

Análisis y Diseño de Algoritmos II

*Jesús Alexander Aranda Ph.D Robinson Duque, Ph.D
Juan Francisco Díaz, Ph. D*

Universidad del Valle

*jesus.aranda@correounalvalle.edu.co
robinson.duque@correounalvalle.edu.co*

juanfco.diaz@correounalvalle.edu.co

Programa de Ingeniería de Sistemas

Escuela de Ingeniería de Sistemas y Computación



Programación Dinámica

Caso de Estudio

LCS (Longest Common Subsequence)

Programación dinámica

Subsecuencia

Dada una secuencia $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$, se dice que $Z = \langle z_1, z_2, \dots, z_k \rangle$ es una **subsecuencia** de X si existe una secuencia incremental de índices $\langle i_1, i_2, \dots, i_k \rangle$ de X tal que

$$\forall j \in \{1, 2, 3, \dots, k\} \quad x_{i_j} = z_j$$

(es decir, los símbolos de Z se dan en X siguiendo el mismo orden que se dan en Z (no necesariamente uno seguido de otro en X))

Programación dinámica

Ejemplos:

Por ejemplo, para $X = \langle A, B, C, B, D, A, B \rangle$, algunas subsecuencias son:

$\langle A, B, C \rangle$

$\langle A, B, C, D \rangle$

$\langle B, C, D, B \rangle$

Programación dinámica

Por ejemplo, para $X = \langle A, B, C, B, D, A, B \rangle$, algunas subsecuencias son:

$\langle A, B, C \rangle$

$\langle A, B, C, D \rangle$

$\langle B, C, D, B \rangle$

Sin embargo, no son subsecuencias:

$\langle A, B, A, A \rangle$

$\langle B, A, D \rangle$

$\langle D, A, D \rangle$

Programación dinámica

Longest Common Subsequence

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

$X = ABCBDAB$

$Y = BDCABA$

Indique algunas subsecuencias

Indique una solución al problema

Programación dinámica

Longest Common Subsequence

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

$X = ABCBDAB$

$Y = BDCABA$

Algunas subsecuencias son: A, CB, ABA, BDAB, CAB, DAB

El problema de la subsecuencia más larga tiene varias soluciones: BCBA, BCAB y BDAB

Programación dinámica

Longest Common Subsequence

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

¿Cuál podría ser una solución al problema?

Programación dinámica

Longest Common Subsequence (Fuerza Bruta)

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

Solución Inicial:

Estrategia por Fuerza Bruta

- Enumerar todas las subsecuencias de X y examinar si es también una subsecuencia de Y (o viceversa). Tomar al final la subsecuencia más larga.

Programación dinámica

Longest Common Subsequence (Fuerza Bruta)

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

Solución Inicial:

Estrategia por Fuerza Bruta

- Enumerar todas las subsecuencias de X y examinar si es también una subsecuencia de Y (o viceversa). Tomar al final la subsecuencia más larga.

¿ Cuántas subsecuencias tiene X (o Y) ?

Existen 2^m posibles subconjuntos (subsecuencias) del conjunto de m elementos \rightarrow Tiempo exponencial

Programación dinámica

Longest Common Subsequence (Fuerza Bruta)

¿Cuántas subsecuencias tiene X (o Y) ?

Ejemplo: La secuencia $\langle A, B, C \rangle$ tiene:

A	B	C	Subsecuencias
0	0	0	Cadena vacía (ε)
0	0	1	C
0	1	0	B
0	1	1	BC
1	0	0	A
1	0	1	AC
1	1	0	AB
1	1	1	ABC
Total subsecuencias			8

Existen 2^m posibles subconjuntos (subsecuencias) del conjunto de m elementos \rightarrow Tiempo exponencial

Programación dinámica

Longest Common Subsequence (Fuerza Bruta)

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

Estrategia por Fuerza Bruta es muy costosa computacionalmente.

¿Alternativas más eficientes para resolver el problema LCS?

Programación dinámica

Longest Common Subsequence (Fuerza Bruta)

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

Estrategia por Fuerza Bruta es muy costosa computacionalmente.

¿Alternativas más eficientes para resolver el problema LCS?

R/ Programación Dinámica

Programación dinámica

Problema; Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

Tener en cuenta que al ser un problema de optimización. Cada instancia tiene al menos una solución (óptima) y un valor (el cual indica que es la solución efectivamente mejor)

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la(s) subsecuencia(s) más larga(s) entre X y Y

Tener en cuenta que al ser un problema de optimización. Cada instancia tiene al menos una solución (óptima) y su respectivo valor (el cual precisamente permite establecer que es la mejor solución)

Instancias	Solución	Valor de la Solución
$X = \langle A, B, A, C \rangle$ $Y = \langle B, D, A \rangle$	$\langle B, A \rangle$	2
$X = \langle C, B, A, D \rangle$ $Y = \langle E, F \rangle$	ε ($\langle \rangle$ secuencia vacía)	0
$X = \langle A, B, A, C \rangle$ $Y = \langle A, B, A \rangle$	$\langle A, B, A \rangle$	3

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

Al aplicar programación dinámica sobre un problema de optimización se siguen los siguientes pasos:

- 1) Caracterizar la estructura de la solución óptima (subestructura óptima).
- 2) Definir recursivamente el valor de la solución óptima.
- 3) Calcular el valor de la solución óptima (algoritmo).
- 4) Construir la solución óptima (algoritmo).

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

1) Caracterización de la estructura de la solución óptima (subestructura óptima)

- Toda solución (óptima) de un problema se forma de soluciones óptimas de subproblemas

Ejemplo: Considere $LCS(\langle A, C, B \rangle, \langle D, A, E, B \rangle)$ (problema original)

Como $x_3 (B) = y_4 (B)$ entonces

La solución de $LCS(\langle A, C, B \rangle, \langle D, A, E, B \rangle) =$ la solución de $LCS(\langle A, C \rangle, \langle D, A, E \rangle) + B$

En general, considerando $LCS(\langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle, \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle)$ (problema original)

Si $x_m = y_n$ entonces

La solución de $LCS(\langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle, \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle) =$

la solución de $LCS(\langle x_1, x_2, \dots, x_{m-1} \rangle, \langle y_1, y_2, \dots, y_{n-1} \rangle) + x_m$

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

1) Caracterización de la estructura de la solución óptima (subestructura óptima)

- Toda solución (óptima) de un problema se forma de soluciones óptimas de subproblemas

Ejemplo: Considere $LCS(\langle A, C, B \rangle, \langle D, A, E, B \rangle)$ (problema original)

Como $x_3 (B) = y_4 (B)$ entonces

La solución de $LCS(\langle A, C, B \rangle, \langle D, A, E, B \rangle) =$ la solución de $LCS(\langle A, C \rangle, \langle D, A, E \rangle) + B$

En general, considerando $LCS(\langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle, \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle)$ (problema original)

Si $x_m = y_n$ entonces

La solución de $LCS(\langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle, \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle) =$

la solución de $LCS(\langle x_1, x_2, \dots, x_{m-1} \rangle, \langle y_1, y_2, \dots, y_{n-1} \rangle) + x_m$

(Si x_i corresponde a $\langle x_1, x_2, \dots, x_i \rangle$)

Si $x_m = y_n$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1}) + x_m$

Programación dinámica

Problema; Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

1) Caracterización de la estructura de la solución óptima (subestructura óptima)

- Toda solución (óptima) de un problema se forma de soluciones óptimas de subproblemas

Ejemplo: Considere $LCS(\langle A, B, C \rangle, \langle D, A, E, B \rangle)$ donde su solución es $\langle A, B \rangle$

Como $x_3 (C) \neq y_4 (B)$ y $x_3 \neq z_2 (B)$ entonces

La solución de $LCS(\langle A, B, C \rangle, \langle D, A, E, B \rangle) =$ la solución de $LCS(\langle A, B \rangle, \langle D, A, E, B \rangle)$

En general, considerando $LCS(X_m, Y_n)$ y Z_k (solución)

Si $x_m \neq y_n$ y $x_m \neq z_k$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_{m-1}, Y_n)$

En forma similar

Si $x_m \neq y_n$ y $y_n \neq z_k$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_m, Y_{n-1})$

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

1) Caracterización de la estructura de la solución óptima (subestructura óptima)

Problema = $LCS(X_m, Y_n)$ donde su solución es Z_k

Si $x_m = y_n$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1}) + x_m$

Si $x_m \neq y_n$ y $x_m \neq z_k$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_{m-1}, Y_n)$

Si $x_m \neq y_n$ y $y_n \neq z_k$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_m, Y_{n-1})$

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

1) Caracterización de la estructura de la solución óptima (subestructura óptima)

Desde esta caracterización se puede definir una estrategia recursiva para solucionar el problema.

- Si $x_m = y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ será $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1})$ y pegar al final x_m
- Si $x_m \neq y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ se escoge entre $LCS(X_{m-1}, Y_n)$ y $LCS(X_m, Y_{n-1})$, esto es, de estas dos se elige aquella de mayor longitud

Programación dinámica

Si $x_m = y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ será $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1})$ y pegar al final x_m

- Si $x_m \neq y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ se escoge entre $LCS(X_{m-1}, Y_n)$ y $LCS(X, Y_{n-1})$, esto es, de estas dos se elige aquella de mayor longitud
- (ABD se refiere a $\langle A, B, D \rangle$, ACD se refiere a $\langle A, C, D \rangle$)

$LCS(ABD, ACD)$

Programación dinámica

Si $x_m = y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ será $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1})$ y pegar al final x_m

- Si $x_m \neq y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ se escoge entre $LCS(X_{m-1}, Y_n)$ y $LCS(X, Y_{n-1})$, esto es, de estas dos se elije aquella de mayor longitud

$LCS(ABD, ACD)$

solucion= $LCS(AB, AC) + D$

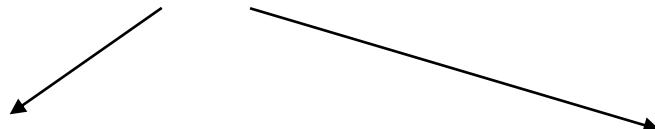
Programación dinámica

Si $x_m = y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ será $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1})$ y pegar al final x_m

- Si $x_m \neq y_n$, la solución del problema $LCS(X_m, Y_n)$ se escoge entre $LCS(X_{m-1}, Y_n)$ y $LCS(X_m, Y_{n-1})$, esto es, de estas dos se elije aquella de mayor longitud

$LCS(ABD, ACD)$

solucion = $LCS(AB, AC) + D$

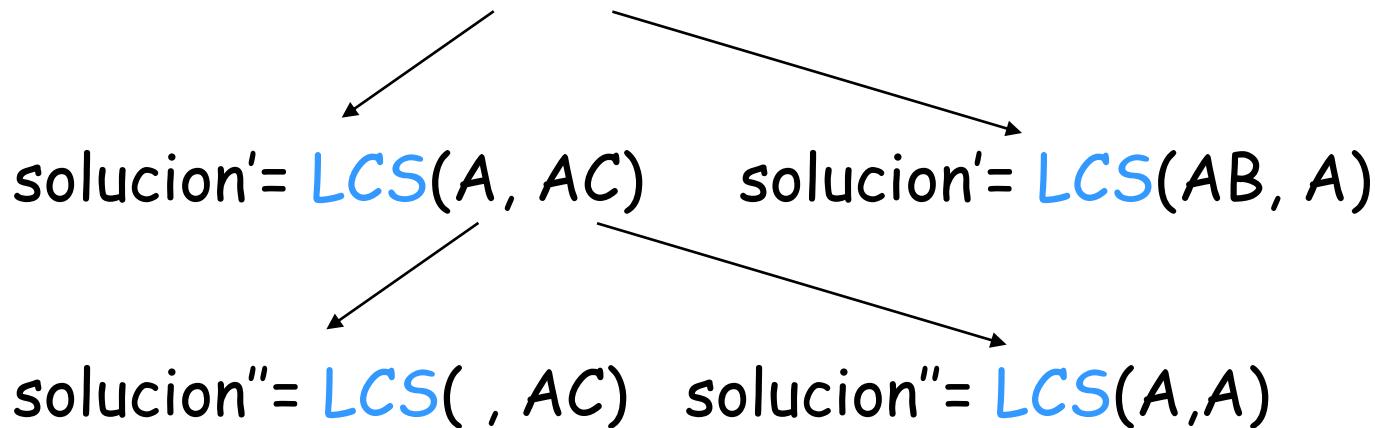


solucion' = $LCS(A, AC)$ solucion' = $LCS(AB, A)$

Programación dinámica

• $LCS(ABD, ACD)$

solucion = $LCS(AB, AC) + D$



Programación dinámica

• $LCS(ABD, ACD)$

solucion = $LCS(AB, AC) + D$

\downarrow \downarrow

solucion' = $LCS(A, AC)$ solucion' = $LCS(AB, A)$

\downarrow \downarrow

solucion'' = $LCS(, AC)$ solucion'' = $LCS(A, A)$

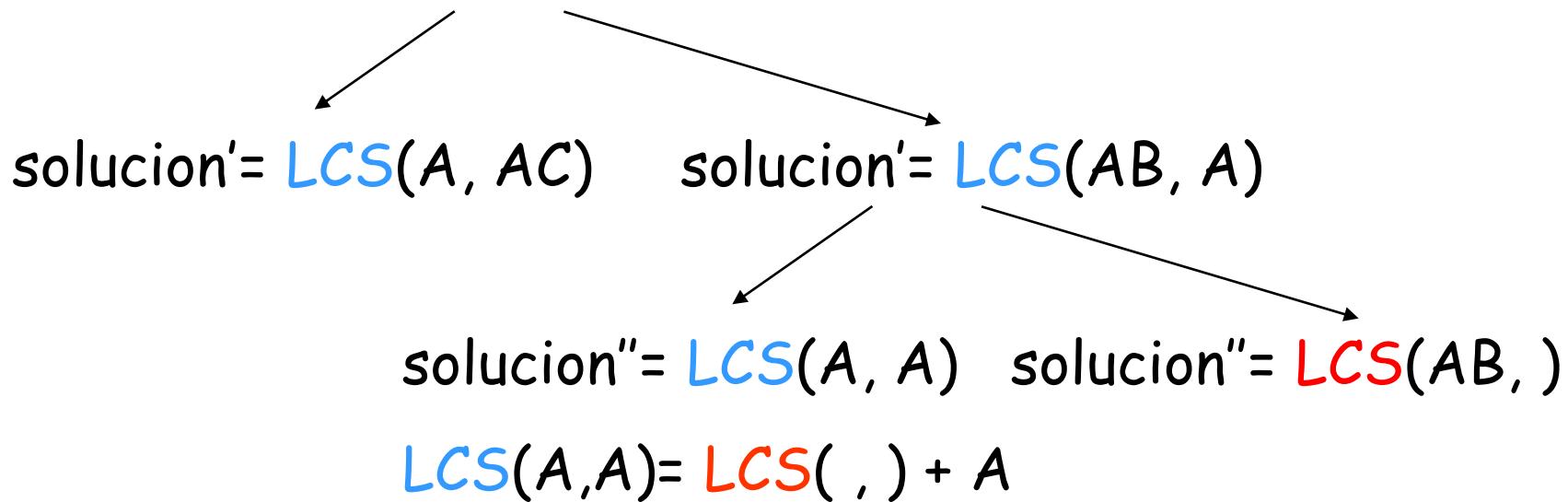
$LCS(A, A) = LCS(,) + A$

Se obtiene AD como una solución

Programación dinámica

• $LCS(ABD, ACD)$

solucion = $LCS(AB, AC) + D$



Se obtiene AD como una solución

Programación dinámica

- ¿Cuántos subproblemas, en general, tiene $LCS(X_m, Y_n)$?

Todos los subproblemas identificados son de la forma:

$$LCS(X_i, Y_j) \quad 0 \leq i \leq m, 0 \leq j \leq n$$

El máximo número de estos subproblemas sería $(m+1) \times (n+1)$

Con las soluciones de estos subproblemas sería suficiente para encontrar la solución óptima.

Programación dinámica

Note que hay subproblemas que se repiten, para encontrar $LCS(X_m, Y_n)$ se podría necesitar encontrar $LCS(X_{m-1}, Y_n)$ y $LCS(X_m, Y_{n-1})$, pero cada uno de los subproblemas tendrá que encontrar $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1})$

Cuando se comparten subproblemas, no se debería calcular su solución más de una vez, ya que se conoce su solución.

Estrategia: Similar a Divide y vencerás, pero donde los subproblemas no son independientes sino que algunos son compartidos. Esto se aprovecha para no tener que hacer cálculos repetidos.

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

1) Caracterización de la estructura de la solución óptima (subestructura óptima)

Problema = $LCS(X_m, Y_n)$ donde su solución es Z_k

Si $x_m = y_n$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_{m-1}, Y_{n-1}) + x_m$

Si $x_m \neq y_n$ y $x_m \neq z_k$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_{m-1}, Y_n)$

Si $x_m \neq y_n$ y $y_n \neq z_k$ entonces

La solución de $LCS(X_m, Y_n) =$ la solución de $LCS(X_m, Y_{n-1})$

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

2) Definir recursivamente el valor de la solución óptima

Sea $c[i,j]$ el valor (costo) de la solución óptima del problema $LCS(X_i, Y_j)$

(Ejemplo: Considerando $X = ABC$ $Y = BE$, $c[2,1]$ valdría 1 ya que sería el valor de la solución del problema $LCS(AB, B)$

Programación dinámica

Se tiene una función de costo que permite conocer la longitud (valor) de la solución óptima:

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

$$0 \leq i \leq m(|X|), 0 \leq j \leq n(|Y|)$$

Programación dinámica

Se tiene una función de costo que permite conocer la longitud (valor) de la solución óptima:

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

$$0 \leq i \leq m(|X|), 0 \leq j \leq n(|Y|)$$

¿Cómo calcular $c[i, j]$? ¿En particular cómo calcular $c[m, n]$?

Programación dinámica

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i=y_j \text{ e } i,j>0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]). & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j>0 \end{cases}$$

$$0 \leq i \leq m(|X|), 0 \leq j \leq n(|Y|)$$

¿Cómo calcular $c[i, j]$? ¿En particular, cómo calcular $c[m, n]$?

--- Estrategia recursiva (Similar a la primera solución de fibonacci).

--- Estrategia top-down Memoization (Similar a la de la segunda solución de fibonacci).

--- Estrategia bottom-up (Similar a la de la tercera solución de fibonacci).

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la *subsecuencia más larga (LCS)* entre X y Y

3) Calcular el valor de la solución óptima (Algoritmo)

--- **¿Estrategia recursiva (Similar a la primera solución de fibonacci)?** ¡¡No!! Muy costosa, recalcula las soluciones a los subproblemas.

--- Estrategia top-down Memoization (Similar a la de la segunda solución de fibonacci).

--- Estrategia bottom-up (Similar a la de la tercera solución de fibonacci).

Programación dinámica

3) Calcular el valor de la solución óptima (Algoritmo)

Estrategia Bottom-up

Se calculan los valores desde los subproblemas más pequeños hasta los más grandes, finalizando con el del problema original.

LCS(ABCBDAB, BDCABA)

	B	D	C	A	B	A
A						
B						
C						
B						
D						
A						
B						

Programación dinámica

$\text{LCS}(\text{ABCBDAB}, \text{BDCABA})$

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0							
1	A						
2	B						
3	C						
4	B						
5	D						
6	A						
7	B						

Programación dinámica

$LCS(ABCBDAB, BDCABA)$

	0	1	2	3	4	5	6
		B	D	C	A	B	A
0		?					
1	A						
2	B						
3	C						
4	B						
5	D						
6	A						
7	B						

$C[0,1]$ es la longitud de la subsecuencia más larga entre las secuencias $X = "ABCBDAB"$ y $Y = "BDCABA"$

Programación dinámica

$LCS(ABCBDAB, BDCABA)$

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0		0	?				
1	A						
2	B						
3	C						
4	B						
5	D						
6	A						
7	B						

$C[0,1]$ es la longitud de la subsecuencia más larga entre las secuencias $X = "ABCBDAB"$ y $Y = "BDCABA"$

Programación dinámica

$\text{LCS}(\text{ABCBDAB}, \text{BDCABA})$

		0	1	2	3	4	5	6
		B	D	C	A	B	A	
0		0	0	0	0	0	0	
1	A	0						
2	B	0						
3	C	0						
4	B	0						
5	D	0						
6	A	0						
7	B	0						

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	?				
2	B	0					
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	?				
2	B	0					
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i = 0 \text{ o } j = 0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	?				
2	B	0					
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i = 0 \text{ o } j = 0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	?	?		
2	B	0					
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	0	?	
2	B	0					
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]). & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	0	1	?
2	B	0					
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i = 0 \text{ o } j = 0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0					
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	?				
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

0 1 2 3 4 5 6

B D C A B A

0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1
2	B	0	1			
3	C	0				
4	B	0				
5	D	0				
6	A	0				
7	B	0				

Longitud
para
 $LCS(AB, B)$

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	0	1	1
2	B	0	1	?			
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

Longitud para $\text{LCS}(AB, B)$

Longitud para $\text{LCS}(A, BD)$

	0	1	2	3	4	5	6
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	0	1	1
2	B	0	1	1			
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	1	1			
3	C	0					
4	B	0					
5	D	0					
6	A	0					
7	B	0					

Completar la tabla

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	1	1	1	2	2
3	C	0	1	1	2	2	2
4	B	0	1	1	2	2	3
5	D	0	1	2	2	2	3
6	A	0	1	2	2	3	3
7	B	0	1	2	2	3	4

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	1	1	1	2	2
3	C	0	1	1	2	2	2
4	B	0	1	1	2	2	3
5	D	0	1	2	2	2	3
6	A	0	1	2	2	3	3
7	B	0	1	2	2	3	4

Qué significado tiene el hecho de que $c[4,4]=2$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	1	1	1	2	2
3	C	0	1	1	2	2	2
4	B	0	1	1	2	2	3
5	D	0	1	2	2	2	3
6	A	0	1	2	2	3	3
7	B	0	1	2	2	3	4

Qué significado tiene el hecho de que $c[4,4]=2$

Indica que la longitud de $\text{LCS}(\text{ABCB}, \text{BDCA})$ es 2

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	1	1	1	2	2
3	C	0	1	1	2	2	2
4	B	0	1	1	2	2	3
5	D	0	1	2	2	2	3
6	A	0	1	2	2	3	3
7	B	0	1	2	2	3	4

Qué significado tiene el hecho de que $c[7,4]=3$

Indica que la longitud de $\text{LCS}(\text{ABCBDAB}, \text{BDCA})$ es 3

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	1	1	1	2	2
3	C	0	1	1	2	2	2
4	B	0	1	1	2	2	3
5	D	0	1	2	2	2	3
6	A	0	1	2	2	3	3
7	B	0	1	2	2	3	4

Qué casilla de la matriz guarda la longitud de la solución al problema original

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0	0	1	1	1
2	B	0	1	1	1	2	2
3	C	0	1	1	2	2	2
4	B	0	1	1	2	2	3
5	D	0	1	2	2	2	3
6	A	0	1	2	2	3	3
7	B	0	1	2	2	3	4

Cuál es la solución, es decir, cual es la subsecuencia común?

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0 [↑]	0 [↑]	0 [↑]	1	1
2	B	0	1 [←]	1 [←]	1 [←]	1 [↑]	2 [←]
3	C	0	1 [↑]	1 [↑]	2 [←]	2 [←]	2 [↑]
4	B	0	1 [←]	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [←]
5	D	0	1 [↑]	2 [←]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]
6	A	0	1	2 [↑]	2 [↑]	3 [←]	3 [↑]
7	B	0	1 [←]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	4 [↑]

Las direcciones se guardan en otro arreglo llamado B

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i=0 \text{ o } j=0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i,j > 0 \text{ (↑) } \\ \max(c[i,j-1], c[i-1,j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i,j > 0 \text{ (←) (↑) } \end{cases}$$

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6	
0	0	0	0	0	0	0	0	
1	A	0	0 \uparrow	0 \uparrow	0 \uparrow	1	-1	-1
2	B	0	-1 \uparrow	-1 \leftarrow	-1 \leftarrow	1	-2 \uparrow	-2 \leftarrow
3	C	0	1 \uparrow	1 \uparrow	2 \uparrow	-2 \leftarrow	2 \uparrow	2 \uparrow
4	B	0	-1 \leftarrow	1	1 \uparrow	2	2 \uparrow	3 \leftarrow
5	D	0	1 \uparrow	2 \leftarrow	2 \uparrow	2 \uparrow	3 \uparrow	3 \uparrow
6	A	0	1	2 \uparrow	2 \uparrow	3	3 \uparrow	4 \leftarrow
7	B	0	-1 \leftarrow	2 \uparrow	2 \uparrow	3 \uparrow	4 \leftarrow	4 \uparrow

Solo \leftarrow indica que es un símbolo común, éstos se imprimen. En los demás casos, se sigue la flecha, \uparrow o \leftarrow

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6	
0	0	0	0	0	0	0	0	
1	A	0	0 [↑]	0 [↑]	0 [↑]	1	-1	-1
2	B	0	-1 [↑]	-1 [↑]	-1 [↑]	1	-2 [↑]	-2 [↑]
3	C	0	1 [↑]	1 [↑]	2 [↑]	-2 [↑]	2 [↑]	2 [↑]
4	B	0	-1 [↑]	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	-3 [↑]	-3 [↑]
5	D	0	1 [↑]	-2 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	3 [↑]
6	A	0	1	2 [↑]	2 [↑]	3	3 [↑]	4
7	B	0	-1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	-4 [↑]	4 [↑]

Muestre la solución al problema

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0 [↑]	0 [↑]	0 [↑]	1 [↑]	1 [↑]
2	B	0	1 [↑]	1 [↑]	1 [↑]	1 [↑]	2 [↑]
3	C	0	1 [↑]	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	2 [↑]
4	B	0	1 [↑]	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]
5	D	0	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]
6	A	0	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	4 [↑]
7	B	0	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	4 [↑]

ABCB, se invierte y se obtiene BCBA

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0 [↑]	0 [↑]	0 [↑]	1	-1
2	B	0	1 [←]	1 [←]	1 [←]	1 [↑]	2 [←]
3	C	0	1 [↑]	1 [↑]	2 [←]	2 [←]	2 [↑]
4	B	0	1 [←]	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [←]
5	D	0	1 [↑]	2 [←]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]
6	A	0	1	2 [↑]	2 [↑]	3 [←]	3 [↑]
7	B	0	1 [←]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	4 [↑]

Muestre la solución al problema LCS(ABCB, BDCABA)

Programación dinámica

	0	1	2	3	4	5	6
	B	D	C	A	B	A	
0	0	0	0	0	0	0	0
1	A	0	0 [↑]	0 [↑]	0 [↑]	1	-1
2	B	0	1 [←]	1 [←]	1 [←]	1 [↑]	-2 [←]
3	C	0	1 [↑]	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	2 [↑]
4	B	0	1 [←]	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]
5	D	0	1 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]
6	A	0	1	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	3 [↑]
7	B	0	1 [←]	2 [↑]	2 [↑]	3 [↑]	4 [↑]

Muestre la solución al problema LCS(ABCB, BDCABA)

BCB, que en orden invertido es BCB

LCS-LENGTH(X,Y)

```
m←length[X]
n←length[Y]
for i←1 to m
  do c[i,0]←0
for j←0 to n
  do c[0,j]←0
for i←1 to m
  do for j←1 to n
    do if  $x_i = y_j$ 
      then  $c[i,j] \leftarrow c[i-1,j-1] + 1$ 
            b[i,j]←""
    else if  $c[i-1,j] \geq c[i,j-1]$ 
      then  $c[i,j] \leftarrow c[i-1,j]$ 
            b[i,j]←""
    else  $c[i,j] \leftarrow c[i,j-1]$ 
            b[i,j]←""
return c and b
```

Algoritmo para Calcular el valor de la solución óptima

LCS-LENGTH(X,Y)

```
m←length[X]
n←length[Y]
for i←1 to m
  do c[i,0]←0
for j←0 to n
  do c[0,j]←0
for i←1 to m
  do for j←1 to n
    do if xi=yj
      then c[i,j]←c[i-1,j-1]+1
          b[i,j]←""
    else if c[i-1,j]≥c[i,j-1]
      then c[i,j]←c[i-1,j]
          b[i,j]←""
    else c[i,j]←c[i,j-1]
          b[i,j]←""
return c and b
```

Costo Computacional Temporal

Calcular cada posición de la matriz cuesta $\theta(1)$

Calcular toda la matriz $\theta(m * n) = \theta(|X| * |Y|)$

Costo Computacional Espacial

$\theta(m * n) = \theta(|X| * |Y|)$

4) Construir una solución óptima (algoritmo)

PRINT-LCS(b, X, i, j)

```
if i=0 or j=0
    then return
if b[i,j] = "↖"
    then PRINT-LCS(b, X, i-1, j-1)
    print xi
else if b[i,j] = "↑"
    then PRINT-LCS(b, X, i-1, j)
else PRINT-LCS(b, X, i, j-1)
```

Algoritmo para Calcular una solución óptima

PRINT-LCS(b, X, m, n)

Llamado inicial

4) Construir la solución óptima (algoritmo)

PRINT-LCS(b, X, i, j)

```
if i=0 or j=0
  then return
if b[i,j] = "↖"
  then PRINT-LCS(b, X, i-1, j-1)
  print xi
else if b[i,j] = "↑"
  then PRINT-LCS(b, X, i-1, j)
else PRINT-LCS(b, X, i, j-1)
```

Costo Computacional Temporal

$$O(m + n) = O(|X| + |Y|)$$

PRINT-LCS(b, X, m, n)

Llamado inicial

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la subsecuencia más larga (*LCS*) entre X y Y

1) Caracterizar la estructura de la solución óptima (subestructura óptima).

Si $x_m = y_n$ entonces

La solución de $\text{LCS}(X_m, Y_n) = \text{la solución de } \text{LCS}(X_{m-1}, Y_{n-1}) + x_m$

Si $x_m \neq y_n$ y $x_m \neq z_k$ entonces

La solución de $\text{LCS}(X_m, Y_n) = \text{la solución de } \text{LCS}(X_{m-1}, Y_n)$

Si $x_m \neq y_n$ y $y_n \neq z_k$ entonces

La solución de $\text{LCS}(X_m, Y_n) = \text{la solución de } \text{LCS}(X_m, Y_{n-1})$

2) Definir recursivamente el valor de la solución óptima.

$$c[i, j] = \begin{cases} 0 & , \text{ si } i = 0 \text{ o } j = 0 \\ c[i-1, j-1] + 1 & , \text{ si } x_i = y_j \text{ e } i, j > 0 \\ \max(c[i, j-1], c[i-1, j]) & , \text{ si } x_i \neq y_j \text{ e } i, j > 0 \end{cases}$$

$$0 \leq i \leq m (|X|), 0 \leq j \leq n (|Y|)$$

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la subsecuencia más larga (LCS) entre X y Y

3) Calcular el valor de la solución óptima (algoritmo).

```
LCS-LENGTH(X,Y)
m←length[X]
n←length[Y]
for i←1 to m
  do c[i,0]←0
for j←0 to n
  do c[0,j]←0
for i←1 to m
  do for j←1 to n
    do if  $x_i = y_j$ 
      then c[i,j]←c[i-1,j-1]+1
          b[i,j]←" "
    else if c[i-1,j]≥c[i,j-1]
      then c[i,j]←c[i-1,j]
          b[i,j]←" "
    else c[i,j]←c[i,j-1]
          b[i,j]←" "
return c and b
```

Programación dinámica

Problema: Dadas dos secuencias $X = \langle x_1, x_2, \dots, x_m \rangle$ y $Y = \langle y_1, y_2, \dots, y_n \rangle$, encontrar la subsecuencia más larga (LCS) entre X y Y

4) Calcular una solución óptima (algoritmo).

PRINT-LCS(b, X, i, j)

```
if i=0 or j=0
  then return
if b[i,j] = " "
  then PRINT-LCS(b, X, i-1, j-1)
  print xi
else if b[i,j] = " "
  then PRINT-LCS(b, X, i-1, j)
else PRINT-LCS(b, X, i, j-1)
```

Costo Computacional Estrategia

Costo de calcular el valor de la solución + Costo de calcular la solución
$$\begin{aligned} \text{Costo de calcular el valor de la solución} &= \theta(|X| * |Y|) \\ \text{Costo de calcular la solución} &= O(|X| + |Y|) \\ \text{Total} &= \theta(|X| * |Y|) + O(|X| + |Y|) \\ &= \theta(|X| * |Y|) \end{aligned}$$