УРОКИ ПО SPIKE PRIME

By the Makers of EV3Lessons



ДВИЖЕНИЕ ПРЯМО

BY SANJAY AND ARVIND SESHAN

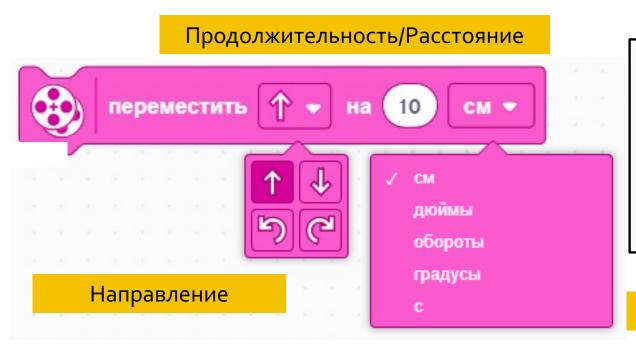




ЦЕЛЬ УРОКА

- 1. Узнаем, как заставить нашего робота двигаться вперед и назад.
- 2. Узнаем, как использовать блоки Движения.

ПРОДОЛЖИТЕЛЬНОСТЬ ДВИЖЕНИЯ



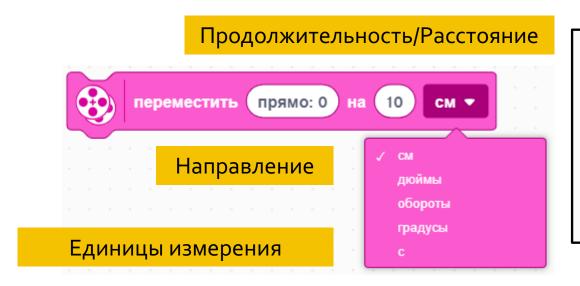
Настройка конфигурации

Чтобы использовать этот блок, необходимо установить скорость, способ, порты моторов, размер колес

Единицы измерения

- Самый простой блок движения дает контроль над направлением и расстоянием.
- Другие блоки движения дают контроль над скоростью и управлением.

НАПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЯ

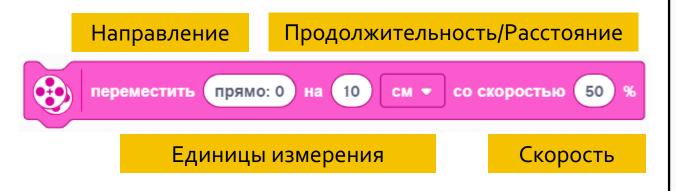


Настройка конфигурации

Чтобы использовать этот блок, необходимо установить скорость, способ, порты моторов, размер колес

- Этот блок позволяет Вам контролировать расстояние движения и повороты робота.
- Этот блок дает контроль над управлением, давая различное количество энергии левым и правым колесам. "прямо: о" дает равную мощность обоим колесам, которая заставляет робот двигаться прямо. вправо:100 и влево:-100 дают полную мощность обоим колесам, но поворачивая их в противоположных направлениях и заставляет робота повернуть или остановить движение.

СКОРОСТЬ ДВИЖЕНИЯ



<u>Настройка</u> <u>конфигурации</u>

Чтобы использовать этот блок, необходимо установить скорость, способ, порты моторов, размер колес

- Этот блок похож на блок направления. Только вместо скорости «по умолчанию»,
 Вы сами определяете её значение в блоке.
- Это будет полезно, если Вы хотите изменить одно движение, сделав его медленным или быстрым.
- Этот Блок должен быть добавлен к Вашей Палитре, используя Расширения. Он находится в Дополнительные Движения.

ДВИЖЕНИЕ НА РАССТОЯНИЕ СО СКОРОСТЬЮ ("УПРАВЛЕНИЕ ТАНКОМ")



Настройка конфигурации

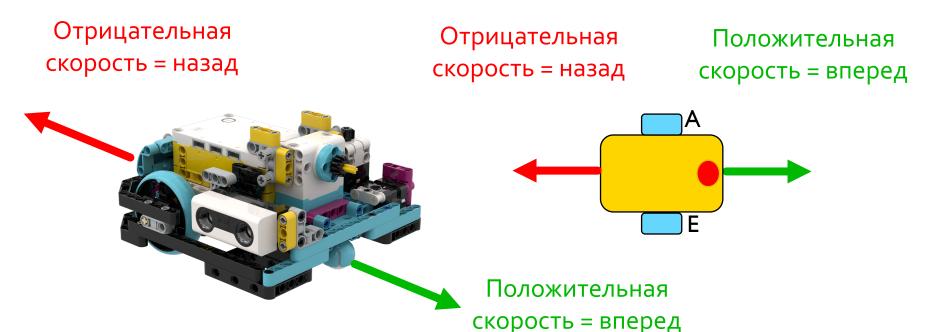
Чтобы использовать этот блок, необходимо установить скорость, способ, порты моторов, размер колес

- Этот блок позволяет Вам контролировать расстояние движения и скорость робота.
- В этом блоке Вы управляете скоростью, определяя эти два значения независимо. Это часто называют управление танком.
- Этот Блок должен быть добавлен к Вашей Палитре, используя Расширения. Он находится в Дополнительные Движения.

На наших уроках мы будем использовать или (слайд 6) средства управления танком или вперед/назад (слайд 3), так как скорость задана явно.

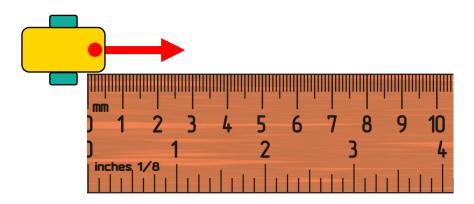
ОТРИЦАТЕЛЬНЫЕ ЗНАЧЕНИЯ

- Вы можете задать отрицательные значения для скорости или мощности.
- Это заставит робота двигаться назад.
- Если будут отрицательными два значения (например, скорость и мощность, или мощность и направление), робот будет двигаться вперед.



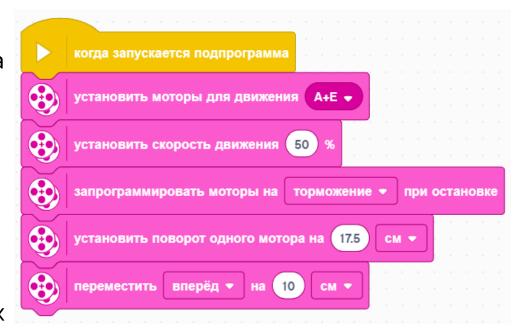
ЗАДАЧА 1: ПЕРЕМЕЩЕНИЕ НА 10 СМ

- Переместите робота 10 сантиметров.
- Основные шаги:
 - Настройте Вашего робота.
 - Используйте Блок Движения (Движение Танка или Блок Продолжительности Движения)
 и двигайтесь для 10 см.



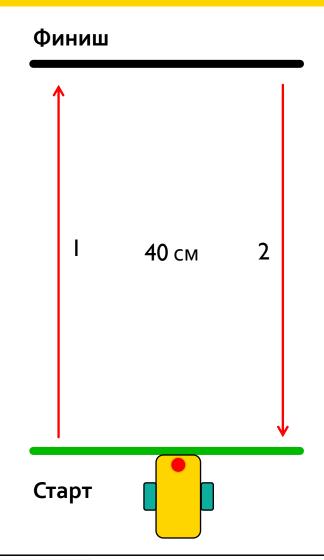
ЗАДАЧА 1: РЕШЕНИЕ

- Настройте робота.
- Если Вы используете малые колеса SPIKE Prime на Droid Bot IV, установите одно вращение на 17.5 см.
- Если Вы используете большие колеса SPIKE Prime на ППП, установите одно вращение на 27.6 см.
- Двигайтесь на 10 см. Расстояние в сантиметрах доступно в других блоках движения.

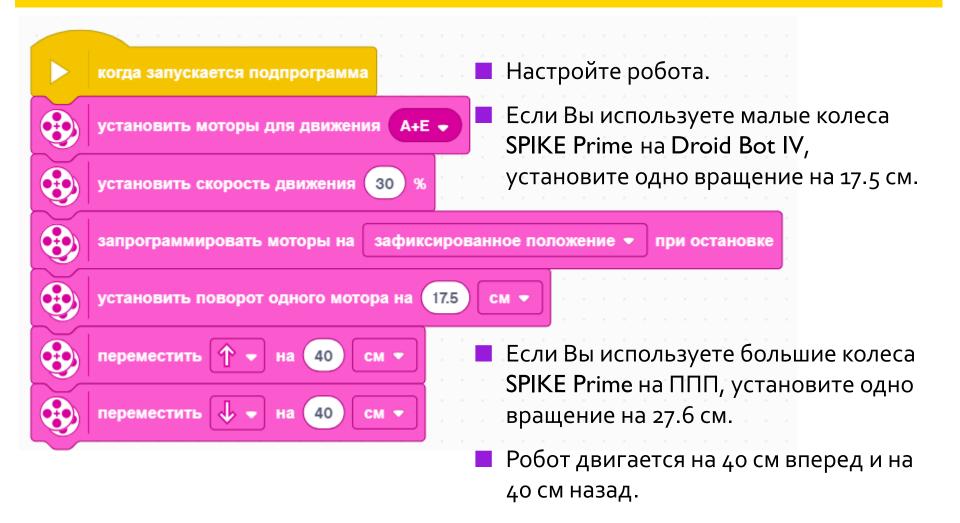


ЗАДАЧА 2: ДВИЖЕНИЕ ВПЕРЕД И НАЗАД

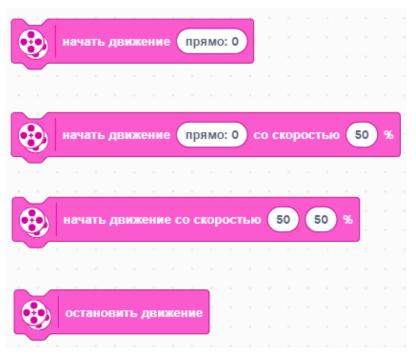
- Движение робота до финишной черты (1) и обратно на старт (2).
- Основные шаги:
 - Настройте Вашего робота.
 - Используйте Блок Движения и продвиньтесь на необходимое расстояние (40 см).
 - Используйте тот же Блок
 Движения, чтобы двигаться
 назад (40 см).



ЗАДАЧА 2: РЕШЕНИЕ



БЛОКИ НАЧАЛА ДВИЖЕНИЯ И ОСТАНОВКИ



- В палитре Движение есть еще 4 блока.
- Блоки начала движения включат Ваши моторы с заданной скоростью.
- У этих блоков нет продолжительности / расстояния. После включения моторов программа немедленно переходит к следующему блоку.
- Мотор продолжит работать, пока не будет остановлен или будет управляться другим блоком.
- Остановка движения остановит Ваши Моторы, независимо от того каким блоком они управлялись.

БЛОКИ ОЖИДАНИЯ И ЗАДАЧА 3.

- Блоки начала движения и остановки выполняются немедленно и используются с другими блоками. Распространенным способом их использования совместно с Блоками Ожидания. Блоки Ожидания позволяют выполнять программу пока некоторое событие не будет выполнено.
- Мы будем использовать Блок Ожидания в секундах.



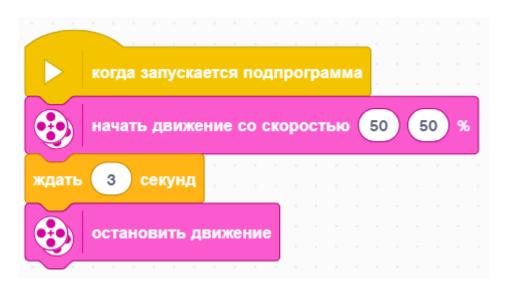
Этот блок ожидает введенное количество секунд.

Задача 3:

Используйте Блоки начала движения, остановки и ожидания, чтобы заставить робота двигаться в течение 3 секунд.

ЗАДАЧА 3: ДВИЖЕНИЕ В ТЕЧЕНИИ 3 СЕКУНД

Вы можете двигаться 3 Секунды, используя Блоки Начала движения и Ожидания?



- Блок начала движение начинает движение.
- После включения моторов программа управление переходит к блоку Ожидания.
 Это занимает 3 секунды.
- Блок остановки заставляет робота остановиться.

CREDITS

- This lesson was created by Sanjay Seshan and Arvind Seshan for SPIKE Prime Lessons
- More lessons are available at www.primelessons.org



This work is licensed under a <u>Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International</u> License.