A1.3 Regresión lineal múltiple

Luis Enrique Garcia Gallegos

Matricula: 649247

Después de haber trabajado con la regresión lineal simple, es momento de tomar un reto mayor, pero a la vez, mucho más adecuado para problemas reales: la regresión lineal múltiple. En esta ocasión practicarás con una base de datos de la NASA, con la que trabajaron para tratar de determinar perfiles aerodinámicos ideales ante distintas condiciones, como: la velocidad del viento y ángulo de ataque del mismo.

Utilizaremos el archivo de nombre NASA.csv, donde podrás encontrar información para 1,052 observaciones distintas, con 6 mediciones para cada una de ellas. Los datos se descargaron del UCI Machine Learning Repository, y originalmente se publicaron en el NASA Reference Publication 1218. La base de datos cuenta con la siguiente información:

- frecuencia. Frecuencia, en **Hz**.
- angulo . Ángulo de ataque, en grados.
- longitud . Longitud de cuerda geométrica, en metros.
- velocidad. Velocidad de flujo libre, en metros por segundo.
- espesor . Espesor del desplazamiento en el lado de succión, en metros.
- presion . Nivel escalado de presión sonora, en dB.

Desarrolla los siguientes puntos en una *Jupyter Notebook*, tratando, dentro de lo posible, que cada punto se trabaje en una celda distinta. Los comentarios en el código siempre son bienvenidos, de preferencia, aprovecha el *markdown* para generar cuadros de descripción que ayuden al lector a comprender el trabajo realizado.

1. Importa los datos del archivo NASA.csv a tu ambiente de trabajo. Este archivo lo encontrarás en la misma página donde descargaste esta plantilla. Revisa las dimensiones del *data frame* e imprime en consola tanto dichas dimensiones como las primeras **15** filas de datos.

```
In [1]: import pandas as ps
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import statsmodels.api as sm
import scipy.stats as st
from math import sqrt
datos=ps.read_csv('NASA.csv')
print("Dimensiones de los datos: ",datos.shape, "\nNombres de las variables: ", datos.columns)
datos.head(15)

Dimensiones de los datos: (1503, 6)
Nombres de las variables: Index(['frecuencia', 'angulo', 'longitud', 'velocidad', 'espesor', 'presion'], dtype='object')
Out[1]: frecuencia angulo longitud velocidad espesor presion
```

		frecuencia	angulo	longitud	velocidad	espesor	presion
	0	800	0.0	0.3048	71.3	0.002663	126.201
	1	1000	0.0	0.3048	71.3	0.002663	125.201
	2	1250	0.0	0.3048	71.3	0.002663	125.951
	3	1600	0.0	0.3048	71.3	0.002663	127.591
	4	2000	0.0	0.3048	71.3	0.002663	127.461
	5	2500	0.0	0.3048	71.3	0.002663	125.571
	6	3150	0.0	0.3048	71.3	0.002663	125.201
	7	4000	0.0	0.3048	71.3	0.002663	123.061
	8	5000	0.0	0.3048	71.3	0.002663	121.301
	9	6300	0.0	0.3048	71.3	0.002663	119.541
	10	8000	0.0	0.3048	71.3	0.002663	117.151
	11	10000	0.0	0.3048	71.3	0.002663	115.391
	12	12500	0.0	0.3048	71.3	0.002663	112.241
	13	16000	0.0	0.3048	71.3	0.002663	108.721
	14	500	0.0	0.3048	55.5	0.002831	126.416

2. Separa el data frame en datos de entrenamiento y datos de prueba con una proporción **70/30**. Es decir, el 70% de los datos se usarán para entrenar el modelo y el resto para validar sus resultados. Asegúrate que la partición sea aleatoria, no es una buena práctica simplemente tomar las primeras observaciones para entrenar y las últimas para probar. Imprime en pantalla las dimensiones de ambos conjuntos de datos. Revisa y asegúrate que la cantidad de observaciones de ambos conjuntos de datos sumen a la cantidad de datos original.

1/3

127.0.0.1:5500/Regresion_lineal_multiple.html

```
In [2]: caliz=datos.sample(frac=0.7)
    prueba=datos.drop(caliz.index)
    nC=caliz.shape[0]
    mC=caliz.shape[1]
    nP=prueba.shape[0]
    mP=prueba.shape[1]
    print("Datos de entrenamiento: ", caliz.shape, "\tDatos de prueba: ",prueba.shape, "\nTotal de datos: ", (nC+nP))
Datos de entrenamiento: (1052, 6) Datos de prueba: (451, 6)
Total de datos: 1503
```

No se usaron todos los datos ya que tendríamos que saber que tan bueno es nuestro modelo, por lo que si le volvíamos a dar los mismos datos que se usaron para entrenar unicamente lograríamos que acertara en las predicciones.

3. Entrena un modelo de regresión lineal múltiple, para que las primeras **5** variables del sistema intenten predecir a la sexta, presion. Es decir, nos interesa tratar de predecir el aerodinamismo, medido como la presión sonora detectada. Imprime en pantalla un resumen del modelo, donde se muestre claramente el coeficiente estimado de cada

variable, así como su p-value asociado, entre otras cosas. Es probable que los *p-values* se vean como **0.000**, en ese caso, imprimir manualmente los valores exactos de dichas métricas (recuerda el atributo pvalues).

```
In [3]: XC=caliz.drop('presion', axis=1)
    YC=caliz.presion
    modeloC=sm.OLS(YC, sm.add_constant(XC))
    resultados=modeloC.fit()
    resumen=resultados.summary()
    print(resumen)
    pvalues= resultados.pvalues
    print("\n\tp-values\n",pvalues)
```

OLS Regression Results

Dep. Variable:	presion	R-squared:	0.525					
Model:	OLS	Adj. R-squared:	0.523					
Method:	Least Squares	F-statistic:	231.2					
Date:	Wed, 29 Jan 2025	<pre>Prob (F-statistic):</pre>	2.76e-166					
Time:	15:52:39	Log-Likelihood:	-3129.3					
No. Observations:	1052	AIC:	6271.					
Df Residuals:	1046	BIC:	6300.					
Df Model:	5							
C								

Covariance Type: nonrobust

	coef	std err	t	P> t	[0.025	0.975]			
const frecuencia angulo longitud velocidad espesor	132.5154 -0.0013 -0.4431 -35.3071 0.1063 -145.1855	0.642 4.95e-05 0.047 1.905 0.010 17.719	206.271 -25.997 -9.496 -18.535 11.104 -8.194	0.000 0.000 0.000 0.000 0.000	131.255 -0.001 -0.535 -39.045 0.088 -179.954	133.776 -0.001 -0.352 -31.569 0.125 -110.417			
Omnibus: Prob(Omnibu Skew: Kurtosis:	s): =======	0. -0.		,	:	2.055 7.527 0.0232 5.20e+05			

Notes:

- [1] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.
- [2] The condition number is large, 5.2e+05. This might indicate that there are strong multicollinearity or other numerical problems.

p-values

const 0.000000e+00
frecuencia 2.437656e-115
angulo 1.429434e-20
longitud 1.545376e-66
velocidad 3.689594e-27
espesor 7.337538e-16
dtype: float64

Como se puede observar los p-values son muy pequeños y al hacer un redondeo o truncamiento a **3** decimales estos se transforman en **0.000**.

4. A partir de los resultados mostrados en la tabla, indica si consideras que existe al menos una variable significativa en el modelo.

Adicionalmente, indica específicamente cuál o cuáles variables específicas tienen una asociación lineal significativa con la salida y cuál considerarías que es la variable más importante del modelo. Imprime en consola cada una de estas aseveraciones como texto, pero indica claramente en qué métrica te estás basando para llegar a cada conclusión.

```
In [4]: print("Variable significativa\nconst\tespesor\n")
    print("Variable no significativa\nfrecuencia\tvelocidad")
    # Me baso en los p-values debido a que tan grandes o pequeños son entre ellos,
    # sin embargo para la variable const supongo que tiene una fuerte relación debido a que es cero.
```

```
Variable significativa
const espesor
```

Variable no significativa frecuencia velocidad

> 5. Calcula el residual standard error y la R^2 del modelo, tanto para los datos de entrenamiento como para los datos de validación e imprime dichos valores en la consola. Para el cálculo de las métricas en el conjunto de entrenamiento, te recomiendo usar los atributos scale (y sacar la raíz cuadrada) y rsquared.

```
In [5]: ySombreroC=resultados.predict(sm.add_constant(XC))
        yMeanC=np.mean(YC)
        essC=sum((ySombreroC-yMeanC)**2)
        emsC=essC/mC
        rssC=sum((YC-yMeanC)**2)
        rmsC=rssC/(nC-mC-1)
        funC=emsC/rmsC
        pvalueC=st.f.sf(funC, mC, (nC-mC-1))
        XP=prueba.drop('presion', axis = 1)
        ySombreroP=resultados.predict(sm.add_constant(XP))
        YP=prueba.presion
        rssP=sum((YP-ySombreroP)**2)
        tssP=sum((YP-np.mean(YP))**2)
        rseP=sqrt(rssP/(nP-mP-1))
        r2P=1-rssP/tssP
        print(f"RSS de entrenamiento: {round(rssC, 4)}\nR^2 de entrenamiento: {round(resultados.rsquared, 4)}\n")
        print(f"RSS de prueba: {round(rssP, 4)}\nR^2 de prueba: {round(r2P, 4)}")
       RSS de entrenamiento: 49723.6116
       R^2 de entrenamiento: 0.525
```

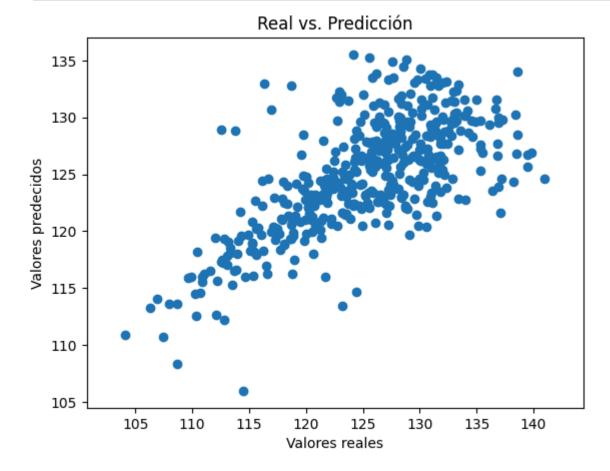
RSS de prueba: 11044.1712

R^2 de prueba: 0.4914

El RSS bajo significativamente entre el entrenamiento y la prueba, por lo que se puede intuir que logra ajustarse de mejor manera, y esto se puede reafirmar viendo el \mathbb{R}^2 , en el cual cambio poco.

6. Finalmente, tratemos de visualizar los resultados obtenidos. Genera una gráfica de dispersión que cuente con el valor real de Y (la presión sonora) para el conjunto de datos de validación en el eje x, y que cuente con el valor estimado de Y, de acuerdo al modelo, para el mismo conjunto de datos en el eje y. Idealmente, si el modelo fuera perfecto, se tendría una línea recta con una pendiente de 1 *(45 grados)*, pues el valor real y el valor estimado serían idénticos. Esta es una manera cualitativa de evaluar la calidad de nuestro modelo, entre más se asemejen los puntos a una línea recta, mejor. Comenta sobre los resultados obtenidos.

```
In [6]: plt.scatter(YP, ySombreroP)
        plt.title('Real vs. Predicción')
        plt.xlabel("Valores reales")
        plt.ylabel("Valores predecidos")
        plt.axis('equal')
        plt.show()
```



Como lo había mencionado, antes pues vemos que si comparamos las predicciones con los valores reales podemos ver una tendencia a acercarse o aproximarse a lo real.

Firma de Honor: Doy mi palabra que he realizado esta actividad con integridad académica