一、前期软件要求

需要预先安装如下软件:

1. MDK522 KEIL5.22 安装软件

2. MDKCM522 KEIL LEGACY 安装软件, 兼容 5 以前版本

Keil.TM4C_DFP.1.1.0
 SW-EK-TM4C1294XL-2.1.4.178
 TM4C 芯片及板的 DFP 安装包
 TM4C1294XL 驱动及样例程序

默认安装完成后, 有两个目录

C:\Keil_v5
 C:\ti\\TivaWare C Series-2.1.4.178
 KEIL 可执行文件目录
 TIVA 系列驱动及样例

二、硬件要求

WIN7 及以上操作系统,2G 内存 TM4C1294XL 板及 TM4C1294XL_SUBBOARD 组合板,即 S800 板 Micro-USB 数据线一根

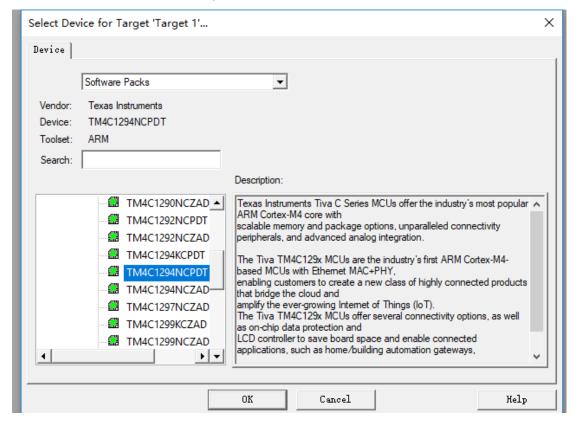
三、新建用户目录设为 C:\S800\EXP1

CPU 为 TM4C1294NCPDT

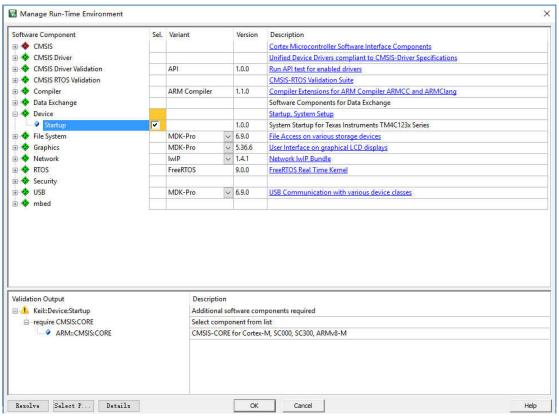
因为需要使用 TM4C1294 芯片的硬件定义以及固件库, 因此从 *C:\ti\TivaWare_C_Series-2.1.4.178* 中将 *INC* 及 *DRIVERLIB* 两个子目录拷贝到用户目录中。

四、STEP-BY-STEP 建立一个项目

- 1. 将 MICRO-USB 数据线一端接电脑,一端接 TM4C1294XL 的数据口(非网口端)
- 2. 打开 KElLuVision5, Project→New uVisionProject, 新建一个项目。选择目录 *C:\S800\EXP1* 后, 建立新项目 exp1。选择芯片如下图:



3. 让 KEIL 代我们生成启动代码,在 DEVICE 中 STARTUP 打勾。



4. 这样系统自动生成一个项目,项目中包括了一个 Source Group 1, 用来放置源文件,目前为空;以及一个设备目录 Device,包括 Startup_TM4C129.s 以及 System_TM4C129.c 两个文件。

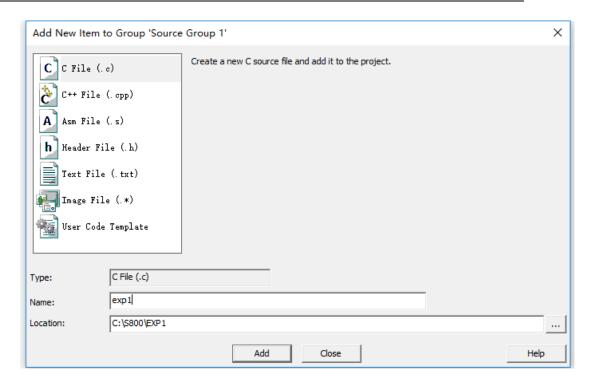
Startup_TM4C129.s

配置了堆栈和中断函数名称以及从复位到 main 函数前的处理过程

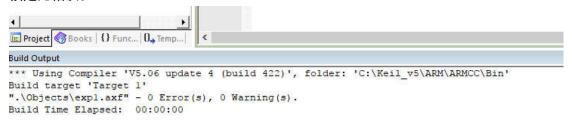
System_TM4C129.c 默认系统初始化,配置了默认时钟

5. 单点 Source Group 1,右键,选择 Add New Item to Group "Source Group 1"如下图 所示,生成一个源文件 exp1.c。并完成一个最简单的主函数

```
int main(void)
{
     while (1);
}
```



6. 这样建立了一个最简单的项目,可以试着编译一下 Project→Build Target,可以看到应该是无错误。



7. 现在我们进行一个最简单的闪烁 LED 项目。

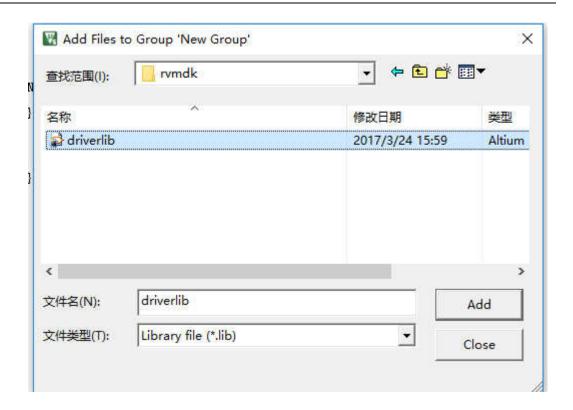
资源	管脚名称	LED 有效电平
	PF0	自

首先对项目进行进一步配置。

将固件库文件添加到项目中。

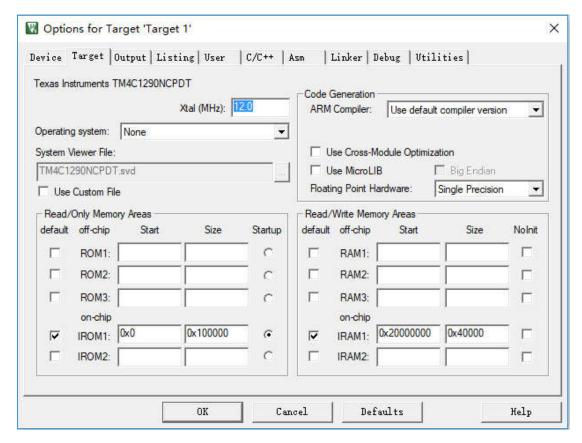
点在 Target 1, 右键, Add Group,

点在 New Group, 右键, Add Existing File to Group "New Group", 将 driverlib.lib 库文件添加到此组中。如下图所示。注意选择文件类型为 LIB。

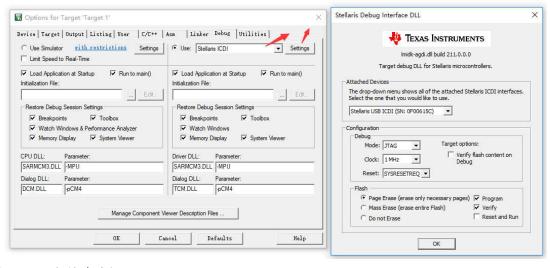


点在 Target 1,右键,选择 Option for Target "Target 1",需要变动的项目如下表:

with residue to the first tender tender tender to the first tender tend		
栏目名称	动作	说明
Output	勾选 creat HEX File	生成供 uniflash 使用的文件
Debug	Use Stellaris ICDI	在线 DEBUG 仿真器
C/C++	Preprocessor Symbols-Define	CPU 型号预定义, 因为
	PART_TM4C1294NCPDT	driverlib 中某些头文件需要根
		据 CPU 类型进行不同预定义
C/C++	.\inc;.\driverlib	指定头文件目录



如果一切正常,应该出现如下图所示,表示仿真器已经连接正常。否则说明数据线或实验板有问题。



8. 将 exp1.c 文件改成如下所示

#include <stdint.h>

#include <stdbool.h>

#include "hw_memmap.h"

#include "debug.h"

#include "gpio.h"

#include "hw_types.h"

#include "pin_map.h"

```
#include "sysctl.h"
  int main(void)
       uint32_t ui32Loop;
       //Enable PortF
       SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOF);
       //Set PF0 as Output pin
     GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0);
       while(1)
    {
            // Turn on the LED.
            GPIOPinWrite(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0, GPIO_PIN_0);
      // Delay
            for(ui32Loop = 0; ui32Loop < 800000; ui32Loop++){};
                  // Turn off the LED.
            GPIOPinWrite(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0, 0x0);
      // Delay
            for(ui32Loop = 0; ui32Loop < 800000; ui32Loop++){};
       }
Turn on the LED.
IOPinWrite(GPIO_PORTF_BASE, GPIO_PIN_0, GPIO_PIN_0)
                    // Turn off the LED.
TOPINFrite GPIO_PORTF_BASE. GFIO_PIN_0, 0=0)
```

- 9. Project→Build Target, 没有错误
- 10. Flash→Download,将程序下载到 MCU 中。
- 11. 按板上 RESET 键,程序运行。子板及母板上的 PFO 灯均闪烁。
- 12.