УРОКИ ПО SPIKE PRIME

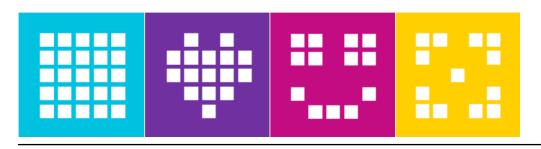
By the Makers of EV3Lessons



MICROPYTHON HA SPIKE PRIME

BY SANJAY AND ARVIND SESHAN



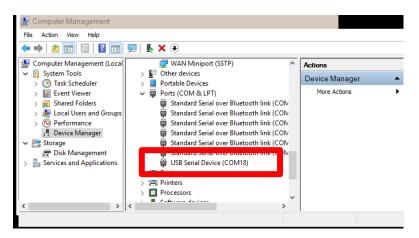


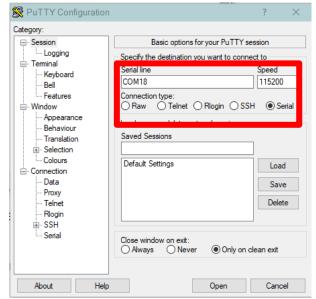
ЦЕЛЬ УРОКА

■ Узнаем, как использовать MicroPython на SPIKE Prime.

ШАГ 1: ПОДКЛЮЧЕНИЕ (WINDOWS)

- Установите любой эмулятор терминала по Вашему выбору.
- Пример: PuTTY https://www.putty.org/
- Убедитесь, что программное обеспечение SPIKE Prime не запущено.
- Присоедините Хаб через USB-порт к Вашему компьютеру.
- Найдите порт:
 - На компьютере посмотрите в своем диспетчере устройств (Старт > Панель управления > Управление компьютером > Диспетчер устройств) и увидим к какому порты Вы подключены.
 - Если у Вас есть несколько соединений портов USB, то при повторном подключении можно увидеть к какому именно.
- Подсоединитесь с нужному портом на скорости 115 200.





ШАГ 1: ПОДКЛЮЧЕНИЕ (DEBIAN GNU/LINUX)

- Откройте терминал Его можно найти в Приложениях → обычно в Системных инструментах.
- 2. Введите следующие команды (для Debian и ему подобных):
 - 1. sudo apt-get update
 - 2. sudo apt-get install -y screen
- Подключите свой Хаб и введите sudo dmesg. Появится длинный список сообщений журнала. Последняя строка (или близкая к последней) должна содержать устройство USB ACM и идентификатор, аналогичный ttyACM0. Если вы не можете найти его, сначала найдите LEGO Technic Large Hub.
- 4. Введите sudo screen /dev/ttyACM0 115200.Замените ttyACM0 своим идентификатором.

```
File Edit View Search Terminal Help

[154870.922611] ath: country maps to regdmn code: 0x3a
[154870.922611] ath: Country alpha2 being used: US
[154870.922611] ath: Regpair used: 0x3a
[154870.922612] ath: Regpair used: 0x3a
[154870.922613] ath: regdomain 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] ath: regdomain 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] ath: regdomain 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] ath: regdomain 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] ath: regdomain 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] ath: regdomain 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] ath: regdomain 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] prieport 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] prieport 0x8348 dynamically updated by country element
[154870.922613] prieport 0x8348 dynamically updated by country element
[155669.737066] prieport 0x8348 dynamically updated by country element
[155669.737083] prieport 0x8348 dynamically updated by country element
[15566
```

ШАГ 1: ПОДКЛЮЧЕНИЕ (MAC OS X)

- Откройте терминал Его можно найти в Приложениях → обычно в Системных инструментах.
- 2. Введите ls /dev/ | fgrep usb | fgrep tty чтобы найти порт Хаба.
- 3. Введите screen /dev/tty.usbmode366A398231381 115200.Замените tty... на вывод первой команды. Если было несколько выводов, попробуйте все из них, пока не получите правильный.

Ниже приведен пример выполнения команд. Вывод компьютера выполнен зеленым цветом, команды, которые вы вводите, - черным.

```
$ ls /dev | fgrep usb | fgrep tty
tty.usbmodem366A39831234
```

\$ screen /dev/tty.usbmodem366A39831234

ШАГ 2

- Вы можете увидеть много разных чисел. Это информация с датчиков и от моторов.
- Нажмите Control-C.
- Вы готовы к программированию.

```
COM18-Putty

O, 165, 0]], [49, [0, 0, -141, 0]], [61, [70, 10]], [-38, 31, 1001], [0, 4, 1], [2, 2], [48, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 0, -141, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 0, -82, 0]], [48, [0, 0, 165, 0]], [49, [0, 2, 14, 0]], [61, [75, 10]], [48, [0, 2, 2, 0]], [48, [0, 2, 2, 2]], [48, [0, 2, 2, 2]], [48, [0, 2, 2, 2]], [48, [0, 2, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2, 2]], [48, [0, 2,
```

```
0, 165, 0]], [49, [0, 0, -141, 0]], [61, [69, 10]], [-43, 38, 995], [0, 4, 2], [
MicroPython vl.9.4-1146-gca9944357 on 2019-10-03; LEGO Technic Large Hub with ST
M32F413xx
Type "help()" for more information.
>>>
```

МОДУЛИ ХАБА

- Модуль питона «Хаб» содержит все ключевые функции / объекты, которые необходимы, чтобы взаимодействовать с Хабом SPIKE Prime.
- Чтобы получить доступ к этому модулю, Вы должны сначала «импортировать» модуль. Напечатайте «import hub» в консоли MicroPython.

```
>>> import hub
>>>
```

Как только Вы импортировали хаб, Вы можете исследовать интерфейсы, при работе можно использовать автозавершение. Напечатайте «hub». и затем нажмите кнопку «Tab».

```
>>> hub.
                              version
 class
                                             BT VCP
               name
                                             ble
Image
               USB_VCP
                              battery
bluetooth
               button
                              display
                                             info
               motion
led
                              port
                                             power_off
                              supervision
sound
                                             temperature
               status
```

КОМАНДА HELP

Модуль MicroPython содержит инструменты помощи. Для доступа напечатайте "help()".

```
>>> help()
Welcome to MicroPython!
For online help please visit http://micropython.org/help/.
Quick overview of commands for the board:
 hub.info() -- print some general information
 hub.status() -- print sensor data
Control commands:
 CTRL-A
               -- on a blank line, enter raw REPL mode
 CTRL-B
            -- on a blank line, enter normal REPL mode
 CTRL-C
              -- interrupt a running program
 CTRL-D
               -- on a blank line, do a soft reset of the board
               -- on a blank line, enter paste mode
 CTRL-E
For further help on a specific object, type help(obj)
For a list of available modules, type help('modules')
```

ДРУГИЕ МОДУЛИ / БИБЛИОТЕКИ

■ Напечатайте комаду help('modules').

```
>>> help('modules')
 _main___
                                                        umachine
                  heapq
                                     struct
onewire
                  hub
                                     SYS
                                                        uos
                                     time
array
                  io
                                                        urandom
binascii
                                     ubinascii
                  json
                                                        ure
builtins
                  machine
                                     ucollections
                                                        uselect
cmath
                  math
                                     uctypes
                                                        ustruct
collections
                  micropython
                                                        utime
                                     uerrno
                                     uhashlib
                                                        utimeq
errno
firmware
                  random
                                     uheapq
                                                        uzlib
                                     uio
                                                        zlib
qC
                  re
hashlib
                  select
                                     ujson
Plus any modules on the filesystem
```

Это увидите список модулей, которые доступны на SPIKE Prime

ДРУГИЕ МОДУЛИ / БИБЛИОТЕКИ

Вы можете использовать команду импорта, чтобы загрузить любую из библиотек, Вы находите и затем используете автозавершение или help(), чтобы использовать их функции.

```
>>> import random
>>> help(random)
object <module 'urandom'> is of type module
    __name__ -- urandom
    getrandbits -- <function>
    seed -- <function>
    randrange -- <function>
    randint -- <function>
    random -- <function>
    random -- <function>
    random -- <function>
    random -- <function>
    vaniform -- <function>
>>> random.random()
0.711182
>>> random.random()
0.408947
```

ЗАДАЧА 1: HELLO WORLD

- Напечатайте "Hello World" на экране Вашего Хаба.
- Ключевые шаги:
 - 1. Импортируйте модуль хаба.
 - 2. Исследуйте компоненты хаба, чтобы найти тот, который управляет Световой Матрицей (используйте «display»).
 - 3. Далее, ищите метод, который «показывает» что-то на дисплее (используйте «shows»).

РЕШЕНИЕ: HELLO WORLD

■ Напечатайте "Hello World" на экране Вашего Хаба.

```
>>> import hub
>>> hub.
class__
                               __version__
                                               BT_VCP
               __name__
               USB_VCP
                               battery
                                               ble
Image
                               display
bluetooth
               button
                                               info
               motion
led
                               port
                                               power_off
                               supervision
sound
                                               temperature
               status
>>> hub.display.
__class__
               callback
                               clear
                                               pixel
rotation
               show
>>> hub.display.show('Hello World')
```

CREDITS

- This lesson was created by Sanjay Seshan and Arvind Seshan for SPIKE Prime Lessons
- More lessons are available at www.primelessons.org



This work is licensed under a Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License.