OPERADOR GRADIENTE

- A detecção de bordas/fronteiras é um exemplo de uso do operador gradiente;
- Trata-se da operação de identificação de mudanças locais significativas nos níveis de cinza dos objetos na imagem;





- As mudanças nas fronteiras dos objetos podem ser descritas pela taxa de variação do brilho de pixels (conceito de derivada);
- Como uma imagem depende de duas coordenadas espaciais, as fronteiras dos objetos podem ser expressas por derivadas parciais (orientadas na horizontal e na vertical);

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} \qquad \frac{\partial f(x,y)}{\partial y}$$

 O operador gradiente extrai da imagem um conjunto de vetores cujas direções indicam os locais de fronteira/borda de objetos, onde os níveis de cinza sofrem uma forte variação.

- A direção do gradiente é sempre perpendicular à direção tangente à borda do objeto na imagem.
- A direção do gradiente é sempre perpendicular à direção tangente à borda do objeto na imagem.
- $\theta = \varphi \pm \pi/2$

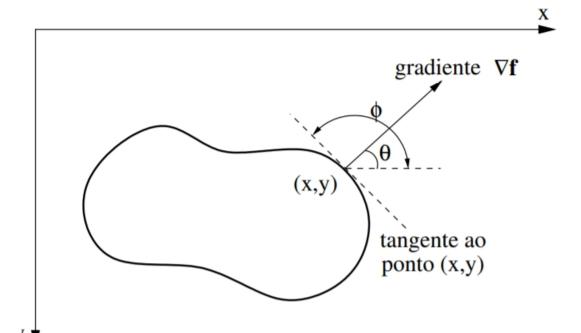
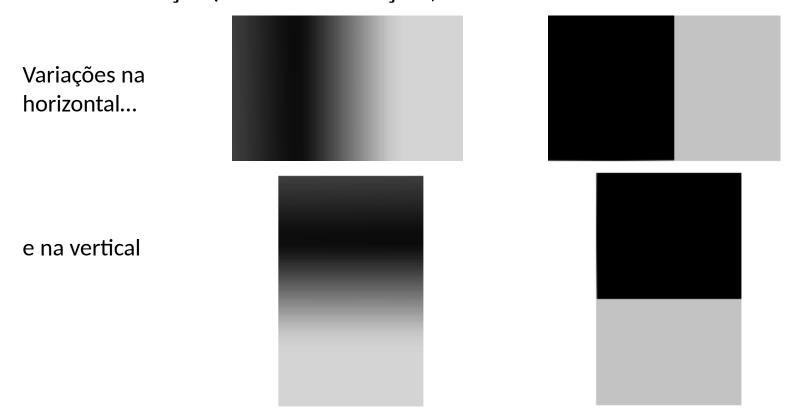


Figura: Gradiente em uma borda.

Hélio Pedrini

$$\nabla f(x,y) = \frac{\partial f(x,y)}{\partial x}i + \frac{\partial f(x,y)}{\partial y}j$$

- Uma borda sempre se apresenta como uma transição entre regiões;
- A intensidade da borda pode ser avaliada pela velocidade (taxa de variação) dessa transição;



Operador gradiente: $\nabla f(x, y)$

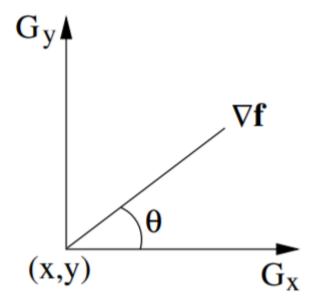
- O operador diferencial é eficiente na determinação da citada variação;
- Abaixo: i e j são versores nas direções dos eixos x e y;

$$\nabla f(x,y) = \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} i + \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} j = Gx i + Gy j$$



• Uma variação rápida de f (x, y) ao longo da direção x e lenta ao longo da direção y indica a presença de uma borda praticamente vertical.

• Em termos de imagens (tons de cinza) a aplicação do operador gradiente consiste em determinar para cada pixel a magnitude de $|\nabla f|$ e sua direção Θ :



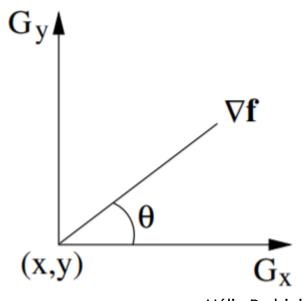
Hélio Pedrini

• Em termos de imagens (tons de cinza) a aplicação do operador gradiente consiste em determinar para cada pixel a magnitude de $|\nabla f|$ e sua direção Θ (medido em relação ao eixo horizontal):

$$Gx = \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} Gy = \frac{\partial f(x,y)}{\partial y}$$

$$|\nabla f| = \sqrt{Gx^2 + Gy^2}$$

$$\theta = tan^{-1} \left(\frac{Gy}{Gx} \right)$$



Hélio Pedrini

- Existem máscaras (janelas deslizantes) que são aproximações discretas para a determinação de Gx e Gy;
- As mais conhecidas são os operadores de Roberts, Prewitt e Sobel:

Roberts:
$$G_x = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \hline 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$G_y = egin{array}{c|cccc} -1 & -1 & -1 \\ \hline 0 & 0 & 0 \\ \hline 1 & 1 & 1 \\ \hline \end{array}$$

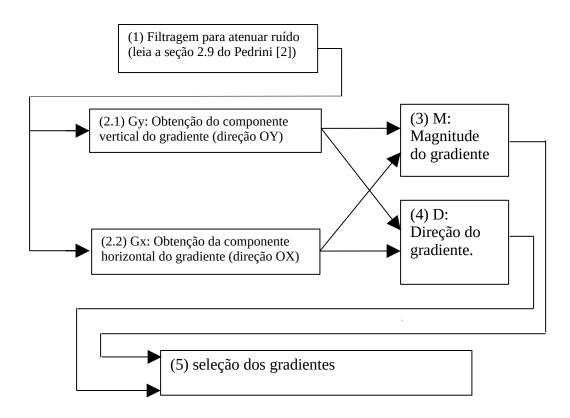
$$G_y = egin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \ 0 & 0 & 0 \ 1 & 2 & 1 \ \end{bmatrix}$$

Uma mudança em intensidade pode ser detectada pela diferença entre os valores de pixels adjacentes;

Bordas verticais: detectadas pela diferença horizontal entre pontos;

Bordas horizontais: detectadas pela diferença vertical entre pontos adjacentes da imagem.

Operador gradiente - Esquema geral



(1) Filtros baseados em derivadas são sensíveis a ruídos. Por conta disso, pode ser necessário aplicar filtros para tratamento de ruídos anteriormente à aplicação do operador gradiente.

Operador gradiente Esquema pixel-a-pixel (simples) proposto por Pedrini:

Algoritmo 1 Determinação de pontos de borda em uma imagem

11: end for

```
1: entradas: uma imagem de entrada \mathbf{f} com dimensões M \times N pixels e um limiar T.

2: \mathbf{for} \ x = 0 até M - 1 do

3: \mathbf{for} \ y = 0 até N - 1 do

4: // calcular a magnitude do gradiente \nabla f(x,y)

5: \nabla f(x,y) = \sqrt{\left(\frac{\partial f(x,y)}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f(x,y)}{\partial y}\right)^2}

6: // efetuar a limiarização

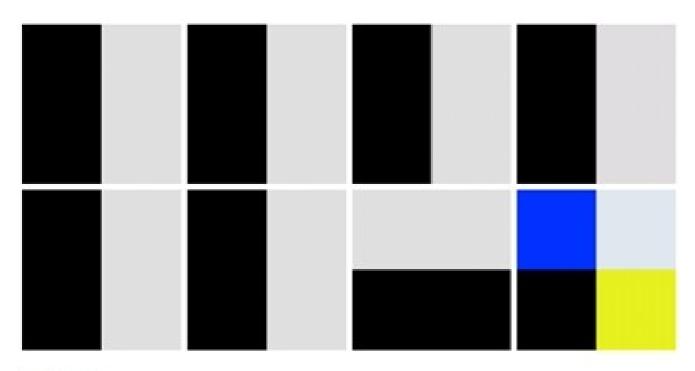
7: \mathbf{if} \ \nabla f(x,y) > T then

8: (x,y) é um ponto da borda

9: \mathbf{end} \ \mathbf{if}

10: \mathbf{end} \ \mathbf{for}
```

Operador gradiente em imagens RGB



abcd efgh

FIGURE 6.45 (a)–(c) R, G, and B component images and (d) resulting RGB color image. (f)–(g) R, G, and B component images and (h) resulting RGB color image.

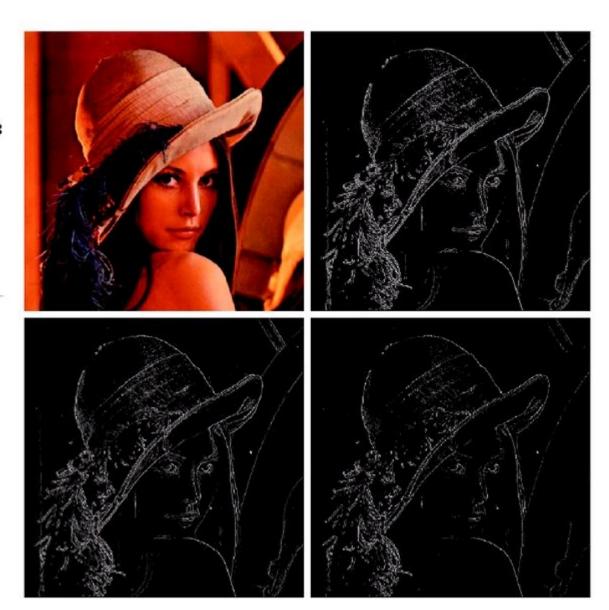
Operador gradiente em imagens RGB

a b

FIGURE 6.46

(a) RGB image. (b) Gradient computed in RGB color vector

space.
(c) Gradients
computed on a
per-image basis
and then added.
(d) Difference
between (b)
and (c).



Operador gradiente em imagens RGB

Let \mathbf{r} , \mathbf{g} , and \mathbf{b} be unit vectors along the R, G, and B axis of RGB color space (Fig. 6.7), and define the vectors

$$\mathbf{u} = \frac{\partial R}{\partial x}\mathbf{r} + \frac{\partial G}{\partial x}\mathbf{g} + \frac{\partial B}{\partial x}\mathbf{b} \tag{6.7-3}$$

and

$$\mathbf{v} = \frac{\partial R}{\partial y}\mathbf{r} + \frac{\partial G}{\partial y}\mathbf{g} + \frac{\partial B}{\partial y}\mathbf{b}$$
 (6.7-4)

Let the quantities g_{xx} , g_{yy} , and g_{xy} be defined in terms of the dot product of these vectors, as follows:

$$g_{xx} = \mathbf{u} \cdot \mathbf{u} = \mathbf{u}^T \mathbf{u} = \left| \frac{\partial R}{\partial x} \right|^2 + \left| \frac{\partial G}{\partial x} \right|^2 + \left| \frac{\partial B}{\partial x} \right|^2$$
 (6.7-5)

$$g_{yy} = \mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{v}^T \mathbf{v} = \left| \frac{\partial R}{\partial y} \right|^2 + \left| \frac{\partial G}{\partial y} \right|^2 + \left| \frac{\partial B}{\partial y} \right|^2$$
 (6.7-6)

and

$$g_{xy} = \mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{u}^T \mathbf{v} = \frac{\partial R}{\partial x} \frac{\partial R}{\partial y} + \frac{\partial G}{\partial x} \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial B}{\partial x} \frac{\partial B}{\partial y}$$
(6.7-7)

Keep in mind that R, G, and B, and consequently the g's, are functions of x and y. Using this notation, it can be shown (Di Zenzo [1986]) that the direction of maximum rate of change of $\mathbf{c}(x, y)$ is given by the angle

$$\theta(x, y) = \frac{1}{2} \tan^{-1} \left[\frac{2g_{xy}}{g_{xx} - g_{yy}} \right]$$
 (6.7-8)

and that the value of the rate of change at (x, y), in the direction of $\theta(x, y)$, is given by

$$F_{\theta}(x,y) = \left\{ \frac{1}{2} \left[(g_{xx} + g_{yy}) + (g_{xx} - g_{yy}) \cos 2\theta(x,y) + 2g_{xy} \sin 2\theta(x,y) \right] \right\}^{\frac{1}{2}}$$
 (6.7-9)

Exercícios:

Leia sobre o operador de laplaciano. É possível implementar o filtro de reforço utilizando o operador laplaciano e a sua função de posicionamento de janela deslizante? Seção 6.6.2 [1]

Como seria o processamento do operador gradiente para uma imagem RGB? Veja a discussão na seção 6.7.3 Detecção de Bordas [1].

Como seria o processamento de ruídos para uma imagem RGB? Veja a discussão na seção 6.8 Ruídos em imagens coloridas [1]

[1]Gonzalez, R.C.; Woods, R.E. Digital Image Processing, 3a edição, Ed. Pearson, 2010.