**1.制作题目：倒立摆 制作数量：2**

**2.方案设计**

|  |
| --- |
| 一．主控。  1）STM32  STM32F103C8T6芯片引脚数量合适，体积小，成本低。  二．其他模块  1)NRF和蓝牙  NRF比蓝牙和wifi稳定，传输距离远。蓝牙使用广泛，所以板子兼容两种通信方式。  2)OLED  板子兼容OLED裸屏或者OLED模块，使用方便  3)油门推杆  遥控器使用了两个油门推杆，可以方便的调试四轴,小车等  4）锂电池充电电路  集成了锂电池充电电路，遥控器供电方便。    下附电路原理图：      下附 PCB板： |

**3.需要申请的元器件清单**

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **序号** | **元器件型号** | **封装** | **数量** | **助教签字** | **领取签字** | **备注** |
| **1** | STM32F103C8T6 | LQFP48 | 2 |  |  | 10 |
| **2** | MICRO USB | 直插式 | 5 |  |  | 0.5 |
| **3** | OLED模块（0.96寸） | 四脚（IIC） | 2 |  |  | 22 |
| **4** | OLED裸屏（0.96寸） |  | 2 |  |  | 10 |
| **5** | 蓝牙模块 | HC-05 | 2 |  |  | 17 |
| **6** | 摇杆电位器（10k） | 15.5\*13.3 | 4 |  |  | 5 |
| **7** | NRF24L01模块 |  | 4 |  |  | 9 |
| **8** | TPS63001DRCR | S-PVSON-N10 | 4 |  |  | 9 |
| **9** | MCP73831 | SOT23-5 | 4 |  |  | 4 |
| **10** |  |  |  |  |  |  |
| **11** |  |  |  |  |  |  |
| **12** |  |  |  |  |  |  |
| **13** |  |  |  |  |  |  |
| **14** |  |  |  |  |  |  |
| **15** |  |  |  |  |  |  |

**4.其他需求**

|  |
| --- |
|  |

**教练组老师签字：\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**5.性能测试报告**

|  |
| --- |
|  |

**助教确认签字：\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**