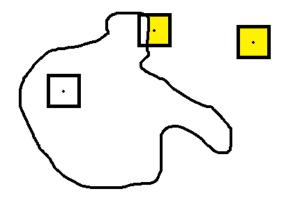
Introdução ao processamento morfológico

Princípio básico: examinar uma imagem usando uma espécie de sonda conhecida como elemento estruturante K.

O ajuste desse elemento sobre a imagem revela informações estruturais contidas na imagem.

A forma e tamanho de K são determinantes no processamento morfológico.

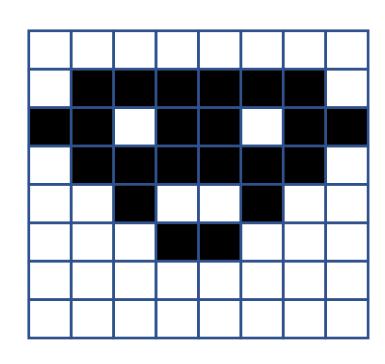


- A morfologia compreende métodos formalizados no contexto de teoria de conjuntos utilizando a álgebra de Minkowski;
- Usamos morfologia matemática para identificar e extrair descritores de imagens com base em propriedades de formas ou contornos na imagem.
- Importantes áreas de aplicação são segmentação, contagem e inspeção automatizadas.
- Operações morfológicas são aplicáveis a imagens de todos os tipos, porém seu uso costuma ser introduzido pelo processamento de lmagens binárias;
- Os operadores morfológicos básicos são a dilatação e a erosão.

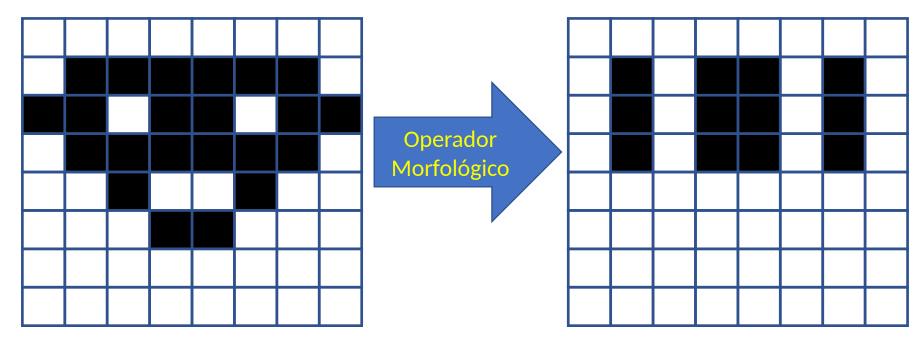
Solomon, Chris, and Toby Breckon. Fundamentos de processamento digital de imagens: uma abordagem prática com exemplos em Matlab, Grupo Gen - LTC, 2013. ProQuest Ebook Central, http://ebookcentral.proquest.com/lib/bibliotecaudesc/detail.action/docID=3237185.

Relembrando uma imagem binária:

- Pixels com valor lógico 1: são pixels de primeiro plano (foreground) da imagem;
- Pixels que têm valor lógico 0: são pixels de segundo plano (background) da imagem.
- Um objeto/forma em uma imagem binária consiste em qualquer grupo de pixels de primeiro plano e conectados.



Entrada: binária Saída: binária



O elemento estrutural é a entidade que determina exatamente que pixels vizinhos a um dado pixel de primeiro/segundo plano devem ser considerados na decisão de alterar ou não seu valor. A escolha particular do elemento estrutural (seu formato) está no âmago do processamento morfológico.

Solomon, Chris, and Toby Breckon. Fundamentos de processamento digital de imagens: uma abordagem prática com exemplos em Matlab, Grupo Gen - LTC, 2013.

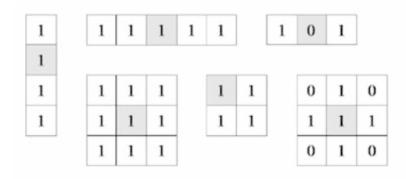
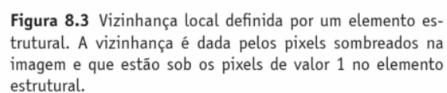
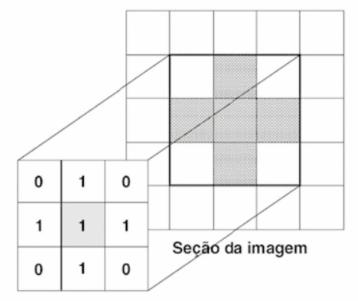


Figura 8.2 Alguns exemplos de elementos estruturais morfológicos. O pixel central de cada elemento estrutural está sombreado.





Elemento estrutural

Solomon, Chris, and Toby Breckon. Fundamentos de processamento digital de imagens: uma abordagem prática com exemplos em Matlab, Grupo Gen - LTC, 2013.

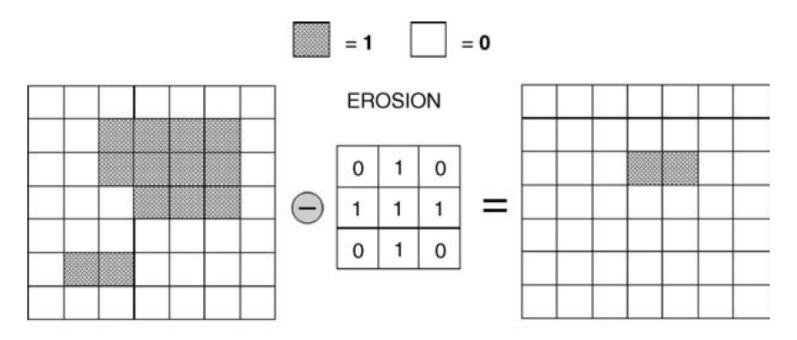


Figure 8.4 The erosion and dilation of a simple binary image. *Erosion*: a foreground pixel only remains a foreground pixel if the 1s in the structuring element (in this example, a cross) are *wholly contained* within the image foreground. If not, it becomes a background pixel.

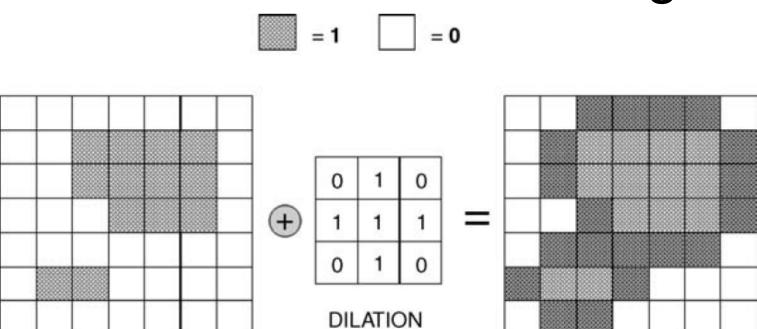


Figure 8.4 Dilation: a background

pixel only remains a background pixel if the 1s in the structuring element are wholly contained within the image background. If not, it becomes a foreground pixel. The foreground pixels are shaded and the background pixels are clear. In the diagram demonstrating dilation, the newly created foreground pixels are shaded *darker* to differentiate them from the original foreground pixels

Formalmente:

EROSÃO:

Reduz as dimensões da forma/objeto na imagem;

Para efetuar a erosão de uma imagem binária, posicionamos o pixel central do elemento estrutural sucessivamente em cada pixel de primeiro plano (de valor 1) da imagem. Se qualquer dos pixels vizinhos forem de segundo plano (de valor 0), o pixel de primeiro plano é transformado em pixel de segundo plano. Formalmente, a erosão da imagem A pelo elemento estrutural B é denotada por:

$$A \ominus B = \bigcap_{b \in B} (A - b) = \bigcap_{b \in \hat{B}} (A + b)$$

 \hat{B} corresponde à reflexão de B. Se o operador for simétrico, então, $\hat{B}=B$.

Formalmente:

EROSÃO:

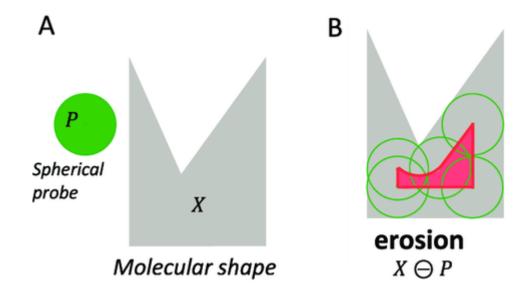
Descrição mais intuitiva de uma erosão E sobre uma imagem binária A por um estruturante B:

A erosão remove todas as estruturas que não possam conter totalmente o estruturante e reduz as dimensões de todas as outras formas que podem conter B:

$$\mathbb{E}(A,B)=\{\alpha\mid B_{\alpha}\subseteq A\}$$

Se B transladado por α for totalmente inserido na forma \mathcal{A} , então as coordenadas de imagem que correspondem ao centro/origem de α faram parte da erosão da forma

EROSÃO:



Formalização:

DILATAÇÃO:

Aumenta a área da forma/objeto na imagem;

Para efetuar a dilatação de uma imagem binária, posicionamos o pixel central do elemento estrutural sucessivamente em cada pixel de segundo plano da imagem. Se qualquer dos pixels vizinhos forem de primeiro plano (de valor 1), o pixel de segundo plano é transformado em pixel de primeiro plano. Formalmente, a erosão da imagem A pelo elemento estrutural B é denotada por:

$$A \oplus B = \bigcup_{b \in B} (A + b)$$

Formalização:

DILATAÇÃO:

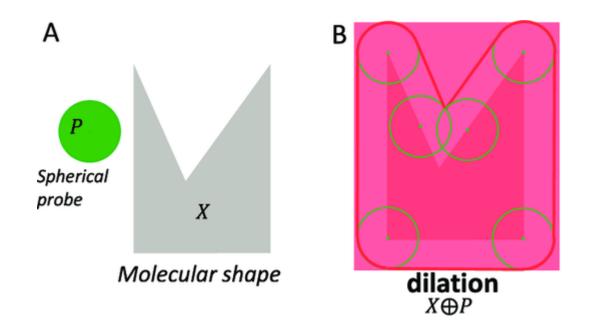
Descrição mais intuitiva para a dilatação D de uma imagem binária A por um estruturante B:

$$\mathcal{Q}(\mathcal{A},\mathcal{B}) = \{ \alpha \mid \mathcal{B}_{\alpha} \cap \mathcal{A} \neq \emptyset \} \text{ onde } \mathcal{B}_{\alpha} = \mathcal{B} + \alpha$$

 ${\mathbb G}_{{\mathbb A}}$ corresponde à translação do conjunto ${\mathbb G}$ pelas coordenadas de ${\mathbb A}$

Se \mathcal{B}_{a} interceptar a forma \mathcal{A} , então as coordenadas de imagem que corresponderem ao centro/origem de \mathcal{B}_{a} faram parte da dilatação da forma;

DILATAÇÃO:



Solomon, Chris, and Toby Breckon. Fundamentos de processamento digital de imagens : uma abordagem prática com exemplos em Matlab, Grupo Gen - LTC, 2013.

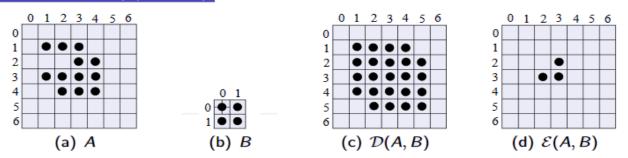
Erosão e dilatação não são inversas uma da outra. Na verdade a erosão é dual da dilatação e vice-versa.

$$A \oplus B = \bigcup_{b \in B} (A + b)$$

 $A \ominus B = \bigcap_{b \in B} (A - b) = \bigcap_{b \in \hat{B}} (A + b)$

As operações morfológicas de dilatação e erosão praticamente formam a base da morfologia matemática aplicada ao processamento e análise de imagens, conforme veremos...

Prof. Hélio Pedrini (IC/UNICAMP)



Os conjuntos A e B podem ser representados pelas coordenadas dos pixels dadas por

$$A = \{(1,1), (1,3), (2,1), (2,3), (2,4), (3,1), (3,2), (3,3), (3,4), (4,2), (4,3), (4,4)\}$$

$$B = \{(0,0), (0,1), (1,0), (1,1)\}$$

A operação de dilatação é realizada por meio da adição de Minkowski, ou seja, a união dos elementos de A transladados pelos elementos de B. O resultado de $\mathcal{D}(A, B)$, ilustrado na figura (c), é dado por

$$\mathcal{D}(A,B) = \{(1,1),(1,2),(1,3),(1,4),(2,1),(2,2),(2,3),(2,4),(2,5),(3,1),(3,2),(3,3),(3,4),(3,5),(4,1),(4,2),(4,3),(4,4),(4,5),(5,2),(5,3),(5,4),(5,5)\}$$

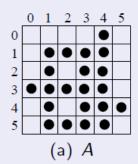
Uma forma mais simples de visualizar o resultado da dilatação consiste em mover a origem do elemento estruturante B sobre cada pixel dos objetos na imagem binária A e atribuir o valor 1 a cada posição da imagem que é sobreposta pelo elemento estruturante.

$$A \oplus B = \bigcup_{b \in B} (A + b)$$

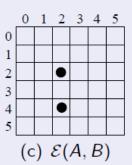
Exemplo: Erosão

Prof. Hélio Pedrini (IC/UNICAMP)

Calcular o resultado da erosão para os conjuntos A e B mostrados nas figuras (a) e (b), respectivamente, em que a origem do elemento estruturante não pertence ao conjunto B.







Os conjuntos A e B podem ser representados como

$$A = \{(0,3), (1,1), (1,2), (1,3), (1,4), (1,5), (2,1), (2,3), (2,5), (3,1), (3,2), (3,3), (3,4), (3,5), (4,0), (4,1), (4,2), (4,3), (4,4), (4,5), (5,4)\}$$

$$B = \{(-1,0), (1,0)\}$$

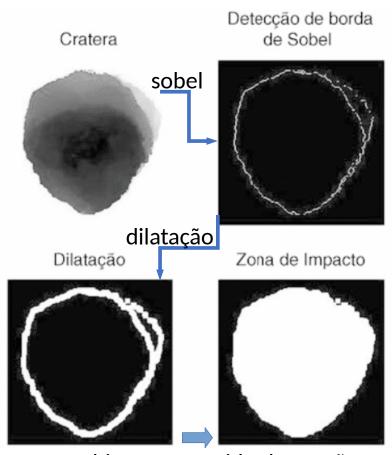
Pode-se observar que o resultado da erosão, mostrado na figura (c), dado por

$$\mathcal{E}(A,B) = \{(2,2),(2,4)\} \quad A \ominus B = \bigcap_{b \in B} (A-b) = \bigcap_{b \in \hat{B}} (A+b)$$

Aplicando dilatação e erosão

Determinação da região de impacto da cratera:

- Dilatar o mapa de borda até que o contorno seja fechado;
- 2) Preencher os pixels de segundo plano envolvidos pelo contorno. Isso é feito com um método morfológico relacionado, denominado preenchimento de região e explicado na Seção 8.11 do Solomon;
- 3) Erodir a imagem (o mesmo número de vezes em que foi dilatada) para manter o tamanho total da região delineada.



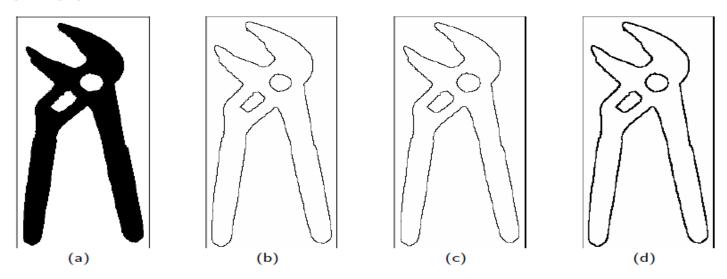
Preenchimento seguido de erosões

Aplicando dilatação e erosão

Extração de fronteira

$$A_{\mathbf{P}} = A - A \ominus B \tag{8.1}$$

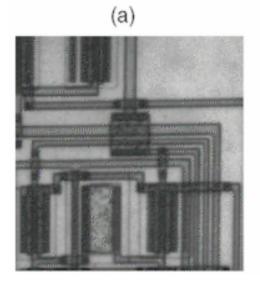
- Ilustração do operador de extração de bordas em uma imagem binária com o uso de um elemento estruturante de 3×3 pixels, em que todos os valores são iguais a 1 e a origem está localizada no centro do quadrado.
- Os três tipos de gradiente, ou seja, interno, externo e morfológico, são ilustrados nas figuras (b) a (d).

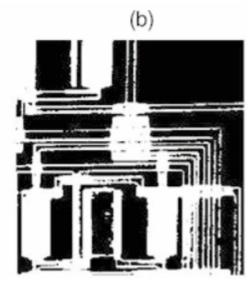


Aplicando dilatação e erosão

Há três tipos de objetos: os chips retangulares e as trilhas condutoras horizontais e verticais.
O objetivo é identificar (ou seja, segmentar) os chips automaticamente.).

- a) Imagem original;
- b) Os chips de microprocessadores (Cis)
 e as trilhas são mais escuros do
 que o fundo e podem ser
 identificados razoavelmente bem
 por simples aplicação de limiar (b).
- c) Ou seja, a limiarização resulta na seleção de trilhas e Cis. É preciso remover as trilhas e preservar os Cls...

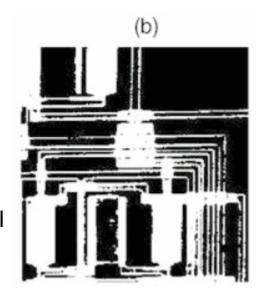


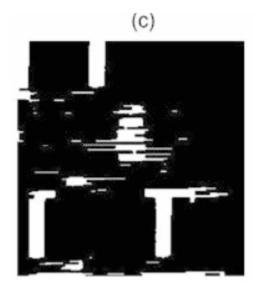


Aplicando dilatação e erosão

Há três tipos de objetos: os CIs retangulares e as trilhas condutoras horizontais e verticais.
O objetivo é identificar/segmentar os CIs automaticamente.).

c) As finas trilhas verticais podem, primeiro, ser removidas por erosão, com uso de um adequado elemento estrutural horizontal: matriz 3 × 18 de 1s que tende a preservar retas horizontais e a remover retas verticais



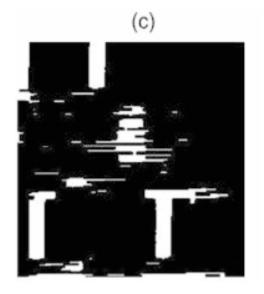


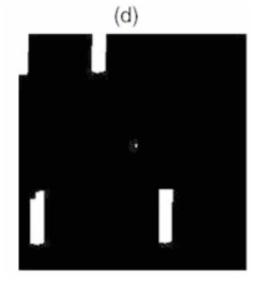
Aplicando dilatação e erosão

Há três tipos de objetos: os CIs retangulares e as trilhas condutoras horizontais e verticais.

O objetivo é identificar/segmentar os CIs automaticamente.).

d) De modo análogo, podemos remover retas horizontais (Figura 8.6d) usando um apropriado elemento estrutural vertical (matriz 18 × 3 de 1s).



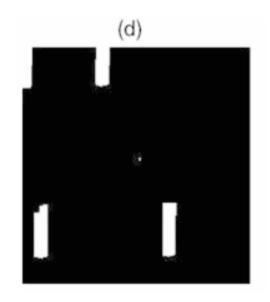


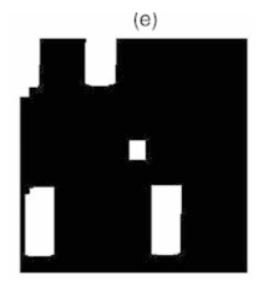
Aplicando dilatação e erosão

Há três tipos de objetos: os CIs retangulares e as trilhas condutoras horizontais e verticais.
O objetivo é identificar/segmentar os CIs automaticamente.).

e) Essas duas erosões tendem a remover a maioria das finas retas horizontais e verticais, e deixam os chips retangulares intactos, embora reduzam os tamanhos deles.

Podemos remediar essa redução dilatando duas vezes com os mesmos elementos estruturais.





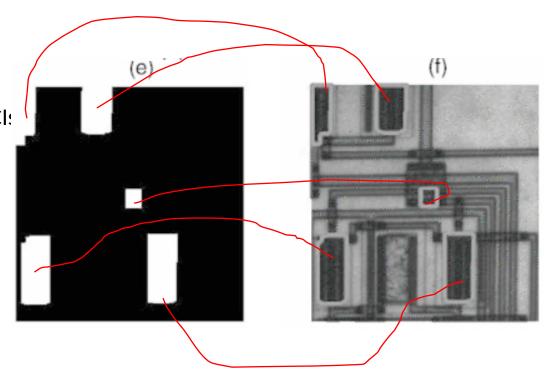
Aplicando dilatação e erosão

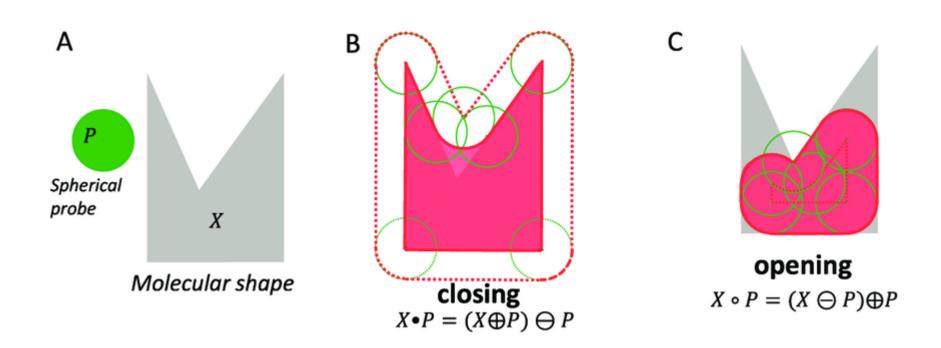
Há três tipos de objetos: os CIs retangulares e as trilhas condutoras horizontais e verticais.

O objetivo é identificar/segmentar os CI: automaticamente.).

f) As fronteiras das estruturas identificadas dessa forma são sobrepostas à imagem original para comparação (f).

O resultado é bem razoável, tendo em vista a simplicidade da abordagem (notemos que o CI no centro não foi adequadamente localizado devido à pobre segmentação obtida com aplicação de limiar).





Abertura e fechamento

Aplicando dilatação e erosão: abertura morfológica

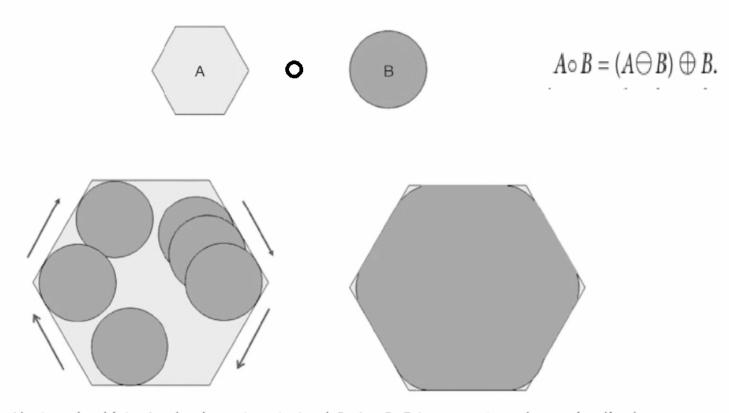


Figura 8.8 Abertura do objeto A pelo elemento estrutural B, $A \circ B$. Esta operação pode ser visualizada como todos os pontos possíveis no interior do objeto A que podem ser alcançados pela rolagem da bola no interior do objeto A sem cruzar a fronteira. Para um objeto sólido A (sem buracos), a fronteira de $A \circ B$ é simplesmente dada pela 'rolagem' de B no interior de A de modo que a bola nunca perca contato com a fronteira. Isto é o perímetro da área em cinza-escuro na figura.

Processamento Morfológico Aplicando dilatação e erosão: fechamento

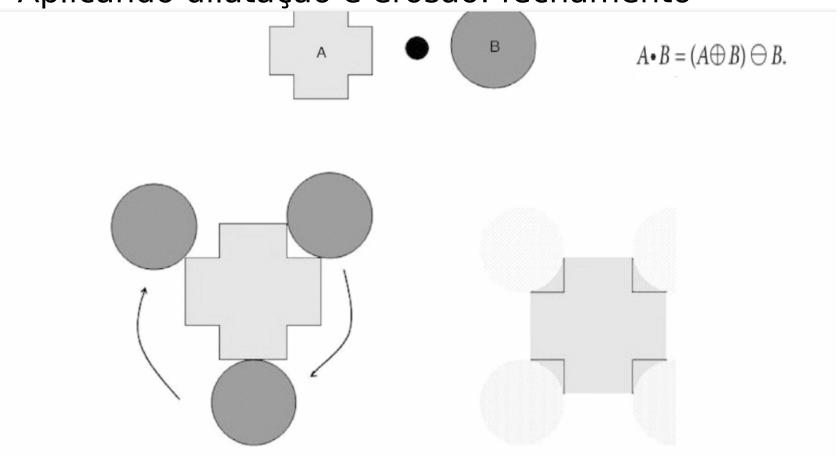
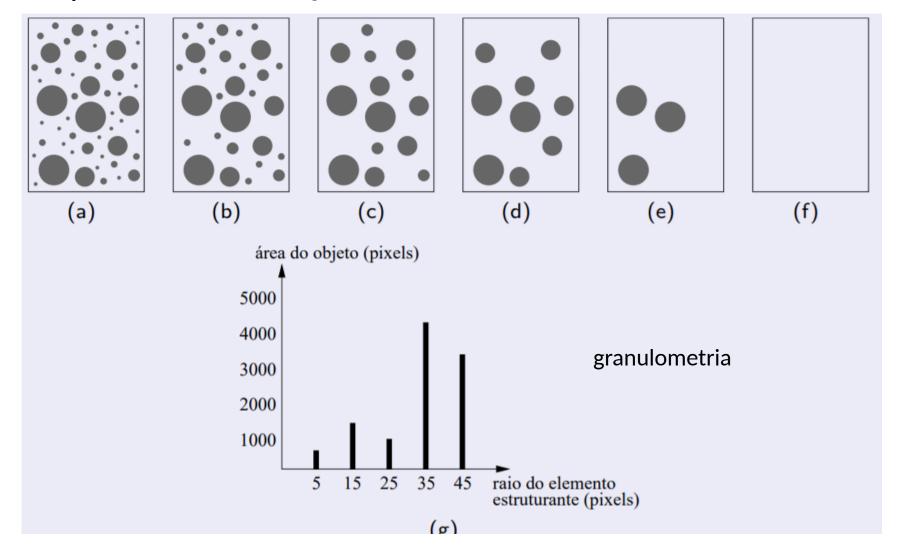


Figura 8.9 Fechamento do objeto A pelo elemento estrutural B, A • B. Esta operação pode ser visualizada como todos os pontos possíveis no interior da fronteira definida pelo contorno à medida que B rola pela fronteira externa do objeto A. Estritamente, essa analogia vale somente para um objeto 'sólido' A (que não tenha buracos).

Processamento Morfológico Aplicando dilatação e erosão



Processamento Morfológico em Tons de Cinza

Para tons de cinza:

A resposta da dilatação em uma região corresponde ao maior tom de cinza na região delimitada pelo elemento estruturante \mathcal{B} .

• A dilatação "clareia" a imagem em tons de cinza.

A resposta da erosão em uma região corresponde ao menor tom de cinza na região delimitada pelo elemento estruturante &.

- A erosão "escurece" a imagem em tons de cinza.
- Veremos essa parte no material dos livros da bibliografia: Gonzalez [1] e Hélio Pedrini [2]

- [1] Gonzalez, R.C.; Woods, R.E. Digital Image Processing, 3a edição, Ed. Pearson, 2010.
- [2] Pedrini, Hélio; Schawrtz, W.R. Análise de Imagens Digitais Princípios, Algoritmos e Aplicações. São Paulo, Thomson, 2008
- [3] Chris Solomoon, C.; Breckon, T. Fundamentos de Processamento Digital de Imagens - Uma Abordagem Prática com Exemplos em Matlab