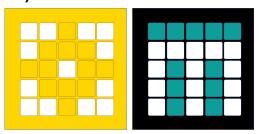
PRIME LESSONS

By the Makers of EV3Lessons

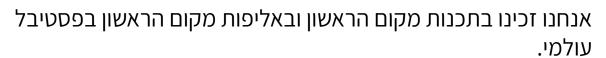


שימוש בשיעורים אלו

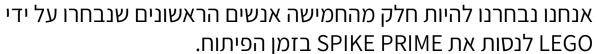
Arvind and Sanjay Seshan מאת

מי הכותבים והמייסדים?

אנחנו תלמידי תיכון מפיטסבורג, פנסילבניה, ארה"ב.



אנחנו גם כתבנו את כל השיעורים ב-EV3Lessons.com שהיו בשימוש של יותר מ850,000 אנשים ברחבי העולם. ל-FLLTutorials.com יש עוד 150,000 משתמשים.



.ROBOT INVENTOR אנחנו עבדנו גם עם

בקיצור, יש לנו רקע של לימוד, כתיבת שיעורים והשתתפות בתחרויות.







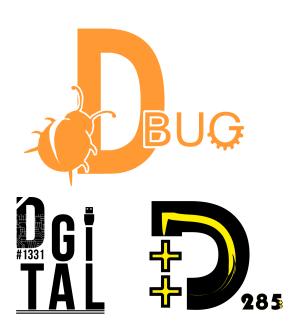
Sanjay

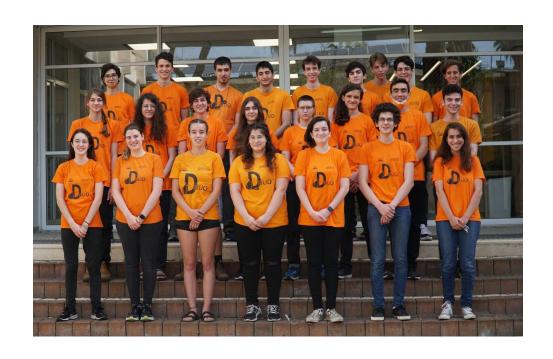




מי המתרגמים?

תלמידי קבוצת ה-FRC D-Bug #3316 מעירוני ד' בתל-אביב וקבוצות ה-FLL של התיכון, 285# ++2 ו- Dgital #1331





משימה ומיקוד

- ישנם שיעורי תכנות בתוכנה של SPIKE PRIME. השיעורים האלה קצרים ומבוססים על פרויקט. ישנה גם יחידת תחרות. יש גם פרויקטים ב-ROBOT INVENTOR.
 - מציעים נקודת מבט אחרת. אנחנו מתמקדים בלשפר את יכולות התכנות בעזרת Prime Lessons רובוט אימונים פשוט עם שני גלגלים ממונעים.
 - אפשר להשתמש ביכולות שאנו מקנים בכל תחרות או פרויקט.
 - אנחנו מאוד מאמינים בצורך לחקור ולגלות. אנחנו לעולם לא ניתן תשובות ישירות. אנחנו מצפים שתלמדו את הרעיון ותיישמו אותו בתחרויות.
 - אנחנו מאוד מאמינים ששימוש בחיישנים הוא כלי חשוב להגדיל את הדירותו של הרובוט, לכן אתם תמצאו שחלק גדול מהשיעורים לנו מדבר על חיישנים בצורה זו או אחרת.
 - השיעורים שלנו מעוצבים בצורה שעליכם לפתור את השיעורים הקודמים וליישם את מה שלמדתם בשיעורים הבאים. השיעורים מסודרים ביחידות נוחות שנבנות אחת על השנייה.

צורת השיעורים

- התוכן וצורת ההעברה של השיעורים שלנו מבוססים על שבע שנים שך כתיבה ולימוד שיעורי תכנות.
 - אנחנו משתדלים לשמור על השיעורים קצרים (10-12 שקופיות) בכוונה.
- השיעורים שלנו אינם סרטוני יוטיוב בכוונה. למרות זאת, אנחנו נספק סרטונים משלימים על מנת הדגים תנועות רובוט כשיהיה צורך.
 - כל שיעור כולל את המרכיבים הבאים:
 - מטרות, בלוקים עיקריים, אתגרים, פתרון.
 - שיעורים מקובצים יחד ליחידות.

יחידות לימוד

יחידת לימוד 1# - הקדמה

שימוש בשיעורים אלו בניית רובוט תוכנה ועדכוני תוכנה

בנייה קלה יותר עם SPIKE Prime בנייה קלה יותר עם

יחידת לימוד 2# - ניווט בתוכנה

היכרות עם SPIKE Prime, התוכנה והבקר ניהול פרוייקטים בתוכנה צפייה בערכי חיישנים

יחידת לימוד 3# - תזוזה ופנייה

הגדרת תנועת הרובוט נסיעה ישר סיבוב ופנייה עם חיישן הג'יירו פניות מדוייקות

יחידת לימוד 4# - הרגלי תכנות טובים

פסאודו קוד הערות בקוד

יחידת לימוד 5# - שימוש בחיישנים

מבוא לחיישן הכוח מבוא לחיישו הצבע מבור לחיישן מרחק

יחידת לימוד 6# - שיפור טכניקות תכנות

שימוש בבלוק חזרה (לולאה) שימוש בבלוקים של צלילים ומוזיקה שימוש בבלוקים ופונקציות של אור שימוש בבלוקים של If-Then (אם-אז)

יחידות לימוד 7# - שילוב כל מה שלמדנו

זיהוי "תקיעה" של מנוע והזזת חפצים מעקב אחר קו אתגרים

יחידת לימוד 8# - טכניקות תכנות מתקדמות

היכרות עם אירועים (Events) סנכרון אירועים משתנים

בלוקים בהתאמה אישית (My Blocks)

יחידות לימוד

יחידת לימוד 9# - שימוש מתקדם בחיישנים

התיישרות על קו

מעקב פרופורציונלי אחרי קו

נסיעה ישרה עם ג'יירו

מעקב אחרי קו באמצעות PID

יחידת לימוד 10# - טכניקות עבור FIRST LEGO League

נסיעה בתאוצה

טכניקות דיבוג (תיקון בעיות בתוכנה)

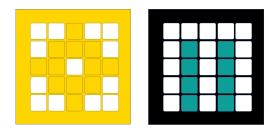
טכניקות לשיפור עקביות הרובוט

סוגי שיעורים

שיעורים זמינים לבלוקי מילים ולפייתון.



SPIKE PRIME ו-ROBOT INVENTOR מאוד דומים. השיעורים שלנו מתאימים לשניהם. אם ישנם הבדלים, אנחנו נציין אותם בשיעורים.



קרדיטים

.Prime Lessons עבור Arvind and Sanjay Seshan המצגת נוצרה על ידי



'של עירוני ד FRC D-Bug #3316 של עירוני ד FLL-המצגת תורגמה לעברית ע"י



DGITAL #1331-I D++ #285



ניתן למצוא שיעורים נוספים באתר



www.primelessons.org





This work is licensed under a <u>Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License</u>.