

Modelamiento_I

1. Un problema de optimización se caracteriza por tener lo siguiente:

- ☒ A Parámetros de entrada, Variables de decisión, Restricciones y Función objetivo.
- ☐ B Variables de decisión, Restricciones y Función objetivo.
- ☐ C Parámetros de entrada, Variables de decisión, Restricciones.

2. Al modificar un problema de tal manera que algunos de sus valores constantes se tornen en parámetros, se está:

- ☒ A Generalizando el problema.
- ☐ B Instanciando el problema.
- ☐ C Modificando el modelo, pero el problema sigue siendo exactamente el mismo.

3. Un problema de satisfacción por restricciones no cuenta con:

- ☐ A Parámetros de entrada
- ☒ B Función objetivo
- ☐ C Restricciones

4. Para el problema mochila, indique cual de las siguientes opciones no puede corresponder a un parámetro de entrada:

- ☐ A Número de objetos
- ☐ B Capacidad de la mochila
- ☐ C Peso de cada objeto
- ☒ D $x_i = 1$, si el objeto_i es seleccionado para ser guardado en la mochila y 0 en caso contrario.

5. Para el problema de coloreado de mapas, indique cual de las siguientes opciones no puede corresponder a un parámetro de entrada:

- ☐ A Número de colores a utilizar.
- ☐ B Número de territorios a colorear.
- ☒ C El color de cada territorio.
- ☐ D La información de vecindad entre los diferentes territorios.

6. Considerando el problema de coloreado de mapas sobre la imagen, determine con que valores de nc habría solución:

- ☐ A nc = 1
- ☒ B nc = 4
- ☐ C nc = 2
- ☒ D nc = 3
- ☒ E nc = 9



7. `array[1..nt] of var 1..nc: Coloreado;`

En la instrucción en la imagen, se definen cuantas variables de decisión:

- ☐ A 1
- ☒ B nt
- ☐ C nc
- ☐ D 0

8. `constraint forall(i in 1..numFilas) (Coloreado[vecinos[i,1]] != Coloreado[vecinos[i,2]]);`

En la instrucción de la imagen, se definen cuantas restricciones:

- ☐ A 2*numFilas
- ☐ B 2
- ☐ C i
- ☒ D numFilas

9. La restricción $\sum_{i=1}^n \text{peso}_i \cdot x_i \leq \text{capacidad} - \text{mochila}$ se podría modelar en minizinc como:

- ☒ A `constraint sum(i in 1..n) (peso[i]* x[i]) <= capacidad-mochila`
- ☐ B `constraint forall(i in 1..n) (peso[i] *x[i] <= capacidad-mochila)`
- ☐ C no se puede modelar en minizinc.