



교육 일정

1일차 프로젝트 개요 및 데이터셋 이해

2일차 AI 적용을 위한 데이터셋 전처리

3일차 금속분말 생산공정 최적화를 위한 선형회귀 기법

4일차 금속분말 생산공정 최적화를 위한 비선형회귀 기법

5일차 금속분말 생산공정 최적화를 위한 딥러닝 기법 심화

6일차 AI 기법 성능 향상 방법론



머신러닝을 활용한 나노/탄소 소재 생산공정 최적화

04 금속분말 생산공정 최적화를 위한 비선형회귀 기법





금속분말 생산공정 최적화를 위한 딥러닝 기법

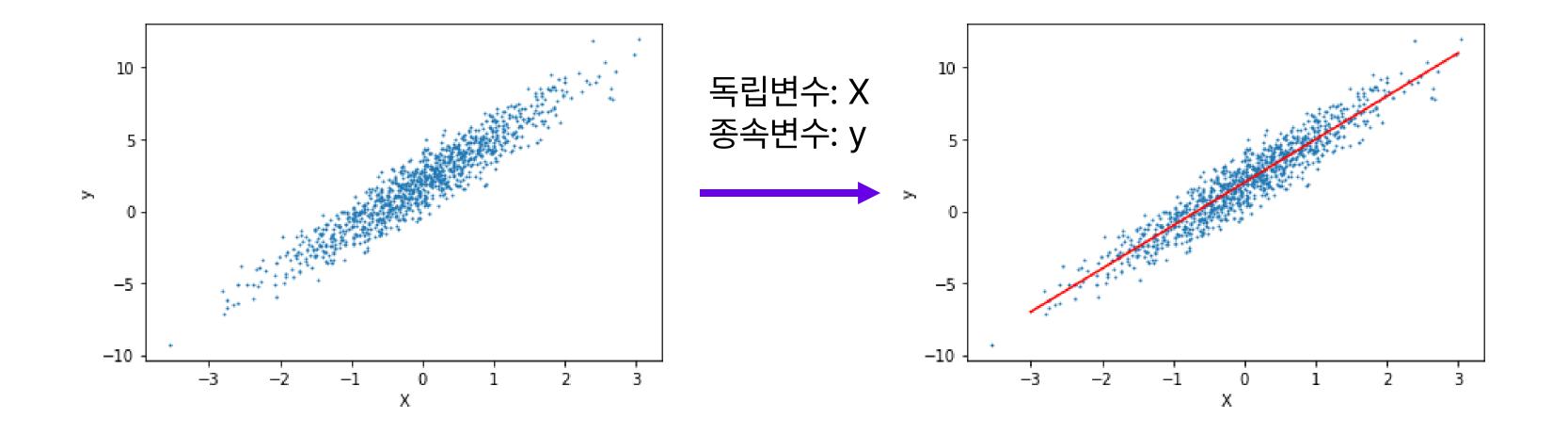
- 01 선형 회귀 모델의 한계
- 02 비선형 회귀 모델
- 03 다층 퍼셉트론 (MLP) 모델
- 04 최적화
- 05 **MLP** 모델 구현



01 선형 회귀 모델의 한계

❷ 선형적 관계

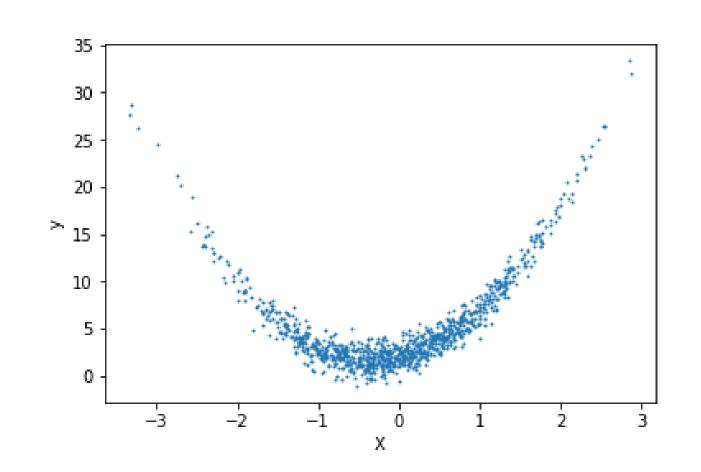
$$y = 3x + 2$$

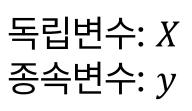


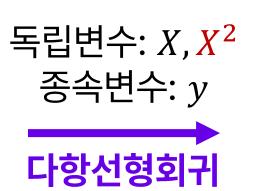


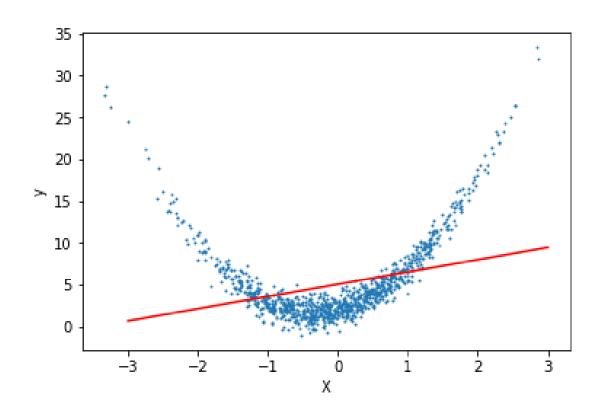
❷ 선형적 관계

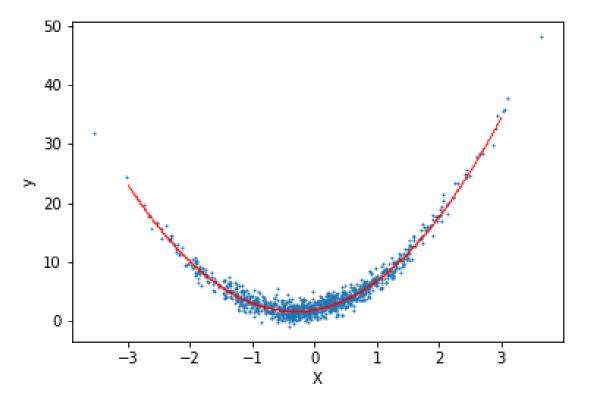
$$y = 3x^2 + 2x + 2$$











01 선형 회귀 모델의 한계



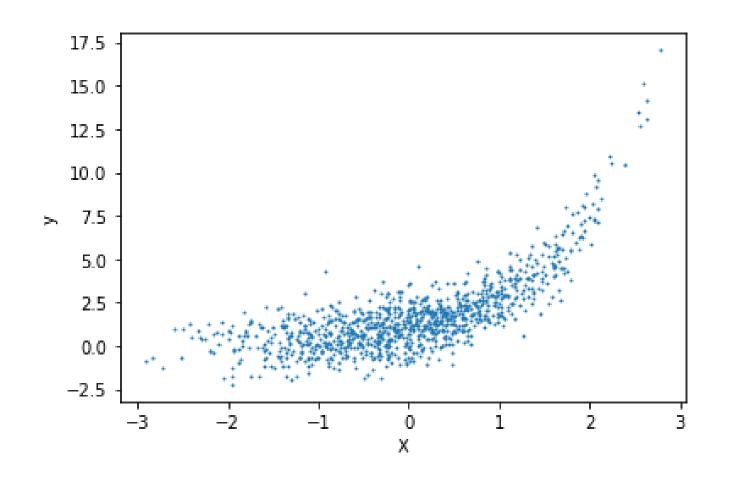
⊙ 다항 회귀

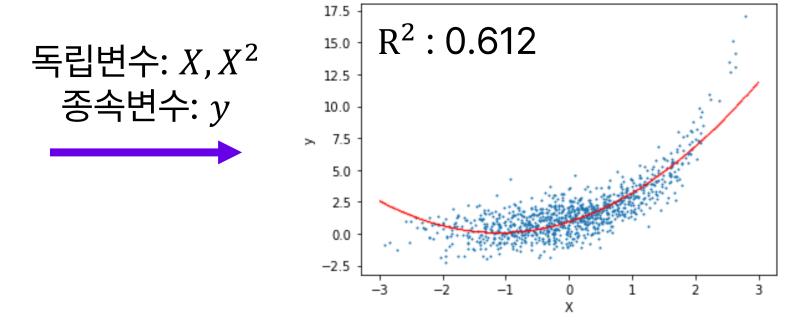
- 선형관계처럼 보이지 않는 데이터라도, 다항 선형 회귀를 통해 분석 가능
 - $Y = \beta_1 X + \beta_0$
 - $\bullet \ Y = \beta_2 X^2 + \beta_1 X + \beta_0$
 - $Y = \beta_3 X^3 + \beta_2 X^2 + \beta_1 X + \beta_0$
 - •
- 장점 독립변수와 종속변수의 관계를 더 잘 모델링할 수 있다.
- 단점 이상치에 민감하다.

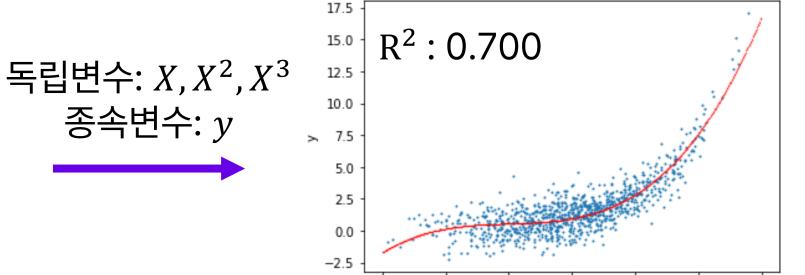


❷ 비선형적 관계

$$y = e^{x}$$



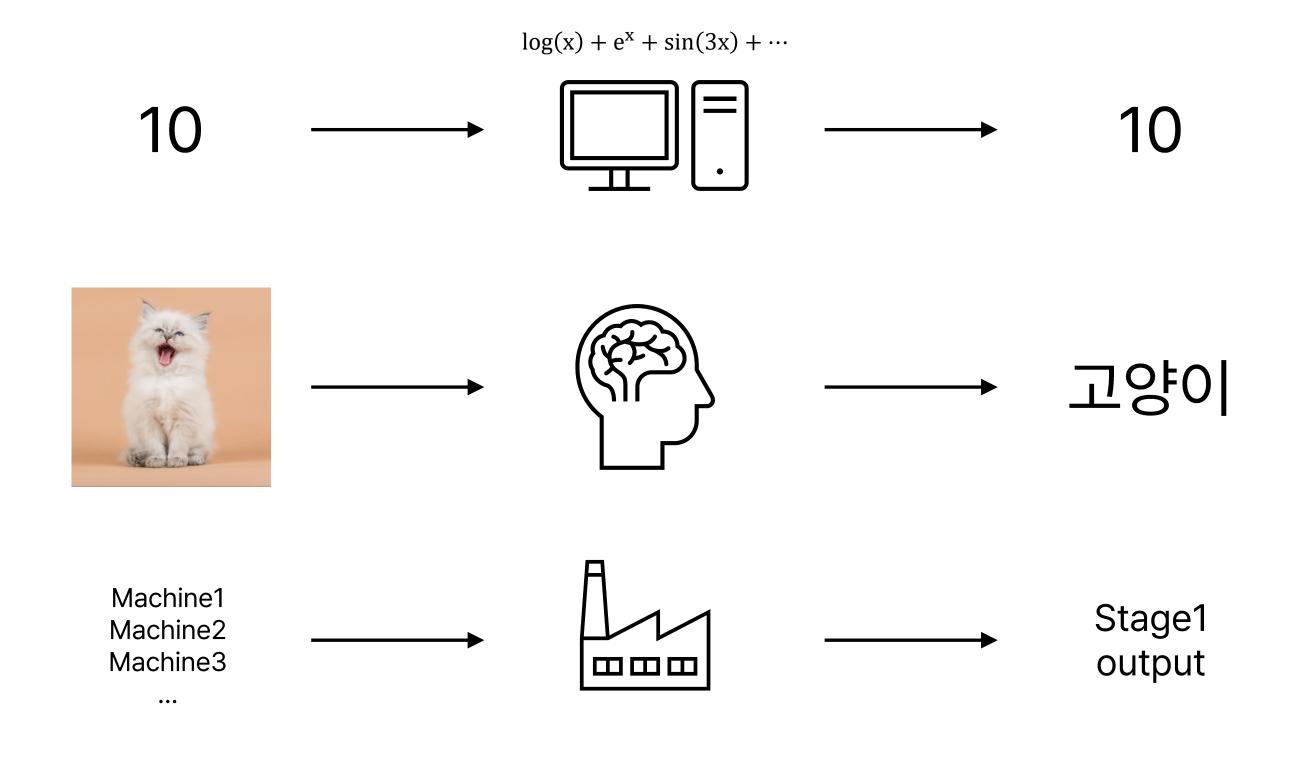




- 입력값과 출력값이 비선 형적 관계일 때, 다항 회 귀를 사용하여 근사는 가 능하지만, 정확도가 낮 음.
- 실제 데이터는 비선형적 관계가 잦음



ਂ 비선형적 관계





02 비선형회귀모델

02 비선형 회귀 모델



❷ 비선형 회귀 모델

 \bullet 모델의 변수 β_i 와 출력값 Y 가 비선형적 관계

$$\bullet Y = \frac{\beta_0 X + \beta_1}{\beta_2 e^X + \beta_3}$$

- ...
- 복잡한 관계를 모델링하기 적합
- 선형회귀 모델보다 정확도가 높음
- 그러나, 최적화가 어렵고 해석이 쉽지 않음

02 비선형 회귀 모델



❷ 비선형 회귀 모델

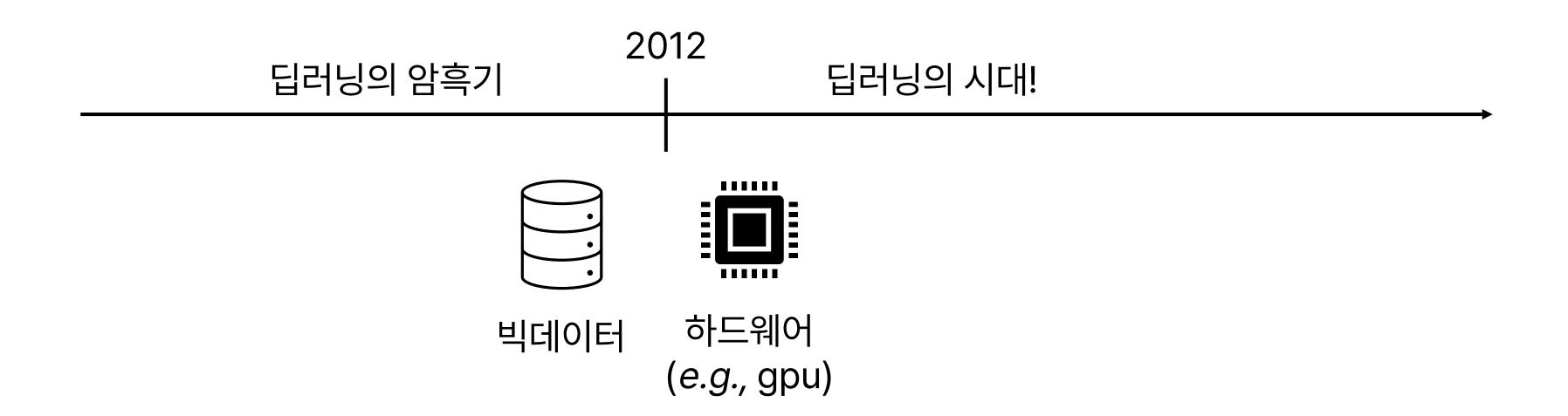
- •선형 회귀 모델
 - 아이스크림 판매량 = 3 × 기온 2 × 물가
 - 아이스크림 판매량은 기온과는 양의 상관관계를, 물가와는 음의 상관관계를 지니는구나..!

- 비선형 회귀 모델
 - 아이스크림 판매량 = $\frac{3 \times 712 + 712 \times 51}{e^{2} + 10g(712)}$
 - 아이스크림 판매량과 기온, 물가와의 관계가 어떻게 되는거지..?



❷ 대표적인 비선형 회귀 모델

• 딥러닝





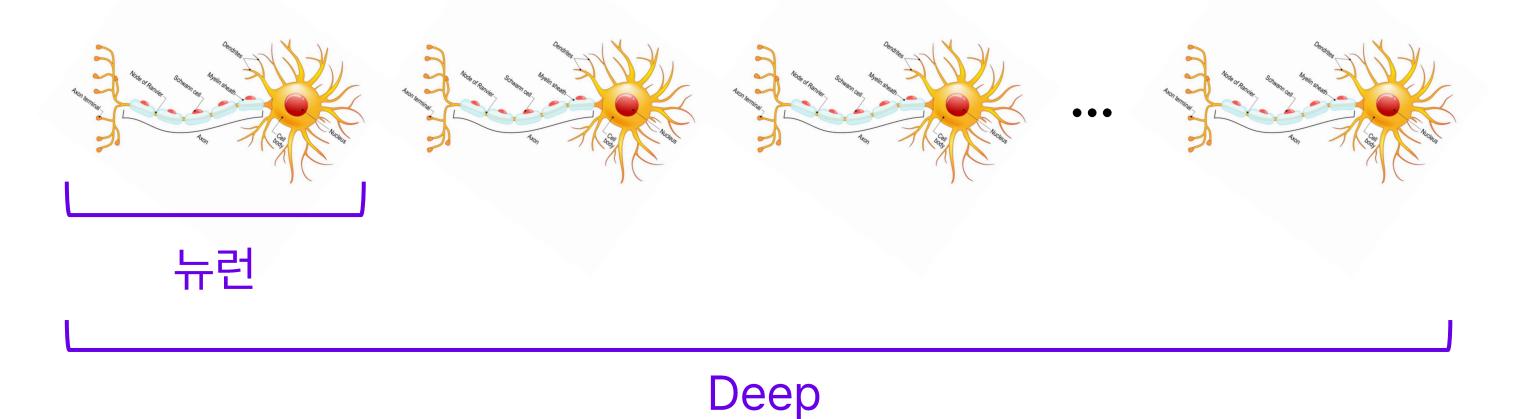
☑ 딥 뉴럴 네트워크 (Deep neural network)

Deep

• 깊다

Neural

• 뉴런 (신경망)의



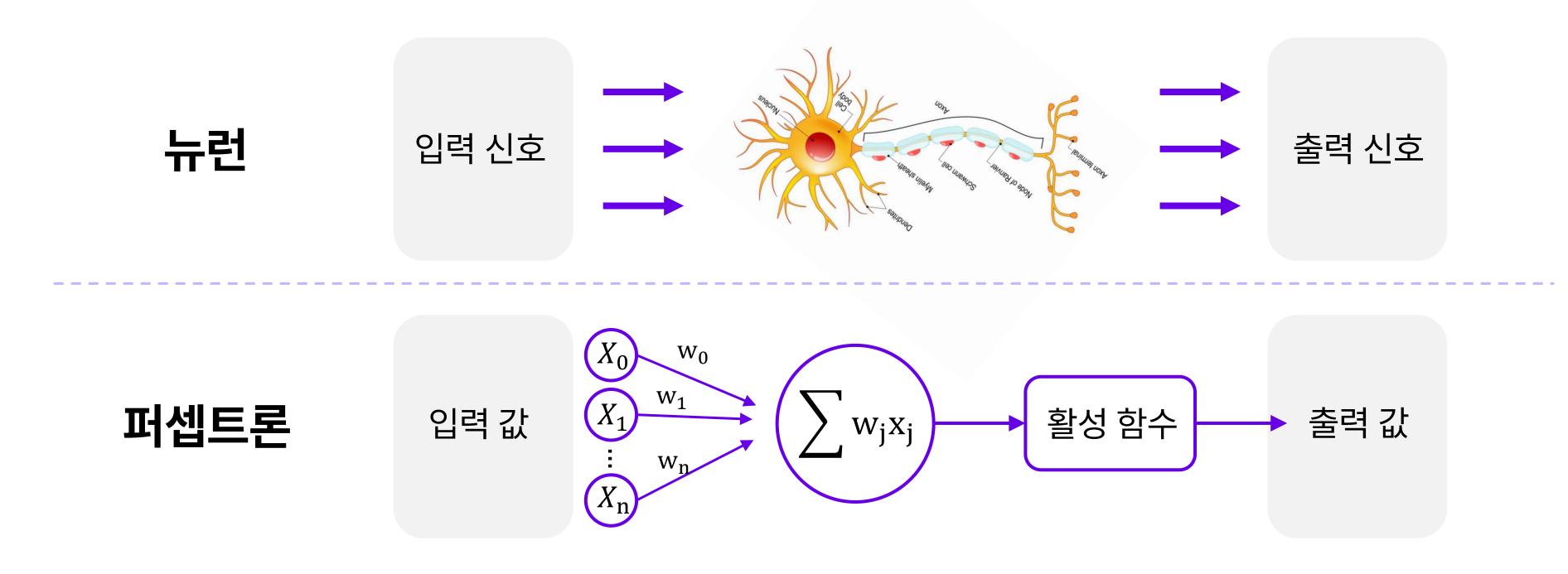


다층 퍼셉트론 모델 (MLP)



❷ 퍼셉트론

• 뉴런 세포를 모방

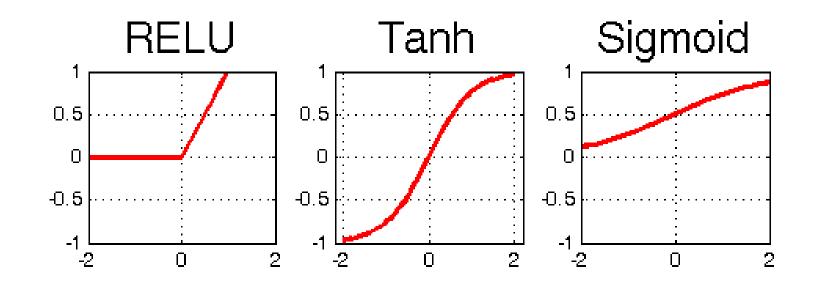


03 다층 퍼셉트론 모델 (MLP)



❷ 활성 함수

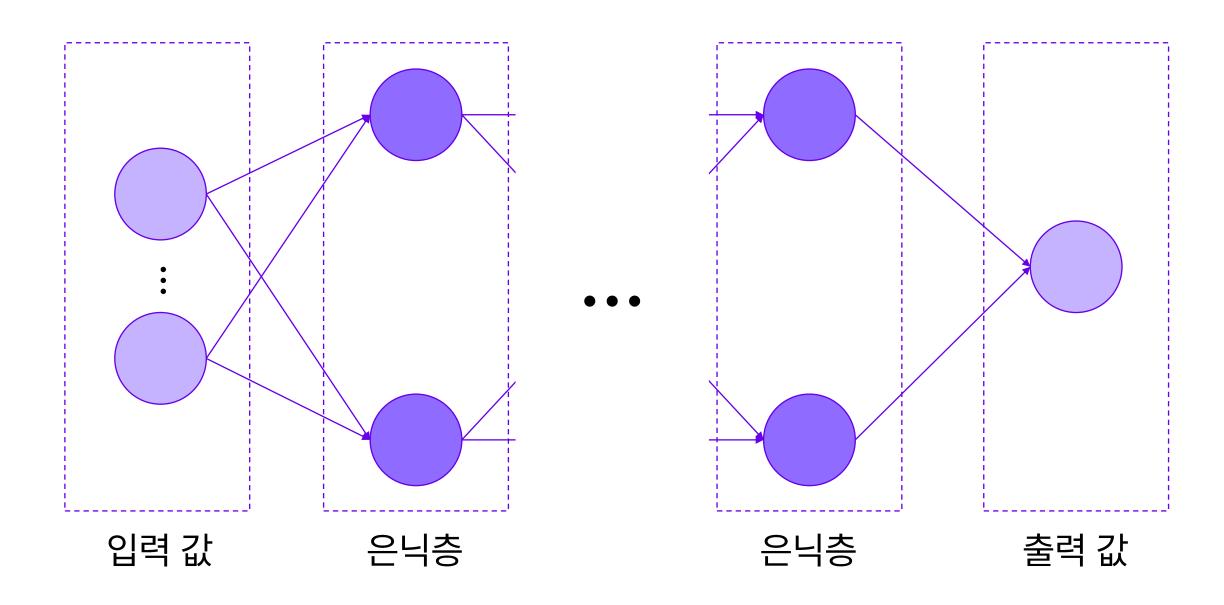
- 퍼셉트론 마지막 계산에 적용
- 주로 비선형 함수를 적용
- •퍼셉트론 모델이 비선형적 관계를 모델링할 수 있게 됨
- e.g., Sigmoid, ReLU, tanh, ...





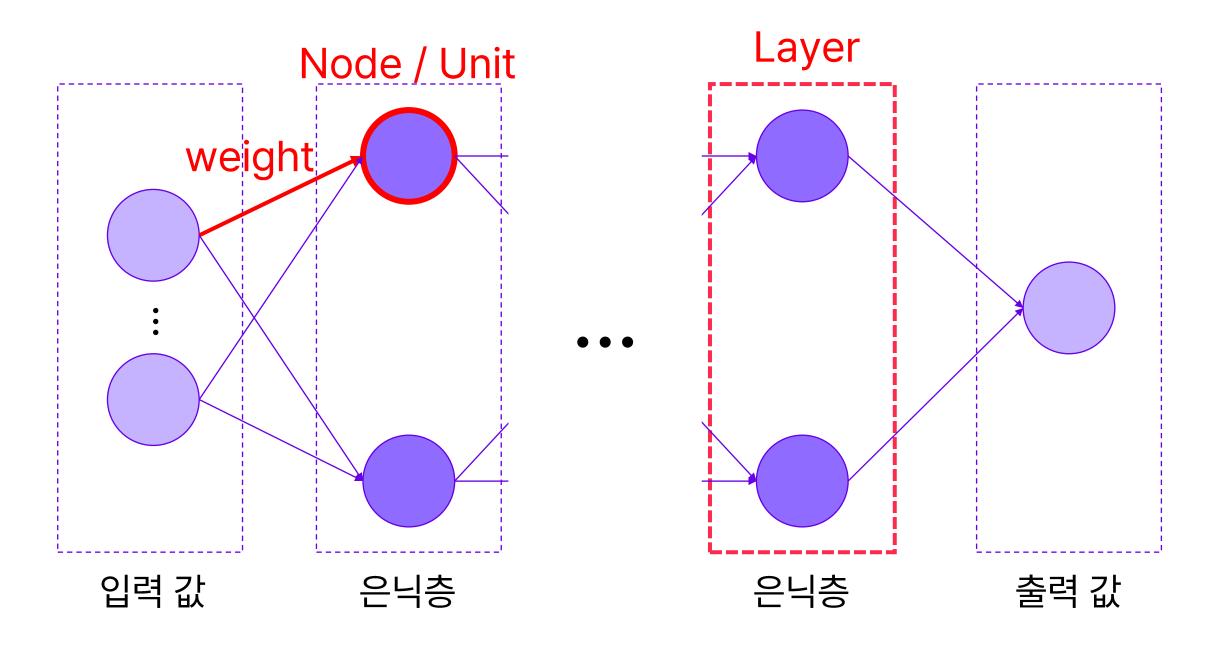
⊘ 다층 퍼셉트론 모델 (Multi Layer Perceptron; MLP)

- 퍼셉트론을 여러 층으로 쌓은 모델
- 복잡한 관계를 더욱 잘 모델링할 수 있음





⊙ 다층 퍼셉트론 모델



03 다층 퍼셉트론 모델 (MLP)

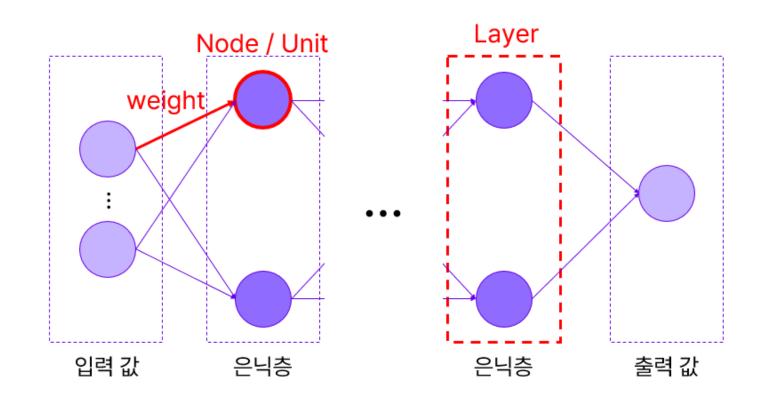


❷ 다층 퍼셉트론 모델

- •선형 회귀 모델의 목표
 - 예측값과 실제값의 오차를 최소화 하는 β 를 찾기

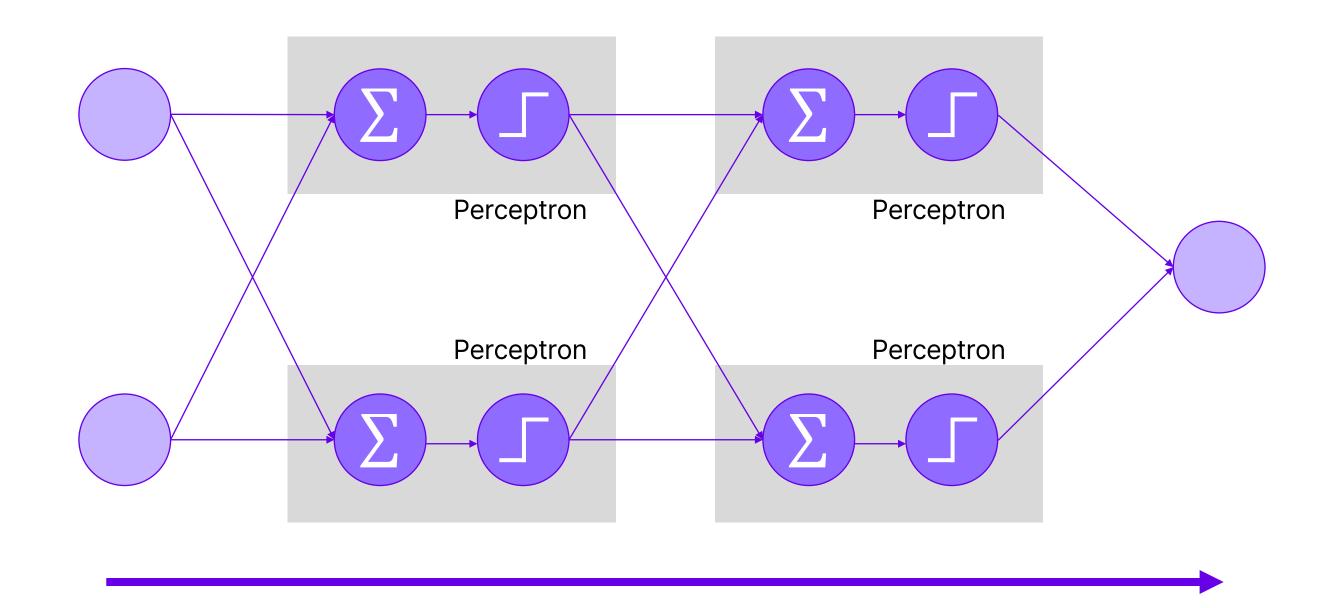
- 다층 퍼셉트론 모델의 목표
 - 예측값과 실제값의 오차를 최소화 하는 weight 를 찾기

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \cdots$$

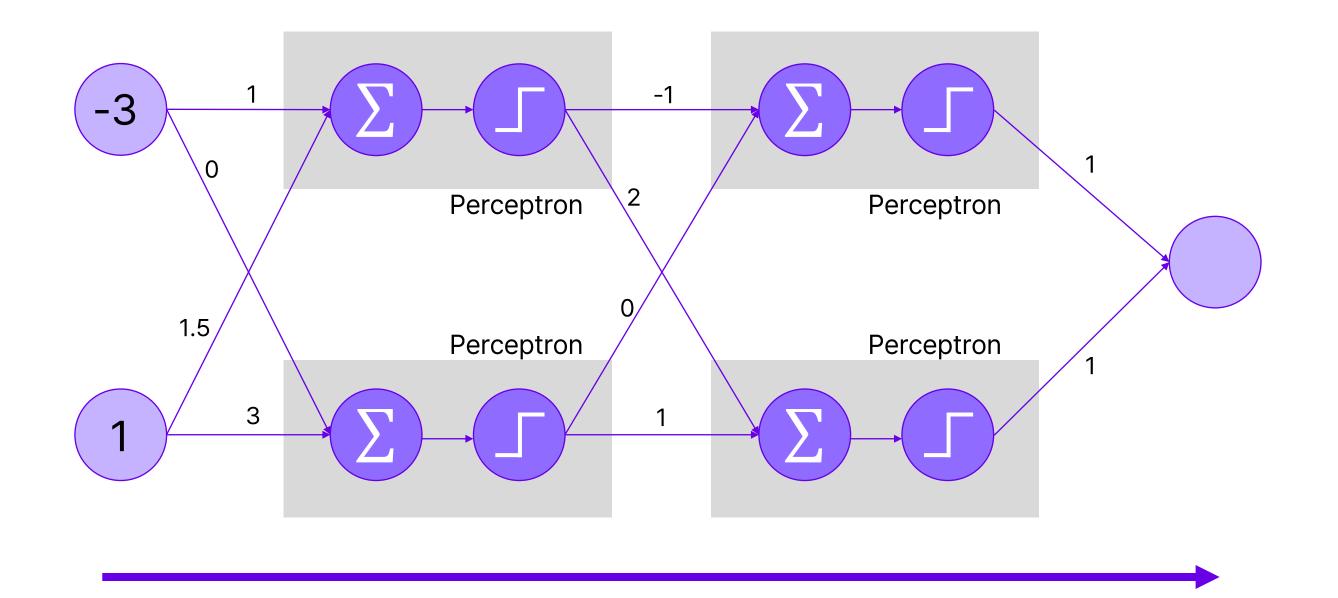




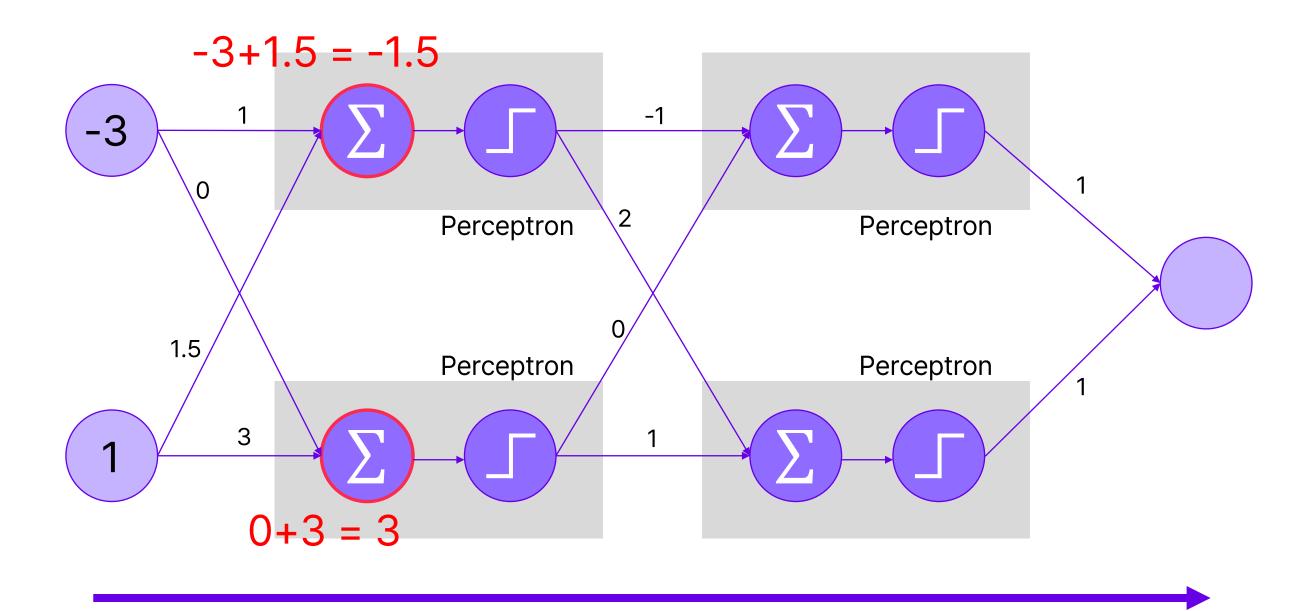
• MLP 가 입력값으로부터 출력값을 계산하는 방식



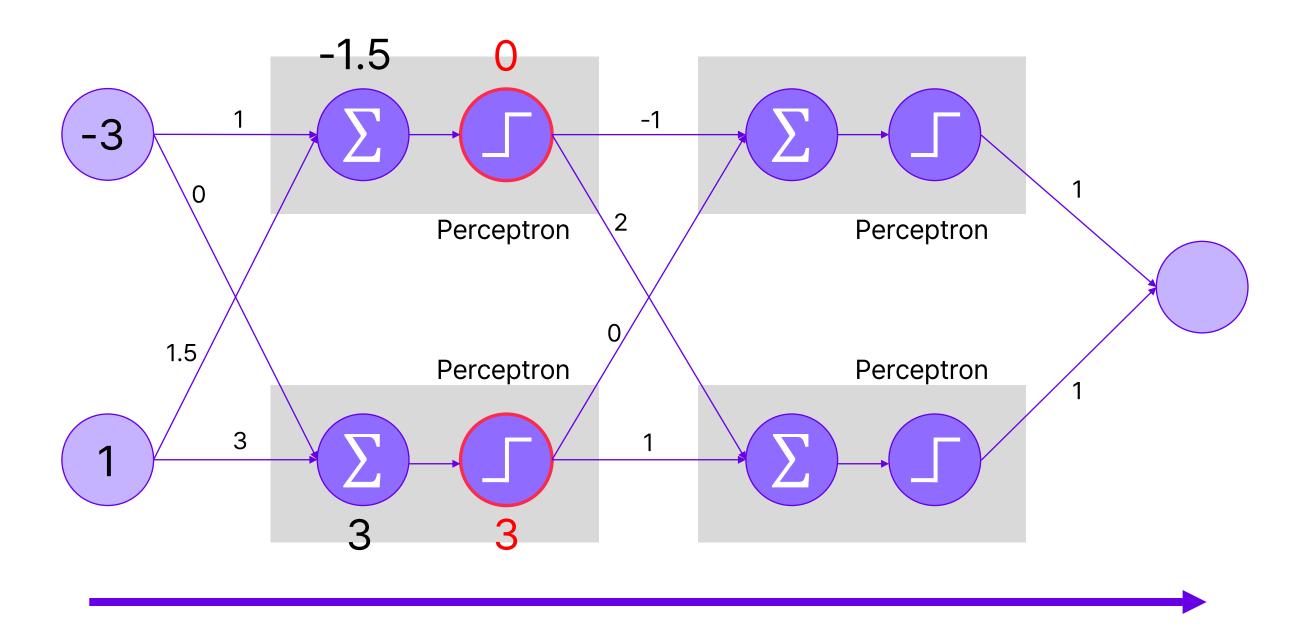




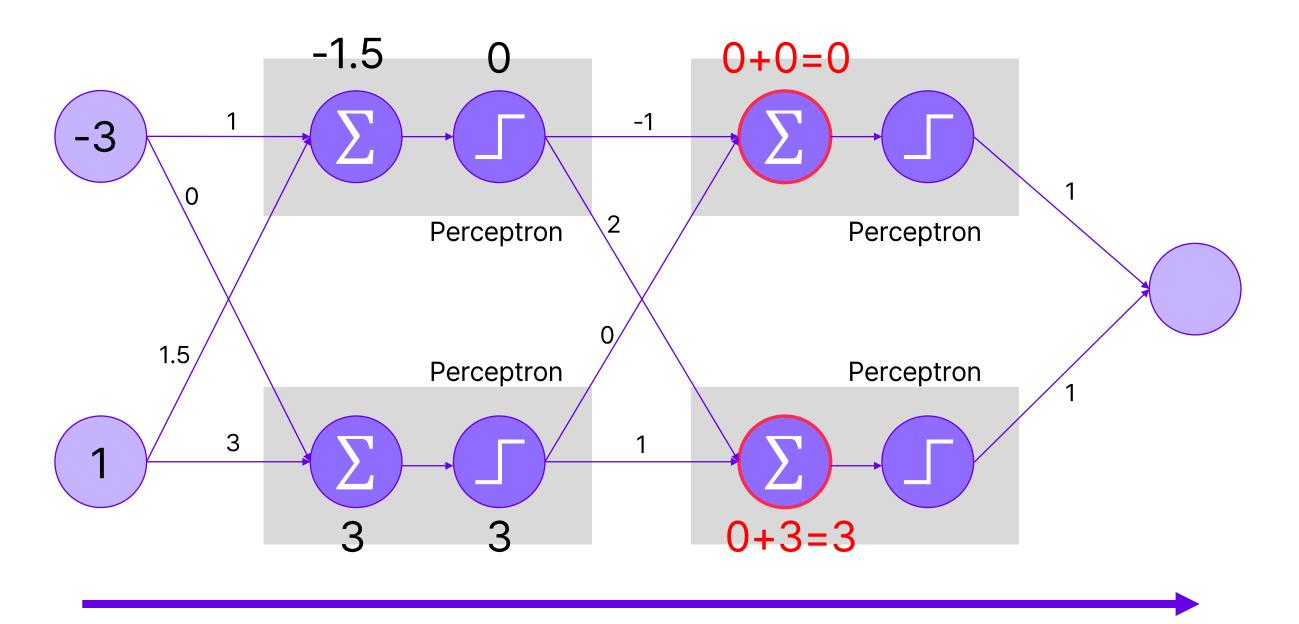




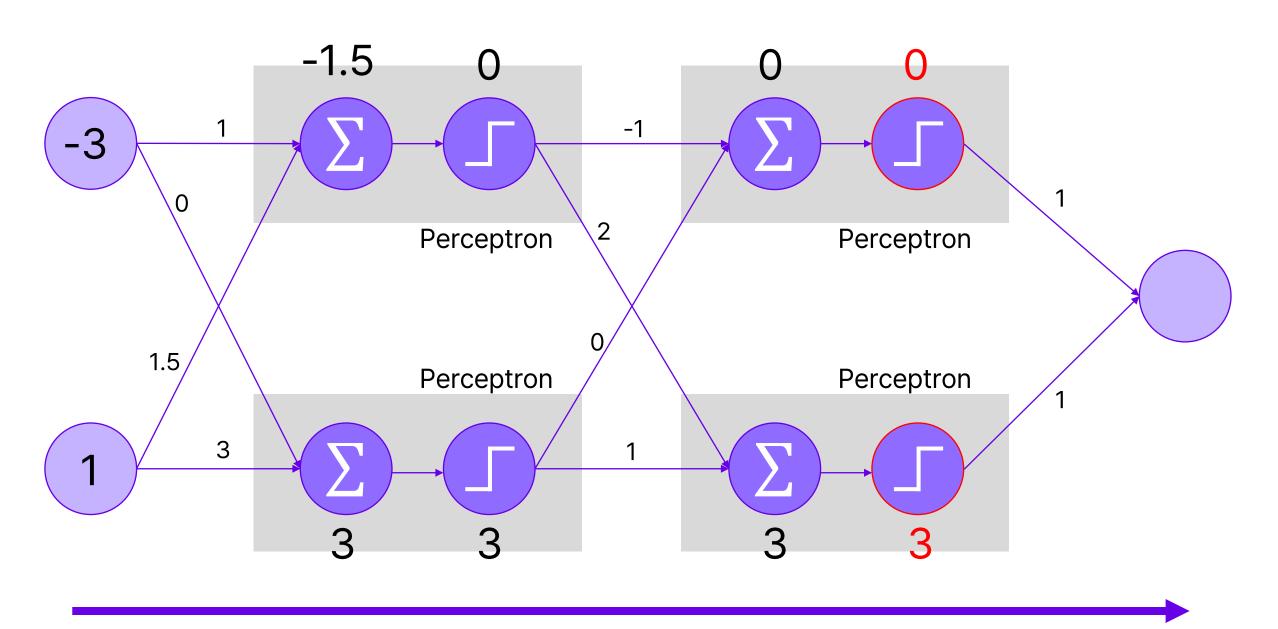




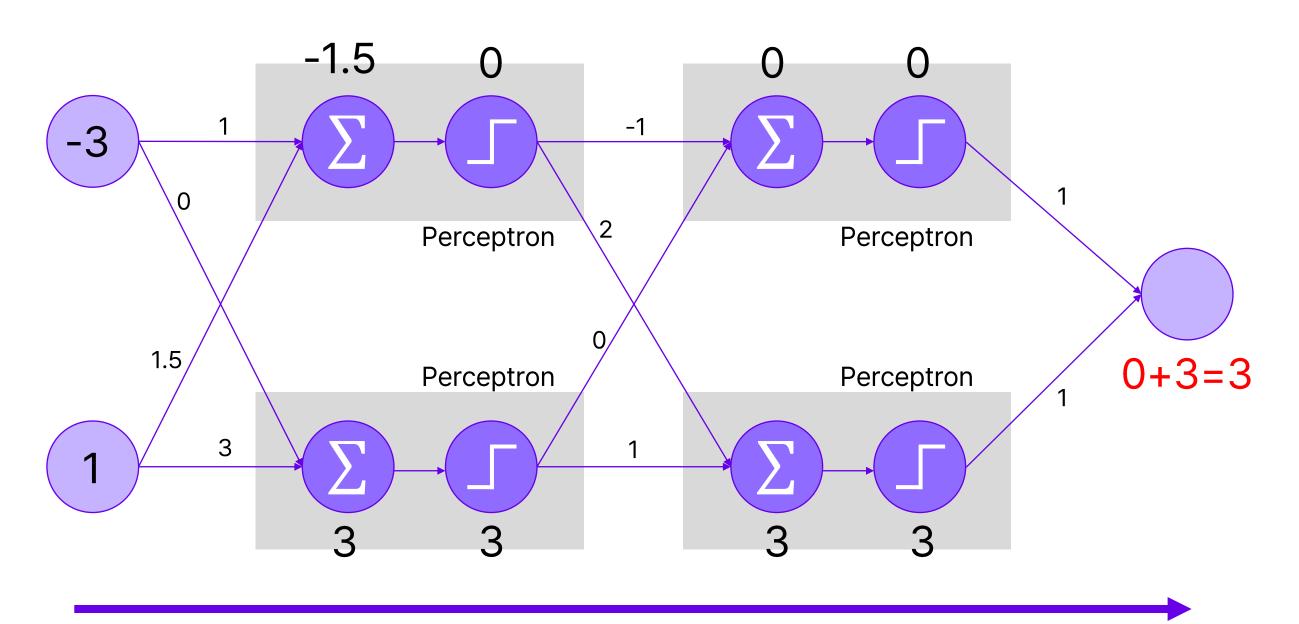












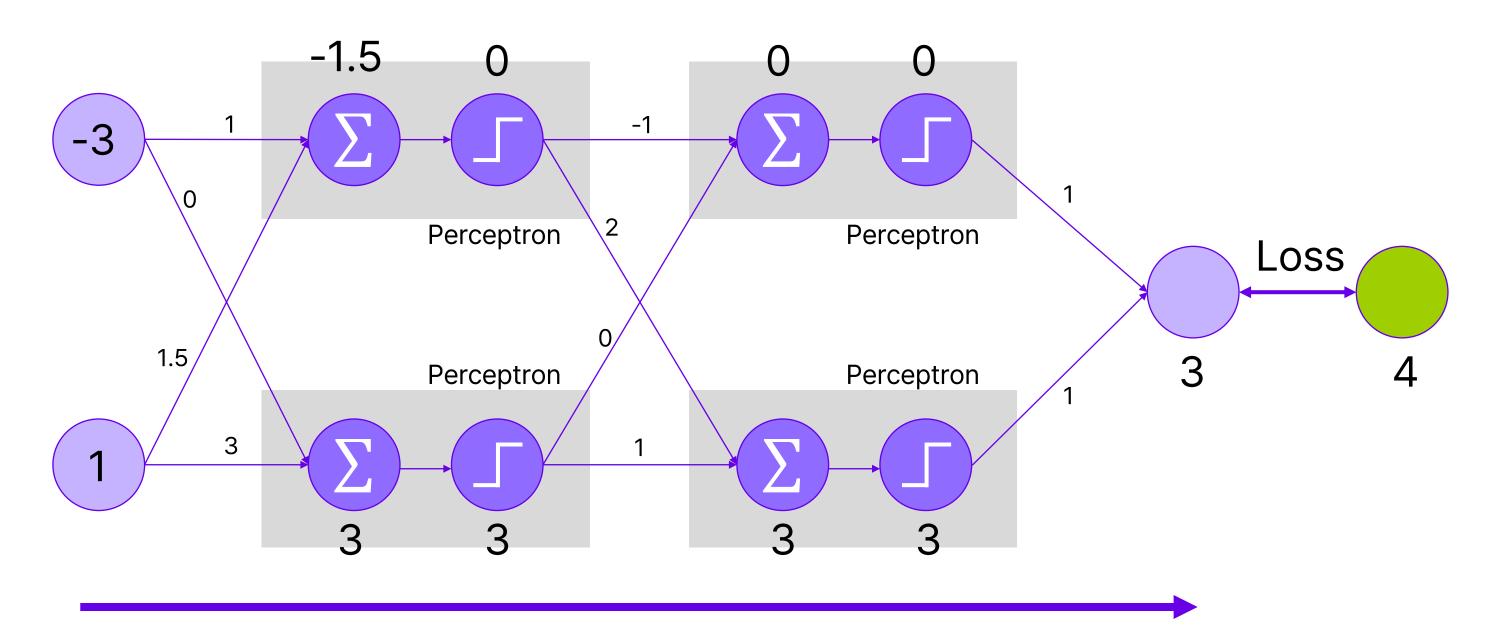
03 다층 퍼셉트론 모델 (MLP)



- 머신러닝의 목표는 **잔차**를 최소화 하는 것
- 딥러닝의 목표는 Loss function 을 최소화 하는 것
- 대표적인 Loss function은 MSE (mean squared error)
 - $MSE = (실제값 예측값)^2$

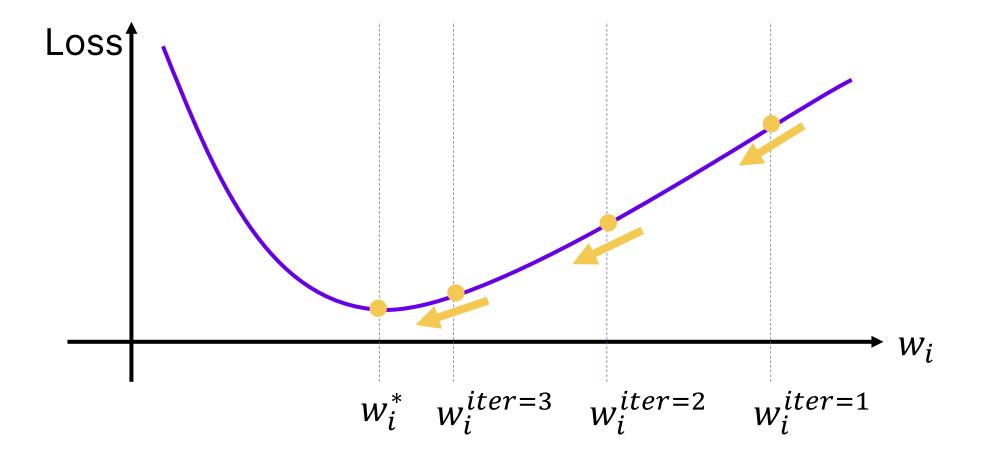


• 실제 값이 4 였다면, MSE는 1 입니다.

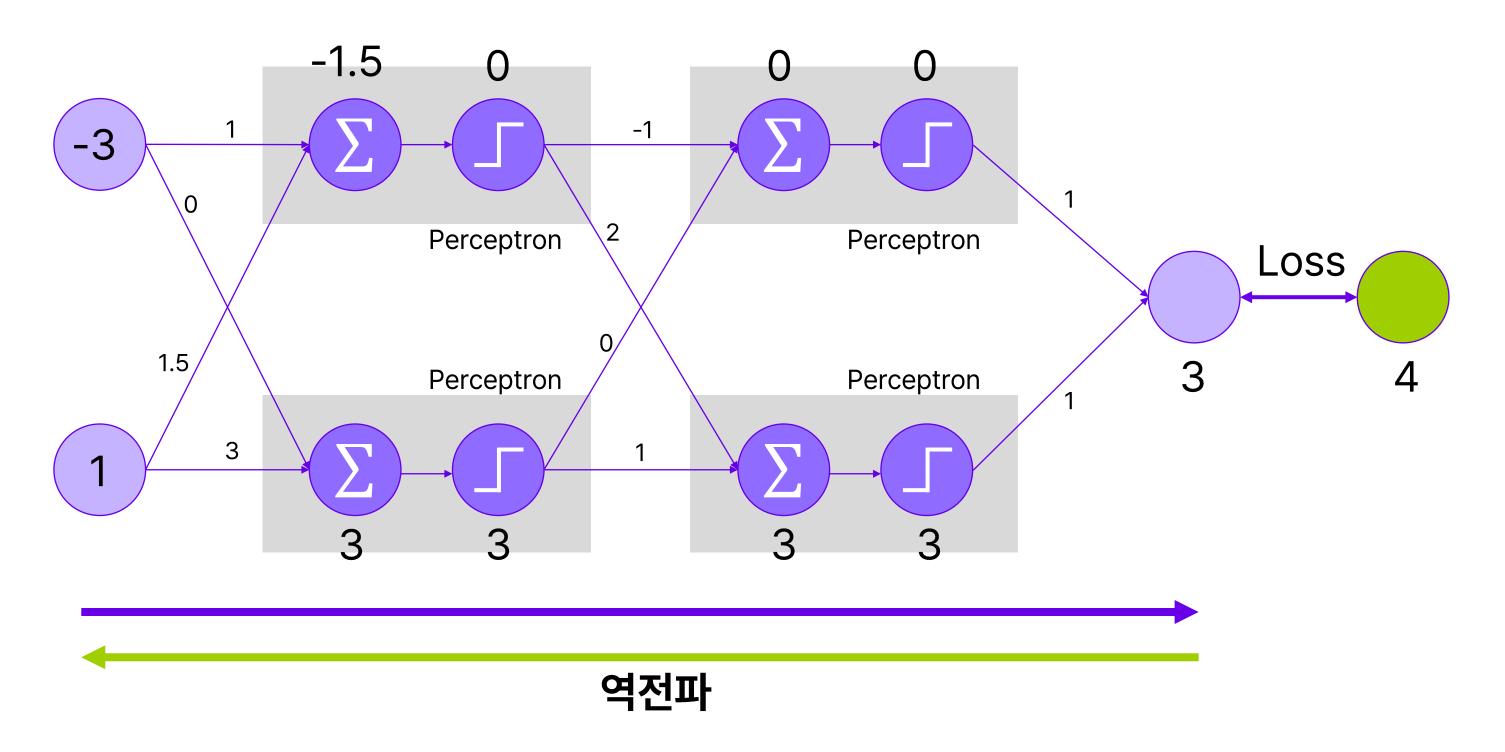




- Weight 를 Loss function 이 작아지게 업데이트 하는 방법
- 각 weight 마다 gradient 가 정해진다.
- Gradient의 방향으로 조금씩 weight 를 업데이트 한다.



• 순전파의 반대 방향



03 다층 퍼셉트론 모델 (MLP)



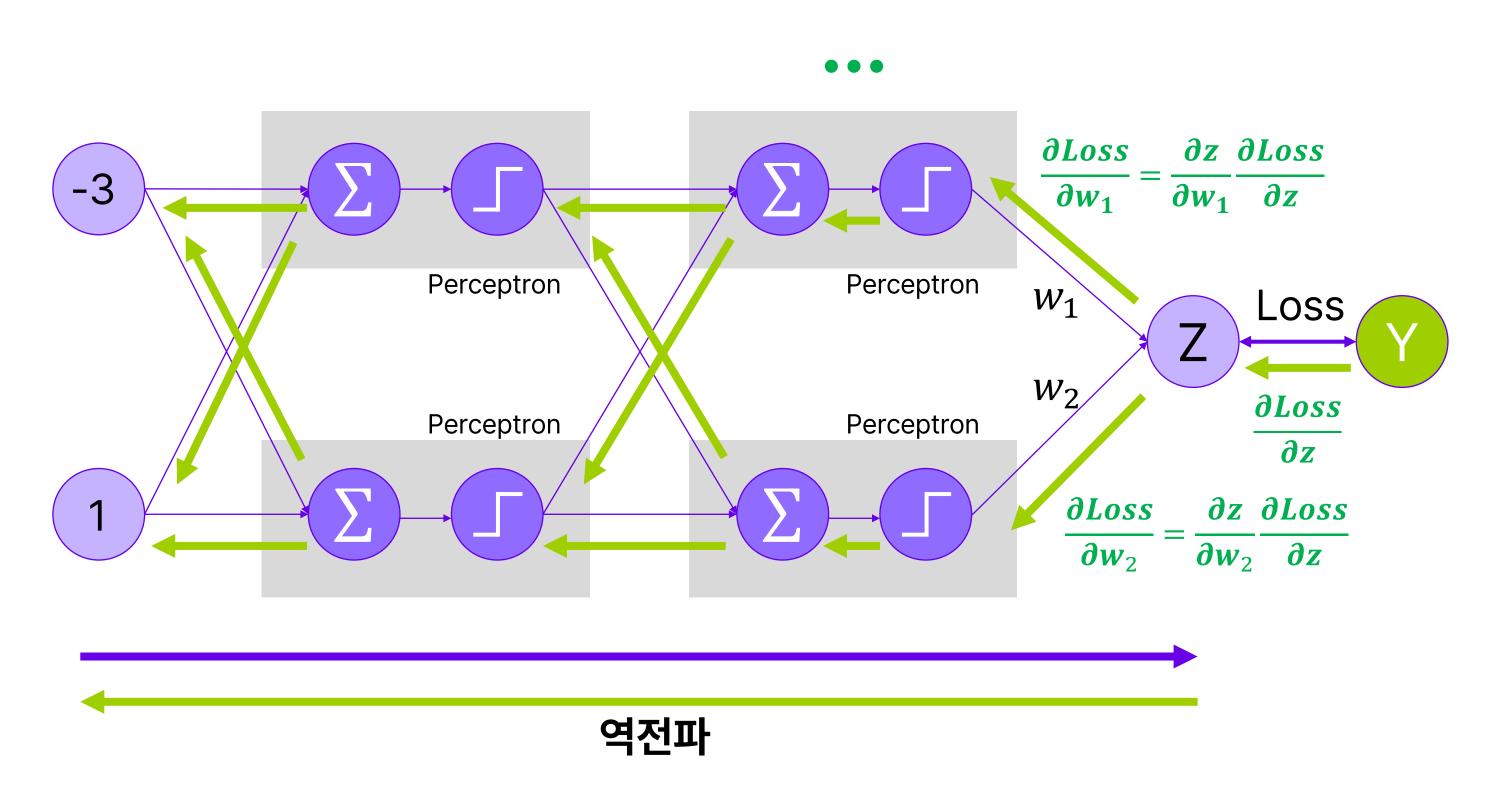
⊘ Chain-Rule

• 각 weight의 gradient를 구하기 위해서, Loss 를 각 weight로 편미분 해야함

•
$$\frac{\partial Loss}{\partial w_i}$$

- 하지만, 모든 weight 에 대해 바로 편미분 값을 구하는 것은 불가능
- Chain-Rule 을 이용!

⊘ Chain-Rule



03 다층 퍼셉트론 모델 (MLP)



⊘ Chain-Rule

- MLP 는 복잡해 보이지만, 사실은 미분 가능한 간단한 연산들의 조합임
 - 더하기
 - 곱하기
 - 활성함수
- Chain-Rule 은 복잡한 연산을 기본 연산으로 나누어 미분하는 방법
- •모든 weight 의 Loss 에 대한 gradient 계산 가능!

03 다층 퍼셉트론 모델 (MLP)



❷ 다층 퍼셉트론 모델의 학습 방법

• 역전파 알고리즘

순서	행동
0	MLP 모델 초기화
1	첫번째 데이터를 이용해 순전파, 오차 계산, 오차 역전파 계산, 학습 계수 갱신
2	두번째 데이터를 이용해 순전파, 오차 계산, 오차 역전파 계산, 학습 계수 갱신
3	세번째 데이터를 이용해 순전파, 오차 계산, 오차 역전파 계산, 학습 계수 갱신
•••	
N	마지막 데이터를 이용해 순전파, 오차 계산, 오차 역전파 계산, 학습 계수 갱신, 1 에폭 끝.



04 최적화 (Optimization)



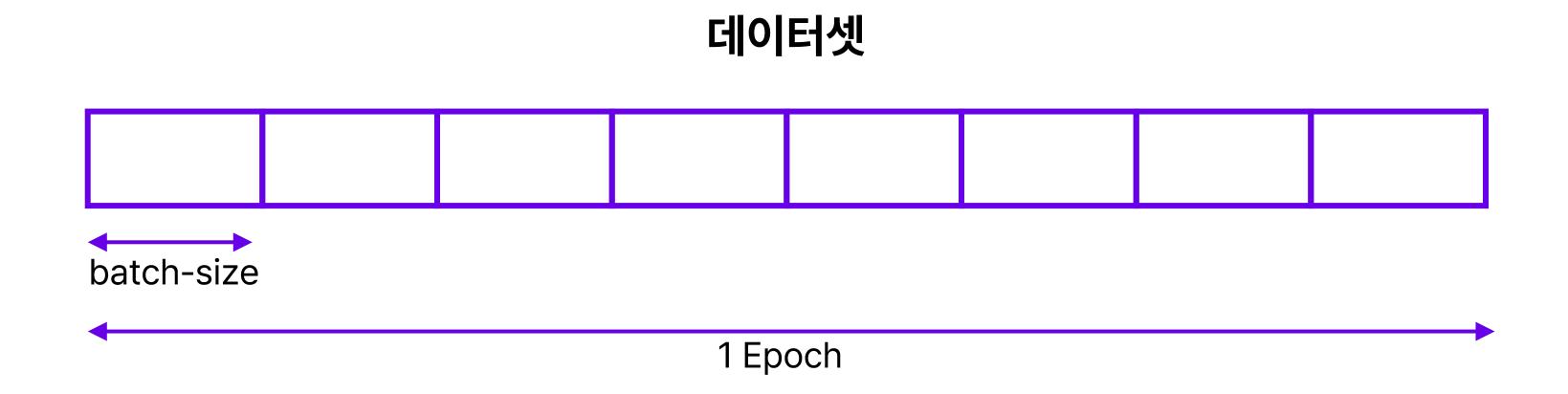
- 역전파를 계산한 후, weight 를 업데이트 하는 방법
- •대표적인 최적화 방법
 - Stochastic Gradient Descent (SGD)
 - Adam
 - RMSProp
 - Momentum
 - Newton method
 - AdaGrad

• ...



❷ 딥러닝 모델의 데이터 전처리

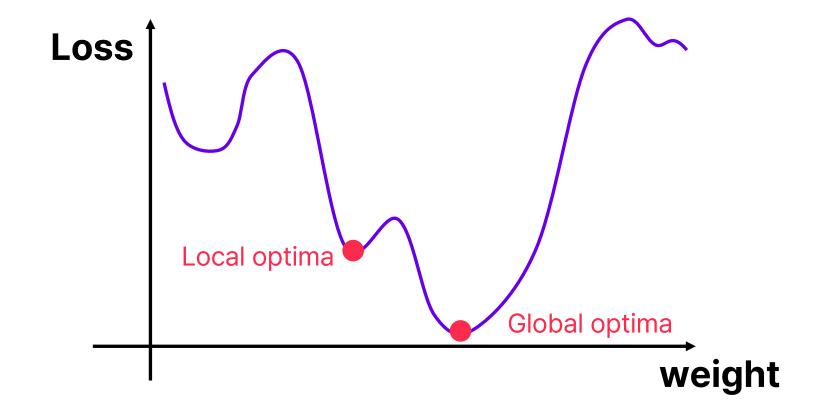
- Mini-batch: 전체 데이터셋 중 한 부분
- Batch-size: mini-batch의 크기
- Iteration: mini-batch 에 대해 역전파 알고리즘 시행 횟수
- Epoch: 전체 데이터셋에 대해 학습 시행 횟수





Mini-batch

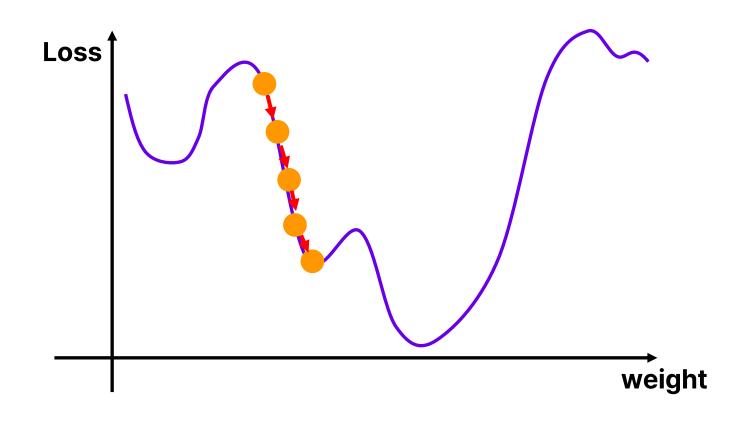
- •데이터 중 일부를 소규모 집합 단위로 나눈 부분 데이터
- Mini-batch 를 사용하지 않고, 전체 데이터를 한번에 학습하게 되면,
 - 메모리 사용량이 많아 연산이 불가능 할 수 있음
 - Local Minima 에 빠지게 될 확률이 높음



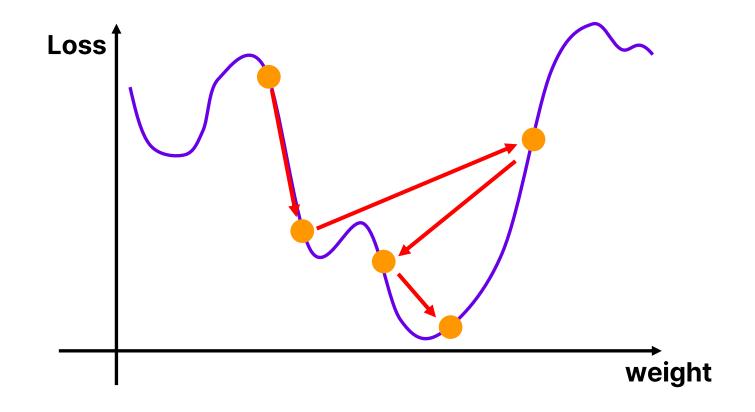


확률적 경사 하강법 (Stochastic Gradient Descent; SGD)

- Mini-batch 를 이용하여 학습하는 방법
- 학습 속도가 빠름
- Local minima 에 빠질 확률이 적음
 - 한번에 적은 데이터를 보기 때문에, Gradient 의 변동성이 비교적 큼
 - Overshooting 에 의해 Local minima 에 빠질 확률이 적어짐



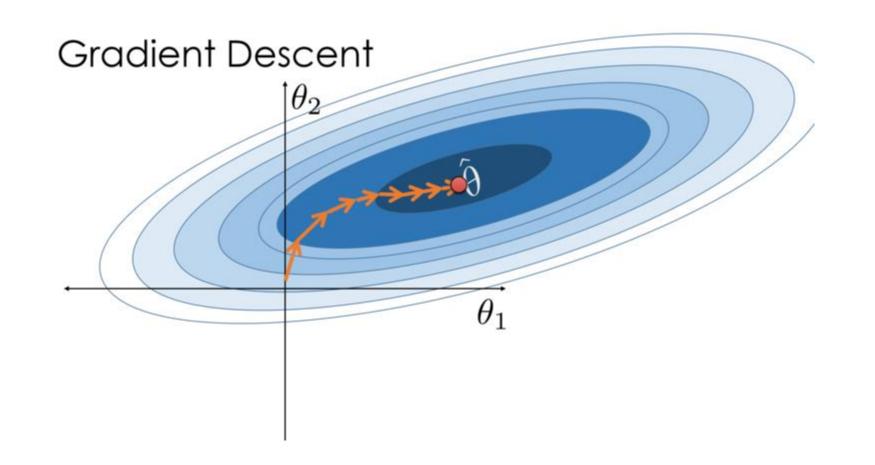


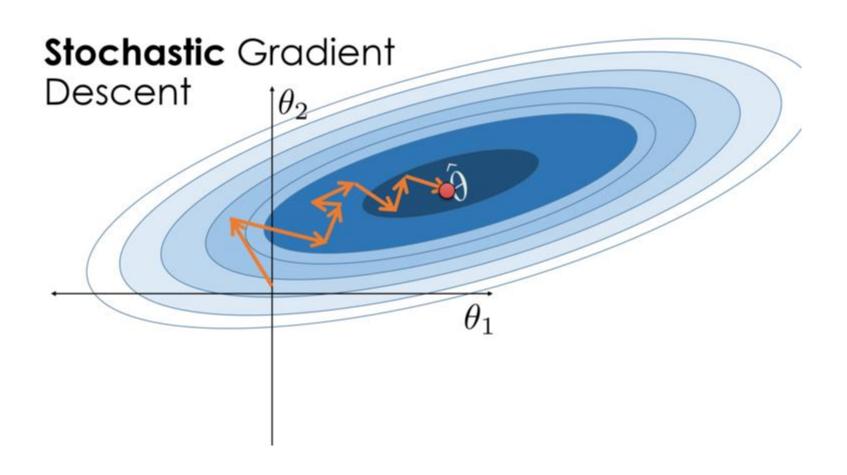


Mini-batch 이용하였을 경우



확률적 경사 하강법 (Stochastic Gradient Descent; SGD)



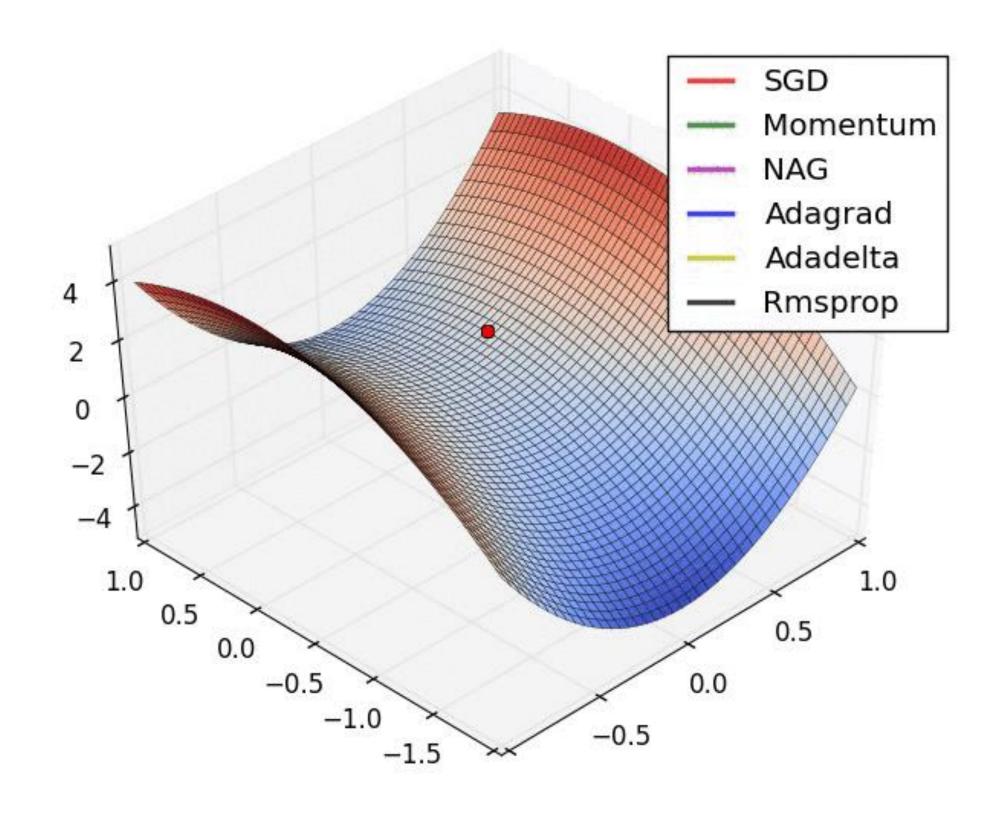




- RMSProp: 지수가중이동평균을 사용하여 최신 기울기를 더 크게 반영하는 학습 방법
- Momentum: 이전 step의 학습 정도를 반영하는 학습 방법
- Adagrad: 많이 갱신된 가중치는 학습률을 낮추는 학습 방법
- Adam : Adagrad, Momentum, RmsProp의 방법론을 종합한 학습 방법
- Newton Method: 일차 미분이 아니라 이차 미분을 사용하는 학습 방법



❷ 여러가지 최적화 방법들



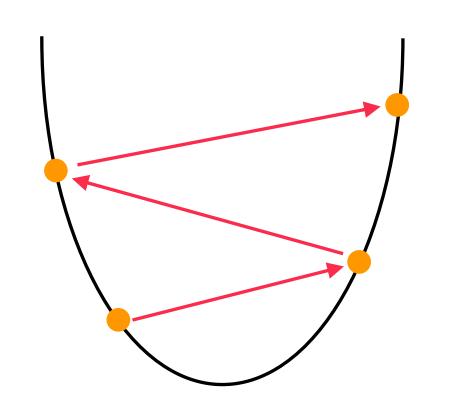


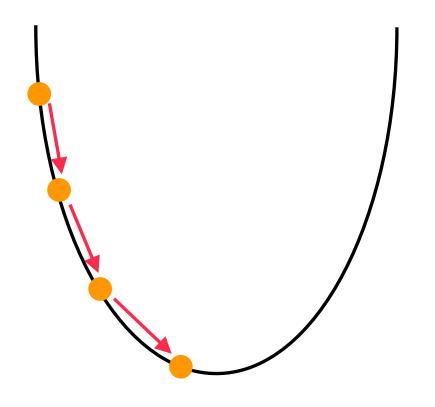
학습률 (Learning rate)

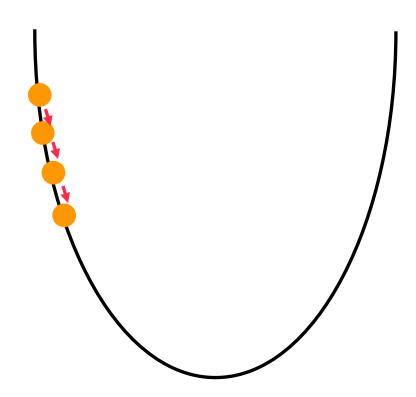
- Learning rate / Step size
- 경사하강법 알고리즘은 계산된 gradient 에 학습률을 곱한 값을 이용하여 weight를 업데이트
- •학습률이 너무 클 경우
 - Loss가 무질서하게 이탈
- 학습률이 너무 작을 경우
 - 학습 시간이 너무 오래 걸림
 - Global minima 에 도달이 어려움



학습률 (Learning rate)







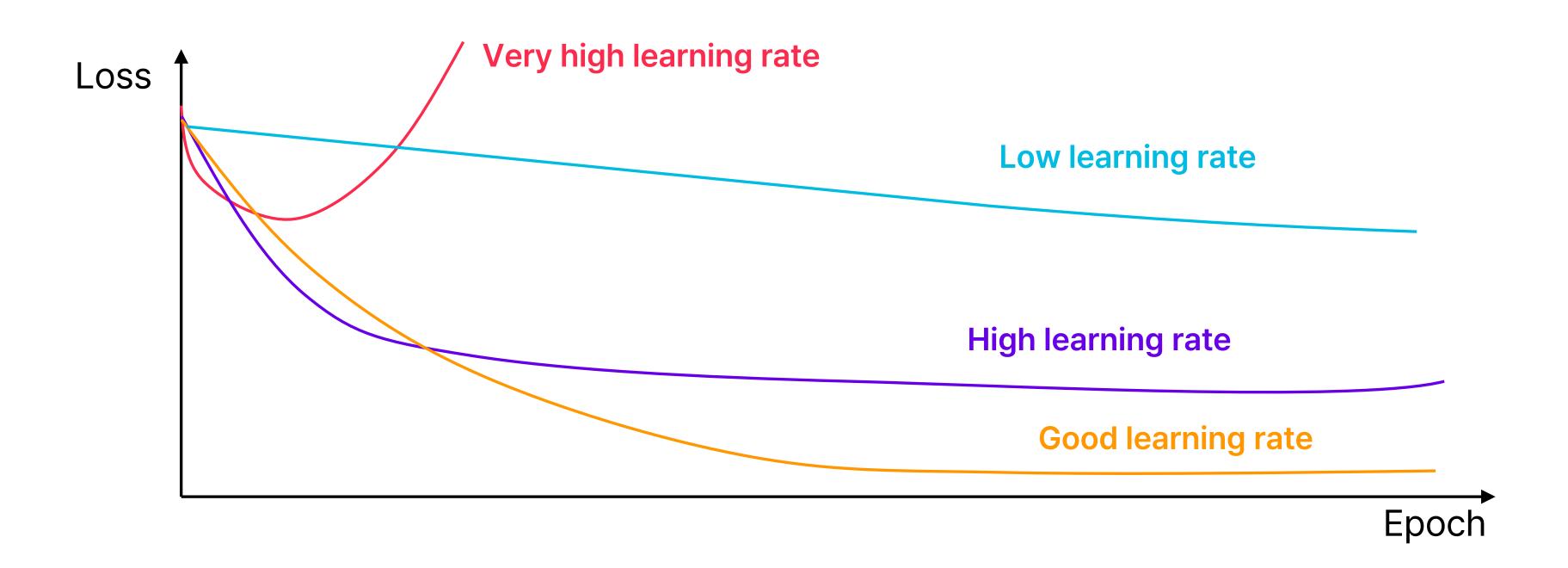
학습률이 너무 클 때

학습률이 너무 적당할 때

학습률이 너무 작을 때



학습률 (Learning rate)





05 MLP 모델의 구현





- 파이썬으로 작성된 오픈소스 신경망 라이브러리
- Tensorflow 기반
- 신경망 라이브러리 (Pytorch, Tensorflow, ...) 중 가장 간단함



✓ Keras의 흐름

모델 정의

- 은닉층의 개수
- 유닛의 수
- 활성함수

학습방법 설정

- 최적화 방법
- 학습률
- Loss function

학습

- 학습데이터를 이용하 여 MLP 모델 학습
- Batch-size
- Epoch 수

예측

• 테스트 데이터를 이용하여 출력값 예측



② 1. 모델 정의

```
import tensorflow as tf

MLP_model = tf.keras.Sequential([
    tf.keras.layers.Dense(64, activation = 'relu'),
    tf.keras.layers.Dense(32, activation = 'relu'),
    tf.keras.layers.Dense(stage2['train_y'].shape[1])
])
```



② 2. 학습 방법 설정



⊙ 3. 모델 학습 및 예측

```
history = MLP_model.fit(X, y, epochs = 50, batch_size = 16)
```

```
pred = MLP_model.predict(test_X)
```

Quiz

• 다항 회귀 분석으로 학습하기에 적합하지 않은 관계를 고르세요.

①
$$y = 3x^2 + 3 + \log(2)$$

$$y = x^{100} + 2$$



Quiz

- MLP 모델의 학습 과정에 포함되지 않는 것을 고르세요.
 - ① 순전파 계산
 - ② 역전파 계산
 - ③ 오차의 표준편차 계산
 - ④ 학습 계수 갱신



Quiz

- 모델의 학습 계수를 갱신할 때, 그 step의 크기를 결정하는 hyper-parameter 는 무엇인가요?
 - 1. 학습률