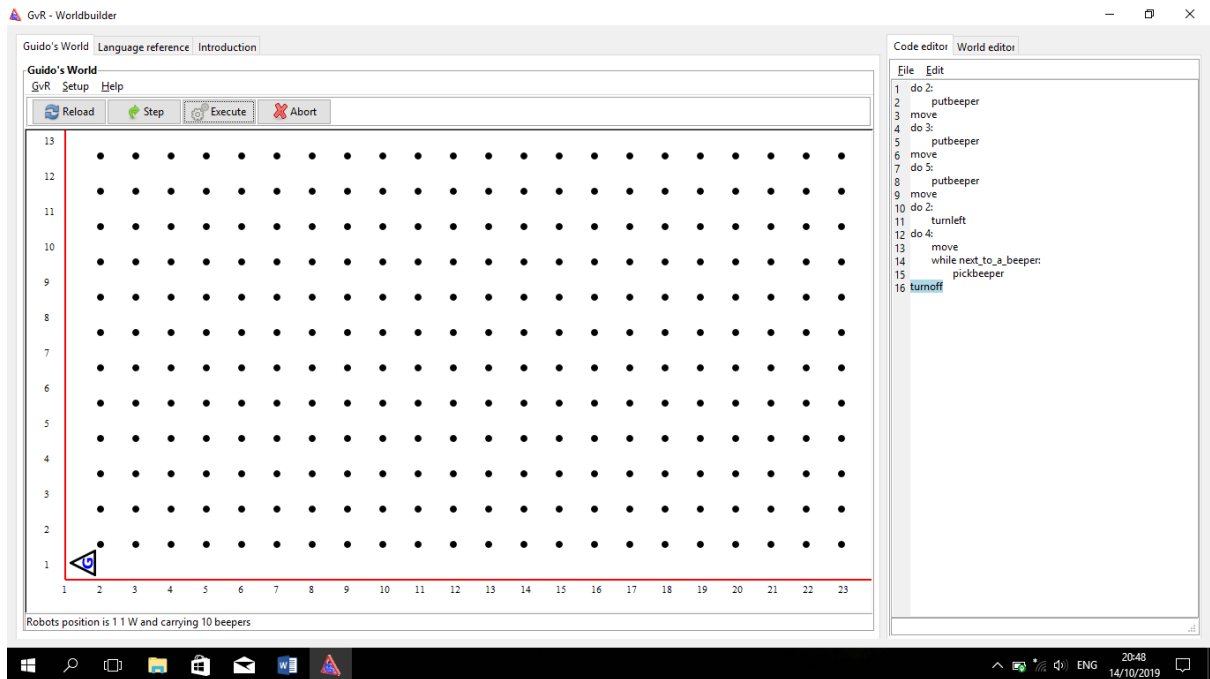
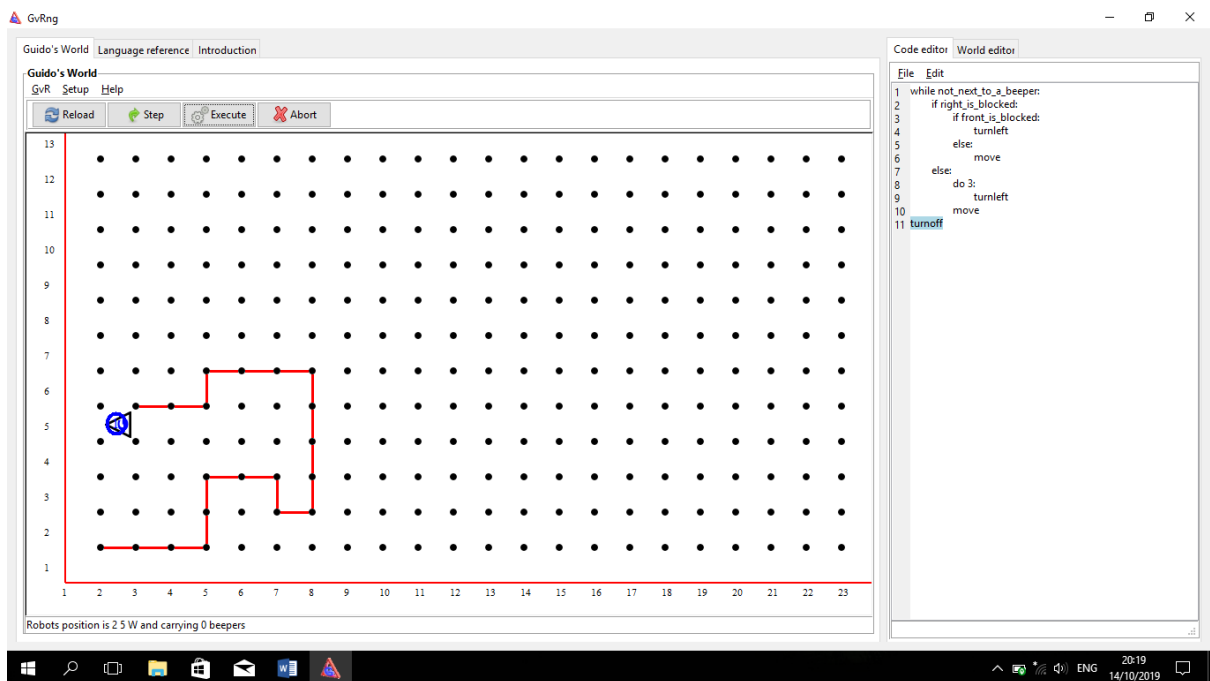


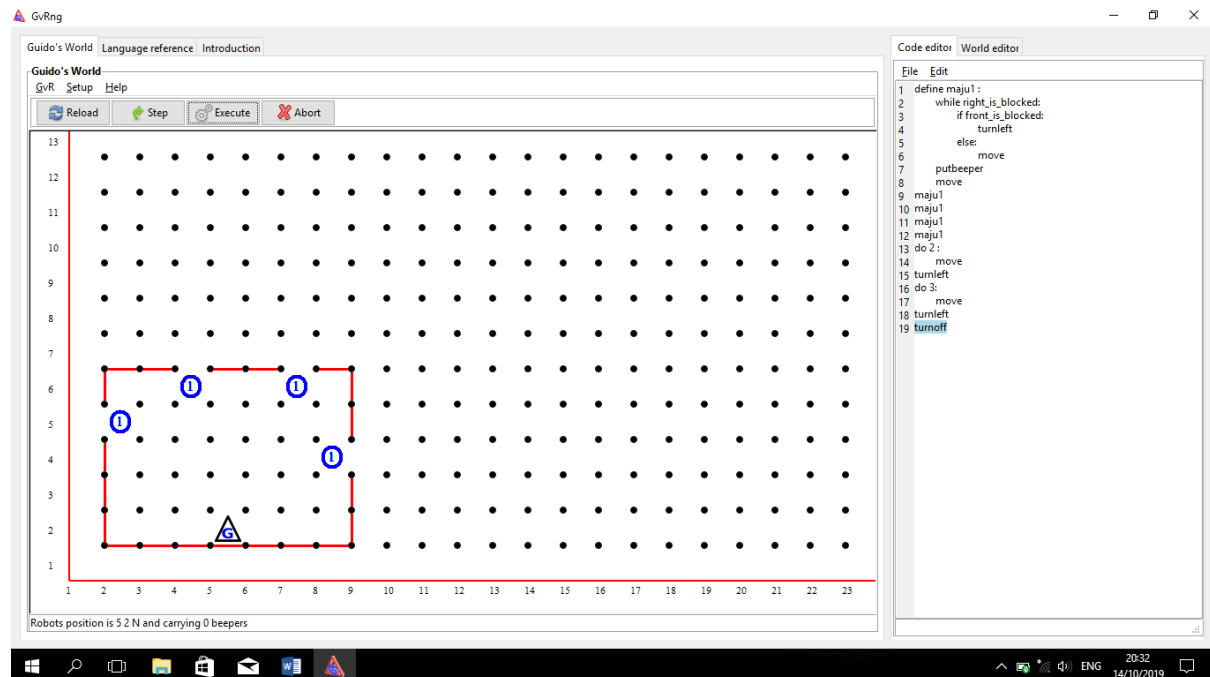
PRAKTIKUM 1



PRAKTIKUM 2



KEGIATAN 3



KEGIATAN 4

Pengertian:

Program tersebut adalah sebuah program yang dilakukan oleh robot guido untuk mengambil beeper yang diasumsikan sebagai bom. Pada program tersebut robot guido melakukan pengecekan dengan menggunakan pengulangan kondisional, apabila sebelah kanan ada penghalang maka robot harus melakukan pengecekan dan pengambilan keputusan: maju jika di depan tidak ada penghalang atau hadap kiri jika di depan ada penghalang. Tetapi, apabila disebelah kanan tidak ada penghalang maka robot guido harus hadap kanan kemudian maju. Setelah melakukan pengambilan keputusan pada program pengulangan kondisional tersebut, robot guido mengambil beeper dan program selesai, yang mana diasumsikan bahwa robot telah menjinakkan bom.

Algoritma saya :

1. Selama di depan tidak ada beeper, maka periksa:
 - a. Jika sebelah kanan ada penghalang, maka lakukan pengecekan:
 - i. Jika di depan tidak ada penghalang, maka maju
 - ii. Jika di depan ada penghalang, maka hadap kiri

- b. Jika sebelah kanan tak ada penghalang maka hadap kanan kemudian maju
- 2. Setelah memeriksa kondisi, ambil beeper
- 3. selesai