# 第三章 质点的动量、角动量及其守恒定律

(Momentum and Angular Momentum)

-----力在时间上的积累效应

# 本章目录

- § 3.1 动量,冲量
- § 3. 2 质点动量定理、动量守恒
- § 3. 3 质点系动量定理
- § 3.4 角动量
- §3.5 角动量定理、角动量守恒定律

# 3.1 冲量, 动量

# 定义:

# 质点的<mark>动量(momentum) ———</mark>

$$\vec{p} = m\vec{v}$$

根据牛顿第二定律 
$$\vec{F} = \frac{d(m\vec{v})}{dt} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$
 , 得到  $\vec{F} dt = d\vec{p}$ 

力的冲量(impulse) — 
$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} \, \mathrm{d} t$$

$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} \, \mathrm{d} t$$

# 3.2 质点动量定理、动量守恒

# 质点动量定理 ———

$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \vec{p}_2 - \vec{p}_1$$

#### 质点动量定理:

在有限时间内外力产生的冲量等于质点动量的改变量。

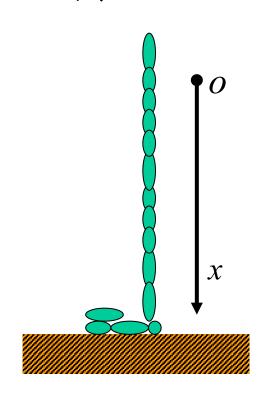
根据牛顿第二定律 
$$\vec{F} = \frac{d(m\vec{v})}{dt} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$
,得到  $\vec{F} dt = d\vec{p}$  
$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \int d\vec{p}$$

#### 质点动量守恒:

在某段时间内,若质点受到合外力为零,则其动量守恒。

当
$$\vec{F}_{h} = 0$$
时,得到 $\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = 0$ ,即 $\vec{p}_2 = \vec{p}_1$ 

例1、一质量均匀分布的柔软细绳铅直地悬挂着,绳的下端刚好触到水平桌面上,如果把绳的上端放开,绳将落在桌面上。 试证明:在绳下落的过程中,任意时刻作用于桌面的压力,等于 已落到桌面上的绳重量的三倍。

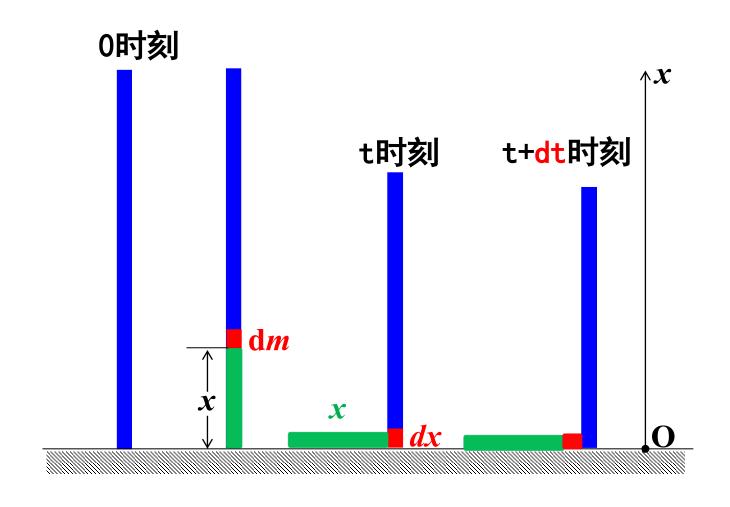


#### 证明:

在t时刻落在桌面的细绳长度为x,在dt时间内将有质量为 $\rho dx (=Mdx/L)$ 的细绳以速率dx/dt碰到桌面而停止.

在dt时间内, dx段绳子动量的改变量:

$$dP = -\rho dx \cdot \frac{dx}{dt}$$



桌面受力:绳子x的压力 dx段绳子对桌面的冲力

#### 根据动量定理,桌面对细绳的冲力为:

$$F' = \frac{dP}{dt} = \frac{-\rho dx \cdot \frac{dx}{dt}}{dt} = -\rho v^{2}$$

细绳对桌面的冲力F=-F', 即:

$$F = \rho v^{2} = \frac{M}{L}v^{2}$$

$$V^{2} = 2gx$$

$$F = 2Mgx/L$$

#### 落到桌面的细绳质量

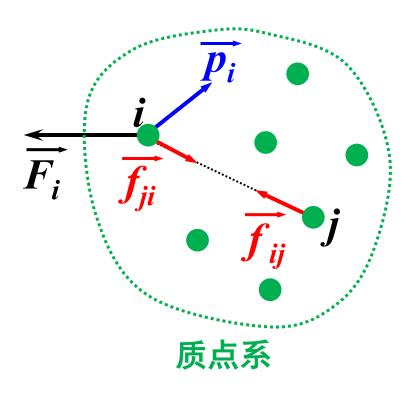
$$m=(M/L)x$$

因此

$$F_{E} = F + mg = 2Mgx/L + Mgx/L = 3mg$$

# 3.3 质点系动量定理

(theorem of momentum of particle system)

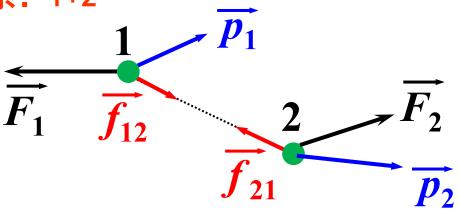


 $\vec{F}_i$ : 质点i受到的合外力

 $\bar{f}_{ii}$ : 质点 j对质点i的内力

 $\vec{p}_i$ : 质点i的动量

#### 质点系: 1+2



#### 质点系:1+2

$$\int_{t_1}^{t_2} \left( \vec{F_1} + \vec{F_2} \right) dt = \overrightarrow{p}' - \overrightarrow{p}$$

# 质点系动量 $\vec{p} = \vec{p}_1 + \vec{p}_2$

## **质点1:** 合力: $\vec{F}_1 + \vec{f}_1$ ,

 $t_1$ 时刻的动量:  $p_1$ 

 $t_2$ 时刻的动量:  $p_1$ 

$$\int_{t_1}^{t_2} \left( \vec{F}_1 + \vec{f}_{12} \right) dt = \vec{p}_1 - \vec{p}_1 \quad (1)$$

# 质点2: 合力: $\vec{F}_2 + \vec{f}_{21}$

 $t_1$ 时刻的动量:  $p_2$  $t_2$ 时刻的动量:  $p_2$ 

$$\int_{t_1}^{t_2} \left( \vec{F}_2 + \vec{f}_{21} \right) dt = \vec{p}_2 - \vec{p}_2$$
 (2)

质点系 (1+2): 
$$\int_{t_1}^{t_2} \left( \vec{F}_1 + \vec{f}_2 + \vec{F}_2 + \vec{f}_3 \right) dt = \left( \vec{p}_1 + \vec{p}_2 \right) - \left( \vec{p}_1 + \vec{p}_2 \right)$$



#### 质点系动量定理

$$\int_{t_1}^{t_2} \left( \sum_{i} \vec{F}_i \right) dt = \vec{p}' - \vec{p}$$

$$\vec{F}_i$$

质点系动量 
$$\vec{p} = \sum_{i} \vec{p}_{i}$$
  $\sum_{i} \vec{F}_{i} = \vec{F}_{\text{h}}$ 

$$\sum \vec{F_i} = \vec{F}_{\text{gh}}$$

质点1: 
$$\int_{t_1}^{t_2} (\vec{F}_1 + \vec{f}_{12} + \vec{f}_{13} + \cdots + \vec{f}_{1i} + \cdots + \vec{f}_{1n}) dt = \vec{p}_1 - \vec{p}_1$$
质点2: 
$$\int_{t_1}^{t_2} (\vec{F}_2 + \vec{f}_{21} + \vec{f}_{23} + \cdots + \vec{f}_{2i} + \cdots + \vec{f}_{2n}) dt = \vec{p}_2 - \vec{p}_2$$

质点2: 
$$\int_{t_{-}}^{t_{2}} \left( \vec{F}_{2} + \vec{f}_{21} + \vec{f}_{23} + \cdots + \vec{f}_{2i} + \cdots + \vec{f}_{2n} \right) dt = \vec{p}_{2} - \vec{p}_{2}$$

质点
$$i$$
: 
$$\int_{t_1}^{t_2} \left( \vec{F}_i + \vec{f}_{i1} + \vec{f}_{i2} + \cdots + \vec{f}_{i,i-1} + \cdots + \vec{f}_{in} \right) dt = \vec{p}_i - \vec{p}_i$$

质点
$$n: \int_{t_1}^{t_2} \left( \vec{F}_n + \vec{f}_{n1} + \vec{f}_{n2} + \cdots + \vec{f}_{ni} + \cdots + \vec{f}_{n,n-1} \right) dt = \vec{p}_n' - \vec{p}_n$$

#### 质点系:

$$\int_{t_1}^{t_2} \left( \vec{F}_1 + \vec{F}_2 \cdot \dots + \vec{F}_n \right) dt = \left( \vec{p}_1 + \dots + \vec{p}_n \right) - \left( \vec{p}_1 + \dots + \vec{p}_n \right)$$

### 质点系动量定理

$$\int_{t_1}^{t_2} ec{F}_{rac{r}{2}} \cdot \mathrm{d}\,t = ec{P}' - ec{P}$$

- 注: 1. 系统总动量由外力的冲量决定, 与内力无关。
  - 2. 用质点系动量定理处理问题可避开内力。

#### 质点系的动量守恒定律:

质点系受合外力为零时,质点系的总动量不随时间改变。

当 
$$\vec{F}_{\text{H}} = 0$$
 时,得到  $\vec{P} =$ 常矢量

$$\vec{P}$$
 = 常矢量

# 几点说明:

- 动量守恒定律只适用于惯性系?
   动量守恒定律是比牛顿定律更普遍、更基本的定律。
- 2. 若某个方向上合外力为零,则该方向上动量守恒, 尽管总动量可能并不守恒。

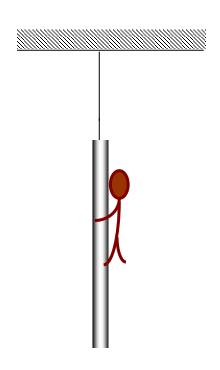
$$egin{aligned} oldsymbol{F}_x &= 0 & p_x &= \sum m_i v_{ix} = const. \ oldsymbol{F}_y &= 0 & p_y &= \sum m_i v_{iy} = const. \ oldsymbol{F}_z &= 0 & p_z &= \sum m_i v_{iz} = const. \end{aligned}$$

3. 当外力<<内力且作用时间极短时(如碰撞),可认为动量近似守恒。

# 解题步骤:

- 1. 选择系统,分析要研究的物理过程;
- 2. 进行受力分析,判断守恒条件;
- 3. 确定系统的初动量与末动量;
- 4. 建立坐标系,列方程求解;
- 5. 必要时进行讨论。

例2:如图示, 悬绳突然断开, 猴子以多大的加速度相对杆上爬, 才能看上去不下落?假设猴子和杆的质量分别是m、M。



#### 例2:如图示, 悬绳突然断开, 猴子以多大的加速度相对杆上爬,

才能看上去不下落?

解: 建坐标,如图所示

受力分析:

猴子:杆子对其作用力-f、重力mg

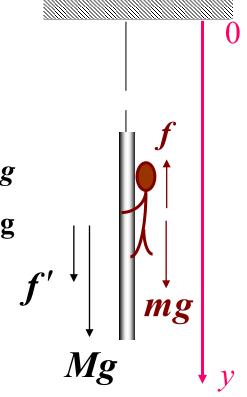
杆子:猴子对其作用力f'、重力Mg

用牛顿定律

$$mg - f = ma_m = 0$$

$$Mg + f' = Ma_M = -Ma'$$

得 
$$a' = -\frac{m+M}{M}g$$



以地面为参考系 猴子加速度am 杆子加速度aM 以杆子为参考系 猴子加速度a'

#### 解法二:用质点系动量定理

$$\vec{F}_{\beta \uparrow} = (m + M)\vec{g}$$

$$= \frac{d}{dt}(\vec{p}_1 + \vec{p}_2)$$

$$= \frac{d}{dt}[m\vec{u} + M\vec{v}]$$

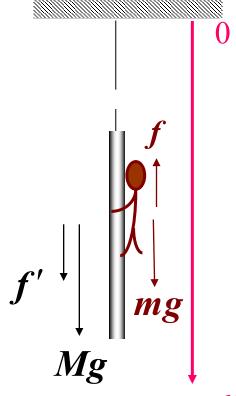
$$(m + M)\vec{g} = \frac{d(m\vec{u})}{dt} + \frac{d(M\vec{v})}{dt}$$

$$= 0 + M\frac{d\vec{v}}{dt}$$

$$= a = -\frac{m + M}{M}g$$

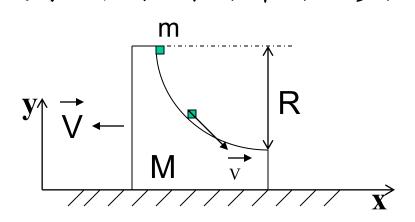
分析:

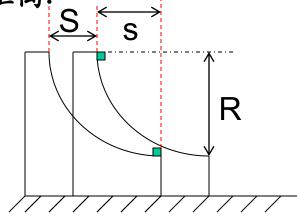
#### 猴-杆系统



J

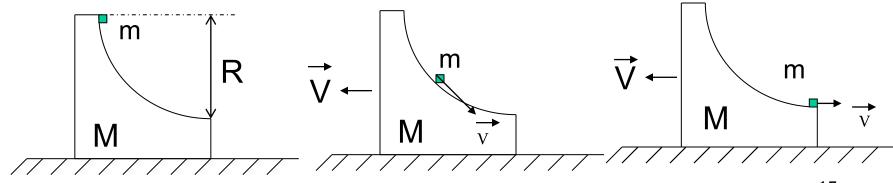
例3:一个有1/4圆弧滑槽的大物体,质量为M,停在光滑的水平面上; 另有一质量为m的小物体从圆弧顶点由静止滑下.求当小物体滑到 底时大物体M在水平面上移动的距离.





1、选择系统: m+M

#### 分析过程:



2、受力分析: F<sub>x</sub>=0

系统沿着x方向的动量  $P_x$  = 常矢量

3、系统的初动量  $\overrightarrow{MV}_{x,0} + \overrightarrow{mv}_{x,0} = 0$ 

在某一个时刻t:  $\overrightarrow{MV}_{x,t} + \overrightarrow{mv}_{x,t} = 0$ 

4、建坐标系,列方程求解

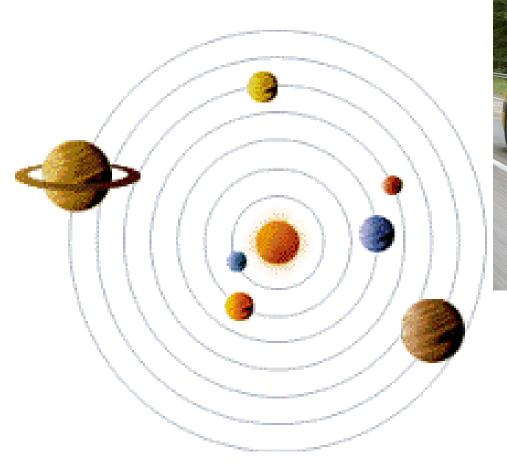
在t时刻: 
$$-MV_{x,t} + mv_{x,t} = 0$$

$$MV_{x,t}dt = mv_{x,t}dt$$
  $MdS = mds$ 

$$MS = ms$$
 S+s=R

# 3.4 质点的角动量

(angular momentum of a particle)



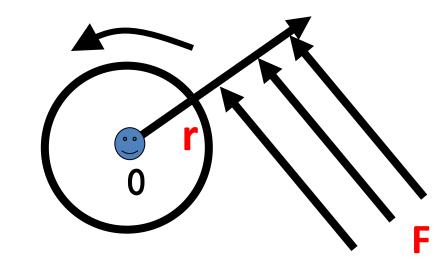


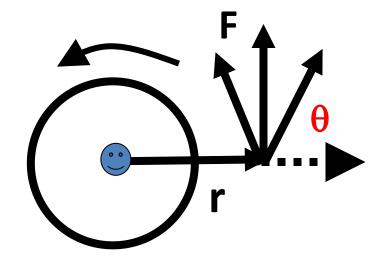


# 质点的角动量定理

主要参量( $\mathbf{F}$ ,  $\mathbf{r}$ ,  $\boldsymbol{\theta}$ )

 $\theta=90^{\circ}$ ,  $\sin\theta=1$ 

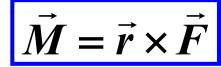


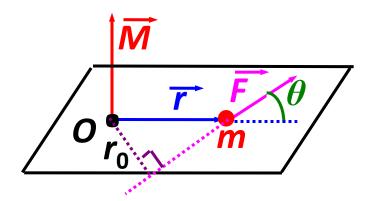


注:转动效果不但与力的大小有关,还与力的位置有关(相对于某一质点)。

# (moment of force)

力对定点O的力矩:  $\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$ 





大小:  $M = rF \sin \theta$ 

方向:垂直于r,F平面

 $r_0 = r \sin \theta$  称为力臂

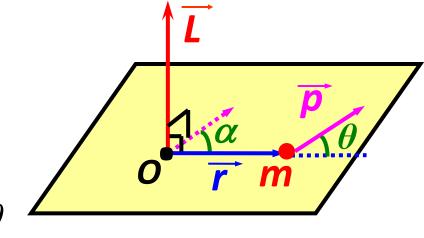
力矩的大小:  $M = rF \sin \theta = r_0 F$ 

# 角动量

# 角动量的定义:

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \vec{r} \times (m\vec{v})$$

大小:  $L = rp \sin \theta = rmv \sin \theta$ 



方向: $\perp \vec{r}, \vec{p}(\vec{v})$ 决定的平面(右螺旋)

单位: kg m²/s

力矩: 
$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F} = \vec{r} \times \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d}{dt}(\vec{r} \times \vec{p}) - \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{p}$$

$$\vec{M} = \frac{d}{dt}(\vec{r} \times \vec{p}) - \vec{v} \times \vec{m}\vec{v}$$

$$\vec{M} = \frac{d}{dt}(\vec{r} \times \vec{p}) - \vec{v} \times \vec{m}\vec{v}$$

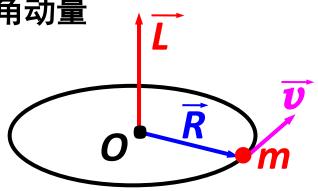
$$\vec{M} = \frac{d}{dt}(\vec{r} \times \vec{p}) = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

# 匀速率圆周运动的角动量

当质点作匀速率圆周运动时,对圆心的角动量

大小: L = mvR

方向: 山圆面



#### 例:1. 行星受中心恒星的万有引力(中心力)

例如:太阳,地球系统

 $L = mvR = 6.0*10^{24} \times 1.5*10^{11} \times 3.0*10^{4}$ 

2. 电子受原子核的引力(中心力)

# 3.5 角动量定理、角动量守恒

# 质点角动量定理

$$\vec{M} = \frac{\mathrm{d}\vec{L}}{\mathrm{d}t}$$
 或  $\vec{L} = \vec{M} \, \mathrm{d}t$  (微分形式)

$$\int_{t_1}^{t_2} \vec{M} \cdot dt = \vec{L}_2 - \vec{L}_1$$
 (积分形式)

$$\int_{t_1}^{t_2} \vec{M} \, dt$$
 称为冲量矩

——力矩对时间的积累作用