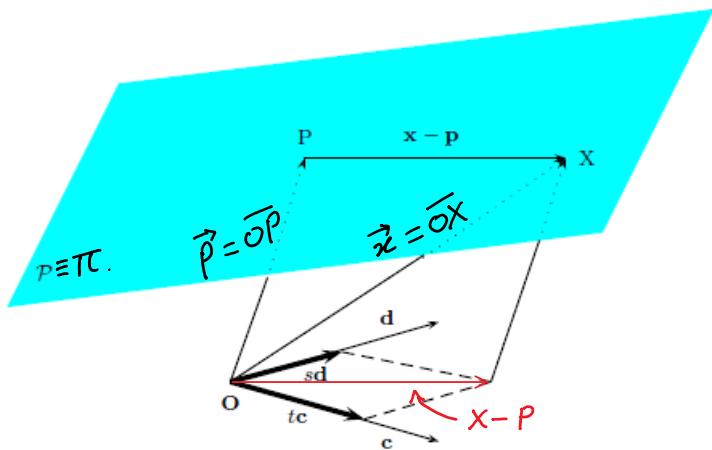


Definición [Plano]. Dado un punto $P \in R^n$ y dos vectores \mathbf{c} y $\mathbf{d} \in R^n$ diferentes de cero y no paralelos, diremos que el conjunto de puntos X que determinan vectores \overrightarrow{PX} que son combinación lineal de los vectores \mathbf{c} y \mathbf{d} , es el *plano* \mathcal{P} que pasa por el punto P y tiene direcciones \mathbf{c} y \mathbf{d} . A los vectores \mathbf{c} y \mathbf{d} los llamamos *vectores directores o vectores dirección del plano*.



$$\vec{x} - \vec{p} = t\vec{c} + s\vec{d}$$

$$\vec{x} = \vec{p} + t\vec{c} + s\vec{d} \quad \text{Ecuación vectorial del plano.}$$

Observe que si $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, $c = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$, $p = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ y $d = \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \end{pmatrix}$ entonces

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \end{pmatrix}$$

$$\left. \begin{array}{l} x_1 = a_1 + t c_1 + s d_1 \\ x_2 = a_2 + t c_2 + s d_2 \\ \vdots \\ x_n = a_n + t c_n + s d_n \end{array} \right\} \text{Ecuaciones paramétricas del plano.}$$

Ejemplo. Considerar las ecuaciones paramétricas de un plan \mathcal{P} .

$$x_1 = 2 + t - s$$

$$x_1 = 2t$$

$$x_2 = 1 + 5s$$

$$x_4 = -2.$$

a. Hallar un punto P del plano π .

Si $t=0$ y $s=1$, entonces:

$$x_1 = 2 + 0 - 1 = 1$$

$$x_2 = 2(0) = 0$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 6 \\ -2 \end{pmatrix} \in \pi.$$

$$x_3 = 1 + 5(1) = 6$$

$$x_4 = -2$$

b. Encontrar 2 vectores directores \vec{c} y \vec{d} del plano π .

$$x_1 = 2 + t - s$$

$$x_2 = 2t = 0 + 2t + s \cdot 0$$

$$x_3 = 1 + 5s = 1 + t \cdot 0 + 5s$$

$$x_4 = -2 = -2 + t \cdot 0 + s \cdot 0$$

Escribamos la ecuación vectorial de π .

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$\vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad y \quad \vec{d} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

c. Si $P = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$, $Q = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ y $R = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ -4 \\ -2 \end{pmatrix}$ son puntos de π , verificar que $\overline{PQ}, \overline{PR} \in \text{Con}\{\vec{c}, \vec{d}\}$.

$$\overline{PQ} = Q - P = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \overline{PR} = R - P = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Veamos si existen α, β, λ y μ tales que

$$\begin{aligned} \alpha \vec{c} + \beta \vec{d} &= \overline{PQ} \\ \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \end{aligned} \quad \text{y} \quad \begin{aligned} \lambda \vec{c} + \mu \vec{d} &= \overline{PR} \\ \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

M. A. Conjunta:

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad \text{F. E.}$$

↑ ↑
Los dos sistemas
son consistentes.

Así que \overline{PQ} y $\overline{PR} \in \text{Con}\{\vec{c}, \vec{d}\}$.

d. ¿Los puntos $M = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ y $N = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \\ -9 \\ -2 \end{pmatrix}$ están en π ?

Veamos si existen t, s, α y β tales que

$$M = P + t\vec{c} + s\vec{d} \quad \text{y} \quad N = P + \alpha\vec{c} + \beta\vec{d}.$$

$$t\vec{c} + s\vec{d} = M - P \quad \alpha\vec{c} + \beta\vec{d} = N - P.$$

$$t \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ -10 \\ 0 \end{pmatrix} = N - P.$$

M. A. Conjunta:

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & 0 & 4 \\ 2 & 0 & 2 & 4 \\ 0 & 5 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -4 \\ 0 & 0 & \textcircled{-5} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Inconsistente

$$\left| \begin{array}{cc|cc} 0 & 5 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right| \xrightarrow{\sim} \left| \begin{array}{cc|cc} 0 & 0 & (-5) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right|$$

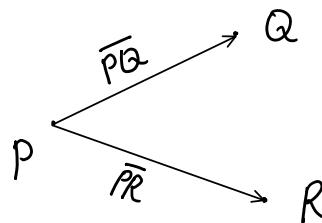
↑ Consistente.

En consecuencia,

- ✓ $tc + sd = M - P$ Inconsistente $\Rightarrow M \notin \pi$.
- ✓ $\alpha c + \beta d = N - P$ Consistente $\Rightarrow N \in \pi$.

Ejm. Hallar la ecuación vectorial del plano que contiene los puntos:

$$P = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad Q = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad y \quad R = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}.$$



Dos vectores directores del plano son

$$c = \overline{PQ} = Q - P = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ -2 \end{pmatrix}$$

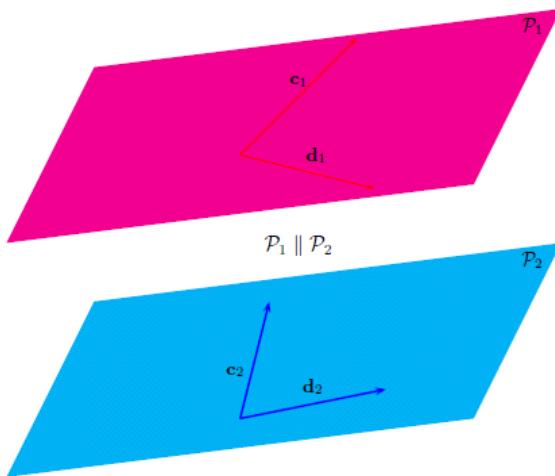
$$d = \overline{PR} = R - P = \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ -6 \end{pmatrix}$$

Ecuación plano:

$$\vec{x} = P + t\vec{c} + s\vec{d}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ -2 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ -6 \end{pmatrix}.$$

Definición [Planos paralelos]. Diremos que dos planos son paralelos, si y solo si, los vectores directores de uno de los planos son combinación lineal de los vectores directores del otro plano.



$P_1 \parallel P_2$ si y solo si :

$$c_2 = \alpha c_1 + \beta d_1 \text{ y } d_2 = \lambda c_1 + \mu d_1.$$

Ejemplo. Si P_1 es un plano con vectores directores

$$c_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 9 \\ -2 \end{pmatrix} \text{ y } d_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ y } P_2 \text{ contiene los puntos}$$

$$P = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad Q = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ y } R = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}, \text{ determine si } P_1 \parallel P_2.$$

vectores directores de P_2 :

$$c_1 = \overline{PQ} = Q - P = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ -2 \end{pmatrix} \text{ y } d_1 = \overline{PR} = R - P = \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ -6 \end{pmatrix}.$$

Veamos si existen α, β, λ y μ tales que

$$\alpha c_2 + \beta d_2 = c_1 \quad \text{y} \quad \lambda c_2 + \mu d_2 = d_1.$$

$$\alpha \begin{pmatrix} 0 \\ 9 \\ -2 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad \lambda \begin{pmatrix} 0 \\ 9 \\ -2 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ -6 \end{pmatrix}.$$

M. A. Conjunta:

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 0 & -2 & 2 & 4 \\ 9 & -2 & -7 & -5 \\ -2 & 4 & -2 & -6 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} -2 & 4 & -2 & -6 \\ 0 & 16 & -16 & -32 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

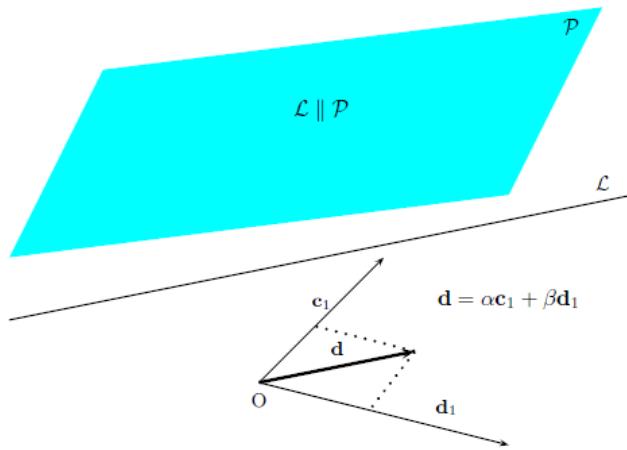
↑ ↑

$$\left| \begin{array}{cc|c} 9 & -2 & -1 \\ -2 & 4 & -2 \end{array} \right| \sim \left| \begin{array}{cccc} 0 & 16 & -16 & -32 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right|$$

↑ ↑
consistentes.

Dado que los dos sistemas son consistentes, entonces los planos P_1 y P_2 son paralelos.

Definición 21 [Recta y plano paralelos]. Sean \mathcal{L} una recta con vector director $\mathbf{d} \in R^n$ y \mathcal{P} un plano con vectores directores \mathbf{c}_1 y $\mathbf{d}_1 \in R^n$. Diremos que la recta \mathcal{L} es paralela al plano \mathcal{P} , si y solo si, el vector \mathbf{d} es combinación lineal de \mathbf{c}_1 y \mathbf{d}_1 .



Definición [Recta y plano ortogonales]. Sean \mathcal{L} una recta con vector director $\mathbf{d} \in R^n$ y \mathcal{P} un plano con vectores directores \mathbf{c}_1 y $\mathbf{d}_1 \in R^n$. Diremos que la recta \mathcal{L} es ortogonal al plano \mathcal{P} , si y solo si, el vector \mathbf{d} es ortogonal tanto a \mathbf{c}_1 como a \mathbf{d}_1 .

