Analyse

Trouver la ou les routes qui rapportent le plus de points entre des points données à parcourir dans une grille 2D.

<u>Licence RGI - Groupe ERP CISCO :</u>

Maël RHUIN

Sommaire

Approchep3
Cahier des chargesp4
Analyse de Niveau 0p5<>p11
Logigramme fonctionnelp12
Arbre hiérarchiquep13
Analyse de niveau 1 à 3p14<>p23
Ressources & Conlusionp24<>p25

Approche

<u>Sujet</u>: Trouver la ou les routes qui rapportent le plus de points entre des points données à parcourir dans une grille 2D.

Réflexion autour de l'algorithme de Dijkstra :

L'<u>algorithme de Dijkstra</u> est une méthode qui permet de trouver le plus court chemin entre deux sommets d'un graphe pondéré par des réels positifs. Il a été inventé par le mathématicien et informaticien néerlandais <u>Edsger Dijkstra</u> en 1956. L'idée principale de l'<u>algorithme</u> est de maintenir un ensemble de sommets dont les distances minimales à la source sont connues, et d'ajouter progressivement le sommet le plus proche de la source à cet ensemble. Ci-après l'algorithme de Dijkstra en pseudo code :

```
// Entrée : un graphe G = (V, E) pondéré par des réels positifs et un
sommet source s
// Sortie : un tableau dist qui contient les distances minimales de s à
tous les autres sommets
// Initialisation
Pour chaque sommet v de V
    dist[v] = +infini // Distance infinie à l'origine
    visité[v] = faux // Sommet non visité
Fin pour
dist[s] = 0 // Distance nulle à la source
// Boucle principale
Tant qu'il existe un sommet non visité
    u = le sommet non visité ayant la plus petite distance // Choix
glouton
   visité[u] = vrai // Marquer u comme visité
    Pour chaque voisin v de u
        si dist[u] + poids(u, v) < dist[v] // Relâchement des arêtes
            dist[v] = dist[u] + poids(u, v) // Mise à jour de la
distance de v
        Fin si
    Fin pour
Fin tant que
Retourner dist
```

Cahier des charges

La réalisation de cette analyse donnant lieu à un programme informatique est conditionnée par un cahier des charges :

Sur un plateau donné de largeur 20 et longueur 20 disponible dans le fichier Excel joint.

- Case négative (**noire**) : infranchissable
- Case positive : possible de se déplacer avec le coût indiqué
- Case stratégiques (rouge) :
- Case d'intérêts (vert):

Construire un *dataset* contenant les routes (les plus courtes) et le coût de déplacement (sommes des cases traversées) entres :

- tous les points stratégiques de la carte
- tous les points d'intérêts de la carte
- tous les points stratégiques et les points d'intérêts

La personne arrive en coordonnées $\{x ; y\}$, x = 11 et y = 19, et doit se rendre aux points stratégiques 1, 3, 6 & 7 :

- → Chaque point stratégique lui rapporte 30 points.
- → Chaque point d'intérêt lui rapporte sa valeur donnée.

Déplacements autorisés : horizontaux et verticaux (pas de diagonales)

Calculer le ou les chemins pour que le personnage se rende aux lieux stratégiques indiqués et récolte au passage le maximum de points en passant par des lieux d'intérêts

Calcul des points

Points des lieux stratégiques + points des lieux d'intérêts traversés - poids de chaque déplacement

L'objectif est de trouver la ou les routes donnant le plus de point!

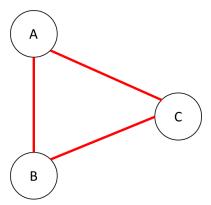
Analyse de Niveau 0

<u>Sujet</u>: Trouver la ou les routes qui rapportent le plus de points entre des points données à parcourir dans une grille 2D.

Après avoir trouvé une approche à la résolution de notre sujet. Il nous faut l'appliquer. Pour résumé l'algorithme de Dijkstra requiert un graphe orienté et pondéré (chaque arc possède un poids qui doit être ≥ 0.

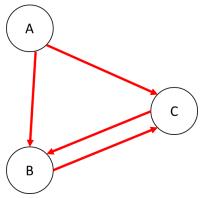
Qu'est-ce qu'un graphe?

Un graphe en mathématiques est une structure composée d'objets appelés sommets et de relations entre eux appelées arêtes (ou arcs).



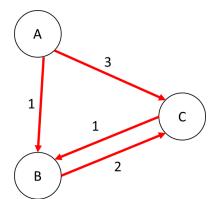
À gauche un graphe composé de trois sommets A, B, C relié par des arcs en rouge.

Un graphe *orienté* est un graphe où les arcs ont une direction représentée par une flèche.



À gauche un graphe composé de trois sommets A, B, C relié par des arcs orientés en rouge.

Un graphe *pondéré* est un graphe où chaque arc porte un nombre appelé **poids**. Les poids peuvent représenter des coûts, des longueurs ou des capacités selon le problème.



À gauche un graphe composé de trois sommets A, B, C relié par des arcs orientés et pondérés en rouge.

Il faut donc d'abord transformer notre matrice d'entiers en un graphe orienté et pondéré pour pouvoir lui appliquer Dijkstra.

Comment faire?

Il nous faut découper le problème en plusieurs outils de résolution. Pour former notre graphe il nous faut des sommets, des arcs et des poids. Pour cela on décompose en objets :

Notre carte possède une retraduction en un graphe :

Un *graphe* est composé de sommets :

Un **sommet** possède un nom unique et des arcs orientés :

Un *arc* possède un sens (d'un sommet A vers B) et un poids positif.

Soit une matrice d'entiers compris entre un minimum a et un maximum b de taille donnée par deux entiers I (largeur) et b (hauteur) :

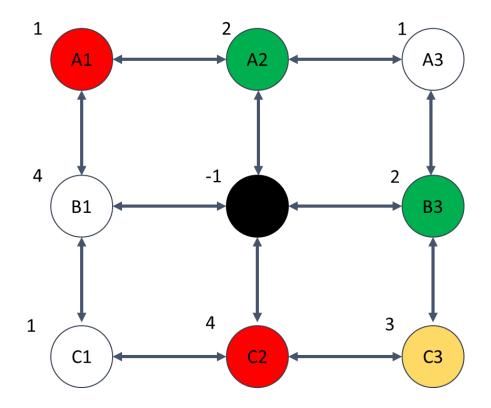
Exemple:

$$a = -1$$
 et $b = 4$; $l = 3$ et $h = 3$

On affecte à chaque *case* de cette matrice un nouveau *sommet* qui peut être un obstacle ou non, de manière à obtenir une liste de sommets :

Sommet A1 Sommet A2 Sommet A3 Sommet A4 Sommet A5 Sommet A6 Sommet A7 Sommet A8 Sommet A9

Pour chaque *voisin* (haut, bas, gauche, droite) de chaque *sommet*, on crée un *arc* de *poids* correspondant à la *case* de notre matrice pour obtenir le graphe correspondant :

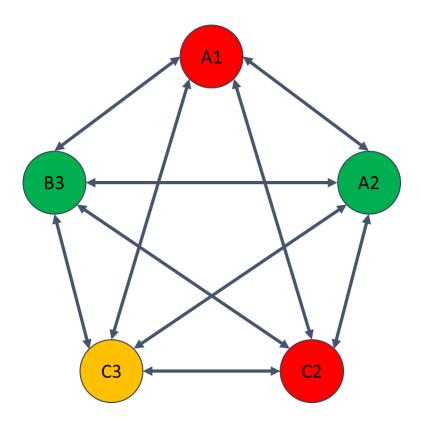


Sur ce graphe on y a placé pour exemple les points « types » du cahier des charges :

- En noir l'obstacle
- En rouge les points stratégiques
- En vert les points d'intérêts
- En jaune le point de départ

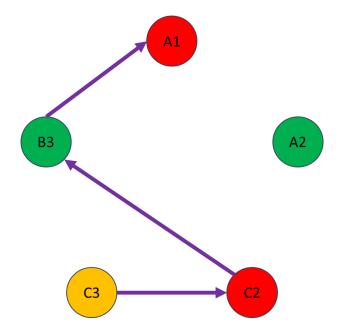
Comme Dijkstra requiert des arcs de poids ≥ 0, dans le cas des obstacles nous déclarons le sommet comme étant un obstacle et son poids entrant est définit à un nombre très grand proche de « l'infini ».

La suite de notre raisonnement va être de « minimisé ce graphe » en un plus petit ne contenant que les points qui nous intéresse. Chaque arc sera cette fois-ci de poids correspondant au score calculé du chemin le plus court entre 2 sommets. Chaque sommet de ce graphe est connecté à un autre. On appelle ce type de graphe : « graphe complet » .



On peut ensuite à partir de ce graphe sélectionner en le parcourant les arcs qui maximise notre score tant qu'il nous reste des sommets « obligatoires » à traverser. Pour cela on utilise un algorithme, présenté à la page suivante.

```
// Entrée : un graphe_minimise G et un sommet de départ
// Sortie : une liste de sommets représentant le chemin parcouru
// Initialisation
Créer une liste vide chemin
sommet_en_cours = sommet de départ
Ajouter sommet en cours à chemin
Créer une liste sommets a parcourir contenant tous les sommets obligatoires
// Boucle principale
Tant que sommets a parcourir n'est pas vide
       Créer un arc poids max non null bouclé sur lui même
       Pour chaque arc dans les arcs de sommet_en_cours
               Si l'arc a un poids supérieur à arc poids max et que l'arrivée de l'arc n'est
       pas déjà dans le chemin
                      Mettre à jour arc_poids_max avec l'arc
               Fin Si
       Fin pour
       Si arc_poids_max a un poids >= 0
               mettre à jour sommet en cours avec l'arrivée de arc poids max
               ajouter sommet en cours à chemin
               Si sommet_en_cours est dans sommets_a_parcourir
                      supprimer sommet en cours de sommets a parcourir
               Fin Si
       Sinon
               Si sommet en cours est dans sommets a parcourir
                      Mettre à jour sommet_en_cours avec l'arrivée de arc_poids_max
                      Ajouter sommet en cours à chemin
                      Supprimer sommet en cours de sommets a parcourir
                      Pour chaque sommet_restant dans sommets_a_parcourir
                             Ajouter sommet restant à chemin
                             Supprimer sommet restant de sommets a parcourir
                      Fin Pour
               Sinon
                      Sortir de la boucle principale
               Fin si
       Fin si
Fin Tant que
Retourner le chemin
```

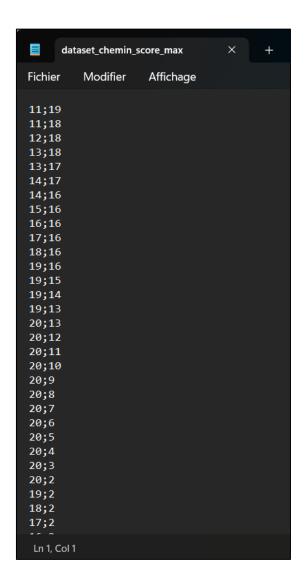


Le chemin obtenu par cette algorithme dans notre graphe complet est maintenant à « développer » pour pouvoir être superposé avec notre graphe initial. Il nous faut alors une fonction qui va rechercher une nouvelle fois le chemin le plus court entre chacun des sommets successif de notre chemin pour obtenir le chemin global final.

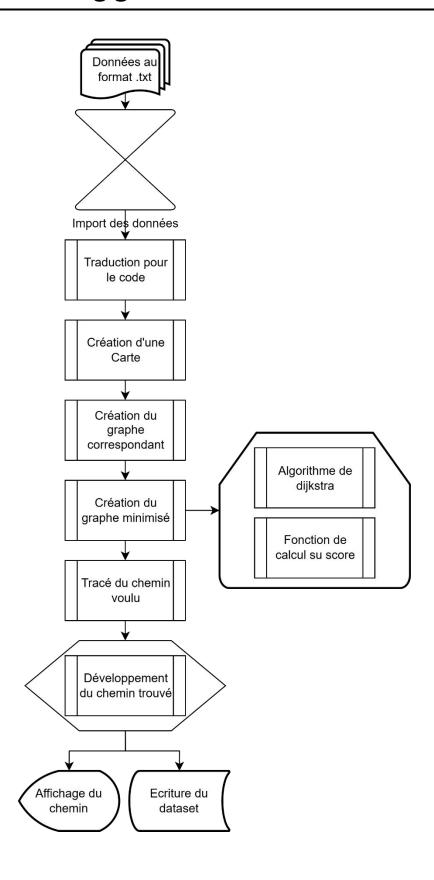
```
// Entrée : une liste de sommets représentant un chemin dans un graphe pondéré et connexe
// Sortie : une liste de sommets représentant un chemin développé par la recherche du plus
court chemin entre chaque paire de sommets consécutifs
// Initialisation
Créer une liste vide chemin_developpe
Créer une liste vide chemin_tmp
// Ajout du premier sommet du chemin dans la liste développée
Ajouter le premier sommet de la liste chemin dans la liste chemin developpe
// Boucle principale
Pour chaque paire de sommets consécutifs sommet A et sommet B du chemin
       Appliquer l'algorithme de Dijkstra entre sommet A et sommet B pour obtenir le plus
court chemin chemin tmp
       Supprimer le premier sommet de chemin tmp car il est déjà présent dans la liste
{\tt chemin\_developpe}
       Ajouter tous les sommets de chemin_tmp dans la liste chemin_developpe
Fin pour
// Ajout du dernier sommet du chemin dans la liste développée
ajouter le dernier sommet de la liste chemin dans la liste chemin developpe
Retourner le chemin_developpe
```

On peut enfin extraire sous forme d'un *dataset* le chemin final obtenu. De façon à avoir les coordonnées *{ colonne ; ligne }* de chaque sommet traversé.

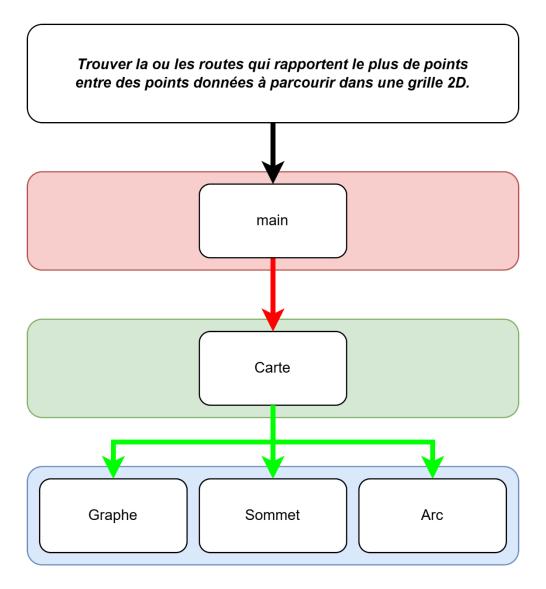




Logigramme fonctionnel



Arbre hiérarchique



Analyse de niveau 1

FP0

main

Valeur Ajoutée

Classe principale du programme. Elle répond directement à la problématique via ses composantes.

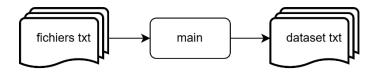
INPUT

depart.txt, obligatoire.txt, matrice.txt, matrice_interet.txt, matrie_strategique.txt

OUTPUT

 $dataset_score_max.txt$

Logigramme Fonctionnel



Service Fonctionnel

Début du programme

Définir la variable "repertoire_courant" comme le répertoire courant

Afficher "[Création de la carte]"

Importer les données à travailler à partir du répertoire d'entrée et stocker la carte

dans la variable "c"

Afficher le graphe de la carte

Afficher "[Terminée]"

Initialiser une liste "chemin_score_max" avec le chemin de score maximal de la carte Définir la variable "repertoire_dataset" comme le répertoire de sortie

Afficher "[Chemin obtenu de score max]" Afficher le chemin de score maximal

Afficher "[Fin]"

Créer un fichier de données contenant le chemin de score maximal dans le répertoire de sortie

Fin du programme

Analyse de niveau 2

FS0.1		
Carte		
Valeur Ajoutée Cette classe est une représentation objet de notre problème.		
INPUT 	OUTPUT	
Logigramme Fonctionnel		
Carte		
Service Fonctionnel		
Début		
Attributs de la classe : o depart: un tableau d'entiers représentant les coordonnées du point de départ o cases_obligatoires: un tableau d'entiers représentant l'indice des cases obligatoires parmi les cases stratégiques o grille: une matrice d'entiers représentant la grille de la carte o cases_interets: une matrice d'entiers représentant les coordonnées des cases d'intérêts et de leurs valeurs o cases_strategiques: une matrice d'entiers représentant les coordonnées des cases stratégiques o graphe: un objet Graphe correspondant à la carte		
Constructeur de la classe :		
Carte(depart: tableau d'entiers, cases_obligatoires: tableau d'entiers, grille: matrice d'entiers, cases_interets: matrice d'entiers, cases_strategiques: matrice d'entiers) o Associer chaque paramètre à l'attribut correspondant.		
Fin		

FS0.2 afficherChemin

Valeur Ajoutée

Cette méthode permet l'affichage compréhensible d'une liste de sommets.

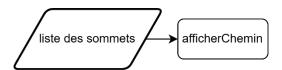
INPUT

Liste de sommets

OUTPUT

.....

Logigramme Fonctionnel



Service Fonctionnel

Procédure afficherChemin (chemin : liste de sommets)

Début

Pour i allant de 0 à Taille du chemin - 1 Faire

Fin pour

Afficher le nom du dernier sommet du chemin

FS0.3 traduirePourLeCode

Valeur Ajoutée

Ce code modifie les indices des tableaux en soustrayant 1 à chaque valeur.

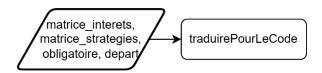
INPUT

matrice_interets, matrice_strategies, obligatoire, depart

OUTPUT

.....

Logigramme Fonctionnel



Service Fonctionnel

Procédure traduirePourLeCode (matrice_interets : matrice d'entiers, matrice_strategies : matrice d'entiers, obligatoire : vecteur d'entiers, depart : vecteur d'entiers)

Début

Pour chaque entier de chaque paramètre On soustrait 1 à la valeur de l'entier Fin pour

FS0.4 importMatrice

Valeur Ajoutée

Cette méthode retourne une matrice d'entiers construite à partir du contenu d'un fichier txt.

INPUT

separateur, chemin_fichier

OUTPUT

Matrice d'entiers

Logigramme Fonctionnel



Service Fonctionnel

Fonction importMatrice(separateur : chaine de caractère, chemin_fichier : chaine de caractère) Début

Pour chaque ligne du fichier

On découpe cette ligne selon le séparateur en un vecteur d'entiers On attribut les valeurs de ce vecteur à la matrice qui sera renvoyée

Fin pour

On renvoie la matrice obtenue

FS0.5 importer Donnees A Travailler

Valeur Ajoutée

Cette méthode retourne une instance de "Carte" construite à partir des données importées depuis les fichiers.

INPUT repertoire

OUTPUT Carte

Logigramme Fonctionnel



Service Fonctionnel

Fonction importerDonneesATravailler (rerpertoire : chaine de caractère) Début

Pour chaque fichier du repertoire

On en extrait le vecteur ou la matrice d'entiers pour la création de notre carte FinPour

On retourne une instance de Carte crée selon les données extraites.

FS0.6 dataset

Valeur Ajoutée

Cette méthode permet de créer un dataset à partir d'un chemin donné et de l'écrire dans un fichier spécifié.

INPUT

chemin, chemin_fichier

OUTPUT

Logigramme Fonctionnel



Service Fonctionnel

Fonction dataset(chemin : liste de sommets, chemin_fichier : chaine de caractère) Début

Pour chaque sommet du chemin

On récupère les coordonées x + 1 et y + 1 du sommet On les inscrit dans le fichier au chemin_fichier

Fin pour

Analyse de niveau 3

FT0.1.1		
Graphe		
Valeur Ajoutée Cette classe est une représentation objet d'un graphe.		
INPUT 	OUTPUT 	
Logigramme Fonctionnel		
Carte		
Service Fonctionnel		
Début		
Attributs de la classe : o sommets : liste des sommets du graphe		
Constructeur de la classe :		
Graphe(List <sommet> sommets) : initialise la liste de sommets à partir de la liste donnée en paramètre</sommet>		
Graphe(int[][] matrice_adjacences) : o Crée les sommets du graphe à partir de la matrice d'adjacences donnée en		
paramètre o Pour chaque sommet créé : • Récupère ses voisins dans la matrice d'adjacences • Pour chaque voisin :		
 Calcule le poids de l'arc entre le sommet courant et le voisin (en gérant les obstacles) 		
 Crée l'arc entre le sommet courant et le voisin avec le poids calculé 		
Ajoute l'arc au sommet courantMet à jour la liste de sommets en remplaçant le sommet courant		
par la version mise à jour avec l'arc ajouté • Fin pour		
o Fin Pour Fin		

FT0.1.2 Sommet		
Valeur Ajoutée Cette classe est une représentation objet d'un sommet.		
INPUT 	OUTPUT 	
Logigramme Fonctionnel Sommet		
Service Fonctionnel		
Début		
Attributs de la classe : o nom : chaîne de caractères o x : entier coordonnée x o y : entier coordonnée y o predecesseurs : liste des sommets prédécesseurs o successeurs : liste des sommets successeurs o arcs : liste des arcs du sommet Constructeur de la classe : Sommet(nom: String, x: int, y: int, predecesseurs: List <sommet>, successeurs: List<sommet>, arcs: List<arc>, isUnObtascle: boolean) o Associer chaque paramètre à l'attribut correspondant.</arc></sommet></sommet>		
Fin		

FT0.1.3 Arc		
Valeur Ajoutée Cette classe est une représentation objet d'un arc.		
INPUT 	OUTPUT	
Logigramme Fonctionnel Arc		
Service Fonctionnel		
Début Attributs de la classe :		

Ressources

Le pseudo code est découpé en plusieurs fichiers et placé dans le répertoire du projet docs.

Le code complet est placé dans le dossier *code*, il s'agit sur projet complet développé sur *Intellij*.

Une Javadoc a été générée et placée dans le dossier javadoc.

Les données d'entrées sont placés dans 5 fichiers txt dans le répertoire *code/IO/in*.

Le dataset de sortie est à retrouver dans le répertoire code/IO/out.

Le *.jar* du projet est à retrouver dans le répertoire *code/out/artifacts/Algorithmie_jar.* Son exécution demande d'avoir un *JavaRuntimeEnvironment* supportant *Java 16* : il faut ensuite se placer dans ce répertoire et exécuter : *java -jar .\Algorithmie.jar*

Conclusion

En conclusion, ce code présente des avantages certains. Tout d'abord, l'utilisation de l'algorithme de Dijkstra permet de trouver rapidement les chemins les plus courts pour former un chemin plus grand pour le *dataset*.

De plus, la fonction de tracé du chemin final est facilement réglable selon que l'on souhaite aller au plus vite ou maximiser le score. Cependant, un inconvénient majeur est que le code ne peut pas détecter les situations où il n'y a pas de chemin possible si les obstacles bloquent complètement l'accès à un ou plusieurs points obligatoires.

Au cours de la rédaction de ce code, certaines difficultés ont été rencontrées. La mise en place et l'adaptation des graphes et de l'algorithme de Dijkstra ont été complexes, pour leur implémentation objet avec le langage JAVA. De plus, l'optimisation des boucles et parcours pour réduire le temps de calcul et éviter la redondance des opérations ont également posé quelques problèmes.

Enfin, les concepts sources et/ou utilisés dans ce code incluent les graphes, l'algorithme de Dijkstra, le parcours en profondeur et en largeur d'un graphe ainsi que le problème du voyageur TSP. Ces concepts sont tous essentiels à la mise en place d'un algorithme efficace pour trouver la ou les routes qui rapportent le plus de points entre des points données à parcourir dans une grille 2D.