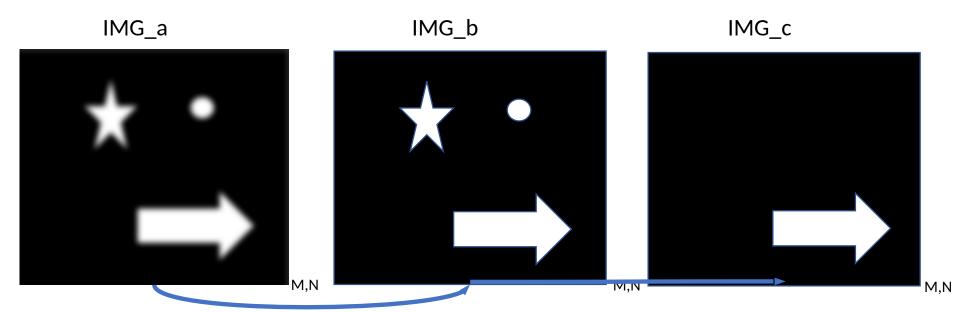
## Vizinhança/ Conectividade Componentes conexos



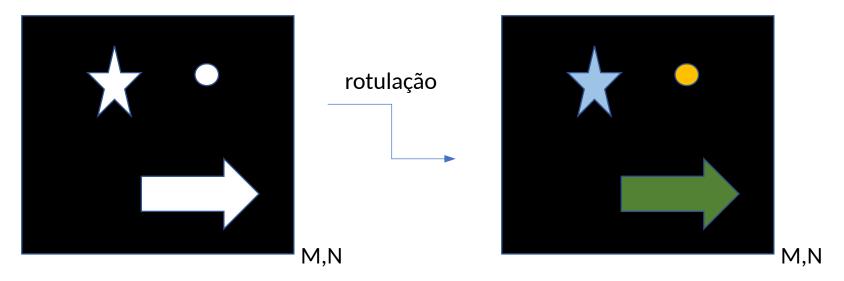
"limiarização"

rotulação/seleção por área

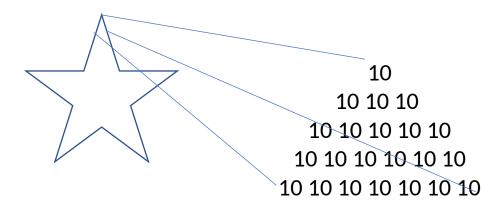
Dada uma imagem binária (exemplo: IMG\_b), deseja-se selecionar certo objeto de interesse pela sua área relativa (exemplo: IMG\_c).

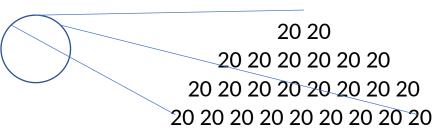
Solução: rotulação de pixels conectados, contabilização da área em pixels do objeto de interesse e seleção do rótulo conveniente.

IMG\_b

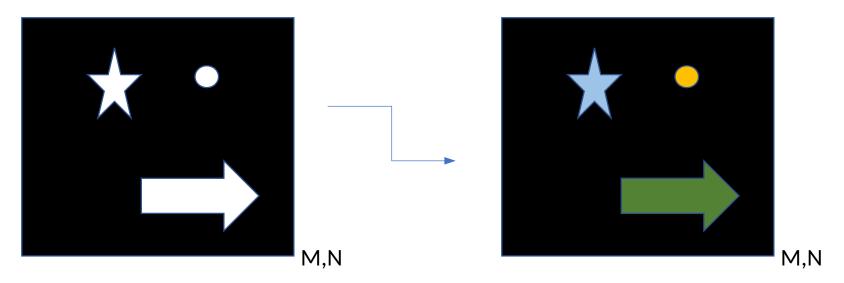


Atenção: As cores aqui estão sendo usadas apenas para ilustrar rótulos diferentes (exemplo ao lado). Não são informações RGB.

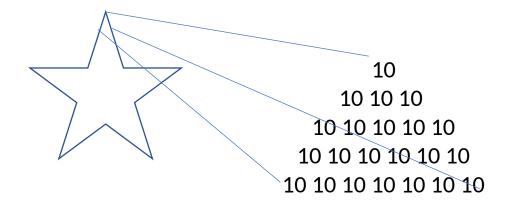


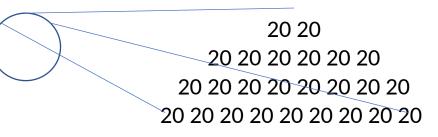


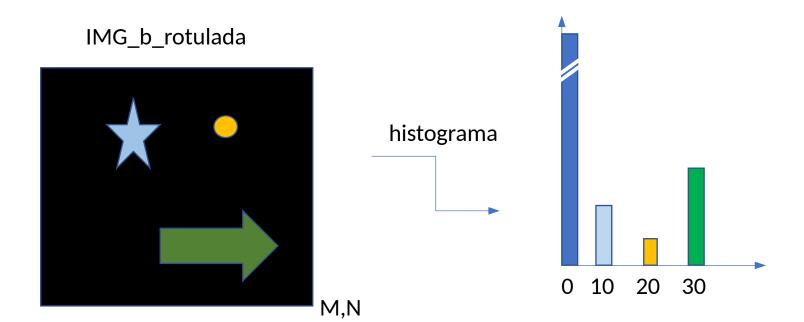
IMG\_b



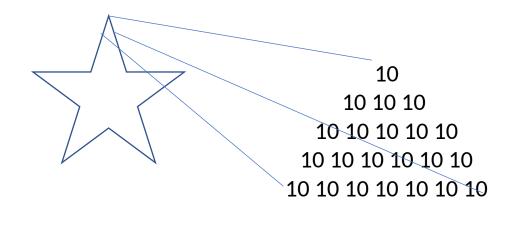
Atenção: As corres aqui estão sendo usadas apenas para ilustrar rótulos diferentes (exemplo ao lado).
Não são informações RGB.

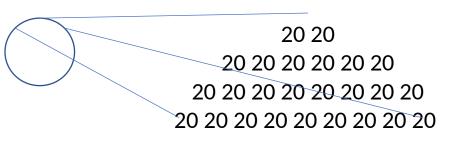


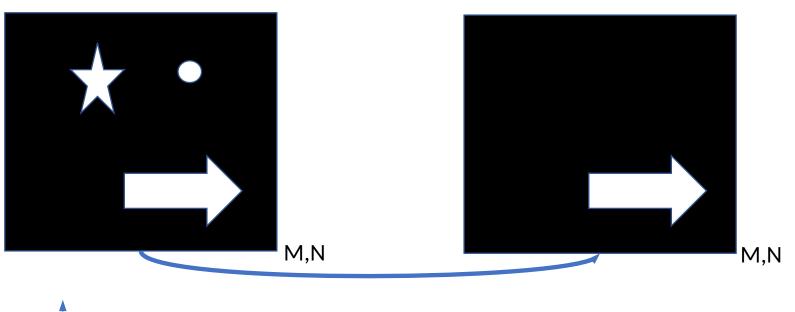


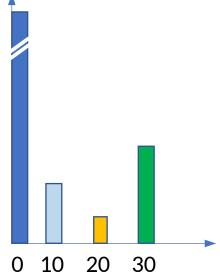


Atenção: As cores aqui estão sendo usadas apenas para ilustrar rótulos diferentes (exemplo ao lado). Não são informações RGB.

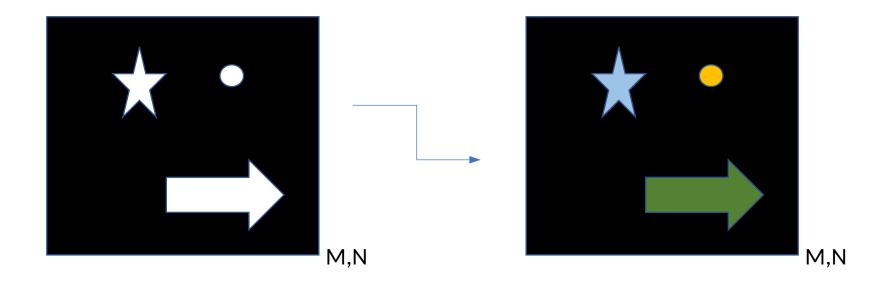








Seleção de pixels com base no rótulo e área do objeto de interesse.



Para executar a rotulação é preciso:

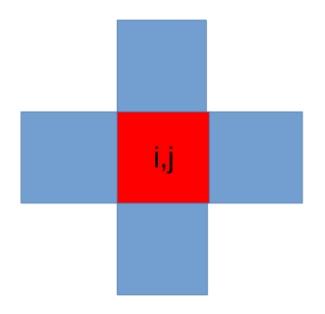
- 1. Entender o conceito de conectividade de pixels;
- 2. Tratar elementos de borda na imagem.

# Vizinhança/Conectividade Conectividade 4 Conectividade 4: 3 objetos - A, B e C são distintos Conectividade 8: 2 objetos -A e B formam um objeto Conectividade 8

Figura 8.1 A imagem binária ilustrada contém dois objetos (grupos de pixels conectados) de conectividade 8 e três objetos de conectividade 4. Fonte: Solomon & Breckon, 2016.

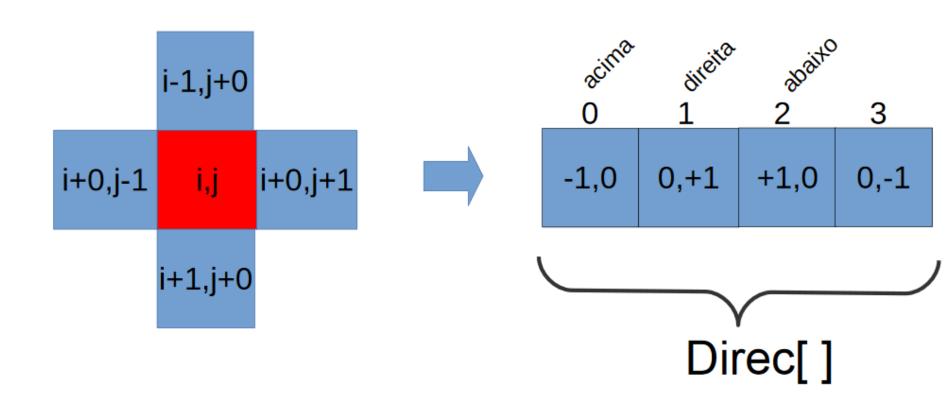
Pixels conexos são vizinhos adjacentes por algum conceito de vizinhança e princípio de similaridade;

#### Vizinhança/Conectividade REPRESENTAÇÃO DA VIZINHANÇA-4 Vizinhos Norte, Sul, Oeste e Leste

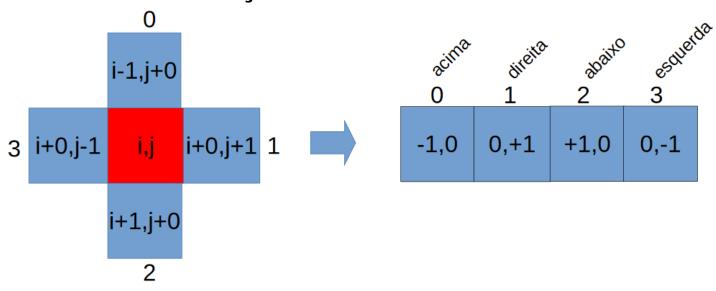




#### Vizinhança/Conectividade



#### Vizinhança/Conectividade



Sentido horário

```
typedef struct{
    int linha;
    int coluna;
}ponto;
```

Acima de (i,j): Nova\_posicao=ponto+direc[acima]
Direita de (i,j): Nova\_posicao=ponto+direc[direita]
Abaixo de (i,j): Nova\_posicao=ponto+direc[abaixo]
Esquerda de (i,j): Nova\_posicao=ponto+direc[esquerda]

#### Rotulação

- Pixels de borda: é importante lembrar que os pixels de borda são coordenadas fora da imagem;
- Para controlar essa situação, é comum utilizar uma moldura de 1 pixel de espessura no entorno da imagem;
- São desconsiderados os pixels de coordenadas contidas nessa moldura;

Exercício: implemente uma função que a partir da localização (i,j) do centro de uma janela NxN (N ímpar), retorna as coordenadas dos vizinhos de (i,j). Inicialmente, faça para N=3.

```
connected component(IM binaria)
  label:= 0:
  maxRow, maxCol = size(IM binária);
  IM saida = new zeroed-image(maxRow, maxCol)
  IM saida = findComponents(IM binaria , IM saida, maxRow, maxCol, label);
  display(IM saida);
procedure findComponents(IM binaria, IM saida, maxRow, maxCol, label)
  for R:=0 to maxRow
       for C:= 0 to maxCol
       if (Im binaria[R,C] == 1 \&\& IM saída[R,C] == 0)
           label:=label+10:
           labeler(Im Binaria,IM saida,label,R,C);
procedure labeler(IM Binaria, IM Saida, label,R,C)
  IM saida[R,C]:=label;
  Nset:= neighbours(R,C);
   for each N in Nset
      if(IM binaria[N.Row, N.Col] == 1 && IM saída[N.Row, N.Col] == 0)
              labeler(IM binaria,IM saida,label,N.Row,N.Col);
```

Implementações recursivas podem ser limitadas pelo tamanho da pilha de recursão

Em Python você pode incrementar a profundidade de pilha permitida - com isso, serão possíveis chamadas recursivas mais profundas:

import sys sys.setrecursionlimit(10000)

Mas o aconselhável é você tentar otimizar seu código, por exemplo, usando iteração ao invés de recursão. É o que esse discute a seguir.

### Rotulação não recursiva Demanda o uso explícito de uma pilha

```
deltas direc[]={{-1,0},{0,1},{1,0},{0,-1}};
rot=0
pilha=CriaPILHA();
for i=1;i<=M;i++
    for j=1;j<=N;j++
        if IM[i,j]==1
            marcador(i,j,direc,rot, pilha)</pre>
```

```
marcador(i,j,direc,rot, pilha)
                                                                      IM = imagem binária
          flag=-1;
                                                                      MAT = matriz rotulada
          SE(IM[i,j] ==1)
               empilha(ponto(i,j));
               marcaCelula( pilha, i,j,rot,direc)
               ENQUANTO(PILHA Ñ VAZIA)
                    FOR (mov=0;mov \le 3;mov++)
                              g=i+direc[mov].deltaLin; h=j+direc[mov].deltaCol;
                              SE(IM[q,h] == 1)
                                        empilha(pilha,ponto(g,h));
                                        marcaCelula(pilha, i,j,rot,direc);
                                        i=q; j=h; flag=1; break;
                    SE (flag==-1)
                              (i,j) = desempilha(pilha); //vizinhança toda marcada
marcaCelula(pilha, i,j,rot,direc)
          FOR (mov=0;mov <=3;mov++)
               g=i+direc[mov].deltaLin; h=j+direc[mov].deltaCol;
               SE(mat[g,h] != 0 \&\& mat[g,h] != 1)
                         mat[i,j]=mat[g,h]; //estende o rótulo existente
                         break:
               SE (mat[i,j] ==1) // não há rotulo na vizinhança
                         rot+=20 // novo rótulo
                         mat[i,j]=rot;
```

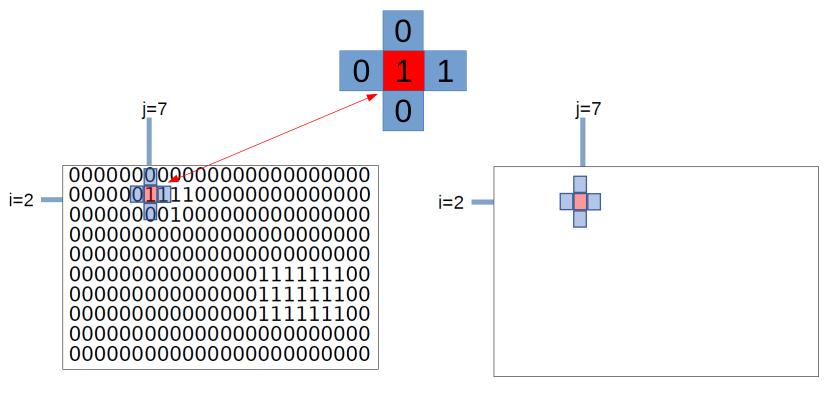
```
deltas direc[]={{-1,0},{0,1},{1,0},{0,-1}};
 rot=0
 pilha=CriaPILHA();
 for i=1;i<=M;i++
    for j=1;j<=N;j++
     if IM[i,j]==1
          marcador(i,j,direc,rot, pilha)
                                    j=7
        j=7
   000000111100000000000000
i=2 -
                           i=2 -
    00000001000000000000000
    0000000000000001111
   000000000000000111
   00000000000000111111100
   M,N
                                                     M,N
```

MAT

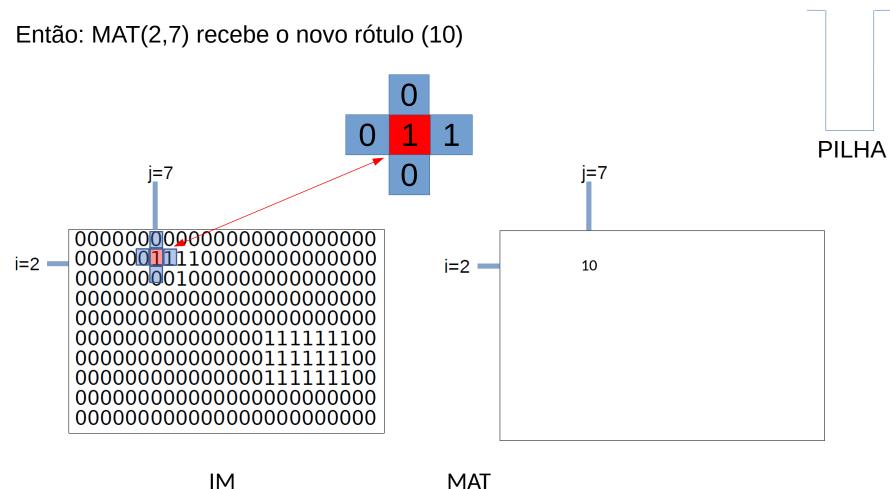
IM

Não existe rótulo (valor diferente de zero e 1) na vizinhança de (2,7)

Então: MAT(2,7) recebe o novo rótulo (10)



Não existe rótulo (valor diferente de zero e 1) na vizinhança de (2,7)

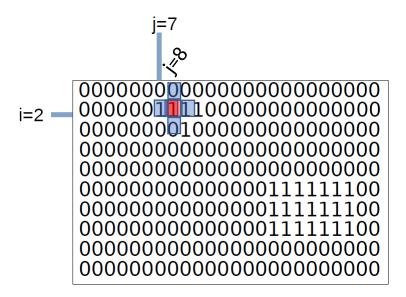


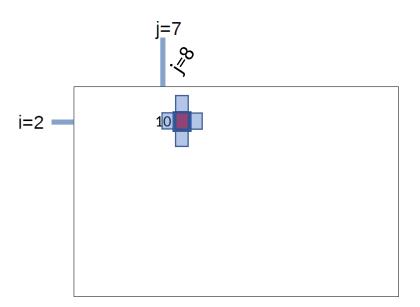
Uma vez rotulado MAT(2,7), procura-se um vizinho de (2,7) não rotulado e igual a 1;

```
Este ocorre à direita de (2,7):
   Empilha (2,7)
   Atualiza (i,j) para a direita (2,8):
      i=i+direc[direita].deltaLin,
                                                     2,7
      j=j+direc[direita].deltaCol
   000000
                           i=2 -
   000000000000000000
   00000000000000011
   0000000000000011
   000000000000000111111
```

Existe rótulo na vizinhança de MAT(2,8)?

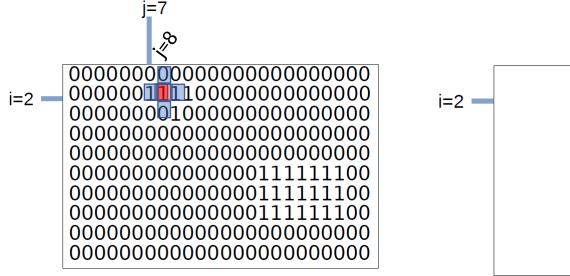
2,7





Existe rótulo na vizinhança de MAT(2,8)? SIM: então MAT(2,8) recebe o mesmo rótulo desse vizinho

2,7

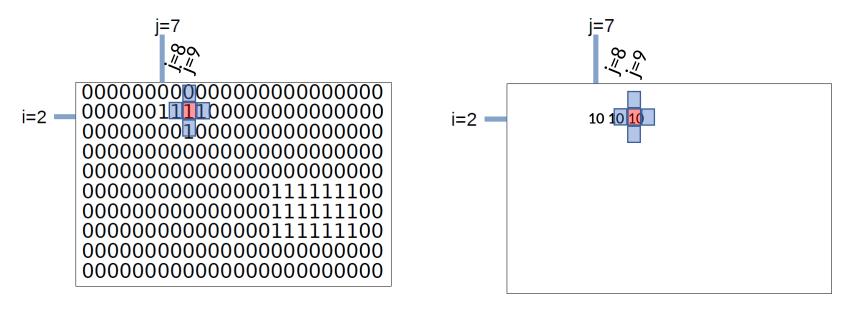


i=2 1010

Uma vez rotulado MAT(2,8), procura-se um vizinho de (2,8) não rotulado e igual a 1; Este ocorre à direita de (2,8): Empilha (2,8) 2,8 Atualiza (i,j) para a direita (2,9): 2,7 i=i+direc[direita].deltaLin, j=j+direc[direita].deltaCol i=2 -10 10 000000000000000111 

Existe rótulo na vizinhança de MAT(2,9)? SIM: então MAT(2,9) recebe o mesmo rótulo desse vizinho

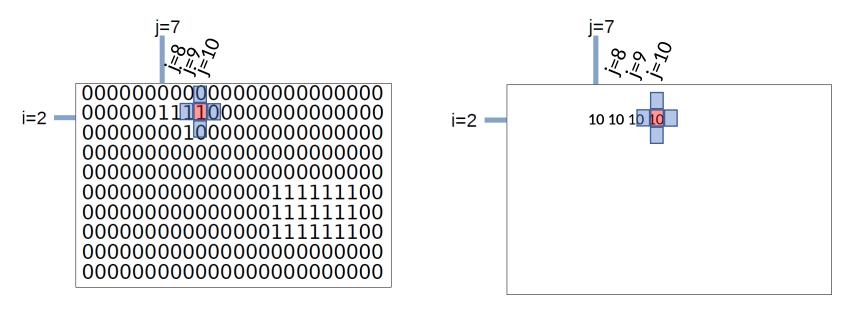
> 2,8 2,7



Uma vez rotulado MAT(2,9), procura-se um vizinho de (2,9) não rotulado e igual a 1; Este ocorre à direita de IM(2,9): Empilha (2,9) 2,9 2,8 Atualiza (i,j) para a direita (2,10): 2,7 i=i+direc[direita].deltaLin, j=j+direc[direita].deltaCol 10 10 10 i=2 -

Existe rótulo na vizinhança de MAT(2,10)? SIM: então MAT(2,10) recebe o mesmo rótulo desse vizinho

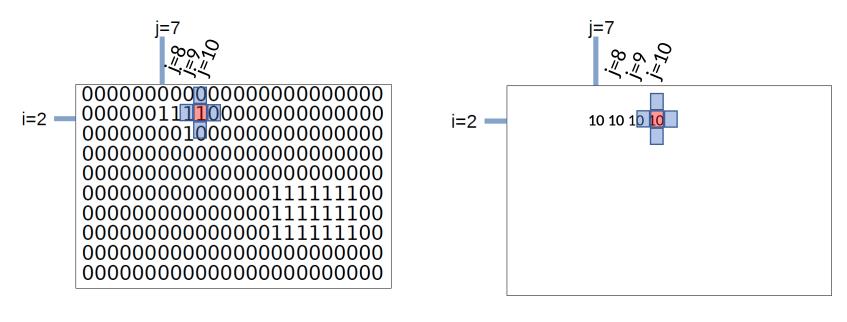
> 2,9 2,8 2,7



Uma vez rotulado MAT(2,10), procura-se um vizinho de (2,10) não rotulado e igual a 1;

Todos os vizinhos são zeros ou são rotulados (marcados):

2,9 2,8 2,7

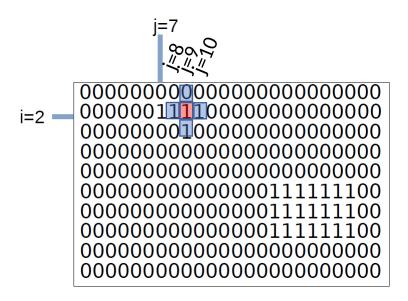


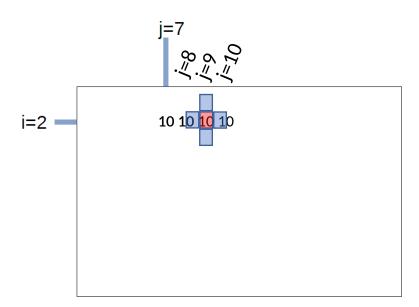
Uma vez rotulado MAT(2,10), procura-se um vizinho de (2,10) não rotulado e igual a 1;

Não há tal vizinho!!!

Recorremos a pilha:

desempilha(piha) → i=2, j=9





2,9 2,8

2,7

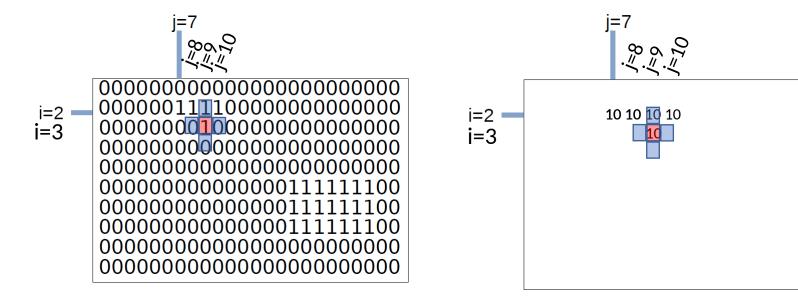
```
desempilha(piha) \rightarrow i=2, j=9
Há um vizinho sem rótulo abaixo de (2,9):
Empilha (2,9)
  Atualiza (i,j) para abaixo de (2,9), i=3,j=9:
     i=i+direc[abaixo].deltaLin,
     j=j+direc[abaixo].deltaCol
   0000001111000000000000000
                          i=2 -
                                   10 10 10 10
   i=3
   000000000000000111111
   0000000000000001111
   0000000000000001111111
```

2,9 2,8

2,7

Existe rótulo na vizinhança de MAT(3,9)? SIM: então MAT(3,9) recebe o mesmo rótulo desse vizinho

> 2,9 2,8 2,7

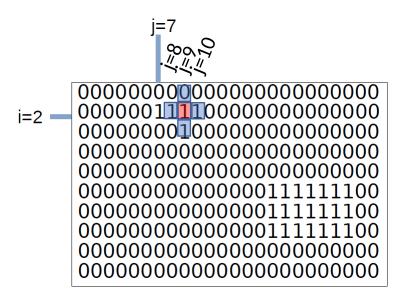


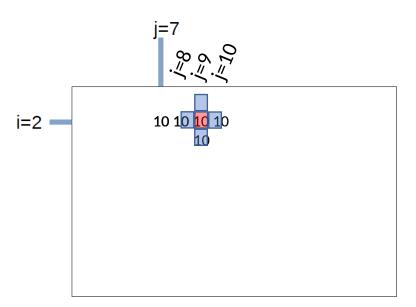
Uma vez rotulado MAT(3,9), procura-se um vizinho não rotulado e igual a 1;

Não há tal vizinho!!!

Recorremos a pilha:

desempilha(piha) → i=2, j=9





2,9 2,8

2,7

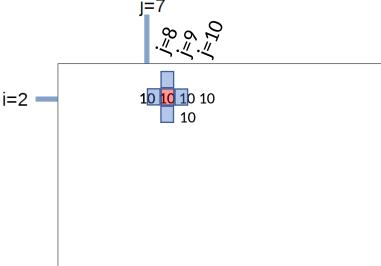
Para (2,9), procura-se um vizinho não rotulado e igual a 1; Não há tal vizinho!!!

Recorremos a pilha:

 $\frac{\text{desempilha(piha)}}{\text{desempilha(piha)}} \rightarrow i=2, j=8$ 

2,9 2,8 2,7





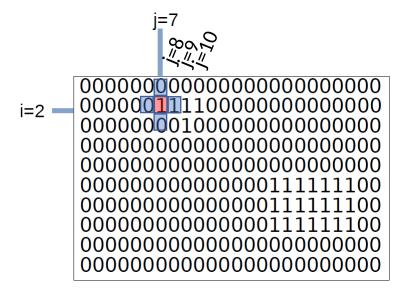
Para (2,8), procura-se um vizinho não marcado/rotulado e igual a 1;

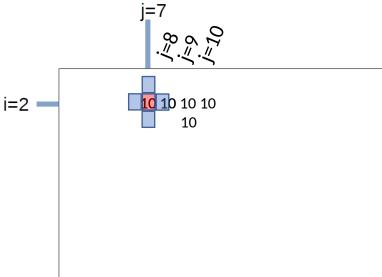
Não há tal vizinho!!!

Recorremos a pilha:

 $\frac{\text{desempilha(piha)}}{\text{desempilha(piha)}} \rightarrow i=2, j=7$ 

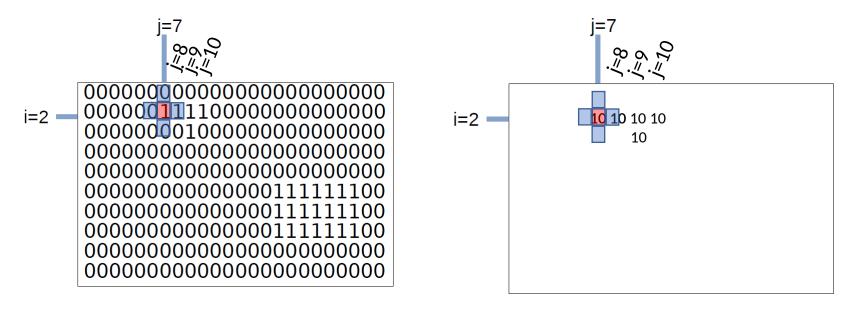
2,9 2,8 2,7





Para (2,7), procura-se um vizinho não marcado/rotulado e igual a 1; Não há tal vizinho e a pilha está vazia!!! Indica que um componente conexo foi completamente rotulado.

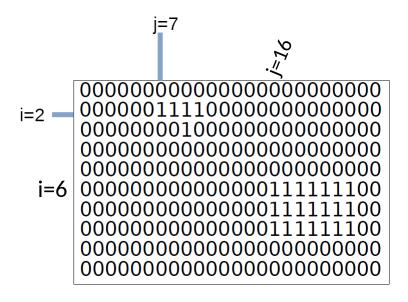
2,9 2,8 2,7

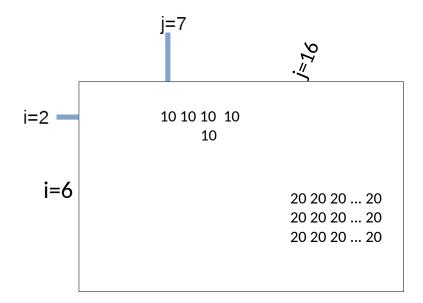


Retorna ao laço para i, j até encontra outro componente a ser rotulado... O que vai acontecer para i = 6, j = 16...

```
for i=1;i<=M;i++
  for j=1;j<=N;j++
   if IM[i,j]==1
        marcador(i,j,direc,rot, pilha)
                                  j=7
        j=7
   0000001111000000000000000
                          i=2 -
                                  10 10 10 10
   00000001000000000000000
                                     10
   i=6 0000000000000011
                           i=6
```

O procedimento já descrito se repete e a rotulação é executada...





Outras aplicações do conceito de janela em uma imagem serão vistos no decorrer do curso...