



# 继承

---

- 继承机制
  - 基于目标代码的复用
  - 对事物进行分类
    - 派生类是基类的具体化
    - 把事物（概念）以层次结构表示出来，有利于描述和解决问题
  - 增量开发

# 单继承

//错误声明

*class Undergraduated\_Student : public Student;*

//正确声明

*class Undergraduated\_Student ;*

*class Student*

*{ int id;*

*public:*

*char nickname[16];*

*void set\_ID(int x) { id = x; }*

*void SetNickName(char \*s) { strcpy(nickname,s);}*

***virtual*** *void showInfo()*

*{ cout << nickname << " : " << id << endl; }*

*};*

*protected*

*class Undergraduated\_Student : **public** Student*

*{ int dept\_no;*

*public:*

*void setDeptNo(int x) { dept\_no = x; }*

*void set\_ID(int x) {.....}*

*void showInfo()*

*{ cout << dept\_no << " : " << nickname << endl; }*

*private:*

*Student::nickname;*

*void SetNickName ();*

*};*

**id**

nickname

dept\_no

继承方式

***public***

*private、protected*



```
void clobber(Base &b) {  
    b.prot_mem = 0; }
```

//错误: clobber 不能访问Base的protected 成员



# 继承

---

- 派生类对象的初始化
  - 由基类和派生类共同完成
- 构造函数的执行次序
  - 基类的构造函数
  - 派生类对象成员类的构造函数
  - 派生类的构造函数
- 析构函数的执行次序
  - 与构造函数相反

*B(const B& b){...} ??*

# 继承

```
class B: public A{  
public:  
    using A::A; //继承A的构造函数
```

- 基类构造函数的调用
  - 缺省执行基类默认构造函数
  - 如果要执行基类的**非默认构造函数**，则必须在派生类构造函数的**成员初始化表**中指出

```
class A  
{    int x;  
public:  
    A() { x = 0; }  
    A(int i) { x = i; }  
};
```

```
B b1;           //执行A::A()和B::B()  
B b2(1);        //执行A::A()和B::B(int)  
B b3(0,1);      //执行A::A(int)和B::B(int,int)
```

```
class B: public A  
{    int y;  
public:  
    B() { y = 0; }  
    B(int i) { y = i; }  
    B(int i, int j):A(i)  
    {    y = j; }  
};
```



# 虚函数

---

- 类型相容

- 类、类型

- 类型相容、赋值相容

- 问题：a、b是什么类型时， $a = b$  合法？

- `A a; B b; class B: public A`

- 对象的身份发生变化

- 属于派生类的属性已不存在

- `B* pb; A* pa = pb; class B: public A`

- `B b; A &a=b; class B: public A`

- 对象身份没有发生变化

# 虚函数

把派生类对象赋值  
给基类对象

```
class A
{   int x,y;
public:
    void f();
};
class B: public A
{   int z;
public:
    void f();
    void g();
};
```

```
A a;
B b;

a = b;    //OK,
b = a;    //Error
a.f();    //A::f()
```

```
A &r_a=b;    //OK
A *p_a=&b;    //OK

B &r_b=a;    //Error
B *p_b=&a;    //Error
```

```
func1(A& a)
{ ... a.f(); ... }

func2(A *pa)
{ ... pa->f(); ... }

func1(b);
func2(&b);
```

*A::f?*  
*B::f?*

基类的引用或指针可以引用  
或指向派生类对象



# 虚函数

---

- 前期绑定 (Early Binding)
  - 编译时刻
  - 依据对象的静态类型
  - 效率高、灵活性差
- 动态绑定 (Late Binding)
  - 运行时刻
  - 依据对象的实际类型 (动态)
  - 灵活性高、效率低
- 注重效率
  - 默认前期绑定
  - 后期绑定需显式指出

*virtual*





# 虚函数

---

- 定义

- *virtual*

```
class A  
{ ...  
public:  
    virtual void f();  
};
```

- 动态绑定

- 根据实际引用和指向的对象类型

- 方法重定义



# 虚函数

---

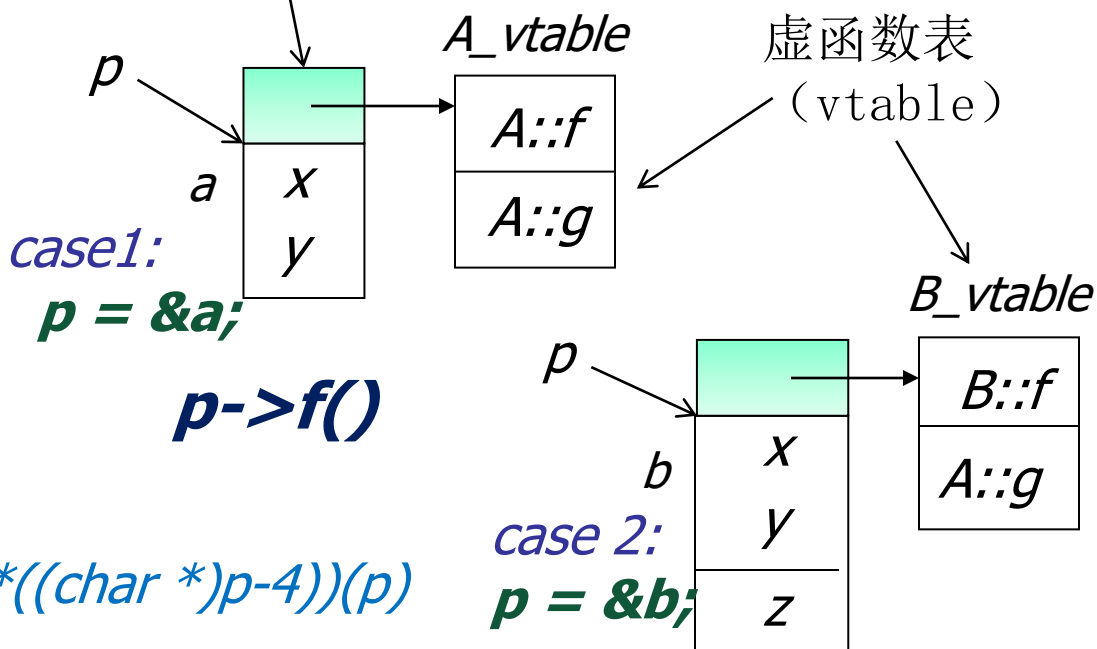
- 如基类中被定义为虚成员函数，则派生类中对其重定义的成员函数均为虚函数
- 限制
  - 类的成员函数才可以是虚函数
  - 静态成员函数不能是虚函数
  - 内联成员函数不能是虚函数
  - 构造函数不能是虚函数
  - 析构函数可以（往往）是虚函数

# 虚函数

## ■ 后期绑定的实现

```
class A
{   int x,y;
public:
    virtual f();
    virtual g();
    h();
};
class B: public A
{   int z;
public:
    f();
    h();
};
A a; B b;
A *p;
```

对象的内存空间中含有指针，  
指向其虚函数表



# 虚函数

```
class A
{ public:
    A() { f(); }
    virtual void f();
    void g();
    void h() { f(); g(); }
};
```

```
class B: public A
{ public:
    void f();
    void g();
};
```

直到构造函数返回之后，  
对象方可正常使用

```
class A
{ public:
    virtual void f( );
    void g( );
};
```

```
class B: public A
{ public:
    void f( ) { g(); }
    void g();
};
```

*B\* const this*

*this->g();*

```
B b;
A* p = &b;
p->f(); //b.B::g
```

```
...
B b; // A::A(), A::f, B::B(),
A *p=&b;
p->f(); //B::f
p->g(); //A::g
p->h(); //A::h, B::f, A::g
```