情報理工学部 SN コース 3 回 ワイヤレス通信システム 5th Week 界領域

2600200443-6 Yamashita Kyohei 山下 恭平

May 28 2022

1

観測点が x 軸上に存在するので、 $\theta = \frac{\pi}{2}$ となる, よって

$$R = (r^2 + y'^2)^{\frac{1}{2}}$$

$$R = r - 0 + \frac{y'^2}{2r} + 0 + \cdots$$

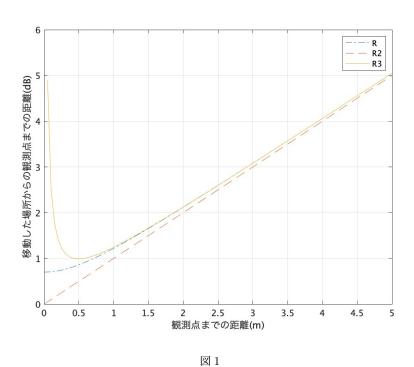
となる。ここで、第2項と第3項の式を以下のように表す。

$$R2 = r$$

$$R3 = r + \frac{{y'}^2}{2r}$$

1.1 D=2 波長のとき

D は 2 波長であるので、 $y'=\lambda$ とし、 $\lambda=0.7$ の時の R,R2,R3 のグラフは以下のようになる。



1.2 D=10 波長のとき

D は 10 波長であるので、 $y'=5\lambda$ とし、 $\lambda=0.7$ の時の R,R2,R3 のグラフは以下のようになる。

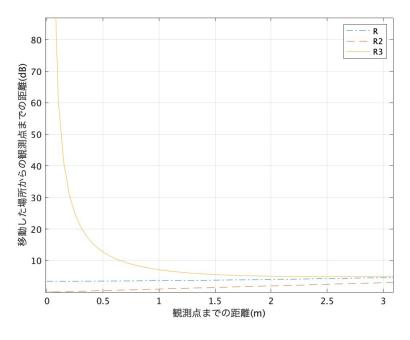


図 2

2

観測点が x 軸上から 60 度方向にあるので、 $\theta = \frac{\pi}{6}$ となる, よって

$$R = (r^2 + (-\sqrt{3}ry' + y'^2))^{\frac{1}{2}}$$

$$R = r - \frac{\sqrt{3}}{2}y' + \frac{{y'}^2}{8r} + \frac{\sqrt{3}y'^3}{16r^2} + \cdots$$

となる、よって第二項から第四項までの式を以下のように表す。

$$R2 = r - \frac{\sqrt{3}}{2}y'$$

$$R3 = r - \frac{\sqrt{3}}{2}y' + \frac{{y'}^2}{8r}$$

$$R4 = r - \frac{\sqrt{3}}{2}y' + \frac{{y'}^2}{8r} + \frac{\sqrt{3}{y'}^3}{16r^2}$$

2.1 D=2 波長のとき

D は 2 波長であるので、 $y'=\lambda$ とし、 $\lambda=0.7$ の時の R,R2,R3,R4 のグラフは以下のようになる。

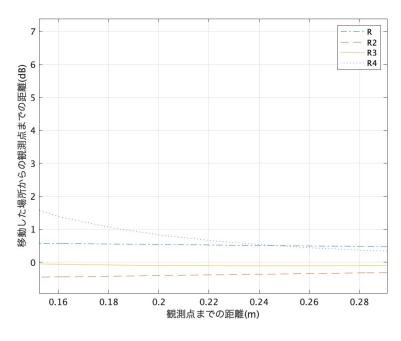


図 3

2.2 D=10 波長のとき

D は 10 波長であるので、 $y'=5\lambda$ とし、 $\lambda=0.7$ の時の R,R2,R3,R4 のグラフは以下のようになる。

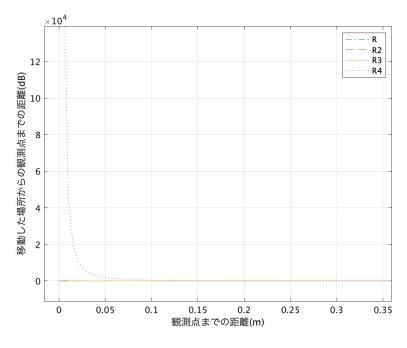


図 4