## 情報理工学部 SN コース 3 回 ワイヤレス通信システム 4th Week 磁気ダイポール

2600200443-6 Yamashita Kyohei 山下 恭平

May 28 2022

## 教科書 P19, 式 (2・24) の導出

マクスウェル方程式より

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \tag{1}$$

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \mathbf{H} = \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} + \mathbf{J}$$
(1)

また、ベクトルポテンシャル  $\mathbf A$  は、自由空間において以下のように定義される

$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} \tag{3}$$

式 (1) に式 (3) を代入すると

$$\begin{aligned} \nabla \times \mathbf{E} &= -\frac{\partial}{\partial t} (\nabla \times \mathbf{A}) \\ &= \nabla \times (-\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}) \\ \nabla \times (\mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}) &= 0 \end{aligned}$$

 $\nabla \times \nabla \phi = 0$  であるので,

$$\mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} = \nabla \phi$$

$$\mathbf{E} = \nabla \phi - j\omega \mathbf{A}$$
(4)

が得られ、 $\mathbf{B} = \mu \mathbf{H}$  と  $\nabla \times \nabla \times \mathbf{A} = \nabla \nabla \cdot \mathbf{A} - \nabla^2 \mathbf{A}$  と  $\mathbf{D} = \epsilon \mathbf{E}$  から、式 (2) より

$$\begin{aligned} \nabla \times \mathbf{H} &= \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} + \mathbf{J} \\ \nabla \times \frac{\mathbf{B}}{\mu} &= \mathbf{J} + j\omega\epsilon\mathbf{E} \\ \nabla \times \left\{ \frac{1}{\mu} (\nabla \times \mathbf{A}) \right\} &= \mathbf{J} + j\omega\epsilon\mathbf{E} \\ \frac{1}{\mu} (\nabla \times \nabla \times \mathbf{A}) &= \mathbf{J} + j\omega\epsilon\mathbf{E} \\ \frac{1}{\mu} (\nabla \nabla \cdot \mathbf{A} - \nabla^2 \mathbf{A}) &= \mathbf{J} + j\omega\epsilon\mathbf{E} \end{aligned}$$

これに式(4)を代入すると

$$\frac{1}{\mu}(\nabla\nabla\cdot\mathbf{A} - \nabla^{2}\mathbf{A}) = \mathbf{J} + j\omega\epsilon(\nabla\phi - j\omega\mathbf{A})$$
$$\nabla\nabla\cdot\mathbf{A} - \nabla^{2}\mathbf{A} = \mu\mathbf{J} + j\omega\epsilon\mu\nabla\phi + \omega^{2}\epsilon\mu\mathbf{A}$$
$$\nabla^{2}\mathbf{A} - \nabla(\nabla\cdot\mathbf{A} - j\omega\epsilon\mu\phi) + \omega^{2}\epsilon\mu\mathbf{A} = -\mu\mathbf{J}$$

ここでベクトル関数の回転と発散は独自に決められるため、 $\nabla\cdot {\bf A}-j\omega\epsilon\mu\phi=0$  を満足するように値を設定し、 $k^2=\omega^2\epsilon\mu$ とすると

$$(\nabla^2 + k^2)A_z = -\mu J_z \tag{5}$$

となる、この式をラプラシアンの球座標表現を用いて展開すると以下の波動方程式が得られる。

$$\frac{1}{r^2}\frac{\partial}{\partial r}r^2\frac{\partial}{A_z} + k^2A_z = 0$$

この波動方程式を満たす基本解のうち、外向波のベクトルポテンシャルは比例定数  $C_1$  を用いて、以下のように表せる。

$$A_z = C_1 \frac{e^{-jkr}}{r}$$

比例定数決定のために、式 (5) の両辺を半径  $r_0$  の微小体積で積分すると。

$$\int_{V} \nabla^{2} A_{z} dV + k^{2} \int_{V} A_{z} dV = -\mu \int_{V} J_{z} dV$$
$$\int_{V} \nabla \cdot \nabla A_{z} dV = -k^{2} \int_{V} A_{z} dV - \mu \int_{V} J_{z} dV$$

ガウスの定理より、

$$\oint_{S} \nabla A_{z} dS = -k^{2} \int_{V} A_{z} dV - \mu \int_{V} J_{z} dV$$

$$\int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\pi} \nabla A_{z} \cdot \hat{\mathbf{r}} r_{0}^{2} \sin \theta \, d\theta \, d\phi = -k^{2} \int_{V} A_{z} dV - \mu \int_{V} J_{z} dV$$
(6)

が得られる、ただし $\hat{\mathbf{r}}$ は $\mathbf{r}$ 方向の単位ベクトルである。 ここで、

$$\nabla A_z \cdot \hat{\mathbf{r}} = \hat{\mathbf{r}} \frac{\partial A_z}{\partial r} \cdot \hat{\mathbf{r}} = -(1 + jkr)C_1 \frac{e^{-jkr}}{r^2}$$

を式 (6) に代入すると、

$$\int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\pi} -(1+jkr_{0})C_{1} \frac{e^{-jkr}}{r_{0}^{2}} r_{0}^{2} \sin\theta \, d\theta \, d\phi = -k^{2} \int_{V} A_{z} dV - \mu \int_{V} J_{z} dV$$

$$(1+jkr_{0})C_{1} e^{-jkr} \int_{0}^{\pi} \sin\theta \, d\theta \int_{0}^{2\pi} d\phi = k^{2} \int_{V} A_{z} dV + \mu \int_{V} J_{z} dV$$

$$4\pi (1+jkr_{0})C_{1} e^{-jkr_{0}} = k^{2} \int_{V} A_{z} dV + \mu \int_{V} J_{z} dV$$

$$(7)$$

ここで、体積積分は微小体積によって行われ、また、電流密度の体積積分は Idl に収束するので。 式 (7) は,

$$4\pi C_1 = \mu Idl$$
$$C_1 = \frac{\mu Idl}{4\pi}$$

よって、

$$A_z = \mu Idl \frac{e^{-jkr}}{4\pi r}$$

この式を,

$$\mathbf{B} = \mu \mathbf{H}$$

$$\mathbf{H} = \frac{1}{\mu} \mathbf{B}$$

$$= \frac{1}{\mu} \nabla \times \mathbf{A}$$
(8)

に適応する。

まず、 $\mathbf{z}$  成分方向だけを持つベクトルポテンシャルを球座標系で表すと、 $\hat{\mathbf{r}}$ ,  $\hat{\boldsymbol{\theta}}$  を r 方向および $\theta$ 方向の単位ベクトルとし

$$\mathbf{A} = \mu I dl \frac{e^{-jkr}}{4\pi r} (\hat{\mathbf{r}}\cos\theta - \hat{\boldsymbol{\theta}}\sin\theta)$$

となり、これを式 (8) に代入すると。

$$\mathbf{H} = \frac{1}{\mu} \nabla \times \{ \mu I dl \frac{e^{-jkr}}{4\pi r} (\hat{\mathbf{r}} \cos \theta - \hat{\boldsymbol{\theta}} \sin \theta) \}$$

$$= \frac{I dl}{4\pi} \{ \nabla \times \frac{e^{-jkr}}{r} \hat{\mathbf{r}} \cos \theta - \nabla \times \frac{e^{-jkr}}{r} \hat{\boldsymbol{\theta}} \sin \theta \}$$

$$= \frac{I dl}{4\pi} (-\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} e^{-jkr} \sin \theta - \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \frac{e^{-jkr}}{r} \cos \theta)$$

$$= \frac{I dl}{4\pi} (\frac{jk}{r} e^{-jkr} \sin \theta + \frac{e^{-jkr}}{r^2} \sin \theta)$$

$$= \frac{I dl \sin \theta}{4\pi} (\frac{jk}{r} + \frac{1}{r^2}) e^{-jkr}$$

よって,

$$\mathbf{H}_{\phi} = \frac{Idl\sin\theta}{4\pi} \left(\frac{jk}{r} + \frac{1}{r^2}\right) e^{-jkr} \tag{9}$$

$$\mathbf{E}_{\phi} = -\frac{j\omega\mu I\pi a^2 \sin\theta}{4\pi} \left(\frac{jk}{r} + \frac{1}{r^2}\right) e^{-jkr} \tag{10}$$