

Gurobi 求解器日志解析

2025 年 12 月 18 日

整体结构

① 第 1 章：Header 信息

求解环境、参数设定、模型规模、系数统计

② 第 2 章：Presolve 与模型简化

预处理行为、规模收缩、早期不可行/无界检测

③ 第 3 章：根节点与 B&B 搜索结构

根 LP/Barrier、节点日志、Gap 收敛

④ 第 4 章：总结块与二次分析

总结行、性能画像、自动化调参与监控

Gurobi Header 核心内容

- 求解器版本、平台、CPU 信息、线程数
- Non-default parameters (非默认参数表)
- 模型规模：Rows / Columns / Nonzeros
- 变量类型统计、Model fingerprint
- Coefficient statistics (矩阵、目标、边界、RHS 范围)

Header: 求解器版本与平台

```
Gurobi Optimizer version 12.0.3 build v12.0.3rc0  
(linux64 - "Ubuntu 24.04.2 LTS")
```

- 版本号与 build:

- 主版本、次版本、修订版本以及构建标识
- 与算法实现、默认参数、数值稳定性相关

- 平台信息:

- 操作系统与架构（如 linux64）
- 不同平台可能使用不同 BLAS / LAPACK 库

- 分析用途:

- 实验可复现性: 不同版本的日志不宜直接横向对比
- 部署迁移时, 检查性能变化是否来自版本/平台

Header: CPU 结构与线程数

CPU model: AMD Ryzen Threadripper 7970X 32-Cores,
instruction set [SSE2|AVX|AVX2|AVX512]

Thread count: 32 physical cores, 64 logical processors,
using up to 32 threads

- CPU 模型与 SIMD 指令集:

- 影响线性代数内核与 Barrier 性能

- 线程配置:

- Threads = 32 为本次求解的最大并行度
 - 对 MIP: 可并行探索多个节点/子树
 - 对 LP/Barrier: 可并行分解与矩阵运算

Header: Classes of Non-default parameters

参数类别	属性说明	典型参数示例
Termination	停止参数，用于控制求解过程的终止条件	TimeLimit: 设置最大求解时间； SolutionLimit: 限制返回的 MIP 可行解数量
Tolerances	容差参数，用于控制最优化与可行性精度	MIPGap: 设定 MIP 的相对最优化间隙； FeasibilityTol: 设置约束可行性容差
Simplex	单纯形法相关参数，控制 LP 求解行为	InfUnbdInfo: 控制是否返回 不可行或无界模型的额外诊断信息
Barrier	障碍法相关参数，控制内点法求解过程	QCPDual: 控制是否 计算并返回二次约束模型的对偶值
MIP	混合整数规划参数，控制分支定界与搜索策略	BranchDir: 设定优先分支方向； Heuristics: 设置启发式算法 在总时间中所占的比重
MIP Cuts	割平面参数，用于控制割平面生成强度	Cuts: 设定割平面算法的总体强度
Tuning	调参工具相关参数，用于自动参数优化	TuneCriterion: 设定调参目标准则； TuneTimeLimit: 设定调参的时间上限
Multiple Solutions	多解搜索参数，用于存储和返回多个可行解	PoolSolutions: 控制可行解池中 存储的解数量

Header: 常用 paras

常用参数	属性说明	取值与含义
TimeLimit	时间限制参数	单位: 秒; 达到给定时间后终止求解并返回当前结果
MIPFocus	设定 MIP 的求解侧重点	0: 默认, 均衡搜索可行解与最优化证明; 1: 侧重快速找到可行解; 2: 侧重证明最优化; 3: 侧重界的提升 (适用于界提升缓慢的情形)
Method	设定线性模型或 MIP 根节点的求解方法	-1: 默认 (LP 使用 Method=3; QP/QCP 使用 Method=2; MIP 根节点自动选择); 0: 原始单纯形法; 1: 对偶单纯形法; 2: 内点法 (Barrier); 3: 并发执行 0/1/2 (结果可能因运行而异); 4: 确定性并发 0/1/2 (重复运行结果一致); 5: 确定性并发 0/1
LogToConsole	控制日志是否输出到控制台	0: 关闭控制台输出; 1: 开启控制台输出 (默认)
LogFile	设置日志文件名称	字符串类型; 默认空字符串 (不输出到文件)
Presolve	控制预处理强度	-1: 默认 (自动选择); 0: 关闭预处理; 1: 保守预处理; 2: 进取预处理 (耗时较多, 但模型更紧凑)
MIPGap	相对最优化间隙阈值	默认 $1e-4$; 当 $\frac{ UB - LB }{\max(1, UB)} \leq MIPGap$ 时终止计算

Header: 参数信息的分析价值

- **实验设定的完整记录：**
 - 所有非默认参数构成一次求解的“策略配置”
 - 算法对比、消融实验需严格对齐此部分
- **求解模式推断：**
 - MIPGap = 0 表示要求严格最优证明
 - 若同时限定 TimeLimit，则常出现“时间到而非 Gap 收敛”的情形
- **自动化工具输入：**
 - 日志解析器可以读取并存储 Non-default parameters
 - 支持后续的自动调参与策略回顾

Header: 模型规模

```
Optimize a model with 4381696 rows,  
           1101446 columns  
           15327041 nonzeros
```

Model fingerprint: 0xa13f87a3

Variable types: 3142 continuous,
 1098304 integer (1098304 binary)

- 问题规模: m (约束) /n (变量) /nnz (非零元素)
- 变量类型: continuous/integer/binary

问题规模对求解的影响（一）：约束数 m

1. 数学层面

在线性规划（LP）与混合整数规划（MIP）中，约束数 m 决定了：

- 可行域的维度约束结构；
- 单纯形法中基矩阵 $B \in \mathbb{R}^{m \times m}$ 的规模；
- 内点法（Barrier）中 KKT 系统的维度。

2. 对 LP 求解复杂度的直接影响

- 单纯形法：每一次 pivot 需要解

$$Bx = b, \quad B \in \mathbb{R}^{m \times m}$$

- Barrier 法：每次迭代需解

$$(AD^2A^\top)\Delta y = r, \quad A \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

因此：

$m \uparrow \Rightarrow$ 线性系统规模增大 \Rightarrow 单次 LP 计算成本上升

问题规模对求解的影响 (二): 变量数 n 与非零元 nnz

2. 非零元数量 nnz 的核心地位

- $\text{nnz}(A)$ 决定矩阵存储与访存成本;
- 决定稀疏 LU / Cholesky 分解的填充 (fill-in);
- 直接影响每一次线性代数运算复杂度。

3. 算法复杂度中的体现

- 单纯形法:

$$T_{\text{simplex}} \approx (\#\text{pivots}) \times \mathcal{O}(\text{nnz})$$

- Barrier 法:

$$T_{\text{barrier}} \approx (\#\text{iter}) \times \mathcal{O}(\text{nnz}^{1.5})$$

结论:

nnz 是 LP/MIP 求解中最核心的“隐藏规模指标”

变量类型对求解的影响（一）：连续变量与整数变量

1. 连续变量 (Continuous Variables)

- 仅影响 LP 的线性代数规模；
- 不引入离散搜索；
- 对应的计算复杂度主要由 m, n, nnz 决定。

2. 整数变量 (General Integer Variables)

- 引入分支定界 (Branch-and-Bound) 搜索；
- 每个整数变量理论上引入一个二叉分支；
- 搜索树规模在最坏情况下指数增长：

3. Root LP 的关键作用

- 整数变量在 root LP 中被松弛为连续；
- LP 解的分数结构决定分支变量候选；
- 决定初始下界、分支顺序与伪成本初始化。

结论：

整数变量数 \Rightarrow 搜索复杂度的主要来源

变量类型对求解的影响 (二): 二进制变量与退化

1. 二进制变量的几何特性

- Root LP 中线性目标函数倾向将变量推向端点 0/1;
- 大量界约束在最优解处成为紧约束。

2. 退化的产生机制

- 紧约束数量 $\gg n$; 出现多个等价基; 单纯形法中发生零步长 pivot。

3. 对求解性能的影响

- Root LP simplex iterations 激增;
- 基矩阵更容易 ill-conditioned;
- 数值误差积累, 触发 numerical trouble。

4. 在 MIP 中的连锁效应

- Root LP 变慢;
- 伪成本估计噪声增大;
- 分支效率下降, 搜索树变大。

Header: Coefficient statistics

Coefficient statistics:

Matrix range [1e-03, 2e+03]
Objective range [1e+00, 1e+04]
Bounds range [1e+00, 2e+03]
RHS range [1e+00, 5e+02]

- **Matrix range**: 约束矩阵 A 中非零系数的绝对值范围。容易导致数值不稳定，出现 Numerical trouble 或迭代异常多。
- **Objective range**: 目标函数系数范围。导致某些变量“主导”优化，不利于 Gap 的数值稳定。
- **Bounds range**: 变量上下界的数值范围
- **RHS range**: 约束右端项 b 的数值范围，大 M 直接让根节点 Barrier 很难收敛。

从 Header 的 Coefficient statistics 到数值难点

- Header 报告的 Matrix/Object/Bounds/RHS range 是对模型数值尺度的粗粒度刻画。
- 经验上，大范围系数常伴随线性系统 *ill-conditioning*，使浮点误差被显著放大。

关键链路（后续推导）

大范围系数 $\Rightarrow \kappa(\cdot)$ 变大 \Rightarrow 线性系统解误差放大 \Rightarrow LP/Barrier 变慢与数值修正 \Rightarrow MIP 下界噪声 \Rightarrow G

线性系统扰动理论：条件数如何放大误差

考虑线性系统

$$Ax = b, \quad A \in \mathbb{R}^{n \times n}.$$

实际计算等价于解一个被扰动的系统：

$$(A + \Delta A)\hat{x} = b + \Delta b.$$

经典扰动界（忽略高阶项）：

$$\frac{\|\hat{x} - x\|}{\|x\|} \lesssim \kappa(A) \left(\frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} + \frac{\|\Delta b\|}{\|b\|} \right), \quad \kappa(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|.$$

- 双精度机器精度 $u \approx 10^{-16}$ ，浮点误差通常满足 $\|\Delta A\|/\|A\| = \mathcal{O}(u)$ 。
- 因此 $\kappa(A)$ 大时， $\mathcal{O}(u)$ 级扰动可被放大到可观误差。

系数范围与病态性：从 range 到 κ 的直觉连接

Header 的 Matrix range 给出

$$a_{\min} = \min_{a_{ij} \neq 0} |a_{ij}|, \quad a_{\max} = \max_{a_{ij} \neq 0} |a_{ij}|.$$

定义数量级跨度：

$$\Delta_A = \log_{10} \left(\frac{a_{\max}}{a_{\min}} \right).$$

- Δ_A 很大（例如 $10 \sim 15$ ）时，常出现：
 - 列/行尺度极不均衡，导致几何上“近似共线/近似平行”的约束增多；
 - 基矩阵或牛顿系统更易接近奇异（ill-conditioned）。
- 同理，对 Bounds range、RHS range 的巨大跨度，往往对应 big-M 或单位尺度不一致，进一步恶化数值稳定性。

结论（面向日志）

Δ 大 $\Rightarrow \kappa$ 可能很大 \Rightarrow 线性系统解误差上升，触发 scaling/perturbation/numerical trouble。

为什么根节点 LP (Simplex) 会变慢：基矩阵误差与退化

单纯形法每一步需要解基矩阵系统：

$$B \Delta x_B = r,$$

其中 B 为约束矩阵的某个基子矩阵。若 $\kappa(B)$ 大，则

$$\frac{\|\widehat{\Delta x}_B - \Delta x_B\|}{\|\Delta x_B\|} \lesssim \kappa(B) \cdot \mathcal{O}(u).$$

- **方向误差**: 步长方向不稳，导致 pivot 选择与迭代行为更不可靠。
- **退化放大**: 当模型高度退化（许多约束“几乎 binding”）时，小误差即可造成：
 - 大量近零步长（迭代“空转”）；
 - 更多迭代与更频繁的重因子分解（factorization）。

日志对应

根节点 LP/dual simplex 迭代数异常大；出现 Basis ill-conditioned、numerical trouble、更长的 root 时间。

为什么根节点 Barrier 会变慢：牛顿系统条件数恶化

Barrier/内点法每步需要解牛顿系统（示意）：

$$(AD^2A^\top) \Delta y = \text{rhs},$$

其中 D 为依赖当前迭代点的对角矩阵。粗略有：

$$\kappa(AD^2A^\top) \lesssim \kappa(A)^2 \cdot \kappa(D^2).$$

- 若 A 已病态 ($\kappa(A)$ 大), 再叠加 barrier 迭代中 D 的巨大尺度变化, 牛顿系统更难稳定求解。
- 结果表现为: 更多迭代、更多线性系统求解开销、更多数值修正 (scaling / refinement / 线搜索回退)。

日志对应

scaling applied in ... passes、Barrier 迭代耗时显著、root 耗时占比上升。

为何 MIP 下界不稳、Gap 收敛慢：LP bound 的噪声水平

在 B&B 中，每个节点解 LP 松弛得到节点下界 \hat{z} 。当数值误差显著时，可将

$$\hat{z} = z^* + \epsilon_z, \quad \epsilon_z \approx \mathcal{O}(\kappa(\cdot) u) \times (\text{问题尺度}).$$

全局上下界：

$$LB = \max(\text{node bounds}), \quad UB = \min(\text{incumbents}),$$

Gap：

$$\text{Gap} = \frac{UB - LB}{\max(1, |UB|)}.$$

- 当 $|\epsilon_z|$ 接近目标的精度要求（如 $\text{MIPGap} = 10^{-4}$ 量级）时，
 - 节点 bound 判断与剪枝变得“噪声驱动”；
 - LB 曲线出现抖动/平台，Gap 难以平滑收敛。

日志对应

BestBd 增长缓慢或抖动、Gap 长时间平台；更多节点被保留与扩展（剪枝效率下降）。

为何 runtime 对微小扰动高度敏感：连续敏感性 + 离散决策放大

当 κ 很大时，LP 解与 bound 对微小扰动高度敏感：

$$\frac{\|\hat{x} - x\|}{\|x\|} \lesssim \kappa(\cdot) \varepsilon.$$

而 B&B 中存在大量阈值型离散决策（示意）：

if $f(\hat{x}, \hat{z}) > \alpha \Rightarrow$ 选择 A；否则选择 B.

因此微小扰动可能翻转分支变量选择、节点选择与剪枝判断，导致搜索树路径显著不同。

指数型放大（直观）

在大规模二进制变量下，节点规模可呈指数增长：

$$\#\text{nodes} \sim c^{n_{\text{bin}}}, \quad c > 1,$$

因此“路径差异”可带来若干数量级的 runtime 差异。

- 体现为：同一实例在不同平台/线程/微小数据扰动下，节点数与时间剧烈波动。

可操作结论：日志信号 \Rightarrow 数学原因 \Rightarrow 应对方向

日志信号	数学原因（核心）	优先应对方向
range 跨度巨大	κ 大，误差放大	单位缩放；tight bounds；减小 big-M
root LP/Barrier 很慢	线性系统病态，迭代/修正增多	改模型尺度；必要时提高 NumericFocus
BestBd 抖动/Gap 平台	LP bound 噪声 ϵ_z 不可忽略	调整精度目标；改模型数值质量
runtime 波动巨大	连续敏感性 + 离散决策翻转	实例分层；数值风险打标与策略分流

核心原则

参数可“止血”（稳定性优先），但数值问题的根治通常来自建模：尺度一致、界更紧、big-M 更小。

Header 信息综合视图

维度	典型字段	主要作用
环境	版本、平台、CPU、Threads	可复现性、并行能力、硬件依赖
参数	Non-default parameters	求解策略与终止条件的完整描述
规模	Rows, Columns, Nonzeros, Var types	估计 LP/MIP 难度与存储需求
结构	Model fingerprint	模型版本标识，防止结构漂移
数值	Coefficient statistics	预判数值稳定性与 big-M 风险

- Header 提供了一个**静态视角**: 在求解开始前即刻, 关于“问题 + 环境 + 策略”的完整快照
- 后续章节的 Presolve、Root、节点日志可视为对这一快照的**动态响应**

Section 2 : Presolve

- ① Presolve 在日志中的位置与流程
- ② 规模收缩: Rows/Cols/Nonzeros 的变化
- ③ 结构与逻辑简化: 聚合、替代、固定、界收紧
- ④ 早期判定: infeasible / unbounded / trivial
- ⑤ Presolve 时间与数值信息
- ⑥ 可提炼指标与二次开发价值

Presolve：目标、原则与数学本质

Presolve 的核心目标

- 在不改变可行域与最优解的前提下，简化模型；
- 降低问题规模 (m, n, nnz)；
- 减少退化与数值不稳定风险。

数学基本原则

Presolve 中的所有操作均满足：

$$\mathcal{F}_{\text{original}} = \mathcal{F}_{\text{presolved}}, \quad z_{\text{original}}^* = z_{\text{presolved}}^*$$

三类核心作用

- 降维：消除冗余变量与约束；
- 收紧：缩小变量可行区间；
- 净化：改善数值尺度与 LP 几何结构。

Presolve：规模收缩的定量指标

设原始规模为 (m_0, n_0, nnz_0) , 预处理后为 (m_1, n_1, nnz_1) , 定义:

$$r_{\text{row}} = 1 - \frac{m_1}{m_0}, \quad r_{\text{col}} = 1 - \frac{n_1}{n_0}, \quad r_{\text{nnz}} = 1 - \frac{\text{nnz}_1}{\text{nnz}_0}.$$

- 行/列/非零缩减率反映 Presolve 对规模的削减能力
- 高缩减率 ($> 80\%$):
 - 原模型存在大量冗余约束/变量或非常松的边界
 - Presolve 极大减轻后续 LP/B&B 负担
- 低缩减率 ($< 20\%$):
 - 模型本身已较紧, 或 Presolve 对该结构收益有限
 - 若 Presolve time 很长, 则可考虑减弱 Presolve

Presolve: 极端情况

Presolve: All rows and columns removed

Presolve time: 0.00s

Explored 0 nodes (0 simplex iterations) in 0.00 seconds

Optimal objective 1.234567e+02

- 所有约束和变量被预处理消去
- 问题被简化为一个显式的常数解 (trivial optimal)
- 对应极易问题: Root/B&B 几乎没有工作量

Presolve 操作 (一): 变量聚合与替代

1. Aggregating (变量/约束聚合)

将多条线性约束按代数关系合并，得到更紧/更少的约束

$$x_1 - x_2 = 0 \Rightarrow x_1 \equiv x_2$$

数学本质：线性相关自由度消除；变量并非独立决策维度。

2. Substituted (变量替代)

利用等式约束将某些变量用其他变量表示，直接消去

$$x_1 = 5 - x_2$$

数学本质：等式约束给出精确的代数映射，是变量消元 (elimination)

对求解的影响

- 变量数 $n \downarrow$ ；非零元 nnz 通常下降；LP / MIP 线性代数规模直接减小。

分析价值：

- 反映模型中等式/耦合结构的冗余程度
- 可用于指导上游手工消元、减少维度

Presolve 操作 (二): 固定变量与冗余约束

1. Fixed Binaries (固定二进制变量): 通过约束与界推理, 二进制变量被固定为 0 或 1

通过约束与变量界推断:

$$x \in \{0, 1\}, \quad x \leq 0 \Rightarrow x = 0$$

或通过联合约束:

$$x + y \leq 0, \quad x, y \geq 0, \quad x, y \in \{0, 1\} \Rightarrow x = y = 0$$

2. Redundant Rows (冗余约束): 被其他约束隐含且不再影响可行域的约束

若约束:

$$a^\top x \leq b$$

在变量界下恒成立:

$$\max_{\ell \leq x \leq u} a^\top x \leq b$$

则该约束可被安全删除。

对求解的影响

- 整数变量数减少, 搜索维度显著下降;
- 约束数 $m \downarrow$, LP 基矩阵规模减小;
- Root LP 与节点 LP 成本同步降低。

Presolve 操作 (三): 变量界收紧

Tightened Bounds (收紧变量上下界): 利用线性约束与已知变量界, 推导更紧的区间。

$$x + y \leq 10, \quad y \geq 7 \Rightarrow x \leq 3$$

- 数学本质: 区间传播 (Interval Propagation); 在线性不等式约束下求变量极值。

对求解的影响

- 缩小变量的上下界, 可行域显著缩小;
- 分支深度降低;
- Big-M 有效尺度下降, 数值条件改善;
- 强化 LP 松弛, Root LP 退化程度减轻。

Presolve 操作 (四): Probing (逻辑试探)

基本思想: 对二进制变量 x 进行假设性赋值

$$x = 0 \quad \text{或} \quad x = 1$$

并在不进入 B&B 的情况下进行快速推理。若产生矛盾或强推导，则可固定变量或收紧界。

数学本质

- 有限深度的条件可行性推断；
- 类似 SAT 中的 unit propagation。

对求解的影响

- 提前固定 binary 变量；
- 收紧变量界；
- 减少后续分支与回溯。

Presolve 操作 (五): Implied Bounds (隐含界)

来源: 由 binary 与连续变量的联动约束推出的条件界。

典型: Big-M 结构

$$y \leq Mx, \quad x \in \{0, 1\} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \Rightarrow y = 0 \\ x = 1 \Rightarrow y \leq M \end{cases}$$

数学本质

- 分段可行域分析；
- 条件线性约束下的变量界推导。

对求解的影响

- 显著缩小连续变量的“虚假可行区间”；
- 降低 Big-M 诱发的数值病态；
- 改善 Root LP 的几何结构与稳定性。

Presolve 因果链

1. Presolve → Root LP

Presolve 决定：

- Root LP 的 m, n, nnz ; 变量界紧不紧; 是否存在明显退化结构
弱 Presolve \Rightarrow 大而松的 Root LP \Rightarrow 慢 + 高度退化

1. Presolve → Cuts

Presolve 强：

- 变量界紧; 逻辑结构清晰 \rightarrow Cuts 更“精准”

Presolve 弱：

- Cuts 在松弛的大空间中切割; 多而弱, 甚至引发数值问题

Presolve 的质量, 决定了整个 MIP 求解是否“在正确的空间中搜索”

通过 Presolve 结果反向诊断模型结构（一）

Presolve removed 0 columns

含义:

- 模型中几乎不存在显式等式关系，或等式写法阻止了代数消元（例如 Big-M 代替等式）
- 人为引入了“虚假的自由度”，导致变量数 n 虚高，nnz 增大，Root LP 维度被放大；

策略:

- 尽量用等式替代逻辑联结；
- 能消元的“定义变量”直接消元，不保留中间变量

Presolve removed 0 rows

问题:

- 约束存在高度重叠但未被形式化识别，或多条约束本质表达同一业务规则
- 约束尺度不同，导致 dominance 判断失败

策略:

- 人工检查“族约束”是否可合并；减少“保险型约束”
- 对参数进行缩放，帮助 presolve 识别冗余

通过 Presolve 结果反向诊断模型结构（二）

Presolve tightened 0 bounds

问题: 约束未能显著缩小变量的可行区间, Big-M 实际上在整个区间内生效

策略:

- 人工推导变量的真实物理/业务界
- Big-M 必须是“问题规模级”的, 而不是“安全级”
- 对时间、流量、成本变量显式给出 tight bounds

Presolve probing fixed 0 variables

Presolve implied bounds applied 0 times

问题: binary 与连续变量之间的联动太弱, 或 Big-M 写法阻断了逻辑传播

策略:

- 强化 $\text{binary} \rightarrow \text{continuous}$ 的因果关系
- 用 indicator constraints 代替 Big-M
- 避免“ x 控制 y 的系数”, 而是“ x 控制 y 的存在性”

Presolve 检测不可行 (Infeasible)

Presolve: model is infeasible

Presolve time: 0.05s

特征:

- B&B 尚未开始，直接判定无可行解
- 后续日志通常是简单的 infeasible summary

价值:

- 数据/建模质量监控：一旦比例异常升高，提示 pipeline 问题
- 可结合 IIS（不可约不一致子系统）进行诊断

Presolve 检测无界 (Unbounded) 与 Trivial 解

无界示例：

```
Presolve: model is unbounded
```

```
Presolve time: 0.01s
```

Trivial 解示例：

```
Presolve: All rows and columns removed
```

```
Presolve time: 0.00s
```

```
Optimal objective 1.234567e+02
```

分析价值：

- Infeasible / Unbounded：指向建模或数据错误
- Trivial：表明实例极简单，可从数据生成层直接过滤

Presolve 时间与占比

典型字段：

Presolve time: 6.57s

...

Explored 84723 nodes (78138699 simplex iterations) in 7200.00 seconds

设总求解时间为 T_{total} , 预处理时间为 T_{pre} , 定义:

$$\rho_{\text{pre}} = \frac{T_{\text{pre}}}{T_{\text{total}}}.$$

- ρ_{pre} 小且规模缩减大：
 - Presolve 极具性价比, 应保留甚至增强
- ρ_{pre} 大且缩减率低：
 - 对该类实例可考虑减弱 Presolve 或调整相关参数

数值相关提示（与 Presolve 相关）

- 常见数值提示（可能出现在 Presolve / Root 交界处）：
 - 数值不稳定 (numerical trouble)
 - 多次 scaling / re-scaling
- 与 Header 中的 Coefficient statistics 联动：
 - 矩阵 / RHS 范围跨越多个数量级 → Presolve 可能需要更激进的缩放
 - 极端 big-M → 容易在预处理阶段触发数值修正
- 结合 Root LP 行为验证 presolve 质量
 - presolve 弱 + root LP simplex iterations 巨大
⇒ 建模问题，而不是参数问题
- 二次开发方向：
 - 将“数值风险”打标，作为后续建模优化的输入
 - 针对高风险实例启用定制的 scaling / Presolve 策略

可提炼的 Presolve 指标

从日志中可直接构造的指标示例：

- 规模相关：
 - 行/列/非零缩减率 $r_{\text{row}}, r_{\text{col}}, r_{\text{nnz}}$
- 时间相关：
 - 预处理时间 T_{pre}
 - 占比 $\rho_{\text{pre}} = T_{\text{pre}} / T_{\text{total}}$
- 状态标签：
 - $\text{status} \in \{\text{normal}, \text{infeasible_in_presolve}, \text{unbounded_in_presolve}, \text{trivial}\}$
- 数值风险：
 - 是否出现 numerical trouble / 多次 scaling

Presolve 信息的工程价值

- 建模层面：

- 对高缩减率实例，分析被删/被固定的变量与约束，优化建模结构
- 针对 numeric risky 实例，调整 big-M、单位尺度、界设置

- 求解策略层面：

- 依据缩减效果与时间开销调整 Presolve 相关参数
- 针对易 infeasible 的实例，自动触发 IIS 提取与诊断流程

- 自动化/监控层面：

- 在批量求解平台中记录 Presolve 指标，做实例族画像
- 后续可基于这些特征训练“Presolve 策略推荐器”

本章小结：Presolve 的视角

- Presolve 是从“原始模型”到“可解模型”的关键桥梁
- 通过日志可精确观察：
 - 模型规模如何缩减
 - 哪些变量/约束被固定、删除或收紧
 - 是否在预处理阶段就发现 infeasible / unbounded / trivial
 - 预处理本身耗费了多少时间、引发了哪些数值修正
- Presolve 日志可直接转化为：
 - 建模改进建议
 - 求解策略调参依据
 - 自动化监控与智能调度的输入特征