Informatique graphique

Pipeline graphique + GLSL

Noura Faraj noura.faraj@umontpellier.fr

Source cours de Pierre Benard et Gael Guennebaud

http://www.labri.fr/perso/pbenard/teaching/mondes3d

Thèmes du cours

- Informatique Graphique 3D : techniques et méthodes des applications de réalité virtuelle.
- Principaux axes
- Modélisation géométrique
- Synthèse d'Image(a.k.a. «Rendu»)
- Interaction
- Thèmes annexes
- Animation
- Visualisation

Synthèse d'Images

3 classes d'algorithmes

- rendu temps réel (jeux, simulateur, modeleur, etc)
 - 30 images/secondes
 - représentations légères, beaucoup d'« astuces »

- rendu en temps maitrisé (films)
 - qques minutes par images
 - haute qualité visuel en un temps raisonnable

- rendu physiquement réaliste (conception, biologie, etc)
 de ques heures à quelques jours par images...

 - maitrise de l'erreur

Synthèse d'Images

3 classes d'algorithmes

- rendu temps réel (jeux, simulateur, modeleur, etc)
 - 30 images/secondes
 - représentations légères, beaucoup d'« astuces »

OpenGL

- rendu en temps maitrisé (films)
 - qques minutes par images
 - haute qualité visuel en un temps raisonnable

Pipeline maison (+OpenGL)

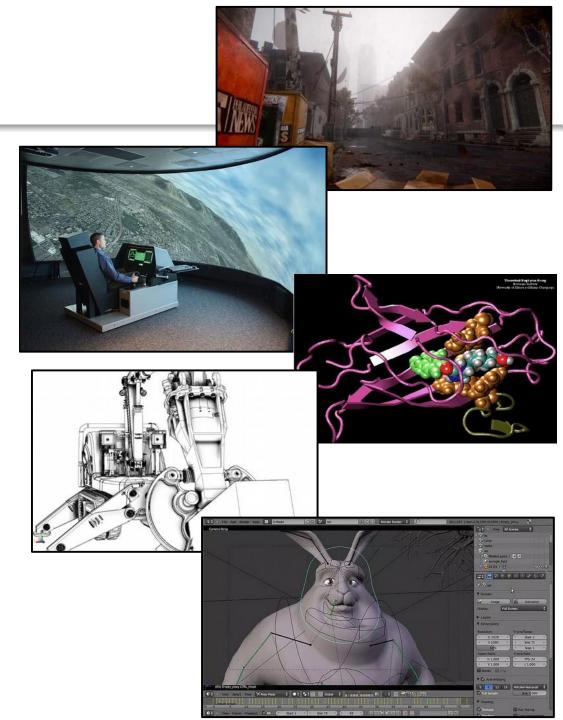
- rendu physiquement réaliste (conception, biologie, etc)
 - de qques heures à quelques jours par images...
 - maitrise de l'erreur

Pipeline maison

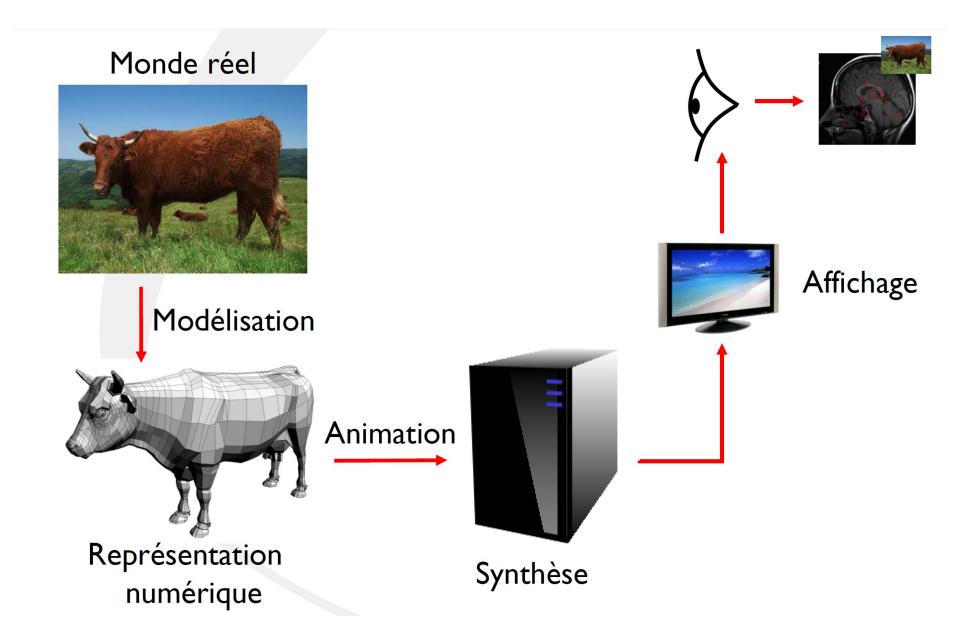
Applications

- Jeux vidéos
- Simulateurs
- Réalité virtuelle
- Visualisation scientifique
- Rendu expressif
- Prévisualisation

• ...



Problèmes à résoudre



Problèmes à résoudre

Modélisation

- des objets, d'une scène

Synthèse d'une image

– à partir des objets, matières, éclairages, caméras...

Animation

- spécifier ou calculer des mouvements
- et des déformations

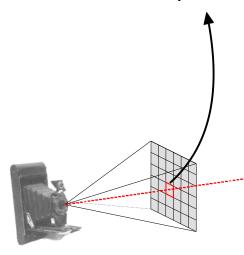
Autres

- interactions avec le monde virtuel
- game-play, « intelligence artificielle », etc.

Comment synthétiser une image?

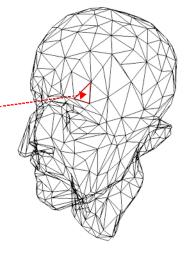
problématique:

 quelle est la couleur de chacun des pixels ?



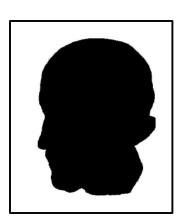
caméra virtuelle

- tableau de pixels RGB
- position, orientation
- résolution
- etc.



modèles 3D

• e.g. : « soupe de triangles »



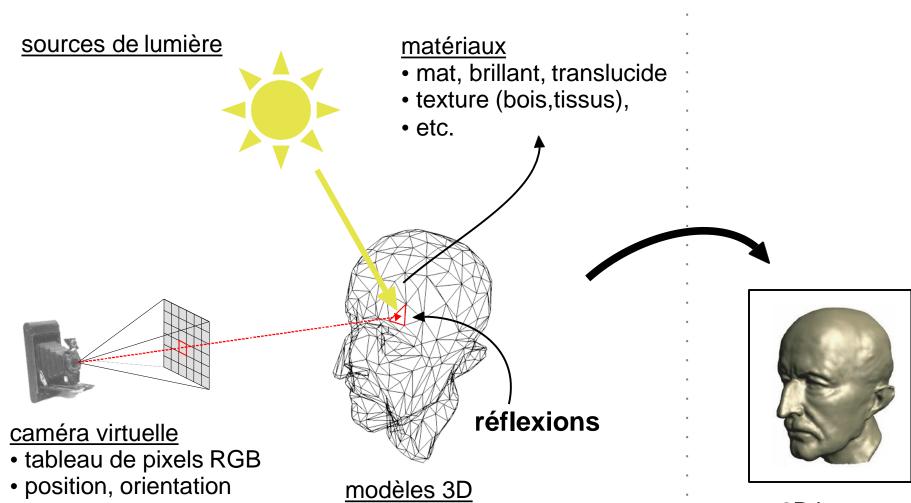
2D image

Synthèse d'images

 \longleftrightarrow

Simulation des interactions entre la lumiere, la matière, les formes, et le milieu ambiant

Comment synthétiser une image?



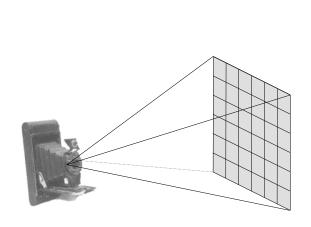
• e.g. : « soupe de triangles »

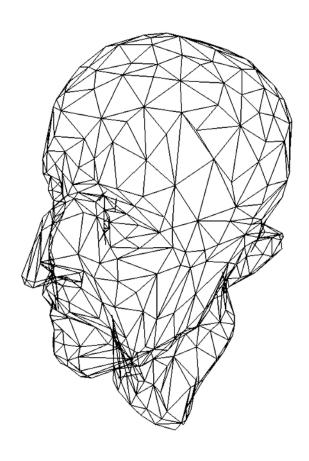
2D image

• résolution

etc.

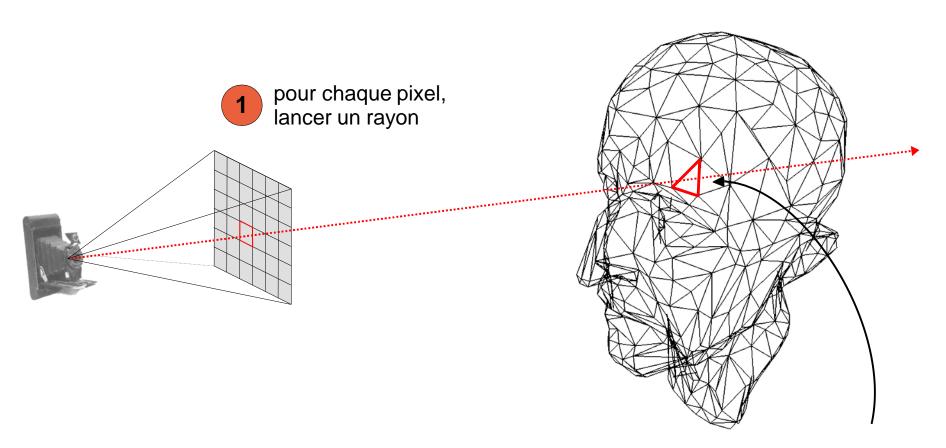
Visualiser une scène 3D





Visualiser une scène 3D : deux approches

Tracé de Rayon (Ray-tracing – Ray casting)

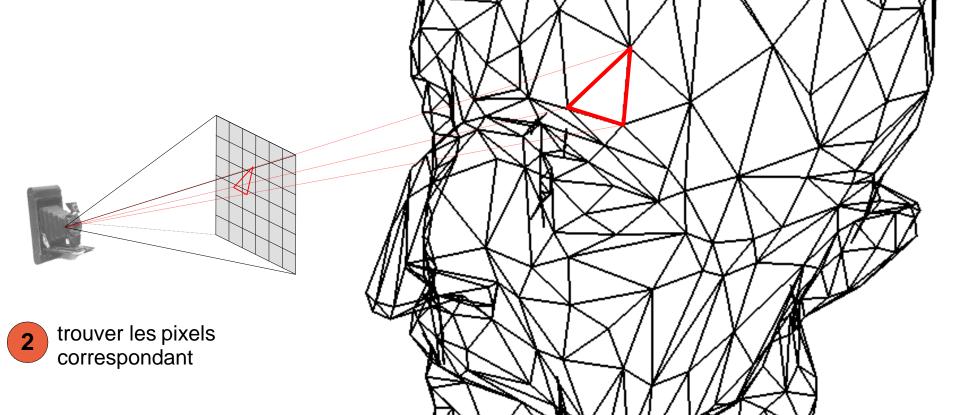


trouver la primitive la plus proche intersectant le rayon

Visualiser une scène 3D : deux approches

Rastérisation

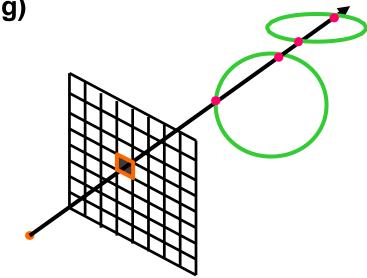
pour chaque triangle, projeter les 3 sommets sur le plan image → triangle 2D



Visualiser une scène 3D : deux approches

Tracé de Rayon (Ray-tracing – Ray casting)

- Pour chaque rayon, trouver la primitive la plus proche intersectant le rayon
- Propagation d'un rayon a partir des pixels
- scène = ensemble de primitives « intersectables »

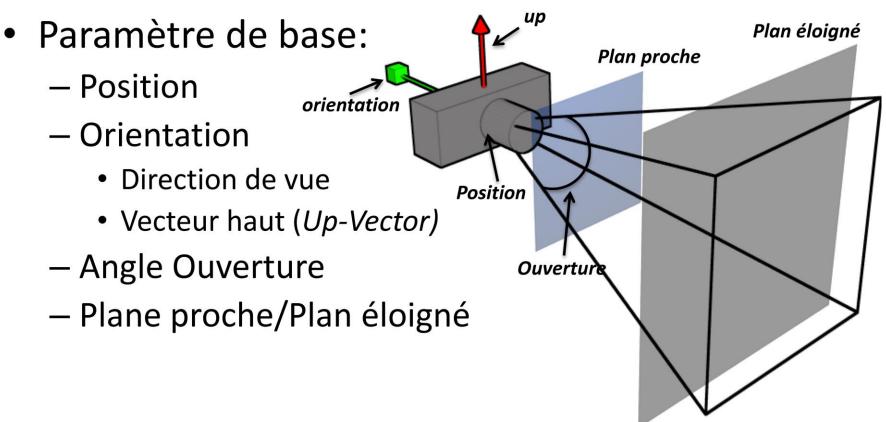


Rastérisation

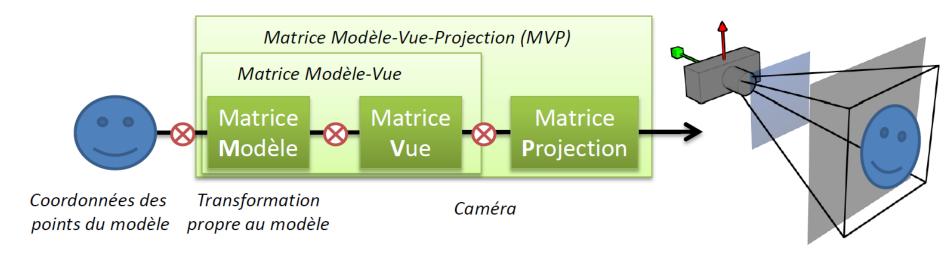
- Pour chaque primitive P_i, trouver les rayons intersectant P_i
- Rendu en deux étapes
 - projection des primitives sur l'écran (forward projection)
 - discrétisation (conversion des primitives 2D en pixels)
- scène = ensemble de primitives « rastérisables »
 - → approche suivie par les cartes graphiques

Modèle caméra

- En général: pinhole camera
- Projection perspectivique



Transformation et projections



Représentation par une matrice 4x4 Transformation rigide

Translation

Rotation

Echelle

Utilisation: changement de repère pour le placement des géométries dans le repère de la caméra et leur projection

Projection

- Projeter les sommets des polygones (transformés) dans le plan de l'image.
- 2 types de projections:



• Encore une fois exprimable à l'aide d'une matrice 4x4 : la matrice de projection

Pipeline

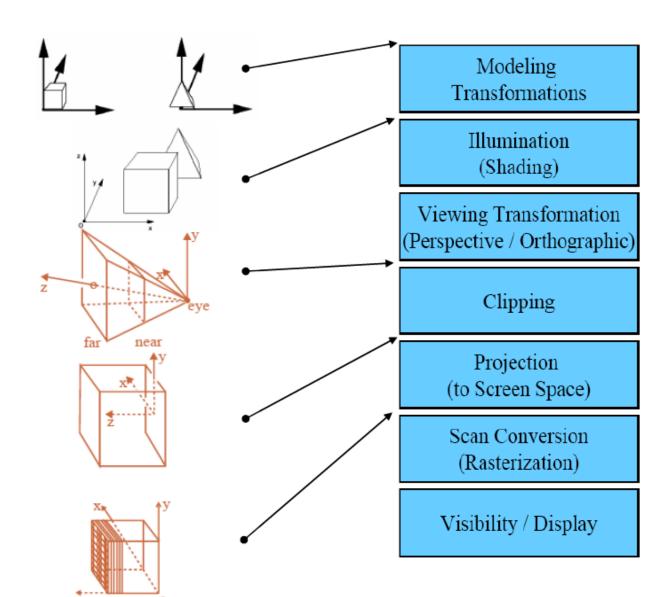
Object space

World space

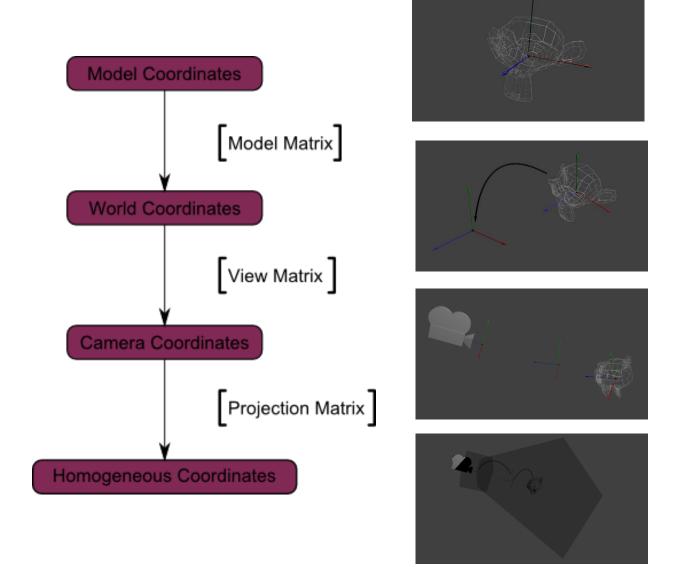
Eye space

Normalized device coordinates

Screen space



Les matrices



Transformation Affine

Translation

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & t_x \\ 0 & 1 & 0 & t_y \\ 0 & 0 & 1 & t_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{pmatrix}$$



Rotation

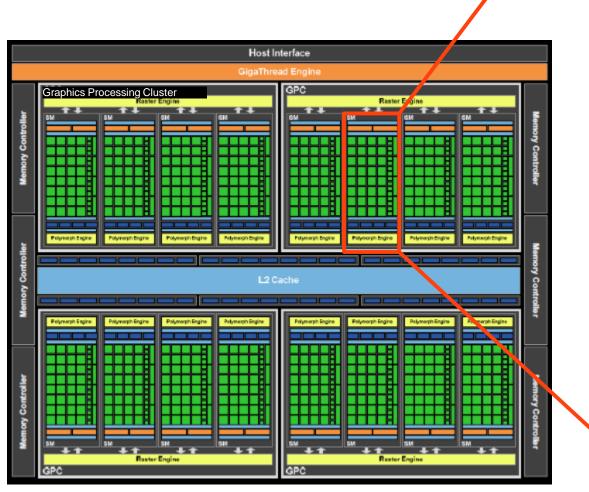
$$R_X(\theta) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos\theta & -\sin\theta \\ 0 & \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} R_Y(\theta) = \begin{pmatrix} \cos\theta & 0 & \sin\theta \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin\theta & 0 & \cos\theta \end{pmatrix} R_Z(\theta) = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta & 0 \\ \sin\theta & \cos\theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

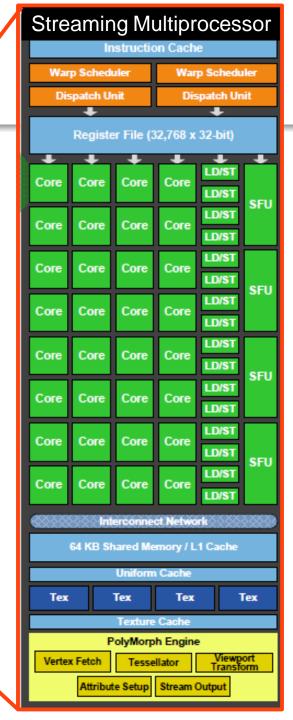
Scaling

$$\begin{pmatrix} s_x & 0 & 0 & 0 \\ 0 & s_y & 0 & 0 \\ 0 & 0 & s_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 Transformations appliquées pour :
 • Déplacer les sommets des polygones en 3D
 • Les placer dans le repère de la caméra

Transformations appliquées pour :

Architecture d'un GPU





GPU

• **GPU = Processeur Graphique**

- permet des calculs complexes réalisés par la carte graphique
 - le CPU est libre pour réaliser d'autre tâches

Ce n'est pas un CPU!

- Hautement parallèle : jusqu'à 4000 opérations en parallèle !
 - architecture hybride (SIMD/MIMD)
- Accès mémoire via des buffers spécialisés (de en vrai):
 - Textures (images, tableaux en lecture, 1D, 2D, 3D)
 - Vertex Buffers (tableaux de sommets, 1D)
 - Frame buffers (images en écriture, 2D)
- Circuits spécialisés non programmable
 - rasterisation, blending, etc.

Accès via une API graphique

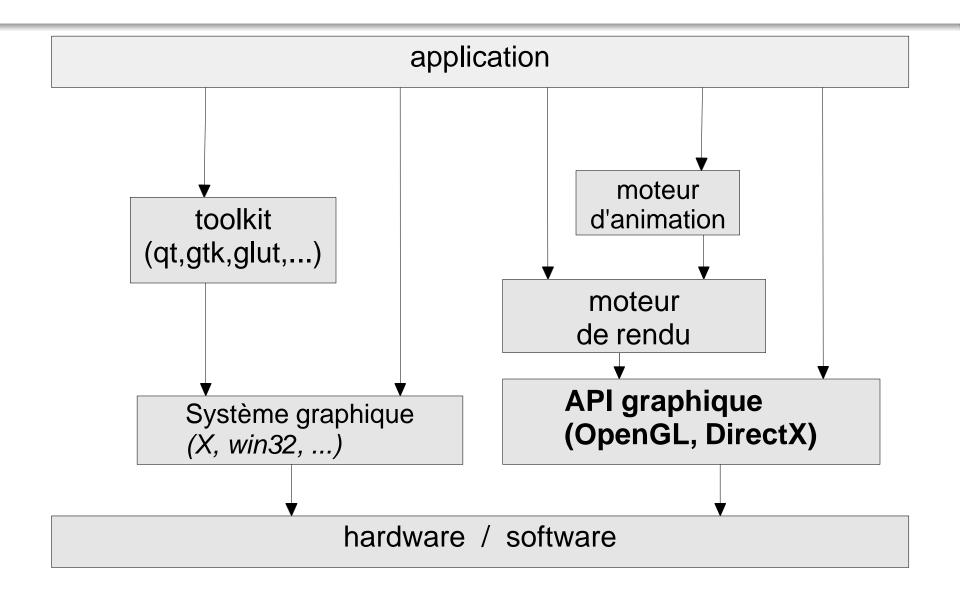
OpenGL, DirectX, Vulkan, etc.

OpenGL?

Bibliothèque graphique 2D/3D

- API entre le GPU et le programme utilisateur
- Rendu d'images composées de primitives :
 - Géométriques : points, lignes, polygones ...
 - Images : bitmap, textures
- Bas niveau
 - Machine à états, contrôlé par des commandes
 - Sait uniquement convertir un triangle 2D en un ensemble de pixels!
 - Accéléré par le matériel graphique
- Portable (Linux, Windows, MacOS, SmartPhone, WebBrowser, ...)
 - langage C + interface pour tous les autres langages (Java, Python, C#, OCaml, JavaScript, etc.)

Architecture logicielle



OpenGL?

ATTENTION aux versions!

- OpenGL 1.x, OpenGL 2.x => obsolètes!
- OpenGL 3.x avec rétro-compatibilité => à éviter!
- OpenGL 3.x « core » → recommandé
- OpenGL 4.x → = 3.x + nouvelles fonctionnalités
- WebGL, OpenGL-ES → proches de OpenGL 3.x « core »

Pipeline Graphique sur GPU

OpenGL 4.5 API Reference Card

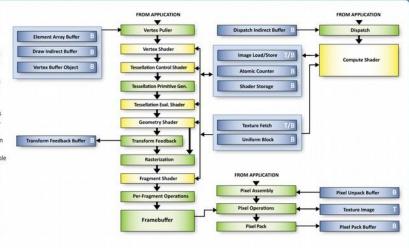
OpenGL Pipeline

Page 8

A typical program that uses OpenGL begins with calls to open a window into the framebuffer into which the program will draw. Calls are made to allocate a GL context which is then associated with the window, then OpenGL commands can be issued.

The heavy black arrows in this illustration show the OpenGL pipeline and indicate data flow.

- Blue blocks indicate various buffers that feed or get fed by the OpenGL pipeline.
- Green blocks indicate fixed function stages.
- Yellow blocks indicate programmable stages.
- Texture binding
- B Buffer binding

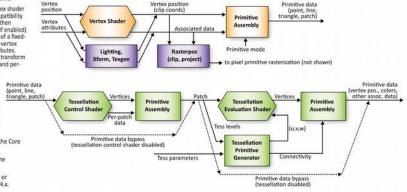


Vertex & Tessellation Details

Each vertex is processed either by a vertex shader or fixed-function vertex processing (compatibility only) to generate a transformed vertex, then assembled into primitives. Resultation (if enabled) operates on patch primitives, consisting of a fixed-size collection of vertices, each with per-vertex attributes and associated per-patch attributes. Tessellation control shaders (if enabled) transform an input patch and compute per-vertex and per-patch attributes for a new output satch.

A fixed-function primitive generator subdivides the patch according to the tessellation levels computed in the tessellation control shaders or specified as fixed values in the API (TCS disabled). The tessellation evaluation shader computes the position and attributes of each vertex produced by the tessellator.

- Orange blocks indicate features of the Core specification.
- Purple blocks indicate features of the Compatibility specification.
- Green blocks indicate features new or significantly changed with OpenGL 4.x.



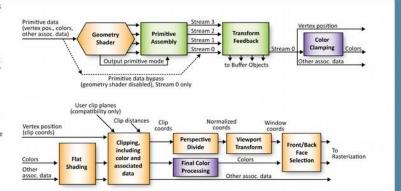
Geometry & Follow-on Details

Geometry shaders (if enabled) consume individual primitives built in previous primitive assembly stages. For each input primitive, the geometry shader can output zero or more vertices, with each vertex directed at a specific vertex stream. The vertices emitted to each stream are assembled into primitives according to the geometry shader's output primitive type.

Transform feedback (if active) writes selected vertex attributes of the primitives of all vertex streams into buffer objects attached to one or more binding points.

Primitives on vertex stream zero are then processed by fixed-function stages, where they are clipped and prepared for rasterization.

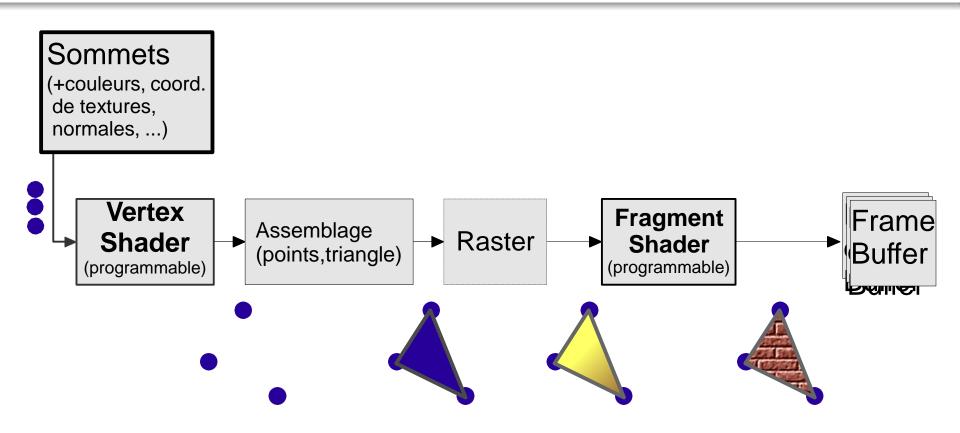
- Orange blocks indicate features of the Core specification.
- Purple blocks indicate features of the Compatibility specification.
- Green blocks indicate features new or significantly changed with OpenGL 4.x.



©2014 Khronos Group - Rev. 0814

www.opengl.org/registr

Pipeline Graphique sur GPU



Pipeline: in/out

En entrée

- Une description numérique de la géométrie de la scène
 - = {primitives rastérisables}
 - ex. : ensemble de polygones
- Ensemble de paramètres :
 - un point de vue (caméra)
 - des attributs de matériaux associés à chaque objet
 - un ensemble de lumières
 - etc.

En sortie

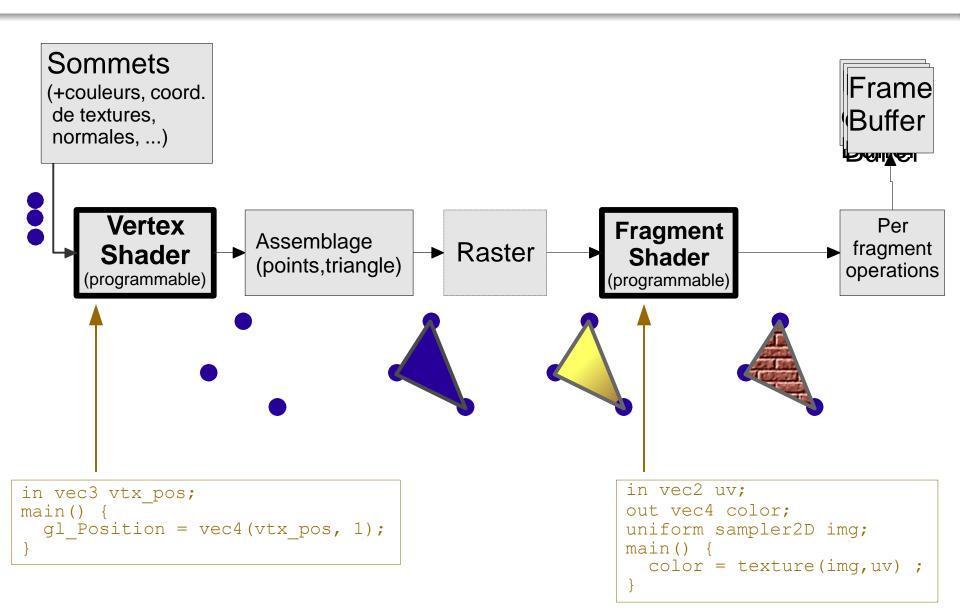
une image = un tableau de pixels (couleurs RGB)

Algorithme de rendu par rasterisation

Pour chaque image:

- Effacer les tampons de destination (l'écran)
- Configurer la scène pour l'image courante:
 - positionner la caméra
 - positionner les sources lumineuses
 - etc.
- Pour chaque objet:
 - Charger la géométrie
 - Charger les textures
 - Configurer les shaders: matériau, transformations, etc.
 - Activer les shaders
 - Tracer l'objet
 - Restaurer les différents états
- Afficher l'image calculée à l'écran (double buffering)
- Calculer l'image suivante ...

Les étages programmables



Langages de programmation

- Shader
 - (petit) programme exécuté sur le GPU
- Programmable via
 - des langages de haut niveau (proche du C/C++)
 - GLSL (OpenGL Shading Language)
 - compilateur intégré dans le driver OpenGL (>=2.0)
 - o génération et compilation de code à la volée
 - standard ouvert
 - HLSL (Microsoft)
 - DirectX only

OpenGL Shaders

- Langage : GLSL (OpenGL Shading Language)
 - Proche du C
- Pas d'accès mémoire direct
 - En lecture :
 - Vertex Buffer Objects VBO (tableau de sommets avec attributs)
 - accès indirect
 - Textures (tableaux 1D, 2D, 3D, etc.)
 - En écriture :
 - Frame Buffer Objects FBO (tableaux 2D)
- Compilation à la volée par le driver OpenGL
 - Shader == char*
 - Source code spécifié via des fonctions OpenGL

OpenGL Shaders

- Deux types shaders (threads) :
 - sommets et pixels
- Pas de synchronisation, pas de mémoire partagée
 - « on ne veut pas que les pixels parlent entre eux... » !!
- Fonction principale
 - fonction **main** (sans arguments)

```
void main(void) {
    /* ... */
}
```

- Paramètres constants
 - variable globale avec le qualificatif « uniform » uniform float intensity;
 - --valeur définie par l'hôte (glUniform* (...))

OpenGL Shaders - données -

En entrée

- qualificatif « in »
 in vec3 vertex_position;
- VBO, variable spéciale, ou valeur calculée par l'étage précédent

En sortie

- qualificatif « out »
 out vec4 color;
- variable spéciale, valeur envoyée à l'étage suivant, ou FBO

GLSL: 1^{er} exemple

Vertex shader

```
in vec3 vtx_position;
void main(void) {
  gl_Position.xy = vtx_position.xy;
  gl_Position.zw = vec2(0,1);
```

variable spéciale = position du sommet dans l'image 2D normalisée : [-1,1]x[-1,1]

Fragment shader

```
out vec4 color;
void main(void) {
  color.rgb = vec3(1,0,0);
 color.a = 1;
```

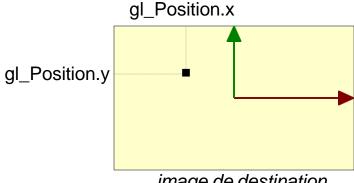
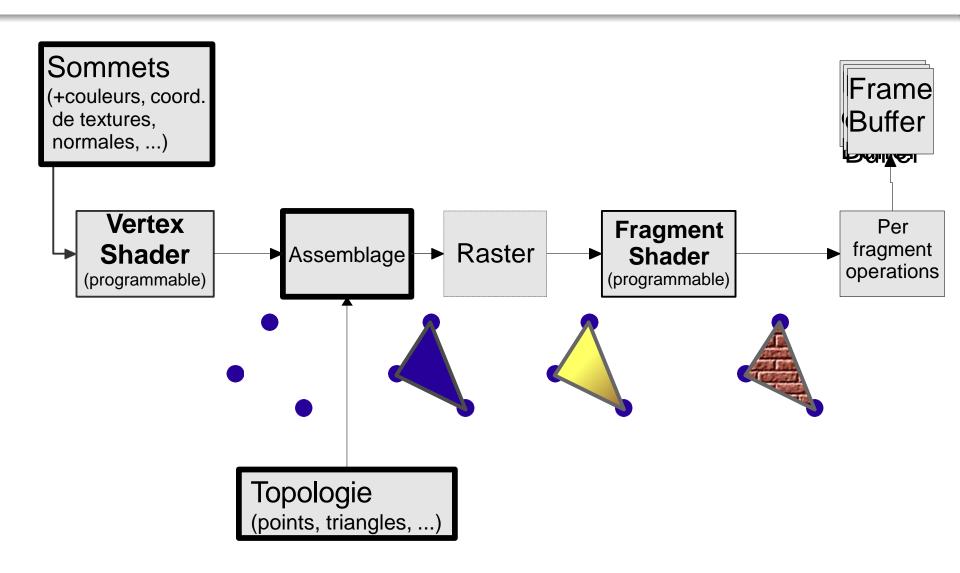


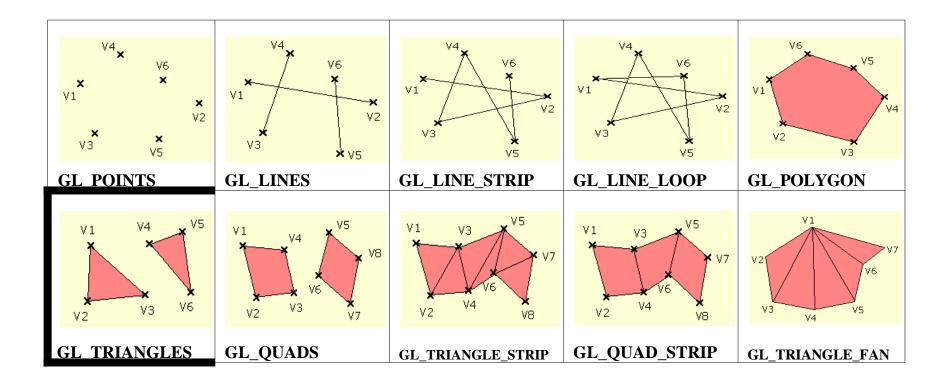
image de destination

Pipeline Graphique sur GPU



Primitives Géométriques

- Primitives de bases:
 - points, lignes, triangles
- Liste des primitives:



Spécifier la géométrie



- Géométrie = tableaux de sommets avec attributs
 - positions + couleurs, normales, coordonnées de texture, etc.
 - stockée dans des BufferObjects (données accessibles par le GPU)
 - création : uint buffer_id ; glGenBuffers(1, &buffer_id) ;
 - activation : glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, buffer_id) ;
 - copie (de la mémoire CPU vers la mémoire du GPU) : glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, size, pointer, GL_STATIC_DRAW) ;
 - GL_ARRAY_BUFFER: type de buffers pour les attributs de sommets

Spécifier la géométrie



Memory layout specification:

- glVertexAttribPointer(uint index, int size, enum type, bool normalized, uint stride, const void *offset)
 - index : numéro d'attribut (lien avec le vertex shader)
 - type = GL_FLOAT, GL_INT, etc...
 - size = nombre de coordonnées
- stride = nbre d'octets entre le début de deux données (0 si les données sont compactées), permet d'entrelacer les attributs
 - offset = offset en octets du 1^{er} attribut
 - gl{Enable,Disable}VertexAttribArray(uint index)
 - activation des tableaux

Tracer la géométrie



- Direct:
 - glDrawArrays(GLenum mode, int first, sizei count)
 - utilisé lorsque les sommets peuvent être envoyés linéairement (ex. : « triangle strip »)
- Via une liste d'indices (stockée dans un ELEMENT_ARRAY_BUFFER) :
 - glBindBuffer(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, index_buffer_id);
 glDrawElements(mode, sizei count, enum type, (void*)0);
 - Exemple : pour les maillages

Exemple: tracer un maillage

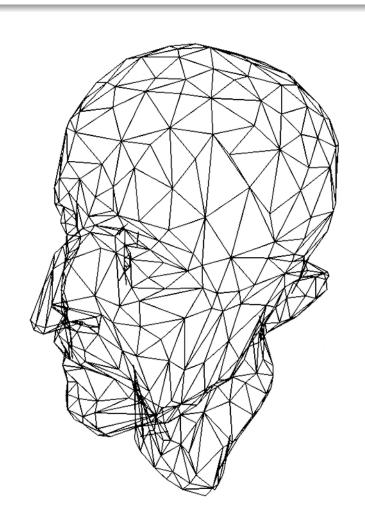
Un maillage c'est :

```
— une liste de sommets attribués
struct MyVertex {
float position[3];
float normal[3];
/* ... */
};
```

MyVertex vertices[nb_vertices];

- une liste de faces (triangulaires)
 - un triangle = indices des trois sommets

uint faces[3][nb_faces];



Exemple: tracer un maillage

Initialisation:

```
GLuint vertex_buffer, index_buffer ;
glGenBuffers(2, &vertex_buffer) ;
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, vertex_buffer) ;
glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, sizeof(MyVertex)*nb_vertices, vertices) ;
glBindBuffer(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, index_buffer) ;
glBufferData(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, sizeof(int)*3*nb_faces, faces) ;

Rendu:

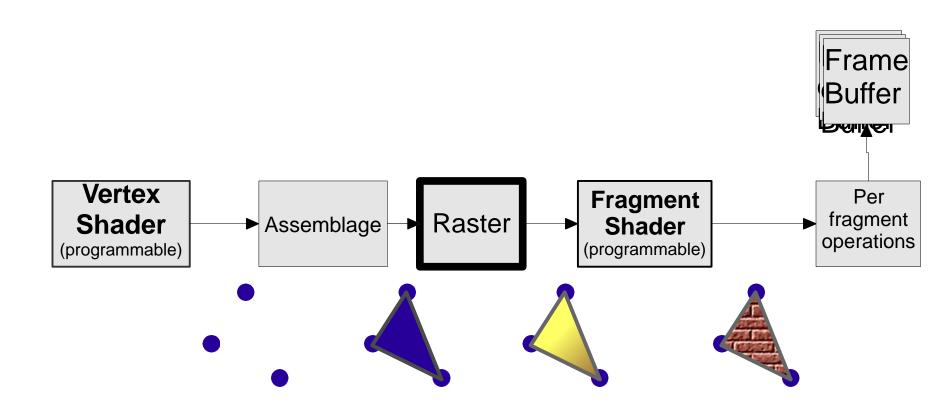
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, vertex_buffer) ;
glVertexAttribPointer(0, 3, GL_FLOAT, GL_FALSE, sizeof(MyVertex), (void*)0);
glVertexAttribPointer(1, 3, GL_FLOAT, GL_FALSE, sizeof(MyVertex), (void*)12);

glEnableVertexAttribArray(0);
glEnableVertexAttribArray(1);

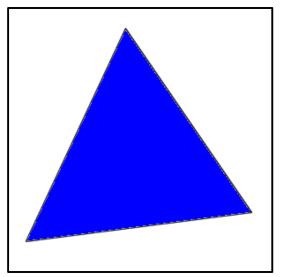
glBindBuffer(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, vertex_buffer) ;
```

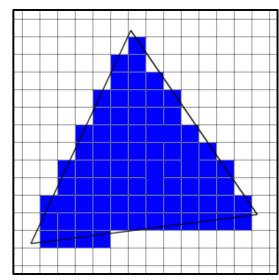
glDrawElements(GL_TRIANGLES, 3*nb_faces, GL_UNSIGNED_INT, (void*)0);

Pipeline Graphique sur GPU



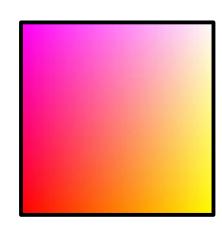
Rastérisation Génération des fragments





- Un fragment correspond
 à un pixel dans l'image final
- Les informations de couleur, coordonnées de textures, profondeurs, etc. sont assignés à chaque fragment
- Ces informations sont interpolées à partir des valeurs aux sommets
- Exemple

```
float colors[3][] = \{\{1,0,0\},\{1,0,1\},\{1,1,1\},\{1,1,0\}\};
float positions[2][] = \{\{0,0\},\{1,0\},\{1,1\},\{0,1\}\};
```



GLSL: 2^{ème} exemple

- lien vertex-fragment -

Vertex shader

```
in vec3 vtx position;
out vec3 var color;
void main(void) {
  gl_Position.xy = vtx_position.xy;
  gl Position.zw = vec2(0,1);
  var_color = vtx_position.xyz;
```

- variable en sortie du vertex shader
- valeur différente pour chaque sommet
- interpolée par le raster et transmit au fragment shader

Fragment shader

```
out vec4 color;
in vec3 var_color;

void main(void) {
  color.rgb = var_color;
  color.a = 1;
}
```

GLSL: 3^{ème} exemple - et la 3D? -

Vertex shader

```
in vec3 vtx position;
out vec3 var color;
void main(void) {
  gl_Position.xyz = vtx_position;
  gl_Position.w + 1;
  var_color = vec3(vtx_position.z);
```

Fragment shader

```
out vec4 color;
in vec3 var_color;

void main(void) {
   color.rgb = var_color;
   color.a = 1;
}
```

- spécifier la profondeur « z » du sommet (entre[-1,1])
- et s'en servir pour « éliminer les parties cachées »
 - → algorithme du « z-buffer »

Frame Algorithme du z-buffer Buffer Vertex **Fragment** Per **Shader** Raster fragment Assemblage **Shader** operations (programmable) (programmable) **Depth** Buffer

<u>fragment</u> - RGBA

- Z

Depth

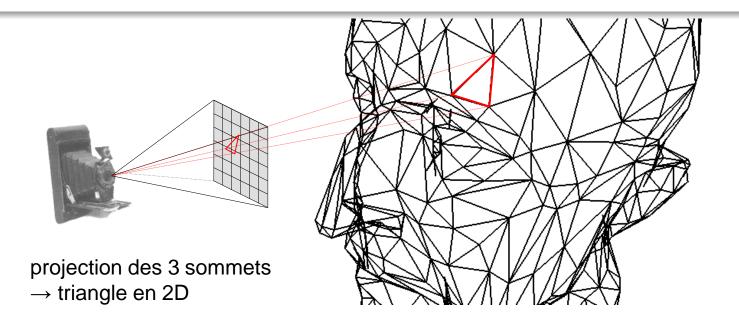
Test

Color

Buffer

Display

Rappel: Rastérisation



Rastérisation

- Pour chaque primitive P_i, trouver les rayons intersectant P_i
- Rendu en deux étapes
 - projection des primitives sur l'écran (forward projection)
 - discrétisation (conversion des primitives 2D en pixels)
- scène = ensemble de primitives « rastérisables »
 - → problème : élimination des parties cachée (lancer de rayon : intersection la plus proche)

Algorithme du Z-Buffer

- Permet l'élimination des parties cachées
 - Profondeur = distance par rapport à l'oeil (normalisé entre 0 et 1)

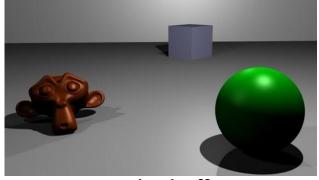
Comparer la profondeur du fragment avec la valeur stockée dans le

tampon de profondeur

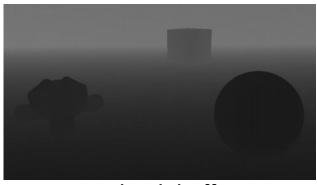
```
if (fragment.z < depthBuffer(x,y))
{
    depthBuffer(x,y) <- fragment.z
    colorBuffer(x,y) <- fragment.color
}</pre>
```

• OpenGL:

```
glEnable/Disable(GL_DEPTH_TEST)
glDepthClear(1.0)
glClear(GL_DEPTH_BUFFER_BIT)
glDepthFunc(GLenum func)
func = GL_LESS, GL_GREATER,
GL_EQUAL, GL_LEQUAL, ...
```



color buffer



depth buffer

Z-buffer: pour et contre

• Pour :

- Facile à implémenter
- Travaille dans l'espace image
 - Pas de prétraitement

Contre :

- Coût en mémoire
- Travaille dans l'espace image
 - Aliasing / artefacts
- N'enlève pas le problème d'ordre pour la transparence
- Coût en O(n*p)
 - n = nombre de pixel moyen par polygone
 - p = nombre de polygones
 - Un même pixel peut être calculé plusieurs fois
- Comparaison
 - Tracé de rayon : O(N*In(p)) (N = nombre de pixel de l'image)

GLSL: 4^{ème} exemple

- lien host-shaders -

Vertex shader

```
in vec3 vtx position;
out vec3 var color;
uniform vec2 offset:
void main(void) {
  gl_Position.xy = vtx_position.xy + offset;
  gl_Position.zw = vec2(0,1);
  var_color = vtx_position.xyz ;
```

Fragment shader

```
out vec4 color;
in vec3 var_color;
uniform float intensity;

void main(void) {
   color.rgb = var_color * intensity;
   color.a = 1;
}
```

- variables « uniformes »
- valeurs définies par l'application
- valeurs constantes durant le tracé d'un ensemble de primitives ex. : valeurs définis par image, par objet, mais **pas** par primitives

GLSL: 5^{ème} exemple - résumé - système de particules 2D -

Vertex shader

Fragment shader

```
in float velocity;
uniform float velocity_max;
out vec4 color;

void main(void) {
   color.rgb = vec3(velocity / velocity_max);
   color.a = 1;
}
```

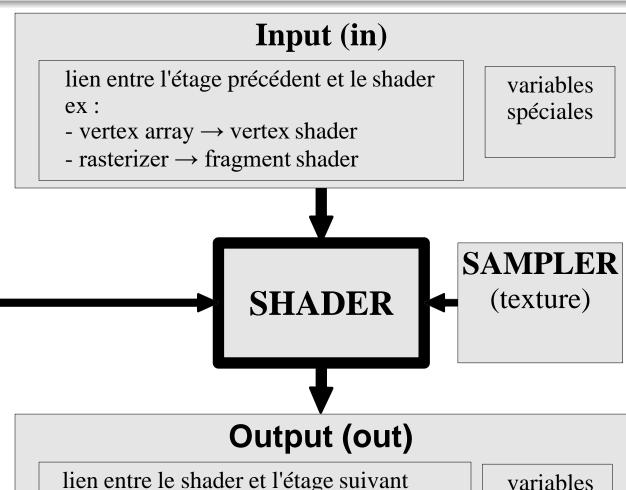
Shading Processor - résumé

UNIFORM

lien entre l'application et le shader

Paramètres constants:

- matrices de transf.,
- sources lumineuses,
- matériaux,
-

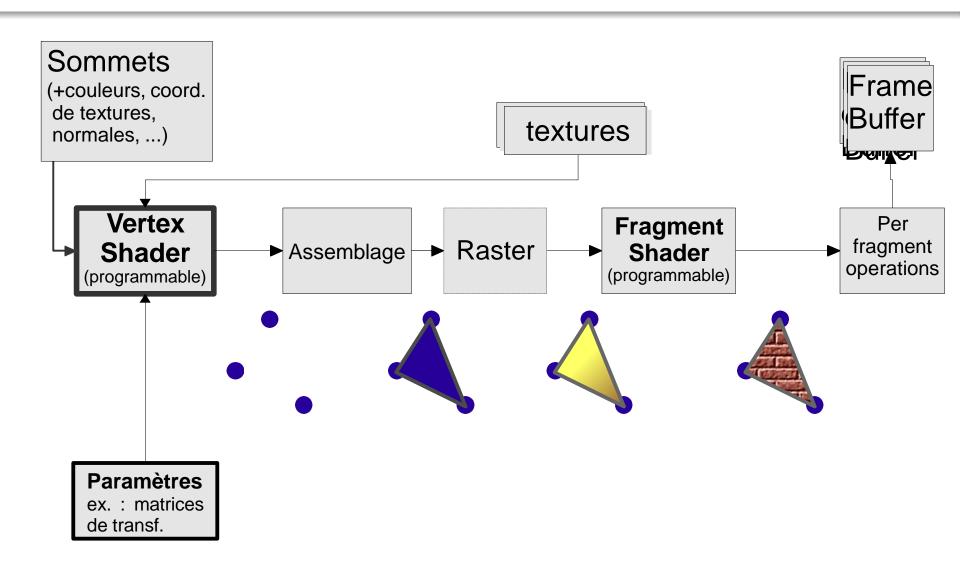


lien entre le shader et l'étage suivant ex :

- vertex shader → rasterizer
- fragment shader $\rightarrow \dots \rightarrow$ frame buffer

variables spéciales

Pipeline Graphique sur GPU



Vertex Shader Input

- Exécuté pour chaque sommet
- En entrée : un sommet
 - les attributs du sommet
 - sémantique définie par l'utilisateur
 - ex. : position, normale, couleurs, coordonnées de textures, ...
 in vec3 position;
 in vec4 color;
 - spécifiés via les vertex array
 - « in » : lien entre l'étage précédant et le shader courant
 - un ensemble de paramètres constants pour un groupe de sommets (uniform)
 - lien entre l'application et les shaders
 - uniform vec3 light_position;
 - on ne dispose d'aucune information topologique
 - pas d'arête, pas de face, pas d'info. sur le voisinage

Vertex Shader Output

- On ne peut pas générer ou détruire des sommets
 - 1 sommet en entrée → 1 sommet en sortie
- Sortie : un sommet avec ses attributs transformés
 - attributs spéciaux
 - coordonnées homogènes du sommet dans l'espace écran normalisé :
 gl_Position (obligatoire !)
 - ...
 - attributs interpolés par le raster
 - couleurs, coordonnées de texture, normales, etc.
 - correspondent aux données d'entrées (varying) du fragment shader out vec3 color;
 out vec2 tex coord;

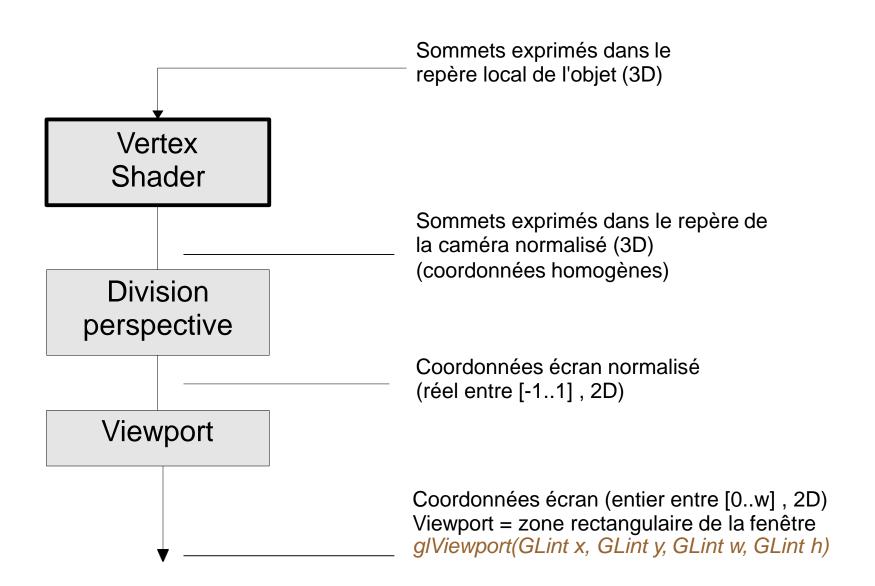
Vertex Shader

Ce qui peut/doit être fait

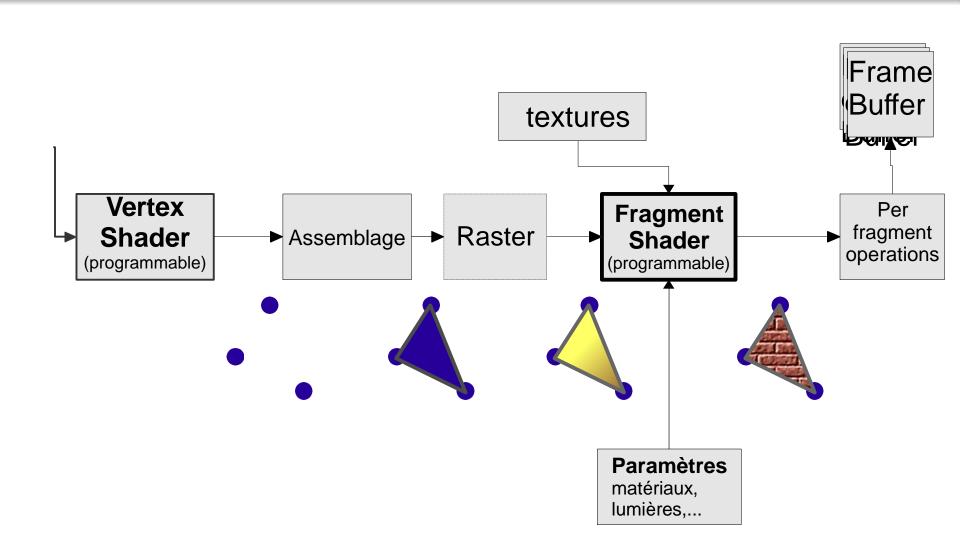
- transformations de modélisation et de projection des sommets (obligatoire), et des normales
- éclairage par sommet (+ color material)
- génération et transformation des coordonnées de texture

— ...

Vertex pipeline : résumé



Pipeline Graphique sur GPU



Fragment Shader

Programmation au niveau des fragments

• Exemple:

- éclairage par pixels,
- application des textures,
- effet de brouillard,
- traitement d'images,
- etc.

Ne contrôle/permet pas:

- pas d'accès en lecture ou écriture au frame-buffer
 - => le blending, alpha test, stencil op, depth test, etc. sont réalisés après
- le mode d'accès aux textures (filtrage, répétition, ...)

Fragment Shader Input

- Exécuté pour chaque fragment généré par la rastérisation
- En entrée : un fragment
 - attributs résultant de l'interpolation
 - doivent correspondre à la sortie du vertex shader in vec3 color; in vec2 tex coord;
 - variables spéciales
 - gl_FrontFacing, gl_FragCoord (x,y,z,1/w), ...
 - paramètres constants (uniform)
 - comme pour les vertex shaders:
 - variable définie par l'utilisateur
 - textures (sampler)

Fragment Shader Output

Possibilité de supprimer un fragment

discard

- En sortie
 - un fragment avec une profondeur (optionnel) et des valeurs (ex. : couleur)
 - gl_FragDepthout vec4 color_out;
 - valeurs destinées à être écrite dans le frame buffer et le depth buffer ...
 - ... après les diverses opérations sur les fragments (alpha test, depth test, blending ...)
 - on ne peut pas modifier sa position (juste sa profondeur)

GLSL: Intro

Modèle général de programmation : SIMD

Rappels:

- Exécution parallèle
- Plusieurs vertex (ou fragments) sont traités simultanément par un même programme : SIMD
 - Flux de données dans un seul sens
 - Pas de variable globale en écriture
 - Pas de sortie en lecture/écriture
 - Traitement conditionnel (if) souvent coûteux.

GLSL: issu du C

Basé sur la syntaxe du C ANSI

- + fonctionalités graphiques
 - ...
- -- + un peu de C++
 - surcharge des fonctions
 - déclaration des variables lorsqu'on en a besoin
 - déclaration des struct
 - type bool
- qques fonctionnalités
 - switch, goto, label
 - union, enum, sizeof
 - pointeurs, chaîne de caractères

GLSL: tableaux et structures

Tableaux

- comme en C
- Limité aux tableaux 1D

Structures

- comme en C++

Exemple

```
struct MonMateriau
{
    vec3 baseColor;
    float ambient, diffuse, specular;
};
MonMateriau mesMateriaux[12];
```

Types: vecteurs et matrices

Vecteurs:

- float, vec2, vec3, vec4
- int, ivec2, ivec3, ivec4
- bool, bvec2, bvec3, bec4

Matrices:

- mat2, mat3, mat4
 - matrice carrée de réels (en colonne d'abord)
 - utilisées pour les transformations
- mat2x2, mat2x3, mat2x4
- mat3x2, mat3x3, mat3x4
- mat4x2, mat4x3, mat4x4

GLSL: les constructeurs

Utilisés pour

- convertir un type en un autre
- initialiser les valeurs d'un type

• Exemples:

GLSL: manipulation des vecteurs

Nommage des composantes

```
via .xyzw ou .rgba ou .stpqou [0], [1], [2], [3]
```

Peuvent être ré-organisées, ex:

Manipulation des matrices

```
mat4 m;
m[1] = vec4(2);// la colonne #1 = (2,2,2,2)
m[0][0] = 1;
m[2][3] = 2;
```

GLSL: les fonctions

- Arguments: types de bases, tableaux ou structures
- Retourne un type de base ou void
- Les récursions ne sont pas supportées
- les arguments peuvent être in, out, inout
 - Par défaut les arguments sont "in"

Exemple

```
vec3 myfunc(in float a, inout vec4 v0, out float b)
{
    b = v0.y + a; // écrit la valeur de b
    v0 /= v0.w; // màj de v0
    return v0*a;
}
```

GLSL: intro

- Commentaires comme en C++
- Support des directives de pré-compilation
 - #define, #ifdef, #if, #elif, #else, #endif, #pragma
- Un shader doit avoir une fonction "main"

```
in vec4 vert_position;
uniform mat4 MVP;
void main(void)
{
   gl_Position = MVP * vert_position;
}
```

Fonctions prédéfinies

Math

- radians(deg), degrees(rad), sin(x), cos(x), tan(x), asin(x), acos(x), atan(x,y), atan(x_sur_y), pow(x,y), exp(x), log(x), exp2(x), log2(x), sqrt(x), invsersesqrt(x)
- abs(x), sign(x), floor(x), ceil(x), fract(x), mod(x,y), min(x,y), max(x,y), clamp(x, min, max), mix(x, y, t) = interpolation linéaire, step(t, x) = x<t ? 0 : 1</p>
- smoothstep(t0, t1, x) = interpolation d'Hermite

Géométrie

— length(x), distance(x,y), dot(x,y), cross(x,y), normalize(x), reflect(I,N), refract(I,N,eta)

Relation entre vecteurs

- bvec lessThan(x,y) (composante par composante)
 - lessThanEqual, greaterThan, greaterThanEqual, equal, notEqual
- bool any(bvec x), bool all(bvec x), bvec not(bvec x)

GLSL: "type qualifiers"

const

- variable ne pouvant être modifiée
- valeur écrites lors de la déclaration

in

déclare une variable provenant de l'étage précédent

out

déclare une variable envoyée à l'étage suivant

uniform

- variable constante pour un groupes de primitives
- valeurs définies par le programme hôte

layout()

 contrôle sur le stockage des blocks layout(row_major) uniform mat3x4 A;

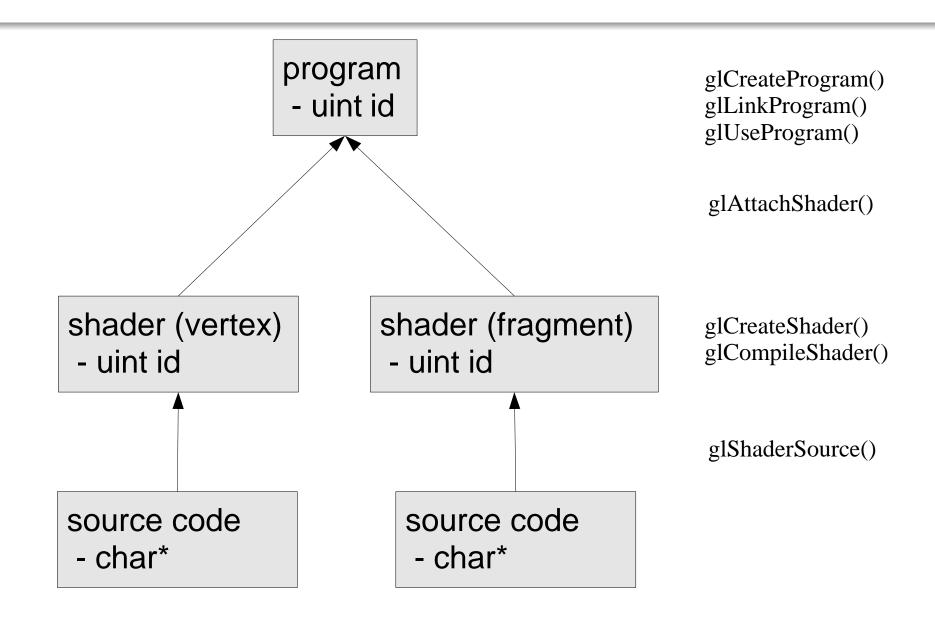
in/out/inout

pour les fonctions

GLSL: 1er exemple

```
// vertex shader
in vec4 attrib_position;
in vec3 attrib_normal;
out vec3 normal;
                                          // modelview * projection
uniform mat4 mvp;
uniform mat3 mat normal;
                                          // pour transformer les normales
void main(void) {
 gl_Position = mvp * attrib_position;
 normal = normalize(mat_normal * attrib_normal);
// fragment shader
in vec3 normal;
out vec3 out color;
uniform vec3 color;
uniform vec3 light_dir;
void main(void) {
 out_color = color * max(0,dot(normalize(normal),light_dir) );
```

OpenGL: program & shader



API: intro

Pour créer un programme exécuté par le GPU

- créer les shaders et le programme (glCreateShader(), glCreateProgram())
- spécifier les sources des shaders à OpenGL (glShaderSource())
- compiler les shaders (glCompileShader())
 - vérifier les erreurs de compilation
- faire l'édition des liens (glAttachShader(), glLinkProgram())
 - vérifier les erreurs de "linkage"

Utilisation de l'exécutable

- activer l'exécutable (glUseProgram())
- màj des uniforms et samplers (glUniform*())
- spécifier les attributs des sommets
- envoyer la géométrie

Attributs

Attributs génériques

- Lien entre le nom de l'attribut et son numéro,

```
in vec3 normal; void main() {...}
```

- 2 méthodes :
 - avant glLinkProgram()
 - glBindAttribLocation(programID, 3, "normal")
 - force l'édition des liens à utiliser le numéro 3 pour l'attribut "tangent"
 - après glLinkProgram()
 - int normal_id = glGetAttribLocation(programID, "normal");
 - retourne le numéro de l'attribut name, utilisation: float normals[3][]; glVertexAttribPointer(normal_id, 3, GL_FLOAT, false, 0, normals); glEnableVertexAttribArray(normal_id);

Uniforms

- A chaque variable uniform correspond un numéro unique
 - Récupérer le numéro d'une variable uniform
 - int loc = glGetUniformLocation(programID, GLchar *name)
 - doit être appelée après l'édition des liens
 - Spécifier la valeur d'une variable uniform
 - glUniform{1234}{fi}(uint location, TYPE value)
 - glUniform{1234}{fi}v(uint location, int count, TYPE value)
 - glUniformMatrix{234}fv(uint location, int count, GLboolean transpose, TYPE value)
 - count = nombre de variables mises à jour (utilisé pour les tableaux)
 - transpose = la/les matrices doivent elles être transposées ?

– Exemple:

```
// shader code:
uniform mat4 mvp;

// host code:
float mat[16] = {...};
glUniformMatrix4fv(glGetUniformLocation(program_id, "mvp"), 1, false, mat);
```

Références

Cours de Pierre Benard et Gael Guennebaud

http://www.labri.fr/perso/pbenard/teaching/mondes3d

Ressources

OpenGL:

https://www.opengl.org/

https://www.khronos.org/registry/OpenGL-Refpages/gl4/

http://duriansoftware.com/joe/An-intro-to-modern-OpenGL.-Table-of-Contents.html

Articles scientifiques

http://kesen.realtimerendering.com/

Transformations:

http://rodolphe-vaillant.fr/images/courses/01_transformations.pdf

Tutoriels OpenGL complets:

https://learnopengl.com/

http://www.opengl-tutorial.org/fr/