Numerical Computing Methods 数值计算方法

李晓鹏

Li Xiao-Peng

电子与信息工程学院 School of Electronic and Information Engineering

Semester-I 24/25

引论

❶ 研究对象与特点

2 数值方法的基本内容

3 数值算法及其设计

4 误差分析

引论

❶ 研究对象与特点

❷ 数值方法的基本内容

❸ 数值算法及其设计

4 误差分析

什么是计算机数值方法?

数值计算方法(或数值分析)主要是研究如何运用计算机去获得数学问题的<mark>数值解</mark>的理论和方法。

什么是计算机数值方法?

数值计算方法(或数值分析)主要是研究如何运用计算机去获得数学问题的数值解的理论和方法。

```
牛顿-拉夫逊(Newton-Raphson)迭代法计算开平方:
function y = mysqrt(x)
    guess = x;
    threshold = 1e-9;
    while abs(guess * guess - x) > threshold
        guess = 0.5 * (guess + x / guess);
    end
    y = guess;
end
```

现代科学研究的三个重要组成部分

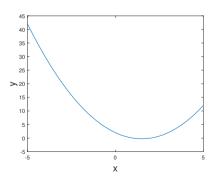
- 1. 理论计算
- 2. 科学实验
- 3. 科学计算

重要性

- 1. 仅靠数学理论的演绎和推导不能解决实际中的数值问题,只有与计算机科学相结合,才能研制出实用的好算法
- 2. 好的算法变成数值软件以后才可能为社会创造更大的财富

利用数学和计算机知识解决实际问题可分为两步

- 1. 建立数学模型: 需要利用有关专业知识和数学理论,这属于应用数学范围
- 2. **提出数值问题与数值方法:** 将数学模型变成数值问题,进而研究该数值问题的数值方法,并设计有效的数值算法的过程,这属于计算方法的范围



6 / 72

现代计算方法的一个显著特点

已产生大量实用的"综合数学软件库",并逐步形成了数值软件产业,如:

- Mathematica: 综合数学软件包, 集符合演算、数值计算和图形演示等
- Maple: 系统内置高级技术解决建模和仿真中的数学问题,符号计算、无限精度数值计算等
- MATLAB: 集数值计算、图形演示等一体的综合数值软件库

Mathematica

```
(* Define variables *) a = 1; b = -3; c = 2; (* Solve the equation using the solve function *) solutions = Solve[a x^2 + b + c = 0, x]; Print["The solutions are: ", solutions];
```

Maple

```
# Define variables
a := 1:
b := -3:
c := 2:
# Defining quadratic equations
equation := a*x^2 + b*x + c = 0;
# Solve the equation using the solve function
solutions := solve(equation, x);
print("The solutions are:", solutions);
```

MATLAB

```
% Define variables
a = 1;
b = 0;
c = 0;

% solution calculation of quadratic equations
solutions = roots([a, b, c]);

disp(['The-solutions-are:-', num2str(solutions')]);
```

本课程包含的主要内容:

- 1. 数值方法
- 2. 算法及其设计
- 3. 误差分析

"数值方法"(Numerical Methods)和"数值算法"(Numerical Algorithm)两个术语在实际应用中常常互相替换使用,但从严格的定义和应用角度来看,它们之间还是存在一些微妙的差异。

数值方法(Numerical Method)

数值方法通常是指用于解决数学问题的一套完整的数学框架或理论,这些数学问题通常无法通过精确的、封闭形式的解来解决。例如,微分方程、线性方程组、积分等问题在某些情况下难以得到精确解,因此需要使用数值方法来近似求解。

数值方法往往包括了对问题的建模、理解其数学性质(如稳定性、精度等)、选择适当的近似手段 等。

数值算法(Numerical Algorithm)

数值算法则更侧重于实现的细节,它是一种具体的、可以通过计算机编程来实现的操作步骤,用于 执行某一数值方法。数值算法考虑了如何高效、准确地进行数值计算,包括迭代次数、计算复杂性、 误差累积等因素。

数值算法可以看作是数值方法的一种实现方式,但一个数值方法可以有多种不同的数值算法。

例题

以求解线性方程组 Ax = b 为例:

- **数值方法:** 可能会涉及使用高斯消元法、矩阵分解(如 LU 分解、QR 分解等)或迭代法(如雅可比迭代、Gauss-Seidel 迭代等)。
- **数值算法**: 对于高斯消元法,具体的算法可能会涉及到如何进行行交换以避免除以零,或者如何优化存储以减少计算量。

简而言之,数值方法通常更注重理论和数学框架,而数值算法则更侧重于实现和计算效率。两者是 密切相关的,但侧重点不同。在解决实际问题时,通常需要综合考虑数值方法和数值算法。

引论

- 研究对象与特点
- ❷ 数值方法的基本内容

❸ 数值算法及其设计

4 误差分析

利用数学和计算机知识解决实际问题可分为两步:

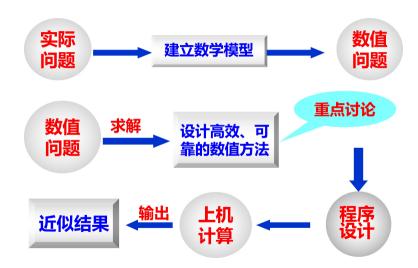
- 1. 建立数学模型: 需要利用有关专业知识和数学理论, 这属于应用数学范围
- 2. **提出数值问题与数值方法:** 将数学模型变成数值问题,进而研究该数值问题的数值方法,并设计有效的数值算法的过程,这属于计算方法的范围

数值问题:

有限个输入数据(问题的自变量、原始数据)与有限个输出数据(待求解数据)之间函数关系的一个明确无歧义的描述。

数值问题的分类:

- 1. 分析问题(连续问题)
- 2. 代数问题(离散问题)
- 3. 概率与统计问题(随机问题)



什么"数学模型"是"数值问题"

- 1. 求方程 $ax^2 + bx + c = 0$ 的解。 输入a, b, c,则输出数据是根 x_1 和 x_2 ,故是"数值问题"
- 2. 求常微分方程

$$\begin{cases} y' = 2x + 3, \ x \in [0, a] \\ y(0) = 0 \end{cases}$$

因输入数据为 2 和 3, x = 0和y = 0等,输出是函数解析表达式 $y = x^2 + 3x$, 所以,不是"数值问题"。

如何将数学模型变成"数值问题"

将非"数值问题"转化为"数值问题"的方法:离散化。

例如:将求解 $y = x^2 + 3x$ 的问题变成求

$$y(x_1), y(x_2), y(x_3), \dots, y(x_n)$$

 $0 < x_1 < x_2 < x_3 < \dots < x_n = a$

的问题。即将连续的情况变成在某些点上的值。

Remark: 求函数 $y = x^2 + 3x$ 在某些点的近似函数值是数值问题

数值方法:

将求解"数值问题"的一系列计算公式称为数值方法。也称为计算方法。

计算机数值方法 (数值方法):

指它的一系列计算公式中的运算和数据,必须是可以在计算机上执行。

计算机上可执的运算: 四则运算和逻辑运算(与、或、非等)。

Remark: 计算公式不一定都属于计算机数值方法

例题

下面哪些是数值方法?

$$y = 54 \times 2.5 + 100 \tag{1}$$

$$x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \tag{2}$$

$$y = \sin(60^\circ) \tag{3}$$

$$y = \log(5) \tag{4}$$

例题

下面哪些是数值方法?

$$y = 54 \times 2.5 + 100$$
 (1)

$$x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \quad \times \tag{2}$$

$$y = \sin(60^{\circ}) \quad \times \tag{3}$$

$$y = \log(5) \quad \times \tag{4}$$

计算机上不能直接执行的运算:

开方、超越函数、极限、微分、积分等 超越函数:三角函数、对数函数,反三角函数,指数函数

几个转化例子

$$e^x \approx 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!}$$

 $y' \approx \frac{y(x+h) - y(x)}{h}$
 $\sin(x) \approx x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!}$

本课程重点是介绍常见的行之有效的计算机数值方法。

引论

● 研究对象与特点

- 2 数值方法的基本内容
- ❸ 数值算法及其设计

4 误差分析

数值算法及其设计

数值算法:

有步骤地完成求解数值问题的过程

数值算法特性:

- 1. 目的性: 算法目的明确,条件和结论均应明确;
- 2. 确定性: 算法必须精确地给出每一步的操作;
- 3. 可执行性: 算法中的每个操作都是可执行的:
- 4. 有穷性: 算法必须在有限步内结束解题过程。
- 5. 通用性: 算法是针对某一类问题的计算,而不是只适用于解决某个具体例题的计算;

```
牛顿-拉夫逊(Newton-Raphson)迭代法计算开平方:
function y = mysqrt(x)
    guess = x;
    threshold = 1e-9;
    while abs(guess * guess - x) > threshold
        guess = 0.5 * (guess + x / guess);
    end
    y = guess;
end
```

目的性? 确定性? 可执行性? 有穷性? 通用性?

例题

例: 等差数列1,2,3,…,10000的求和算法:

- (1) 取 N = 0, S = 0;
- (2) $N+1 \Rightarrow N, S+N \Rightarrow S$;
- (3) 若 N < 10000 转 (2), 否则, 转 (4);
- (4) 输出 N 和 S

目的性? 确定性? 可执行性? 有穷性? 通用性?

数值算法及其设计

计算机上的算法分类:

- 按求解问题的不同.可分为:
 - 1. 数值算法: 用于求解数值问题的算法
 - 2. 非数值算法: 用于求解非数值问题(公式推导等)的算法
- 按面向计算机的不同, 可分为:
 - 1. 面向串行计算机的串行算法,只有一个进程;
 - 2. 面向并行计算机的并行算法,含两个以上的进程
- 根据算法内部的特点,可分为:
 - 1. 确定性算法, 每完成一步确切知道下一步该做什么
 - 2. 非确定性算法(智能算法)

Remark: 非确定性算法是一种可能产生不同输出(即使输入相同)的算法,或者其内部操作的顺序可能会随机变化。这些算法通常依赖于概率或随机数生成。

例题

MATLAB program

```
\begin{array}{ll} \text{syms} & \times \\ \text{f} & = sin(\times); \\ \text{df} & = diff(f, x) \end{array}
```

数值算法? 非数值算法?

MATLAB program

```
% Initialize the vector
original_array = [1, 2, 3, 4, 5];
% Create an empty vector to store the results
squared_array = zeros(1. length(original_array)):
% Use a for-loop for serial computing
for i = 1:length(original_array)
    squared_array(i) = original_array(i)^2;
end
disp('Result-from-serial-computing:');
disp (squared_array):
```

串行算法?并行算法?

MATLAB program

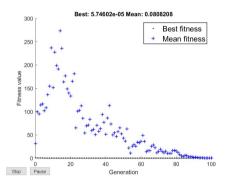
```
% Initialize the vector
original_array = [1. 2. 3. 4. 5]:
% Create an empty vector to store the results
squared_array = zeros(1. length(original_array)):
% Use parfor for parallel computing
parfor i = 1: length (original_array)
    squared_arrav(i) = original_arrav(i)^2:
end
disp('Result - from - parallel - computing:');
disp (squared_array):
```

串行算法?并行算法?

MATLAB program

```
% This function takes a solution vector x
% and returns a scalar value
fitnessFunction = @(x) x(1)^2:
% Set algorithm parameters
\% In this case 1. as we have only one variable x
nVars = 1:
% Set options to plot the best fitness function
options = gaoptimset('PlotFcns', @gaplotbestf);
% Execute the genetic algorithm
[x, fval] = ga(fitnessFunction, nVars, ...
    [], [], [], [], [], options);
% Display the result
```

fprintf('The optimal - solution - is -x = -%.4f - with -a - function - value - of -f(x) = -%.4f - with -a - function - value - of -f(x) -= -%.4f - with -a - function -



数值算法及其设计

不同算法及其计算复杂性有很大差异

例如: (对于大型数值问题): 求解20阶线性方程组

- 利用Gramer法则: 需要乘、除法运算次数 9.7 × 10²⁰
- 利用Gauss消去法求解,只需2670次乘、除法

例如: 排序算法的计算复杂度

- 冒泡排序: O(n²)
- 快速排序: 𝒪(nlogn)

数值算法及其设计

算法设计的主要目的:

- 1. 研制可靠性好的数值方法(精度要求)
- 2. 选择计算复杂性好的数值方法(速度快、存贮少)
- 3. 方便编码和软件维护

目前流行的软件开发方法:

- 1. 面向过程的"自顶向下、逐步细化"的结构化方法;
- 2. 面向对象的"自下而上"的组装开发方法,其主要工具是"类"(特殊模块),利用它可组装数值算法和求解程序。

Remark: 本课程只介绍前者

"自顶向下,逐步细化"法,其关键有三个方面:

- 划分模块, 主要原则是模块功能要单一, 即独立性好
- 设计或选择模块算法, 先总体, 后具体
- 充实细节,考虑计算公式的效率和其他要求

例题

例: 求解二次方程为例说明算法设计

$$ax^2 + bx + c = 0$$

解上述方程需要考虑三个细节:

- 1. 判别式: $d = b^2 4ab$ 大于零或小于零;
- 2. 当d>0 且 $\sqrt{d}\approx b$ 时,会出现两个近似数相减而影响有效数字的位数;
- 3. 若|a|较|b|和|c|相对小很多时,可能出现舍入误差增大的问题。

数值算法及其设计

在数值软件中,算法常用的表达方法

- 自然语言法: 用文字有步骤的表示算法
- 图示法: 又分为"流程图"和"结构化框图"

自然语言法:

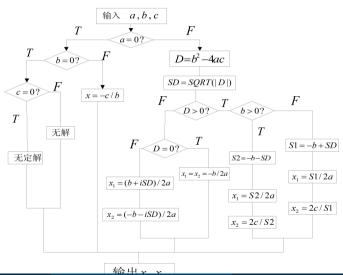
$$ax^2 + bx + c = 0$$

- (1) 输入数据 a, b, c
- (2) 如果 a = 0, 转 (3), 否则转 (4)
- (3) 如果 $b \neq 0$, 则 $x_1 = -c/b$, 转(7); 否则,无解停止
- (4) 设 $D=b^2-4ac$, $SD=\mathrm{SQRT}(|D|)$ 如果 D=0, $x_1=x_2=-b/2a$, 转(7) 如果 D<0, $x_1=(-b+iSD)/2a$, $x_2=(-b-iSD)/2a$, 转(7)
- (5) 如果 $b \le 0$, $S_1 = -b + SD$, $x_1 = S_1/2a$, $x_2 = 2c/S_1$, 转(7)
- (6) $S_2 = -b SD$, $x_1 = S_2/2a$, $x_2 = 2c/S_2$
- (7) 输出 x_1 和 x_2

Remark: $x_2 = \frac{2c}{S_1} = \frac{2c}{-b+SD} = \frac{2c(-b-SD)}{(-b+SD)(-b-SD)} = \frac{2c(-b-SD)}{4ac} = \frac{(-b-SD)}{2a}$

Li Xiao-Peng

图示法-流程图法



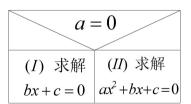
图示法-结构化框图法

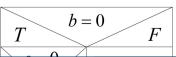
1. 顶层设计:

3. 第2层设计: a) 细化 (I)

(I) 输入
$$a,b,c$$

(II) 求解 $ax^2 + bx + c = 0$
(III) 输出根 x_1, x_2

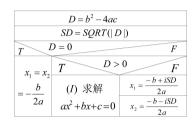


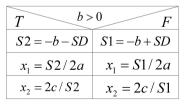


图示法-结构化框图法

3. 第2层设计: b) 细化 (II)

4. 第3层设计: 细化





引论

● 研究对象与特点

2 数值方法的基本内容

❸ 数值算法及其设计

4 误差分析

误差分析

数值计算中的误差来源

- 1. 模型误差: 从实际问题中抽象出数学模型
- 2. 观测误差: 通过观测得到模型中某些参数(或物理量)的值
- 3. 舍入误差: 由于计算机的字长有限, 原始数据在计算机中的表示、运算产生的误差
- 4. 截断误差: 由数学问题化成数值问题产生的误差

例: 若计算机仅能表示 6 位十进制数,则将表示为

$$\pi^* = 3.14159$$

$$R_1 = \pi - \pi^* = 0.0000026...$$

若将其与数9.21000进行加法运算,得

$$s = 3.14159 + 9.21000 \approx 1.23516 \times 10$$

$$R_2 = 12.3516 - 12.35159 = 0.00001$$

 R_1 和 R_2 都是舍入误差。

计算 e^x 的数值时

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + \dots$$

由算法的有限性, 故利用截断部分和

$$p(x) = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!}$$

来近似代替,由此产生的误差即为截断误差,估计为

$$R_n(x) = e^x - p(x) = \frac{e^{\zeta}}{(n+1)!}x^{n+1}$$

MATLAB 实验: 取 x=2, n=10

```
1 - clear
2 - close all
3
4 - x = 2;
5 - S = 1;
6 - for n = 1:10
7 - S = S + 1/ factorial(n)*x^n;
8 - end
9 - R1 = exp - S;
```

运行结果: 7.3890, 而 $e^2 = 7.3891$

若取 n = 5, 运行结果: 7.2667

误差的量度

误差的量度

- 1. 绝对误差
- 2. 相对误差
- 3. 有效数字

绝对误差

绝对误差定义:

设 x 为准确值, x^* 为 x 的一个近似值, 称

$$E(x^*) = x^* - x$$

为近似值 x^* 的(绝对)误差,简记为E.

此外, 圆周率的近似值 $\pi^* = 3.15$, 绝对误差 E = 0.0084...

一般来说,E 的准确值很难求出,只能估计出 |E| 的某个上界 $\epsilon(x^*)$,即

$$|E(x^*)| = |x^* - x| \le \epsilon(x^*)$$

 $\epsilon(x^*)$ 称为近似值 x^* 的(绝对)误差限,简记为 ϵ

$$x^* - \epsilon \le x \le x^* + \epsilon(x^*)$$

这个不等式有时可以表示为

$$x = x^* \pm \epsilon(x^*)$$

相对误差

相对误差定义:

近似值 x^* 的误差 E 与准确值 x 之比

$$E_r(x^*) = \frac{E(x^*)}{x} = \frac{x^* - x}{x}$$

为近似值 x^* 的相对误差,简记为 E_r .

 E_r 绝对值的任一上界 $\epsilon_r(x^*)$, 称为相对误差限,简记为 ϵ_r .

$$|E_r(x^*)| = \left|\frac{E(x^*)}{x}\right| = \left|\frac{x^* - x}{x}\right| \le \epsilon_r(x^*)$$

由于x的准确值难以确定,通常利用

$$E_r^* = E_r^*(x^*) = \frac{E_r(x^*)}{x^*}$$

Remark: 绝对误差限与相对误差限不唯一;它们越小越好。

绝对误差:必须为正?

相对误差:必须为正?

绝对误差:误差可正可负,常常是无限位的

相对误差: 相对误差也可正可负

有效数字

对于准确值 x 取近似值最常用的方法是采用"四舍五入"的原则。由此产生了一个专有名词-有效数字。

有效数字定义:

如果近似值 x^* 的误差的绝对值不超过某一位数字的半个单位,且该位数字到的第一位非零数字共有 n 位,则称用 x^* 近似 x 时具有 n 位有效数字。

如果使

$$|e^*| = |x^* - x| \le \frac{1}{2} \times 10^{1-n}$$

成立的最大整数为 n, 则称 x^* 为 x 的具有 n 位有效数字

$$\pi_1^* = 3.1416$$
, $\pi_2^* = 3.14$ 和 $\pi_3^* = 3.1415$ 分别有几位有效数字

$$|3.1416 - \pi| = 0.0000074 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-4} = \frac{1}{2} \times 10^{1-5}$$
$$|3.14 - \pi| = 0.0015 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-2} = \frac{1}{2} \times 10^{1-3}$$
$$|3.1415 - \pi| = 0.0000926 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-3} = \frac{1}{2} \times 10^{1-4}$$

小数点后位数越多,有效数字位数越多?

小数点后位数越多, 有效数字位数越多?

$$|3.142 - \pi| = 0.0004 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-3} = \frac{1}{2} \times 10^{1-4}$$

 $|3.1415 - \pi| = 0.0000926 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-3} = \frac{1}{2} \times 10^{1-4}$

有效数字

在计算机中, x 往往表示为如下标准形式

$$x = \pm 10^m \times 0.x_1 x_2 \cdots x_n x_{n+1} \cdots x_p,$$

其中, m 为整数, $\{x_i\} \in \{0,1,2,\ldots,9\}$ 且 $x_1 \neq \{0,p\} \geq n$.

如果

$$x^* = \pm 10^m \times 0.x_1 x_2 \cdots x_n$$

是对 x 的第 n+1 位数字进行<mark>四舍五入</mark>后得到的近似值,则 x^* 具有 n 位有效数字,且误差的绝对值不超过

$$\frac{1}{2} \times 10^{m-n}$$

$$\pi_1^* = 3.1416 = 10^1 \times 0.31416$$

$$\pi_2^* = 3.14 = 10^1 \times 0.314$$

$$\pi_3^* = 3.1415 = 10^1 \times 0.31415$$

$$|3.1416 - \pi| = 0.0000074 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-4} = \frac{1}{2} \times 10^{1-5}$$
$$|3.14 - \pi| = 0.0015 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-2} = \frac{1}{2} \times 10^{1-3}$$
$$|3.1415 - \pi| = 0.0000926 \dots \le \frac{1}{2} \times 10^{-3} = \frac{1}{2} \times 10^{1-4}$$

有效数字

Remark: 有效数字位数与小数点的位置无关,一个数精确到小数点后几位,不能反应它的有效位数的多少,只有它是经四舍五入得到的数且写成如下的规格化形式后,小数点后的位数才能反应出其有效位数的多少。

$$x^* = \pm 10^m \times 0.x_1 x_2 \cdots x_n x_{n+1} \cdots x_p$$

Remark: 从实验仪器所读的近似数(最后一为是估计位)不是有效数,估计最后一位是为了确保对最后一位进行四舍五入得到有效数。

例: 从最小刻度为厘米的标尺读得的数据

123.4cm 是为了得到有效数 123cm, 156.7cm 是为了得到有效数 157cm

近似值的有效数字与相对误差之间的关系

设 x^* 是 x 的近似值,它的表达式为

$$x^* = \pm 10^m \times 0.x_1 x_2 \cdots x_n$$

则 x^* 的有效位数和 x^* 的相对误差之间的关系如下:

1. 若 x^* 具有 n 位有效数字,则 x^* 的相对误差 E_r^* 满足

$$|E_r^*| \le \frac{1}{2} \times 10^{-n+1}$$

2. 若 x^* 的相对误差 E_x^* 满足

$$|E_r^*| \le \frac{1}{2} \times 10^{-n}$$

则 x^* 至少具有 n 位有效数字。(证明P19)

Remark: 近似值的有效位数越多,即 n 越大,相对误差(或限)就越小。反之,相对误差(或限)就越小,n 就可能越大,有效数字位数就可能越多。

例: 设x = 1.986, $x^* = 1.98$, 则

$$|1.986 - 1.98| = 0.006 \le \frac{1}{2} \times 10^{-1}$$

x* 有 2 位有效数字。

$$|E_r^*(x^*)| = \left|\frac{x^* - x}{x^*}\right| = \frac{|1.986 - 1.98|}{1.98} \le \frac{1}{2} \times 10^{-2} < \frac{1}{2} \times 10^{-2+1}$$

另一方面:

$$|E_r^*(x^*)| \le \frac{1}{2} \times 10^{-2}$$

 x^* 至少有 2 位有效数字。

Remark: 相对误差的上界 $\frac{1}{2} \times 10^{-2+1}$ 并不是最小的。

误差分析

数值方法的稳定性与算法设计原则

- 1. 设计和选择算法<mark>首要关心</mark>的问题是精度要求,要建立一些定性分析准则用于判断结果的可靠性, 这是数值稳定性问题。
- 2. 对于一个数值方法,若对原始数据或某一步有舍入误差,在执行过程中,这些误差能得到控制,则称<mark>该数值方法稳定</mark>。否则,称为不稳定的。
- 3. 利用两种数值方法 A 和 B 解输入和舍入误差规则相同的同一问题,若用 A 发比 B 法得到的计算解精度更高,则称 A 法比 B 法具有较大的稳定性。

例: 计算积分
$$I_n = \frac{1}{e} \int_0^1 x^n e^x dx$$
, $n = 0, 1, 2, \dots, 15$

解:由于

$$e = \int_0^1 (x^n e^x)' dx = \int_0^1 x^n e^x dx + n \int_0^1 x^{n-1} e^x dx$$

所以

$$I_n = 1 - nI_{n-1} (1)$$

 I_0 ?

方法一: 使用公式 (1)先计算 I_0 , 然后依次计算 $I_1, I_2, \cdots I_{15}$

$$I_{0} = \frac{1}{e} \int_{0}^{1} e^{x} dx = 1 - \frac{1}{e} \approx 0.63212056$$

$$I_{1} = 1 - I_{0} = 0.36787944$$

$$\vdots$$

$$I_{10} = 1 - 10I_{9} = 0.08812800$$

$$I_{11} = 1 - 11I_{10} = 0.03059200$$

$$I_{12} = 1 - 12I_{11} = 0.63289600$$

$$I_{13} = 1 - 13I_{12} = -7.2276480$$

$$I_{14} = 1 - 14I_{13} = 94.959424$$

$$I_{15} = 1 - 15I_{14} = -1423.3914$$

Remark: 初始误差 $|E_0| < 0.5 \times 10^{-8}$, 然而 $|E_n| = n! |E_0|$

方法二: 使用公式 $I_{n-1}=\frac{1-I_n}{n}$, 先计算 I_{15} , 然后依次计算 I_{14},\cdots,I_1,I_0

$$I_{15} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{16e} - \frac{1}{16} \right) \approx 0.042746233$$

$$I_{14} = \frac{1}{15} (1 - I_{15}) = 0.063816918$$

$$I_{13} = \frac{1}{14} (1 - I_{14}) = 0.066870220$$

$$\vdots$$

$$I_{1} = \frac{1}{2} (1 - I_{2}) = 0.036787944$$

$$I_{0} = \frac{1}{1} (1 - I_{1}) = 0.63212056$$

因此, 方法一为不稳定算法, 而方法二为稳定算法。

在我们今后的讨论中,误差将不可回避,算法的稳定性将会是一个非常重要的话题。

蝴蝶效应

蝴蝶效应是气象学家洛伦兹1963年提出来的。其大意为:一只南美洲亚马孙河流域热带雨林中的蝴蝶,偶尔扇动几下翅膀,可能在两周后引起美国德克萨斯一场龙卷风。

蝴蝶效应在社会学界用来说明:一个坏的微小的机制,如果不加以及时地引导、调节,会给社会带来非常大的危害,戏称为"龙卷风"或"风暴"

例: 求线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{3}x_3 = \frac{11}{6} \\ \frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{3}x_2 + \frac{1}{4}x_3 = \frac{13}{12} \\ \frac{1}{3}x_1 + \frac{1}{4}x_2 + \frac{1}{5}x_3 = \frac{47}{60} \end{cases}$$

其精确解为

$$x_1 = x_2 = x_3 = 1$$

但是, 若对数据取3位有效数字, 利用 Gauss 消去法求解, 则计算解:

$$x_1 \approx 1.09, x_2 \approx 0.0488, x_3 \approx 0.491$$

同样对方程

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + 3x_3 = 1\\ 4x_1 + 2 + 5x_3 = 4\\ 2x_1 + 2x_3 = 6 \end{cases}$$

利用 Gauss 消去法, 取 3 位有效数字,则得到准确解:

$$x_1 = 9, x_2 = -1, x_3 - 6$$

- 1. "数值问题"计算解的精度,不但与数值方法的稳定有关,而且还与数值问题的性态好坏有关。
- 2. 在数值问题中,若输出数据对输入数据的扰动(误差)很敏感(小的变化会引起较大的变化), 称这类数值问题为病态问题;否则称为良态问题。

选用计算公式和设计算法时的普遍原则

一. 四则运算中的稳定性问题

1. 防止大数吃小数

$$0.3684676 + 10^7 \times 0.6327544 + 0.4932001 + 0.4800100 = 10^7 \times 0.6327544$$

预防方法: 先加小数, 由小到大逐次相加

$$0.3684676 + 0.4800100 + 0.4932001 + 10^7 \times 0.6327544 = 10^7 \times 0.6327545$$

- 2. 要避免两个相近数相减相近数相减相近数相减会严重损失有效数值的位数 $1-\cos(x)$ 可改为 $2\sin^2(x/2)$
- 3. 避免小数作除数和大数作乘法 这样可避免误差放大

选用计算公式和设计算法时的普遍原则

二. 提高算法效率问题

1. 尽量减少运算次数:

$$x^{255} = x \times x^2 \times x^4 \times x^8 \times x^{16} \times x^{32} \times x^{64} \times x^{128}$$

254次乘法 ⇒ 14次乘法

例: 计算 $p_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + a_{n-2} x^{n-2} + \dots + a_1 x + a_0$

直接计算需要 n(n+1)/2 次乘法和 n 次加法

若将公式变成递推公式:

$$\begin{cases} s_n = a_n \\ s_k = x s_{k+1} + a_k, k = n - 1, n - 2, \dots, 1, 0 \\ p_n(x) = s_0 \end{cases}$$

后,再计算 $p_n(x)$,只需做 n 次乘法和 n 次加法。 充分利用递推公式,可提高算法效率。

选用计算公式和设计算法时的普遍原则

2. 充分利用耗时少的运算

例: k + k 比 2k, a * a 比 a^2 , b * 0.25 比 b/4 等节省时间。

- 3. 充分利用存贮空间
 - 节省原始数据的存贮单元;
 - 节省工作单元。

例: S = SPARSE(X) converts a sparse or full matrix to sparse form by squeezing out any zero elements.

选用计算公式和设计算法时的普遍原则

72 / 72