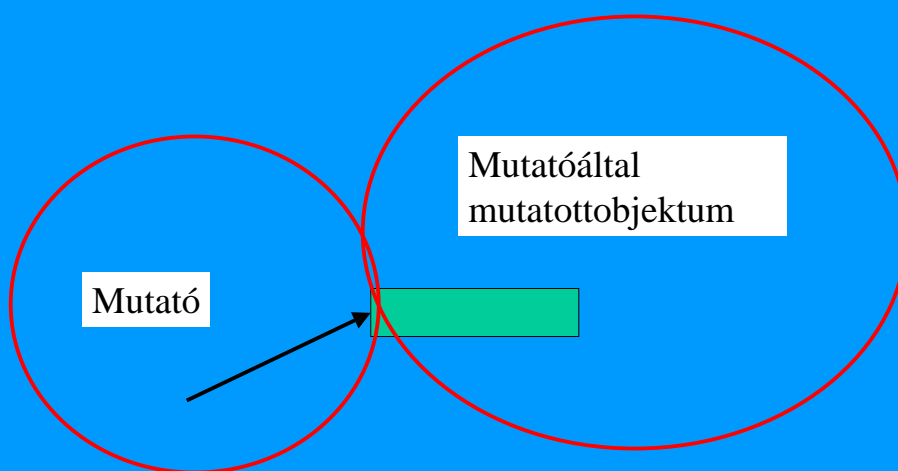


Mutatók

Készítette: Szabóné Nacsai Rozália

Mutatók



Adeklarációfelépítése

```
char * szinek[]={“ piros”,“ fehér”,“ zöld”};
```



alaptípus

1

Adeklarációfelépítése

```
char * szinek[]={“ piros”,“ fehér”,“ zöld”};
```



deklarátor

2

Adeklarációfelépítése

```
char * szinek[]={“ piros”,“ fehér”,“ zöld”};
```

kezdőértéketadó kifejezés

3

Adeklarátorfelépítése

```
char * szinek[]={“ piros”,“ fehér”,“ zöld”};
```

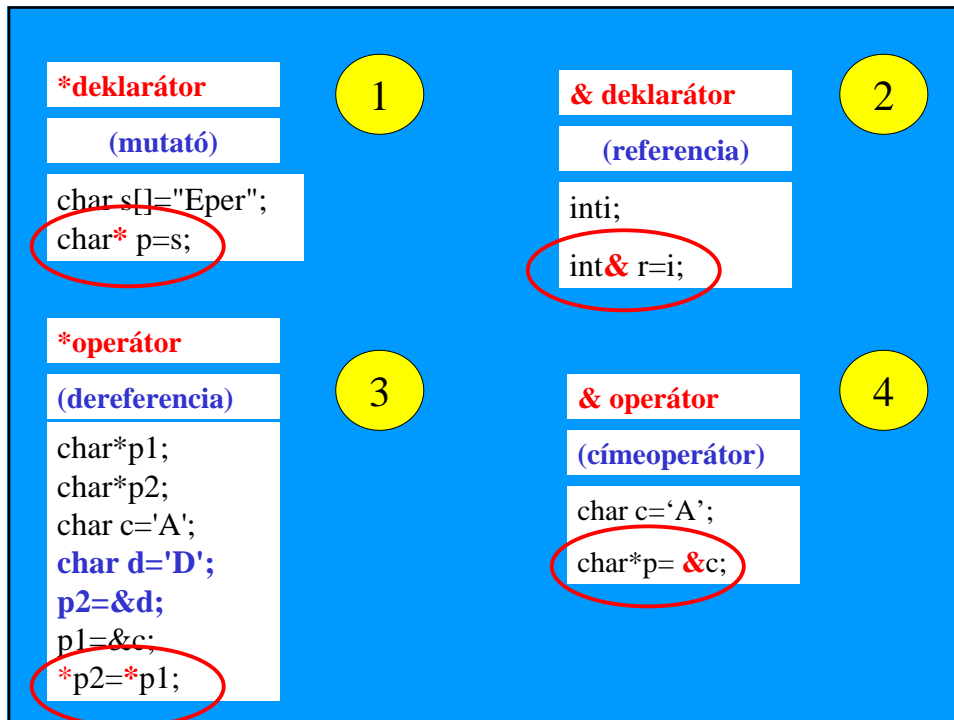
előtag

utótag

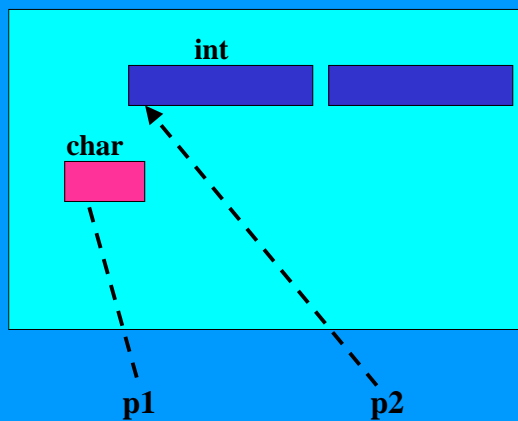
* mutató
*const konstansmutató
& referencia

[] tömb
() függvény

Deklarátoroperátorok



Mutatódeklarálása

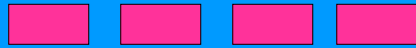


```
char*p1;  
int*p2;
```

A mutatókdeklarálásakor azt is meg kell mondani, hogy **milyen típusú adatmutatója.**

Mutatódeklarálása .

char*p1;

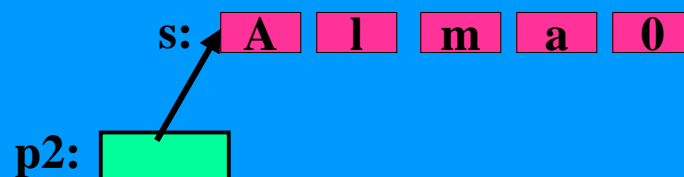


p1 →

p1 egy **mutató**
p1 egy **char típusra** mutatómutató.
p1 (egyenlőre) **nemmutatsehova** .

Mutatódeklarálása

char s[]=„Alma”;
char*p2=s;



p2 egy **mutató**.
p2 egy **char típusra** mutatómutató .
p2 az tömbbe lejéremutat

Többnévbevezetése

Adeklarátoroperátorokfelsorolásbanmindigcsak
egyetlentagrvonatkoznak.

```
int*p,y;           //int*pésinty  
intx,*q;           //intxésint*q  
intv [1],*pv;      //int v[1] ésint * pv
```

Deklarációésdefiníció

```
char*p1;  
char*p2;  
char c='A';  
p1=&c;  
*p2=*p1;
```

```
char*p1;  
char*p2;  
char c='A';  
char d='D';  
p2=&d;  
p1=&c;  
*p2=*p1;
```

Futásidej ühiba!
P2nemmutatsehova!

Konstansramutatómutató

```
char s[]=„Alma”;  
constchar * pc=s;
```

Konstansmutató

```
char s[]=„Alma”;  
char *constpc =s;
```

Konstansramutatókonstansmutató

```
char s[]=„Alma”;  
constchar *constpc =s;
```

//HIBA

```
constchar c='A';  
char*p=&c;
```

Konstanscímet
nemadhatunkértékül
nemkonstansmutatónak.

//JÓ

```
constchar c='A';  
constchar *const p=&c;
```

Konstanscímet
értéküladhatunk
konstansmutatónak.

//JÓ

```
char c='A';  
constchar *p=&c;
```

Változócímet
értéküladhatjuk
konstansra hivatkozómutatónak

//HIBA

```
char* pc="Alma";  
*pc='B';
```

Értékadáskonstansnak .Az
eredmény nem meghatározott.

Operátorok

*operátor(dereference operátor)

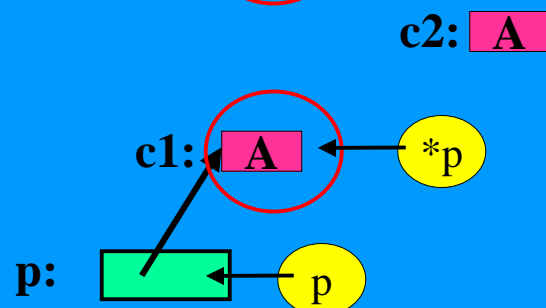
- indirekciót jelez
- operandusa mutató
- eredménye:amutatóáltalmegcímzettérték

& operátor(címeoperátor)

- a*operátorinverze
- eredménye:az operandusa címe

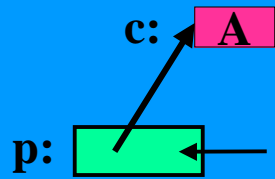
Hivatkozás amutatóáltalmutatottobjektumra

```
char c1='A';  
char*p= &c1;  
char c2=*p;
```



Mutatóálmutatottobjektumértékének **megváltoztatása**

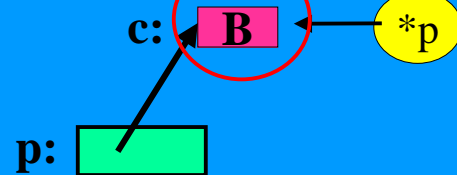
```
char c='A';  
char*p= &c;
```



1

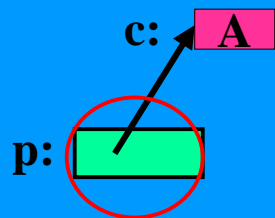
2

```
*p='B';
```



Nulla „értékadás”

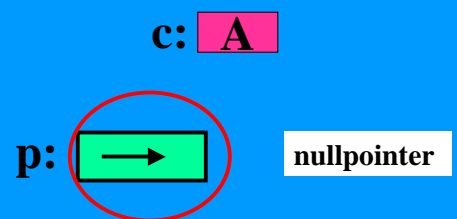
```
char c='A';  
char*p= &c;
```



1

2

```
p=0;
```



```
char v[6]=„Körte”;  
char*p=&v [4];  
...
```

Növelés

K ö r t e 0

p: []

p++;

```
char v[6]=„Körte”;  
char*p=&v [5];  
...
```

Csökkentés

K ö r t e 0

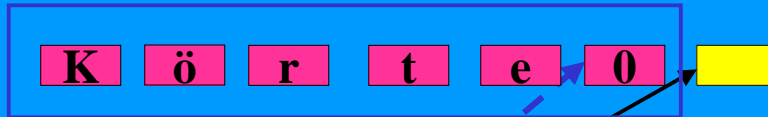
p: []


p--;

```
char v[6]=„Körte”;  
char*p=&v [5];  
...
```

Növeléstömbvégén

```
p++;
```



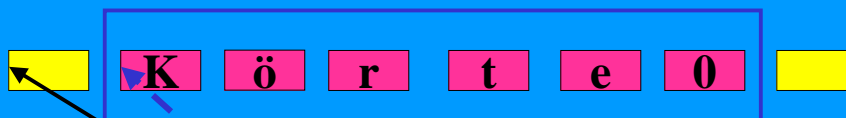
p: 

Megengedett, de nem
hivatkozhatunk az általa
mutatott objektumra.

```
char v[6]=„Körte”;  
char*p=&v [0];  
...
```

Csökkentéstömbbe lején

```
p--;
```

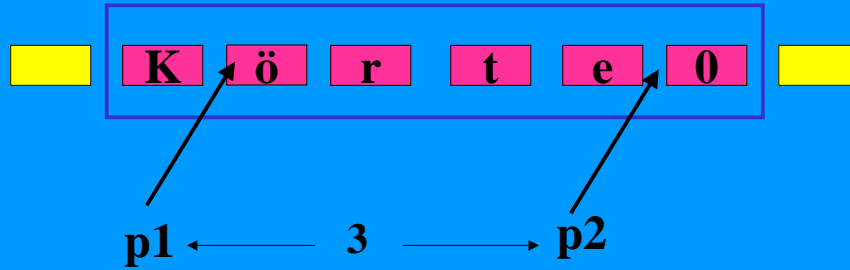


p: 

Nem megengedett,
mert érték nem definiált.

```
char v[6]="Körte";  
char*p2=& v[5];  
char*p1=& v[2];  
int i=p2 -p1;      //i=3
```

Kivonás



A mutatóknak ugyanarra a tömbre kell mutatni.

Kapcsolat mutatók és tömbök között

```
char v[4];
```

Deklarálunk egy négyelemű új vektort, melynek elemei **char** típusúak.

v[0]

v[1]

v[2]

v[3]



```
char v[4];
```

```
char *p;
```

Az egy olyan pointer, amellyel rámutathatunk valamilyen **char** típusú objektumra.

v[0]

v[1]

v[2]

v[3]



p

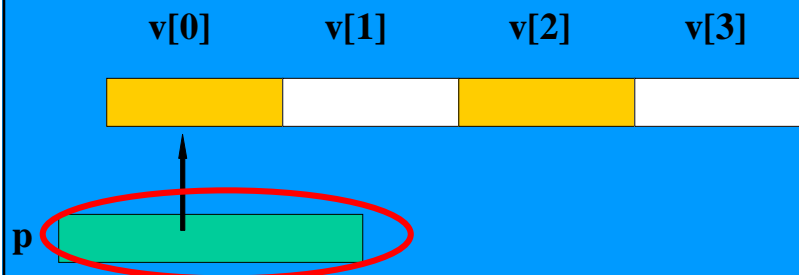


```
char v[4];
```

```
char *p;
```

```
p=&v[0];
```

Azértékadáselvégzéseutánpa
vektorels őeleméremutat.

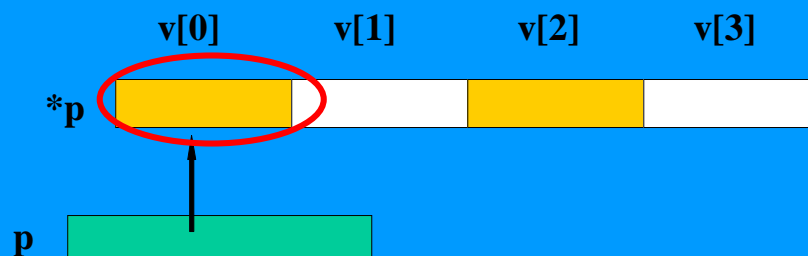


```
char v[4];
```

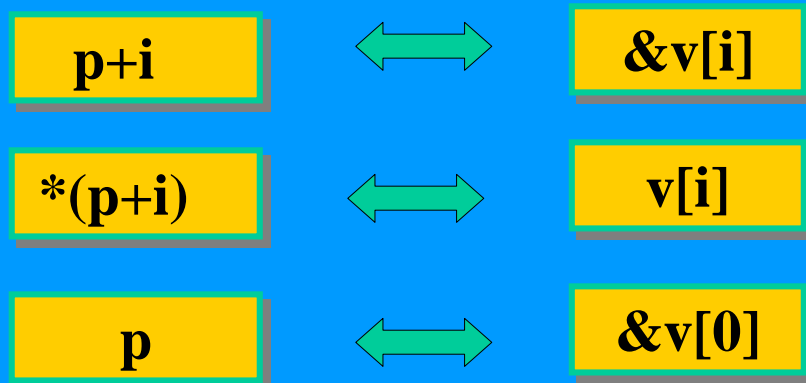
```
char *p;
```

```
p=&v[0];
```

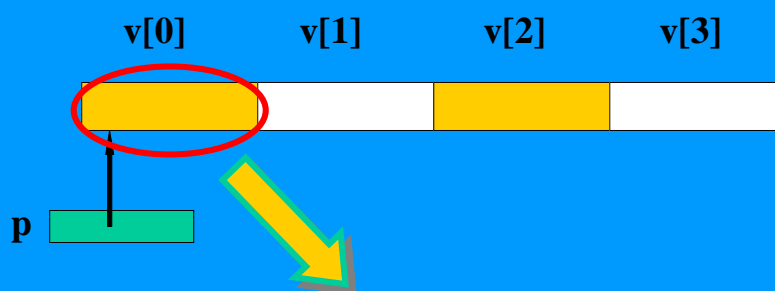
*p:appointerrelmutatott char
típusúobjektumértéke.



Mutatóésvektorkapcsolata: $p = \&v[0];$

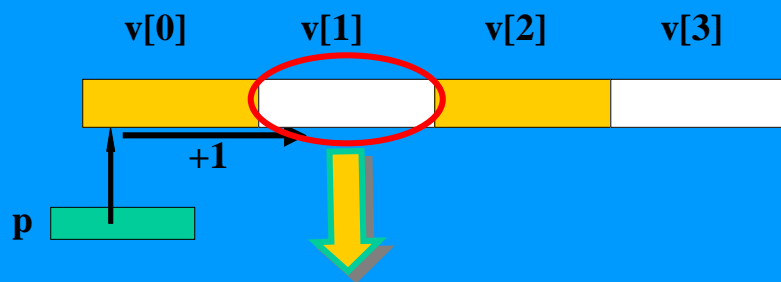


```
char v[4];  
char *p;  
p=&v[0];
```



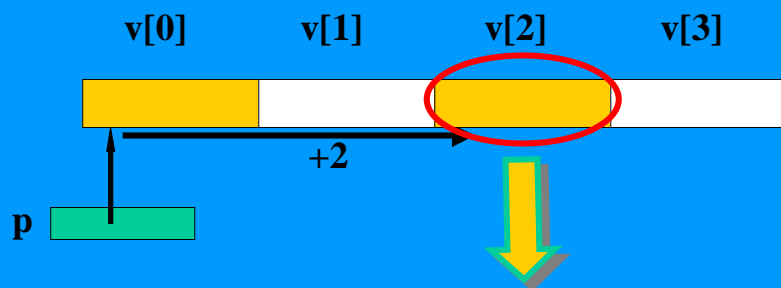
$*(p+0)$ $p[0]$ $v[0]$

```
char v[4],*p=& v[0];
```



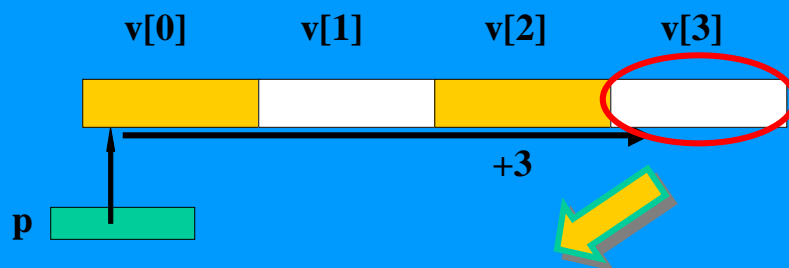
`*(p+1)` `p [1]` `v[1]`

```
char v[4];  
char *p=v;
```



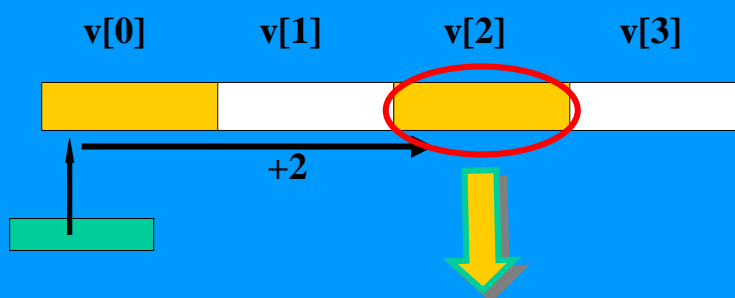
`*(p+2)` `p [2]` `v[2]`


```
char v[4],*p=v ;
```



```
*(p+3)    p [3]    v[3]
```

```
Vector3Dv [4];  
Vector3D*p=v ;
```



```
*(p+2)    p [2]    v[2]
```

Taghivatkozómutató: ->

```
class Vector3D...  
public:  
...  
double abs (void) const;  
...
```

```
...  
Vector3D*p=&Vector3D(1,2,3);  
double d1,d2;  
d1=(*p).abs();  
d2=p->abs();  
cout <<"d1:"<<d1<<"d2:"<<d2<< endl;  
...
```

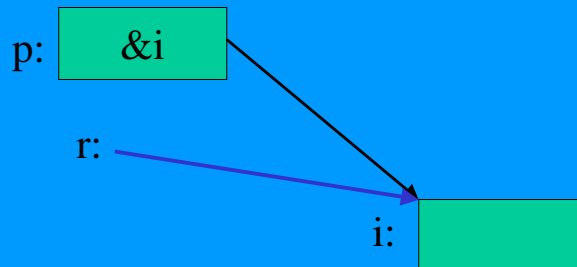
Referenciatípus

```
inti=0;  
int&r=i;  
r++;  
int*p=&r;
```

X&

referenciaX -re

razi, „álneve”.
r-et inicializálnikell.



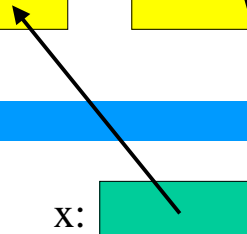
Értékszerintiparaméterátadás

```
void csere(int a, int b){  
    int s;  
    s=a;  
    a=b;  
    b=s;  
}
```

a:  b: 

```
void main( ){  
    int x=1;  
    int y=2;  
    csere(x,y);  
    cout <<x<<“,”<<y;  
}
```

x:  y: 



Referencia, mint függvényparaméter

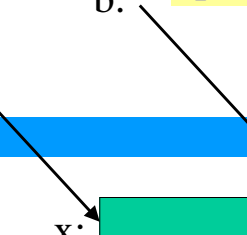
```
void csere( int& a, int& b){  
    int s;  
    s=a;  
    a=b;  
    b=s;  
}
```

a:  b: 

„Cím szerinti
paraméterátadás”

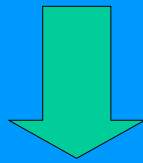
```
void main( ){  
    int x=1;  
    int y=2;  
    csere(x,y);  
    cout <<x<<“,”<<y;  
}
```

x:  y: 



Feladat:

Egyszövegesállományban megadunk térvektorokat.
Keressük meg a leghosszabbat.



Maximumkeresés

Modulszerkezet

vmax01.cpp

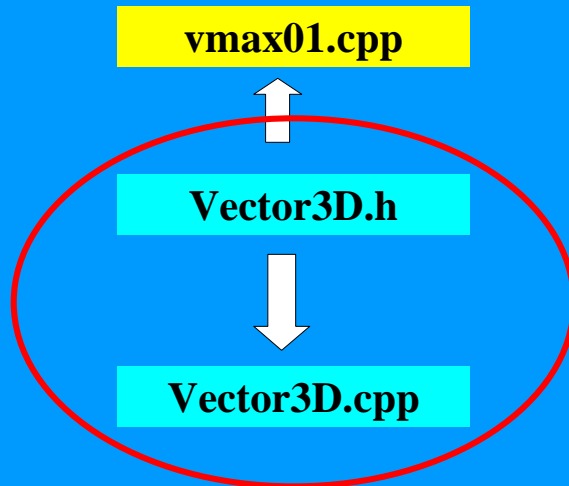


Vector3D.h



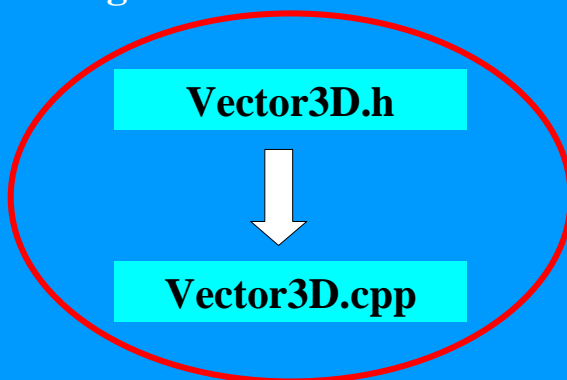
Vector3D.cpp

Modulszerkezet



Ezt a részt márelkészítettük az előző félévben.

Kiegészítés



1

>>m üvelet

2

default konstruktor

Vector3D.h

(kiegészítés)

1

>>m üvelet

default
konstruktor

2

```

class Vector3D{
    friend double smul(const Vector3D& larg,
                      const Vector3D& rarg);
    friend Vector3D operator+(const Vector3D& larg,
                              const Vector3D& rarg);
    friend Vector3D operator-(const Vector3D& larg,
                              const Vector3D& rarg);
    friend Vector3D operator*(const Vector3D& larg,
                              const Vector3D& rarg);
    friend bool operator==(const Vector3D& larg,
                           const Vector3D& rarg);
    friend bool operator!=(const Vector3D& larg,
                           const Vector3D& rarg);
    friend ostream& operator<<(ostream&s, const Vector3D&v);
    friend istream& operator>>(istream&s, Vector3D&v);
public:
    Vector3D(double x, double y, double z);
    Vector3D();
    double abs(void) const;
    static const Vector3D NULLVECT;
private:
    double _x;
    double _y;
    double _z;
};

```

Vector3D.cpp

(kiegészítés)

>>m üvelet

```

istream& operator>> (istream&s, Vector3D&v)
{
    charseparator ;
    s>> separator >>v._x;
    s>> separator >>v._y;
    s>> separator >>v._z>> separator;
    return s;
}

```

1

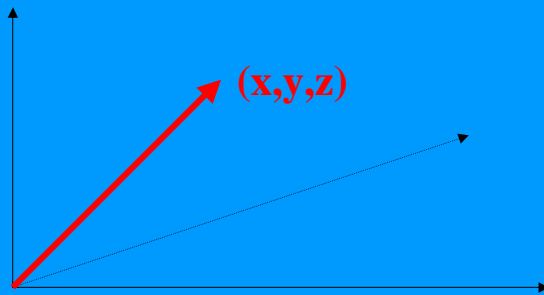
default konstruktor

```

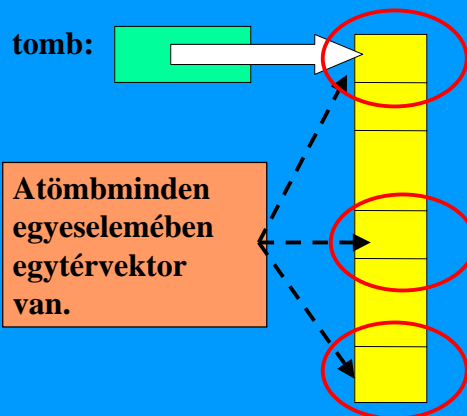
Vector3D::Vector3D()
{
    Vector3D(0,0,0);
}

```

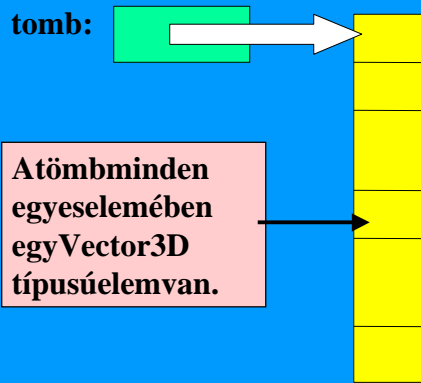
2



**Elsőváltozat:
Atömbelemeitérvektorok.**



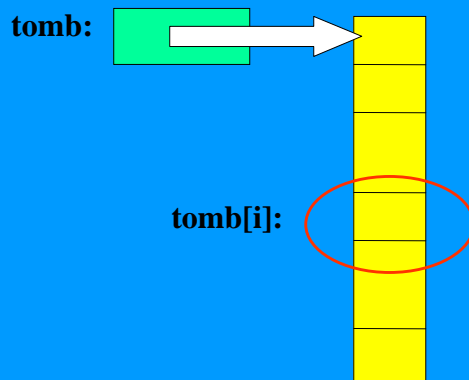
Tárterületlefoglalása



//Foglalás

```
Vector3D* tomb;  
tomb= new Vector3D[n];  
...
```

Hivatkozásegyelemre



//Foglalás

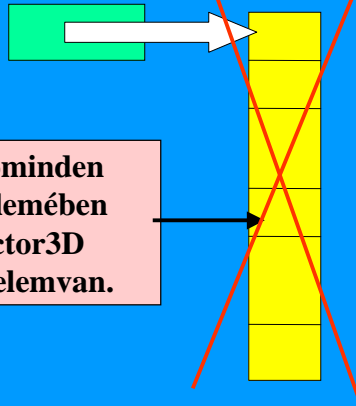
```
Vector3D* tomb;  
tomb = new Vector3D[n];  
...
```

//Használat

... tomb[i]...

Tárterületfelszabadítása

tomb:



//Foglalás

Vector3D* tomb;

tomb = new Vector3D[n];

...

//Használat

... tomb[i]...

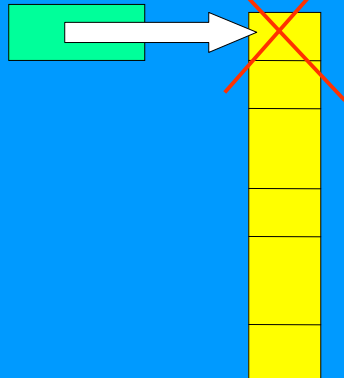
...

//Felszabadítás

delete[]tomb ;

HIBA!

tomb:



//Foglalás

Vector3D* tomb;

tomb = new Vector3D[n];

...

//Használat

... tomb[i]...

...

//Felszabadítás

delete tomb;



//Adatok előkészítése és megjelenítése

```
char barmi;  
ifstream inp ;  
string InpFileName ;  
cout << " Kerem adjamega  fajl nevet:";  
cin >> InpFileName;  
inp.open(InpFileName.c_str());  
if(inp.fail()){  
    cerr << "A megadott  fajlt nem talalom! \n";  
    cin >> barmi;  
    return 1;  
}
```

Folytatás

Ez a rész ugyanaz,
mint a max02b -ben.

//Elem szám beolvasása és ellenőrzése

```
int n; inp >> n;  
cout << endl << "Elemek szama:" << n << endl;  
if(n < 1)  
{  
    cout << "Nincselem" << endl;  
    cin >> barmi;  
    return 2;  
}
```

Folytatás

Ez a rész ugyanaz,
mint a max02b -ben.

```
//Dinamikustárterületlefoglalásaésatömbfeltöltése
```

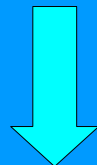
```
Vector3D* tomb;  
tomb=new Vector3D[n];  
for (intj=0;j!=n;j++)  
{  
    inp >> tomb[j];  
}
```

```
//Fájlbezárása
```

```
inp.close();
```

```
//Atömbelemeinek kiírása
```

```
cout << endl << "Azelemek:" << endl << endl;  
for (intj=0;j!=n;j++){  
    cout << tomb[j] << endl;  
}
```



Folytatás



**Ezarészugyanaz,
mintamax02b -ben.**

```
//Maximumkeresés
```

```
int k,i;
```

```
Vector3D max;
```

```
k=0;i=0;
```

```
max=tomb[0];
```

```
while(i!=(n-1)){
```

```
    if (tomb[i+1].abs()>= max.abs()){
```

```
        k=i+1;
```

```
        max=tomb[i+1];
```

```
    }
```

```
    i=i+1;
```

```
}
```

```
//Eredménymegjelenítése
```

```
cout << endl << "Aleghosszabb tervektor:" << max << "."  
<< endl;
```

```
cout << "A tervektor hossza:" << max.abs() << endl;
```

```
cout << "Ezpediga tomb " << (k+1) << ".eleme." << endl;
```

```
cin >> barmi;
```

```
//Dinamikusan lefoglalt tárhely felszabadítása
```

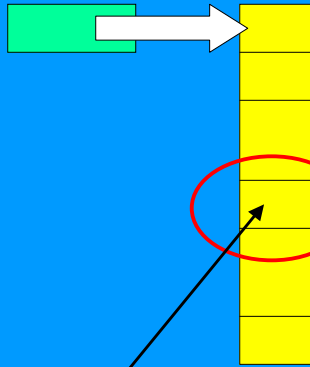
```
delete[] tomb;
```

```
return 0;
```

```
}
```

Maximumkeresés - A

tomb:



max:



tomb[i+1]

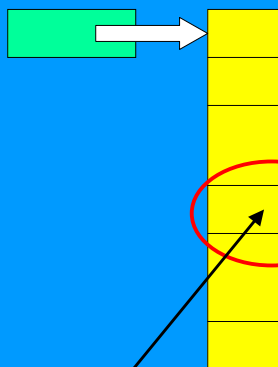
//Maximumkeresés

```
intk,i;
Vector3D max;
k=0;i=0;
max=tomb[0];
while(i!=(n-1)){
    if (tomb[i+1].abs() >= max.abs()){
        k=i+1;
        max=tomb[i+1];
    }
    i=i+1;
}
```

Atömb(i+1) -dik
eleme.

Maximumkeresés - B

tomb:



max:



*(tomb+i+1)

//Maximumkeresés

```
Vector3D max;
max=tomb[0];
intk;
for (inti=0;i!=n -1;i++){
    if ((*tomb+i+1).abs() >= max.abs()){
        max=*(tomb+i+1);
        k=i+1;
    }
}
```

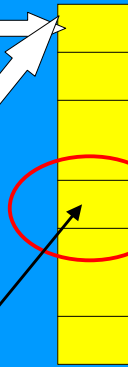
Atömb(i+1) -dik
eleme.

Maximumkeresés - C

tomb:



p:



Atömb(i+1) -dik
eleme.

max:



***(p+i+1)**

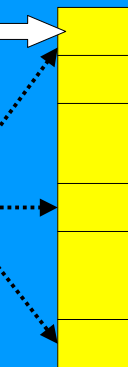
```
Vector3D*p;
//Maximumkeresés
Vector3D max;
max=tomb[0];
p=tomb;//vagy:p=& tomb[0]
intk;
for (inti=0;i!=n -1;i++){
    if ((*(p+i+1)).abs()>= max.abs()){
        max=*(p+i+1);
        k=i+1;
    }
}
```

Maximumkeresés - D

tomb:



p:



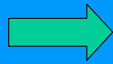
max:



***(p+1)**

```
Vector3D*p;
//Maximumkeresés
Vector3D max;
max=tomb[0];
intk;
p=tomb;
for (inti=0;i!=n -1;i++, p++){
    if ((*(p+1)).abs() >= max.abs()){
        max=*(p+1);
        k=i+1;
    }
}
```

Tagra hivatkozó mutatók

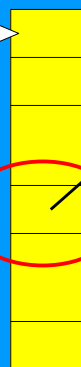


```
Vector3D*p;
//Maximumkeresés
Vector3D max;
max=tomb[0];
intk;
p=tomb;
for (inti=0;i!=n -1;i++,p++){
    if ((*(p+1)).abs() >= max.abs()){
        max=*(p+1);
        k=i+1;
    }
}
```

```
Vector3D*p;
//Maximumkeresés
Vector3D max;
max=tomb[0];
intk;
p=tomb;
for (inti=0;i!=n -1;i++,p++){
    if ((p+1)->abs()>= max->abs()){
        max=*(p+1);
        k=i+1;
    }
}
```

Azels övátogatgyengéi

tomb:



max:



max=tomb[i+1];

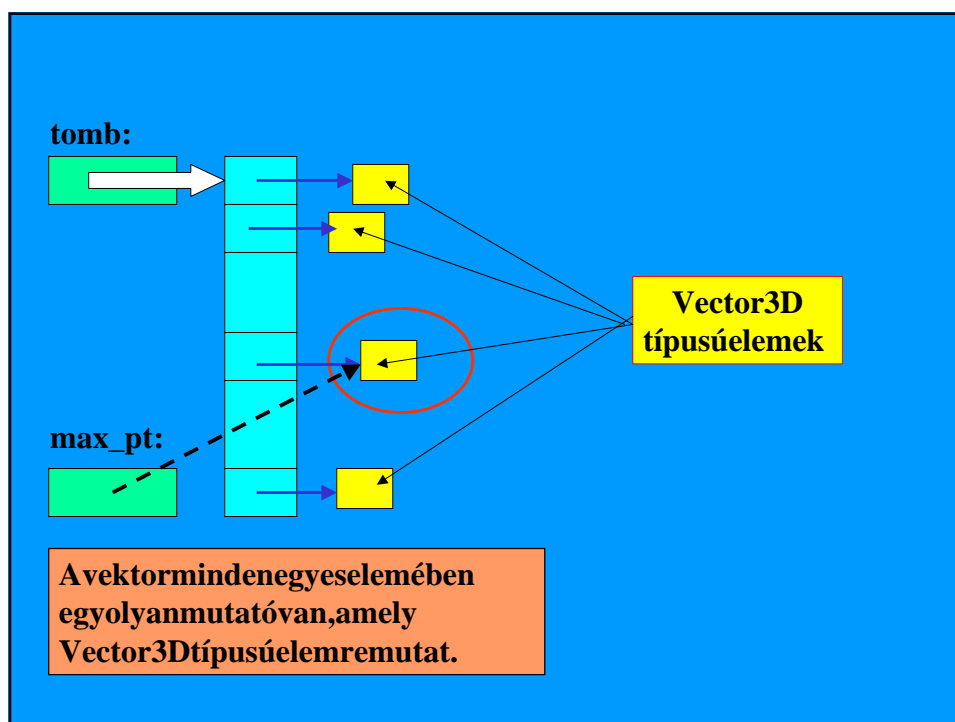
1

„Drága”m üvelet

2

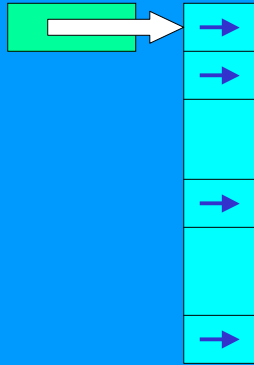
Átkellgondolni,jól működik-e azértékkadás operátor.

Második változat: Atömbölemeitérvektorokramutatópointerek



Tárterületlefoglalása - 1

tomb:



Vector3D*típusúelemek.
Idemég nem rakhatjuk be a
térvektorokat!

//Foglalás

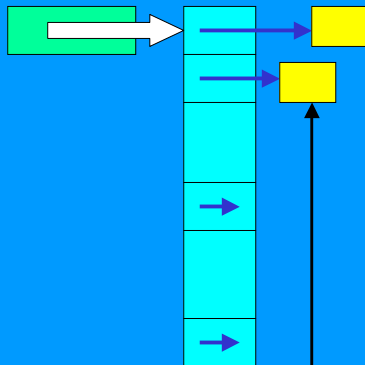
```
Vector3D** tomb;  
tomb= new Vector3D*[n];
```

...

Lefoglalunk egy **nelem ű**,
mutatókat tartalmazó
tömböt.
(A mutatók térvektorokra
mutathatnak)

Tárterületlefoglalása - 2/a

tomb:



Vector3D típusú elem.

//Foglalás

```
Vector3D** tomb;  
tomb= new Vector3D*[n];
```

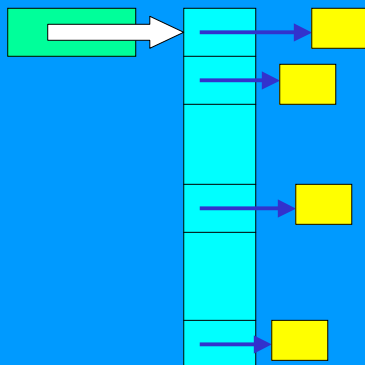
```
tomb[1]=new Vector3D();  
tomb[2]=new Vector3D();
```

...

Aszabad tárból helyet
foglalunk a Vector3D típusú
elemek számára.
Atömb elemei mutassanak ide.

Tárterületlefoglalása - 2/b

tomb:



//Foglalás

```
Vector3D** tomb;
```

```
tomb= new Vector3D*[n];
```

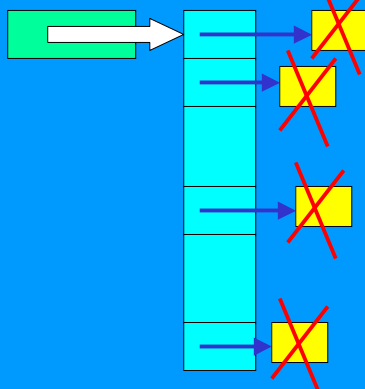
```
for (inti=0;i!=n;i++){  
    tomb[i]= new Vector3D();  
}
```

...

Ciklussal

Tárterületfelszabadítása -1

tomb:



//Felszabadítás

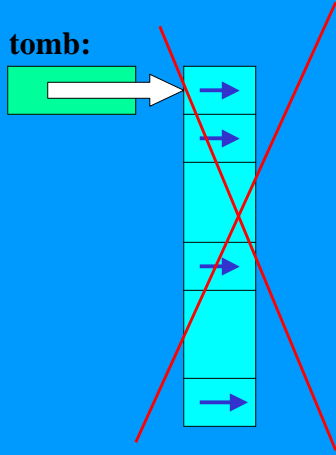
```
for (inti=0;i!=n;i++){  
    deletetomb [i];  
}
```

...

Felszabadítjuka
térvektoroknakle foglalt
helyet.

Tárterületfelszabadítása -2

tomb:



//Felszabadítás

```
for (inti=0;i!=n;i++){  
    deletetomb [i];  
}
```

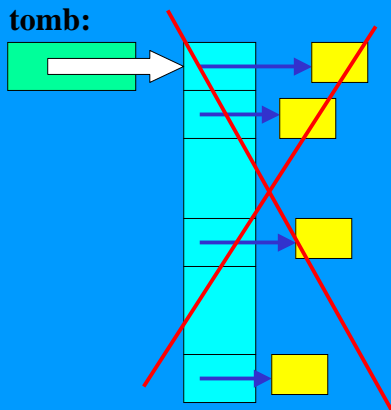
delete[]tomb;

...

Majdfelszabadítjuk a
térvektorokramutató
pointerekettartalmazó
tömböt.

Tárterületfelszabadítása -összefoglalás

tomb:



//Felszabadítás

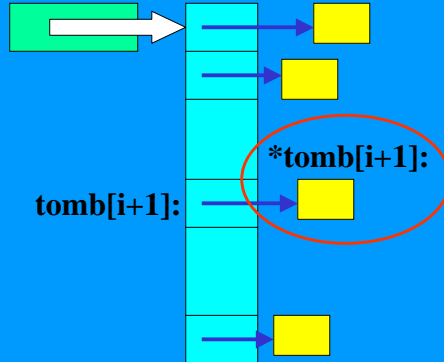
```
for (inti=0;i!=n;i++){  
    deletetomb [i];  
}
```

delete[]tomb;

...

Hivatkozás az (i+1) -dik térvektorra

tomb:

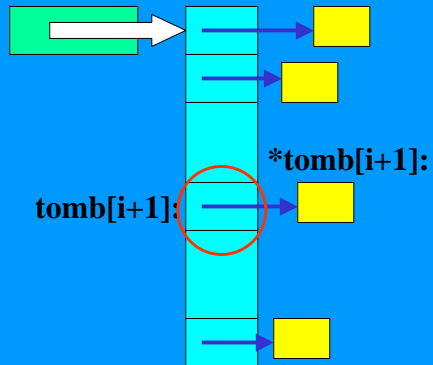


//Foglalás

```
Vector3D** tomb;  
tomb= new Vector3D*[n];  
for (inti=0;i!=n;i++){  
    tomb[i]= new Vector3D();  
}  
... * tomb[i+1]...
```

Hivatkozás az (i+1) -dik tömbelemre

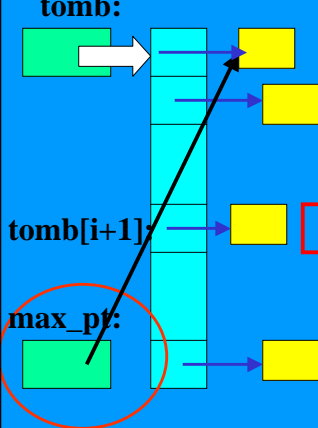
tomb:



//Foglalás

```
Vector3D** tomb;  
tomb= new Vector3D*[n];  
for (inti=0;i!=n;i++){  
    tomb[i]= new Vector3D();  
}  
... tomb[i+1]...
```

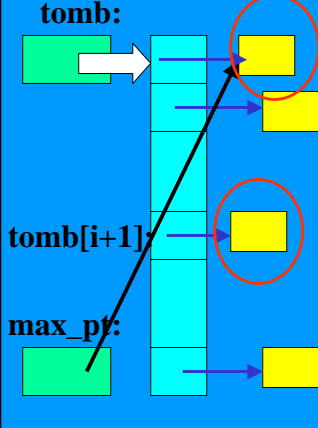
Maximumkeresés - 1



The diagram illustrates the initial state of the 'Maximumkeresés' algorithm. A vertical array of cyan rectangles represents the 'tomb' array. A green rectangle labeled 'tomb:' has a white arrow pointing to the first element of the array. A green rectangle labeled 'max_pt:' is circled in red, with a black arrow pointing to the first element of the array. A yellow rectangle labeled 'tomb[i+1]' has a blue arrow pointing to the second element of the array. A black arrow points from the first element of the array to a yellow rectangle. The code on the right shows the initialization of 'max_pt' to 'tomb[0]'.

```
//Maximumkeresés
intk,i;
Vector3D* max_pt;
k=0;i=0;
max_pt=tomb[0];
while(i!=(n-1)){
    if ((*tomb[i+1]).abs()>=(* max_pt).abs())
    {
        k=i+1;
        max_pt=tomb[i+1];
    }
    i=i+1;
}
```

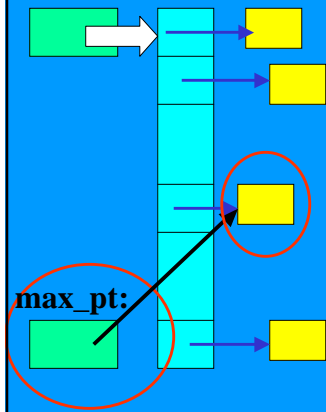
Maximumkeresés -2



The diagram illustrates the next step in the 'Maximumkeresés' algorithm. The 'tomb' array is shown with the second element circled in red. The 'max_pt' rectangle is still circled in red. The 'tomb[i+1]' rectangle has a blue arrow pointing to the second element of the array. A black arrow points from the first element of the array to a yellow rectangle. The code on the right shows the 'if' condition being evaluated, which is circled in red.

```
//Maximumkeresés
intk,i;
Vector3D* max_pt;
k=0;i=0;
max_pt=tomb[0];
while(i!=(n-1)){
    if ((*tomb[i+1]).abs()>=(* max_pt).abs())
    {
        k=i+1;
        max_pt=tomb[i+1];
    }
    i=i+1;
}
```

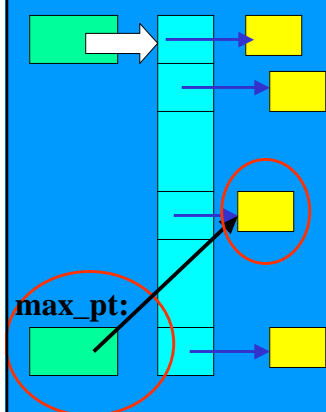
Maximumkeresés -3



//Maximumkeresés

```
intk,i;
Vector3D* max_pt;
k=0;i=0;
max_pt=tomb[0];
while(i!=(n-1)){
    if ((*tomb[i+1]).abs()>=(* max_pt).abs())
    {
        k=i+1;
        max_pt=tomb[i+1];
    }
    i=i+1;
}
```

Maximumkereséspointerrel



//Maximumkeresés

```
intk,i;
Vector3D* max_pt;
Vector3D**p;
k=0;i=0;
max_pt=tomb[0];
p=tomb;
while(i!=(n-1)){
    if ((*p+1).abs()>=(* max_pt).abs()){
        k=i+1;
        max_pt=*(p+1);
    }
    i=i++;
    p++;
}
```

A két változat összehasonlítása

//Dinamikustárterületlefoglalásaésatömbfeltöltése

```
Vector3D* tomb;  
tomb=new Vector3D[n];  
for (intj=0;j!=n;j++)  
{  
    inp >> tomb[j];  
}
```

1

//Dinamikustárterületlefoglalásaésatömbfeltöltése

```
Vector3D** tomb;  
tomb=new Vector3D*[n];  
for (inti=0;i!=n;i++)  
{  
    tomb[i]= new Vector3D();  
    inp >>* tomb[i];  
}
```

2

//Atömbelemeinek kiírása

```
cout << endl << "Azelemek:" << endl << endl;
for (intj=0;j!=n;j++){
    cout << tomb[j] << endl;
}
```

1

//Atömbelemeinek kiírása

```
cout << endl << "A tomb elemei:" << endl;
for (inti=0;i!=n;i++){
    cout << *tomb[i] << ",";
}
cout << endl;
```

2

//Maximumkeresés

```
intk,i;
Vector3D max;
k=0;i=0;
max=tomb[0];
while(i!=(n-1)){
    if (tomb[i+1].abs()>= max.abs()){
        k=i+1;
        max=tomb[i+1];
    }
    i=i+1;
}
```

1

//Maximumkeresés

```
intk,i;
Vector3D* max_pt;
k=0;i=0;
max_pt=tomb[0];
while(i!=(n-1)){
    if ((*tomb[i+1].abs())>= (* max_pt).abs()) {
        k=i+1;
        max_pt=tomb[i+1];
    }
    i=i+1;
}
```

2

1

//Eredménymegjelenítése

```
cout << endl << "Aleghosszabb tervektor:" << max << "." << endl;
cout << "A tervektor hossza:" << max.abs() << endl;
cout << "Ezpediga tomb " << (k+1) << ".eleme." << endl;
cin >> barmi;
```

2

//Eredménymegjelenítése

```
cout << endl << "Aleghosszabb tervektor:" << *max_pt << "." << endl;
cout << "A tervektor hossza:" << (*max_pt).abs() << endl;
cout << "Ezpediga tomb " << (k+1) << ".eleme." << endl;
cin >> barmi;
```

//Dinamikusan lefoglalt tárterület felszabadítása

delete[] tomb;

1

//Dinamikusan lefoglalt tárterület felszabadítása

```
for (inti=0; i!=n; i++)
{
    delete tomb[i];
}
delete[] tomb;
```

2

Vége