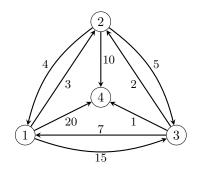
Aluno(	a)	:	
	$\sim$	•	

# Primeira avaliação (Valor: 10,0)

- 1. [Valor: 4,0] No grafo G = (V, E) a seguir, os vértices representam estados em um jogo e, cada aresta (u, v) indica que é possível sair do estado u e alcançar diretamente o estado v com um custo w(u, v).
  - (a) [Valor: 1,5] Represente este grafo através de matriz e lista de adjacência.
  - (b) [Valor: 1,0] Explique se há diferença entre as duas representações, em termos de complexidade computacional, na consulta: "É possível alcançar diretamente o estado v a partir do estado u?"
  - (c) [Valor: 1,5] Dados dois vértices  $s, t \in V$ , onde s é o estado inicial do jogo e t o estado final, escreva um algoritmo de tempo linear (ou seja, de complexidade O(V + E)), que informe se o jogo tem fim.



- 2. [Valor: 3,0] Considere o problema de encontrar o caminho de custo mínimo em um grafo orientado G = (V, E).
  - (a) [Valor: 1,0] Mostre que o algoritmo de Dijkstra falha se G possui arestas com pesos negativos (explique detalhadamente).
  - (b) [Valor: 1,0] Considere agora a seguinte ideia. Se G possui arestas com pesos negativos, então some uma constante c a todas as arestas do grafo, tal que todas fiquem com pesos positivos. Execute o algoritmo de Dijkstra e obtenha os caminhos mínimos neste grafo alterado. Para obter os caminhos mínimos no grafo original, para cada vértice  $v \in V$ , subtraia do valor da distância calculada o valor  $k \times c$ , onde k é o número de arestas no caminho do vértice origem s até v (considerando a árvore de predecessores). Justifique se esta ideia funciona corretamente ou não.
  - (c) [Valor: 1,0] Se G contém um ciclo com custo negativo no percurso do vértice origem s a um vértice qualquer v, então não existe um caminho de custo mínimo de s a todos os vértices que fazem parte deste ciclo negativo e demais vértices alcançáveis dos vértices pertencentes a este ciclo. Esta afirmação está correta? Caso haja um ciclo de custo negativo em G, é possível existir caminhos mínimos e determiná-los? Se sim, indique como. Caso contrário justifique.
- 3. [Valor: 3,0] Uma propriedade interessande do algoritmo de busca em profundidade é que podemos utilizá-lo para classificar as arestas do grafo de entrada G = (V, E). Arestas de árvores: são arestas da floresta de busca em profundidade  $G_{\pi}$ . A aresta (u, v) é uma aresta de árvore se v foi descoberto pela primeira vez ao explorar a aresta (u, v). Arestas de retorno: são arestas (u, v) conectando um vértice u a um antecessor v em uma árvore de busca em profundidade. Arestas de avanço: são arestas (u, v) que não pertencem à árvore de busca em profundidade, mas conectam um vértice u a um descendente v que pertence à árvore de busca em profundidade. Arestas de cruzamento: são todas as outras arestas, as quais podem conectar vértices na mesma árvore de busca em profundidade ou em duas árvores de busca em profundidade diferentes. Assim, pede-se:
  - (a) [Valor: 1,5] Desenvolva um algoritmo que dado um grafo G=(V,E) classifique cada aresta de acordo com seu tipo. [Não precisa armazenar esta informação, pode imprimir na tela "(u,v) é X", onde X deve ser substituído por uma das quatro classificações].
  - (b) [Valor: 1,5] Considere a afirmação: "Um grafo orientado G=(V,E) possui uma ou mais ordenações topológicas se não possui arestas de retorno." A afirmação está correta? Justifique.

## Material de apoio

#### Busca em largura

```
BFS(G,s)
 1 for each vertex u \in G.V - \{s\}
 2 u.color = WHITE
 3 u.d = \infty
   u.\pi = NIL
 4
 5 s.color = GRAY
 6 \, \text{s.d} = 0
7 s.\pi = NIL
8 Q = Ø
9 ENQUEUE(Q,s)
10 while Q \neq \emptyset
    u = DEQUEUE(Q)
11
    \texttt{for each } \texttt{v} \in \texttt{G.Adj[u]}
12
     if v.color == WHITE
13
14
          v.color = GRAY
15
          v.d = u.d + 1
16
          v.\pi = u
         ENQUEUE(Q,v)
17
18
   u.color = BLACK
```

## Busca em profundidade

```
DFS(G)
1 for each vertex u \in G.V
2
   u.color = WHITE
  u.\pi = NIL
3
4 \text{ time} = 0
5 for each vertex u \in G.V
   if u.color == WHITE
6
      DFS-VISIT(G,u)
7
DFS-VISIT(G,u)
 1 \text{ time} = \text{time} + 1
 2 \text{ u.d} = \text{time}
 3 u.color = GRAY
 4 for each v \in G.Adj[u]
5 if v.color == WHITE
      v.\pi = u
    DFS-VISIT(G,v)
7
 8 u.color = BLACK
9 \text{ time} = \text{time} + 1
10 u.f = time
```

### Ordenação topológica

```
Topological-Sort(G)
1 Chamar DFS(G) para calcular o tempo de
  término v.f para cada vértice v;
2 à medida que cada vértice é terminado,
  insera-o à frente de uma lista ligada;
3 devolva a lista ligada de vértices.
```

#### Caminhos mínimos

```
initialize-single-source(G, s)
1 for each vertex v \in G.V
2 v.D = \infty
3 v.\pi = NIL
4 \text{ s.d} = 0
relax(u,v,w)
1 if v.d > u.d + w(u,v)
   v.d = u.d + w(u,v)
3 \quad v.\pi = u
Bellman-Ford(G, w, s)
1 initialize-single-source(G, s)
2 for i = 1 to |G.V| - 1
    for each edge (u, v) in G.E
       relax(u, v, w)
5 for each edge (u, v) in G.E
6 if v.d > u.d + w(u, v)
     return false
8 return true
Dijkstra(G,w,s)
1 initialize-single-source(G,s)
2 S = Ø
3 Q = G.V
4 while Q \neq \emptyset
5 \quad u = Extract-Min(Q)
  S = S \cup \{u\}
    for each vertex v \in G.Adj[u]
7
     relax(u,v,w)
Floyd-Warshall(W)
1 n = W.linhas
D^{(0)} = W
3 for k = 1 to n
   for i = 1 to n
       for j = 1 to n
5
         d_{ij}^{(k)} = \min(d_{ij}^{(k-1)}, d_{ik}^{(k-1)} + d_{kj}^{(k-1)})
6
7 return D^{(n)}
```