## SPIKE PRIME LESSONS

Pelos criadores do EV3Lessons



# VISUALIZANDO DADOS DE SENSORES

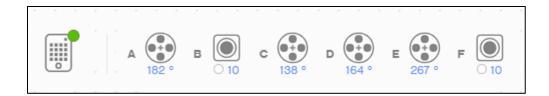
POR SANJAY E ARVIND SESHAN





## **OBJETIVOS**

Aprender a ver os valores de sensores no SPIKE Prime



# POR QUE VOCÊ PRECISA DOS DADOS DE SENSORES?

Dados de sensores podem...

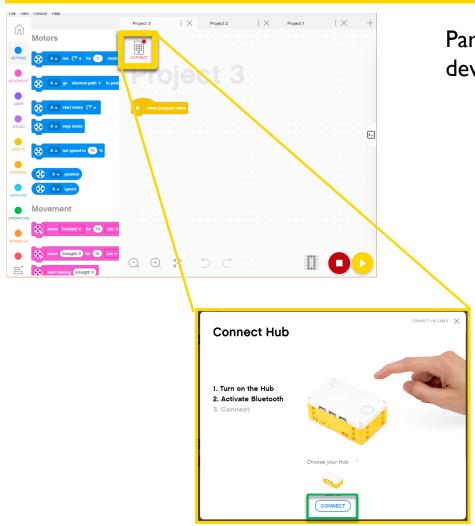
Ser usados para programar com mais facilidade (sem mais tentativa e erro!)

Ser usados para programar com mais precisão

Ser usados para resolver bugs e problemas de construção

O SPIKE Prime não tem tela, mas você pode visualizar os dados dos sensores com o Painel de Controle.

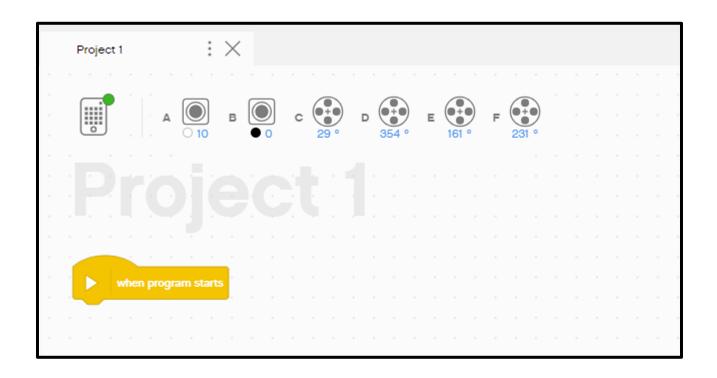
# VOCÊ DEVE ESTAR CONECTADO AO HUB



Para visualizar qualquer dado, primeiro você deve se conectar ao Hub

# VALORES DOS SENSORES NA PÁGINA DO PROJETO

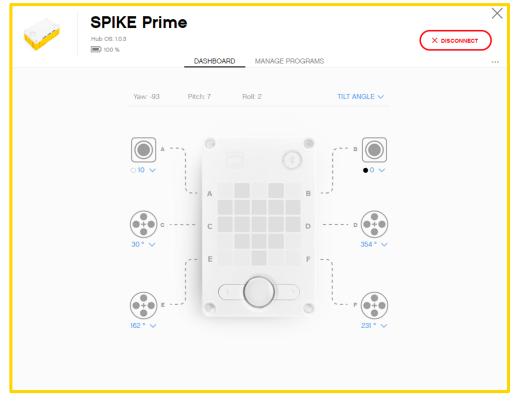
Uma vez conectado ao Hub, valores de sensores e motores são visíveis no topo de cada página de Projeto.



## VALORES DOS SENSORES NO PAINEL DE CONTROLE

Ao clicar no ícone do Hub você é levado ao Painel de Controle onde pode ver mais dados de sensores.





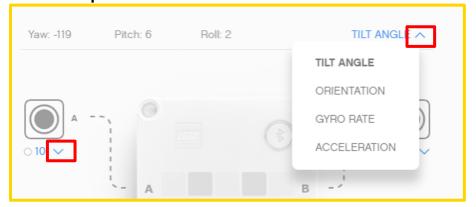
### DADOS MAIS DETALHADOS NO PAINEL DE CONTROLE

Através do Painel de Controle você pode obter informações extras sobre cada motor e sensor conectados.

Selecione o modo usando a seta para baixo.

Você também tem acesso aos dados do giroscópio.

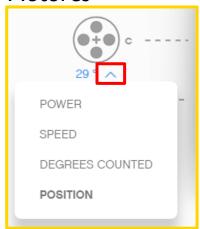
#### Giroscópio



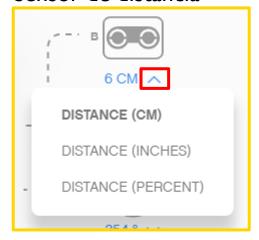
#### Sensor de cor



#### **Motores**



#### Sensor de distância



## DADOS DE SENSORES SÃO PODEROSOS

Dados de sensores te ajudam a programar melhor e a resolver bugs

Em nossas outras lições usaremos sensores com frequência.

Conforme você completa cada desafio irá perceber como os sensores lhe ajudam.

O próximo slide contém vários exemplos para refletir sobre.

# **QUANDO ESSES DADOS SÃO ÚTEIS?**

**Reduz tentativa e erro:** Eu desejo que o robô faça uma determinada curva, mas não estou seguro quanto ao valor. Como posso prevê-lo sem chutar?

**Solucionar bugs:** O robô falhou em seguir a linha verde como eu programei. Porque isso ocorreu? Qual cor o robô viu?

**Verificar montagens:** Eu construí meu robô com o sensor de força um pouco dentro do mesmo. Não tenho certeza se o sensor de força está sendo pressionado o suficiente. Como posso ter certeza que o sensor está sendo pressionado?

**Testar sensores:** Eu programei meu robô para parar a 20 cm de um objeto. Mas ele parou antes. O sensor está funcionando corretamente? Como eu posso ver o que o sensor de distância vê?

## **CRÉDITOS**

Esse tutorial foi criado por Sanjay Seshan e Arvind Seshan para SPIKE Prime Lessons

Mais tutoriais em www.primelessons.org

Traduzido para o português por Lucas Colonna e revisado por Anderson Harayashiki Moreira



This work is licensed under a Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License.