Ainda sobre o operador Gradiente

- Dois aspectos são importantes
- 1. Normalmente há um pré-processamento por filtragem de ruídos: o operador é baseado em derivadas, portanto, sensível a ruído.
- 2. Seleção dos gradientes: operador fornece resultado para cada pixel, portanto, normalmente há muito mais informação de gradiente do que é de fato útil.

- 1. Normalmente há um préprocessamento por filtragem de ruídos: o operador é baseado em derivadas, portanto, sensível a ruído.
- Se necessário utilize um filtro gaussiano

#### 2. Seleção de gradientes "fortes"

#### a) Por meio de limiar, um exemplo é mostrado no livro do Hélio Pedrini:

```
Algoritmo 1 Determinação de pontos de borda em uma imagem

1: entradas: uma imagem de entrada \mathbf{f} com dimensões M \times N pixels e um limiar T.

2: for x = 0 até M - 1 do

3: for y = 0 até N - 1 do

4: // calcular a magnitude do gradiente \nabla f(x,y)

5: \nabla f(x,y) = \sqrt{\left(\frac{\partial f(x,y)}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f(x,y)}{\partial y}\right)^2}

6: // efetuar a limiarização

if \nabla f(x,y) > T then

8: (x,y) é um ponto da borda

9: end if

10: end for
```

# Seleção de gradientes "fortes" b) Por meio de seleção de máximo local

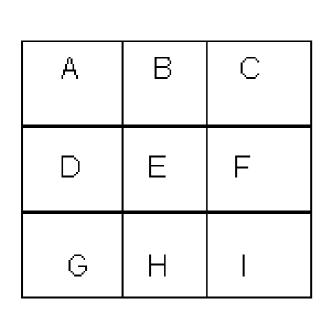
A magnitude M(i,j) do ponto E será máximo local se for maior que as magnitudes dos gradientes dos seus dois vizinhos colineares adjacentes na direção do vetor XY, ou seja, na direção Dir(i,j) do gradiente no ponto E.

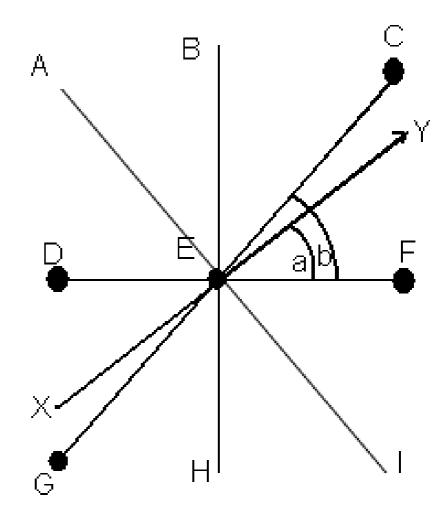
Caso a intensidade de M(i,j) seja confirmada como um máximo local em relação às duas intensidades vizinhas, a intensidade M(i,j) será copiada para as coordenadas MaxLocais(i,j) de uma matriz/imagem de saída.

Na figura abaixo, percebemos que o par de vizinhos ao ponto E, pode ser  $\{C, G\}$  ou  $\{D,F\}$ , sendo que a escolha de um ou outro é definida pela direção do vetor XY. É preciso um processo de escolha do par de vizinhos.

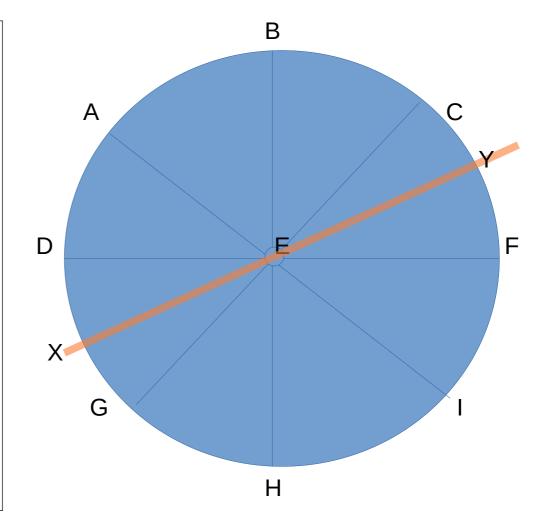
A B C
D E F
G H I

# Seleção de gradientes "fortes" b) Por meio de seleção de máximo local





## Seleção de gradientes "fortes" b) Por meio de seleção de máximo local



#### 3. Seleção de gradientes "fortes"

b) Solução mais precisa: Interpolação linear os valores de X e Y em função da relação às direção a e b (figura)

