## 燕山大学2018年秋季学期研究生课程考试试卷

课程名称:	自适应控制	考试时间:	2018	年	月

 $\Box$ 

_ 学院:		专	W:	<u>-</u>	<sup></sup>		姓名:	
题号	1	2	平时					总分
得分								

- 1 、 给 定 参 考 模 型 :  $(p^2 + 3p + 2)y_m(t) = r(t)$  , 被 控 对 象 :  $(p^2 + \alpha_1 p + \alpha_0)y_p(t) = \beta u_p(t)$  ,试用 Lyapunov 稳定理论求 MRAC 系统的参数调整律并仿真。(40 分)
- 2 、 给 定 参 考 模 型  $(p^2 + 3p + 2)y_m(t) = r(t)$  , 被 控 对 象 :  $(p^2 + \alpha_1 p + \alpha_0)y_p(t) = \beta u_p(t)$  ,试用 Popov 超稳定理论求 MRAC 系统的参数 调整律并仿真。(40 分)

其中  $\alpha_0 \neq 2$ ,  $\alpha_1 \neq 3$ ,  $\beta \neq 1$  为被控对象未知定常或慢时变参数,仿真时可自行给定。要附 SIMULINK 图及仿真结果。