

Unit 9

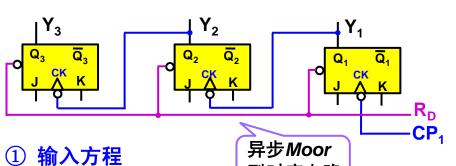
——Registers and Counters

张彦航

School of Computer Science Zhangyanhang@hit.edu.cn

异步模8加

法计数器



型时序电路

$$J_1 = K_1 = 1 \qquad CP_1 \downarrow$$

$$J_2 = K_2 = 1 \qquad CP_2 = Y_1 \downarrow$$

$$J_3 = K_3 = 1$$
 $CP_3 = Y_2 \downarrow$

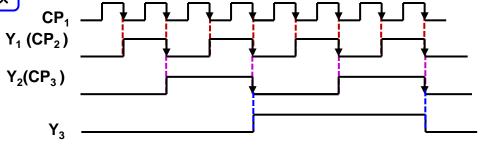
③ 状态转换表

	现态		次态			时钟		
Y ₃ n	Y ₂ n	Y ₁ ⁿ	Y ₃ n+1	Y ₂ n+1	Y ₁ n+1	CP ₃	CP ₂	CP₁
0	0	0	0	0	1	无	无	↓
0	0	1	0	1	0	无	\downarrow	\downarrow
0	1	0	0	1	1	无	无	\downarrow
0	1	1	1	0	0	\downarrow	\downarrow	\downarrow
1	0	0	1	0	1	无	无	\downarrow
1	0	1	1	1	0	无	\downarrow	↓
1	1	0	1	1	1	无	无	↓ ↓
1	1	1	0	0	0	\downarrow	\downarrow	↓

② 次态方程

$$Y_1^{n+1} = J_1\overline{Q}_1 + \overline{K}_1Q_1 = \overline{Y}_1$$
 $CP_1 \downarrow$
 $Y_2^{n+1} = J_2\overline{Q}_2 + \overline{K}_2Q_2 = \overline{Y}_2$ $Y_1 \downarrow$
 $Y_3^{n+1} = J_3\overline{Q}_3 + \overline{K}_3Q_3 = \overline{Y}_3$ $Y_2 \downarrow$

波形图 二分频



异步计数器总结

- 外接时钟源只作用于最低位触发器,高位触发器的时钟信号通常由低位 触发器的输出提供,高位触发器的翻转有待低位触发器翻转后才能进行。
- □ 每一级触发器都存在传输延迟,位数越多计数器工作速度越慢,在大型数字设备中较少采用。
- □ 对计数器状态进行译码时,由于触发器不同步,译码器输出会出现尖峰脉冲(位数越多,尖峰信号越宽),使仪器设备产生误动作。
- □ 优点:结构比较简单,所用元件较少。

