

# **Курсовая работа**

Тагиев Байрам Алтай оглы

# Содержание

<b>1</b>	<b>Сетевой симулятор - ns-2</b>	<b>6</b>
1.1	Что такое NS-2 и для чего он нужен? . . . . .	6
1.2	Что мы можем сделать с помощью этих инструментов? .	7
<b>2</b>	<b>Аналоги</b>	<b>8</b>
2.1	MIMIC Simulator . . . . .	8
2.2	Packet Tracer . . . . .	9
2.3	NS-3 . . . . .	9
<b>3</b>	<b>RED</b>	<b>11</b>
3.1	Теоретическое введение . . . . .	11
3.2	Сравнение с DropTail . . . . .	11
3.3	Разбор алгоритм работы RED . . . . .	12
3.4	Разбор реализации в NS2 . . . . .	13
3.5	Проблемы RED . . . . .	14
<b>4</b>	<b>WRED</b>	<b>16</b>
4.1	Теоретическое введение . . . . .	16
<b>5</b>	<b>GRED</b>	<b>18</b>
5.1	Теоретическое введение . . . . .	18
<b>6</b>	<b>NLRED</b>	<b>20</b>
6.1	Теоретическое введение . . . . .	20
<b>7</b>	<b>Adaptive RED</b>	<b>21</b>
7.1	Теоретическое введение . . . . .	21
7.2	Преимущества . . . . .	22
<b>8</b>	<b>Refined Adaptive RED</b>	<b>23</b>
<b>9</b>	<b>RED на практике</b>	<b>24</b>
9.1	Реализация на NS2 . . . . .	24
9.1.1	main.tcl . . . . .	24
9.1.2	nodes.tcl . . . . .	25
9.1.3	queue.tcl . . . . .	26
9.1.4	plotWindow.tcl . . . . .	28
9.1.5	modeling.tcl . . . . .	28

9.1.6	finish.tcl . . . . .	29
9.1.7	plot.sh . . . . .	30
9.1.8	Результат . . . . .	31
<b>10</b>	<b>Варианты RED на практике</b>	<b>34</b>
10.1	NLRED . . . . .	34
10.2	Adaptive RED . . . . .	35
10.3	Refined Adaptive RED . . . . .	37
10.4	Дополнение . . . . .	38
	<b>Список литературы</b>	<b>40</b>

# Список иллюстраций

3.1	Модуль RED . . . . .	12
3.2	RED . . . . .	13
4.1	WRED . . . . .	16
5.1	GRED . . . . .	18
9.1	. . . . .	32
9.2	. . . . .	32
9.3	. . . . .	33
10.1	. . . . .	34
10.2	. . . . .	35
10.3	. . . . .	36
10.4	. . . . .	36
10.5	. . . . .	37
10.6	. . . . .	38

## **Список таблиц**

# 1 Сетевой симулятор - ns-2

## 1.1 Что такое NS-2 и для чего он нужен?

NS-2 (Network simulator 2) - это симулятор дискретных событий, предназначенный для исследования сетей. NS-2 предоставляет существенную поддержку для моделирования протоколов TCP, маршрутизации и многоадресной рассылки по проводным и беспроводным (локальным и спутниковым) сетям.

NS - самый популярный выбор симулятора, используемый в исследовательских статьях, появляющихся на избранных конференциях, таких как Sigcomm. ns постоянно поддерживается и обновляется своей большой базой пользователей и небольшой группой разработчиков в ISI.

Сам по себе NS-2 просчитывает то, что происходит в симуляции, но для наглядности нам нужна визуализация всего процесса. Для этого был создан NAM - Network Animator. NS вместе со своим компаньоном, nam, образуют очень мощный набор инструментов для обучения концепциям сетевого взаимодействия. NS содержит все основные протоколы IP. С помощью NAM эти протоколы можно визуализировать в виде анимации.

## **1.2 Что мы можем сделать с помощью этих инструментов?**

Создавать:

1. Наземные, спутниковые и беспроводные сети с различными алгоритмами маршрутизации (DV, LS, PIM-DM, PIM-SM, AODV, DSR).
2. Источники трафика, такие как Web, ftp, telnet, cbr, случайный трафик.
3. Сбои, включая детерминированные, вероятностные потери, сбой связи и т.д.
4. Различные дисциплины организации очередей (drop-tail, RED, FQ, SFQ, DRR и т.д.) и QoS (например, IntServ и Diffserv).

Визуализировать:

1. Поток пакетов, наращивание очереди и отбрасывание пакетов.
2. Поведение протокола: медленный запуск TCP, саморегулирование, контроль перегрузки, быстрая повторная передача и восстановление.
3. Перемещение узлов в беспроводных сетях.
4. Аннотации для освещения важных событий.
5. Состояние протокола (например, TCP cwnd).

## 2 Аналоги

Самые известные и популярные аналоги NS-2:

- NS-3
- Cisco Packet Tracer
- MIMIC Simulator

### 2.1 MIMIC Simulator

MIMIC Simulator - это набор продуктов Gambit Communications, состоящий из программного обеспечения для моделирования в области управления сетями и системами.

Пакет MIMIC Simulator Suite содержит несколько компонентов, связанных с имитацией управляемых сетей и центров обработки данных в целях разработки программного обеспечения, тестирования или обучения программного обеспечения, продаж и маркетинга приложений для управления сетями.

MIMIC SNMP решает классическую задачу моделирования: программное обеспечение системы управления сетью или поддержки операций обычно управляет большими сетями. Традиционно для создания таких сетей для вышеуказанных целей физическое оборудование приобреталось отдельно и монтировалось в лабораториях. Чтобы снизить затраты, большая часть сети может быть смоделирована



## 2.2 Packet Tracer

Packet Tracer - это кроссплатформенный инструмент визуального моделирования, разработанный Cisco Systems, который позволяет пользователям создавать сетевые топологии и имитировать современные компьютерные сети. Программное обеспечение позволяет пользователям моделировать конфигурацию маршрутизаторов и коммутаторов Cisco, используя имитированный интерфейс командной строки. Packet Tracer использует пользовательский интерфейс перетаскивания, позволяющий пользователям добавлять и удалять имитируемые сетевые устройства по своему усмотрению.

Packet Tracer позволяет пользователям создавать имитированные сетевые топологии путем перетаскивания маршрутизаторов, коммутаторов и различных других типов сетевых устройств. Физическое соединение между устройствами представлено элементом "кабель". Packet Tracer поддерживает множество имитируемых протоколов прикладного уровня, а также базовую маршрутизацию с помощью RIP, OSPF, EIGRP, BGP.

## 2.3 NS-3

NS-3 является прямым наследником NS-2. NS-3 построен с использованием C++ и Python с возможностью написания сценариев. Библиотека NS обернута в Python благодаря библиотеке pybindgen, которая делегирует синтаксический анализ заголовков NS C++ в castxml и ruggsxml для автоматической генерации соответствующего связующего элемента C++. Эти автоматически сгенерированные файлы C++ в конечном итоге компилируются в модуль NS Python, чтобы позволить пользователям взаимодействовать с моделями C++ NS и ядром с

помощью скриптов Python. Симулятор NS оснащен интегрированной системой на основе атрибутов для управления значениями параметров моделирования по умолчанию и для каждого экземпляра.

## 3 RED

### 3.1 Теоретическое введение

RED ([1]) (Random Early Detection - Произвольное раннее обнаружение) – Алгоритм активного управления очередью для управления переполнением очередей маршрутизаторов, с возможностью предотвращения перегрузок.

Вероятность  $p_b$  маркировки на отбрасывание пакетов представляет собой функцию, линейно зависящую от  $\hat{q}$ , минимального  $q_{min}$  и максимального  $q_{max}$  пороговых значений и параметра  $p_{max}$ , определяющего часть отбрасываемых пакетов при достижении средним размером очереди значения  $q_{max}$  и вычисляется следующим образом:

$$p_b = \begin{cases} 0, & 0 < \hat{q} \leq q_{min} \\ 1, & \hat{q} > q_{max} \\ \frac{\hat{q} - q_{min}}{q_{max} - q_{min}} p_{max}, & q_{min} < \hat{q} \leq q_{max} \end{cases}$$

### 3.2 Сравнение с DropTail

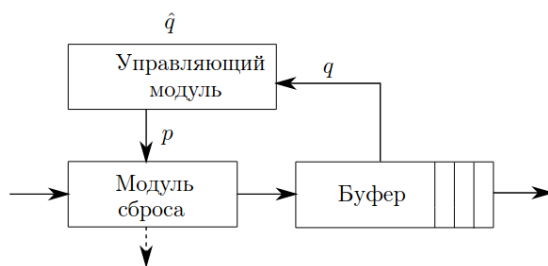
DropTail относится к пассивному типу управления очередью (PQM). Он сохраняет пакет до тех пор, пока буфер не заполнится, и когда буфер заполнится, т.е. в очереди не останется свободного места, он начинает отбрасывать каждый пакет. Существуют две возможные вероятности

выпадения, т.е. 0 или 1. Вероятность отбрасывания пакета равна 0, если количество поступивших пакетов меньше количества буферизованных пакетов, и в обратном случае она будет равна 1.

Основным отличием между RED и DropTail является то, что RED позволяет контролировать пропускную способность и более эффективно управлять трафиком, тогда как DropTail не гарантирует равномерное распределение пропускной способности. ([2])

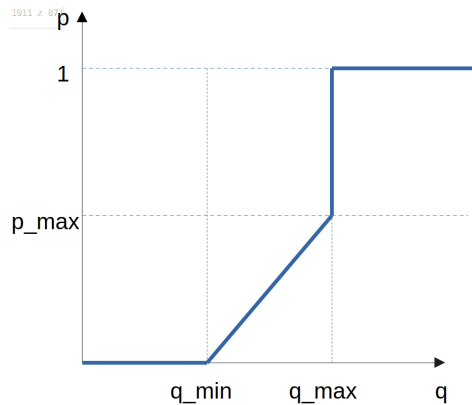
### 3.3 Разбор алгоритм работы RED

Пакет при поступлении в систему попадает в модуль сброса. Решение о сбросе пакета принимается на основе значения вероятности  $p$ , получаемого от управляющего модуля. Вероятность  $p$  сброса пакетов зависит от экспоненциально взвешенного скользящего среднего размера длины очереди  $\hat{q}$ , также вычисляемого управляющим модулем, основываясь на текущем значении длины очереди  $q$ .



Модуль RED

Вероятность потери пакета в зависимости от среднего размера очереди будет выглядеть следующим образом:



RED

### 3.4 Разбор реализации в NS2

Файлы, связанные с RED находятся по пути `ns-2.35/queue`, там представлены различные реализации очередей (среди них DropTail, RED и т.д.). Для нас важны два файла:

- `red.h` – Заголовочный файл
- `red.cc` – Исходники

В файле `red.cc` для нас интересна функция `REDQueue::estimator` и функция `double REDQueue::calculate_p_new`. Первая функция отвечает за расчет средней длины очереди. Вторая – рассчитывает вероятность потери пакета.

Разберем исходный код второй функции:

```
double
REDQueue::calculate_p_new(double v_ave, double th_max, int gentle, double v_a,
    double v_b, double v_c, double v_d, double max_p)
{
    double p;
    if (gentle && v_ave >= th_max) {
```

```

// Необходимо для GRED (подробнее о GRED ниже)

// p находится в промежутке от max_p до 1,
// тогда как средний размер очереди в промежутке
// q_max и 2*q_max
p = v_c * v_ave + v_d;
} else if (!gentle && v_ave >= th_max) {
// Превысили пороговое значение в классическом RED
// p приравниваем к 1
    p = 1.0;
} else {
// p в промежутке от 0 до max_p, тогда как
// средний размер очереди в промежутке
// th_min до th_max
    p = v_a * v_ave + v_b;
    // p = (v_ave - th_min) / (th_max - th_min)

    p *= max_p;
}
if (p > 1.0)
    p = 1.0;
return p;
}

```

## 3.5 Проблемы RED

Одна из фундаментальных проблем RED заключается в том, что он полагается на длину очереди в качестве показателя загрузки. Хотя наличие постоянной очереди указывает на перегрузку, ее длина

дает очень мало информации о серьезности перегрузки.

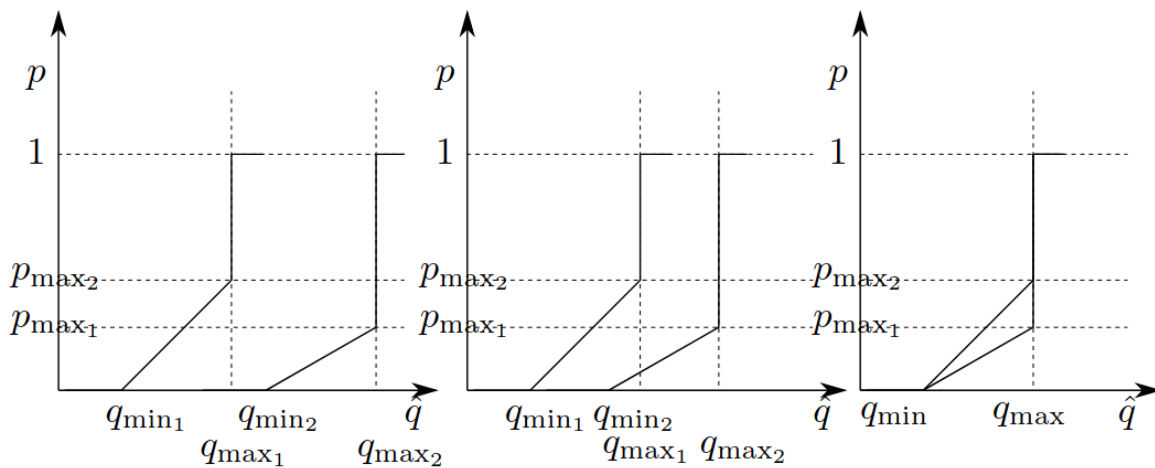
Поскольку алгоритм RED зависит от длины очереди, ему присуща проблема определения степени перегрузки. В результате RED требует широкого диапазона параметров для корректной работы в различных сценариях перегрузки. Хотя RED может достичь идеальной рабочей точки, он может сделать это только при наличии достаточного объема буферного пространства и правильных параметров.

## 4 WRED

### 4.1 Теоретическое введение

WRED (Weighted random early detection - Взвешенное произвольное раннее обнаружение) – Алгоритм активного управления очередью, является расширением RED.

Взвешенный алгоритм произвольного раннего обнаружения предоставляет различные уровни обслуживания пакетов в зависимости от вероятности их отбрасывания и обеспечивает избирательную установку параметров механизма RED на основании типа трафика.



WRED

Алгоритм WRED работает с единой очередью пакетов, для которой, как и в RED, по формуле рассчитывается экспоненциально взвешенное



скользящее среднее. Для каждого типа трафика задаются собственные параметры (пороговые значения, максимальный уровень сброса) и вычисляется вероятность сброса.

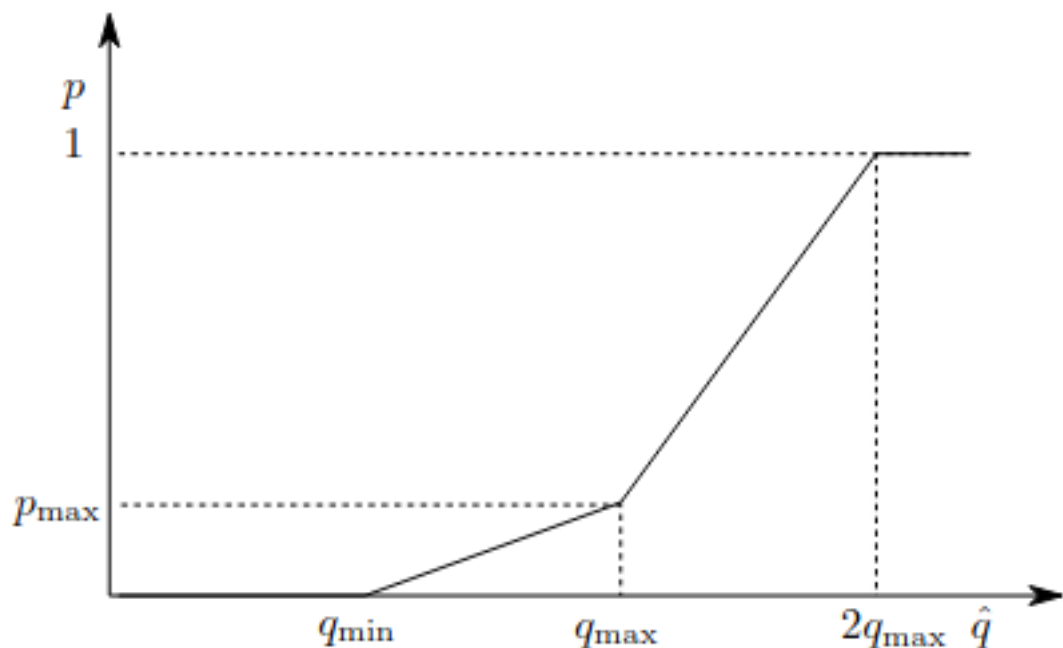
Например, очереди могут иметь более низкие пороговые значения для более низких приоритетов пакета. Это приведет к отбрасыванию пакетов с низким приоритетом, а следовательно, к защите пакетов с более высоким приоритетом в той же очереди.

## 5 GRED

### 5.1 Теоретическое введение

GRED (Gentle random early detection - мягкое/аккуратное произвольное раннее обнаружение) – Алгоритм активного управления очередью, является расширением RED.

Gentle RED расширяет RED тем, что добавляет дополнительное максимальное пороговое значение, которое равно  $2 * q_{max}$ , тем самым “сглаживая” кривую.



GRED

Вычисляется следующим образом:

$$p_b = \begin{cases} 0, & 0 < \hat{q} \leq q_{min} \\ \frac{\hat{q}-q_{min}}{q_{max}-q_{min}}p_{max}, & q_{min} \leq \hat{q} < q_{max} \\ \frac{\hat{q}-q_{min}}{q_{max}}(1-p_{max})-p_{max}, & q_{max} \leq \hat{q} < 2q_{max} \\ 1, & \hat{q} \geq q_{max} \end{cases}$$

## 6 NLRED

### 6.1 Теоретическое введение

RED не поддерживает состояние каждого потока, то есть данные из всех потоков помещаются в одну очередь и концентрируются на их производительности. Это порождает проблемы, вызванные невосприимчивыми потоками. Для решения этой проблемы был внедрен алгоритм управления перегрузками нелинейного случайного раннего обнаружения (NLRED ([3])). В NLRED есть нелинейная квадратичная функция, где в RED функция отбрасывания линейна.

Вместо линейного увеличения вероятности, возможно, было бы лучше, если бы вероятность увеличивалась медленно, когда она близка к минимальной, и резко увеличивалась, когда она близка к максимальной. Если вероятность отбрасывания увеличивается линейно между минимальным порогом и максимальным порогом, то существует высокая вероятность того, что входящий пакет может быть отброшен, даже если средняя длина очереди невелика.

## 7 Adaptive RED

### 7.1 Теоретическое введение

В алгоритме Adaptive RED (ARED), разработанном Фенгом [4,5] и усовершенствованная Флойдом [6], функция сброса модифицируется посредством изменения по принципу AIMD (Принцип AIMD заключается в том, что увеличение некоторой величины производится путём сложения с некоторым параметром, у уменьшение — путём умножения на параметр.)

Алгоритм ARED функционирует следующим образом. Для каждого интервала  $interval$  (параметр) в секундах, если  $\hat{q}$  больше целевой (желаемой)  $\hat{q}_t$  и  $p_{max} \leq 0,5$ , то  $p_{max}$  увеличивается на некоторую величину  $\alpha$ ; в противном случае, если  $\hat{q}$  меньше целевой  $\hat{q}_t$  и  $p_{max} \geq 0,01$ , то  $p_{max}$  уменьшается в  $\beta$  раз:

$$p_{max} = \begin{cases} p_{max} + \alpha, & \hat{q} > \hat{q}_t, p_{max} \leq 0,5 \\ \beta * p_{max}, & \hat{q} < \hat{q}_t, p_{max} \geq 0,01 \end{cases}$$

где

$$q_{min} + 0,4(q_{max} - q_{min}) < \hat{q}_t < q_{min} + 0,6(q_{max} - q_{min})$$

## 7.2 Преимущества

- Автоматическая установка минимального порога ( $\text{minth}$ ). Он устанавливается в зависимости от пропускной способности канала ( $C$ ) и задержки целевой очереди.
- Автоматическая установка максимального порога ( $\text{maxth}$ ). Он устанавливается в зависимости от значения месяца.
- Автоматическая настройка  $wq$ . Он устанавливается в зависимости от пропускной способности канала ( $C$ ).
- Адаптивная настройка  $\text{mahr}$ . Он адаптирован в соответствии с текущей средней длиной очереди.

## 8 Refined Adaptive RED

Алгоритм Refined ARED (RARED) является модификацией ARED и предлагает более активно изменять вероятность сброса  $p_{max}$ , чтобы иметь возможность быстрой адаптации к изменяющейся экспоненциально взвешенной скользящей средней длине очереди  $\hat{q}$ :

$$p_b = \begin{cases} p_{max} + \alpha, & \hat{q} > \hat{q}_t, p_{max} \leq 0,5 \\ \beta p_{max}, & \hat{q} \leq \hat{q}_t, p_{max} \geq 0,5 \end{cases}$$

где

$$q_{min} + 0,48(q_{max} - q_{min}) < \hat{q}_t < q_{min} + 0,52(q_{max} - q_{min})$$

$$\alpha = (0,25 \frac{\hat{q} - \hat{q}_t}{\hat{q}_t}) p_{max}, \quad \beta = 1 - (0,17 \frac{\hat{q} - \hat{q}_t}{\hat{q}_t - q_{min}})$$

## 9 RED на практике

### 9.1 Реализация на NS2

Теперь перейдем к рассмотрению реализации алгоритма RED на NS2. Для удобства мы будем разделять исходный код программы на модули, а в самих модулях реализовывать отдельные моменты, необходимые для моделирования.

#### 9.1.1 main.tcl

В данном файле мы задаем симулятор, создаем файлы трассировки и добавляем внешние модули, в которых будет реализовываться основная логика. В конце мы запускаем моделирование.

```
set ns [new Simulator]

set nf [open out.nam w]
$ns namtrace-all $nf

source "nodes.tcl"
source "queue.tcl"
source "plotWindow.tcl"
source "modeling.tcl"
source "finish.tcl"
```



```
$ns run
```

### 9.1.2 nodes.tcl

Следующий файл отвечает за создание и соединение узлов. В нем мы задаем 2 маршрутизатора и 20 узлов на каждом конце, соединяем узлы и маршрутизаторы, устанавливаем определенный тип очереди и расставляем их на анимации.

```
set node_(r0) [$ns node]
set node_(r1) [$ns node]
$node_(r0) color "red"
$node_(r1) color "red"
$node_(r0) label "red"

set n 20

for {set i 0} {$i < $n} {incr i} {
    set node_(s$i) [$ns node]
    $node_(s$i) color "blue"
    $node_(s$i) label "ftp"
    $ns duplex-link $node_(s$i) $node_(r0) 100Mb 20ms DropTail

    set node_(s[expr $n + $i]) [$ns node]
    $ns duplex-link $node_(s[expr $n + $i]) $node_(r1) 100Mb 20ms DropTail
}

$ns simplex-link $node_(r0) $node_(r1) 20Mb 15ms RED
$ns simplex-link $node_(r1) $node_(r0) 15Mb 20ms DropTail
```

```

$ns queue-limit $node_(r0) $node_(r1) 300
$ns queue-limit $node_(r1) $node_(r0) 300

for {set t 0} {$t < $n} {incr t} {
    $ns color $t green
    set tcp($t) [$ns create-connection TCP/Reno $node_(s$t) TCPSink $node_(s
    $tcp($t) set window_ 32
    $tcp($t) set maxcwnd_ 32
    $tcp($t) set packetsize_ 500
    set ftp($t) [$tcp($t) attach-source FTP]
}

$ns simplex-link-op $node_(r0) $node_(r1) orient right
$ns simplex-link-op $node_(r1) $node_(r0) orient left
$ns simplex-link-op $node_(r0) $node_(r1) queuePos 0
$ns simplex-link-op $node_(r1) $node_(r0) queuePos 0

for {set m 0} {$m < $n} {incr m} {
    $ns duplex-link-op $node_(s$m) $node_(r0) orient right
    $ns duplex-link-op $node_(s[expr $n + $m]) $node_(r1) orient left
}

```

### 9.1.3 queue.tcl

В данном файле мы настраиваем мониторы и параметры для алгоритма RED. А именно:

- qlim\_ - отвечает за максимальное и минимальное границы для среднего размера очереди
- thresh\_ - минимальная граница для среднего размера очереди в пакетах;
- maxthresh\_ - максимальная граница для среднего размера очереди в пакетах;
- q\_weight\_ - вес очереди, используется для вычисления среднего размера очереди
- linterm\_ - вероятность отбрасывания пакета
- drop-tail\_ - вместо механизма randomdrop используется механизм drop-tail в случае переполнения очереди или когда средний размер очереди превосходит maxthresh\_

```
set windowvstime [open wvst w]
```

```
set qmon [$ns monitor-queue $node_(r0) $node_(r1) [open qm.out w]]
[$ns link $node_(r0) $node_(r1)] queue-sample-timeout
```

```
set redq [[$ns link $node_(r0) $node_(r1)] queue]
```

```
$redq set qlim_ 75 150
```

```
$redq set thresh_ 75
```

```
$redq set maxthresh_ 150
```

```
$redq set q_weight_ 0.002
```

```
$redq set linterm_ 10
```

```
$redq set drop-tail_ true
```

```
set tchan_ [open all.q w]
```

```
$redq trace curq_
```

```
$redq trace ave_  
$redq attach $tchan_
```

#### 9.1.4 plotWindow.tcl

В данном файле хранится процедура для формирования файла с данными о размере окна TCP.

```
proc plotwindow {tcpsource file} {  
    global ns  
    set time 0.01  
    set now [$ns now]  
    set cwnd [$tcpsource set cwnd_]  
    puts $file "$now $cwnd"  
    $ns at [expr $now+$time] "plotwindow $tcpsource $file"  
}
```

#### 9.1.5 modeling.tcl

Здесь мы храним наше модельное время, а именно запускаем ftp и процедуру plotWindow

```
for {set r 0} {$r < $n} {incr r} {  
    $ns at 0.0 "$ftp($r) start"  
    $ns at 1.0 "plotwindow $tcp($r) $windowvstime"  
    $ns at 20.0 "$ftp($r) stop"  
}  
  
$ns at 21.0 "finish"
```

### 9.1.6 finish.tcl

А это у нас завершающая процедура, которая генерирует необходимые файлы для построения графиков, закрывает файлы трассировки и запускает xgraph для отрисовки графиков динамики размера окна ТРС и график динамики длины очереди и средней длины очереди.

```
proc finish {} {  
    global ns nf  
    $ns flush-trace  
    close $nf  
    global tchan_  
    set awkCode {  
        {  
            if ($1 == "Q" && NF>2) {  
                print $2, $3 >> "temp.q";  
                set end $2  
            }  
            else if ($1 == "a" && NF>2)  
                print $2, $3 >> "temp.a";  
        }  
    }  
  
    set f [open temp.queue w]  
    puts $f "TitleText: RED"  
    puts $f "Device: Postscript"  
  
    if { [info exists tchan_] } {  
        close $tchan_  
    }  
}
```

```

exec rm -f temp.q temp.a
exec touch temp.a temp.q

exec awk $awkCode all.q

puts $f \"queue
exec cat temp.q >@ $f
puts $f \\n\"ave_queue
exec cat temp.a >@ $f
close $f

exec xgraph -bb -tk -x time -t "TCPRenoCWND" wvst &
exec xgraph -bb -tk -x time -y queue temp.queue &
exec nam out.nam &
exit 0
}

```

### 9.1.7 plot.sh

Чтобы отрисовывать графики на GNUPlot (см. [7,8]) напишем скрипт, который будет доставать данные из наших файлов и подставлять их в графики. Здесь мы задаем границы по оси абсцисс мы задаем промежуток. И отрисовываем три отдельных графика:

- график динамики длины очереди.
- график динамики средней длины очереди.
- график динамики размера окна TCP.

```

!/usr/bin/gnuplot -persist
set xrange [0:20]

```

```

set terminal postscript eps
set output "queues.eps"
set xlabel "Time (s)"
set ylabel "Queue Length"
set title "RED Queue"
plot "temp.q" with lines linestyle 1 lt 1 lw 2 title "Queue length"

```

```

set terminal postscript eps
set output "ave_queues.eps"
set xlabel "Time (s)"
set ylabel "Queue Length"
set title "RED Queue"
plot "temp.a" with lines linestyle 2 lt 3 lw 2 title "Average queue length"

```

```

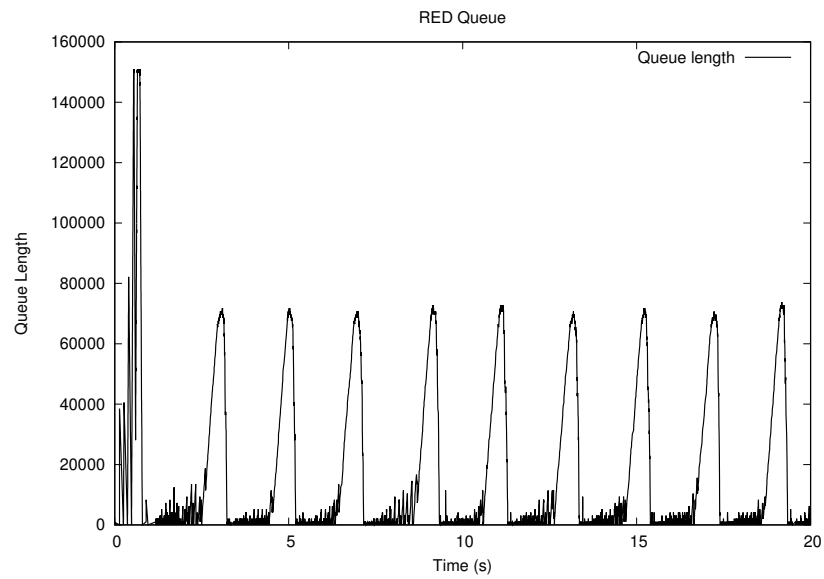
set terminal postscript eps
set output "TCP.eps"
set xlabel "Time (s)"
set ylabel "Window size"
set title "TCPVsWindow"
plot "wvst" with lines linestyle 1 lt 1 lw 2 title "WvsT"

```

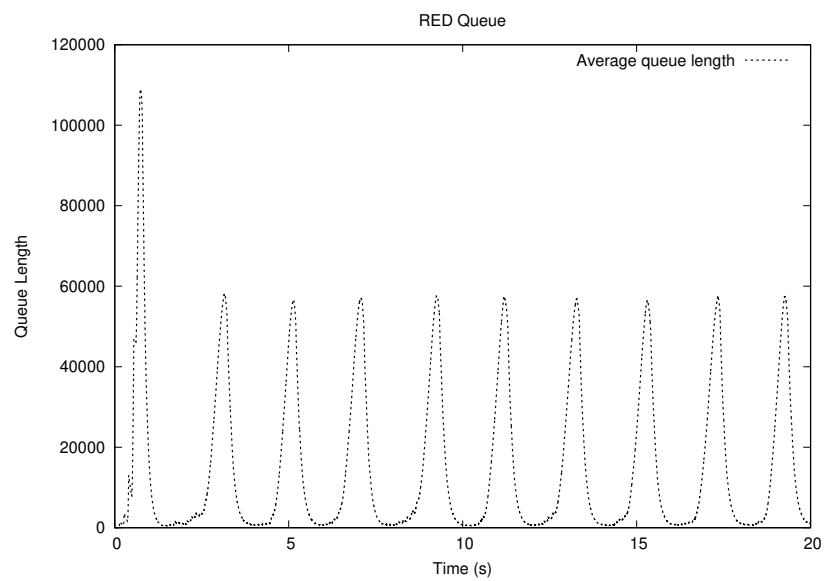
### 9.1.8 Результат

После выполнения моделирования при помощи `ns main.tcl`, а также запуска скрипта `plot.sh` мы получим на выходе три файла формата EPS (Encapsulated PostScript), которые мы можем спокойно просматривать.

- изменение размера длины очереди

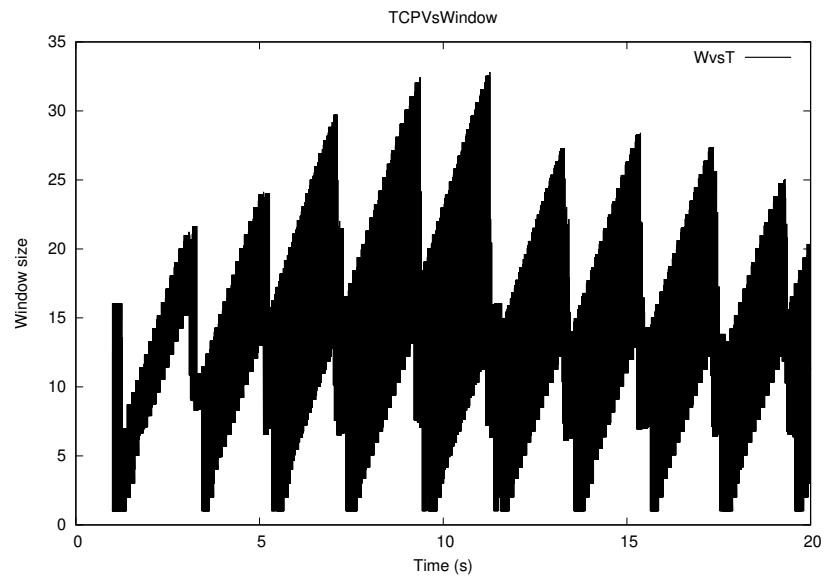


- изменение размера средней длины очереди



- изменение размера окна, так как мы задали потолок окна, то он его не будет превышать.





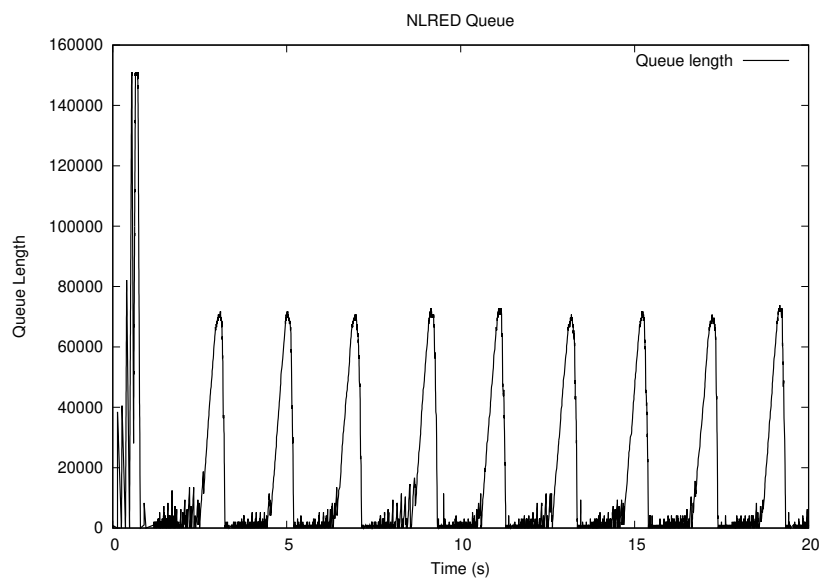
# 10 Варианты RED на практике

## 10.1 NLRED

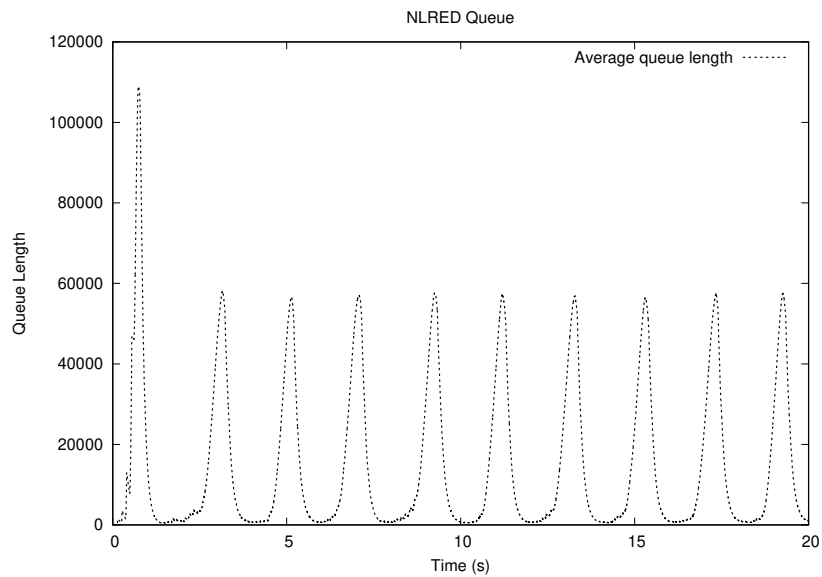
Для добавления NLRED в ns2 воспользуемся патчем от Mohit P. Tahiliani для версии 2.34.

Изменим файл `queue.tcl` для того, чтобы запустить NLRED, добавив в него строчку `$redq set nonlinear_ 1`. После того, как мы запустим моделирование, мы получим графики изменения размера длины очереди.

- изменение размера длины очереди



- изменение размера средней длины очереди



## 10.2 Adaptive RED

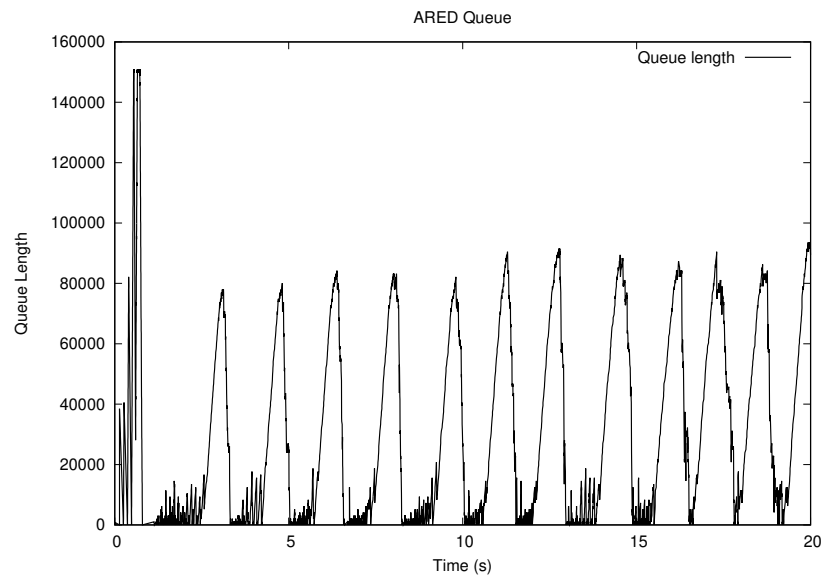
Для добавления ARED в ns2 воспользуемся патчем от Mohit P. Tahiliani для версии 2.34.

Изменим файл `queue.tcl` для того, чтобы запустить ARED, добавив в него строчку

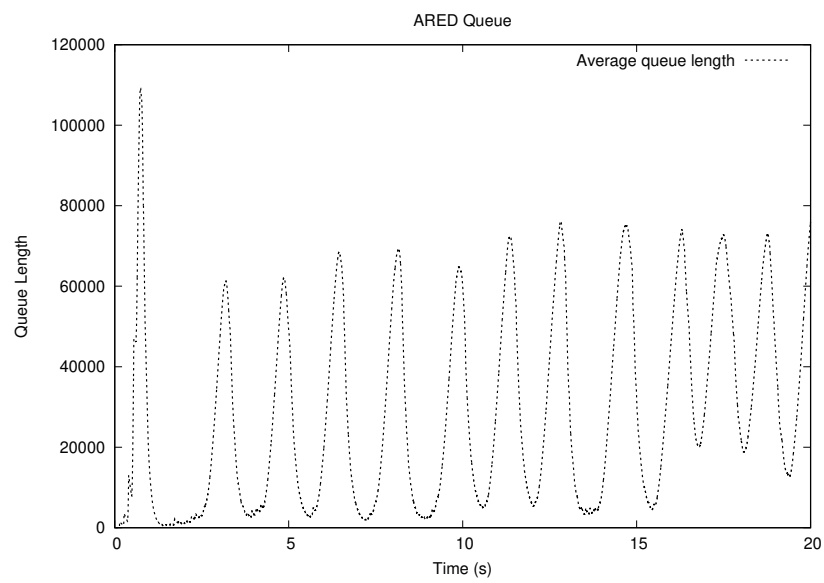
```
$redq set adaptive_ 1
```

После того, как мы запустим моделирование, мы получим графики изменения размера длины очереди.

- изменение размера длины очереди



- изменение размера средней длины очереди



## 10.3 Refined Adaptive RED

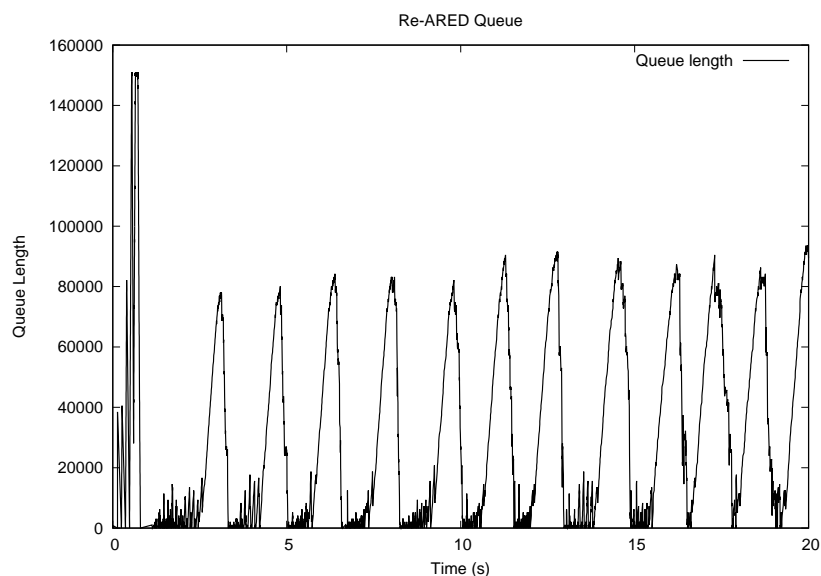
Для добавления RARED в ns2 воспользуемся патчем от Mohit P. Tahiliani для версии 2.34.

Изменим файл `queue.tcl` для того, чтобы запустить RARED, добавив в него строчку

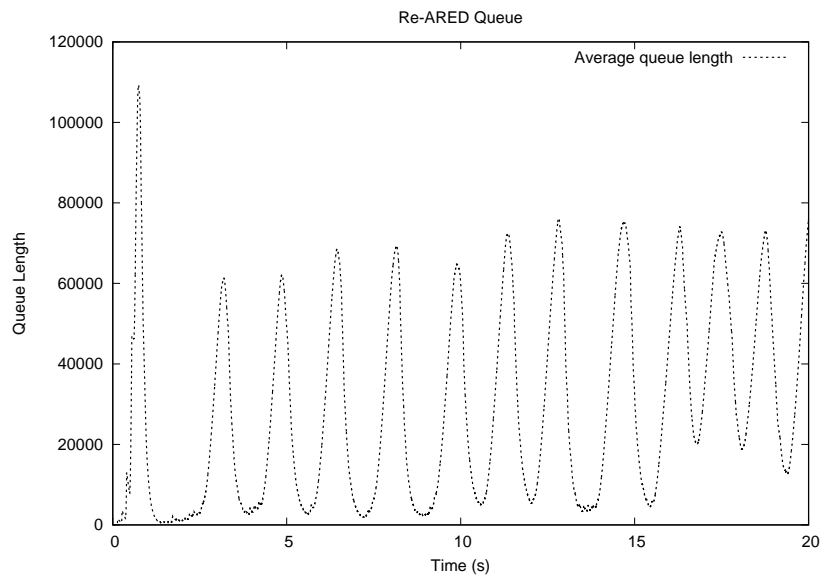
```
$redq set adaptive_1  
$redq set refined_adaptive_1
```

После того, как мы запустим моделирование, мы получим графики изменения размера длины очереди.

- изменение размера длины очереди



- изменение размера средней длины очереди



## 10.4 Дополнение

Для отрисовки файлов при помощи Matplotlib можно написать простенький скрипт, который принимает в себя файл и достает из него координаты, далее отрисовывает.

```
import matplotlib.pyplot as plt
import argparse

parser = argparse.ArgumentParser(description='Draw matplotlib plots')
parser.add_argument('filename')
args = parser.parse_args()
with open(args.filename, 'r') as f:
    lines = f.readlines()
    x = [float(line.split()[0]) for line in lines]
    y = [float(line.split()[1]) for line in lines]
plt.plot(x, y, color="black")
```

```
plt.show()
```

## Список литературы

1. Floyd S., Jacobson V. Jacobson, V.: Random Early Detection Gateways for Congestion Avoidance. IEEE/ACM Transactions on Networking 1, 397-413 // Networking, IEEE/ACM Transactions on. 1993. Т. 1. С. 397-413.
2. Rastogi S., Zaheer H. Comparative analysis of queuing mechanisms: Droptail, RED and NLRED // Social Network Analysis and Mining. 2016. Т. 6.
3. Rastogi S., Zaheer H. Comparative analysis of queuing mechanisms: Droptail, RED and NLRED // Social Network Analysis and Mining. 2016. Т. 6.
4. Feng W. и др. Techniques for Eliminating Packet Loss in Congested TCP/IP Networks. 1999.
5. Gateway S. и др. Self-configuring RED gateway // Proceedings - IEEE INFOCOM. 2000. Т. 3.
6. Floyd S., Gummadi R., Shenker S. Adaptive RED: An Algorithm for Increasing the Robustness of RED's Active Queue Management. 2001.
7. // gnuplot homepage.
8. Wikipedia. Gnuplot — Wikipedia, The Free Encyclopedia. <http://en.wikipedia.org/w/index.php?title=Gnuplot&oldid=1149690488>, 2023.