

# 第六章 刚体机械运动状态的描述

# 本章目录

6.1 什么是刚体

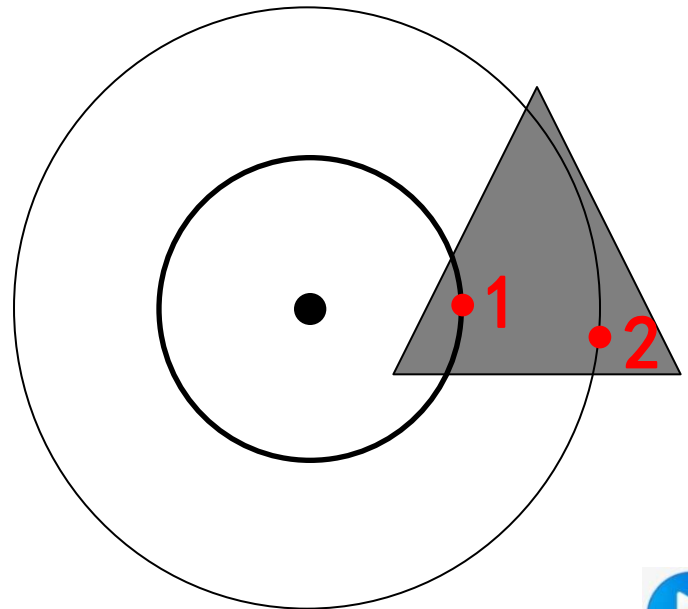
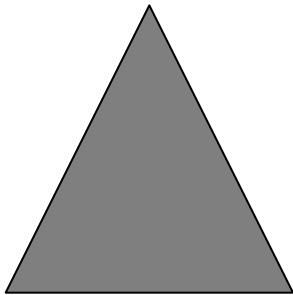
6.2 刚体运动的分类

6.3 刚体定轴转动的描述

# 6.1 什么是刚体

## 一. 质元和质点系

描述某些运动时，物体看成许多质点组成的质点系，  
每个质点称为物体的一个质元。



# 6.1 什么是刚体

## 二. 刚体(rigid body)的概念

**刚体：**受力时不改变形状和体积的物体。

**注：**

- (1)刚体是个理想化的模型，但是它有实际的意义。
- (2)**刚体是特殊的质点系**，其上各质点间的相对位置保持不变。
- (3)**质点系的规律都可用于刚体**，而且考虑到刚体的特点，规律的表示还可较一般的质点系有所简化。

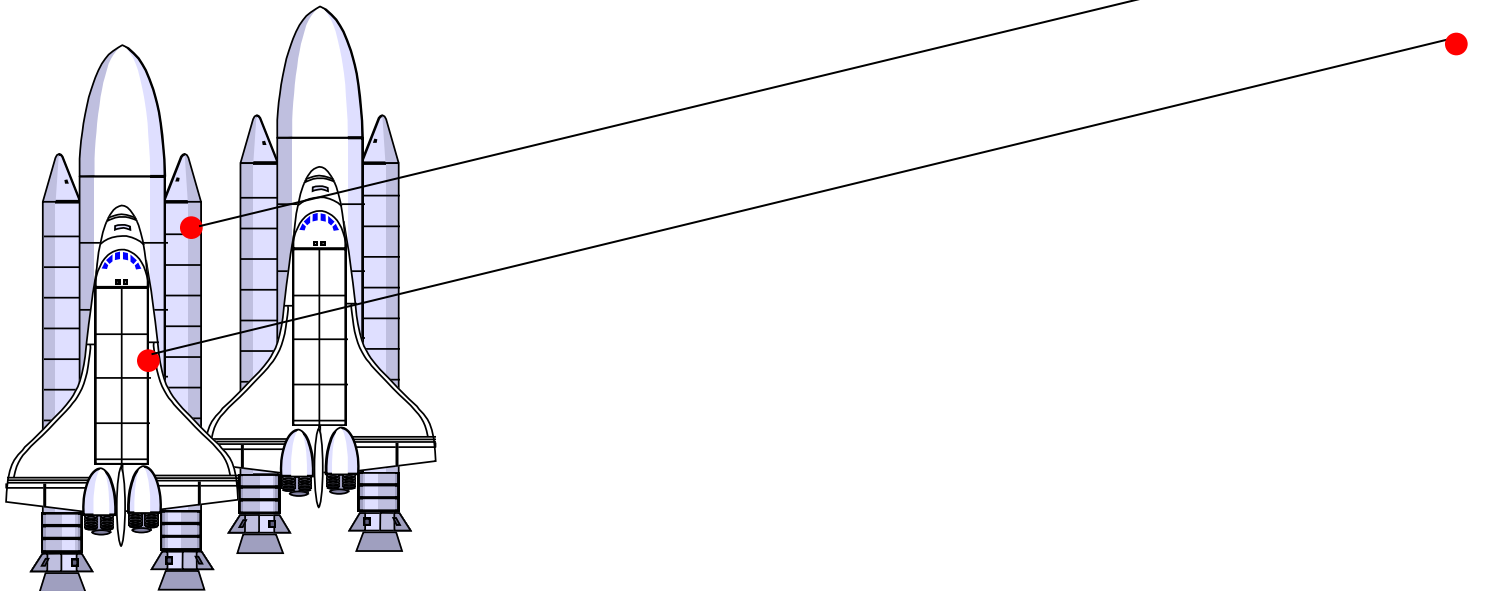
## 6.2 刚体运动的分类

### 一. 平动(translation):

连接刚体内任意两点的直线在运动各个时刻的位置都彼此平行。

**注:** (1) 刚体做平动时, 刚体内各质元的运动轨迹都一样, 而且同一时刻的速度和加速度都相同。

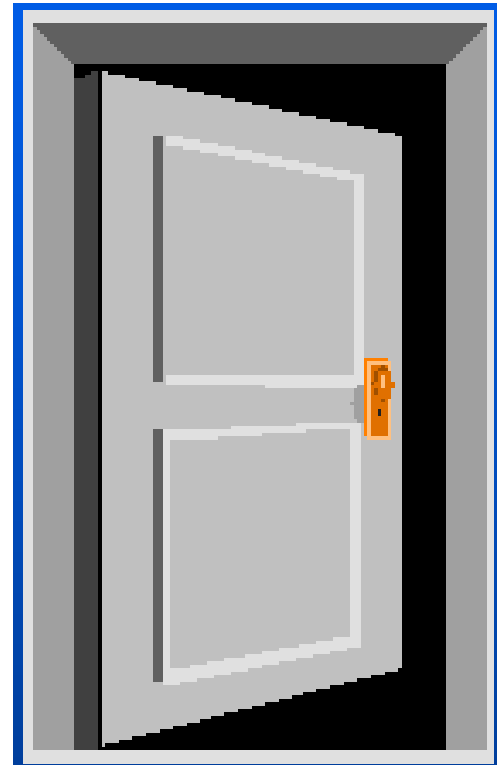
(2) 平动是刚体的基本运动形式之一。



## 6.2 刚体运动的分类

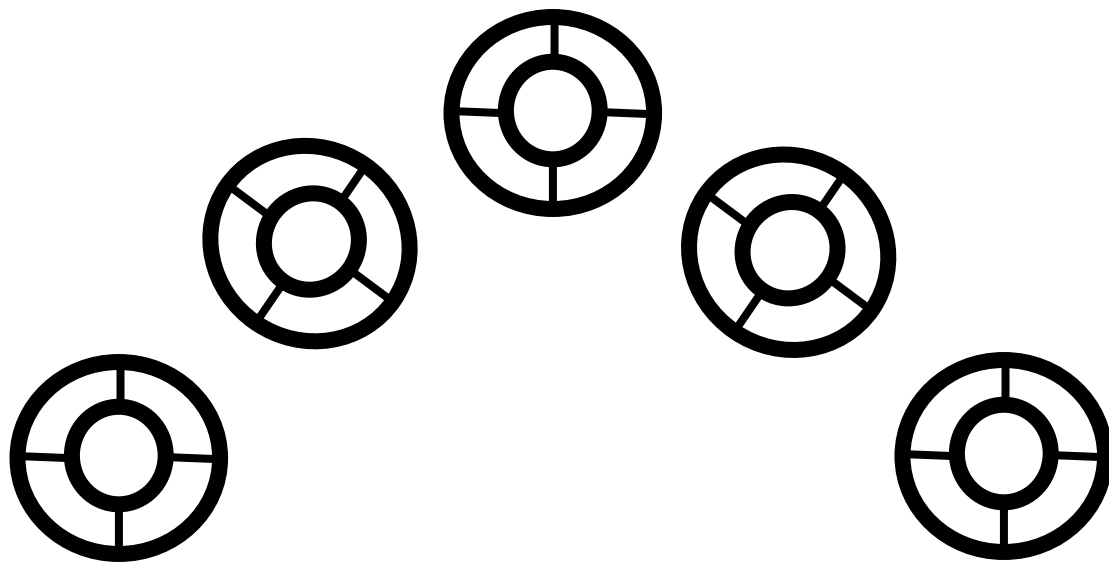
### 二. 定轴转动(rotation):

- ▲ **定轴转动:** 运动中各质元均做圆周运动, 且各圆心都在同一条固定的直线 (转轴) 上。



补充：

▲ **定点转动：** 整个刚体绕过某一固定点的某一瞬时轴线转动。



瞬时轴线不固定

## ▲ 平面运动:

**平面运动:** 刚体上各点的运动都平行于某一固定平面的运动。





## ▲一般运动：

刚体不受任何限制的任意运动。它可分解为以下两种刚体的基本运动：

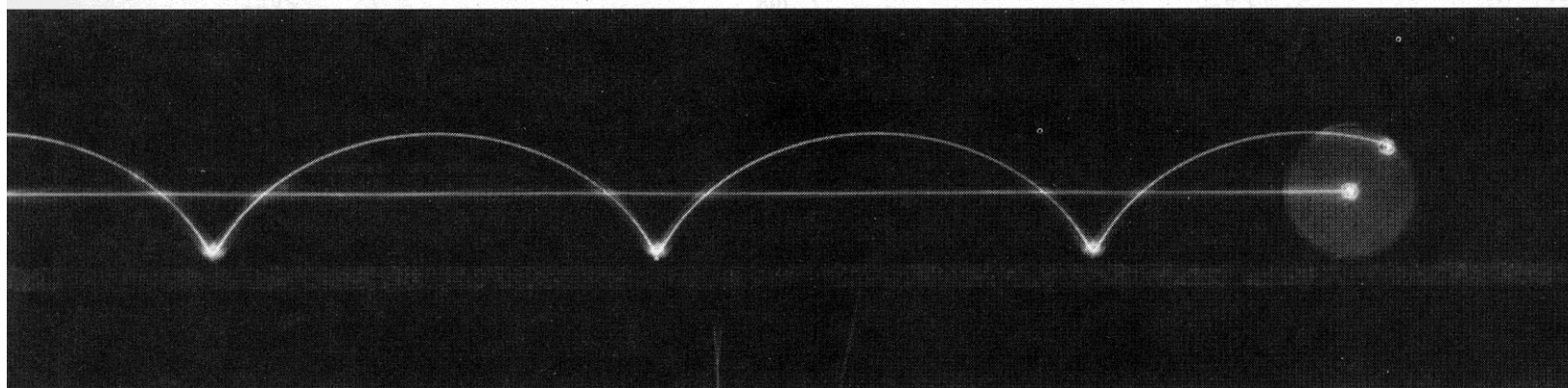
▲ 随基点 $O$ （可任选）的平动

▲ 绕通过基点 $O$ 的瞬时轴的定点转动



轮子的滚动=轴心的平动+绕轴心的转动

**轮子的滚动=轴心的平动+绕轴心的转动**



一转动着的轮子的**时间—曝光相片**。**两个发亮点**系在轮子上，一个系在轮子的中心，另一个系在边缘。系在边缘上的亮点的轨迹被称为轮转线。

## 6.3 刚体定轴转动的描述

### 一 刚体定轴转动的描述(运动学问题)

**定轴转动:**刚体绕某一固定转轴转动时, 各质元的线速度和加速度是不同的。

角位移  $\Delta\theta$

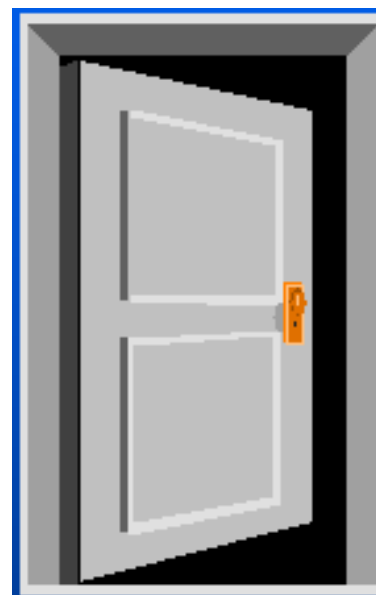
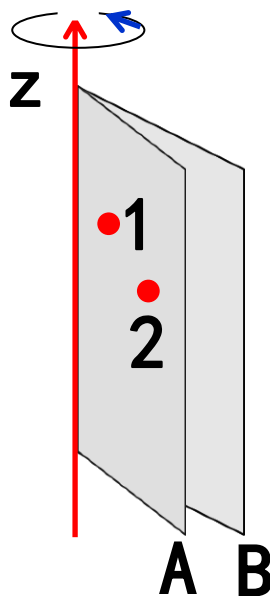
角速度  $\omega$

角加速度  $\alpha$

位移  $\Delta\vec{r}$

速度  $\vec{v}(t)$

加速度  $\vec{a}(t)$



定轴转动

为反映转动方向及刚体转动的快慢和转向, 引入**角速度**  $\omega$

## 6.3 刚体定轴转动的描述

### 一 . 刚体定轴转动的描述(运动学问题)

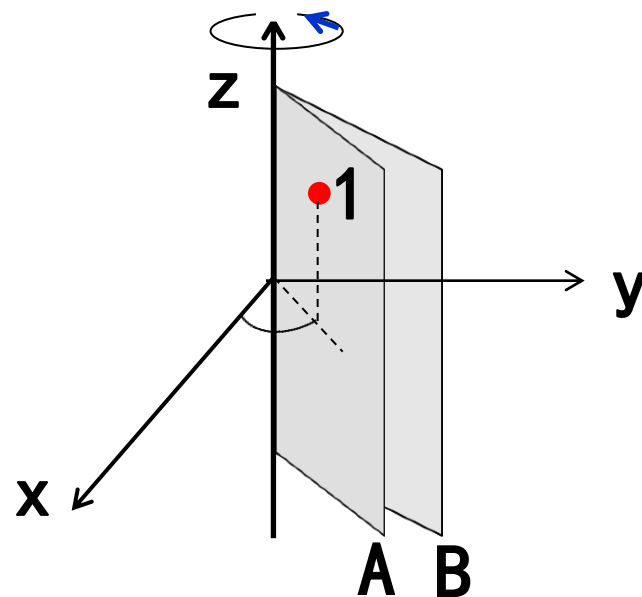
角度  $\theta(t)$

角位移  $\Delta\theta$

角速度  $\omega = \frac{d\theta}{dt} = \dot{\theta}$

角加速度  $\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \ddot{\theta}$

线速度  $v = R\omega$



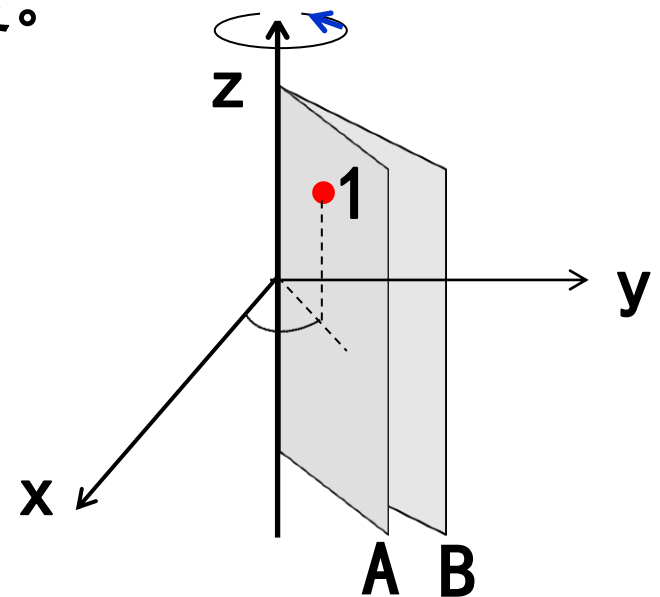
## 6.3 刚体定轴转动的描述

### 二 . 角加速度是常数的定轴转动

若  $\alpha = \text{const.}$  , 初始时刻角速度和角度  $\omega_0$ ,  $\theta_0$

求任意时刻刚体的角位移和角速度。

$$\begin{cases} \omega = \omega_0 + \alpha t \\ (\theta - \theta_0) = \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2 \\ \omega^2 - \omega_0^2 = 2\alpha(\theta - \theta_0) \end{cases}$$



## 第七章 刚体机械运动状态变化的原因

# 本章目录

7.1 刚体质心的运动定理

7.2 刚体定轴转动的角动量定理

7.3 定轴转动的动能定理

## 7.1 刚体质心的运动定理

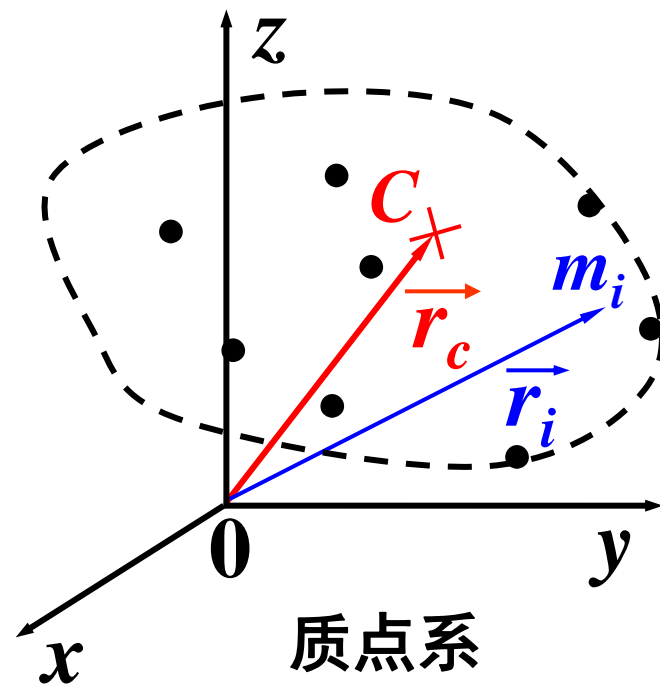
### 一. 质心的概念和质心位置的确定

为便于研究质点系总体运动，引入质心概念。

定义质心 $C$ 的位矢为：

$$\vec{r}_C = \frac{\sum m_i \vec{r}_i}{m} \quad m = \sum m_i$$

$$\begin{cases} x_C = \frac{\sum m_i x_i}{m} \\ y_C = \frac{\sum m_i y_i}{m} \\ z_C = \frac{\sum m_i z_i}{m} \end{cases}$$



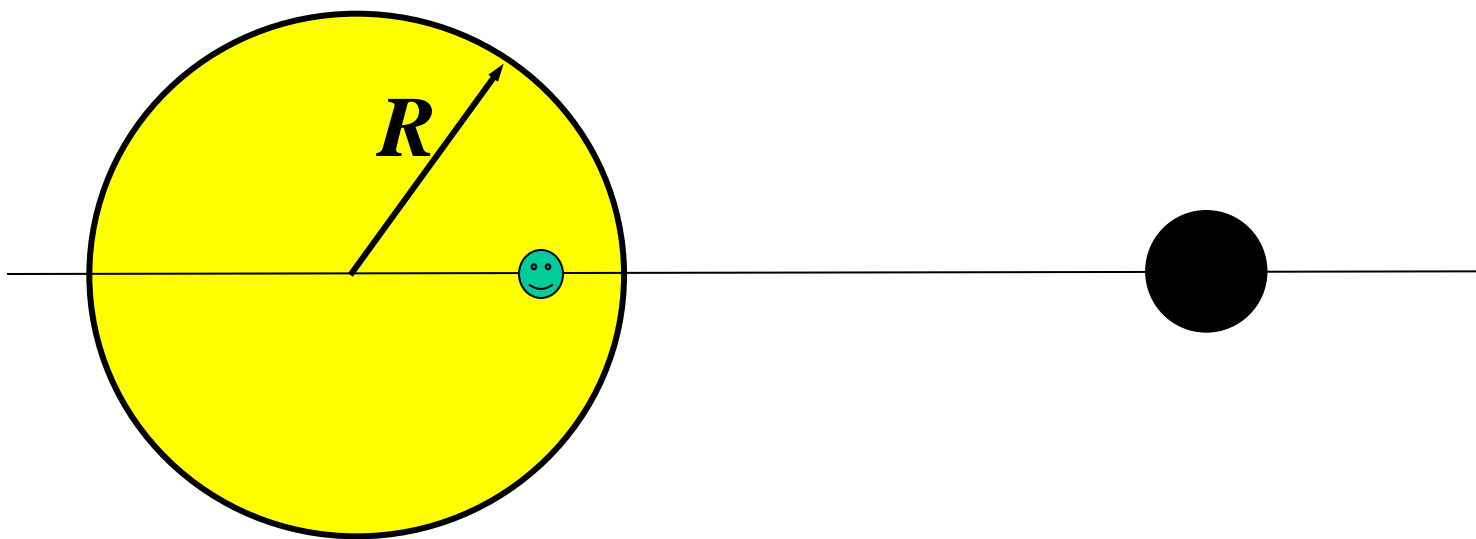
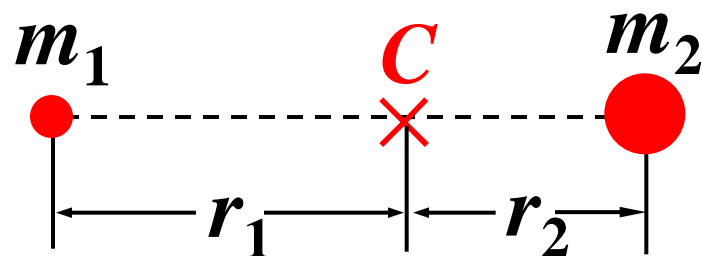
质心位置是质点位置以质量为权重的平均值。



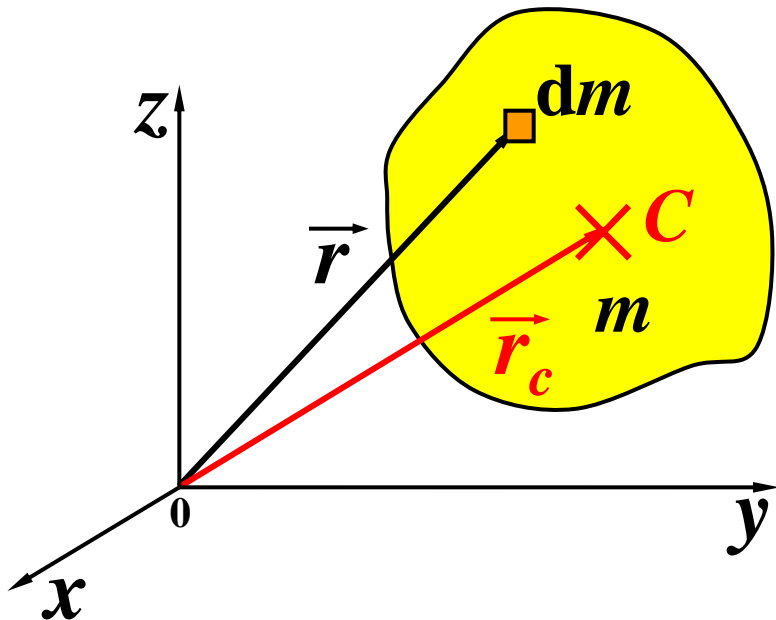
## 二. 几种系统的质心

### 1. 两质点系统

$$m_1 r_1 = m_2 r_2$$



## 2. 连续体

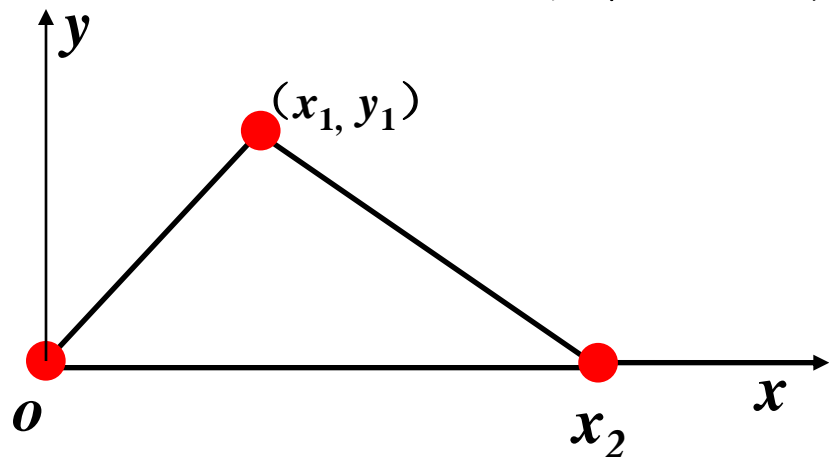


质心  $\vec{r}_C = \frac{\int \vec{r} \, dm}{m}$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_C = \frac{\int x \, dm}{m} \\ y_C = \frac{\int y \, dm}{m} \\ z_C = \frac{\int z \, dm}{m} \end{array} \right.$$

- a. 均匀杆、圆盘、圆环、球，质心为其几何中心。
- b. “小线度”物体的质心和重心是重合的。

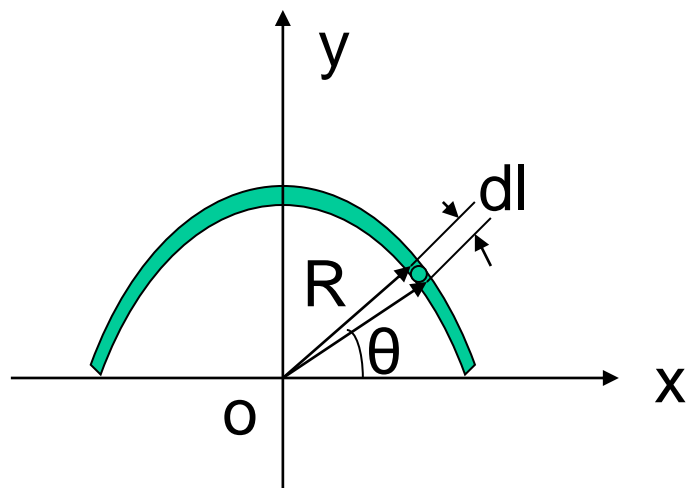
**例：**任意三角形的每个顶点有一质量 $m$ ，求质心。



$$\begin{cases} x_c = \frac{mx_1 + mx_2}{3m} = \frac{x_1 + x_2}{3} \\ y_c = \frac{my_1}{3m} = \frac{y_1}{3} \end{cases}$$

**例：**一段均匀铁丝弯成半圆形,其半径为 $R$ ,求此半圆形铁丝的质心。

**解：**半圆关于 $y$ 轴对称，质心即在 $y$ 轴上。



任取 $dl$ 长的一段铁丝，其质量为 $dm$ ，则：

$$\begin{aligned} y_c &= \frac{\int dm \cdot y}{m} = \frac{\int dm \cdot R \sin \theta}{m} \\ &= \frac{\int_0^\pi \lambda R^2 \sin \theta \cdot d\theta}{m} = \frac{2R}{\pi} \end{aligned}$$