

# SPIKE PRIME LESSONS

By the Creators of EV3Lessons



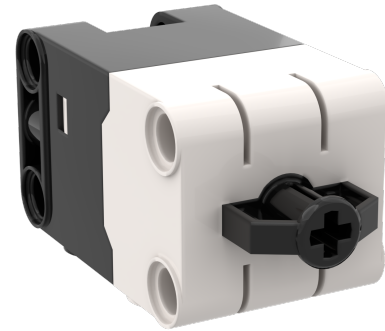
## INTRODUÇÃO AO SENSOR DE FORÇA

POR SANJAY E ARVIND SESHAN



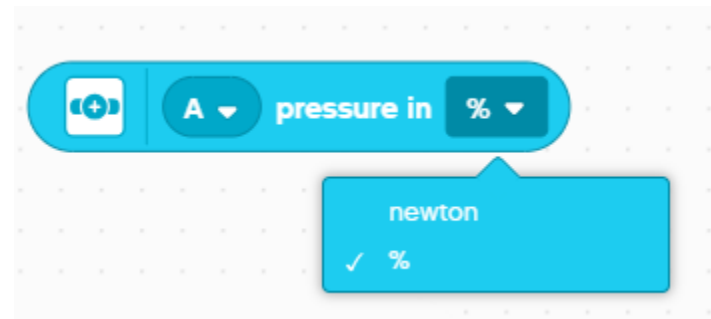
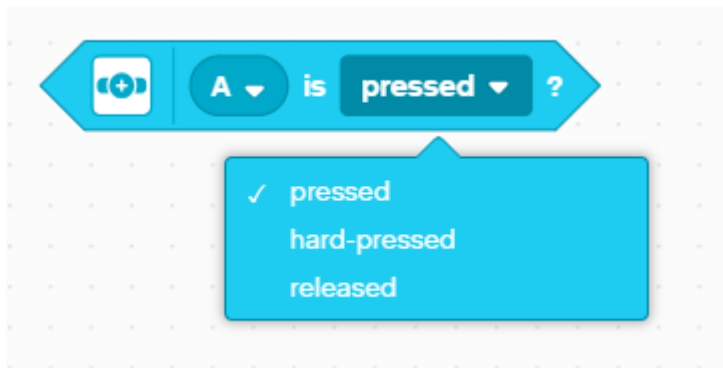
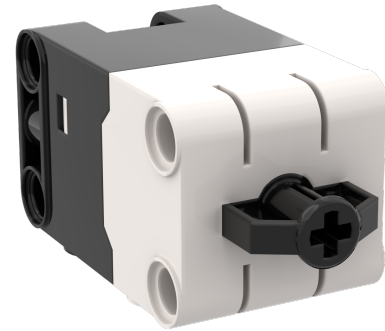
# OBJETIVOS

- Aprender a usar o Sensor de Força
- Aprender a usar o bloco “Espere até que”



# O QUE É O SENSOR DE FORÇA?

- O Sensor de Força tem dois principais modos
  - Sentir toques
  - Mensurar força
- Você pode medir a Força em porcentagem ou em Newtons



# COMO VOCÊ PROGRAMA COM O SENSOR DE FORÇA

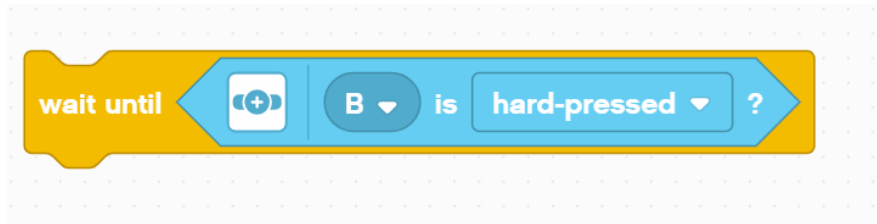
## ■ Os três modos são:

- Pressionado – até um pressionar suave é detectado
- Pressionado com força – Requer pressionar o sensor por volta de 60% para dentro
- Solto – segure o sensor para dentro e depois qualquer liberação será detectada.



# DESAFIO I: MOVA-SE ATÉ SER PRESSIONADO

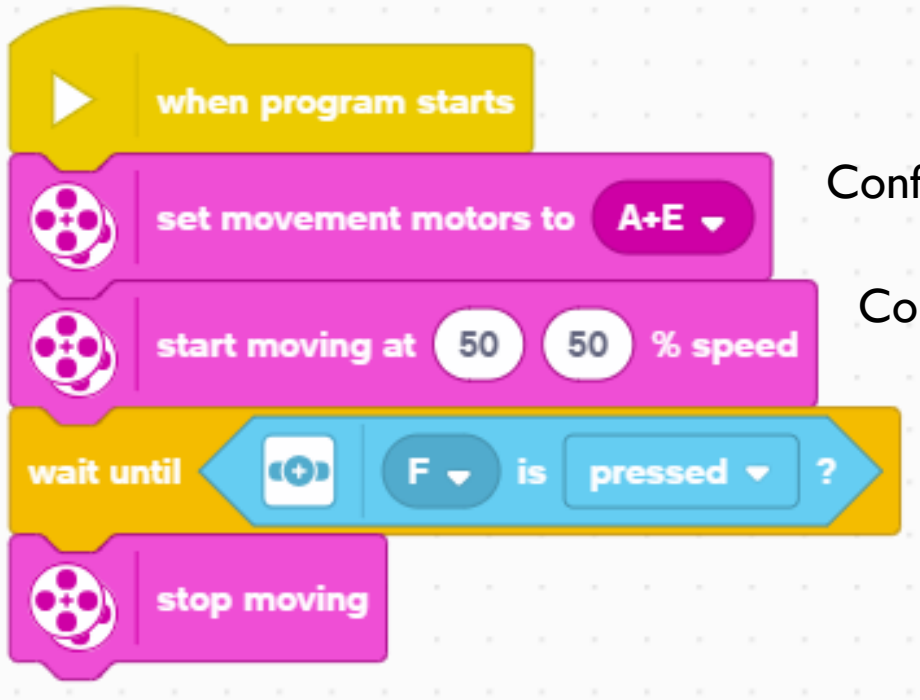
- Programe seu robô para que se mova em linha reta até você pressionar o sensor com a mão.
- Tente usar os modos Pressionado e Pressionado com força
- Você irá usar o bloco Espere até que neste desafio.



- Passos básicos:
  - Defina os **motores de movimento** para o seu robô( A e E para o Droid Bot IV e para a BMA)
  - Defina a **% de velocidade** para seu robô.
  - Comece a **se mover em linha reta**.
  - Use o bloco **Espere até que** para detectar quando o Sensor de Força for pressionado.
  - **Pare de se mover**

# DESAFIO I: SOLUÇÃO

Nas lições anteriores, você aprendeu a configurar o seu robô. O primeiro conjunto de blocos define os motores de movimentação, para mais detalhes veja a lição configurando o seu robô.



Configura o robô

Começa a se mover

Espera até que o Sensor de Força seja pressionado.

# CRÉDITOS

- Essa lição foi criada por Sanjay Seshan e Arvind Seshan para SPIKE Prime Lessons
- Mais lições em [www.primelessons.org](http://www.primelessons.org)
- Traduzido para o português por Lucas Colonna



This work is licensed under a [Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License](https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/).