TP 2. Traitement des signaux aléatoires : détection de signaux noyés dans du bruit

Objectifs:

Ce TP a pour objectif d'étudier une technique classique de détection d'un signal bruité : la détection synchrone. La détection synchrone est une technique de traitement du signal utilisée en mesure physique, permettant d'extraire des signaux périodiques, de faible amplitude, noyés dans un bruit important à large bande (bruit blanc), par *intercorrélation temporelle* du signal bruité avec un signal sinusoïdal auxiliaire de fréquence proche de celle de la fréquence du signal à détecter.

Le TP comporte des calculs théoriques en relation avec le cours (à préparer avant la séance) ainsi que des simulations sous Matlab (petits programmes simples à écrire, programmes à "trous").

A l'issue de ce TP vous devez savoir :

- mettre en oeuvre une stratégie utilisant la fonction d'intercorrélation pour détecter un signal noyé dans du bruit en fonction des informations connues ou inconnues sur le signal recherché,
- utiliser correctement les propriétés de la fonction d'intercorrélation pour déterminer le déphasage ou le retard d'un signal noyé dans le bruit,
- tenir compte des limitations imposées par les estimateurs de la fonction d'intercorrélation par rapport à ses propriétés théoriques,
- étudier la robustesse d'une méthode de détection par rapport au niveau de bruit.

Références:

Cours de traitement du signal 1A, partie 2.

Cours de traitement des signaux aléatoires 2A, parties 3 et 4.

Indications Matlab

- La fonction randn permet de créer une séquence de variables aléatoires distribuées suivant une loi normale.
- La fonction xcorr permet de calculer les valeurs de l'intercorrélation en fonction du décalage (lag).

1 Détection d'un signal périodique x(t) de période connue par intercorrélation avec un signal auxiliaire z(t)

On considère un signal x(t) de forme inconnue mais de **fréquence connue** f_0 . Pour les simulations on considérera une sinusoïde :

$$x(t) = a\sin(2\pi f_0 t + \phi)$$

Le signal x(t) est perturbé par un bruit blanc (physique) b(t) gaussien centré de variance finie σ^2 :

$$y(t) = x(t) + b(t)$$

L'objectif est de détecter la présence (ou l'absence) du signal x(t) dans le bruit à partir du signal observé y(t).

1. Calculer la puissance P_x du signal déterministe x(t). Calculer de même la puissance du bruit P_b . Montrer que le rapport signal à bruit (RSB) s'exprime en dB par :

$$RSB = 10 \log_{10} \left(\frac{a^2}{2\sigma^2} \right).$$

En déduire l'expression de σ en fonction du RSB et de a.

2. Matlab tp2_0.m (prqm. à trous):

On échantillonnera les signaux à $T_e = 1$ ms. Dans les simulations sous Matlab on prendre a = 1, $f_0 = 10$ Hz, $\phi = \pi$ et une durée de 1 s pour tous les signaux.

Engendrer une réalisation de b(t), puis y(t) pour les rapports signal à bruit suivants : 10dB, 0dB, -10dB, -20dB. Afficher les signaux x(t) et y(t) sur la même figure.

3. La détection du signal dans le bruit est réalisée en intercorrélant le signal bruité y(t) avec un signal auxiliaire z(t) de même fréquence f_0 . On prendra pour z(t) une sinusoïde :

$$z(t) = a\sin(2\pi f_1 t)$$

avec $f_1 = f_0$. Remarquer que y(t) et z(t) sont décalés (en raison de la phase ϕ).

Cours: Calculer les expressions théoriques des fonctions d'intercorrélation temporelle dans les cas suivants:

- Signal absent : intercorrélation bruit seul-signal auxiliaire : $Rbz(\tau)$
- Signal présent sans bruit : intercorrélation signal non bruité-signal auxiliaire : $Rxz(\tau)$
- Signal présent dans le bruit : intercorrélation signal bruité-signal auxiliaire : $Ryz(\tau)$.

Matlab tp2_1.m (prgm. à trous): Simuler et afficher sous Matlab ces différentes fonctions d'intercorrélation pour des RSB de : 10dB, 0dB, -10dB, -20dB. On utilisera la version biaisée ('biased') de l'intercorrélation. Pourquoi fait-on ce choix? (tester avec la version non biaisée ('unbiased')).

Proposer une méthode de détection de présence du signal dans le bruit (on ne l'implantera pas). Que constate-t-on sur les fonctions d'intercorrélation pour des RSB décroissants? (comparer aux expressions théoriques).

4. Le maximum de la fonction d'intercorrélation $Ryz(\tau)$ définit le décalage temporel τ_{max} entre les signaux y(t) = x(t) + b(t) et z(t). Calculer la valeur de ce décalage en fonction de la phase (supposée connue) de y(t) (on rappelle que $\phi = \pi$).

 $Matlab \ tp2_1.m \ (prgm. \ à trous)$: déterminer ce décalage à partir de la simulation, en cherchant le maximum de l'intercorrélation. Afficher y(t) et $z(t-\tau_{max})$ sur la même figure.

2 Cas d'un signal périodique bruité de fréquence inconnue

On suppose maintenant que la fréquence du signal périodique x(t) n'est **pas connue**. On se propose de la déterminer, comme précédemment, par intercorrélation avec un signal auxiliaire (sinusoïde de fréquence f_1), en faisant varier f_1 dans un intervalle de valeurs recherchées. L'intercorrélation sera maximale lorsque le signal z(t) aura la même fréquence (et la même phase=décalage) que x(t).

On a donc comme précédemment :

$$x(t) = a\sin(2\pi f_0 t + \phi)$$
 signal inconnu (1)

$$y(t) = x(t) + b(t)$$
 signal bruité (2)

$$z(t) = a \sin(2\pi f_1 t)$$
 signal auxiliaire (3)

(4)

On prendra à nouveau $a=1, f_0=10$ Hz, $\phi=\pi, T_e=1$ ms et on fera varier f_1 .

1. *Matlab* tp2_2.m :

Pour les valeurs de f_1 variant dans l'intervalle $[1\,\mathrm{Hz},30\,\mathrm{Hz}]$ par pas de $0,1\,\mathrm{Hz}$, ce programme affiche sur la même figure :

- le signal auxiliaire z(t)
- la superposition du signal bruité y(t) avec $z(t-\tau_{max})$ où τ_{max} est le décalage optimal entre y et z, défini dans la question précédente
- la fonction d'intercorrélation $Ryz(\tau)$
- les valeurs du maximum de l'intercorrélation Ryz en fonction de f_1 .

Il affiche ensuite la solution optimale (intercorrélation maximale) pour laquelle on a théoriquement $f_1 = f_0$.

Comprendre le fonctionnement de ce programme. Faire des simulations pour les rapports signal à bruit suivants : 10dB, 0dB, -10dB, -20dB, -30dB. Que constate t-on?

- Relancer le programme $tp2_2.m$ en supposant que f_0 est une réalisation d'une variable aléatoire $F_0(\omega)$ uniformément répartie entre 1Hz et 30Hz.
- 2. Matlab tp2_3.m : Appliquer la méthode proposée pour déterminer les fréquences des signaux enregistrés dans les fichiers sig6-1.mat, sig6-2.mat et sig6-3.mat (NB. ces signaux sont échantillonnés à $T_e = 10$ ms, de durée 1 s). Ces signaux ont été engendrés par le script tp2_signaux.m. Commenter les résultats obtenus.