

机器学习导论 第八章 集成学习

詹德川

集成学习

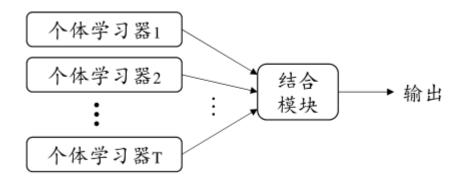


- 个体与集成
- Boosting
 - Adaboost
- Bagging与随机森林
- 结合策略
 - 平均法
 - 投票法
 - 学习法
- 多样性
 - 误差-分歧分解
 - 多样性度量
 - 多样性扰动

个体与集成



• 集成学习(ensemble learning)通过构建并结合多个 学习器来提升性能



个体与集成



考虑一个简单的例子,在二分类问题中,假定3个分类器在三个样本中的表现如下图所示,其中√表示分类正确,X号表示分类错误,集成的结果通过投票产生。

	测试例1	测试例2	测试例3	ž	则试例1	测试例2	测试例3	2	则试例1	测试例2	测试例3
h_1	\checkmark	\checkmark	×	h_1	\checkmark	\checkmark	×	h_1	\checkmark	\times	×
h_2	\times	\checkmark	\checkmark	h_2	\checkmark	\checkmark	\times	h_2	×	\checkmark	\times
h_3	\checkmark	×	\checkmark	h_3	\checkmark	\checkmark	×	h_3	×	\times	\checkmark
	$\sqrt{}$	\checkmark			\checkmark	\checkmark	×		×	×	×
	(a)	提升性能		(b)		不起作用		(c)		起负作用	

□ 集成个体应: 好而不同

个体与集成一简单分析



• 考虑二分类问题, 假设基分类器的错误率为:

$$P(h_i(\mathbf{x}) \neq f(\mathbf{x})) = \epsilon$$

假设集成通过简单投票法结合T个分类器,若有超过半数的基分类器正确则分类就正确

$$H(oldsymbol{x}) = ext{sign}\left(\sum_{i=1}^T h_i\left(oldsymbol{x}
ight)
ight)$$

个体与集成一简单分析



□ 假设基分类器的错误率相互独立,则由Hoeffding不等式可得集成的错误率为:

$$P(H(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x})) = \sum_{k=0}^{\lfloor T/2 \rfloor} {T \choose k} (1 - \epsilon)^k \epsilon^{T-k}$$
$$\leq \exp\left(-\frac{1}{2}T(1 - 2\epsilon)^2\right)$$

□ 上式显示,在一定条件下,随着集成分类器数目的增加,集成的错误率将指数级下降,最终趋向于0

个体与集成一简单分析

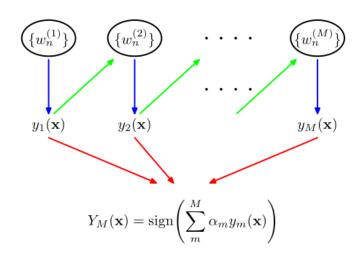


- 上面的分析有一个关键假设: 基学习器的误差相互独立
- 现实任务中,个体学习器是为解决同一个问题训练出来的,显然不可能互相独立
- 事实上,个体学习器的"准确性"和"多样性"本身就存在冲突
- 如何产生"好而不同"的个体学习器是集成学习研究的核心
- 集成学习大致可分为两大类

Boosting



- 个体学习器存在强依赖关系,
- 串行生成
- 每次调整训练数据的样本分布



Boosting - Boosting算法



```
Input: Sample distribution \mathcal{D};
Base learning algorithm \mathfrak{L};
Number of learning rounds T.
```

Process:

```
1. \mathcal{D}_1 = \mathcal{D}. % Initialize distribution

2. for t = 1, ..., T:

3. h_t = \mathfrak{L}(\mathcal{D}_t); % Train a weak learner from distribution \mathcal{D}_t

4. \epsilon_t = P_{\boldsymbol{x} \sim D_t}(h_t(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x})); % Evaluate the error of h_t

5. \mathcal{D}_{t+1} = Adjust\_Distribution(\mathcal{D}_t, \epsilon_t)

6. end

Output: H(\boldsymbol{x}) = Combine\_Outputs(\{h_1(\boldsymbol{x}), ..., h_t(\boldsymbol{x})\})
```

■Boosting族算法最著名的代表是AdaBoost



```
输入: 训练集 D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \dots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\}; 基学习算法 \mathfrak{L}; 训练轮数 T.
```

过程:

1:
$$\mathcal{D}_1(\mathbf{x}) = 1/m$$
.

2: **for**
$$t = 1, 2, ..., T$$
 do

3:
$$h_t = \mathfrak{L}(D, \mathcal{D}_t);$$

4:
$$\epsilon_t = P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_t}(h_t(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}));$$

5: if
$$\epsilon_t > 0.5$$
 then break

6:
$$\alpha_t = \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 - \epsilon_t}{\epsilon_t} \right)$$
;

7:
$$\mathcal{D}_{t+1}(\boldsymbol{x}) = \frac{\mathcal{D}_{t}(\boldsymbol{x})}{Z_{t}} \times \begin{cases} \exp(-\alpha_{t}), & \text{if } h_{t}(\boldsymbol{x}) = f(\boldsymbol{x}) \\ \exp(\alpha_{t}), & \text{if } h_{t}(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}) \end{cases}$$
$$= \frac{\mathcal{D}_{t}(\boldsymbol{x})\exp(-\alpha_{t}f(\boldsymbol{x})h_{t}(\boldsymbol{x}))}{Z_{t}}$$

8: end for

输出:
$$H(\boldsymbol{x}) = \operatorname{sign}\left(\sum_{t=1}^{T} \alpha_t h_t(\boldsymbol{x})\right)$$



• 基学习器的线性组合

$$H(oldsymbol{x}) = \sum_{t=1}^T lpha_t h_t(oldsymbol{x})$$

最小化指数损失函数

$$\ell_{\exp}(H \mid \mathcal{D}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H(\boldsymbol{x})}]$$

指数函数的性质



□ 若H(x)能令指数损失函数最小化,则上式对H(x)的偏导值为O,即

$$\frac{\partial \ell_{\exp}(H \mid \mathcal{D})}{\partial H(\boldsymbol{x})} = -e^{-H(\boldsymbol{x})}P(f(\boldsymbol{x}) = 1 \mid \boldsymbol{x}) + e^{H(\boldsymbol{x})}P(f(\boldsymbol{x}) = -1 \mid \boldsymbol{x})$$

$$H(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{2} \ln \frac{P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x})}{P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x})}$$

$$\operatorname{sign}(H(\boldsymbol{x})) = \operatorname{sign}\left(\frac{1}{2} \ln \frac{P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x})}{P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x})}\right)$$

$$= \begin{cases} 1, & P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x}) > P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x}) \\ -1, & P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x}) < P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x}) \end{cases}$$

$$= \underset{y \in \{-1,1\}}{\operatorname{arg max}} P(f(x) = y \mid \boldsymbol{x}),$$

sign(H(x))达到了贝叶斯最优错误率,说明指数损失函数是分类任务原来O/1 损失函数的一致的替代函数。



• 当基分类器 h_t 基于分布 D_t 产生后,该基分类器的权重 α_t 应使得 $\alpha_t h_t$ 最小化指数损失函数

$$\ell_{\exp} \left(\alpha_{t} h_{t} \mid \mathcal{D}_{t}\right) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})\alpha_{t} h_{t}(\boldsymbol{x})} \right]$$

$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left[e^{-\alpha_{t}} \mathbb{I} \left(f\left(\boldsymbol{x}\right) = h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right) + e^{\alpha_{t}} \mathbb{I} \left(f\left(\boldsymbol{x}\right) \neq h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right) \right]$$

$$= e^{-\alpha_{t}} P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left(f\left(\boldsymbol{x}\right) = h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right) + e^{\alpha_{t}} P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left(f\left(\boldsymbol{x}\right) \neq h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right)$$

$$= e^{-\alpha_{t}} \left(1 - \epsilon_{t} \right) + e^{\alpha_{t}} \epsilon_{t} \qquad \epsilon_{t} = P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left(h_{t}(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}) \right)$$

令指数损失函数的导数为0,即

$$\frac{\partial \ell_{\exp}(\alpha_t h_t \mid \mathcal{D}_t)}{\partial \alpha_t} = -e^{-\alpha_t} (1 - \epsilon_t) + e^{\alpha_t} \epsilon_t \qquad \alpha_t = \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 - \epsilon_t}{\epsilon_t} \right)$$



• 在获得 H_{t-1} 之后的样本分布进行调整,使得下一轮的基学习器 h_t 能纠正 H_{t-1} 的一些错误,理想的 h_t 能纠正全部错误

$$\ell_{\exp}(H_{t-1} + h_t \mid \mathcal{D}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})(H_{t-1}(\boldsymbol{x}) + h_t(\boldsymbol{x}))}]$$
$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}e^{-f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x})}]$$

泰勒展开近似为

$$\ell_{\exp}(H_{t-1} + h_t \mid \mathcal{D}) \simeq \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left(1 - f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x}) + \frac{f^2(\boldsymbol{x})h_t^2(\boldsymbol{x})}{2} \right) \right]$$

$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left(1 - f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x}) + \frac{1}{2} \right) \right]$$



• 于是, 理想的基学习器:

$$h_{t}(\boldsymbol{x}) = \underset{h}{\operatorname{arg \,min}} \, \ell_{\exp}(H_{t-1} + h \mid \mathcal{D})$$

$$= \underset{h}{\operatorname{arg \,min}} \, \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left(1 - f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) + \frac{1}{2} \right) \right]$$

$$= \underset{h}{\operatorname{arg \,max}} \, \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) \right]$$

$$= \underset{h}{\operatorname{arg \,max}} \, \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[\frac{e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}]} f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) \right],$$

□ 注意到 $\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}]$ 是一个常数,令 D_t 表示一个分布:

$$\mathcal{D}_t(\boldsymbol{x}) = rac{\mathcal{D}(\boldsymbol{x})e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}]}$$



• 根据数学期望的定义,这等价于令:

$$egin{aligned} h_t(oldsymbol{x}) &= rg\max_h \mathbb{E}_{oldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[rac{e^{-f(oldsymbol{x})H_{t-1}(oldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{oldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(oldsymbol{x})H_{t-1}(oldsymbol{x})}]} f(oldsymbol{x}) h(oldsymbol{x})
ight] \ &= rg\max_h \mathbb{E}_{oldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_t} \left[f(oldsymbol{x}) h(oldsymbol{x})
ight] \; . \end{aligned}$$

由
$$f(x)$$
, $h(x)$ ∈ $\{-1, +1\}$ 有:

$$f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) = 1 - 2 \mathbb{I}(f(\boldsymbol{x}) \neq h(\boldsymbol{x}))$$



则理想的基学习器

$$h_t(\boldsymbol{x}) = \operatorname*{arg\,min}_h \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_t} \left[\mathbb{I} \big(f(\boldsymbol{x})
eq h(\boldsymbol{x}) \big) \right]$$

最终的样本分布更新公式

$$\mathcal{D}_{t+1}(\boldsymbol{x}) = \frac{\mathcal{D}(\boldsymbol{x}) e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}\right]}$$

$$= \frac{\mathcal{D}(\boldsymbol{x}) e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} e^{-f(\boldsymbol{x})\alpha_{t}h_{t}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}\right]}$$

$$= \mathcal{D}_{t}(\boldsymbol{x}) \cdot e^{-f(\boldsymbol{x})\alpha_{t}h_{t}(\boldsymbol{x})} \frac{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}\right]}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}\right]}$$

Boosting – AdaBoost 注意事项

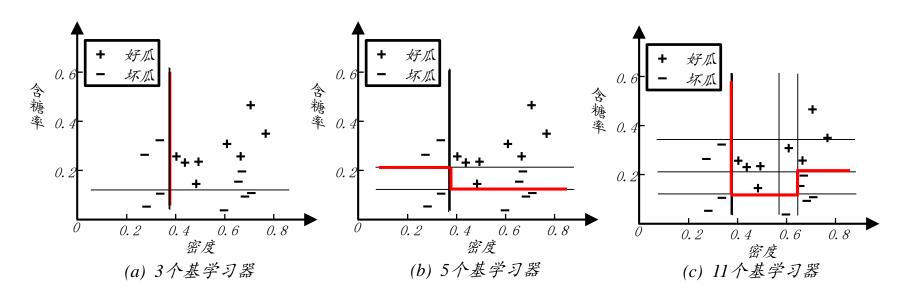


- 数据分布的学习
 - 重赋权法
 - 重采样法

• 重启动,避免训练过程过早停止

Boosting – AdaBoost实验





从偏差-方差的角度:降低偏差,可对泛化性能相当弱的学习器构造出很强的集成

Bagging与随机森林



- 个体学习器不存在强依赖关系
- 并行化生成
- 自助采样法

Bagging与随机森林 - Bagging算法



输入: 训练集 $D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \dots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\};$ 基学习算法 \mathfrak{L} ; 训练轮数 T.

过程:

1: **for** t = 1, 2, ..., T **do**

2: $h_t = \mathfrak{L}(D, \mathcal{D}_{bs})$

3: end for

输出:
$$H(\boldsymbol{x}) = \operatorname*{arg\,max}_{y \in \mathcal{Y}} \sum_{t=1}^{T} \mathbb{I}(h_t(\boldsymbol{x}) = y)$$

Bagging 与随机森林 - Bagging 算法特点



- 时间复杂度低
 - 假定基学习器的计算复杂度为0(m),采样与投票/平均过程的复杂度为0(s),则bagging的复杂度大致为T(0(m)+0(s))
 - 由于0(s) 很小
 - 因此训练一个bagging集成与直接使用基学习器的复杂度同阶
- 可使用包外估计

Bagging与随机森林 - 包外估计



• H^{oob}(x)表示对样本x的包外预测,即仅考虑那些未 使用样本x训练的基学习器在x上的预测

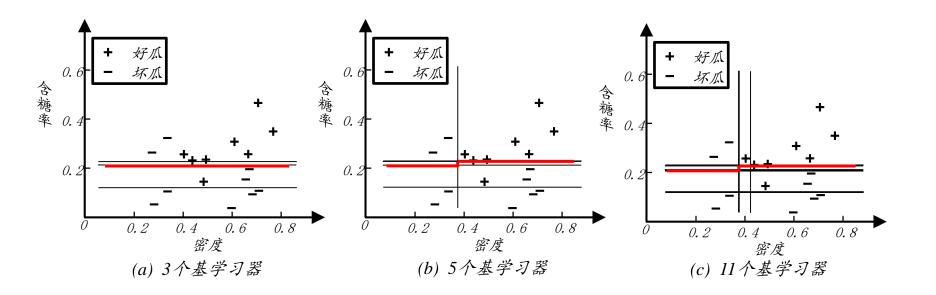
$$H^{oob}(oldsymbol{x}) = rgmax_{y \in \mathcal{Y}} \sum_{t=1}^T \mathbb{I}(h_t(oldsymbol{x}) = y) \cdot \mathbb{I}(oldsymbol{x}
otin D_t)$$

Bagging泛化误差的包外估计为:

$$\epsilon^{oob} = rac{1}{|D|} \sum_{(oldsymbol{x},y) \in D} \mathbb{I}(H^{oob}(oldsymbol{x})
eq y)$$

Bagging与随机森林- Bagging实验





□ 从偏差-方差的角度:降低方差,在不剪枝的决策树、神经网络等易受样本影响的学习器上效果更好

Bagging 与随机森林-随机森林



- □ 随机森林(Random Forest, 简称RF)是bagging的一个扩展变种
- □ 采样的随机性
- □ 属性选择的随机性

Bagging与随机森林 - 随机森

林算法



随机森林算法

Input: Data set $D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \dots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\};$ Feature subset size K.

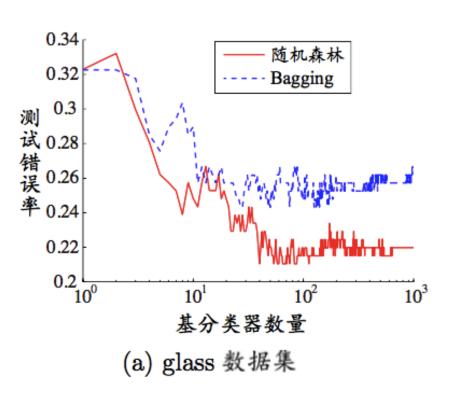
Process:

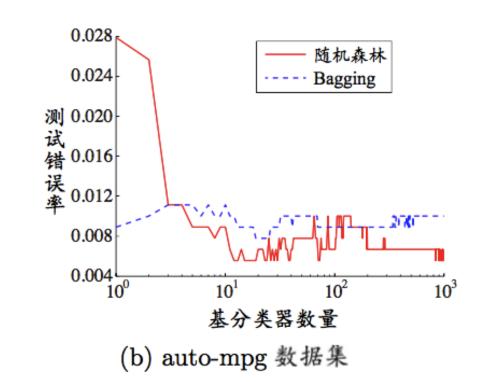
- 1. $N \leftarrow$ create a tree node based on D;
- 2. **if** all instances in the same class then return N
- 3. $\mathcal{F} \leftarrow$ the set of features that can be split further;
- 4. **if** \mathcal{F} is empty then return N
- 5. $\tilde{\mathcal{F}} \leftarrow \text{select } K \text{ features from } \mathcal{F} \text{ randomly;}$
- 6. $N.f \leftarrow$ the feature which has the best split point in $\tilde{\mathcal{F}}$;
- 7. $N.p \leftarrow$ the best split point on N.f;
- 8. $D_l \leftarrow \text{subset of } D \text{ with values on } N.f \text{ smaller than } N.p \text{;}$
- 9. $D_r \leftarrow \text{subset of } D \text{ with values on } N.f \text{ no smaller than } N.p$;
- 10. $N_l \leftarrow \text{call the process with parameters } (D_l, K);$
- 11. $N_r \leftarrow \text{call the process with parameters } (D_r, K);$
- 12. return N

Output: A random decision tree

Bagging与随机森林 - 随机森林实验



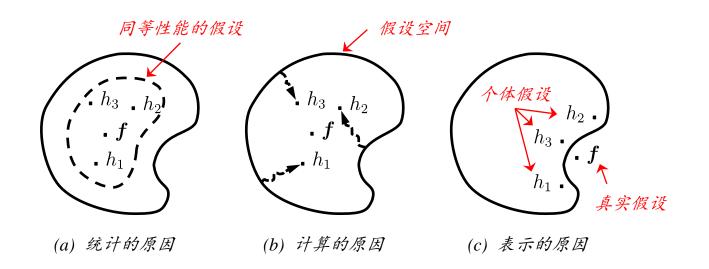




结合策略



• 学习器的组合可以从三个方面带来好处



结合策略 - 平均法



• 简单平均法

$$H(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{T} \sum_{i=1}^{T} h_i(\boldsymbol{x}).$$

• 加权平均法

$$H(x) = \sum_{i=1}^{T} w_i h_i(x), \qquad w_i \ge 0 \text{ and } \sum_{i=1}^{T} w_i = 1.$$

结合策略 - 平均法



- 简单平均法是加权平均法的特例
- 加权平均法在二十世纪五十年代被广泛使用
- 集成学习中的各种结合方法都可以看成是加权平均法的变种或特例
- 加权平均法可认为是集成学习研究的基本出发点
- 加权平均法未必一定优于简单平均法

结合策略 - 投票法



• 绝对多数投票法 (majority voting)

$$H\left(\boldsymbol{x}\right) = \begin{cases} c_{j} & \text{if } \sum\limits_{i=1}^{T} h_{i}^{j}\left(\boldsymbol{x}\right) > \frac{1}{2} \sum\limits_{k=1}^{l} \sum\limits_{i=1}^{T} h_{i}^{k}\left(\boldsymbol{x}\right) \\ \text{rejection} & \text{otherwise} \ . \end{cases}$$

• 相对多数投票法 (plurality voting)

$$H(\boldsymbol{x}) = c_{\arg\max_{i} \sum_{i=1}^{T} h_{i}^{j}(\boldsymbol{x})}$$

• 加权投票法 (weighted voting)

$$H(\boldsymbol{x}) = c_{\arg\max_{j} \sum_{i=1}^{T} w_{i} h_{i}^{j}(\boldsymbol{x})}$$

结合策略 - 学习法



• Stacking是学习法的典型代表

Output: $H(x) = h'(h_1(x), ..., h_T(x))$

```
Input: Data set D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\};
        First-level learning algorithms \mathfrak{L}_1, \ldots, \mathfrak{L}_T;
        Second-level learning algorithm £.
Process:
     for t = 1, ..., T: % Train a first-level learner by applying the
2.
       h_t = \mathfrak{L}_t(D); % first-level learning algorithm \mathfrak{L}_t

    end

4. D' = \emptyset;
                            % Generate a new data set
5. for i = 1, ..., m:
6. for t = 1, ..., T:
7.
    z_{it} = h_t(\boldsymbol{x}_i);
8.
       end
    D' = D' \cup ((z_{i1}, \dots, z_{iT}), y_i);
10. end
11. h' = \mathfrak{L}(D');
                             % Train the second-level learner h' by applying
                              % the second-level learning algorithm £ to the
                              % new data set \mathcal{D}'.
```



• 定义学习器 h_i 的分歧(ambiguity):

$$A(h_i \mid \boldsymbol{x}) = (h_i(\boldsymbol{x}) - H(\boldsymbol{x}))^2$$

集成的分歧:

$$egin{aligned} \overline{A}(h \mid oldsymbol{x}) &= \sum_{i=1}^T w_i A(h_i \mid oldsymbol{x}) \ &= \sum_{i=1}^T w_i ig(h_i \left(oldsymbol{x}
ight) - H\left(oldsymbol{x}
ight)ig)^2 \end{aligned}$$



• 分歧项代表了个体学习器在样本x上的不一致性,即在一定程度上反映了个体学习器的多样性,个体学习器 h_i 和集成H的平方误差分别为

$$E(h_i \mid \boldsymbol{x}) = (f(\boldsymbol{x}) - h_i(\boldsymbol{x}))^2$$

$$E(H \mid \boldsymbol{x}) = (f(\boldsymbol{x}) - H(\boldsymbol{x}))^{2}$$



• 令 $\overline{E}(h \mid \mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{T} w_i \cdot E(h_i \mid \mathbf{x})$ 表示个体学习器误差的加权均值,有 $\overline{A}(h \mid \mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{T} w_i E(h_i \mid \mathbf{x}) - E(H \mid \mathbf{x})$

$$= \overline{E}(h \mid \boldsymbol{x}) - E(H \mid \boldsymbol{x}) .$$

上式对所有样本x均成立,令p(x)表示样本的概率密度,则在全样本上有

$$\sum_{i=1}^T w_i \int A(h_i \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x} = \sum_{i=1}^T w_i \int E(h_i \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x} - \int E(H \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x}$$



• 个体学习器 h_i 在全样本上的泛化误差和分歧项分别为: $E_i = \int E(h_i \mid x) p(x) dx$

$$A_i = \int A(h_i \mid m{x}) p(m{x}) dm{x}$$

□ 集成的泛化误差为:

$$E = \int E(H \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x}$$

$$E = \overline{E} - \overline{A}$$



• 多样性度量(diversity measure)用于度量集成中个 体学习器的多样性

对于二分类问题,分类器 h_i 与 h_j 的预测结果联立表 (contingency table)为

	$h_i = +1$	$h_i = -1$
$h_j = +1$	a	\boldsymbol{c}
$h_j = -1$	b	d

$$a+b+c+d=m$$



- □常见的多样性度量
 - 不合度量(Disagreement Measure)

$$dis_{ij} = \frac{b+c}{m}$$

● 相关系数(Correlation Coefficient)

$$\rho_{ij} = \frac{ad - bc}{\sqrt{(a+b)(a+c)(c+d)(b+d)}}$$



- □常见的多样性度量
 - Q-统计量(Q-Statistic)

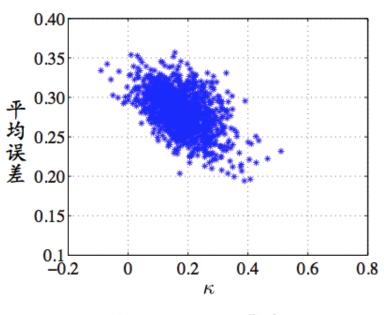
$$Q_{ij} = rac{ad - bc}{ad + bc} \qquad |Q_{ij}| \le |
ho_{ij}|$$

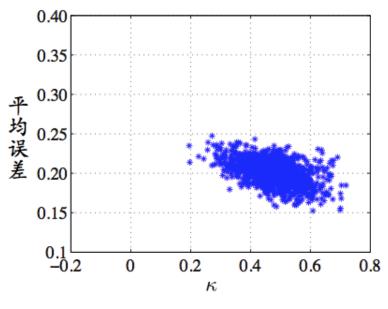
● Kappa-统计量(Kappa-Statistic)

$$\kappa = rac{p_1 - p_2}{1 - p_2} \qquad p_1 = rac{a + d}{m}, \ p_2 = rac{(a + b)(a + c) + (c + d)(b + d)}{m^2}.$$



□ kappa -误差图





(b) Bagging 集成

多样性 - 多样性增强



- □常见的增强个体学习器的多样性的方法
 - 数据样本扰动
 - 输入属性扰动
 - 输出表示扰动
 - 算法参数扰动

多样性 - 多样性增强 - 数据样本扰动



- □ 数据样本扰动通常是基于采样法
 - Bagging中的自助采样法
 - Adaboost中的序列采样

数据样本扰动对 "不稳定基学习器" 很有效

- □ 对数据样本的扰动敏感的基学习器(不稳定基学习器)
 - 决策树,神经网络等
- □ 对数据样本的扰动不敏感的基学习器(稳定基学习器)
 - 线性学习器,支持向量机,朴素贝叶斯,k近邻等

多样性 - 多样性增强 - 输入属性扰



□ 随机子空间算法(random subspace)

```
输入: 训练集 D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \cdots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\}; 基学习算法 \mathfrak{L}; 基学习器数 T; 子空间属性数 d'.
```

过程:

1: for
$$t = 1, 2, ..., T$$
 do
2: $\mathcal{F}_t = \operatorname{RS}(D, d')$
3: $D_t = \operatorname{Map}_{\mathcal{F}_t}(D)$
4: $h_t = \mathfrak{L}(D_t)$
5: end for
輸出: $H(\boldsymbol{x}) = \operatorname{arg\,max} \sum_{t=1}^T \mathbb{I}\left(h_t\left(\operatorname{Map}_{\mathcal{F}_t}(\boldsymbol{x})\right) = y\right)$

多样性 - 多样性增强 - 输出表示扰动



- 翻转法(Flipping Output)
- □ 输出调剂法(Output Smearing)
- □ ECOC法

多样性 - 多样性增强 - 算法参数扰动



- □ 负相关法
- □ 不同的多样性增强机制同时使用