# [geeksforgeeks] Multi-armed Bandit Problem in Reinforcement Learning

August 4, 2025

# 1 Problém vícerukého bandity

Zdroj: https://www.geeksforgeeks.org/machine-learning/multi-armed-bandit-problem-in-reinforcement-learning/

Problém mnohorukého bandity (Multi-Armed Bandit - MAB) je klasický problém v teorii pravděpodobnosti, který vystihuje podstatu vyvažování mezi průzkumem (**exploration**) a využitím (**exploitation**). Tento problém je pojmenován podle scénáře, kdy hráč čelí více výherním automatům (banditům) a potřebuje určit, na kterém automatu hrát, aby maximalizoval svou odměnu.

# 1.1 Pochopení problému vícerukého bandity

# 1.1.1 Definice problému

V problému vícerukého bandity je agentovi nabídnuto několik možností (rukou - ramen), z nichž každá poskytuje odměnu vyvozenou z neznámého rozdělení pravděpodobnosti. Agent se snaží maximalizovat kumulativní odměnu v průběhu série pokusů. Úkol spočívá ve výběru nejlepšího ramene k provedení testu, ve vyvážení potřeby prozkoumat různá ramena a zjistit jejich rozdělení odměn a využít známá ramena, která poskytla vysoké odměny.

#### 1.1.2 Formální zastoupení

Formálně lze problém MAB popsat následovně:

- $\bullet$  Ramena: K nezávislých ramen, každé s neznámým rozdělením odměn.
- Odměny: Každá i-tá větev poskytuje odměnu  $R_i$ , která je dána neznámým rozdělením s očekávanou hodnotou  $\mu_i$ .
- Cíl: Maximalizovat kumulativní odměnu v průběhu T pokusů.

Ústředním dilematem problému MAB je kompromis mezi průzkumem (**exploration**) (vyzkoušením různých odvětví za účelem získání informací o jejich odměnách) a využitím (**exploitation**) (výběrem odvětví, které na základě aktuálních informací poskytlo nejvyšší odměny). Vyvážení těchto dvou aspektů je klíčové pro optimalizaci dlouhodobých odměn.

# 1.2 Strategie pro řešení problému vícerukého bandity

Pro řešení problému MAB bylo vyvinuto několik strategií. Zde je několik z nejvýznamnějších algoritmů:

# 1.2.1 1. Epsilon - Chamtivý (Epsilon-Greedy)

Epsilonový algoritmus je jednou z nejjednodušších strategií pro řešení problému MAB. Funguje následovně:

- S pravděpodobností  $\epsilon$  prozkoumejte náhodné rameno.
- S pravděpodobností  $1-\epsilon$  prozkoumejte rameno s nejvyšší odhadovanou odměnou.

#### Algoritmus Epsilon-Greedy

- 1. Inicializujte odhadované hodnoty všech ramen na nulu nebo malé kladné číslo.
- 2. Pro každý pokus:
  - Vygenerujte náhodné číslo mezi 0 a 1.
  - Pokud je číslo menší než  $\epsilon$ , vyberte náhodnou skupinu (**exploration**).
  - V opačném případě vyberte skupinu s nejvyšší odhadovanou odměnou (exploitation).
  - Aktualizujte odhadovanou odměnu vybrané skupiny na základě pozorované odměny.

# Implementace v Pythonu

Implementace demonstruje algoritmus Epsilon-Greedy, což je běžná strategie pro řešení problému Multi-Armed Bandit (MAB). Kód si klade za cíl ilustrovat, jak může agent vyvážit průzkum (**exploration**) a VYUŽITÍ (**exploitation**), aby maximalizoval svou kumulativní odměnu.

- 1. Simulace problému vícerukého bandity: Kód simuluje scénář, ve kterém se agent musí rozhodnout, který z několika výherních automatů (ramen) vytáhne, aby maximalizoval celkovou přijatou odměnu.
- 2. **Implementujte algoritmus Epsilon-Greedy**: Epsilon-Greedy je jednoduchý, ale efektivní algoritmus, který vyvažuje potřebu prozkoumat nové možnosti (ramena) a využít známé a výnosné možnosti.
- 3. **Vyhodnocení výkonu**: Implementace sleduje celkovou odměnu nashromážděnou během série pokusů, aby vyhodnotila účinnost strategie Epsilon-Greedy.

```
[10]: import numpy as np
      class EpsilonGreedy:
          def __init__(self, n_arms, epsilon):
              self.n_arms = n_arms
              self.epsilon = epsilon
              self.counts = np.zeros(n_arms) # Number of times each arm is pulled
              self.values = np.zeros(n_arms) # Estimated values of each arm
          def select_arm(self):
              if np.random.rand() < self.epsilon:</pre>
                  return np.random.randint(0, self.n_arms)
              else:
                  return np.argmax(self.values)
          def update(self, chosen_arm, reward):
              self.counts[chosen arm] += 1
              n = self.counts[chosen_arm]
              value = self.values[chosen arm]
```

```
self.values[chosen_arm] = ((n - 1) / n) * value + (1 / n) * reward
```

Importujeme knihovnu numpy, která se používá pro práci s vektory, maticemi a náhodnými čísly.

class EpsilonGreedy: Definuje agenta, který bude rozhodovat, kterou páku (rameno) tahat.

\_\_init\_\_ definuje n\_arms počet pák, epsilon pravděpodobnost, že bude agent prozkoumávat, counts kolikrát byla každá páka vybrána (pole nul), values odhadovaná průměrná odměna každé páky (pole nul).

select\_arm definuje jak agent vybírá páku. Vygeneruje náhodné číslo mezi 0 a 1. Pokud je menší než epsilon, agent exploruje  $\rightarrow$  vybere náhodnou páku. Jinak exploatuje  $\rightarrow$  vybere tu, která má aktuálně nejvyšší odhadovanou hodnotu (argmax). Pokud epsilon = 0.1, pak v 10 % případů náhodně zkouší, jinak využívá nejlepší známou volbu.

update definuje aktualizaci hodnot. counts zvýšíme počet tahů pro danou páku. values[chosen\_arm] spočítáme nový odhad průměrné odměny pro tuto páku. Je to způsob, jak postupně zpřesňovat odhad, aniž by bylo potřeba ukládat všechny odměny z minulosti.

#### • Příklad použití

```
[12]: for t in range(n_trials):
    arm = agent.select_arm()
    reward = rewards[arm, t]
    agent.update(arm, reward)
    total_reward += reward

print("Total Reward:", total_reward)
```

Total Reward: 7.768582192994807

for t in range(n\_trials): Opakuje se n\_trials (1000) pokusů. Každý pokus simuluje jedno rozhodnutí agenta – tedy výběr jedné páky a obdržení odměny. Proměnná t označuje aktuální tah, ale v tomto konkrétním kódu se nepoužívá jako index v čase, ale jako sloupec ve rewards.

arm = agent.select\_arm() Agent se rozhodne, kterou páku si zvolí. S pravděpodobností epsilon si vybere náhodně (exploration). Jinak si zvolí tu, která má zatím nejvyšší očekávanou hodnotu (exploitation).

reward = rewards[arm, t] Agent získá simulovanou odměnu z matice rewards za tahání za páku arm ve t-tém pokusu.

agent.update(arm, reward) Agent si aktualizuje své znalosti. Zvýší počet tahů pro tuto páku. Přepočítá odhadovanou průměrnou odměnu této páky.

total\_reward += reward Přičte odměnu z tohoto tahu do celkové odměny. Funguje jako metrika úspěšnosti strategie. Čím víc agent tahá za správné páky, tím vyšší total\_reward.

# 1.2.2 2. Horní hranice spolehlivosti (Upper Confidence Bound - UCB)

Algoritmus UCB je založen na principu optimismu tváří v tvář nejistotě. Vybírá skupinu s nejvyšší horní hranicí spolehlivosti a vyvažuje odhadovanou odměnu a nejistotu odhadu.

**Algoritmus** 1. Inicializujte počty a hodnoty všech ramen. 2. Pro každý pokus: - Vypočítejte horní hranici spolehlivosti pro každé rameno  $UCB_i = \hat{\mu}_i + \sqrt{\frac{2 \ln t}{N}}$ , kde  $\hat{\mu}_i$  je odhadovaná odměna, t je aktuální pokus a N je počet pokusů o provedení i-té větvičky. - Vyberte rameno s nejvyšší hodnotou UCB. - Aktualizujte odhadovanou odměnu vybraného ramena na základě pozorované odměny.

# Implementace v Pythonu

Implementace demonstruje algoritmus horní hranice spolehlivosti (UCB). Vysvětlení cílů a kroků této implementace.

- Simulace problému vícerukého bandity: Kód simuluje scénář, kdy agent čelí více výherním automatům (rameným) a musí se rozhodnout, které rameno vybere, aby maximalizoval odměny.
- 2. Aplikace algoritmu horní hranice spolehlivosti (UCB): Algoritmus UCB vybírá ramena na základě jejich odhadovaných odměn a nejistoty těchto odhadů s cílem efektivně vyvážit průzkum a využití.
- 3. **Vyhodnocení výkonu**: Implementace sleduje celkovou odměnu nashromážděnou v průběhu série pokusů, aby vyhodnotila, jak dobře algoritmus UCB dosahuje maximalizace odměny.

```
[13]: import numpy as np
      class UCB:
          def __init__(self, n_arms):
              self.n_arms = n_arms
              self.counts = np.zeros(n_arms)
              self.values = np.zeros(n_arms)
              self.total_counts = 0
          def select_arm(self):
              ucb_values = self.values + np.sqrt(2 * np.log(self.total_counts + 1) / __
       \hookrightarrow (self.counts + 1e-5))
              return np.argmax(ucb_values)
          def update(self, chosen_arm, reward):
              self.counts[chosen_arm] += 1
              self.total_counts += 1
              n = self.counts[chosen_arm]
              value = self.values[chosen_arm]
              self.values[chosen_arm] = ((n - 1) / n) * value + (1 / n) * reward
```

Importujeme knihovnu numpy, která se používá pro práci s vektory, maticemi a náhodnými čísly.

class UCP: Definuje agenta, který bude rozhodovat, kterou páku (rameno) tahat.

\_\_init\_\_ definuje n\_arms počet pák, counts kolikrát byla každá páka vybrána (pole nul), values odhadovaná průměrná odměna každé páky (pole nul), total\_counts celkový počet tahů napříč všemi pákami.

select\_arm definuje jak agent vybírá páku. exploitation = self.values (dosavadní průměrné odměny) + exploration = np.sqrt(2 \* np.log(self.total\_counts + 1) / (self.counts + 1e-5)), kde 1e-5 je malá konstanta pro zabránění dělení nulou.

$$\sqrt{\frac{2 \cdot \log(\text{celkový počet pokusů} + 1)}{\text{počet pokusů dané páky} + 1\text{e-5}}}$$

np.argmax(ucb\_values) vrací index páky s nejvyšší "upper confidence bound" – tedy páky, která má buď vysokou odměnu, nebo ještě není dostatečně prozkoumaná.

update definuje aktualizaci hodnot. counts zvýšíme počet tahů pro danou páku. values[chosen\_arm] spočítáme nový odhad průměrné odměny pro tuto páku. Je to způsob, jak postupně zpřesňovat odhad, aniž by bylo potřeba ukládat všechny odměny z minulosti.

# · Příklad použití

```
[14]: n_arms = 10
    n_trials = 1000
    rewards = np.random.randn(n_arms, n_trials)
    agent = UCB(n_arms)
    total_reward = 0
```

```
[15]: for t in range(n_trials):
    arm = agent.select_arm()
    reward = rewards[arm, t]
    agent.update(arm, reward)
    total_reward += reward

print("Total Reward:", total_reward)
```

Total Reward: 15.897621183229866

for t in range(n\_trials): Opakuje se n\_trials (např. 1000) pokusů. Každý pokus simuluje jedno rozhodnutí agenta – tedy výběr jedné páky a obdržení odměny. Proměnná t označuje aktuální tah, v tomto kódu se používá jako sloupec v matici rewards.

arm = agent.select arm() Agent zvolí páku podle algoritmu UCB.

reward = rewards [arm, t] Agent získá simulovanou odměnu z matice rewards za tahání za páku ve t-tém pokusu.

agent.update(arm, reward) Agent si aktualizuje své znalosti – zvýší počet výběrů této páky a přepočítá její průměrnou odměnu.

total\_reward += reward Přičte odměnu z tohoto tahu do celkové odměny. Čím častěji agent volí výhodné páky, tím vyšší bude total reward.

#### 1.2.3 Thompsonovo vzorkování (Thompson Sampling)

Thompsonův přístup je Bayesovský přístup k problému MAB. Zachovává rozdělení pravděpodobnosti pro odměnu každé skupiny a vybírá skupiny na základě výběrů z těchto rozdělení.

#### Algoritmus

- 1. Inicializujte parametry rozdělení odměn (např. beta rozdělení) pro každou skupinu.
- 2. Pro každý pokus:
  - Vyberte odhad odměny z rozdělení každé skupiny.
  - Vyberte skupinu s nejvyšší vzorkovanou odměnou.
  - Aktualizujte parametry rozdělení vybrané skupiny na základě pozorované odměny.

#### Implementace v Pythonu

Implementace si klade za cíl demonstrovat algoritmus Thompson Sampling, Bayesovský přístup k řešení problému Multi-Armed Bandit (MAB).

- Simulace problému vícerukého bandity: Kód simuluje scénář, kdy agent čelí více výherním automatům (rameným) a musí se rozhodnout, které rameno vybere, aby maximalizoval odměny.
- Aplikace algoritmu Thompson Sampling: Thompson Sampling je pravděpodobnostní algoritmus, který vyvažuje průzkum a exploataci vzorkováním z posteriorních rozdělení odměny každého ramene.
- Vyhodnocení výkonu: Implementace sleduje celkovou odměnu nashromážděnou v průběhu série pokusů, aby vyhodnotila, jak dobře algoritmus Thompson Sampling funguje při maximalizaci odměny.

```
[16]: import numpy as np

class ThompsonSampling:
    def __init__(self, n_arms):
        self.n_arms = n_arms
        self.successes = np.zeros(n_arms)
        self.failures = np.zeros(n_arms)

def select_arm(self):
        sampled_values = np.random.beta(self.successes + 1, self.failures + 1)
        return np.argmax(sampled_values)

def update(self, chosen_arm, reward):
    if reward > 0:
        self.successes[chosen_arm] += 1
    else:
        self.failures[chosen_arm] += 1
```

Importujeme knihovnu numpy, která se používá pro práci s vektory, maticemi a náhodnými čísly. class ThompsonSampling: Definuje agenta, který bude rozhodovat, kterou páku (rameno) tahat. \_\_init\_\_ definuje n\_arms počet pák, successes počet úspěšných odměn pro každou páku (pole nul), failures počet neúspěchů (pole nul).

select\_arm definuje jak agent vybírá páku. np.random.beta(self.successes + 1, self.failures + 1) Pro každou páku si agent vytáhne vzorek z Beta rozdělení Beta(spchy+1,nespchy+1). Tímto způsobem je pravděpodobnější volba pák s vyšším očekáváním, ale občas se zkouší i ty nejisté.

update definuje aktualizaci hodnot. Pokud reward > 0, považuje se to za úspěch  $\rightarrow$  zvýší se počet úspěchů. Jinak jde o neúspěch  $\rightarrow$  zvýší se počet neúspěchů.

#### • Příklad použití

```
[17]: n_arms = 10
    n_trials = 1000
    rewards = np.random.randn(n_arms, n_trials)
    agent = ThompsonSampling(n_arms)
    total_reward = 0
```

```
for t in range(n_trials):
    arm = agent.select_arm()
    reward = rewards[arm, t]
    agent.update(arm, reward)
    total_reward += reward

print("Total Reward:", total_reward)
```

Total Reward: 7.957880789747213

for t in range(n\_trials): Opakuje se n\_trials pokusů. Každý simuluje rozhodnutí agenta – výběr páky, získání odměny a aktualizaci znalostí.

arm = agent.select\_arm() Agent zvolí páku podle algoritmu UCB. Agent pro každou páku vygeneruje náhodný vzorek z rozdělení Beta(spchy+1,nespchy+1) a vybere tu páku, která má nejvyšší vzorek.

reward = rewards[arm, t] Získá simulovanou odměnu za tahání za zvolenou páku v aktuálním kroku t.

agent.update(arm, reward) Agent aktualizuje počty úspěchů nebo neúspěchů: Pokud reward > 0, přičte úspěch. Jinak přičte neúspěch.

total\_reward += reward Přičte získanou odměnu do celkového skóre.