_n} r^n | \mathcal{F}_{n-1}] \\ &= \rho^{S_{n-1}} r^n E[\rho^{X_n}] \\ &= Z_{n-1} r E[\rho^{X_n}] = Z_{n-1} r \left(\frac{1}{2} \rho^1 + \frac{1}{2} \rho^{-1} \right) \end{aligned}$$

要使其为鞅, 需要 $r \left(\frac{\rho + \rho^{-1}}{2} \right) = 1$, 即 $r = \frac{2}{\rho + \rho^{-1}}$ 。

2. 求解参数: 笔记中似乎直接给出了 $\rho = \frac{1 - \sqrt{1 - r^2}}{r}$ 的结论 (这通常是通过解二次方程得到)。
3. 应用可选停止定理: 考虑停时 $U = \inf\{n : S_n = a\}$ 。 Z_n 是有界鞅 ($0 \leq S_{n \wedge U} \leq a$), 因此 $E[Z_U] = E[Z_0] = \rho^{S_0} r^0 = 1$ 。

$$E[Z_U] = E[\rho^{S_U} r^U] = E[\rho^a r^U] = \rho^a E[r^U] = 1$$

因此, 停时 U 的概率母函数为:

$$E[r^U] = \rho^{-a} = \left(\frac{1 - \sqrt{1 - r^2}}{r} \right)^{-a}$$

通过展开此母函数, 可以得到 $P(U = k)$ 的具体分布。

2.3 Case III: 有偏的随机游走 (一般情况)

- 设 $P(X_i = 1) = p, P(X_i = -1) = q = 1 - p$, 且 $p \neq q$ 。
- 此时 $E[X_i] = p - q \neq 0$, 所以 S_n 不再是鞅。

2.3.1 Step 1-2: 构造鞅并计算 $E[T]$

1. 构造补偿过程: 定义 $M_n = S_n - n(p - q)$ 。这是一个鞅, 因为:

$$\begin{aligned} E[M_n | \mathcal{F}_{n-1}] &= E[S_{n-1} + X_n - n(p - q) | \mathcal{F}_{n-1}] \\ &= S_{n-1} + E[X_n] - n(p - q) \\ &= S_{n-1} + (p - q) - n(p - q) \\ &= S_{n-1} - (n - 1)(p - q) = M_{n-1} \end{aligned}$$

2. 应用可选停止定理: 对停时 $T = \inf\{n : S_n = -a \text{ or } S_n = b\}$, 应用可选停止定理于鞅 M_n 。与 Case I 类似, 可证明 $E[M_T] = E[M_0] = 0$ 。

$$E[S_T - T(p - q)] = 0 \implies E[T] = \frac{E[S_T]}{p - q}$$

2.3.2 Step 3: 计算吸收概率

1. 构造指数鞅: 定义 $U_n = \left(\frac{q}{p}\right)^{S_n}$ 。这是一个鞅, 因为:

$$\begin{aligned} E[U_n | \mathcal{F}_{n-1}] &= E\left[\left(\frac{q}{p}\right)^{S_{n-1} + X_n} \middle| \mathcal{F}_{n-1}\right] \\ &= \left(\frac{q}{p}\right)^{S_{n-1}} E\left[\left(\frac{q}{p}\right)^{X_n}\right] \\ &= U_{n-1} \left(p \cdot \frac{q}{p} + q \cdot \frac{p}{q}\right) = U_{n-1}(q + p) = U_{n-1} \end{aligned}$$

2. 应用可选停止与收敛定理: 对停时 T 应用可选停止定理于有界鞅 U_n 。

$$E[U_T] = E[U_0] = \left(\frac{q}{p}\right)^{S_0} = 1$$

展开 $E[U_T]$:

$$E\left[\left(\frac{q}{p}\right)^{S_T}\right] = \left(\frac{q}{p}\right)^{-a} P(S_T = -a) + \left(\frac{q}{p}\right)^b P(S_T = b) = 1$$

结合 $P(S_T = -a) + P(S_T = b) = 1$, 解得:

$$P(S_T = -a) = \frac{\left(\frac{q}{p}\right)^b - 1}{\left(\frac{q}{p}\right)^b - \left(\frac{q}{p}\right)^{-a}}, \quad P(S_T = b) = \frac{1 - \left(\frac{q}{p}\right)^{-a}}{\left(\frac{q}{p}\right)^b - \left(\frac{q}{p}\right)^{-a}}$$

2.3.3 Step 4-5: 求解 $E[T]$ 和 $E[S_T]$

将吸收概率代入 $E[S_T] = (-a)P(S_T = -a) + bP(S_T = b)$, 然后可以得到 $E[T]$:

$$E[T] = \frac{1}{p-q} \left(b \frac{1 - \left(\frac{q}{p}\right)^{-a}}{\left(\frac{q}{p}\right)^b - \left(\frac{q}{p}\right)^{-a}} - a \frac{\left(\frac{q}{p}\right)^b - 1}{\left(\frac{q}{p}\right)^b - \left(\frac{q}{p}\right)^{-a}} \right)$$

笔记中还讨论了单边吸收 (例如 $p > q$ 时, 游走趋向于 $+\infty$) 的情况, 可以通过令 $b \rightarrow \infty$ 来分析。