



第8章 排序

Sorting





本章内容

- ◆ 8.1 概述
- ◆ 8.2 插入排序
- ◆ 8.3 选择排序
- ◆ 8.4 交换排序
- ◆ 8.5 归并排序
- ◆ 8.6 基数排序
- ◆ 8.7 外部排序





8.1 概述

- ◆ 什么是排序？
- ◆ 排序是计算机内经常进行的一种操作，其目的是将一组“无序”的记录序列调整为“有序”的记录序列。
- ◆ 例如：
 - ◆ 52, 49, 80, 36, 14, 58, 61, 23, 97, 75
 - ◆ 14, 23, 36, 49, 52, 58, 61, 75, 80, 97





◆ 排序:

- 假设含 n 个记录的序列为 $\{ R_1, R_2, \dots, R_n \}$
- 其相应的关键字序列为 $\{ K_1, K_2, \dots, K_n \}$
- 这些关键字相互之间可以进行比较, 即在它们之间存在着这样一个关系: $K_{p1} \leq K_{p2} \leq \dots \leq K_{pn}$
- 按此固有关系将上式记录序列重新排列为
 $\{ R_{p1}, R_{p2}, \dots, R_{pn} \}$
的操作称作**排序**。



排序的稳定性

- ◆ 在待排记录序列中，任何两个关键字相同的记录，用某种排序方法排序后相对位置不变，则称这种排序方法是**稳定**的，否则称为**不稳定**的。
- ◆ 例如：
- ◆ 待排序列： **49**,38,65,97,76,13,27,49
- ◆ 排序后： 13,27,38,**49**,49,65,76,97 — 稳定
- ◆ 排序后： 13,27,38,49,**49**,65,76,97—不稳定





排序方法的分类

◆ 按照是否访问外存:

- 🔧 **内部排序:** 整个排序过程不需要访问外存;
- 🔧 **外部排序:** 若参加排序的记录数量很大, 整个序列的排序过程不可能在内存中完成。





内部排序方法的分类

◆ 根据设置有序序列的方式的不同，分为：

- 🔑 **插入排序**：直接插入排序、折半插入排序、希尔排序
- 🔑 **交换排序**：冒泡排序、快速排序
- 🔑 **选择排序**：简单选择排序、堆排序
- 🔑 **归并排序**：2-路归并排序
- 🔑 **基数排序**





数据结构

- ◆ 待排记录的数据类型定义如下:

```
#define MAXSIZE 1000 // 待排顺序表最大长度  
typedef int KeyType; // 关键字类型为整数类型
```

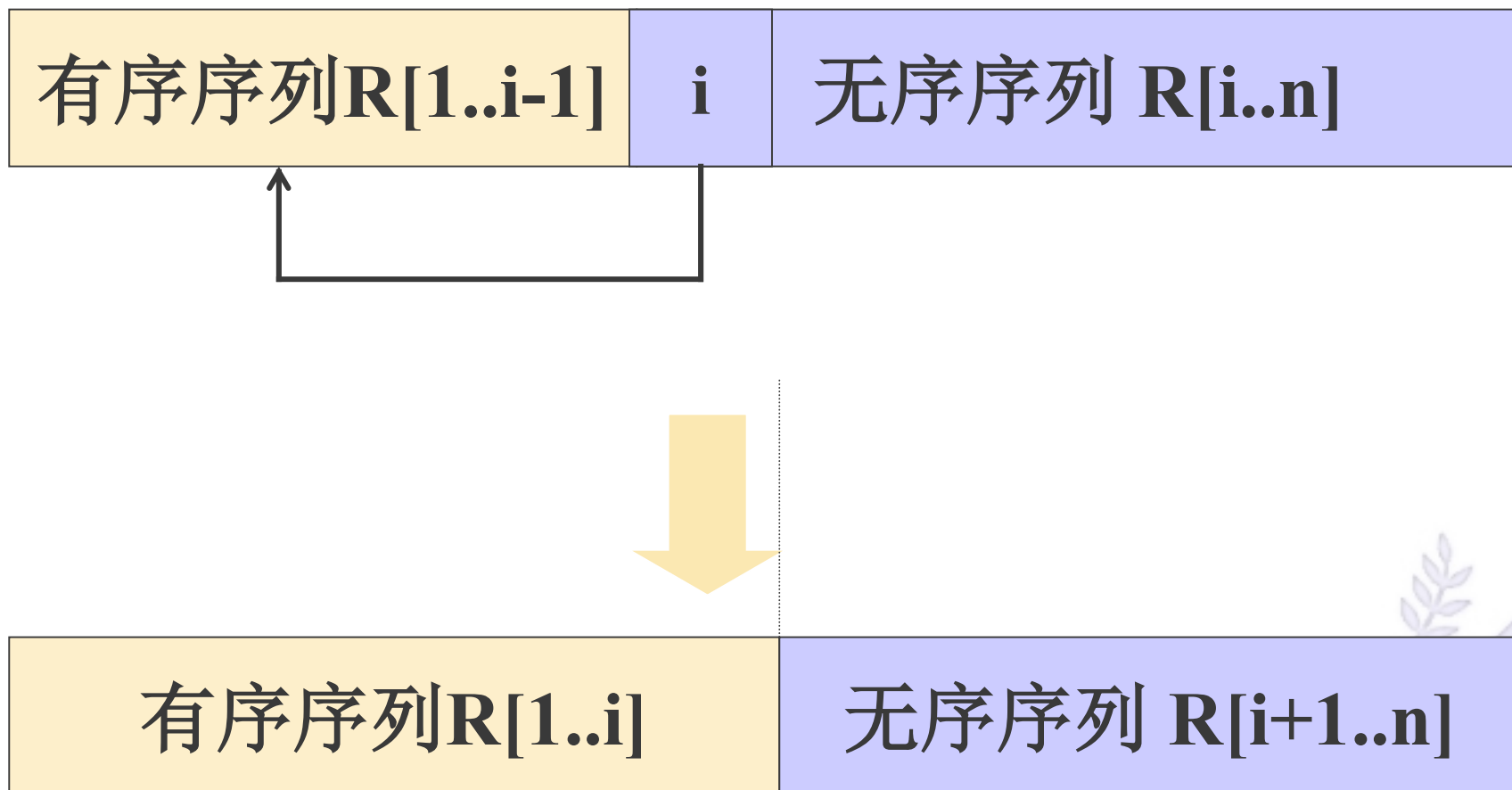
```
typedef struct { // 记录类型  
    KeyType key; // 关键字项  
    InfoType otherinfo; // 其它数据项  
} RcdType;
```

```
typedef struct { // 顺序表类型  
    RcdType r[MAXSIZE+1]; // r[0]闲置  
    int length; // 顺序表长度  
} SqList;
```



8.2 插入排序(Insertion Sort)

◆ 8.2.1 插入排序的基本思想





8.2.1 插入排序的基本思想

1. 在 $R[1..i-1]$ 中查找 $R[i]$ 的插入位置：
 $R[1..j].key \leq R[i].key < R[j+1..i-1].key$;
2. 将 $R[j+1..i-1]$ 中的所有记录均后移一个位置；
3. 将 $R[i]$ 插入(复制)到 $R[j+1]$ 的位置上。





8.2.1 插入排序的基本思想

- ◆ 不同的具体实现方法导致不同的算法描述
 - 🔑 直接插入排序（基于顺序查找）
 - 🔑 折半插入排序（基于折半查找）
 - 🔑 希尔排序（基于逐趟缩小增量）



8.2.2 直接插入排序

例: R:

0	1	2	3	4	5	6	7	8
	49	38	65	97	76	13	27	<u>49</u>
	(49)	38	65	97	76	13	27	<u>49</u>
38	(38 49)	65	97	76	13	27	<u>49</u>	
65	(38 49 65)	97	76	13	27	<u>49</u>		
97	(38 49 65 97)	76	13	27	<u>49</u>			
76	(38 49 65 76 97)	13	27	<u>49</u>				
13	(13 38 49 65 76 97)	27	<u>49</u>					
27	(13 27 38 49 65 76 97)	<u>49</u>						
<u>49</u>	(13 27 38 49 <u>49</u> 65 76 97)							



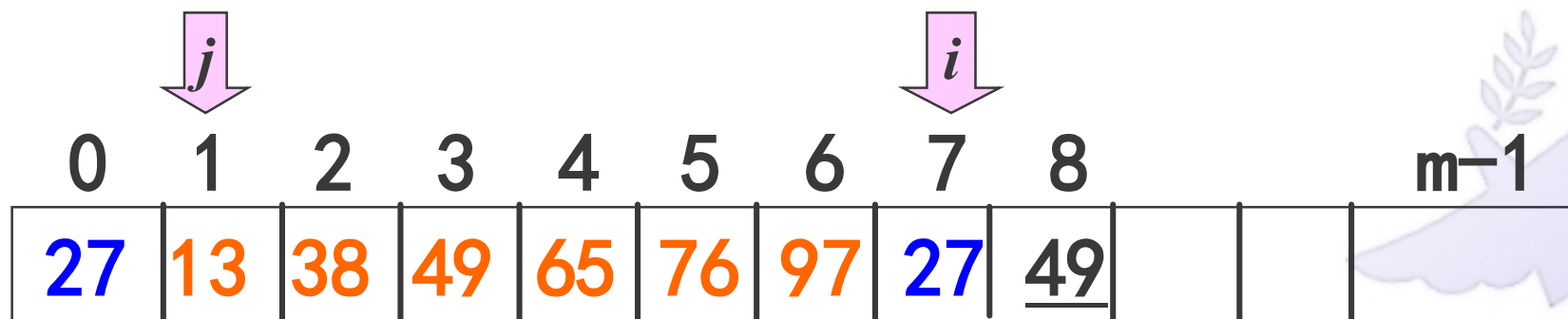
直接插入排序的基本思想

- ◆ 利用“顺序查找”实现“在 $R[1..i-1]$ 中查找 $R[i]$ 的插入位置”
- ◆ 基本思想：

🔑 监视哨设置在 $R[0]$ ； $R[0] = R[i]$;

🔑 从 $R[i-1]$ 起向前顺序查找，直到找到插入位置

for ($j=i-1$; $R[0].key < R[j].key$; $--j$);
插入位置是: $j+1$



直接插入排序的基本思想

◆ 基本思想:

🔑 把从 $j+1$ 到 $i-1$ 的所有数据向后移动一位

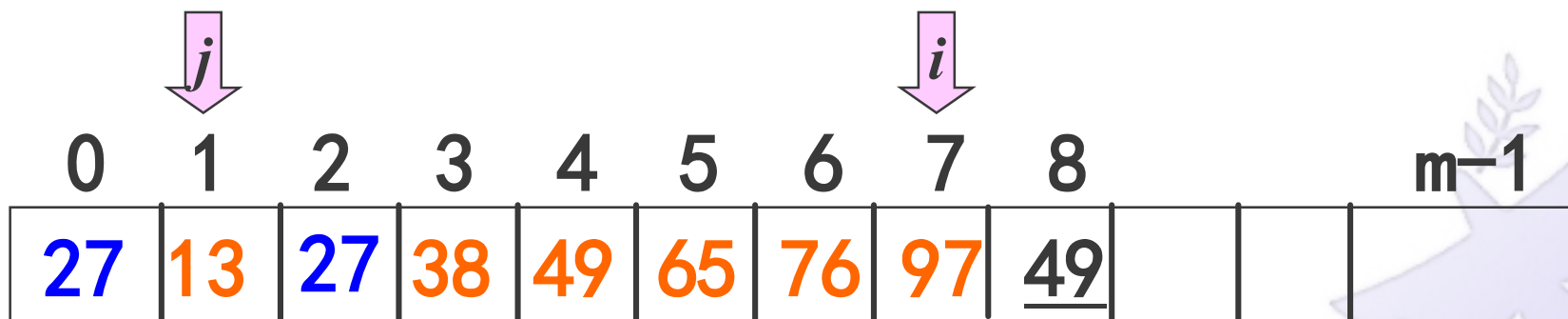
```
for (j=i-1; R[0].key<R[j].key; --j)
```

$R[j+1] = R[j];$

移位和查找可以同时进行

🔑 将 $R[i]$ 插入到 $j+1$ 的位置

```
R[j+1] = R[0];
```





```
void InsertionSort ( SqList &L ) {  
    // 对顺序表 L 作直接插入排序。  
    for ( i=2; i<=L.length; ++i ) {  
        L.r[0] = L.r[i];           // 复制为监视哨  
        for ( j=i-1; L.r[0].key < L.r[j].key; -- j )  
            L.r[j+1] = L.r[j];     // 查找并后移  
        L.r[j+1] = L.r[0];         // 插入到正确位置  
    }  
} // InsertSort
```



直接插入排序的时间分析

◆ 实现内部排序的基本操作有两个：

- 🔧 (1) “比较”序列中两个关键字的大小；
- 🔧 (2) “移动”记录。

◆ 最好情况（关键字在记录序列中顺序有序）：

🔧 比较的次数为

$$\sum_{i=2}^n 1 = n - 1$$

• 移动的次数为 0

$$\sum_{i=2}^n 2 = 2n - 2$$



◆ 最坏的情况（关键字在记录序列中逆序有序）

🔑 比较的次数

$$\sum_{i=2}^n i = \frac{(n+2)(n-1)}{2}$$

– 移动的次数

$$\sum_{i=2}^n (i+1) = \frac{(n+4)(n-1)}{2}$$

直接插入排序的平均复杂度为 $O(n^2)$





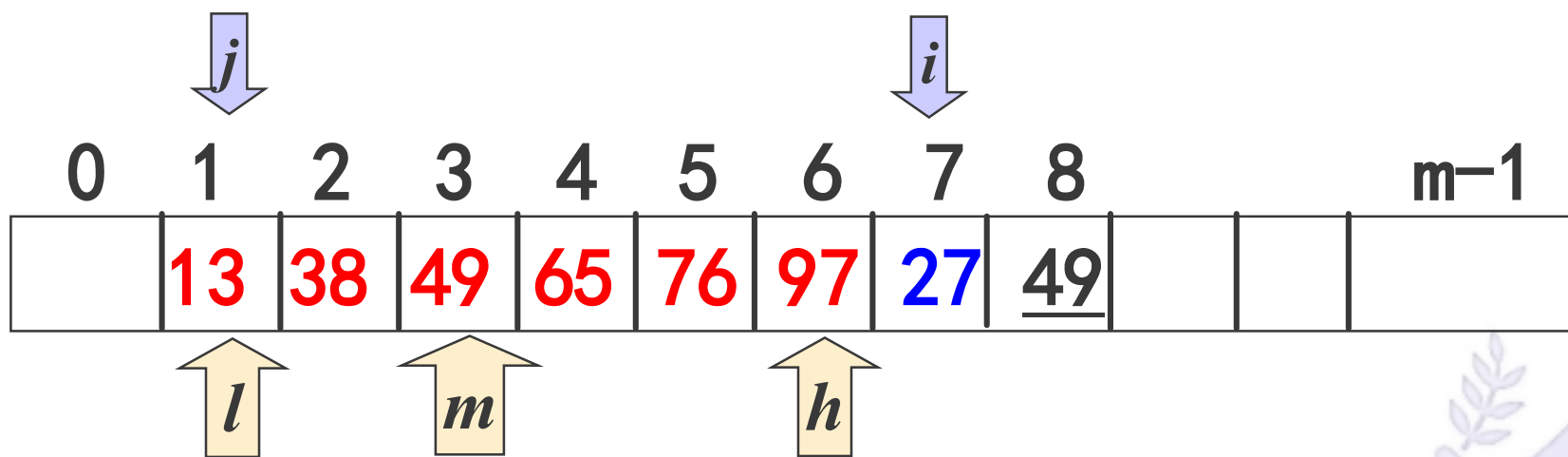
直接插入排序特点

- ◆ 算法简单
- ◆ 存储结构：顺序、链式
- ◆ 时间复杂度为 $O(n^2)$
- ◆ 空间复杂度为 $O(1)$
- ◆ 稳定
- ◆ 适用于：
 - ◆ （1）若待排序记录按关键码**基本有序**时，直接插入排序的效率可以大大提高；
 - ◆ （2）由于直接插入排序算法简单，则在待排序记录数量 **n较小** 时效率也很高

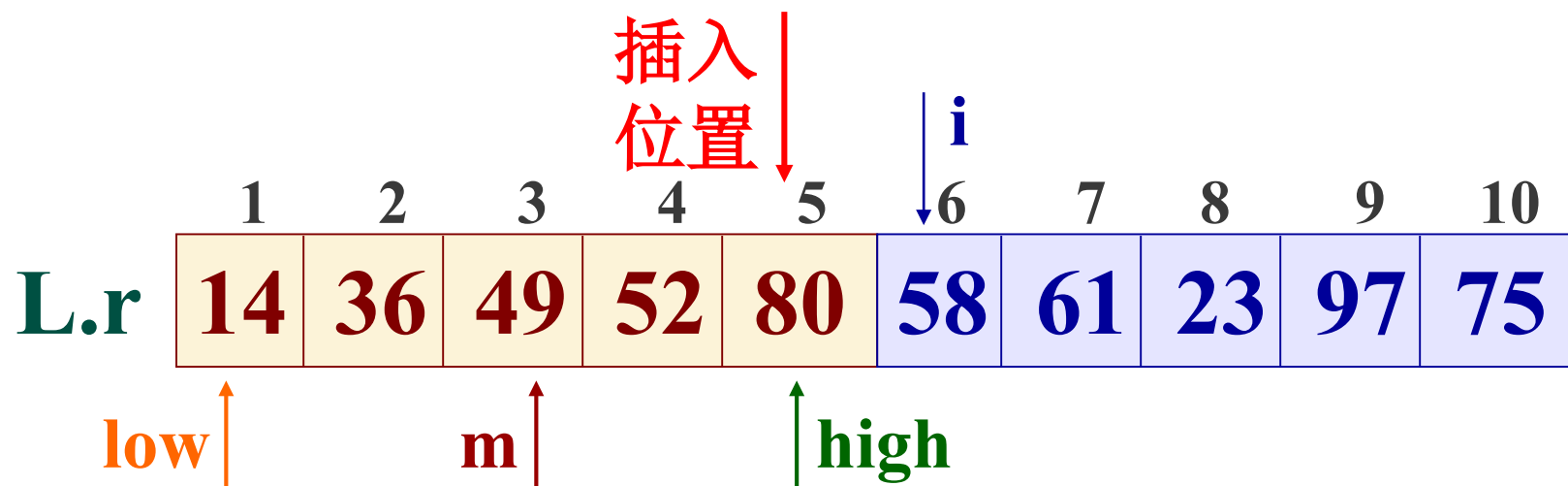


8.2.3 折半插入排序

- ◆ 基本思想：利用折半查找实现“在 $R[1..i-1]$ 中查找 $R[i]$ 的插入位置”



8.2.3 折半插入排序



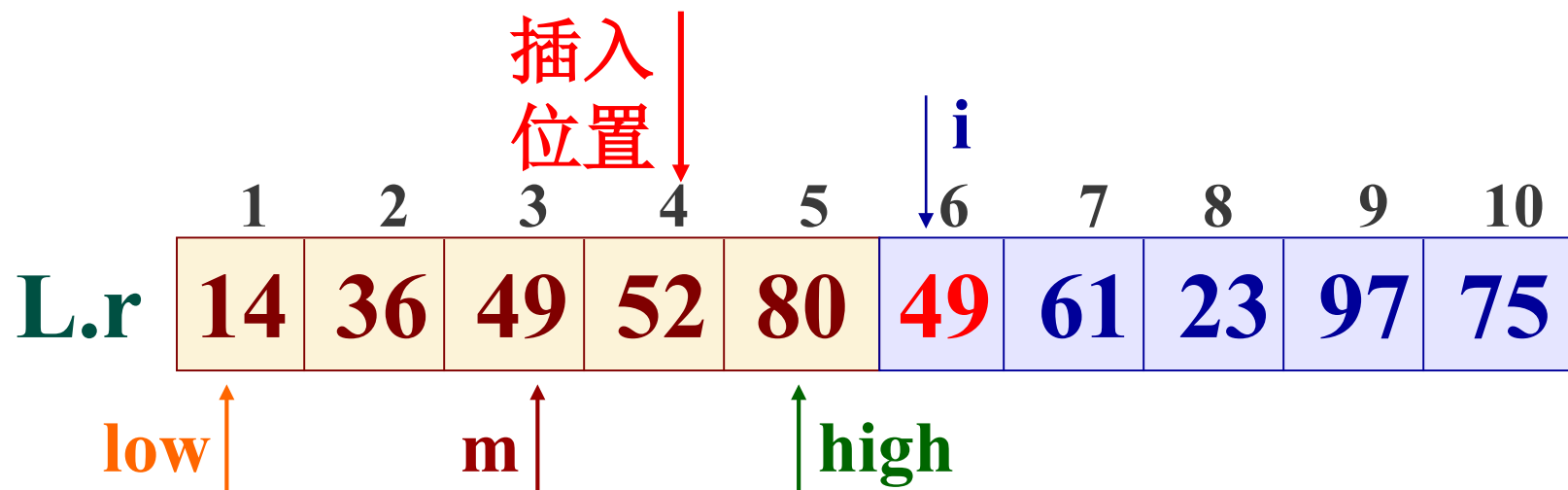
low ↑↑ m

low ↑↑ m

↑ high

插入位置: low

8.2.3 折半插入排序



low ↑↑ m

↑ high

插入位置: low



```
void BInsertionSort ( SqList &L ) {
```

```
// 对顺序表 L 作 折半 插入排序。
```

```
for ( i=2; i<=L.length; ++i ) {
```

```
    L.r[0] = L.r[i];           // 复制为监视哨
```

```
    low = 1; high = i - 1; //折半查找
```

```
    while ( low <= high ) {
```

```
        m = (low+high)/2;
```

```
        if (L.r[0].key<L.r[m].key) high = m-1;
```

```
        else low = m+1;
```

```
    }//while( low <= high)
```

```
    for ( j=i-1; j>=low; -- j )// 后移
```

```
        L.r[j+1] = L.r[j];
```

```
    L.r[low] = L.r[0];           // 插入到正确位置
```

```
}
```

```
} // InsertSort
```

时间复杂度为 $O(n^2)$



8.2.4 希尔排序

◆ Shell's sort

◆ 又称**缩小增量排序(Diminishing Increment Sort)**

◆ **基本思想**：对待排记录序列先作“宏观”调整，再作“微观”调整。

- 🔧 1) 对数据分组，在各组内进行直接插入排序；
- 🔧 2) 作若干次使待排记录基本有序；
- 🔧 3) 对全部记录进行一次顺序插入排序；





- ◆ 分组的方式

- ◆ 将 n 个记录分成 d 个子序列:

- 🔑 $\{ R[1], R[1+d], R[1+2d], \dots, R[1+kd] \}$

- 🔑 $\{ R[2], R[2+d], R[2+2d], \dots, R[2+kd] \}$

- 🔑 \dots

- 🔑 $\{ R[d], R[2d], R[3d], \dots, R[kd], R[(k+1)d] \}$

- ◆ d 称为增量，它的值在排序过程中从大到小逐渐缩小，直至最后一趟排序减为 1





11个元素

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
16	25	12	30	47	11	23	36	9	18	31

第一趟希尔排序，设 $d = 5$

16	25	12	30	47	11	23	36	9	18	31
----	----	----	----	----	----	----	----	---	----	----

11	23	12	9	18	16	25	36	30	47	31
----	----	----	---	----	----	----	----	----	----	----

第二趟希尔排序，设 $d = 3$

11	23	12	9	18	16	25	36	30	47	31
----	----	----	---	----	----	----	----	----	----	----

9	18	12	11	23	16	25	31	30	47	36
---	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

第三趟希尔排序，设 $d = 1$

9	18	12	11	23	16	25	31	30	47	36
---	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

9	11	12	16	18	23	25	30	31	36	47
---	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----



Shell's sort

```
int dlta[] = {5, 3, 1}; //增量序列
```

```
int t = 3; //增量数
```

```
void ShellSort (SqList &L)
```

```
{ // 增量为dlta[]的希尔排序
```

```
    for (k=0; k<t; ++k)
```

```
        ShellInsert(L, dlta[k]); //一趟插入排序
```

```
} // ShellSort
```

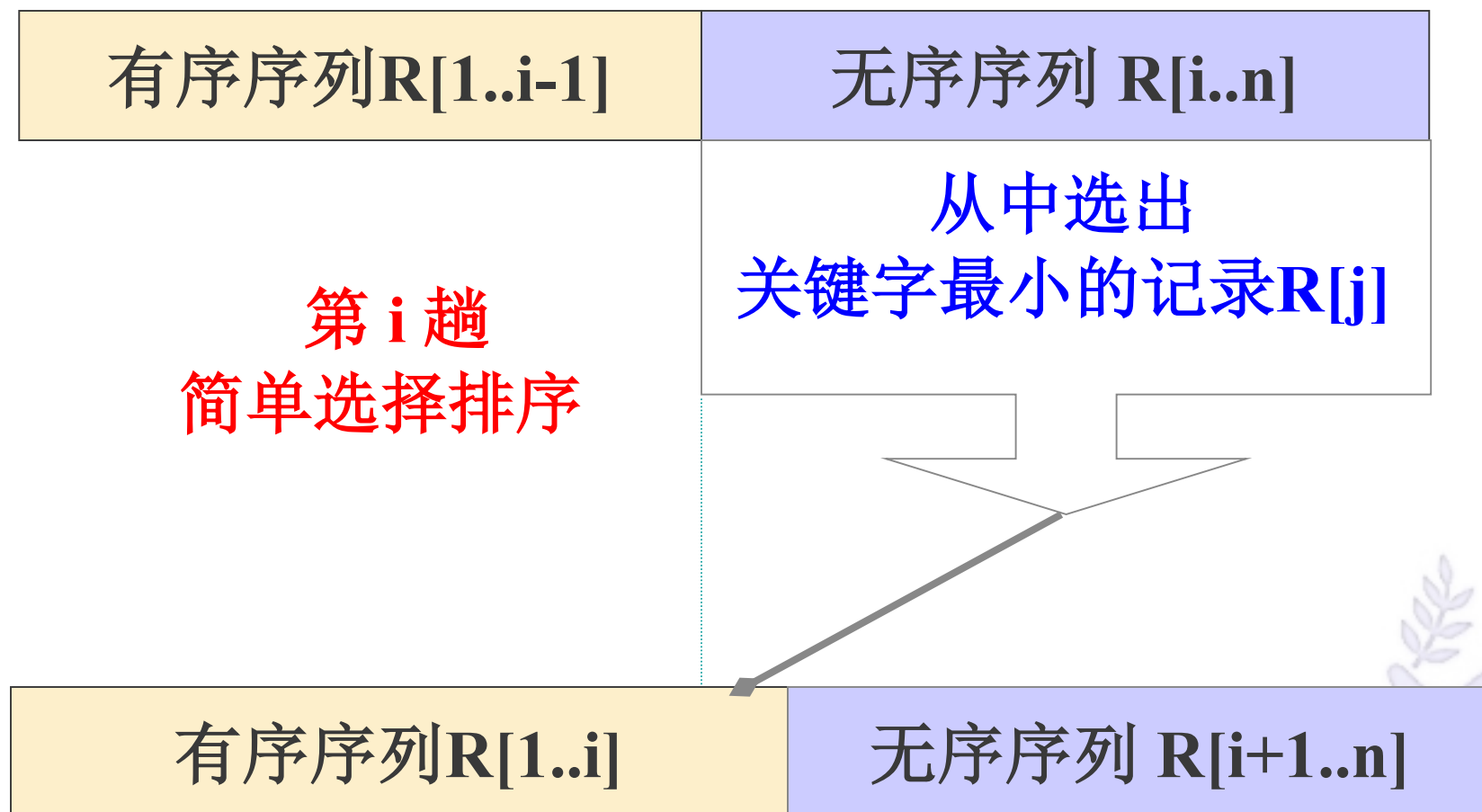


Shell's sort

```
void ShellInsert ( SqList &L, int dk ) {//dk为增量  
//一趟希尔插入排序（顺序插入排序）  
    for ( i=dk+1; i<=L.length; ++i ) {  
        L.r[0] = L.r[i];           // 暂存在R[0]  
        for ( j=i-dk; j>0&&(L.r[0].key<L.r[j].key); j-=dk)  
            L.r[j+dk] = L.r[j]; //查找并后移  
        L.r[j+dk] = L.r[0];       // 插入  
    }  
} // ShellInsert
```

8.3 选择排序(Selection Sort)

◆ 8.3.1 简单选择排序





[49 38 65 97 76 13 27 49]



13 [38 65 97 76 49 27 49]

13 27 [65 97 76 49 38 49]

13 27 38 [97 76 49 65 49]

13 27 38 49 [76 97 65 49]

13 27 38 49 49 [97 65 76]

13 27 38 49 49 65 [97 76]

13 27 38 49 49 65 76 97

简单选择排序是不稳定的!





```
void SelectSort (Elem R[], int n ) {  
    // 对记录序列R[1..n]作简单选择排序。  
    for (i=1; i<n; ++i) {  
        // 选择第 i 小的记录，并交换到位  
        j = SelectMinKey(R, i, n);  
            // 在 R[i..n] 中选择关键字最小的记录  
        if (i!=j) R[i]↔R[j];  
            // 与第 i 个记录交换  
    }  
} // SelectSort
```





简单选择排序时间性能分析

- ◆ 对 n 个记录进行简单选择排序：
- ◆ 关键字间的比较次数 总计为

$$\sum_{i=1}^{n-1} (n-i) = \frac{n(n-1)}{2}$$

- ◆ 移动记录的次数

- ◆ 最小值为 0, 最大值为 $3(n-1)$ 。

- ◆ 时间复杂度为 $O(n^2)$

- ◆ 如何减少比较次数？

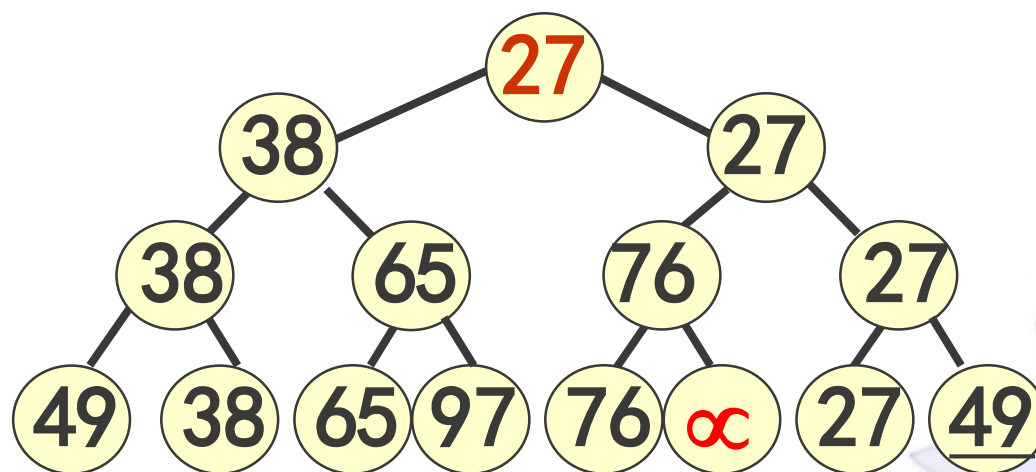
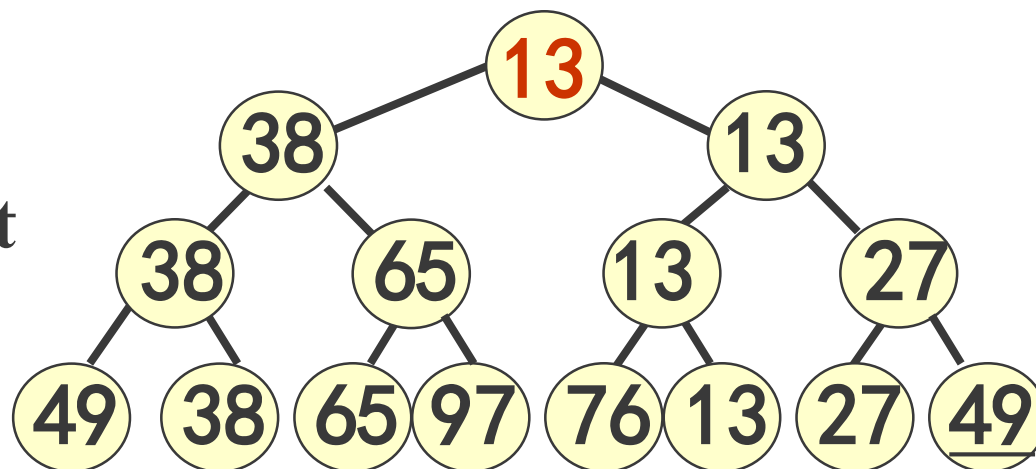
- ◆ 利用之前比较的结果



8.3.2 树型选择排序 Tree Selection Sort

锦标赛排序

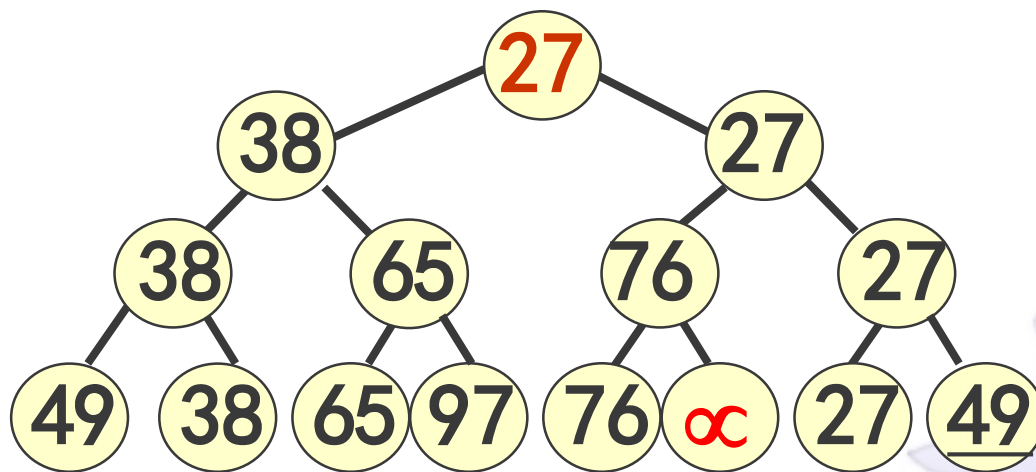
Tournament Sort



8.3.2 树型选择排序 Tree Selection Sort

- ◆ 选择最小关键字：比较 $n-1$ 次
- ◆ 选择其它当前最小关键字： $\lceil \log n \rceil$
- ◆ 排序的时间复杂度： $O(n \log n)$
- ◆ 空间复杂度 $O(n)$

完全二叉树

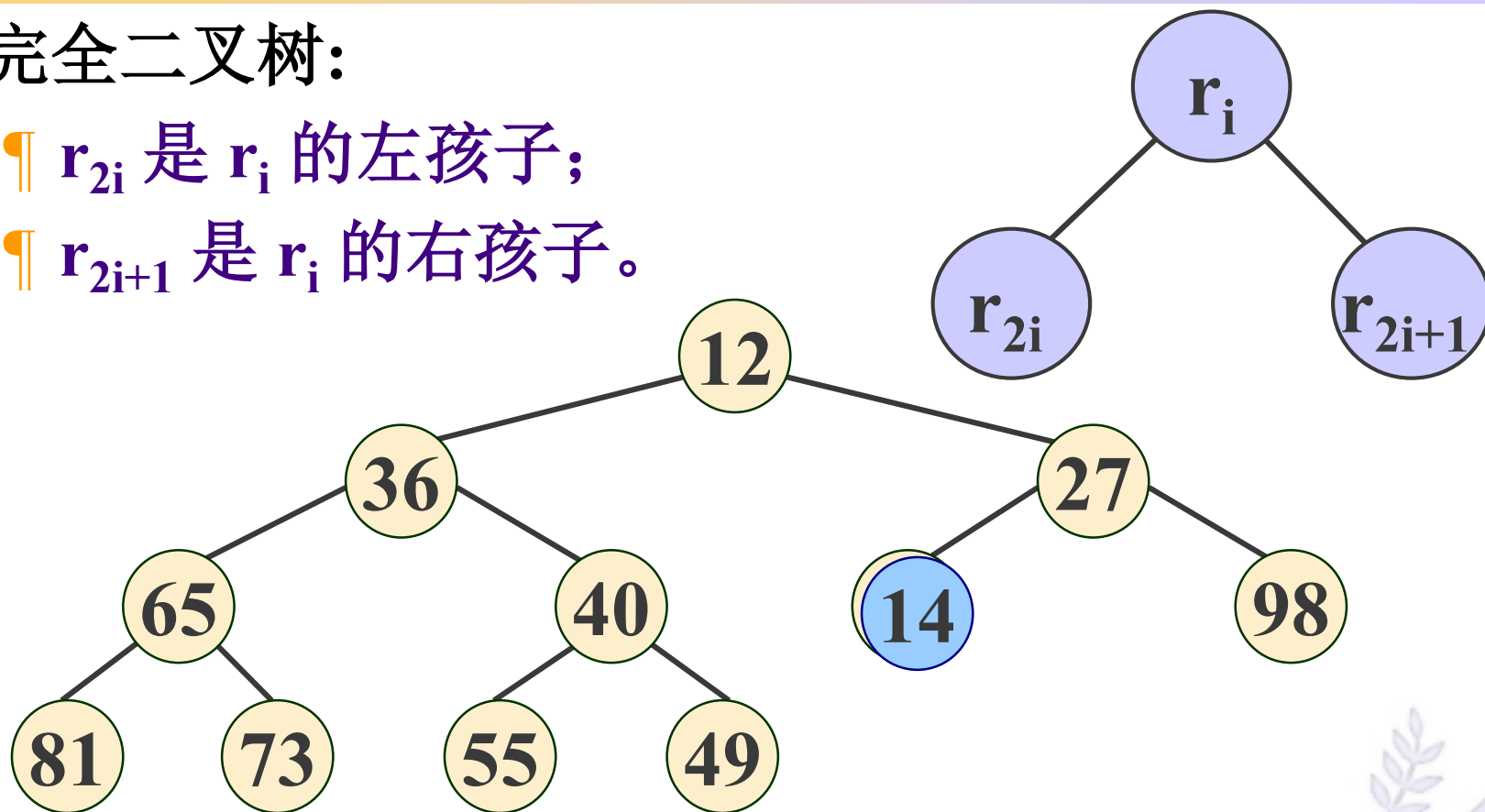


8.3.3 堆排序Heap Sort

◆ 完全二叉树:

🔑 r_{2i} 是 r_i 的左孩子;

🔑 r_{2i+1} 是 r_i 的右孩子。



堆: $R[11]\{12, 36, 27, 65, 40, 34, 98, 81, 73, 55, 49\}$

$R[11]\{12, 36, 27, 65, 40, 14, 98, 81, 73, 55, 49\}$ 不是堆

8.3.3 堆排序

◆ **堆**: 是满足下列性质的数列 $\{r_1, r_2, \dots, r_n\}$:

$$\begin{cases} r_i \leq r_{2i} \\ r_i \leq r_{2i+1} \end{cases} \text{ (小顶堆)} \quad \text{或} \quad \begin{cases} r_i \geq r_{2i} \\ r_i \geq r_{2i+1} \end{cases} \text{ (大顶堆)}$$

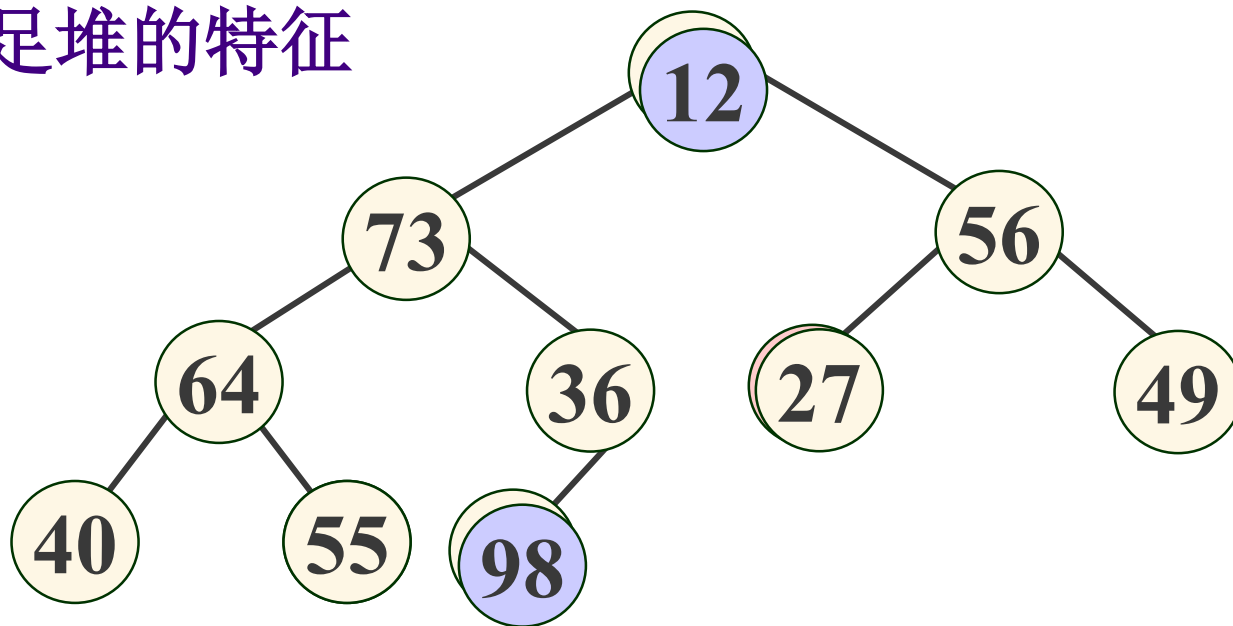
```
typedef SqList HeapType;  
// 堆采用顺序表表示
```

```
typedef struct {  
    ElemType *R; // 存储空间基址  
    int length; // 当前长度  
    int listsize; // 当前分配的存储容量  
                // (以sizeof(ElemType)为单位)  
} SqList; // 俗称顺序表
```

堆排序的一般过程（大顶堆）

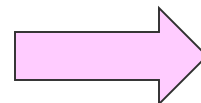
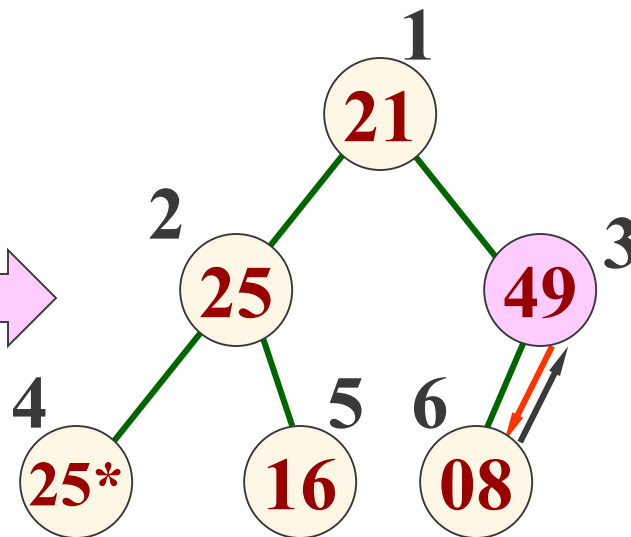
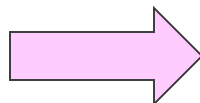
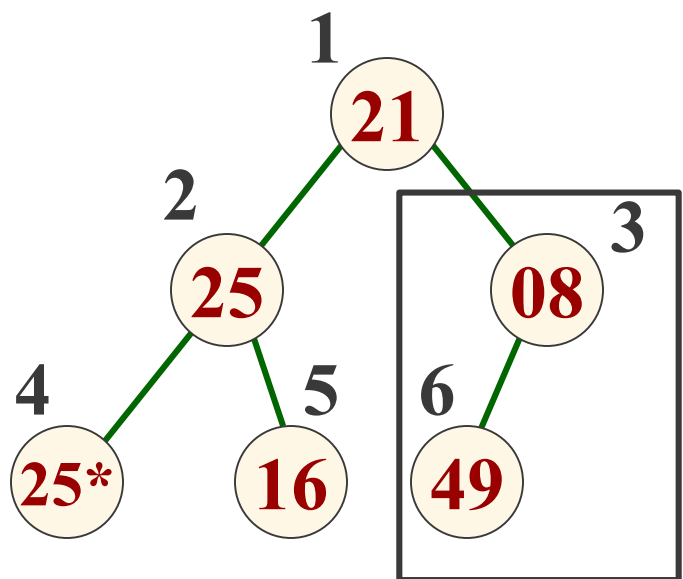
- ◆ 1) 建立初始堆;
- ◆ 2) 将堆顶元素与最后一个元素对换;
- ◆ 3) 调整堆

即假设 $H.R[s..m]$ 中记录的关键字除 $R[s]$ 之外均满足堆的特征



堆: $R[10]\{12, 73, 56, 64, 36, 27, 49, 40, 55\} \{98\}$

建立初始的最大堆



21	25	08	25*	16	49
1	2	3	4	5	6

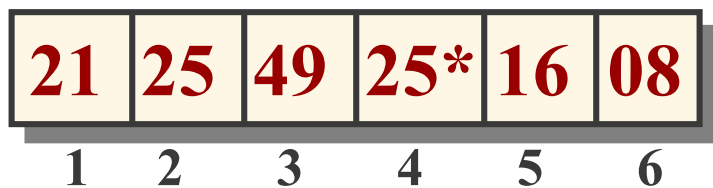
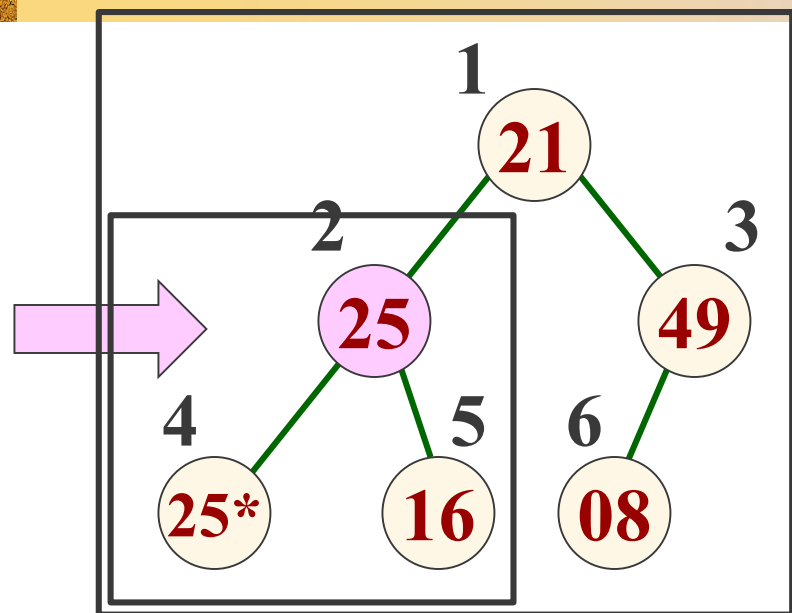
初始排序码集合

21	25	49	25*	16	08
1	2	3	4	5	6

$i = 3$

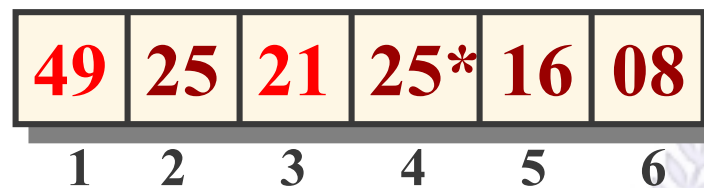
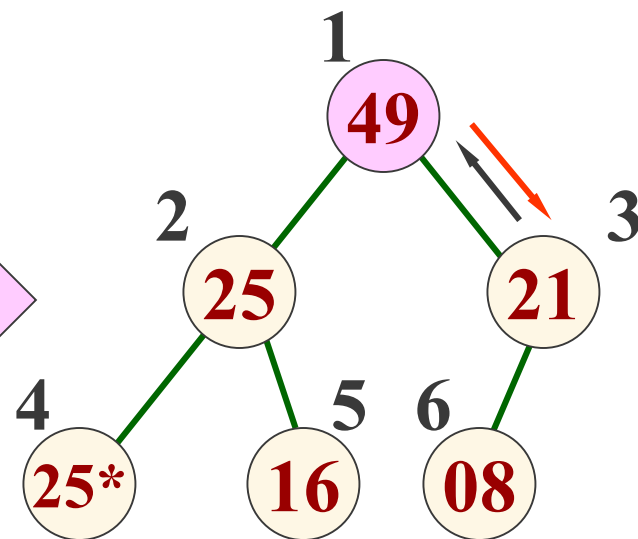
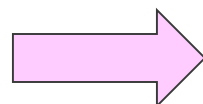
HeapAdjust (H, 3, H.length)

建立初始的最大堆



$i = 2$

HeapAdjust (H, 2, H.length)



$i = 1$. 形成最大堆

HeapAdjust (H, 1, H.length)

建立初始的最大堆

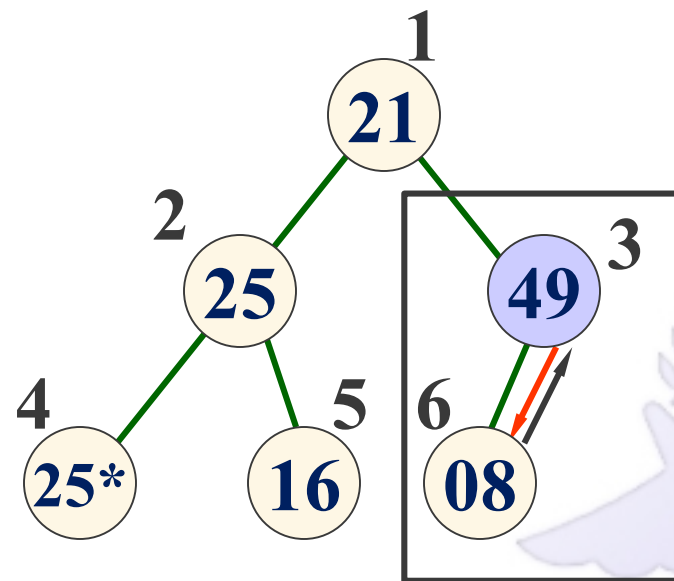
◆ 建立最大堆:

```
for ( i=H.length/2; i>0; --i )
```

```
    HeapAdjust ( H.R, i, H.length );
```

$i = 3$

21	25	49	25*	16	08
1	2	3	4	5	6



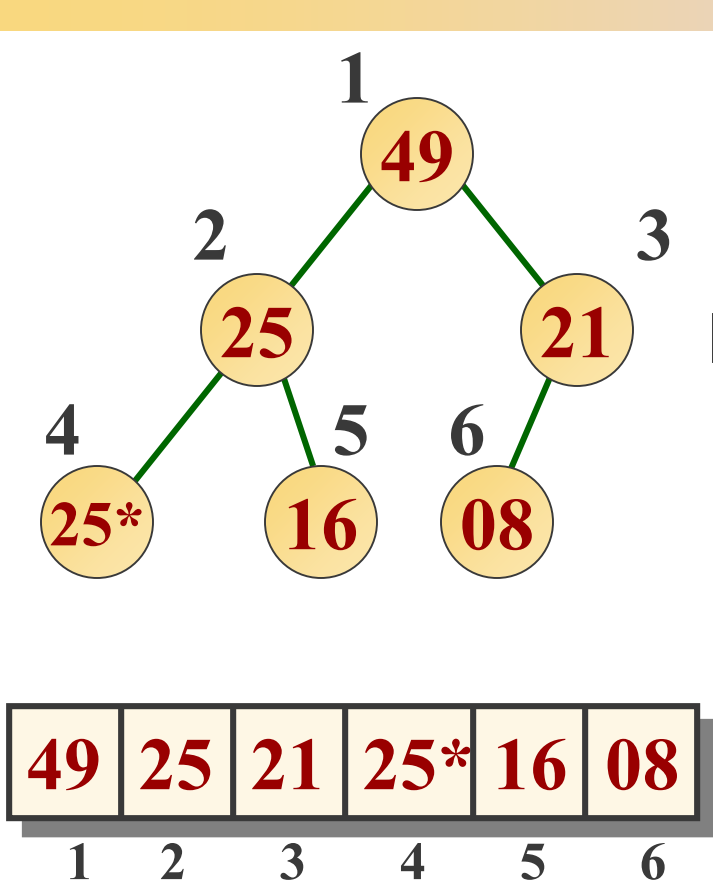


基于初始堆进行堆排序

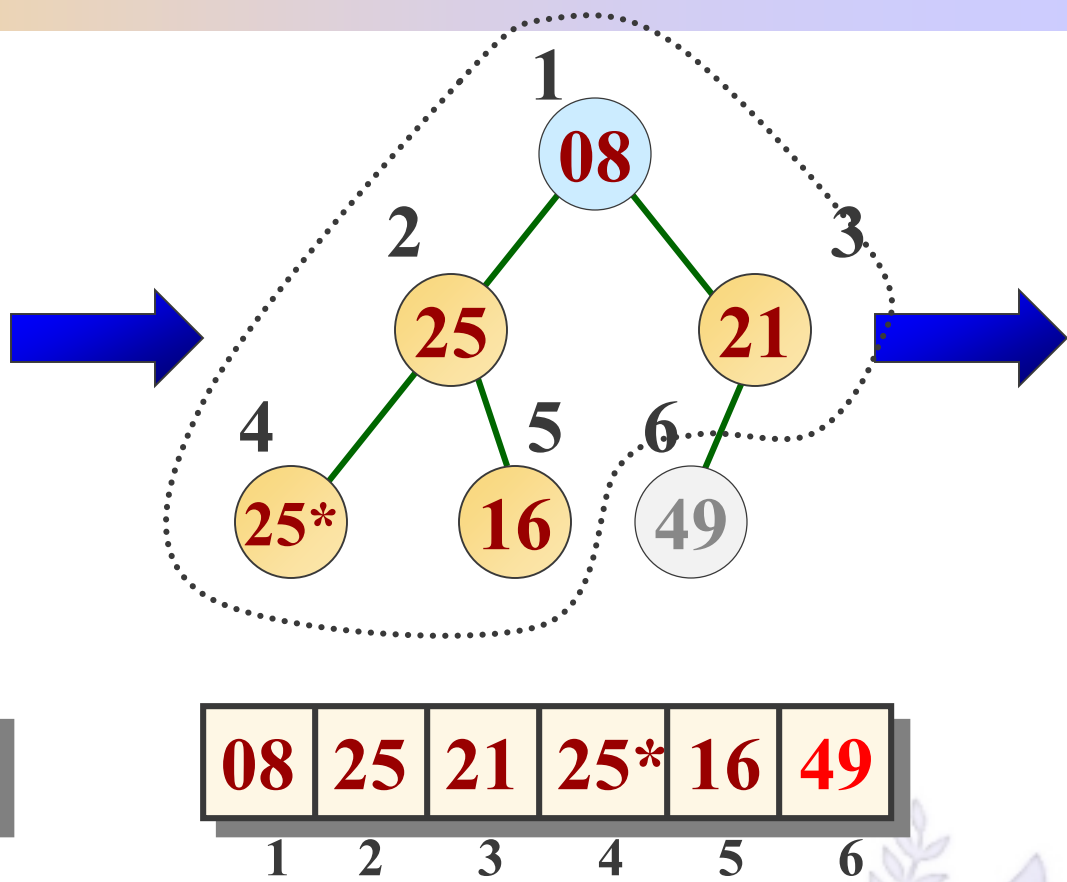
1. 最大堆堆顶 $r[1]$ 具有最大的排序码, 将 $r[1]$ 与 $r[n]$ 对调, 把具有最大排序码的对象交换到最后
2. 对前面的 $n-1$ 个对象, 使用堆的调整算法重新建立最大堆, 具有次最大排序码的对象上浮到 $r[1]$ 位置。称为**筛选**。
3. 对调 $r[1]$ 和 $r[n-1]$, 调用调整算法, 对前 $n-2$ 个对象重新调整。
4. 如此反复执行, 最后得到全部排序好的对象序列。



堆排序示例

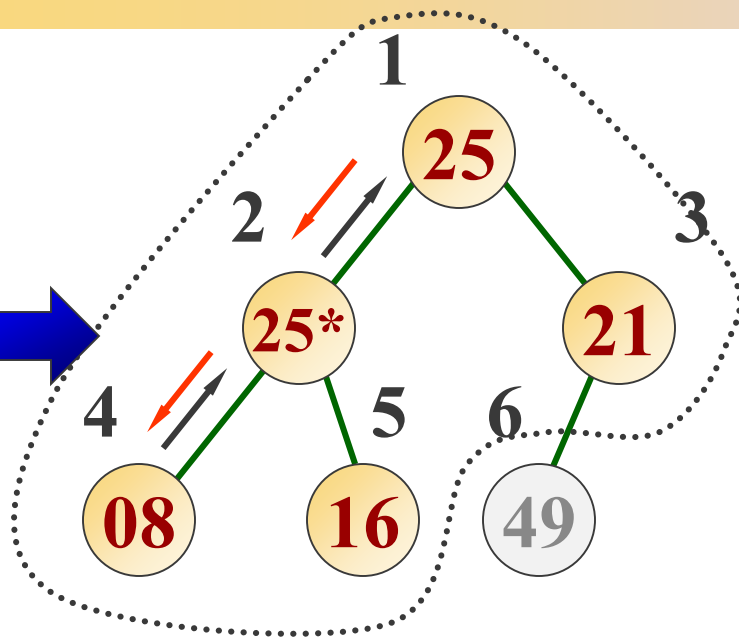


初始最大堆



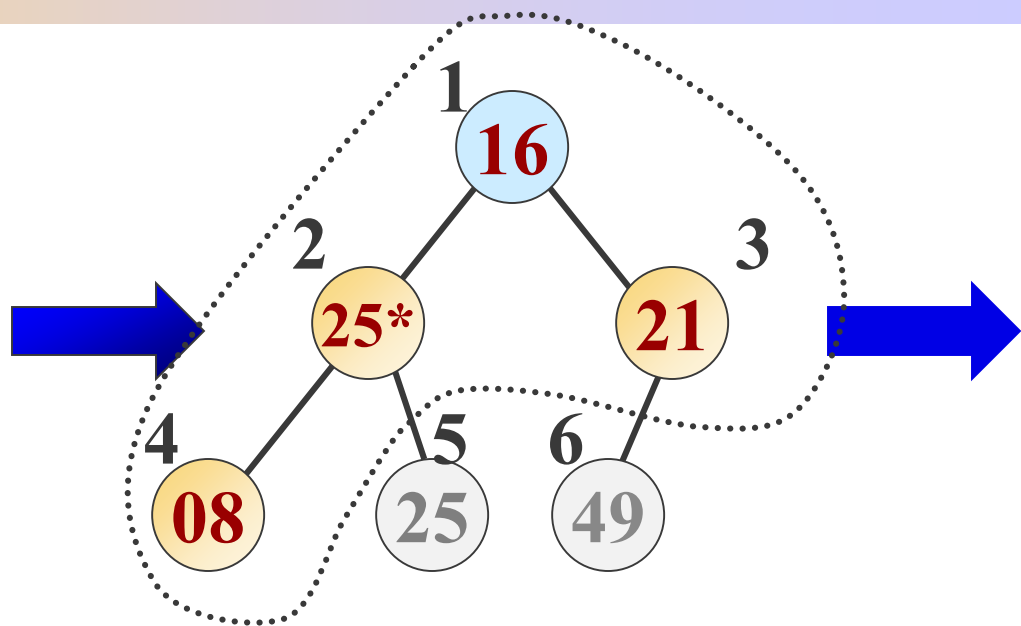
交换 1 号与 6 号对象,
6 号对象就位

堆排序示例



25	25*	21	08	16	49
1	2	3	4	5	6

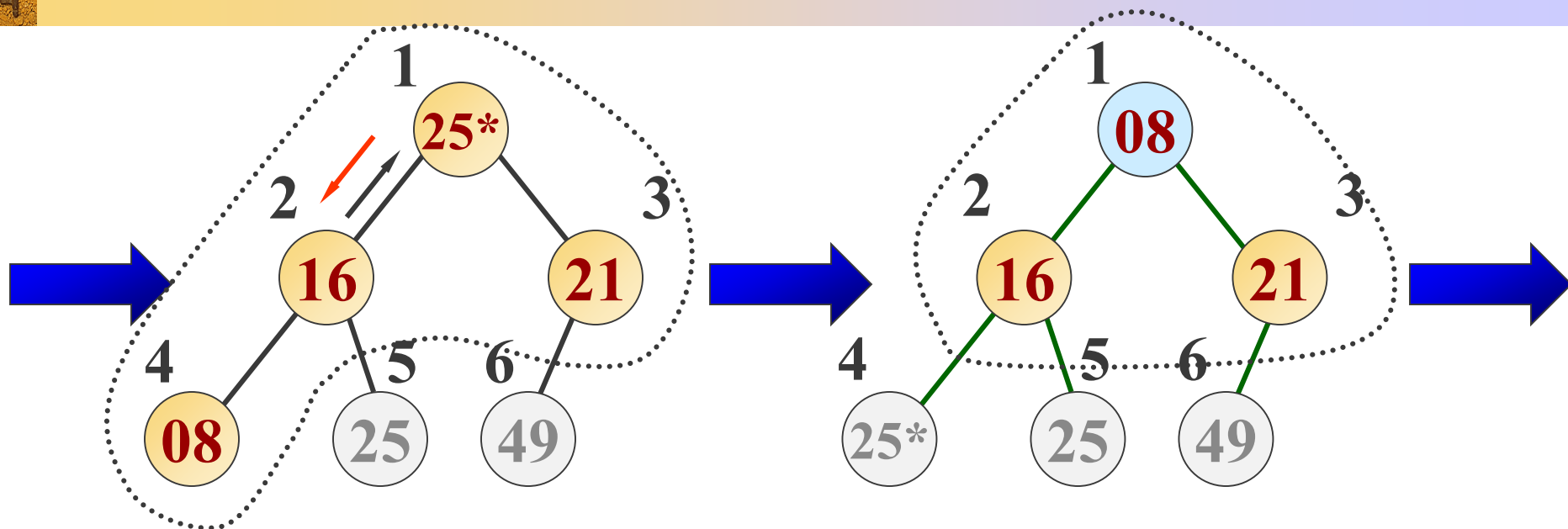
从 1 号到 5 号 重新
调整为最大堆



16	25*	21	08	25	49
1	2	3	4	5	6

交换 1 号与 5 号对象,
5 号对象就位

堆排序示例



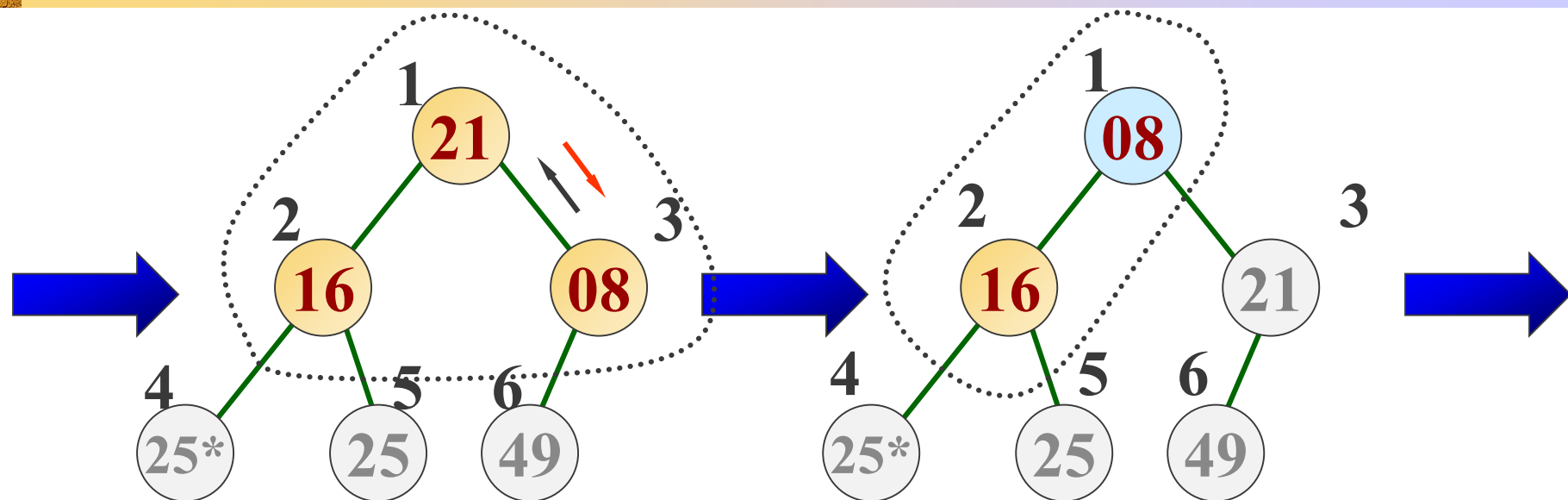
25*	16	21	08	25	49
1	2	3	4	5	6

从 1 号到 4 号 重新
调整为最大堆

08	16	21	25*	25	49
1	2	3	4	5	6

交换 1 号与 4 号对象,
4 号对象就位

堆排序示例



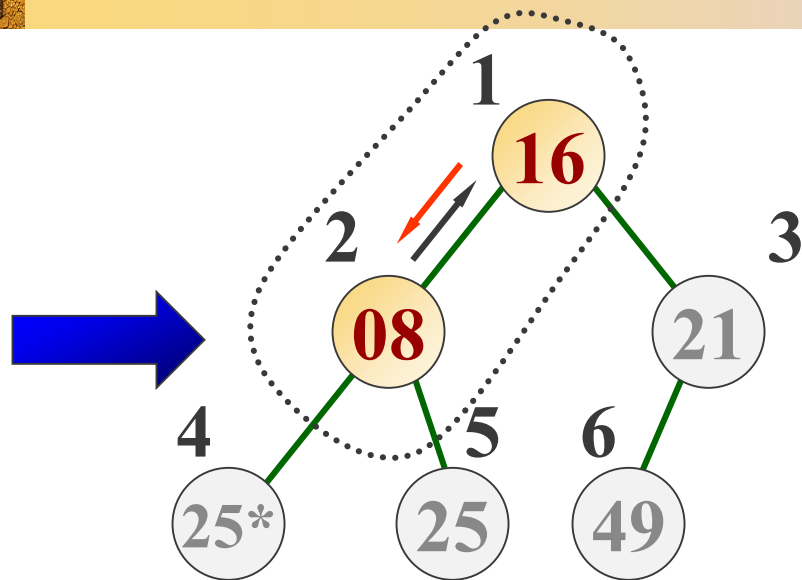
21	16	08	25*	25	49
1	2	3	4	5	6

从 1 号到 3 号 重新
调整为最大堆

08	16	21	25*	25	49
1	2	3	4	5	6

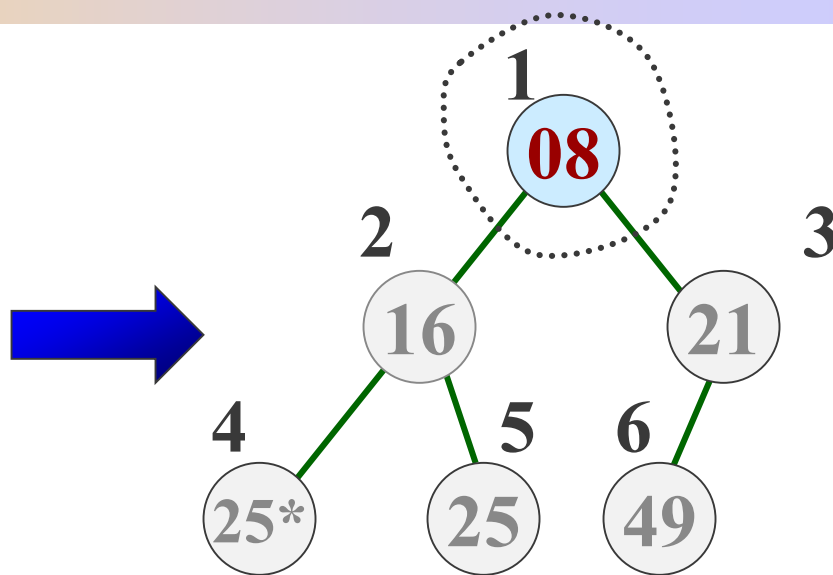
交换 1 号与 3 号对象,
3 号对象就位

堆排序示例



16	08	21	25*	25	49
1	2	3	4	5	6

从 1 号到 2 号 重新
调整为最大堆



08	16	21	25*	25	49
1	2	3	4	5	6

交换 1 号与 2 号对象,
2 号对象就位



```
void HeapSort ( HeapType &H ) {
```

```
// 对顺序表 H 进行堆排序
```

```
for ( i=H.length/2; i>0; --i ) // 建大顶堆
```

```
HeapAdjust ( H.R, i, H.length );
```

```
for ( i=H.length; i>1; --i ) {
```

```
    // 将堆顶记录和当前未经排序子序列
```

```
    // 最后一个记录相互交换
```

```
H. R[1]←→H.R[i];
```

```
HeapAdjust(H.R, 1, i-1); // 对 H.R[1] 进行筛选
```

```
}
```

```
} // HeapSort
```





- # h-i+1

数列 $1/2, 2/4, 3/8, \dots, n/2^n, \dots$ 的前 n 项和 $= 2 - (n+2)/2^n$

堆排序的时间复杂度分析

- ◆ 0. 对于有 n 个节点的堆，“筛选”所需进行的关键字比较的次数至多为 $2\lfloor\log_2 n\rfloor$;
- ◆ 1. 建立初始的最大堆的比较次数 $\leq 4n$;
- ◆ 2. 排序：调整“堆顶” $n-1$ 次
 - 总共进行的关键字比较的次数不超过
 - $2(\lfloor\log_2(n-1)\rfloor + \lfloor\log_2(n-2)\rfloor + \dots + \log_2 2) < 2n(\lfloor\log_2 n\rfloor)$
- ◆ 因此，堆排序的**最坏时间复杂度**为 $O(n\log n)$ 。





堆排序的特点

- ◆ 堆排序的**最坏**时间复杂度为 $O(n\log n)$ 。
- ◆ 空间复杂度：1个记录空间， $O(1)$
- ◆ 稳定性：不稳定
- ◆ 适合于 n 较大的情况。





堆与优先队列

◆ 优先队列的应用

- 🔊 Huffman树

- 🔊 最小生成树

- 🔊 迪杰斯特拉算法、A*算法

- 🔊 ...



堆与优先队列

◆ .1 优先队列的定义

- 🔑 优先队列中的每一个元素都有一个优先级值。
- 🔑 通常约定优先级值小的优先级高

◆ 优先队列支持的基本运算有：

- 🔑 (1)Size()：返回优先队列中元素个数。
- 🔑 (2)Min()：返回优先队列中最小优先级值元素。
- 🔑 (3)Insert(x)：将元素x插入优先队列。
- 🔑 (4>DeleteMin(x)：删除优先队列中具有最小优先级值的元素，并保存到x中。





堆与优先队列

◆ .2 优先队列的实现方式:

- 顺序表
- 链表
- 二叉排序树、AVL树
- 优先级树
- 堆**
- 左偏树
- ...



8.3 交换排序

- ◆ **基本思想**：将待排记录中两两记录关键字进行比较，若逆序则交换位置。

◆ 8.3.1 起泡排序

◆ 49 38 65 97 76 13 27 49

‖ 38 49 65 76 13 27 49 97

‖ 38 49 65 13 27 49 76 97

‖ 38 49 13 27 49 65 76 97

‖ 38 13 27 49 49 65 76 97

‖ 13 27 38 49 49 65 76 97

‖ 13 27 38 49 49 65 76 97



8.3.1 起泡排序

```
Void bubble-sort (int a[], int n)
{ //起泡排序，从小到大排列
    for( i=n-1,change=TURE; i>1 && change;- i)
    {
        change=false;
        for( j=0;j<i; ++j)
            if ( a[j]>a[j+1]) {
                a[j]  $\longleftrightarrow$  a[j+1];
                change=TURE;
            }
    }
}
```





起泡排序分析

◆ 正序:

- 🔧 比较 $(n-1)$ 次

- 🔧 不移动记录

◆ 逆序:

- 🔧 比较 $(n-1)+(n-2)+\dots+1=n(n-1)/2$ 次

- 🔧 交换 $n(n-1)/2$ 次

◆ 时间复杂度 $O(n^2)$

◆ 空间复杂度 $O(1)$

◆ 稳定性: 稳定



8.3.2 快速排序

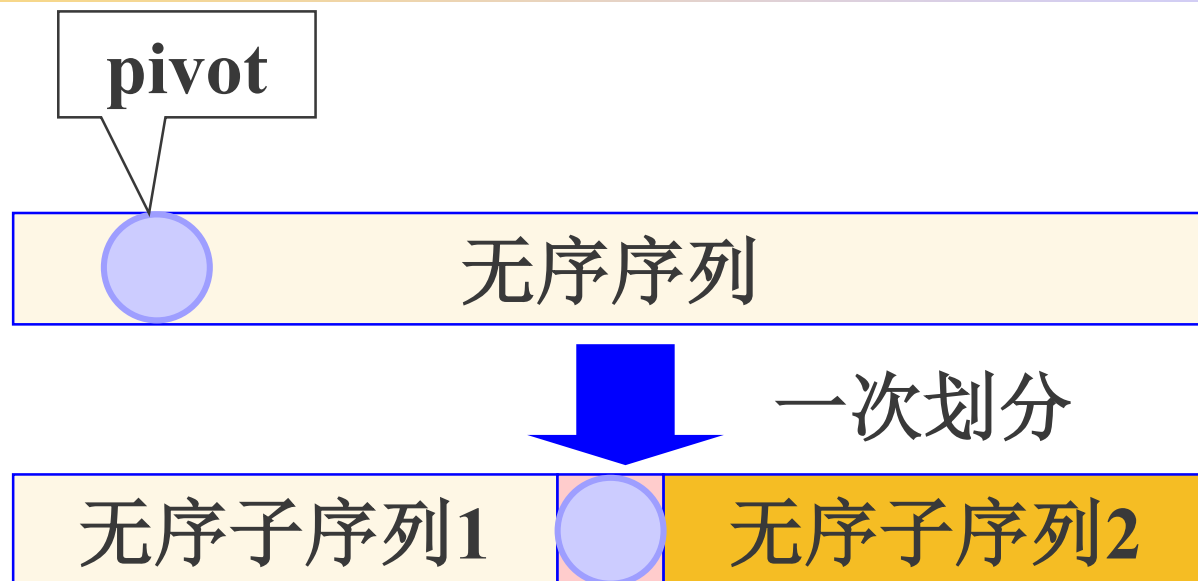
◆ 基本思想:

- 通过一趟排序将待排序记录分割成两个部分
- 一部分记录的关键字比另一部分的小。
- 选择一个关键字作为分割标准，称为pivot

◆ 基本操作:

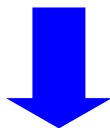
- 选定一记录R (pivot)，将所有其他记录关键字 k' 与该记录关键字 k 比较
 - 若 $k' < k$ 则将记录换至R之前;
 - 若 $k' > k$ 则将记录换至R之后;
- 继续对R前后两部分记录进行快速排序，直至排序范围为1;

8.3.2 快速排序



49 38 65 97 76 13 27 49

27 38 13 **49** 76 97 65 49



继续划分



用第一个记录作pivot

49

49 38 65 97 76 13 27 49
l ↑ *h* ↑ *h*

27 38 65 97 76 13 27 49
l ↑ *l* ↑ *h* ↑

27 38 65 97 76 13 65 49
l ↑ *h* ↑ *h* ↑

27 38 13 97 76 13 65 49
l ↑ *l* ↑ *h* ↑

27 38 13 97 76 97 65 49
l ↑ *h* ↑ *h* ↑

27 38 13 49 76 97 65 49
l ↑ *h* ↑

一趟快速排序



[27 38 13] 49 [76 97 65] 49] 一趟快速排序

[13] 27 [38] 49 [49 65] 76 [97] 两趟快速排序

13 27 38 49 49 65 76 97 三趟快速排序

快速排序





8.3.2 快速排序

- ◆ 设初始时
 - || low指针指向第一个记录;
 - || high指针指向最后一个记录;
- ◆ 一趟快速排序的算法过程:
 1. 将第一个记录设置为pivot
 2. 从表的两端交替地向中间扫描, 直到两个指针相遇
 - || 先从高端扫描
 - ▶ 找到第一个比pivotkey小的记录
 - ▶ 将该记录移动到low指针指向的地方;
 - || 再从低端扫描
 3. 将pivot移动到low指针位置, 并返回该位置



8.3.2 快速排序

```
int Partition(SqList &L, int low, int high)
{ /*对顺序表L中子表r[low..high]的记录
  作一趟快速排序，并返回pivot记录所在位置。*/
  L.r[0]=L.r[low]; //用第一个记录作pivot记录
  pivotkey=L.r[low].key; // pivotkey是pivot关键字

  while(low<high)
  { //从表的两端交替地向中间扫描
    while(low<high && L.r[high].Key>=pivotkey)
      --high;
    L.r[low]=L.r[high];
    while (low<high && L.r[low].Key<=pivotkey)
      ++low;
    L.r[high]=L.r[low];      } // 交替扫描结束

  L.r[low]=L.r[0]; //pivot位置
  return low;      //返回pivot位置
} //Partition
```



8.3.2 快速排序

```
void Qsort(SqList &L, int low, int high)
{//对顺序表L中的子序列L.r[low.. high]作快速排序
  if (low<high)//递归结束条件
  {
    pivotloc=Partition(L, low, high);
    QSort(L, low, pivotloc-1);
    Qsort(L, pivotloc+1, high);
  }
}
```

```
void QuickSort(SqList &L )
{//对顺序表L快速排序
  QSort(L, 1, L.length);
}
```





快速排序特点

- ◆ 存储结构：顺序
- ◆ 时间复杂度
 - ┆ 最坏情况：每次划分选择pivot是最小或最大元素
 - ┆ 最坏情况： $O(n^2)$
 - ┆ 最好情况（每次划分折半）： $O(n\log_2 n)$
 - ┆ 平均时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$
- ◆ 空间复杂度
 - ┆ 最坏情况： $O(n)$
 - ┆ 最好情况（每次划分折半）： $O(\log_2 n)$
 - ┆ 平均空间复杂度 $O(\log_2 n)$
- ◆ 稳定性
 - ┆ 不稳定



改进的快速排序

◆ 改进1：小序列用直接插入排序

```
void Quicksort( ElementType A[ ], int N )  
{  
    Qsort( A, 0, N - 1 );  
}  
// Quicksort
```

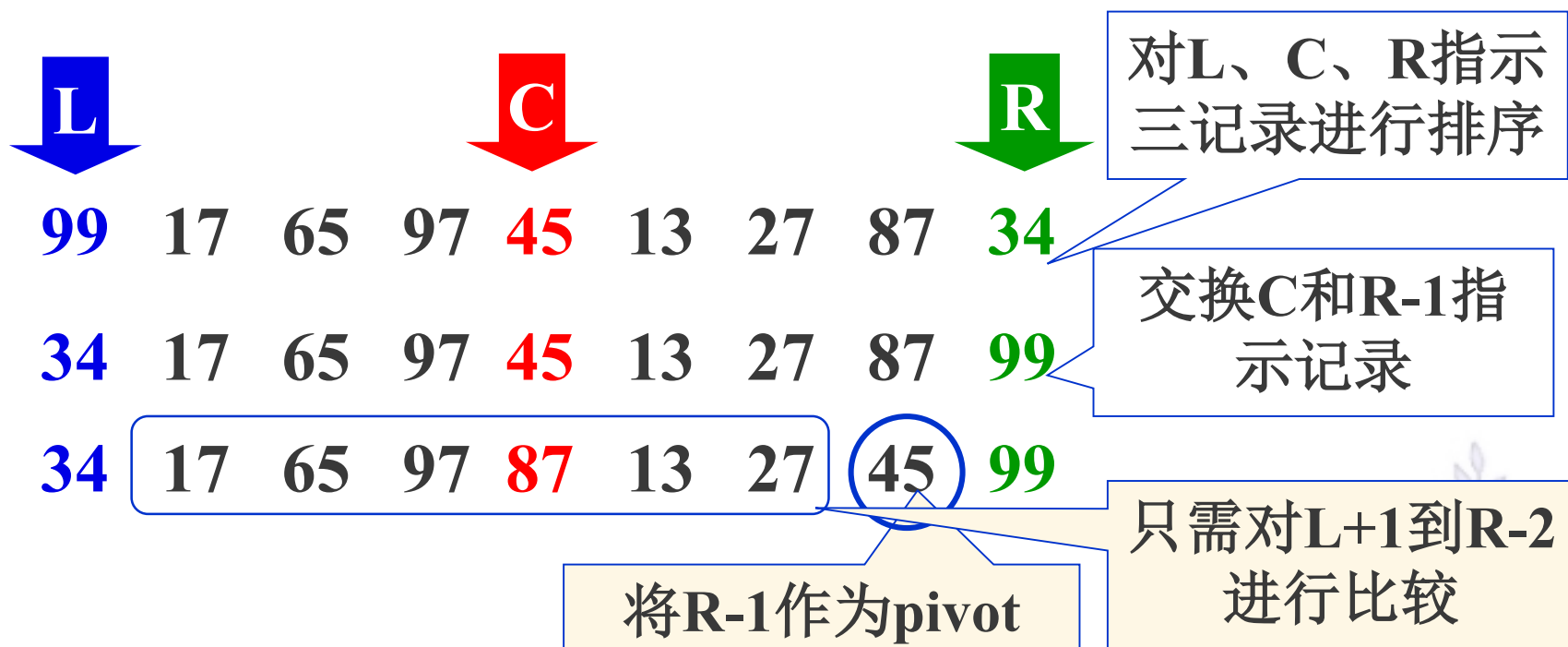
```
void Qsort( ElementType A[ ], int Left, int Right )  
{  
    int i, j;  
    ElementType Pivot;  
    if ( Left + Cutoff >= Right )  
        InsertionSort( A + Left, Right - Left + 1 );  
    else  
        /*改进的快速排序*/  
}
```

/* if the sequence
is too short */

改进的快速排序

◆ 改进2：尽量将pivot取在中间位置

📌 三平均分区法（median-of-three） Low, center, high 指示的记录关键字“三值”取中





/*改进的快速排序*/

Pivot = Median3(A, Left, Right); **/* 选择枢轴*/**

i = Left+1; j = Right - 2;

for(; ;) {

while (A[i + +] < Pivot) { } /* 从左扫描 */

while (A[j - -] > Pivot) { } /* 从右扫描 */

if (i < j)

Swap(&A[i], &A[j]); /* 部分调整 */

else break; /* 调整完成 */

}

Swap(&A[i], &A[Right - 1]); /* 存储pivot*/

Qsort(A, Left, i - 1); /* 递归的对左边进行快速排序 */

Qsort(A, i + 1, Right); /* 递归对右边进行快速排序 */



改进的快速排序

- ◆ 对于三平均分区法还可以进一步扩展
 - 🔑 **median-of-(2t+1)**: 在选取中轴值时, 可以从由左中右三个中选取扩大到五个元素中或者更多元素(2t+1)中选取。
 - 🔑 **median**
- ◆ 改进3: 当序列中有许多相同元素时, 某些分区的所有元素值可能都相等
 - 🔑 划分三个区间
 - 🔑 一块是小于中轴值的所有元素;
 - 🔑 一块是等于中轴值的所有元素;
 - 🔑 另一块是大于中轴值的所有元素
- ◆



8.3.2 快速排序分析

- ◆ **快速排序的基本思想是基于分治策略的。**对于输入的子序列 $L[p..r]$ ，如果规模足够小则直接进行排序（比如用前述的冒泡、选择、插入排序均可），否则分三步处理：
- ◆ **1、分解(Divide)：**将待排序列 $L[p..r]$ 划分为两个非空子序列 $L[p..q]$ 和 $L[q+1..r]$ ，使前面任一元素的值不大于后面元素的值。
- ◆ **途径实现：**在序列 $L[p..r]$ 中选择数据元素 $L[q]$ ，经比较和移动后， $L[q]$ 将处于 $L[p..r]$ 中间的适当位置，使得数据元素 $L[q]$ 的值小于 $L[q+1..r]$ 中任一元素的值。



- ◆ **2、递归求解(Conquer):** 通过递归调用快速排序算法, 分别对 $L[p..q]$ 和 $L[q+1..r]$ 进行排序。
- ◆ **3、合并(Merge):** 由于对分解出的两个子序列的排序是就地进行的, 所以在 $L[p..q]$ 和 $L[q+1..r]$ 都排好序后不需要执行任何计算 $L[p..r]$ 就已排好序, 即自然合并。
- ◆ 这个解决流程是符合分治法的基本步骤的。因此, 快速排序法是分治法的经典应用实例之一。





内部排序方法的分类

◆ 根据设置有序序列的方式的不同，分为：

- 🔑 **插入排序**：直接插入排序、折半插入排序、希尔排序
- 🔑 **交换排序**：冒泡排序、快速排序
- 🔑 **选择排序**：简单选择排序、堆排序
- 🔑 **归并排序**：2-路归并排序
- 🔑 **基数排序**



8.5 归并排序(Merging Sort)

◆ 归并:

🔑 将两个或两个以上有序表组合成一个新的有序表。

◆ 2-路归并排序:

🔑 设初始序列含有 n 个记录, 则可看成 n 个有序的子序列, 每个子序列长度为1。

🔑 两两合并, 得到 $\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil$ 个长度为 2 或1的有序子序列。

🔑 再两两合并,如此重复, 直至得到一个长度为 n 的有序序列为止。





例

初始关键字: [49] [38] [65] [97] [76] [13] [27]

一趟归并后: [38 49] [65 97] [13 76] [27]

二趟归并后: [38 49 65 97] [13 27 76]

三趟归并后: [13 27 38 49 65 76 97]





8.5 归并排序

◆ 时间复杂度:

‣ 共进行 $\lceil \log_2 n \rceil$ 趟归并, 每趟对 n 个记录进行归并

‣ 所以时间复杂度是 $O(n \log n)$

◆ 空间复杂度:

‣ $O(n)$

◆ 稳定性:

‣ 稳定



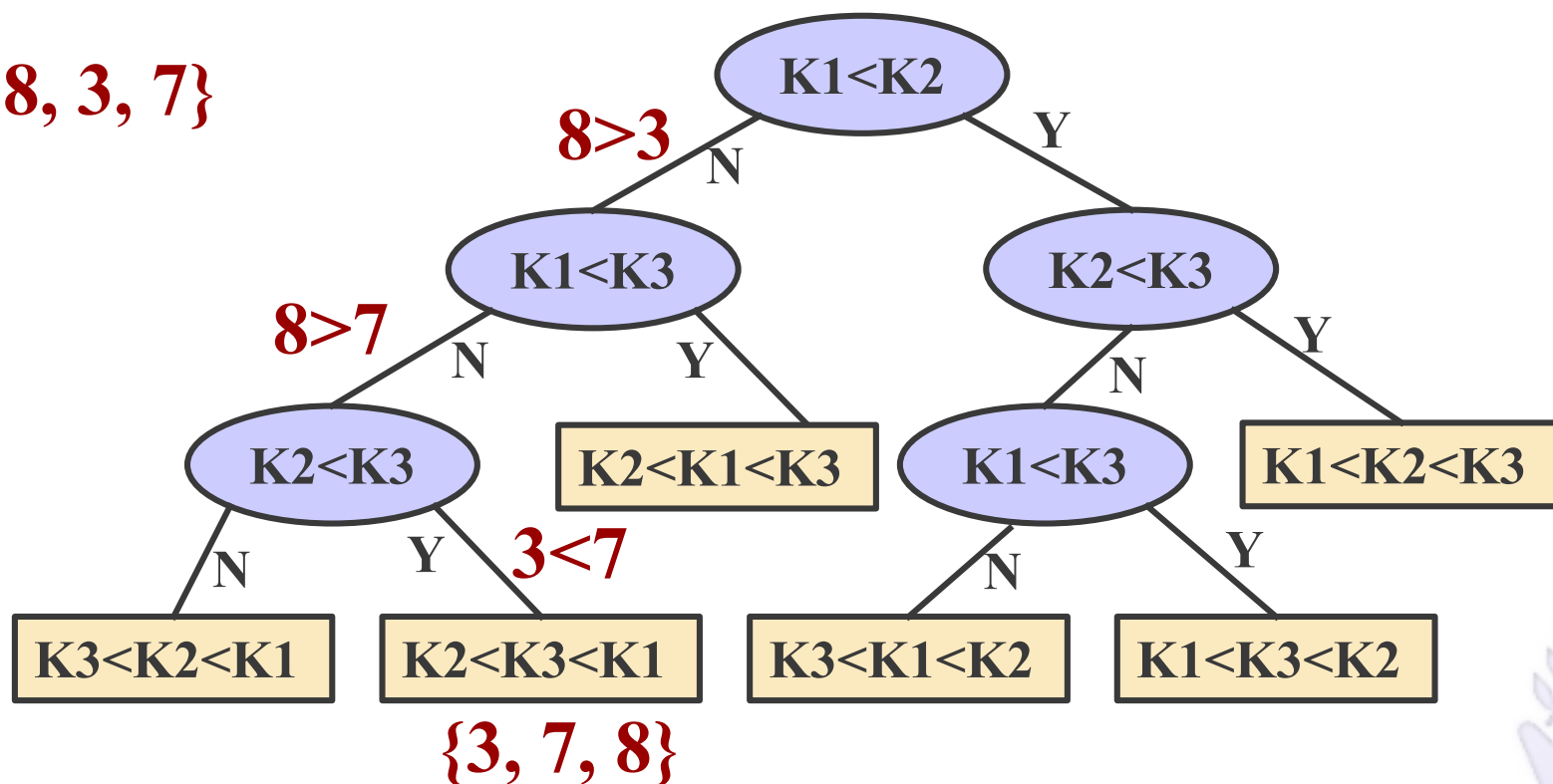
基于比较操作的内排算法分析

	排序方法	最好时间	最坏时间	平均时间	辅助空间	稳定性
1	直接插入	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
2	希尔排序	——	——	——	$O(1)$	不稳定
3	冒泡排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
4	快速排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n^2)$	$O(n\log_2 n)$	$O(\log_2 n)$	不稳定
5	简单选择	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	不稳定
6	堆排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(1)$	不稳定
7	归并排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n)$	稳定

基于比较的内排最快速度是多少？

- ◆ 基于关键字比较操作的排序方法可以等价于判断树

$\{8, 3, 7\}$



3个记录排序，有 $3! (=6)$ 种可能的排列。



基于比较的内排最快速度是多少？

- ◆ n 个记录排序，有 $n!$ 种可能的排列。
- ◆ 排序是找到某个叶子节点对应的路径的过程。
- ◆ 具有 $n!$ 个叶子节点的完全二叉树的深度 h 为：

$$h \leq \lceil \log_2 n! \rceil = O(n \log_2 n)$$

- ◆ 基于比较操作的排序算法的最坏复杂度最好为：
 $O(n \log_2 n)$
- ◆ 在 $n < 11$ 时的比较次数等于 $\lceil \log_2 n! \rceil$ 。

注：斯特林公式：
$$n! = \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n$$





8.6 基数排序(Radix Sorting)

- ◆ 基数排序:

- 🔧 借助多关键字排序的方法对单关键字排序。

- ◆ 包含多位 $k = k_1, k_2, \dots, k_d$ 的单关键字

- 🔧 多关键字排序

- ◆ 最高位优先 (MSD: Most Significant Digit first)

- ◆ 最低位优先 (LSD: Least Significant Digit first)



8.6 基数排序

例：对52张扑克牌排序，花色优先

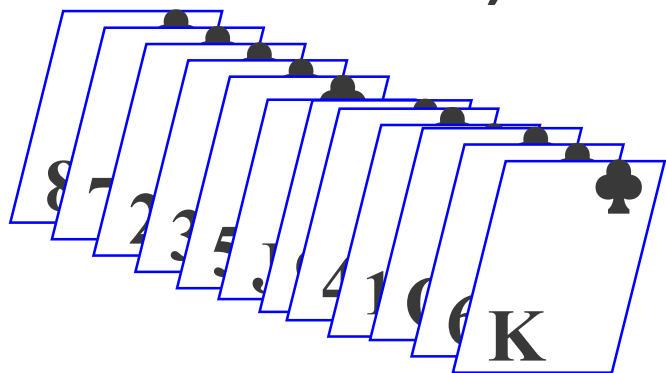
$\langle \clubsuit, 2 \rangle \langle \clubsuit, 3 \rangle \dots \langle \clubsuit, K \rangle \langle \clubsuit, A \rangle$
 $\langle \diamondsuit, 2 \rangle \langle \diamondsuit, 3 \rangle \dots \langle \diamondsuit, K \rangle \langle \diamondsuit, A \rangle$
 $\langle \heartsuit, 2 \rangle \langle \heartsuit, 3 \rangle \dots \langle \heartsuit, K \rangle \langle \heartsuit, A \rangle$
 $\langle \spadesuit, 2 \rangle \langle \spadesuit, 3 \rangle \dots \langle \heartsuit, K \rangle \langle \spadesuit, A \rangle$

排序方法

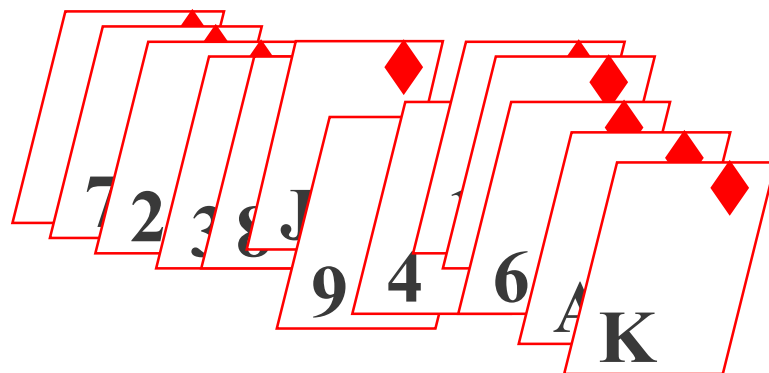
- 先按花色分类，再按面值分类——最高位优先
- 先按面值分类，再按花色分类——最低位优先

8.6 基数排序

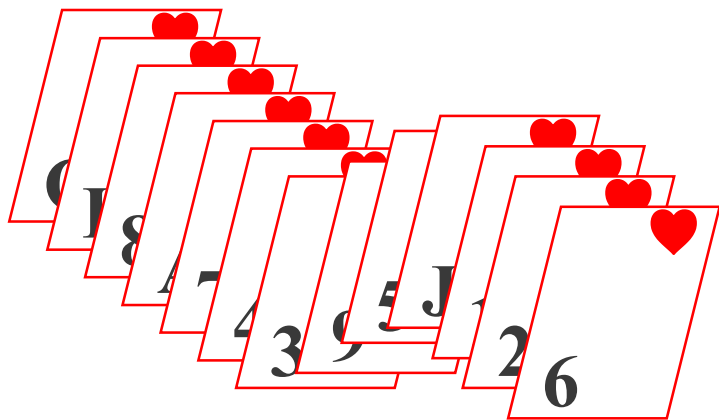
- 最高位优先: 1) 先按照花色分为4堆



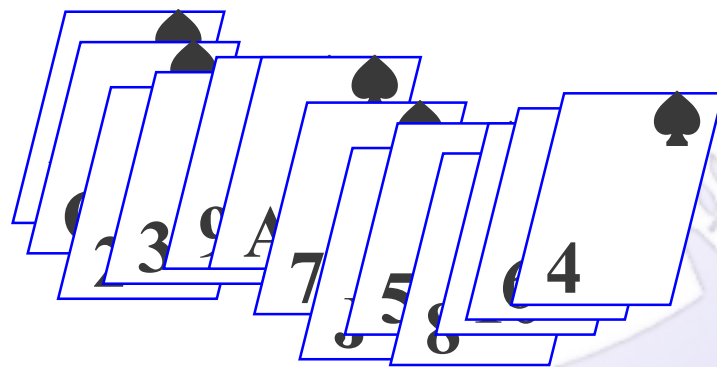
1) 梅花: 13 张



2) 方块: 13 张



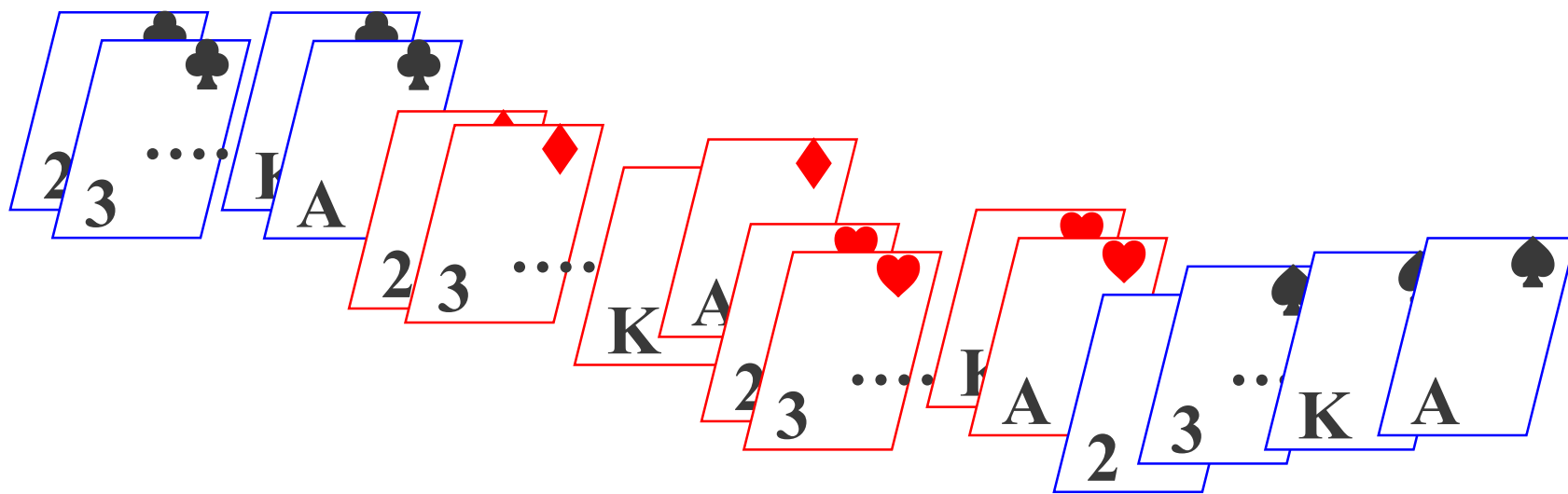
3) 红桃: 13 张



4) 黑桃: 13 张

8.6 基数排序

◆ 2) 每一堆按面值从小到大排列



$\langle \clubsuit, 2 \rangle \langle \clubsuit, 3 \rangle \dots \langle \clubsuit, K \rangle \langle \clubsuit, A \rangle$
 $\langle \diamondsuit, 2 \rangle \langle \diamondsuit, 3 \rangle \dots \langle \diamondsuit, K \rangle \langle \diamondsuit, A \rangle$
 $\langle \heartsuit, 2 \rangle \langle \heartsuit, 3 \rangle \dots \langle \heartsuit, K \rangle \langle \heartsuit, A \rangle$
 $\langle \spadesuit, 2 \rangle \langle \spadesuit, 3 \rangle \dots \langle \heartsuit, K \rangle \langle \spadesuit, A \rangle$



8.6 基数排序

● 最低位优先

1) 按照面值分配（分成13组）



收集（按面值有序）

$\langle \clubsuit, 2 \rangle, \langle \diamondsuit, 2 \rangle, \langle \heartsuit, 2 \rangle, \langle \spadesuit, 2 \rangle, \langle \diamondsuit, 3 \rangle, \langle \clubsuit, 3 \rangle, \langle \spadesuit, 3 \rangle, \langle \heartsuit, 3 \rangle,$
.....
 $\langle \heartsuit, K \rangle, \langle \diamondsuit, K \rangle, \langle \spadesuit, K \rangle, \langle \clubsuit, K \rangle, \langle \spadesuit, A \rangle, \langle \clubsuit, A \rangle, \langle \heartsuit, A \rangle, \langle \diamondsuit, A \rangle$

8.6 基数排序

$\langle \clubsuit, 2 \rangle, \langle \diamond, 2 \rangle, \langle \heartsuit, 2 \rangle, \langle \spadesuit, 2 \rangle, \langle \diamond, 3 \rangle, \langle \clubsuit, 3 \rangle, \langle \spadesuit, 3 \rangle, \langle \heartsuit, 3 \rangle,$
.....
 $\langle \heartsuit, K \rangle, \langle \diamond, K \rangle, \langle \spadesuit, K \rangle, \langle \clubsuit, K \rangle, \langle \spadesuit, A \rangle, \langle \clubsuit, A \rangle, \langle \heartsuit, A \rangle, \langle \diamond, A \rangle$

2) 按花色分配 (分成4组)

按照上述顺序放入4组中

$\langle \clubsuit, 2 \rangle$
 $\langle \clubsuit, 3 \rangle$
.....
 $\langle \clubsuit, A \rangle$

$\langle \diamond, 2 \rangle$
 $\langle \diamond, 3 \rangle$
.....
 $\langle \diamond, A \rangle$

$\langle \heartsuit, 2 \rangle$
 $\langle \heartsuit, 3 \rangle$
.....
 $\langle \heartsuit, A \rangle$

$\langle \spadesuit, 2 \rangle$
 $\langle \spadesuit, 3 \rangle$
.....
 $\langle \spadesuit, A \rangle$

收集 (按花色有序): 得到正确序列



最高位优先和最低位优先的区别

◆ 高位优先

- 🔧 先通过一次分配将数据分成多个组，然后对各组数据分别进行排序

◆ 低位优先

- 🔧 通过多次对全体数据集的分配和收集即可实现排序

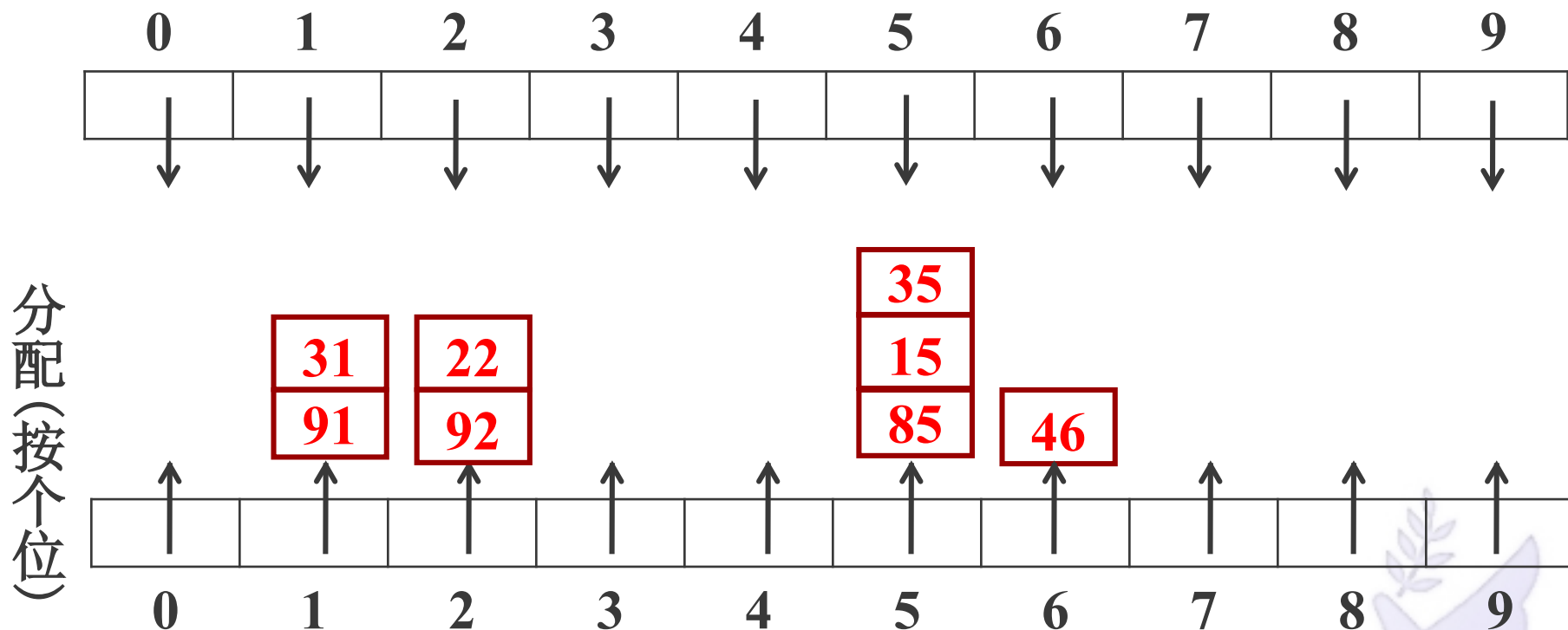




8.6 基数排序

链式基数排序

Initial list: 46 91 85 15 92 35 31 22, 最低位优先

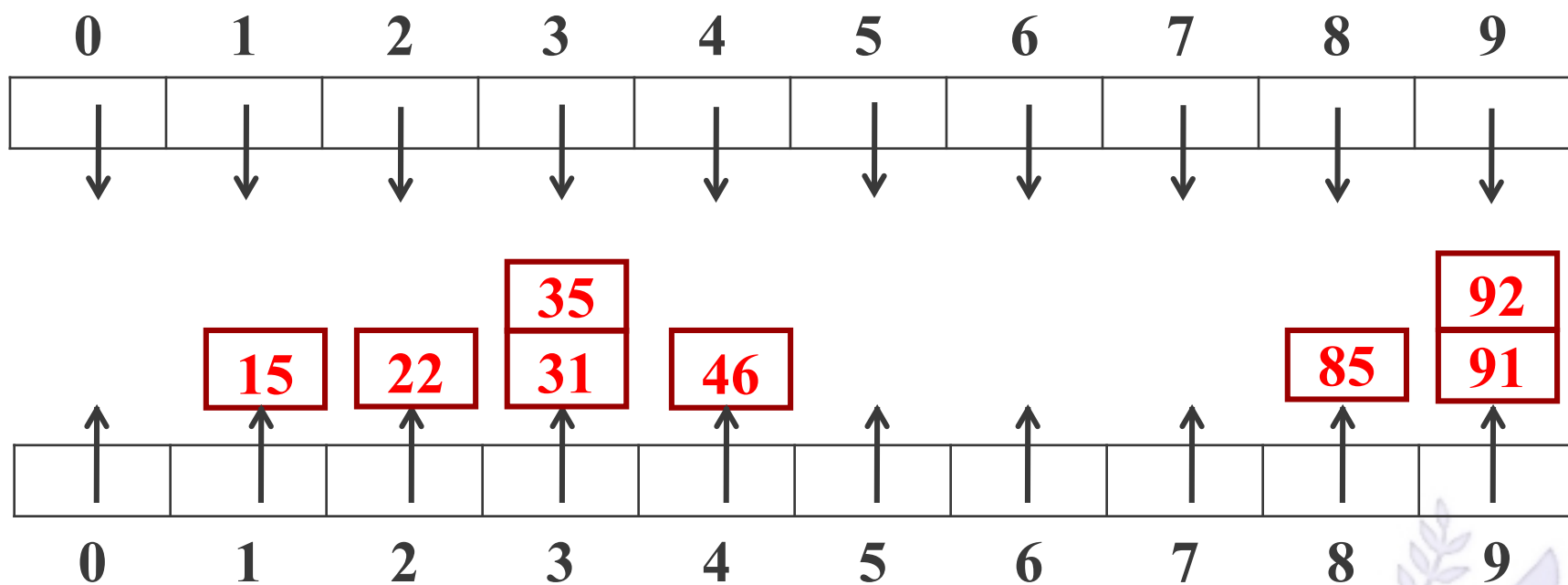


第一次收集: 91 31 92 22 85 15 35 46

8.6 基数排序

第一次收集: 91 31 92 22 85 15 35 46

分配
(按十位)



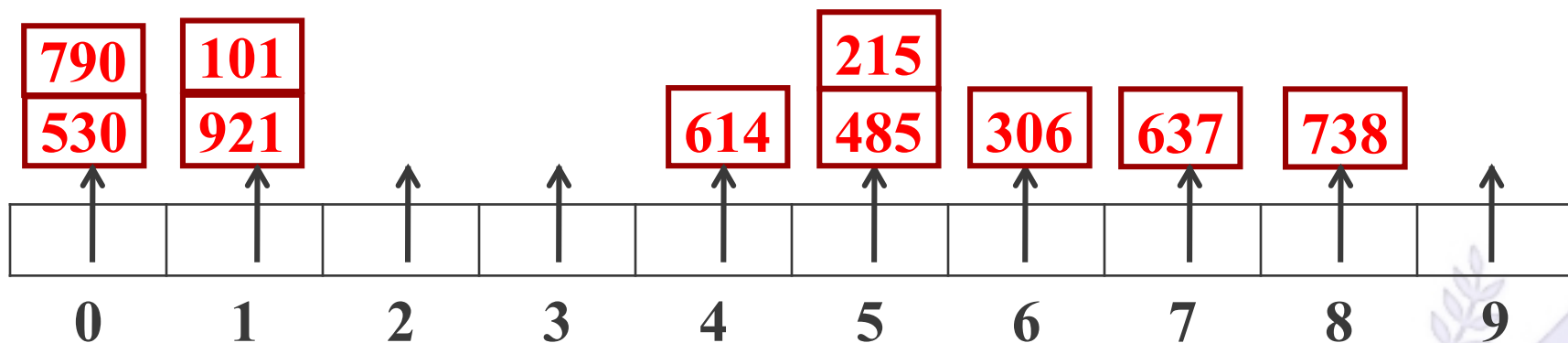
第二次收集: 15 22 31 35 46 85 91 92

8.6 基数排序

初始序列: 614 738 921 485 637 101 215 530 790 306

第一次分配和收集: 个位

序列: 614 738 921 485 637 101 215 530 790 306



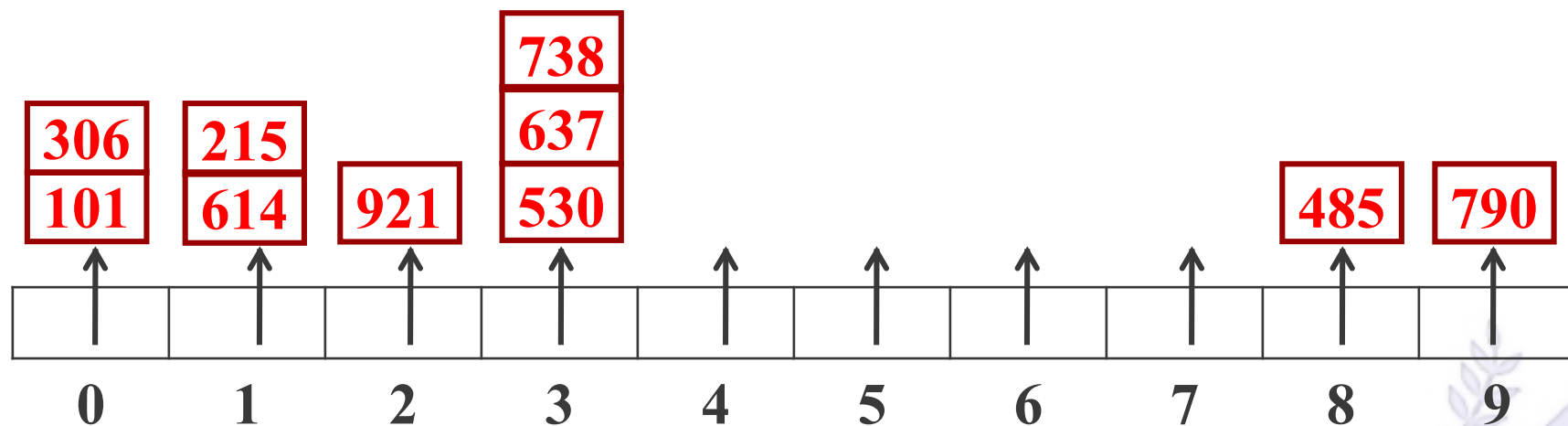
收集: 530 790 921 101 614 485 215 306 637 738

8.6 基数排序

初始序列: 614 738 921 485 637 101 215 530 790 306

序列: 530 790 921 101 614 485 215 306 637 738

第二次分配和收集: 十位



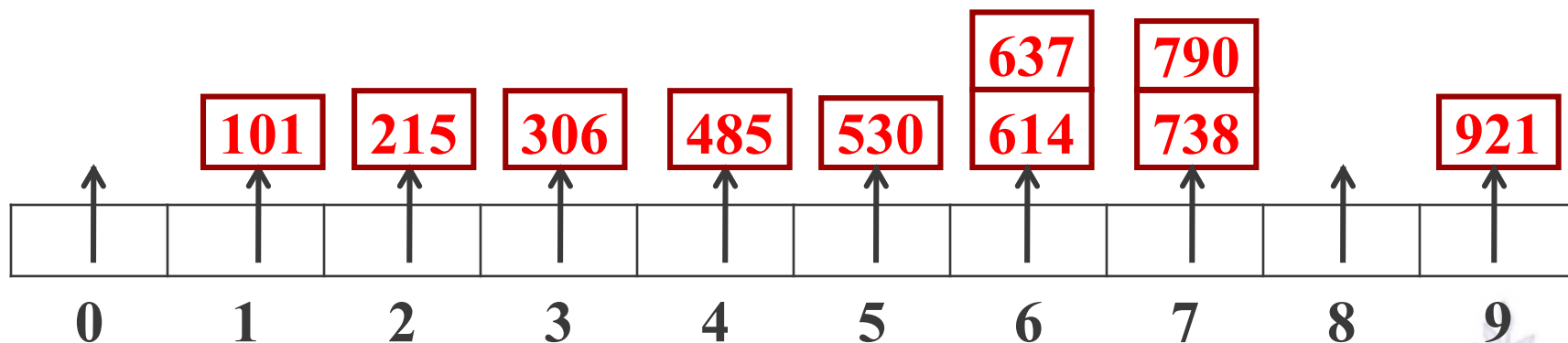
收集: 101 306 614 215 921 530 637 738 485 790

8.6 基数排序

初始序列: 614 738 921 485 637 101 215 530 790 306

序列: 101 306 614 215 921 530 637 738 485 790

第三次分配和收集: 百位



收集: 101 215 306 485 530 614 637 738 790 921



8.6 基数排序

一种实现方法：静态链表

```
# define MAX_NUM_KEY 3 //关键字个数  
# define RADIX 10 //关键字的基数  
# define MAXSIZE 10000
```

静态链表的节点类型

```
typedef struct {  
    KeyType  key[ MAX_NUM_KEY ];//关键字  
    int next;  
} SLCell; //静态链表的节点类型
```





8.6 基数排序

一种实现方法：静态链表

静态链表类型

```
typedef struct {  
    SLCell r[ MAXSIZE ] // 静态链表空间  
    int bitnum; //关键字位数  
    int rednum; //记录个数  
} SLList;  
typedef int ArrType[ RADIX ]; // 指针数组类型
```

8.6 基数排序

◆ 基数排序的特点

- 关键字包含 d 位 $k = k_1, k_2, \dots, k_d$.
- 每个关键字最多包含 r 个不同关键字
- 基本步骤：分配、收集
- 时间复杂度 $O(d(n+r))$
- 空间复杂度 $O(n+r)$
- 稳定





其它排序方法1

- ◆ 已知一个含有 n 个记录的序列，其关键字为整数，其取值范围是 $[0, n)$ 。若不存在关键字相同的记录，怎样排序最快？

哈希排序

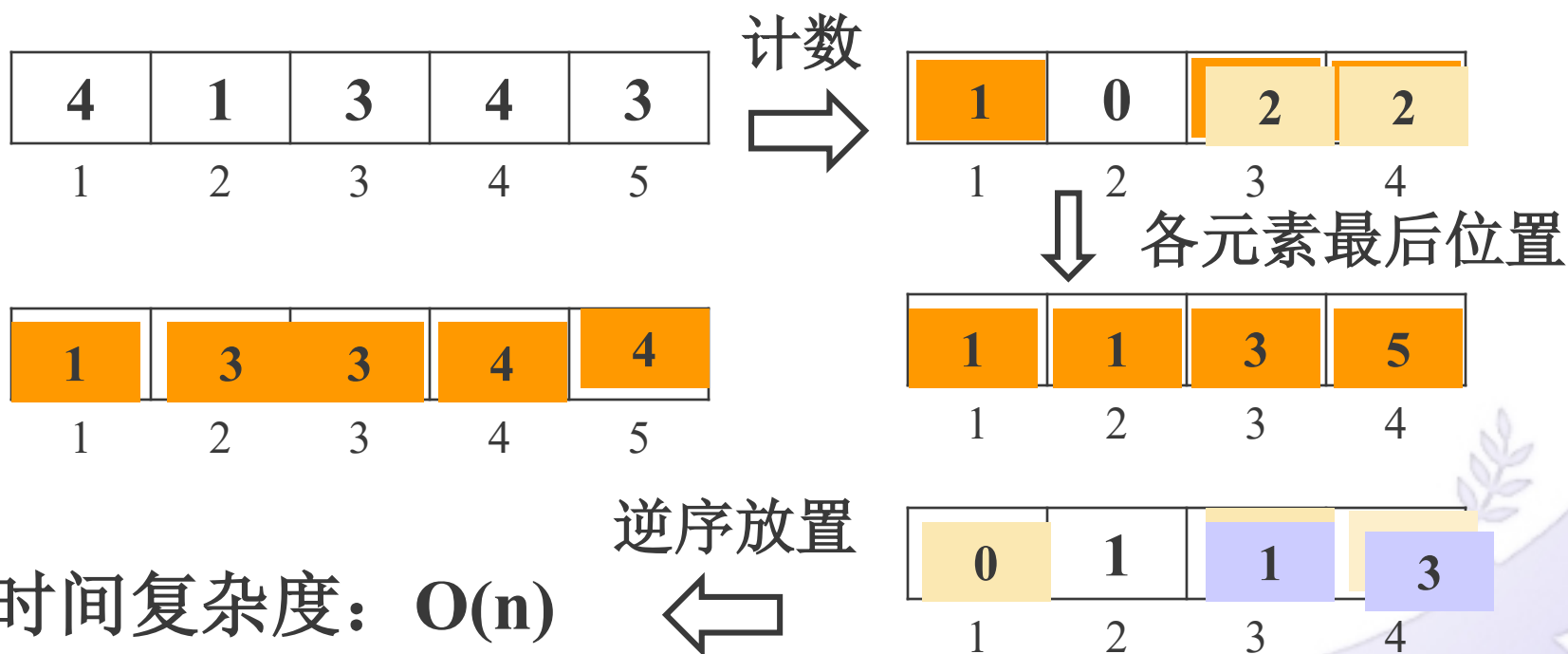
6	4	3	1	7	2	0	5
0	1	2	3	4	5	6	7



其它排序方法2

计数排序

- ◆ 2、已知一个含有 n 个记录的序列，其关键字为整数，其取值范围是 $[0, n)$ 。若存在关键字相同的记录，怎样排序最快？



时间复杂度: $O(n)$

稳定性: 稳定



其它排序方法2

计数排序

- ◆ 实例：一年的全国高考考生人数为500万，分数最低100，最高900，没有小数。现对这500万元素的数据集合排序。
 - 🔑 一共可出现的分数可能有多少种呢？
 - 🔑 一共有 $900-100+1=801$ 。
 - 🔑 对801种不同的成绩计数然后移动记录即可。

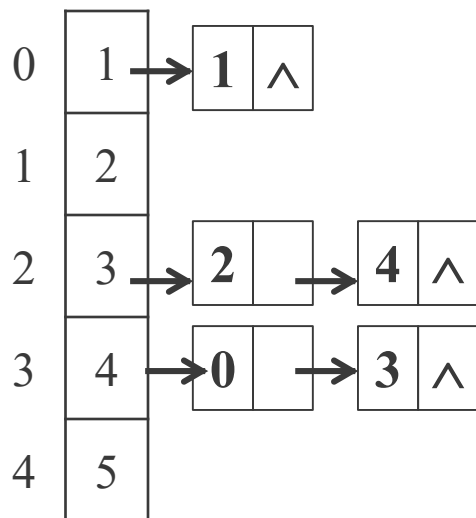




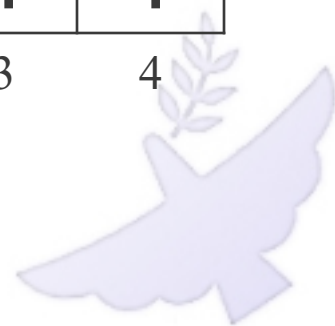
其它排序方法3

- ◆ 已知一个含有 n 个记录的序列，其关键字为整数，其取值范围是 $[0, n)$ 。若存在关键字相同的记录，怎样排序最快？

4	1	3	4	3
0	1	2	3	4



1	3	3	4	4
0	1	2	3	4

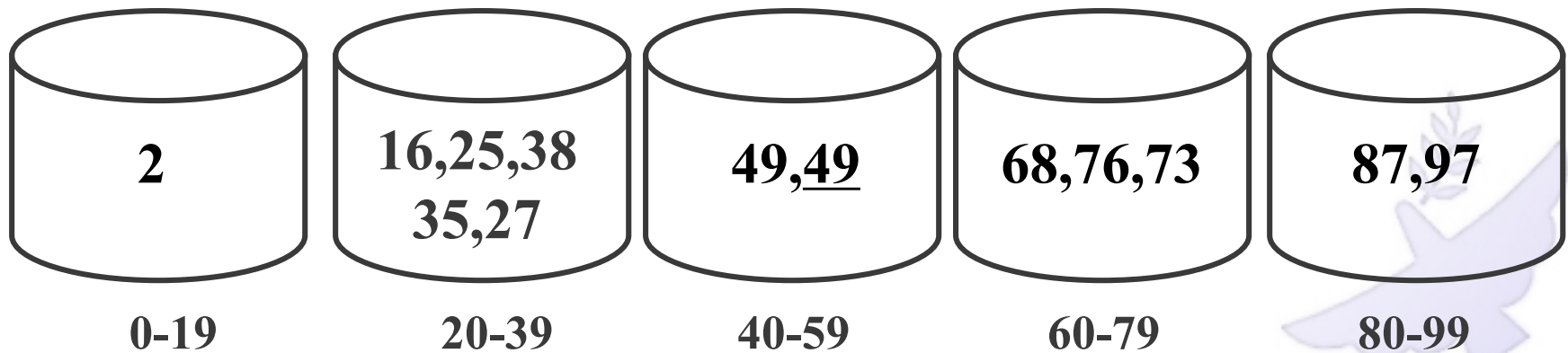




其它排序方法4

桶排序

- ◆ 已知一个含有 m 个记录的序列，其关键字为整数，其取值范围是 $[0, n)$ 。
- ◆ 假如 {49、2、16、87、25、68、38、35、97、76、73、27、49}。
- ◆ 数据在 $[1, 100)$ 内。
- ◆ 若分成5组，每组数据放入一个桶：



❖ 再分别对桶内数据进行排序



其它排序方法5

基数排序

- ◆ 已知一个含有 n 个记录的序列，其关键字为整数，其取值范围是 $[0, n^2)$ 。怎样排序最快？
- ◆ 将每个关键字 K 认为
 - ‖ $K = K_1 * n + K_2$,
 - ‖ 其中 K_1 和 K_2 都是在 $[0, n)$ 范围内的整数。
- ◆ 利用基数排序，则排序的复杂度为 $O(n)$





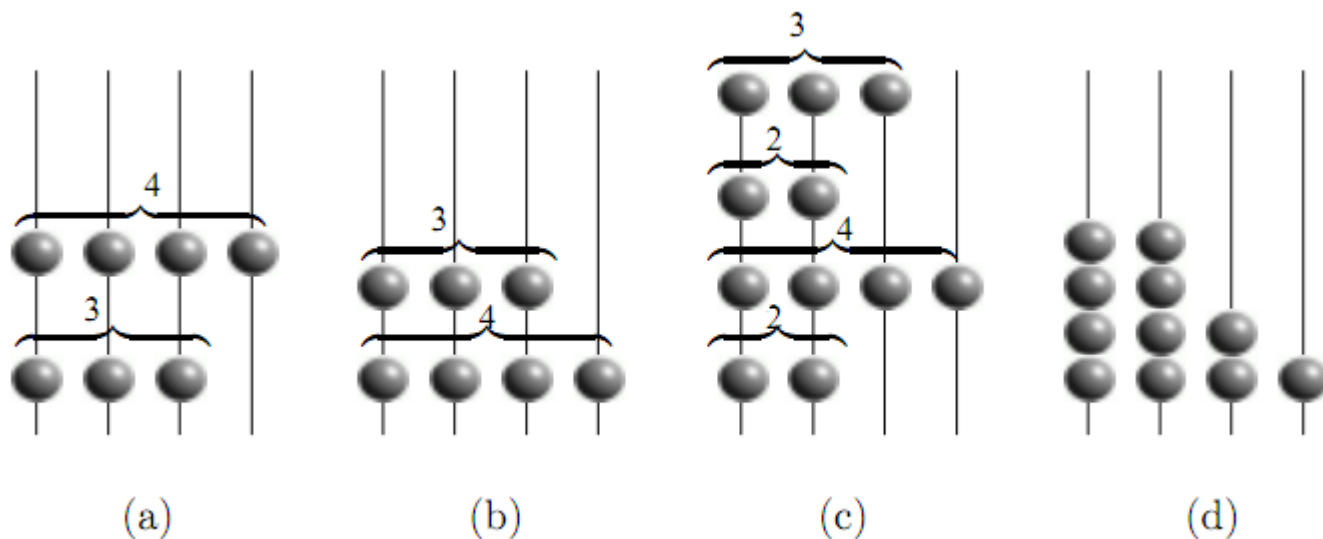
其它排序方法6

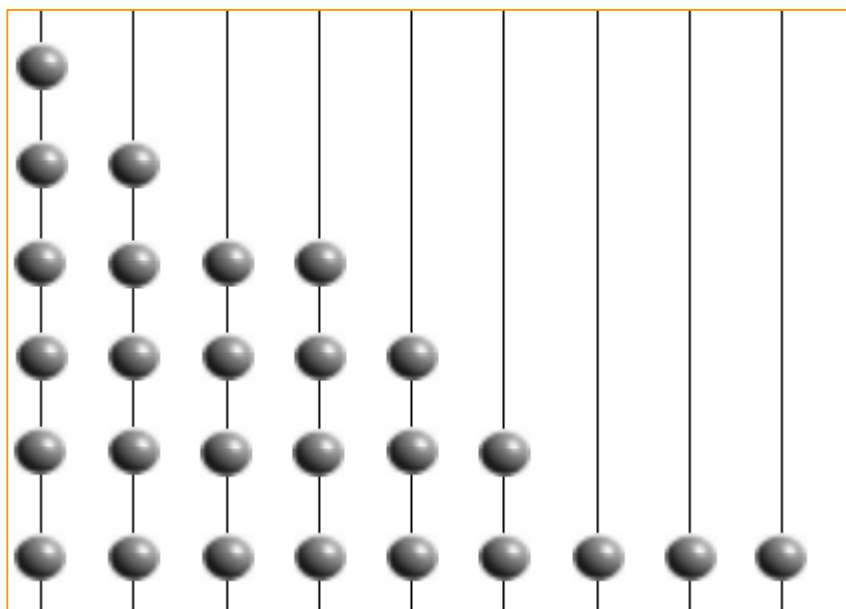
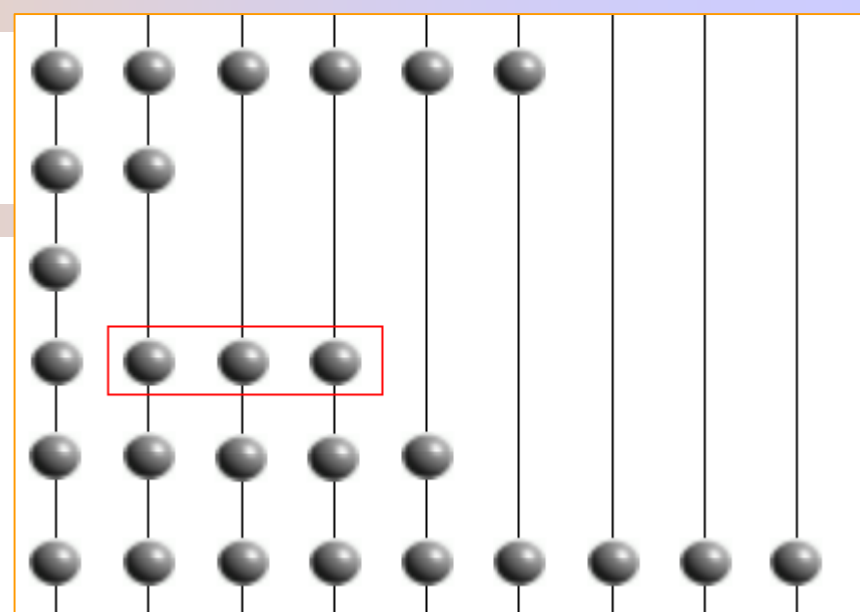
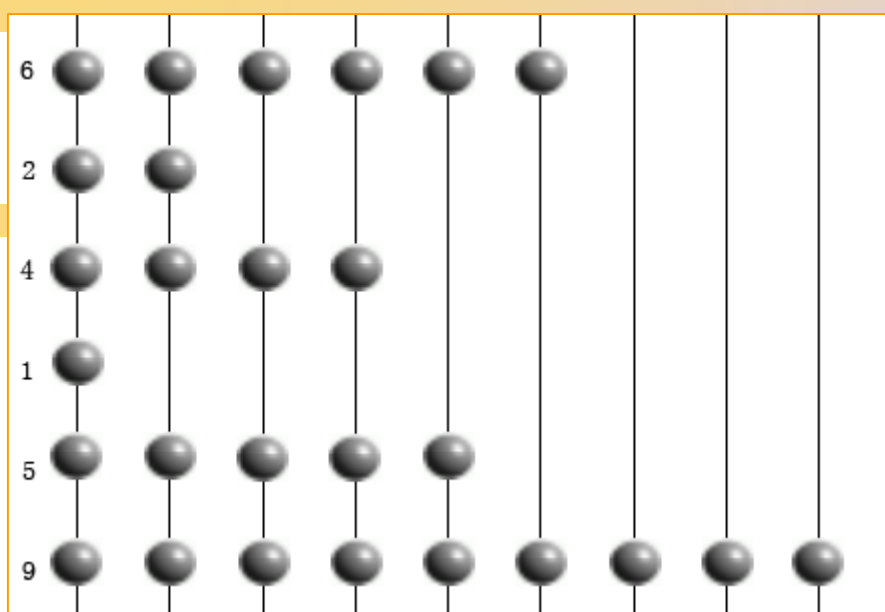
珠排序

◆ 一个数字用对应的个数珠子表示



❖ 把珠子向算盘珠一样串在一起，然后让珠子自由下落





珠排序可以是以下复杂度级别：

$O(1)$ ：即所有珠子都同时移动，无法在计算机中实现。

$O(\sqrt{n})$ ：在真实的物理世界中用引力实现，时间正比于珠子最大高度的平方根，而最大高度正比于 n 。

$O(n)$ ：一次移动一列珠子，可以用模拟和数字的硬件实现。

$O(S)$ ， S 是所有输入数据的和：一次移动一个珠子，能在软件中实现。



睡眠排序

- ◆ 构造 n 个线程，它们和这 n 个数一一对应。
- ◆ 设置线程 Th_i 在 n_i 时刻醒来。
- ◆ 初始化后，线程们开始睡眠，等到对应的数那么多个时间单位后各自醒来，然后输出它对应的数。
- ◆ 这样最小的数对应的线程最早醒来，这个数最早被输出。等所有线程都醒来，排序就结束了。





Bogo 排序/猴子排序/随机排序

◆ 算法思想:

- 🔑 把元素随机排列。
- 🔑 如果没有排好序，再次把元素随机排列。
- 🔑 如果还没有排好序，继续随机排列
- 🔑 直到得到一个有序数组

◆ 示例:

- 🔑 4, 7, 9, 6, 5, 5, 2, 1 (未排序)
- 🔑 2, 5, 4, 7, 5, 9, 6, 1 (随机排列)
- 🔑 1, 4, 5, 6, 9, 7, 5, 2 (再次随机排列)
- 🔑 1, 2, 4, 5, 5, 6, 7, 9 (天呐，真幸运)



排序算法小结

	排序方法	最好时间	最坏时间	平均时间	辅助空间	稳定性
1	直接插入	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
2	希尔排序	——	——	——	$O(1)$	不稳定
3	冒泡排序	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
4	快速排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n^2)$	$O(n\log_2 n)$	$O(\log_2 n)$	不稳定
5	简单选择	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	不稳定
6	堆排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(1)$	不稳定
7	归并排序	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n\log_2 n)$	$O(n)$	稳定
8	基数排序	$O(d(n+r))$	$O(d(n+r))$	$O(d(n+r))$	$O(n+r)$	稳定



排序算法小结

◆ 几点说明

1. 几种简单的排序算法（1、3）的最好时间复杂度都为 $O(n)$. 说明算法的输入在接近有序时的效率比较高。
2. 三种平均时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$ 的算法中
 - ❖ **快速排序**的平均效率高，但是最坏时间复杂度为 $O(n^2)$ ，且空间复杂度为 $O(\log_2 n)$
 - ❖ **堆排序**的最坏时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$ ，且空间复杂度仅为 $O(1)$ ，但是不稳定
 - ❖ **归并排序**的最坏时间复杂度也为 $O(n\log_2 n)$ ，而且是稳定算法，但是空间复杂度为 $O(n)$

排序算法小结

- ◆ 不同的排序方法适应不同的应用环境和要求
- 1. 若 n 较小，可采用直接插入或简单选择排序
 - 🔧 当记录规模较小时，直接插入排序较好，它会比选择更少的比较次数，且是稳定的；
 - 🔧 当记录规模稍大时，因为简单选择移动的记录数少于直接插入，所以宜用简单选择排序。
- 2. 若初始状态基本有序，则应选用直接插入、冒泡或随机的快速排序为宜；
- 3. 若 n 较大，则应采用时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$ 的排序方法：快速排序、堆排序或归并排序。
- 4. 特殊的基数排序



- ◆ As of Perl 5.8, merge sort is its default sorting algorithm (it was quicksort in previous versions of Perl).
- ◆ In Java, the Arrays.sort() methods use merge sort or a tuned quicksort depending on the datatypes and for implementation efficiency switch to insertion sort when fewer than seven array elements are being sorted.^[11]
- ◆ Python uses timsort, another tuned hybrid of merge sort and insertion sort, that has become the standard sort algorithm in Java SE 7,^[12] on the Android platform,^[13] and in GNU Octave.^[14]





STL提供的Sort算法

函数名	功能描述
sort	对给定区间所有元素进行排序
stable_sort	对给定区间所有元素进行稳定排序
partial_sort	对给定区间所有元素部分排序
partial_sort_copy	对给定区间部分元素复制并排序
nth_element	找出给定区间的某个位置对应的元素
is_sorted	判断一个区间是否已经排好序
partition	使得符合某个条件的元素放在前面
stable_partition	相对稳定的使得符合某个条件的元素放在前面



- ◆ 若在 10^8 个记录中找最小的两个记录,
- ◆ 采取哪种排序算法所需用的关键字比较次数最少?
- ◆ 用该算法需用比较多少次?





- ◆ 荷兰国旗问题：已知一个含有 n 个记录的序列，其关键字的取值为{red, white, blue}。请给出一个时间复杂度为 $O(n)$ 的算法，将这个序列按{red- white- blue}的顺序排好。





END

