1. Installer plugin «PlatformIO» i VS Code
2. Restart VS code
3. Trykk på «Alien»-ikon for å starte PlatformIO  
   
4. Velg «Create New Project»  
   Fyll inn navn, velg board «Arduino Uno» og velg hvor du vil lagre prosjektet  
   A screenshot of a computer

   Description automatically generated
5. Gå til «Libraries» og søk opp «Servo.h»
6. Trykk på det andre resultatet og så «Add to project»  
   A screenshot of a computer

   Description automatically generated
7. Velg det aktive prosjektet ditt og trykk «Add»  
   A screenshot of a computer

   Description automatically generated
8. Prosjektet er nå klart til koding. Her er litt eksempelkode

// Eksempelkode, også tilgjengelig på https://github.com/LB4FH/robotbil

#include <Arduino.h>

#include <Servo.h>

// Definer porter

int enA = 3; // Enable høyre motor

int enB = 6; // Enable venstre motor

int pinRB = 4; // Bakover høyre motor

int pinRF = 2; // Fremover høre motor

int pinLB = 7; // Bakover venstre motor

int pinLF = 5; // Fremover venstr motor

// Denne kjøres første gang. Stiller alle porter til å være OUTPUT

void setup()

{

pinMode(enA, OUTPUT);

pinMode(enB, OUTPUT);

pinMode(pinLB, OUTPUT);

pinMode(pinLF, OUTPUT);

pinMode(pinRB, OUTPUT);

pinMode(pinRF, OUTPUT);

}

// Denne kjøres kontinuerlig

// Bilen kjører fremover i ett sekund, så står den stille i fem sekunder

void loop()

{

// Hastighet 100 (0-255)

analogWrite(enA, 100);

analogWrite(enB, 100);

// Skru på porter for de ulike motorene

digitalWrite(pinLB, LOW);

digitalWrite(pinLF, HIGH);

digitalWrite(pinRB, LOW);

digitalWrite(pinRF, HIGH);

delay(1000);

// Stopp alt

digitalWrite(pinLB, LOW);

digitalWrite(pinLF, LOW);

digitalWrite(pinRB, LOW);

digitalWrite(pinRF, LOW);

delay(5000);

}

1. For å kompilere trykker du på ✔️-ikonet nede til venstre  
   
2. For å sende til enhet trykker du på 🡪-ikonet