

王海东

专业: 计算机科学与技术

中国科学院大学国家空间科学中心

研究方向:人工智能-计算机视觉-智慧交通

民族:汉

籍贯:湖南邵阳

出生年月: 1992.07.27

政治面貌: 党员

电话: 15600395015

邮箱: wanghaidong@hutb.edu.cn 联系地址: 湖南省长沙市岳麓区岳麓大道

计算机技术

569号

教育背景

2022.7-至今 湖南工商大学 (湘江实验室) 教学科研

2018.9-2022.6 湖南大学 (信息科学与工程学院) 计算机科学与技术

2017.6-2018.1 地平线机器人技术有限公司 (算法平台) 研发工程师

2010.9-2014.6 湖南工商大学 (计算机学院) 计算机科学与技术

工作方向

2014.9-2017.6

目前的主要研究方向是面向智能驾驶的视觉感知和类脑可解释模型技术。目标跟踪是计算机视觉领域中的一个重要问题,被广泛地应用于智能视频监控、智能驾驶、智能机器人和体育视频分析等工业应用场景。虽然近些年来多目标跟踪已经取得了长足的进步,但是在复杂场景下的多目标跟踪仍然是一个非常具有挑战性的问题,在跟踪多目标过程中所经历的跟踪目标数目变化、检测器的不精确和相互遮挡的复杂场景是制约着多目标跟踪性能提升的重要原因。因此,设计一个有效且可理解的模型来应对现实场景中的这些挑战对成功地进行多目标跟踪具有重大的意义。本人正是针对这一问题的重大意义和挑战,设计了一系列有效的目标跟踪算法,并应用到生产环境中。

(计算机与控制学院)

研究成果

- Wang H, Li Z, et al. BTN: Neuroanatomical Aligning between Visual Object Tracking in Deep Neural Network and Smooth Pursuit in Brain [J]. Neurocomputing. (第一作者, SCI 二区,已接收)
- Wang H, Wang S, et al. Non-local attention association scheme for online multi-object tracking[J].
- Image and Vision Computing, 102: 103983. (第一作者, SCI 3 区,已接收)
- Wang H, Li Z, et al. JDAN: Joint Detection and Association Network for Multi-Object Tracking [J].
- ACM Transactions on Multimedia Computing Communications and Applications. (第一作者, CCF B)
- 类, SCI 二区, 已接收)

Wang H, Li Z, et al. STURE: Spatial-Temporal Mutual Reinforcement Learning for Robust Data Association in Online Multi-Object Tracking [J]. CVIU. (第一作者,CCF B 类,已接收)

Ma X, Wang H, et al. Neural network simulation of the atmospheric point spread function for the adjacency effect research[C]. SPIE, 10002: 100020D. (导师一作, EI, 已接收)

项目经验 🗨

- 湘江实验室智慧交通、生成式大模型、交通大模型等项目,负责自动驾驶数字孪生平台构建、 代码生成大模型研究、交通大模型平台开发,2022.7~至今参与
- 国家自然科学基金面上项目 (No.61976086): 自动驾驶系统的 CPS 计算架构与视觉感知方法
- 研究,负责目标检测、跟踪和仿真环境搭建与维护,2020.1~2023.12参与;
- 地平线深度学习自动训练平台和标注平台,负责后台开发和数据库,2016.9 ~ 2018.1 参与;
- 大气光学全链路成像仿真平台,负责纹理生成、邻近效应的模拟与优化,2015.7 ~ 2016.9
- 基于大疆 M100 无人机灾后搜救的解决方案和平台开发,负责移动 AprilTag 的检测和跟踪、 全地图覆盖的路径规划及避障控制,取得全球前十的成绩,2016.1~2016.9 参与;