# Modèles Linéaires Appliqués

Arthur Charpentier

Automne 2Q20

OLS #15 (moindres carrés généralisés - MCG)



▶ Supposons dans ce cours disposer d'un modèle linéaire

$$\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}$$

où X est une matrice satisfaisant l'hypothèse  $\mathcal{H}_1$  (X est de rang plein).

- On supposera disposer du modèle correct (bon ensemble de covariables et correctement transformées), et que le modèle n'exhibe pas de point aberrant ni de point levier; hypothèses difficilement satisfaites en pratique!
- ► En revanche, on suppose

$$\mathbb{E}(\boldsymbol{\varepsilon}) = \mathbf{0} \text{ et } \operatorname{Var}(\boldsymbol{\varepsilon}) = \sigma^2 \mathbf{\Omega}$$

où  $\Omega$  est une matrice symétrique définie positive!

► Le modèle est dit hétéroscédastique: quelles sont les conséquences? comment y remédier?



## Données Agrégées

- Supposons qu'un modèle linéaire homoscédastique standard existe entre une variable  $\tilde{Y}$  et un ensemble de variables explicatives pour  $n_1 + \cdots + n_k$  individus; supposons justement qu'on n'observe pas le modèle au niveau individuel mais au niveau agrégé pour les  $n_i$  individus.
- ▶ On observe:  $Y_i = \frac{1}{n_i} \sum_{j=1}^{n_i} \tilde{Y}_{j:i}$  et le modèle s'écrit toujours:

$$\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}.$$

▶ On note que  $\operatorname{Var}(Y_i) = n_i^{-2} \sum_j \operatorname{Var}(\tilde{Y}_j) = \sigma^2/n_i$  et ainsi

$$\operatorname{Var}(\mathbf{Y}) = \operatorname{Var}(\boldsymbol{\varepsilon}) = \sigma^2 \mathbf{\Omega} = \sigma^2 \underbrace{\operatorname{diag}\left(\frac{1}{n_1}, \dots, \frac{1}{n_k}\right)}_{\mathbf{Q}}$$



#### Groupes

- **P** Partons d'un modèle linéaire homoscédastique  $\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}$ , et supposons que les individus soient regroupés en deux groupes de taille  $n_1$  et  $n_2$ ,  $n = n_1 + n_2$  (par exemple discriminés par une variable sexe);
- ▶ Il n'est pas insensé de penser que  $Var(\varepsilon_i) = \sigma_1^2$  pour  $i = 1, ..., n_1$  et  $\sigma_2^2$  pour  $i = n_1 + 1, ..., n_1 + n_2$ .
- les paramètres  $\sigma_1^2$  et  $\sigma_2^2$  sont inconnus!
- Pour cet exemple, on aurait

$$\operatorname{Var}(\boldsymbol{\varepsilon}) = \sigma^2 \underbrace{\operatorname{diag}(\pi_1^2, \dots, \pi_1^2, \pi_2^2, \dots, \pi_2^2)}_{\Omega}$$

avec 
$$\sigma_{j}^{2} = \sigma^{2}\pi_{j}^{2}$$
,  $j = 1, 2$ .



## Corrélation Temporelle

▶ Supposons que le bruit soit homogène en variance. En revanche, on supposera que la série  $Y_1, \ldots, Y_n$  soit une série chronologique (acquise au cours du temps). Il paraît sensé alors que

$$Cov(\varepsilon_i, \varepsilon_j) \neq 0, \quad i \neq j.$$

- L'exemple le plus simple d'une telle série est un modèle AR(1):  $\varepsilon_{t+1} = \rho \varepsilon_t + \eta_t$  où  $|\rho| < 1$  et  $\eta_t$  est un bruit blanc gaussien de variance  $\sigma^2$ .
- ▶ On montre que  $Cov(\varepsilon_t, \varepsilon_{t+k}) = \sigma^2 \frac{\rho^k}{1-\rho^2}$  et ainsi

$$\operatorname{Var}(\boldsymbol{\varepsilon}) = \sigma^2 \boldsymbol{\Omega} \text{ avec } \boldsymbol{\Omega} = \frac{1}{1 - \rho^2} \begin{pmatrix} 1 & \rho & \rho^2 & \dots & \rho^{n-1} \\ \rho & 1 & \rho & \dots & \rho^{n-2} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \rho^{n-1} & \rho^{n-2} & \dots & 1 \end{pmatrix}$$



$$\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}$$
, où  $\mathbb{E}(\boldsymbol{\varepsilon}) = \mathbf{0}$ ,  $Var(\boldsymbol{\varepsilon}) = \sigma^2 \mathbf{\Omega}$ .

L'estimateur des MCO, s'écrit toujours  $\hat{\boldsymbol{\beta}}^{\text{MCO}} = (\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{Y}$  et

$$\mathbb{E}(\hat{\pmb{\beta}}^{\text{MCO}}) = \pmb{\beta} \quad \text{ et } \quad \operatorname{Var}\left(\hat{\pmb{\beta}}^{\text{MCO}}\right) = \sigma^2(\mathbf{X}^{\top}\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}^{\top}\mathbf{\Omega}\mathbf{X}(\mathbf{X}^{\top}\mathbf{X})^{-1}.$$

Soit  $\hat{\sigma}^2_{\text{MCO}} = \|\hat{\boldsymbol{\varepsilon}}\|/(n-p)$  alors  $\mathbb{E}\hat{\sigma}^2_{\text{MCO}} = \operatorname{tr}(\mathcal{P}_{\mathbf{X}^\perp}\Omega)/(n-p) \neq \sigma^2$  (en général).



- $\hat{m{\beta}}^{\text{MCO}}$  reste un estimateur sans biais, donc la lecture des coefficients estimés reste pertinente même en présence d'un bruit coloré.
- Ceci est confirmé: on pourrait montrer (en rajoutant quelques hypothèses) que  $\hat{\pmb{\beta}}^{\text{MCO}}$  est un estimateur consistant de  $\pmb{\beta}$ .
- $\triangleright$  En revanche,  $\sigma^2$  n'est pas correctement estimée, et par conséquence  $Var(\hat{\beta}^{MCO})$  n'est pas correctement estimée!
- ► Ceci signifie que la lecture des erreurs standard n'est pas pertinente; les IC , RC , tests d'hypothèses ne tenant pas compte du bruit coloré sont donc (a priori) sans intérêt et dangereux.
- certaines variables peuvent paraître significatives alors qu'elles ne le sont pas (et inversement): il faut remédier à cette situation!

#### **MCG**

- $\triangleright$  On supposera dans un premier temps que  $\Omega$  est connue, et notons  $\Omega^{-1/2}$  sa racine carré inverse (qui existe car  $\Omega > 0$ ).
- On construit le modèle

$$\underbrace{\boldsymbol{\Omega}^{-1/2}\mathbf{Y}}_{:=\mathbf{Y}'} = \underbrace{\boldsymbol{\Omega}^{-1/2}\mathbf{X}}_{:=\mathbf{X}'}\boldsymbol{\beta} + \underbrace{\boldsymbol{\Omega}^{-1/2}\boldsymbol{\varepsilon}}_{:=\boldsymbol{\varepsilon}'}.$$

- ▶ Il est clair que le modèle  $\mathbf{Y}' = \mathbf{X}'\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}'$  est un modèle linéaire homoscédastique car
  - X' est de plein rang!
  - $Var(\varepsilon') = Var(\Omega^{-1/2}\varepsilon) = \Omega^{-1/2}Var(\varepsilon)\Omega^{-1/2} = \sigma^2 \mathbb{I}_n.$

On appelle estimateur des moindres carrés généralisés l'estimateur  $\hat{m{eta}}^{ exttt{MCG}}$  égal à l'estimateur des MCO du modèle  $m{Y}'=m{X}'m{eta}+m{arepsilon}'$ . Ainsi

$$\hat{\boldsymbol{\beta}}^{\mathsf{MCG}} = (\mathbf{X'}^{\mathsf{T}}\mathbf{X'})^{-1}\mathbf{X'}^{\mathsf{T}}\mathbf{Y'} = \left(\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{\Omega}^{-1}\mathbf{X}\right)^{-1}\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{\Omega}^{-1}\mathbf{Y}.$$





ightharpoonup Conséquence du théorème de Gauss-Markov:  $\hat{\boldsymbol{\beta}}^{\text{MCG}}$  est l'estimateur linéaire sans biais de variance minimale du modèle  $\mathbf{Y}' = \mathbf{X}'\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}'$ ;  $\hat{\boldsymbol{\beta}}^{\text{MCO}}$  étant un autre estimateur linéaire sans biais de  $\beta$ 

$$\operatorname{Var}(\hat{\boldsymbol{\beta}}^{\mathsf{MCG}}) \leq \operatorname{Var}(\hat{\boldsymbol{\beta}}^{\mathsf{MCO}}).$$

► Conséquence du théorème de Gauss-Markov:  $\hat{\beta}^{MCG}$  est l'estimateur linéaire sans biais de variance minimale du modèle  $\mathbf{Y}' = \mathbf{X}'\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}'; \, \hat{\boldsymbol{\beta}}^{\text{MCO}}$  étant un autre estimateur linéaire sans biais de  $\beta$ 

$$\operatorname{Var}(\hat{\boldsymbol{\beta}}^{MCG}) \leq \operatorname{Var}(\hat{\boldsymbol{\beta}}^{MCO}).$$





Supposons  $\Omega = \operatorname{diag}(\pi_i^2, i = 1, \dots, n)$ , on peut montrer que la procédure des MCG est une procédure de MC pondérés, i.e.

$$\hat{oldsymbol{eta}}^{ ext{MCG}} = \operatorname{argmin} f(oldsymbol{eta}), \quad f(oldsymbol{eta}) = \|oldsymbol{\Omega}^{-1/2}(\mathbf{Y} - \mathbf{X}oldsymbol{eta})\|^2 = \sum_{i=1}^n w_i (Y_i - \mathbf{x}_i'oldsymbol{eta})^2$$

avec  $w_i = 1/\pi_i^2$ .

