Mathematical Experiments

数学规划

——非线性规划



重庆大学数学与统计学院





1 非线性规划问题及模型

例子1: 拟合问题

例子2: 电路板设计问题



2 非线性规划问题结构和求解命令

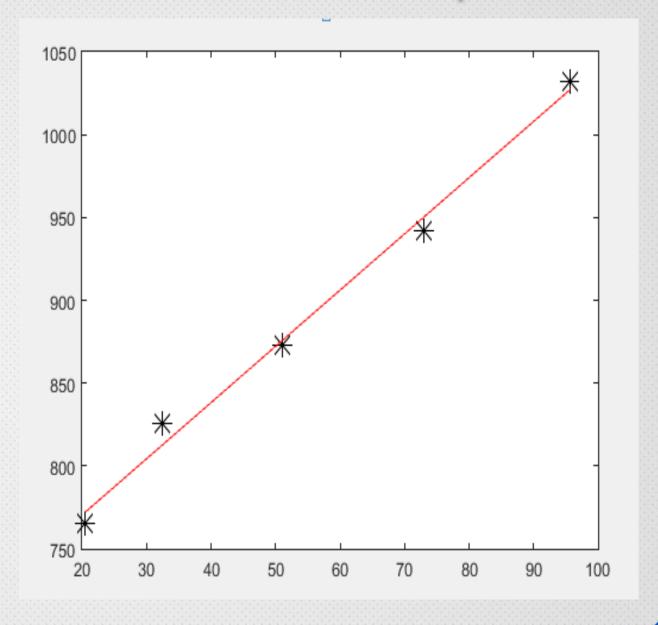


3 非线性规划问题的求解

Example1: 拟合问题

问题:找R和t之间的函数关系

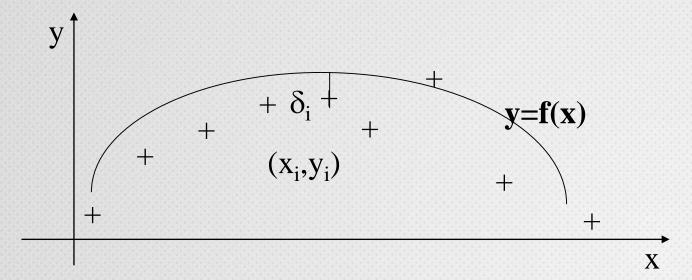
R=at+b?





非线性规划--问题及模型

Example1: 拟合问题



δ_i 为点(x_i, y_i) 与曲线 y=f(x) 的距离

平面上 n个点 (x_i, y_i) , $i=1, \dots, n$, 寻求一个函数y=f(x), 使 f(x) 在某种准则下与所有数据点最为接近。



◆◆ 非线性规划--问题及模型

Example1: 拟合问题

因此,得到如下的极小化问题

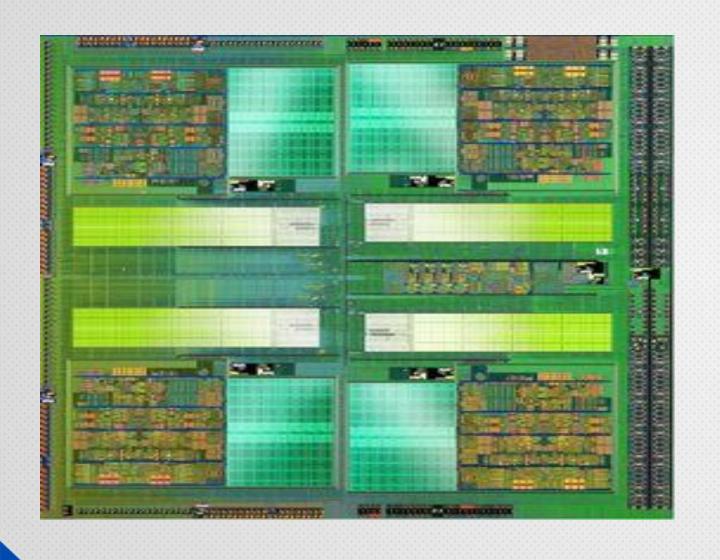
$$\min \sum_{i=1}^{5} \delta_i^2 = \sum_{i=1}^{5} [(at_i + b) - R_i]^2$$

将问题改写成

$$\min \sum_{i=1}^{5} [(x_1 t_i + x_2) - R_i]^2$$

◆◆ 非线性规划--问题及模型

Example2: 电路板设计问题



在电路工程师进行性能设计之

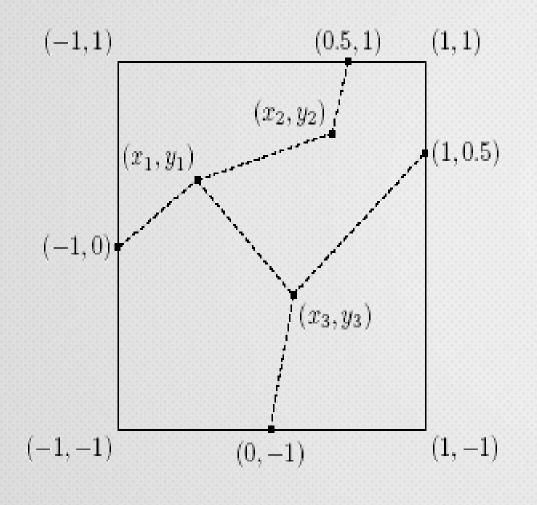
后,需要制板,也就是将电路

元件选择适当位置并通过导线

进行连接。



Example2: 电路板设计问题



确定三个模块的位置,满足下列要求的情况下使得总连线最短。

- (1) 满足如图的连接关系;
- (2) 所有元件完全位于电路板之内;
- (3) 三个元件为圆柱形, 半径分别为
- 0.2, 0.1和0.1;
 - (4) 元件1和元件3要求距离等于0.5。



Example2: 电路板设计问题

决策变量: 令 $(x_i, y_i)(i = 1, 2, 3)$ 为三个元件的中心的横纵坐标。

目标函数: 总距离 (六条连线长度之和) 最小

$$\min \sqrt{(x_1+1)^2 + (y_1-0)^2} + \sqrt{(x_1-x_2)^2 + (y_1-y_2)^2} + \sqrt{(x_2-0.5)^2 + (y_2-1)^2} + \sqrt{(x_1-x_3)^2 + (y_1-y_3)^2} + \sqrt{(x_3-0)^2 + (y_3+1)^2} + \sqrt{(x_3-1)^2 + (y_3-0.5)^2}$$



Example2: 电路板设计问题

约束条件:

三个元件完全位于电路板上

$$-0.8 \le x_1 \le 0.8, -0.8 \le y_1 \le 0.8$$

$$-0.9 \le x_2 \le 0.9, -0.9 \le y_2 \le 0.9$$

$$-0.9 \le x_3 \le 0.9, -0.9 \le y_3 \le 0.9$$

元件之间的四个距离要求

$$\sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2} \ge 0.3$$

$$\sqrt{(x_1 - x_3)^2 + (y_1 - y_3)^2} = 0.5$$

$$\sqrt{(x_1 - x_3)^2 + (y_1 - y_3)^2} \ge 0.3$$

$$\sqrt{(x_2 - x_3)^2 + (y_2 - y_3)^2} \ge 0.2$$



◇◆ 目线性规划--问题及模型

Example2: 电路板设计问题

$$\min \quad \sqrt{(x_1 + 1)^2 + (y_1 - 0)^2} + \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2} + \sqrt{(x_2 - 0.5)^2 + (y_2 - 1)^2}$$

$$+ \sqrt{(x_1 - x_3)^2 + (y_1 - y_3)^2} + \sqrt{(x_3 - 0)^2 + (y_3 + 1)^2} + \sqrt{(x_3 - 1)^2 + (y_3 - 0.5)^2}$$

$$s.t. \qquad \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2} \ge 0.3$$

$$\sqrt{(x_1 - x_3)^2 + (y_1 - y_3)^2} \ge 0.3$$

$$\sqrt{(x_2 - x_3)^2 + (y_2 - y_3)^2} \ge 0.2$$

$$\sqrt{(x_1 - x_3)^2 + (y_1 - y_3)^2} = 0.5$$

$$-0.8 \le x_1 \le 0.8, -0.8 \le y_1 \le 0.8$$

$$-0.9 \le x_2 \le 0.9, -0.9 \le y_2 \le 0.9$$

$$-0.9 \le x_3 \le 0.9, -0.9 \le y_3 \le 0.9$$



非线性规划问题,可以根据是否有约束条件,可以分成无约束问题和约束优化问题;

比如前面给出的例子1就是无约束非线性规划问题,而例子2是一个约束非线性规划问题。



无约束优化问题标准形式:

Min f(x)

①首先建立一个函数M文件,如fun.m

②调用格式:

[x, fval] = fminunc('fun', x0, options)



约束优化问题标准格式:

Min f(x)

s.t.
$$G_1(x) \le 0$$
, $G_2(x) = 0$, (非线性约束)
 $Ax \le b$, $Aeq.x = beq$, (线性约束)
 $Lb < x < Ub$

调用格式:

[x,fval]=fmincon(@fun,x0,A,b,Aeq,beq,Lb,Ub,@con)



★★ 非线性规划--问题的求解

Example 1: 无约束规划模型:

$$\min = \sum_{i=1}^{5} [(x_1 t_i + x_2) - R_i]^2$$

```
function y=fnonl(x)
                                   x=ones(2,1);
t=[20.5 32.5 51 73 95.7];
                                   [x,fval]=fminunc(
R=[765 826 873 942 1032];
                                   @fnonl,x)
y=norm(x(1)*t+x(2)-R,2);
y=y^2;
```

结果: x = [3.3940;702.4918]

fval = 321.2166



★★ 目 生生地型 1-- 问题的求解

Example 2: 非线性规划模型

min
$$\sqrt{(x_1+1)^2 + (y_1-0)^2} + \sqrt{(x_1-x_2)^2 + (y_1-y_2)^2} + \sqrt{(x_2-0.5)^2 + (y_2-1)^2}$$
 $\times 1$ — $\times (1)$ $\times 2$ — $\times (2)$ $\times 3$.

s.t. $\sqrt{(x_1-x_2)^2 + (y_1-y_2)^2} \ge 0.3$ $\times 3$ — $\times (3)$ $\times 3$ — $\times (4)$ $\times 3$ — $\times (4)$ $\times 3$ — $\times (5)$ $\times 3$ — $\times (6)$ $\times ($

在fmincon命令中,不等式约束应该转化成"≤"的形式;另外应该将 所有的决策变量表达成一个向量形式。



→ ∃ 對性规划--问题的求解

目标函数M文件

```
function y=fcon(x)
y=((x(1)+1)^2+x(4)^2)^0.5+((x(1)-x(2))^2+(x(4)-x(5))^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2+x(4)^2)^2)^0.5+((x(2)-x(2))^2)^2+(x(2)-x(2))^2)^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2))^2+(x(2)-x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2+(x(2)-x(2)^2
0.5)^2+(x(5)-1)^2)^0.5+((x(1)-x(3))^2+(x(4)-
x(6))^2)^0.5+(x(3)^2+(x(6)+1)^2)^0.5+((x(3)-1)^2+(x(6)-0.5)^2)^0.5;
```

约束条件的函数M文件

```
function [c,ceq]=ccon(x)
c=[0.09-(x(1)-x(2))^2-(x(4)-x(5))^2;0.09-(x(1)-x(2))^2]
x(3))^2-(x(4)-x(6))^2;0.04-(x(2)-x(3))^2-(x(5)-x(3))
x(6))^2;
ceq=[(x(1)-x(3))^2+(x(4)-x(6))^2-0.25];
```



→ 非线性规划--问题的求解

提示:

初始值选择可能影响

最终结果。

x0=[0.5;0.2;0.1;-0.5;0.2;0.8];Ub= [0.8;0.9;0.9;0.8;0.9;0.9];Lb=-Ub; options=optimset('display', 'iter') [x,fval]=fmincon(@fcon,x0,[],[],[],[],Lb,Ub, @ccon, options)

计算结果为:

x = [0.2930; 0.4445; 0.6574; 0.6410; 0.9000; 0.2987]fval = 4.2105

Thanks

