Missioners and Cannibals

Τρόπος χρήσης:

Το πρόγραμμα δέχεται τις τιμές N (πλήθος κανιβάλων και ιεραποστολών) , M μέγιστος αριθμός θέσεων στην βάρκα και K τον μέγιστο αριθμό μετακινήσεων της βάρκας ως είσοδο στον κατασκευαστή State (int N,int M,int K).

Αρχιτεκτονική:

Το πρόγραμμα αποτελείτε από 3 κλάσεις από την Main στην οποία γίνετε η ανάθεση τιμών η κλήση του αλγορίθμου επίλυσης και η χρονομέτρηση του προγράμματος. Επτά έχουμε την State στην οποία γίνεται η δημιουργία των παιδιών του κόμβου που ορίσαμε στην Main αλλά και των παιδιών των παιδιών του κλπ. Ο έλεγχος αν είναι έγκυρό το παιδί (δεν παραβιάζεται κάποιος από τους περιορισμούς). Όπως και η ανάθεση identifier σε κάθε παιδί. Τέλος η SpaceSearcher κάνει την αναζήτηση στο δέντρο για την βέλτιστη λύση με χρήση αλγορίθμου Α*

Μέθοδοι τεχνίτης νοημοσύνης που χρησιμοποιήθηκαν

Η αναζήτηση της βέλτιστης λύσης έγινε με τον αλγόριθμος αναζήτησης A^* (= f(n)=h(n)+g(n)). Η εκτέλεση έγινε με h(n)= BestFS όπου διάλεγε την καλύτερη επομένη κατάσταση στον κόμβο n με την βοήθεια της evaluate η οποία υπολογίζει πια είναι η «αξία» ενός κόμβου σύμφωνα με τις κινήσεις που θα έπρεπε να κάνει η βάρκα αν δεν υπήρχαν καθόλου περιορισμοί. Ω ς g(n) έχουμε το κόστος από την ρίζα ως το n

Πειραματικά αποτελέσματα

Οι τιμές που δοκιμάστηκαν θα εκφραστούν παρακάτω στην μορφή:

(αριθμός κανίβαλων*,Θέσεις βάρκας , βήματα για εύρεση λύσης , χρόνος)

Τα αποτελέσματα:

(2, 2, 5, 0.001s)

(3, 2, 11, 0.001s)

(8, 4, 13, 0.001s)

(16, 4, 29, 0.003s)

(32, 4, 61, 0.016s)

(64, 4, 125, 0.464s)

(100, 7, 80, 120s) Max steps reached

(100, 10, 49, 51.593s)

Σημείωση: Οι παραπάνω τιμές υπολογίστηκαν εντός το ide IntelliJ σε laptop με χαρακτηριστικά (R5-3500u , 16GB ram)

^{*}έχουμε υποθέσει ότι έχουμε ίσο αριθμό ιεραποστόλων και κανίβαλων

δδφαδφ