时间序列算法

Time Series Algorithms

Mr. Black

录目

- 时间序列
- ARIMA模型
- 季节性分析

时间序列

时间序列

时间序列是现实生活中经常会碰到的数据形式。例如北京市连续一年的日平均气温、 某股票的股票价格、京东上某件商品的日销售件数等等。时间序列分析的的目的是挖 掘时间序列中隐含的信息与模式,并借此对此序列数据进行评估以及对系列的后续走 势进行预测。





统计量

假设存在一个时间序列: $\{Y_t|t=0,\pm 1,\pm 2,...\}$

均值定义为: $\mu_t = E(Y_t)$

方差定义为: $\sigma_t^2 = E\left(\left(Y_t - \mu_t\right)^2\right)$

自协方差定义为: $\gamma_{t,s} = Cov(Y_t, Y_s) = E((Y_t - \mu_t)(Y_s - \mu_s))$

自相关系数定义为: $\rho_{t,s} = \frac{\gamma_{t,s}}{\sqrt{\gamma_{t,t}\gamma_{s,s}}}$

如果忽略元素来自时间序列这一事实,各统计量的意义与普通的统计学中无异。

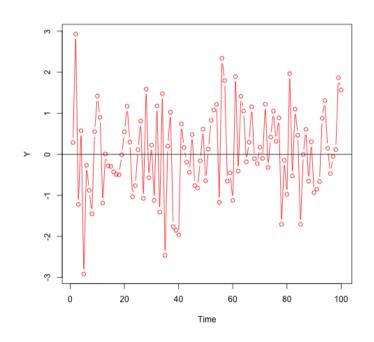
白噪声

考虑一个时间序列,其中每一个元素为独立同分布变量,且均值为o。这种时间序列叫做白噪声。之所以叫这个名字,是因为对这种序列的频域分析表明其中平等的包含了各个频率,和物理中的白光类似。

每个元素服从 N(0,1),均值 $\mu_t = 0$,方 差 $\sigma_t^2 = 1$ 。每个元素独立,对于任何 $t \neq s$, $\gamma_{t,s} = 0$, $\rho_{t,s} = 0$ 。

我们一般用e表示白噪声,将白噪声序列 写作:

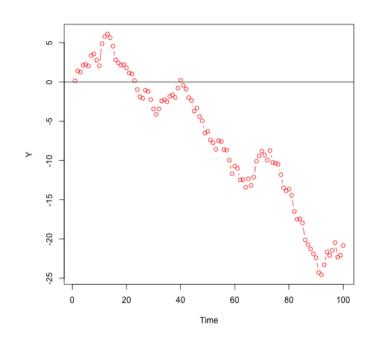
$$\{e_1,e_2,\ldots,e_t,\ldots\}$$



随机游走

考虑一个时间序列,在 t时刻的值是白噪声前 t个值之和,设 $\{e_1, e_2, \ldots, e_t, \ldots\}$ 为标准正态的白噪声,则:

$$Y_1 = e_1$$
 $Y_2 = e_1 + e_2$
 \vdots
 $Y_t = e_1 + e_2 + \ldots + e_t$
 \vdots



均值:
$$\mu_t = E(e_1 + \dots, +e_t) = E(e_1) + \dots + E(e_t) = 0$$

方差:
$$\sigma_t^2 = Var(e_1 + \ldots + e_t) = Var(e_1) + \ldots + Var(e_t) = t\sigma^2$$

从统计上可以看到,随机游走的"趋势性"实际是个假象,因为其均值函数一直是白噪声的均值,不存在偏离的期望。但方差与时间呈线性增长并且趋向于无穷大,这意味着只要时间够长,随机游走的序列值可以偏离均值任意远,但期望永远在均值处。物理与经济学中很多现象被看做是随机游走,例如分子布朗运动,股票的价格走势等。

平稳性

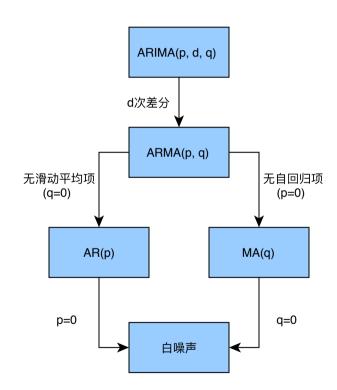
平稳性是时间序列分析中很重要的一个概念。一般的,我们认为一个时间序列是平稳的,如果它同时满足一下两个条件:

- 1. 均值函数是一个常数函数
- 2. 自协方差函数只与时滞有关,与时间点无关
- 一般的时间序列分析往往针对平稳序列,对于非平稳序列会通过某些变换将其变为平稳的。

ARIMA模型(Autoregressive Integrated Moving Average model),差分整合移动平均自回归模型,又称整合移动平均自回归模型(移动也可称作滑动),时间序列预测分析方法之一。

ARIMA (p, d, q)中,AR是自回归,p为自回归项数;MA为滑动平均,q为滑动平均项数,d为使之成为平稳序列所做的差分次数(阶数)。

图中自顶向下越来越特化,而自底向上则越来越泛化。



AR模型

具有如下结构的模型为p阶自回归模型,记为AR(p):

$$Y_t = e_t + \phi_1 Y_{t-1} + \phi_2 Y_{t-2} + \ldots + \phi_p Y_{t-p}$$

AR(p)模型有三个限制条件:

- $1. \phi_p \neq 0$,这个限制条件可以保证模型的最高阶数为 p;
- 2. $E(e_t) = 0$, $Var(e_t) = \sigma_s^2$, $E(e_t, e_s) = 0$, $s \neq t$, 这个限制条件要求随机干扰序列 $e_t \neq 0$ \$e_t \ \$
- 3. $E(Y_s e_t) = 0, \forall s < t$, 这个条件限制当前的随机干扰与过去的数据序列值无关。

通常上述三个条件为AR模型的默认条件,因此常将AR(p)模型简记为:

$$Y_t = \sum_{i=1}^p \phi_i Y_{t-i} + e_t$$

MA模型

具有如下结构的模型为q阶滑动平均模型,记为MA(q):

$$Y_t = e_t - \theta_1 e_{t-1} - \theta_2 e_{t-2} - \ldots - \theta_q e_{t-q}$$

MA(q)模型有两个限制条件:

- $1. \theta_q \neq 0$,这个限制条件可以保证模型的最高阶数为 q;
- 2. $E(e_t) = 0, Var(e_t), E(e_s, e_t) = 0, s \neq t$,这个限制条件要求随机干扰序列\$e_t\$是均值为零白噪声序列。

通常上述两个条件为MA模型的默认条件,因此常将MA(q)模型简记为:

$$Y_t = e_t - \sum_{i=1}^q heta_i e_{t-i}$$

如果一个时间序列兼有AR和MA部分,并且是平稳的,则构成ARMA模型。一般 ARMA(p,q)的表达式为:

$$Y_t = e_t + \sum_{i=1}^p \phi_i Y_{t-i} - \sum_{j=1}^q heta_j e_{t-j}$$

令:

$$\Phi\left(L\right) = 1 - \phi_1 L - \phi_2 L^2 - \ldots - \phi_p L^p$$

$$\Theta\left(L
ight)=1+ heta_{1}L+ heta_{2}L^{2}+\ldots+ heta_{q}L^{q}$$

则上式可简写为:

$$\Phi\left(L\right)Y_{t}=\delta+\Theta\left(L\right)e_{t}$$

其中, L称之为滞后算子。

ARIMA和ARMA的区别就是,将公式中 Y_t 替换为差分算子,即:

$$\Phi \left(L
ight) \Delta ^{d}Y_{t}=\delta +\Theta \left(L
ight) e_{t}$$

差分算子为:

$$\Delta Y_t = Y_t - Y_{t-1} = Y_t - LY_t = (1 - L) Y_t$$

$$\Delta^2 Y_t = \Delta Y_t - \Delta Y_{t-1} = (1 - L) Y_t - (1 - L) Y_{t-1} = (1 - L)^2 Y_t$$

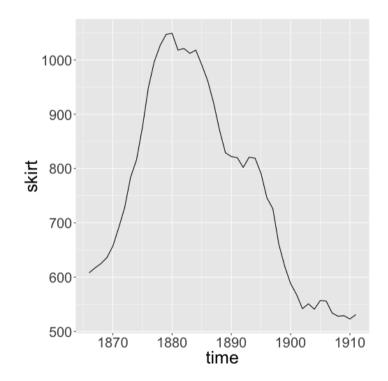
$$\Delta^d Y_t = (1 - L)^d Y_t$$

参数优化:

- 1. 确定差分阶数 d, 从而保证差分后的时间序列是平稳的。
- 2. 确定AR和MA模型的参数p和q,例如AIC等。

skirts.dat数据记录了1866年到1911年每年女人们裙子的直径:

```
skirts <- read_csv(</pre>
    '.../Data/skirts.dat',
    skip = 4)
skirts_ts <- ts(skirts,</pre>
    start = c(1866))
skirts_df <- data.frame(</pre>
    time = time(skirts_ts),
    skirt = unname(skirts)
ggplot(skirts_df,
       aes(time, skirt)) +
    geom_line()
```



```
auto.arima(y, d = NA, D = NA, max.p = 5, max.q = 5, max.P = 2,
    max.Q = 2, max.order = 5, max.d = 2, max.D = 1, start.p = 2,
    start.q = 2, start.P = 1, start.Q = 1, stationary = FALSE,
    seasonal = TRUE, ic = c("aicc", "aic", "bic"), stepwise = TRUE,
    trace = FALSE, approximation = (length(x)>150 | frequency(x)>12),
    truncate = NULL, xreg = NULL, test = c("kpss", "adf", "pp"),
    seasonal.test = c("ocsb", "ch"), allowdrift = TRUE,
    allowmean = TRUE, lambda = NULL, biasadj = FALSE,
    parallel = FALSE, num.cores = 2, x = y, ...)
```

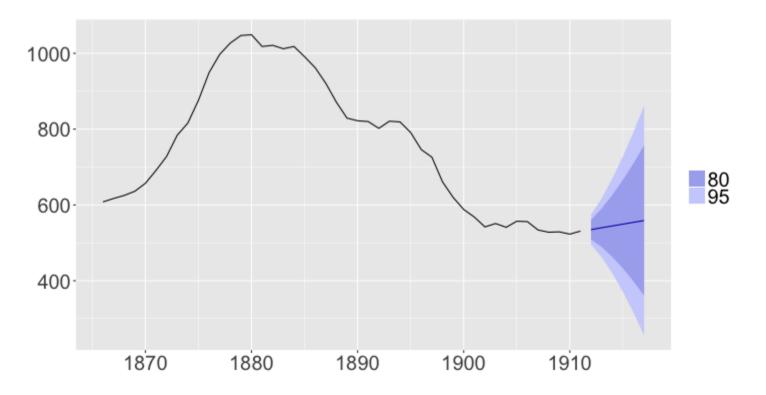
- p, q, d为ARIMA参数, P, Q, D为季节性ARIMA参数。
- ic为定阶方法。
- seasonal为是否使用季节性ARIMA模型。
- trace为是否显示模型选择过程。

```
library(forecast)
skirts_arima <- auto.arima(skirts_ts, seasonal = F, trace = T)</pre>
##
                                      : Inf
##
    ARIMA(2,2,2)
    ARIMA(0,2,0)
                                      : 393.6216
##
   ARIMA(1,2,0)
                                      : 391.6212
##
##
   ARIMA(0,2,1)
                                      : 392.0664
                                      : 393.9273
    ARIMA(2,2,0)
##
   ARIMA(1,2,1)
##
                                      : 393.9276
    ARIMA(2,2,1)
                                      : Inf
##
##
##
    Best model: ARIMA(1,2,0)
```

```
forecast(skirts_arima, h=6)
```

```
##
       Point Forecast
                      Lo 80
                                  Hi 80 Lo 95
                                                    Hi 95
## 1912
             534.8045 509.2442 560.3648 495.7134 573.8956
## 1913
             539.8663 489.4465 590.2861 462.7558 616.9767
## 1914
             544.5513 463.3459 625.7567 420.3583 668.7442
## 1915
             549.3492 433.1138 665.5846 371.5825 727.1159
## 1916
             554.1133 398.8886 709.3379 316.7177 791.5089
## 1917
             558.8875 361.1287 756.6463 256.4415 861.3335
```

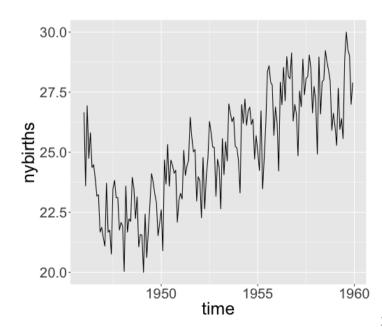
```
skirts_arima %>% forecast(h=6) %>% autoplot(lim.size = 3) +
    theme(text = element_text(size=25)) +
    theme(title = element_blank())
```



一个季节性时间序列包含一个趋势部分,一个季节性部分和一个不规则部分。分解时间序列就意味着要把时间序列分解称为这三个部分,也就是估计出这三个部分。

nybirths.dat数据记录了从1946年1月到1959年12月的纽约每月出生人口数量,纽约每月出生人口数量是在夏季有峰值、冬季有低谷的时间序列。

```
nybirths <- read_csv(
    '../Data/nybirths.dat',
    col_names = F)
nybirths_ts <- ts(nybirths,
    frequency = 12,
    start = c(1946, 1))
nybirths_df <- data.frame(
    time = time(nybirths_ts),
    nybirths=unname(nybirths))
ggplot(nybirths_df,
        aes(time, nybirths)) +
    geom_line()</pre>
```



利用滑动平均进行季节性分解:

```
decompose(x, type = c("additive", "multiplicative"), filter = NULL)
```

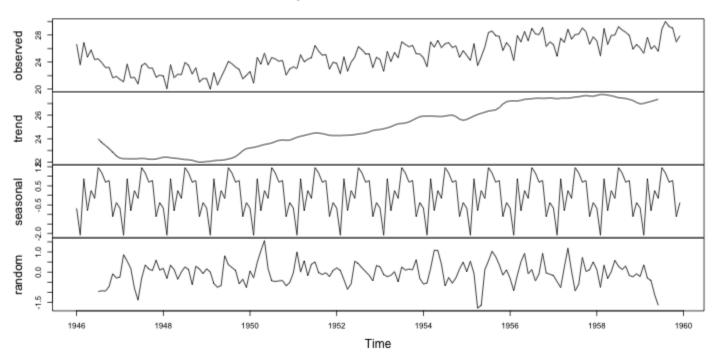
- x为时间序列
- type为时间序列类型, additive为相加, multiplicative为相乘。

利用Loess进行季节性分解:

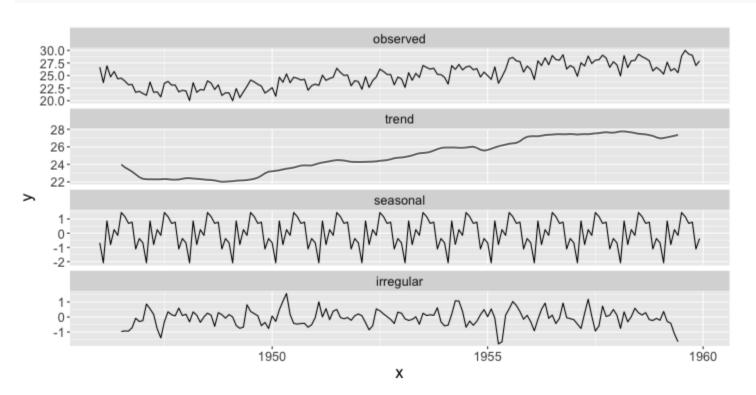
```
stl(x, s.window, s.degree = 0, t.window = NULL, t.degree = 1,
    l.window = nextodd(period), l.degree = t.degree,
    s.jump = ceiling(s.window/10), t.jump = ceiling(t.window/10),
    l.jump = ceiling(l.window/10), robust = FALSE,
    inner = if(robust) 1 else 2, outer = if(robust) 15 else 0,
    na.action = na.fail)
```

nybirths_components <- decompose(nybirths_ts)
plot(nybirths_components)</pre>

Decomposition of additive time series



```
library(ggseas)
ggsdc(nybirths_df, aes(time, nybirths), method='decompose') +
    geom_line()
```



其他时间序列分析工具

- 经验模态分解
 - 。 用于处理非平稳序列
 - o R包: hht, Rlibeemd
- 深度学习
 - o RNN, LSTM
 - o R包: CNTK-R, Keras
- prophet
 - o Fackbook出品, 值的信赖
 - 。 更适用于工业界

Thanks



本作品采用 CC BY-NC-SA 4.0 进行许可