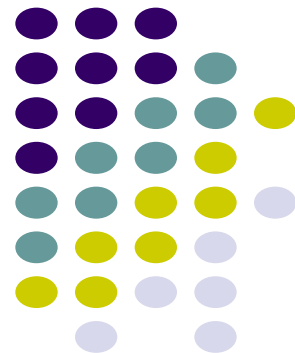


§ 18 Cramer法则及行列式的几何意义





18.1 引言

这次课我们考虑行列式的几个应用.

我们需要以下定理.

定理：行列式某一行(列)的各元素与另一行(列)的对应元素的代数余子式乘积之和等于零. 即

$$a_{i1}C_{s1} + a_{i2}C_{s2} + \cdots + a_{in}C_{sn} = 0 (i \neq s),$$

$$a_{1j}C_{1t} + a_{2j}C_{2t} + \cdots + a_{nj}C_{nt} = 0 (j \neq t).$$

18.1 引言



理解:

$$D = a_{s1}C_{s1} + \cdots + a_{sn}C_{sn}$$

$$= \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{s1} & \cdots & a_{sn} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$a_{i1}C_{s1} + \cdots + a_{in}C_{sn}$$

$$= \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = 0$$



18.1 引言

综合定理及推论得“代数余子式的重要性质”：

$$\sum_{k=1}^n a_{ik} C_{jk} = \begin{cases} D, & i = j, \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

$$\sum_{k=1}^n a_{ki} C_{kj} = \begin{cases} D, & i = j, \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

例：设 $D = \begin{vmatrix} 1 & -5 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 3 & 4 \end{vmatrix}$ ，计算 $C_{41} + C_{42} + C_{43} + C_{44}$.

$$\begin{aligned} &= a_{31}C_{41} + a_{32}C_{42} + a_{33}C_{43} + a_{34}C_{44} \\ &= 0 \end{aligned}$$



18.1 引言

例：设 $D = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 2 & 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 & 4 & 5 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 2 \\ 4 & 3 & 1 & 5 & 0 \end{vmatrix}$ ，求 $C_{31} + C_{32} + C_{33}$ 和 $C_{34} + C_{35}$ 。

分析：注意到第二、第四行元素的特点，利用行列式按某行展开定理的推论，将 $C_{31} + C_{32} + C_{33}$ 与 $C_{34} + C_{35}$ 分别看成整体，列方程组求解。

解：
$$\begin{cases} a_{21}C_{31} + a_{22}C_{32} + a_{23}C_{33} + a_{24}C_{34} + a_{25}C_{35} = 0, \\ a_{41}C_{31} + a_{42}C_{32} + a_{43}C_{33} + a_{44}C_{34} + a_{45}C_{35} = 0. \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2(C_{31} + C_{32} + C_{33}) + (C_{34} + C_{35}) = 0, \\ (C_{31} + C_{32} + C_{33}) + 2(C_{34} + C_{35}) = 0. \end{cases} \implies \begin{cases} C_{31} + C_{32} + C_{33} = 0 \\ C_{34} + C_{35} = 0 \end{cases}$$



18.2.1 求逆矩阵公式

设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 可逆, 构造如下矩阵, 称为 A 的伴随矩阵(adjoint of A).

$$\text{adj}(A) = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \cdots & C_{1n} \\ C_{21} & C_{22} & \cdots & C_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{n1} & C_{n2} & \cdots & C_{nn} \end{pmatrix}^T.$$

$(\text{adj}(A))^T$: A 的代数余子式矩阵.



18.2.1 求逆矩阵公式

例: $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 1 \\ -2 & -6 & 3 \\ -7 & 5 & 0 \end{pmatrix}$

$$C_{11} = -15, C_{12} = -21, C_{13} = -52,$$

$$C_{21} = 5, C_{22} = 7, C_{23} = -34,$$

$$C_{31} = 12, C_{32} = -14, C_{33} = -20.$$

$$\text{adj}(A) = \begin{pmatrix} -15 & 5 & 12 \\ -21 & 7 & -14 \\ -52 & -34 & -20 \end{pmatrix}.$$



18.2.1 求逆矩阵公式

定理：设 A 可逆，则 $A^{-1} = \frac{adj(A)}{|A|}$.

上例： $|A| = -154$.

$$\implies A^{-1} = \frac{1}{-154} \begin{pmatrix} -15 & 5 & 12 \\ -21 & 7 & -14 \\ -52 & -34 & -20 \end{pmatrix}.$$



18.2.1 求逆矩阵公式

证明:

$$\begin{aligned} A \cdot adj(A) &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_{11} & C_{21} & \cdots & C_{n1} \\ C_{12} & C_{22} & \cdots & C_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{1n} & C_{2n} & \cdots & C_{nn} \end{pmatrix} \\ &=: (t_{ij})_{n \times n}. \end{aligned}$$

其中, $t_{ij} = a_{i1}C_{j1} + a_{i2}C_{j2} + \cdots + a_{in}C_{jn}$.



18.2.1 求逆矩阵公式

由引言中定理,

$$t_{ij} = \begin{cases} \det(A), & i = j, \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

故

$$A \cdot \text{adj}(A) = \begin{pmatrix} |A| & & \\ & \ddots & \\ & & |A| \end{pmatrix} = \det(A)I_n.$$



18.2.1 求逆矩阵公式

例：若 A 是一个 n 阶阵，求 $\text{adj}(A)$ 的秩的可能性.

解：

$$r(A) = n \implies r(\text{adj}(A)) = n$$

$$r(A) = n - 1 \implies A \cdot \text{adj}(A) = 0$$

故 $\text{adj}(A)$ 的列属于 A 的零空间.

而 $\dim N(A) = 1$ ，且存在 $C_{ij} \neq 0$ ，故 $r(\text{adj}(A)) = 1$.

$r(A) \leq n - 2 \implies A$ 的任意 $n - 1$ 阶子矩阵不可逆.

$$\implies C_{ij} = 0 \implies \text{adj}(A) = 0.$$



18.2.2 线性方程组的公式解

设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 为可逆方阵, $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$. 我们来学习 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 的解的公式.

$$n = 2, \begin{cases} a_{11}x + a_{12}y = b_1 \\ a_{21}x + a_{22}y = b_2 \end{cases} \implies \begin{cases} x = \frac{b_1 a_{22} - b_2 a_{12}}{a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}} \\ y = \frac{b_2 a_{11} - b_1 a_{21}}{a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}} \end{cases} \quad (\text{难于记忆})$$

写成行列式的形式

$$x = \frac{\begin{vmatrix} b_1 & a_{12} \\ b_2 & a_{22} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}}, y = \frac{\begin{vmatrix} a_{11} & b_1 \\ a_{21} & b_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}}.$$



18.2.2 线性方程组的公式解

一般地，不使用行列式，公式将非常复杂.

定理(Cramer's rule): 设 A 可逆, \mathbf{b} 如上, 令 B_k 是将 A 的第 k 列换成向量 \mathbf{b} 后的矩阵. 则 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 的唯一解为

$$x_1 = \frac{\det(B_1)}{\det A}, \dots, x_n = \frac{\det(B_n)}{\det A}.$$



18.2.2 线性方程组的公式解

例:
$$\begin{cases} x + 2y + 3z = 17 \\ 3x + 2y + z = 11 \\ x - 5y + z = -5 \end{cases}$$

解:
$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & -5 & 1 \end{vmatrix} \quad \det B_1 = \begin{vmatrix} 17 & 2 & 3 \\ 11 & 2 & 1 \\ -5 & -5 & 1 \end{vmatrix} \quad \det B_2 = \begin{vmatrix} 1 & 17 & 3 \\ 3 & 11 & 1 \\ 1 & -5 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\det B_3 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 17 \\ 3 & 2 & 11 \\ 1 & -5 & -5 \end{vmatrix} \implies (x, y, z) = \left(\frac{\det(B_1)}{\det A}, \frac{\det(B_2)}{\det A}, \frac{\det(B_3)}{\det A} \right) = (1, 2, 4)$$



18.2.2 线性方程组的公式解

定理的证明: A 可逆, $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 的唯一解是 $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$.

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} C_{11} & C_{21} & \cdots & C_{n1} \\ C_{12} & C_{22} & \cdots & C_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{1n} & C_{2n} & \cdots & C_{nn} \end{pmatrix}$$
$$\implies x_i = \frac{b_1 C_{1i} + b_2 C_{2i} + \cdots + b_n C_{ni}}{\det A}$$



18.2.2 线性方程组的公式解

考虑矩阵

$$B_i = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1i-1} & b_1 & a_{1i+1} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2i-1} & b_2 & a_{2i+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{ni-1} & b_n & a_{ni+1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

则 B_i 的行列式可沿着第 i 列展开, b_j 的代数余子式恰好是 C_{ji} , 即

$$\det B_i = b_1 C_{1i} + \cdots + b_n C_{ni}.$$

因此

$$x_i = \frac{\det B_i}{\det A}.$$



18.3 计算有向长度、面积和体积

考虑右图平行四边形 S

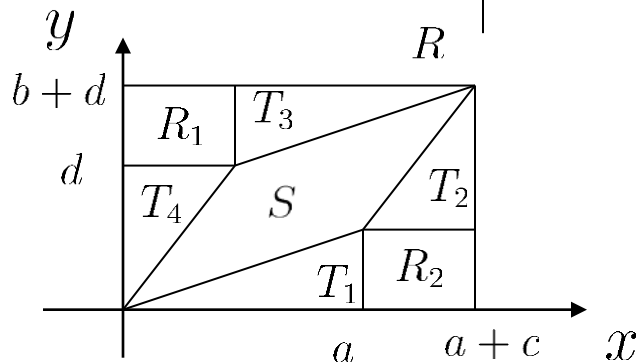
S 的面积为

$$\begin{aligned} A(S) &= A(R) - A(R_1) - A(R_2) \\ &\quad - A(T_1) - A(T_2) - A(T_3) - A(T_4) \end{aligned}$$

$$= |ad - bc|$$

方向：“+”或“-”取决于向量 $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ 逆(顺)时针转到 $\begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$.

$$S \text{ 的有向面积} = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}.$$



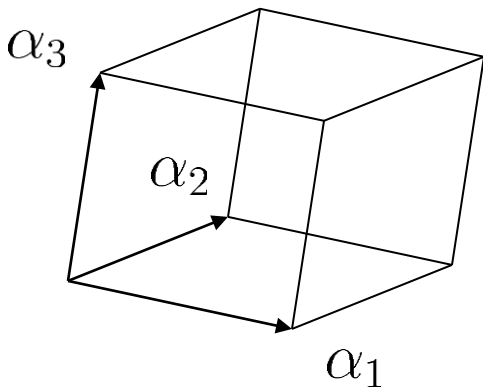


18.3 计算有向长度、面积和体积

三维情形：

$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ a_{13} \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} a_{21} \\ a_{22} \\ a_{23} \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} a_{31} \\ a_{32} \\ a_{33} \end{pmatrix}.$$

一个三阶矩阵 $A = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ 的行列式 = $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 围成的平行六面体的有向体积.





18.3 计算有向长度、面积和体积

特别地，若 α_1, α_2 在 xOy 平面上，则我们有如下推论.

推论：平面 xOy 上三点 $(x_i, y_i), i = 1, 2, 3$ 围成三角形的面积为

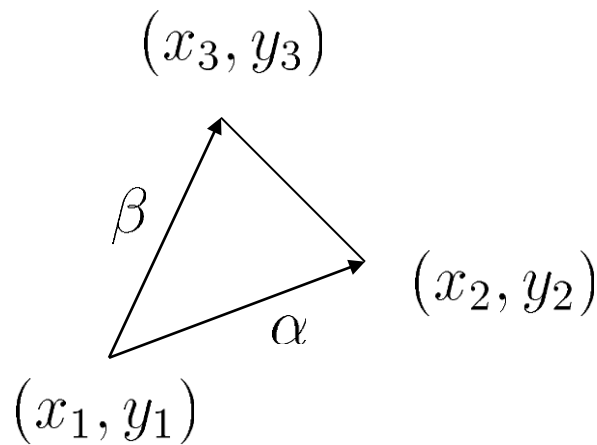
$$\frac{1}{2} \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{vmatrix}.$$



18.3 计算有向长度、面积和体积

证明：令 $\alpha = \begin{pmatrix} x_2 - x_1 \\ y_2 - y_1 \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} x_3 - x_1 \\ y_3 - y_1 \end{pmatrix}$.

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & 0 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 & 0 \end{vmatrix} \\ = \begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 \end{vmatrix}$$



为 α, β 张成平行四边形面积.



18.3 计算有向长度、面积和体积

特别地，若 α_3 和 α_1, α_2 所在平面垂直，则可以通过行列式计算 α_1, α_2 围成平行四边形的面积.

设 $\alpha_1 = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix}$ 线性无关. 求一个向量 α_3 使得

$$\alpha_3 \perp \alpha_1, \alpha_3 \perp \alpha_2, \|\alpha_3\| = 1?$$



18.3 计算有向长度、面积和体积

$$\text{设 } \alpha_3 = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}, \text{ 则 } \begin{cases} a^2 + b^2 + c^2 = 1 \\ x_1 a + y_1 b + z_1 c = 0 \\ x_2 a + y_2 b + z_2 c = 0 \end{cases}$$

$$\text{即 } \begin{pmatrix} a & b & c \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$\text{令 } A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{pmatrix}, \text{ 则 } \alpha_1, \alpha_2 \text{ 无关}, \alpha_3 \perp \alpha_1, \alpha_3 \perp \alpha_2 \implies A \text{ 可逆}.$$



18.3 计算有向长度、面积和体积

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{adj}(A) = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{21} & C_{31} \\ C_{12} & C_{22} & C_{32} \\ C_{13} & C_{23} & C_{33} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \alpha_3 = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} C_{11} \\ C_{12} \\ C_{13} \end{pmatrix} = \frac{\pm \mathbf{u}}{\|\mathbf{u}\|}$$

$$\text{其中, } \mathbf{u} = \left(\begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix}, -\begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \right)^T.$$



18.3 计算有向长度、面积和体积

于是我们有

平行四边形面积 = 平行六面体的体积(高 = 1)

$$= \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & a \\ y_1 & y_2 & b \\ z_1 & z_2 & c \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ z_1 & z_2 \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ z_1 & z_2 \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix}$$

$$= \alpha_3^T \mathbf{u} = \pm \alpha_3^T (\|\mathbf{u}\| \alpha_3) = \pm \|\mathbf{u}\|$$

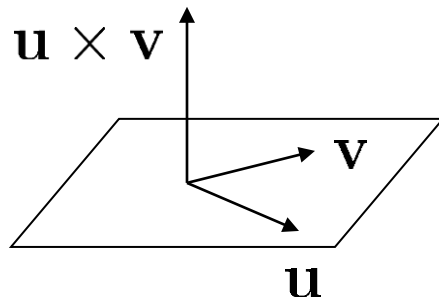
± 号: α_3 的选取有两种可能.



18.3 计算有向长度、面积和体积

定义：给定两个向量 $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$, $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ 是一个

和 \mathbf{u}, \mathbf{v} 均垂直的向量，且 $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{u} \times \mathbf{v}$ 形成一个右手系， $\|\mathbf{u} \times \mathbf{v}\|$ 等于 \mathbf{u}, \mathbf{v} 围成的平行四边形的面积. 称 $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ 为 \mathbf{u} 和 \mathbf{v} 的叉积 (cross product) 或外积 (exterior product).





18.3 计算有向长度、面积和体积

定理: $\mathbf{u} \times \mathbf{v} = \begin{pmatrix} u_2v_3 - u_3v_2 \\ u_3v_1 - u_1v_3 \\ u_1v_2 - u_2v_1 \end{pmatrix}$, 记作 $\begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix}$.

$\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ 是 x, y, z 轴上单位向量.

性质: 1. $\mathbf{u} \times \mathbf{v} = -\mathbf{v} \times \mathbf{u}$. ($\implies \mathbf{u} \times \mathbf{u} = \mathbf{0}$)

2. $(\mathbf{u}_1 + \mathbf{u}_2) \times \mathbf{v} = \mathbf{u}_1 \times \mathbf{v} + \mathbf{u}_2 \times \mathbf{v}$.



18.3 计算有向长度、面积和体积

例: $\mathbf{i} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \mathbf{j} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \mathbf{k} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$

验证 $\mathbf{i} \times \mathbf{j} = \mathbf{k}, \mathbf{j} \times \mathbf{k} = \mathbf{i}, \mathbf{k} \times \mathbf{i} = \mathbf{j}.$

例: $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}.$

$$\mathbf{u} \times \mathbf{v} = (3\mathbf{i} + 2\mathbf{j}) \times (\mathbf{i} + 4\mathbf{j}) = 12\mathbf{k} - 2\mathbf{k} = 10\mathbf{k} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 10 \end{pmatrix}$$



18.3 计算有向长度、面积和体积

注： $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ 的三个坐标是 \mathbf{u} 和 \mathbf{v} 在三个坐标平面上的投影向量形成的平行四边形的面积. 例如 $u_1v_2 - u_2v_1$ 是在 xOy 平面上的投影面积.

定义：给定三个向量 $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{pmatrix}$, 它们

的混合积或三重积(triple product)定义为 $(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{w}$, 即 $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ 和 \mathbf{w} 的点积.



18.3 计算有向长度、面积和体积

定理: $(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{w} = \begin{vmatrix} w_1 & w_2 & w_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix}.$

实际上, $(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{w} = \left(\begin{vmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{vmatrix}, -\begin{vmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix} \right) \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{pmatrix}.$



18.3 计算有向长度、面积和体积

推论一: $(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{w} = (\mathbf{v} \times \mathbf{w}) \cdot \mathbf{u} = -(\mathbf{u} \times \mathbf{w}) \cdot \mathbf{v}$.

推论二: $(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{w} = \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ 形成平行六面体的有向体积.

$\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ 在一个平面上 $\iff (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{w} = 0$

推论三: 1. 过两点 $(x_1, y_1), (x_2, y_2)$ 的直线方程为 $\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{vmatrix} = 0$.

2. 过三点 $(x_i, y_i, z_i), i = 1, 2, 3$ 的平面方程为

$$\begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \end{vmatrix} = 0.$$



18.3 计算有向长度、面积和体积

推论三的证明:

$$1. \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \text{ 共线} \iff \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} \text{ 共面}.$$

$$2. \begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ x_1 - x & y_1 - y & z_1 - z & 0 \\ x_2 - x & y_2 - y & z_2 - z & 0 \\ x_3 - x & y_3 - y & z_3 - z & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_1 - x & y_1 - y & z_1 - z \\ x_2 - x & y_2 - y & z_2 - z \\ x_3 - x & y_3 - y & z_3 - z \end{vmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ 在 } \begin{pmatrix} x_i \\ y_i \\ z_i \end{pmatrix}, i = 1, 2, 3 \text{ 所在平面} \iff \begin{pmatrix} x_i - x \\ y_i - y \\ z_i - z \end{pmatrix}, i = 1, 2, 3 \text{ 共面}.$$



18.4 和QR分解的联系

设 $A = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$, $\alpha_i \in \mathbb{R}^3$, A 可逆.

Gram-Schmidt正交化给出 $A \longrightarrow Q = (\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3)$

$$A = QR, R = \begin{pmatrix} \|\mathbf{e}_1\| & * & * \\ 0 & \|\mathbf{e}_2\| & * \\ 0 & 0 & \|\mathbf{e}_3\| \end{pmatrix}.$$

$\|\mathbf{e}_1\|$ 是 α_1 的长度.

$\|\mathbf{e}_2\|$ 是平行四边形关于底 α_1 上的高.

$\|\mathbf{e}_3\|$ 是平行六面体在 α_1, α_2 形成的底上的高.

$|\det A| = \|\mathbf{e}_1\| \cdot \|\mathbf{e}_2\| \cdot \|\mathbf{e}_3\| =$ 平行六面体体积绝对值.

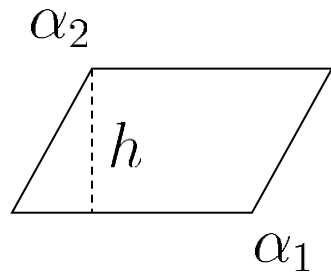


18.4 和QR分解的联系

给定 $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}^3$, 前面我们使用外积计算了 α_1, α_2 形成的平行四边形的面积. 这里我们使用 QR 分解.

令 $A_0 = (\alpha_1, \alpha_2)_{3 \times 2}$, 设 α_1, α_2 线性无关 (A_0 列满秩).

$$A_0 = Q_{3 \times 2} R_{2 \times 2} = (\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2) \begin{pmatrix} \|\mathbf{e}_1\| & * \\ 0 & \|\mathbf{e}_2\| \end{pmatrix}.$$



$$\|\mathbf{e}_1\| = \|\alpha_1\|, \|\mathbf{e}_2\| = \text{高 } h.$$

$$\begin{aligned} A_0^T A_0 = R^T R &\implies \det(A_0^T A_0) = \det(R^T R) = [\det(R)]^2 \\ &= [\|\mathbf{e}_1\| \cdot \|\mathbf{e}_2\|]^2 = S^2 \end{aligned}$$

定理: $S^2 = \det(A_0^T A_0)$.