统计学习

贾金柱 September 12, 2017

讲课老师

· 主讲人: 贾金柱

- Email: jzjia@math.pku.edu.cn

・ 助教: 肖一君

- Email: xiaoyijun1994@126.com

先修课程

- · 数学分析
- 线性代数
- · 数理统计
- · 概率论
- · R
- · Python

主要参考文献

- Hastie, Trevor, R. Tibshirani, and J. Friedman. The Elements of Statistical Learning. The elements of statistical learning: Springer, 2001:192-192. http://statweb.stanford.edu/~tibs/ElemStatLearn/
- Ian Goodfellow, Yoshua Bengio and Aaron Courville.
 Deep Learning. http://www.deeplearningbook.org

作业与考核

- · 作业一般两周交一次(周五交)
- ・ 考核为作业+竞赛+报告
- · 其中作业占 50%,竞赛和报告占 50% https://www.kaggle.com/competitions
- ・作业若迟交,助教可不批改,本次作业分为0
- · 课程不易, 勿无故缺课

目录

- ・ 第一章 Overview of Statistical Learning
- · 第二章 Linear Models
- ・ 第三章 Kernel methods
- · 第四章 Dimension Reduction
- ・ 第五章 Trees and Forest
- ・第六章 Boosting
- ・第七章 SVM
- ・ 第八章 Gaussian Process and Functional Data Analysis
- ・ 第九章 Deep Learning

第一章 Overview of Statistical Learning (1/2)

- Supervised learning
 - Regression:
 - Linear Regression
 - Non-Linear Regression
 - spline, TREES like CART, Random Forest, Deep learning
 - Classification:
 - LDA, QDA
 - Logist Regression, SVM
 - Naive Bayes

Overview of Statistical Learning (2/2)

- Unsupervised learning
 - Dimension Reduction (e.g. PCA)
 - Clustering
 - Graphical Model
 - Causal Network Learning

第二章 Linear Models

- ・课程目标
 - 线性回归
 - 变量选择
 - 正则化方法
 - R/Python 调用回归分析包
 - R/Python 做数据分析

线性回归

- · 简单,容易理解
- ・ 避免 overfitting
- · 是其它非线性方法的基础: 很多方法都可以转到线性回归

Best prediction (1/2)

考虑这样一个问题:

假设我们要用predictors $X = (X_1, X_2, ..., X_p)$ 去预测 $Y \in \mathbb{R}$. 请问最好的预测函数 f(X) 是什么?

- · 这是一个统计决策问题
- ・ 定义Loss: $L(f(X), Y) := [f(X) Y]^2$
- Goal: $\min_f E[L(f(X), Y)]$

Best prediction (2/2)

$$E[L(f(X), Y)] = E[f^{2}(X) - 2f(X)Y + Y^{2}]$$

$$= E[(f^{2}(X) - 2f(X)Y + Y^{2}|X)]$$

$$= E[f^{2}(X) - 2f(X)E(Y|X)] + E(Y^{2})$$

$$= E([f(X) - E(Y|X)]^{2}) + E(Y^{2}) - E(E^{2}(Y|X))$$

- · 当 f(X) = E(Y|X) 时,平方损失达到最小。
- · E(Y|X) 称为最佳预测!

如何估计最佳预测?

· 非参数方法:

$$ave(Y|X \in (x - \delta, x + \delta)) \rightarrow E(Y|X)$$

・ 参数建模方法:

$$Y = f(X) + \epsilon$$
,

 ϵ 与X独立

$$E(\epsilon) = 0$$

- 如果假定 $f(X) = X\beta$, 这就是线性回归。

线性回归中的参数估计

· 极大似然估计

- 优点:效率较高

- 缺点: 假设较多

・最小二乘估计

- 优点: 对模型的假设较少

- 优点: 计算速度快

极大似然估计

假设误差项 i.i.d. 服从正态分布 $\epsilon \sim N(0, \sigma^2 I_n)$

似然函数是:

$$\prod_{i=1}^{n} \left\{ \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(y_i - X_i^T \beta)^2}{2\sigma^2}} \right\}$$

对数似然函数是:

$$\sum_{i=1}^{n} \left\{ -1/2 \log(\sigma^2) - \frac{(y_i - X_i^T \beta)^2}{2\sigma^2} \right\} + C$$

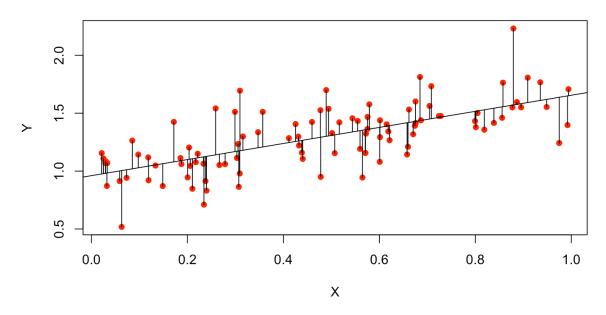
求 β 的MLE,等价于求如下的最小二乘:

$$\hat{\beta} = \arg\min_{\beta} \|Y - X\beta\|_2^2 := \sum_{i=1}^n (y_i - x_i^T \beta)^2.$$

最小二乘估计

 $\|Y - X\beta\|_2^2 = (Y - X\beta)^T (Y - X\beta)$ 又称为残差平方和 (residual sum-of-squares).

Least squares estimator minimizes the sum of squared residuals.



最小二乘估计推导

$$\frac{\partial \|Y - X\beta\|_2^2}{\partial \beta} = -2X^T (Y - X\beta)$$
$$\frac{\partial^2 \|Y - X\beta\|_2^2}{\partial \beta \partial \beta^T} = 2X^T X$$

首先假设 X^TX 是正定的。

Let
$$\frac{\partial \|Y - X\beta\|_2^2}{\partial \beta} = 0$$
, we have

$$\hat{\beta} = (X^T X)^{-1} X^T Y.$$

最小二乘估计的性质

· 几何解释:

-
$$(Y - X\hat{\beta}) \perp X_j$$
, $\forall j = 1, 2, \dots, p$.

- $\hat{Y} = X\hat{\beta}$ 是 Y 在 X 列空间的投影。

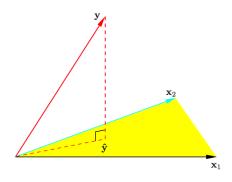


图 1: 最小二乘的几何解释

-
$$\hat{Y} = X\hat{\beta} = X(X^TX)^{-1}X^TY := HY$$

最小二乘估计的性质

・无偏性

$$E(\hat{\beta}) = E[(X^T X)^{-1} X' Y] = E[(X^T X)^{-1} X' (X\beta + \epsilon)] = \beta$$

・ 方差:

$$var(\hat{\beta}) = \sigma^2 (X^T X)^{-1} X' X (X^T X)^{-1} = \sigma^2 (X^T X)^{-1}.$$

· 方差的估计:

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-p} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2.$$

证明:

$$E(\hat{\sigma}^2) = \sigma^2.$$

参数的区间估计与假设检验

- · 为衡量点估计的不确定性,可以考察其分布
- · 假设 $\epsilon \sim N(0, \sigma^2 I_n)$
- $\hat{\boldsymbol{\beta}} \sim N(\boldsymbol{\beta}, (\boldsymbol{X}^T\boldsymbol{X})^{-1}\boldsymbol{\sigma}^2)$
- $(n-p)\frac{\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n-p)$
- · $\hat{\beta}$ 与 $\hat{\sigma}^2$ 相互独立

置信区间

- ・ 构造枢轴量(pivatol)
 - 当 σ^2 已知时

$$\frac{\hat{\beta}_{j} - \beta_{j}}{\sigma \sqrt{v_{j}}} \sim N(0, 1), P\left(\frac{\hat{\beta}_{j} - \beta_{j}}{\sigma \sqrt{v_{j}}} \in [-1.96, 1.96]\right) = 0.95$$

- 当 σ^2 未知时

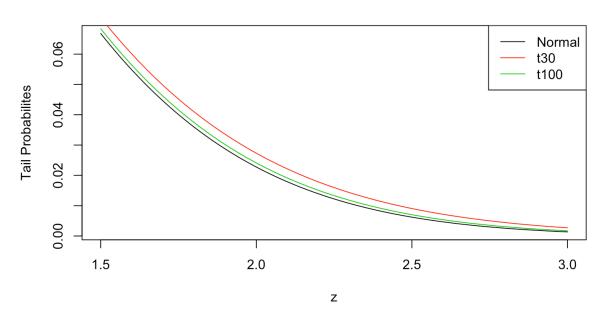
$$\frac{\hat{\beta}_j - \beta_j}{\sigma \sqrt{v_j}} / \sqrt{\frac{\hat{\sigma}^2}{\sigma^2}} \sim t(n - p)$$

$$P\left(\frac{\hat{\beta}_j - \beta_j}{\hat{\sigma}\sqrt{v_j}} \in [-t_{1-\alpha/2}, t_{1-\alpha/2}]\right) = 1 - \alpha$$

t分布和正态分布

当自由度很大时,比如>100, 两者的差距很小

Differenes between Normal and t distributions



多元参数的置信区域

· 构造枢轴量

$$\frac{(\hat{\beta} - \beta)^T (X'X)^{-1} (\hat{\beta} - \beta)}{\sigma^2} \sim \chi^2(p)$$

・ 置信区域:

$$\left\{\beta | \frac{(\hat{\beta}-\beta)^T (X'X)^{-1}(\hat{\beta}-\beta)}{\sigma^2} \leq \chi_{1-\alpha}^2(p)\right\}$$

假设检验

- · 单个参数的假设检验
 - $H_0: \beta_j = 0$
 - 检验统计量

$$T = \frac{\hat{\beta}_j - \beta_j}{\hat{\sigma}\sqrt{v_j}} \sim t(n - p)$$

- 拒绝域

 $\{data: |T(data)| \ge t_{1-\alpha/2}\}$

- p-value: 统计量出现极端值的概率

$$P(|t(n-p)| > |T|)$$

假设检验

- · 检验一组随机变量是否同时为0(变量选择)
 - 例: $H_0: \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = \cdots = \beta_p = 0$
 - 一般地, H₀: Model₀ has p₀ varibales V.S.
 H₁: Model₁ has p₁ variables; Model1 包含 Model0
 - 检验统计量

$$F = \frac{(RSS_0 - RSS_1)/(p_1 - p_0)}{RSS_1/(n - p_1)} \sim F(p_1 - p_0, n - p_1)$$

- t 检验是一个特殊的F检验

```
data = read.table('./data/prostate.data')
head(data)
```

```
##
        lcavol lweight age lbph svi
                                             lcp gleason pgg45
## 1 -0.5798185 2.769459 50 -1.386294 0 -1.386294
                                                           0 - 0
## 2 -0.9942523 3.319626 58 -1.386294 0 -1.386294
                                                           0 - 0
## 3 -0.5108256 2.691243 74 -1.386294 0 -1.386294
                                                           20 - 0
## 4 -1.2039728 3.282789 58 -1.386294 0 -1.386294
                                                      6 0 -0
## 5 0.7514161 3.432373 62 -1.386294 0 -1.386294
                                                     6
                                                           0 0
## 6 -1.0498221 3.228826 50 -1.386294 0 -1.386294
                                                           0 0
##
    train
## 1 TRUE
## 2 TRUE
## 3 TRUE
## 4 TRUE
## 5 TRUE
## 6 TRUE
```

```
data <- read.table('./data/prostate.data')
Xtrain <- data[data$train == TRUE,]  ## this is equivalent to the ne
Xtrain <- data[data$train,]  ## this is equivalent to the ab
Xtest <- data[!data$train,]
cat(dim(Xtrain))

## 67 10

cat(dim(Xtest))

## 30 10

cat(dim(data))</pre>
```

cor(data[,1:8])

```
##
             lcavol
                       lweight
                                                lbph
                                    age
                                                             svi
## lcavol 1.0000000 0.28052138 0.2249999 0.027349703 0.53884500
## lweight 0.2805214 1.00000000 0.3479691 0.442264399
                                                      0.15538490
## age
                                                      0.11765804
          0.2249999 0.34796911 1.0000000 0.350185896
## 1bph
          0.0273497 0.44226440 0.3501859 1.000000000 -0.08584324
## svi
          0.5388450 0.15538490 0.1176580 -0.085843238
                                                      1.00000000
## lcp
          0.6753105 0.16453714 0.1276678 -0.006999431
                                                      0.67311118
## gleason 0.4324171 0.05688209 0.2688916 0.077820447
                                                      0.32041222
## pgg45
          0.4336522 0.10735379 0.2761124
                                         0.078460018
                                                      0.45764762
##
                   lcp
                          gleason
                                      pgg45
## lcavol 0.675310484 0.43241706 0.43365225
## lweight 0.164537142 0.05688209 0.10735379
## age
          0.127667752 0.26889160 0.27611245
## 1bph
          -0.006999431 0.07782045 0.07846002
        0.673111185 0.32041222 0.45764762
## svi
## lcp
          1.000000000 0.51483006 0.63152825
## gleason 0.514830063 1.00000000 0.75190451
## pgg45 0.631528246 0.75190451 1.00000000
```

```
Xtrain = Xtrain[,-10]
obj = lm(lpsa ~ .,data = Xtrain )
summary(obj)
##
## Call:
## lm(formula = lpsa ~ ., data = Xtrain)
##
## Residuals:
##
      Min
               1Q
                   Median
                               30
                                      Max
## -1.64870 -0.34147 -0.05424 0.44941 1.48675
##
## Coefficients:
##
             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
## (Intercept) 0.429170 1.553588 0.276 0.78334
## lcavol
           0.614020 0.223216 2.751 0.00792 **
## lweight
## age
            -0.019001 0.013612 -1.396 0.16806
           ## lbph
            0.737209 0.298555 2.469 0.01651 *
## svi
## lcp
            -0.206324 0.110516 -1.867 0.06697.
## gleason -0.029503 0.201136 -0.147 0.88389
## pgg45
            0.009465 0.005447 1.738 0.08755.
## ---
                0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
## Signif. codes:
## Residual standard error: 0.7123 on 58 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.6944, Adjusted R-squared: 0.6522
## F-statistic: 16.47 on 8 and 58 DF, p-value: 2.042e-12
```

R square and adjusted R square

· 平方和分解公式 (勾股定理)

 $Y = X\hat{\beta} + residual, X$ 与 residual 垂直

所以 $||Y||_2^2 = ||X\hat{\beta}||_2^2 + ||Residule||_2^2$

每一项都减去均值,有

$$\sum_{i} (y_i - \bar{y})^2 = \sum_{i} (\hat{y}_i - \bar{\hat{y}})^2 + \sum_{i} (r_i - \bar{r})^2$$

$$SS_{tot} = SS_{reg} + SS_{res}$$

$$R^2 = \frac{SS_{reg}}{SS_{tot}} = 1 - \frac{SS_{res}}{SS_{tot}}$$

Adjusted R square

- ・ 注意到 Least squares estimator 致力于 minimize SS_{res}
- · 因此,加入的变量越多, SS_{res} 越小,于是 R^2 越大。
- ・因此,要调整。
- ・加入自由度!

$$\bar{R}^2 = 1 - \frac{SS_{res}/df_e}{SS_{tot}/df_t} = 1 - \frac{SS_{res}/(n-p)}{SS_{tot}/(n-1)}$$

· 对比 R^2 ,

$$R^2 = 1 - \frac{SS_{res}/n}{SS_{tot}/n}$$

Gauss-Markov Theorem

Statement: For i.i.d. errors, Least squares estimate is the best linear unbiased estimate (BLUE).

$$\hat{\beta} = (X^T X)^{-1} X^T Y$$

$$\hat{\theta} = L^T Y, E(\hat{\theta}) = \beta$$
, then $Var(\hat{\beta}) \leq Var(\hat{\theta})$.

Proof for Gauss-Markov Theorem

Let
$$L=X(X^TX)^{-1}+\Delta$$
, then
$$\beta=E(L^TY)=\beta+\Delta^TX\beta$$
 So, $\Delta^TX=0$
$$var(\hat{\theta})=\sigma^2L^TL$$

$$=\sigma^2(X^TX^{-1}+\Delta^T\Delta)\geq\sigma^2(X^TX^{-1})$$

Mean squared error (MSE)

$$MSE(\hat{\theta}) = E(\hat{\theta} - \theta)^{2}$$

$$= E(\hat{\theta} - E(\hat{\theta}) + E(\hat{\theta}) - \theta)^{2}$$

$$= E(\hat{\theta} - E(\hat{\theta}))^{2} + (E(\hat{\theta}) - \theta)^{2}$$

$$= var(\hat{\theta}) + bias^{2}(\hat{\theta})$$

Stein Estimator

- · MSE/LSE 在无偏估计中是最好的
- ・ 考虑到方差+偏差的分解公式,MLE/LSE 或许不是最好的 估计
- · Stein Estimator 是一个例子

考虑一个简单的例子,p维观测 $x_1, x_2, ..., x_p$, 其中 x_i independent from $N(\theta_i, 1)$. 问题:如何估计参数 θ_i ?

LSE:
$$\hat{\theta}_i^{(LSE)} = x_i$$
.

- ・无偏
- $var(\hat{\theta}_i^{(LSE)}) = 1$

Stein Estimator

现在考虑一种Bayes 方法, 假设 θ_i , i.i.d from $N(0, \sigma^2)$.

$$p(\theta_i|x_i) \propto p(x_i|\theta_i)p(\theta_i)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x_i - \theta_i)^2}{2}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{\theta_i^2}{2\sigma^2}}$$

So,

$$\theta_i | x_i \sim N((1 - \frac{1}{1 + \sigma^2})x_i, 1 - \frac{1}{1 + \sigma^2})$$

Under square loss, the best estimator is

$$E(\theta_i|x_i) = (1 - \frac{1}{1+\sigma^2})x_i.$$

The loss is $1 - \frac{1}{1 + \sigma^2} < 1$.

Stein Estimator

- ・ σ^2 未知
- · 可以从 data 去估计: $\sum x_i^2 \sim (1 + \sigma^2)\chi^2(p)$
- · Stein Estimator 给出一个具有更小的MSE的估计:

$$(1 - \frac{p-2}{\sum_i x_i^2})x_i$$

-Referecne:

Efron, B.; Morris, C. (1973). "Stein's Estimation Rule and Its Competitors—An Empirical Bayes Approach". Journal of the American Statistical Association. American Statistical Association. 68 (341): 117–130. doi:10.2307/2284155

第一次作业

- · due: 9月22日, 周五
- 1. $\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-p} \sum_{i=1}^n (y_i \hat{y}_i)^2$. 证明: $E(\hat{\sigma}^2) = \sigma^2$.
- 2. 假设 $\epsilon \sim N(0, \sigma^2 I_n)$,证明:

$$2.1 \hat{\beta} \sim N(\beta, (X^T X)^{-1} \sigma^2)$$

2.2
$$(n-p)\frac{\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n-p)$$

- $2.3 \hat{\beta}$ 与 $\hat{\sigma}^2$ 相互独立
- 3.证明:

$$F = \frac{(RSS_0 - RSS_1)/(p_1 - p_0)}{RSS_1/(n - p_1)} \sim F(p_1 - p_0, n - p_1)$$

线性回归的缺点

- variance is big
- · 在高维环境中,解释性不强
- · 针对这两个特点,我们考虑变量选择

最佳子集选择 (Best subset selction)

- ・对于所有变量集合 $\{1,2,\ldots,p\}$ 的任意子集,可以训练一个 模型
- ・ 规定模型的大小(有多少变量被选进模型),可以选出最好的子集
- · 怎样选择最好的模型?

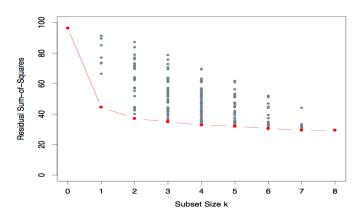


FIGURE 3.5. All possible subset models for the prostate cancer example. At each subset size is shown the residual sum-of-squares for each model of that size.

图 2: 最佳子集选择

前进法(Forward Selection)

- 考虑一种贪婪的方法:逐渐增加变量
- 和最佳自己选择一样,要确定模型的大小
- 如何确定每次选择哪个变量? (Excersize 3.9)
- Forward Stage-wise Selection

后退法(Backward Selection)

- · 从 Full model出发,每次删除一个变量
- · 只针对 n > p 的model

正则化方法(regularized method)

· Ridge Regression

$$\min_{\beta} \|Y - X\beta\|_{2}^{2} + \lambda \|\beta\|_{2}^{2}$$

Solution

$$\hat{\beta} = (X^T X + \lambda)^{-1} X^T Y$$

- · 如何选择 λ?
 - CV (Cross Validation)
 - Stein method?

正则化方法与 Bayes 之间的联系

· OLS V.S. Likelihood

Ridge V.S. $\log(Likelihood \times e^{-\frac{\|\beta\|_2^2}{2\sigma^2}})$

· Lasso V.S. $\log(Likelihood \times e^{-\lambda \|\beta\|_1})$

Lasso

· Least absolute shrinkage and selection operator

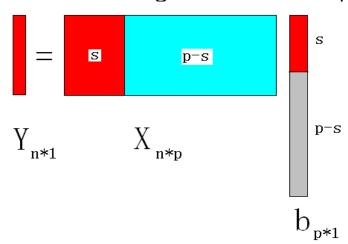


图 3: Lasso

$$\min_{\beta} \|Y - X\beta\|_2^2 + \lambda \|\beta\|_1$$

Compressed Sensing (压缩感知)

· 图像压缩基本原理

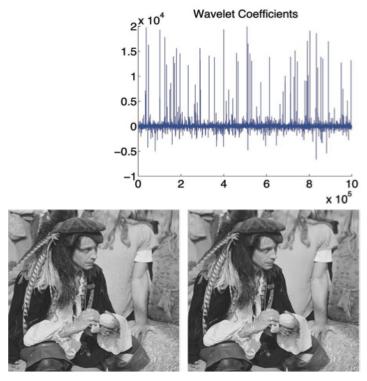


图 4: 图像压缩原理(From Dana Mackenzie (2009))

Compressed Sensing (压缩感知)

Signal is sparse for some dictionary (say, wavelet space)

$$X_{N\times 1} = \Phi \beta$$
.

• Signal X can be recovered by very few samples *Y*.

$$Y_{n\times 1} = \psi_{n\times N}X = \psi_{n\times N}\Phi\beta$$
,

where $\psi \in \mathbb{R}^{n \times N}$ is some sampling scheme.

- The recovery of the true signal X depends on the fact that β is sparse.
- The recovery process can be viewed as follows: (see Donoho, 2004; Candes and Tao, 2004; Candes and Tao, 2005)

Compressed Sensing (压缩感知)

$$\min \|\beta\|_0 \quad s. \, t. \, Y = \psi \Phi \beta$$

Convex relaxation:

$$\min \|\beta\|_1 \quad s. \, t. \, Y = \psi \Phi \beta$$

Compressed Sensing (压缩感知,一个应用)

・单像素相机

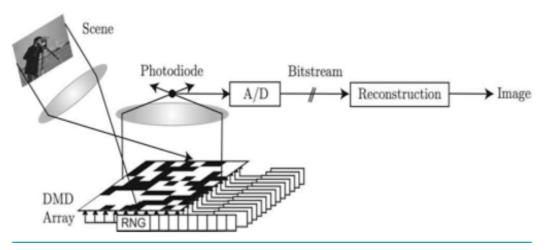


图 5: 单像素相机(From Dana Mackenzie (2009))

Compressed Sensing (压缩感知,一个应用)

· 单像素相机

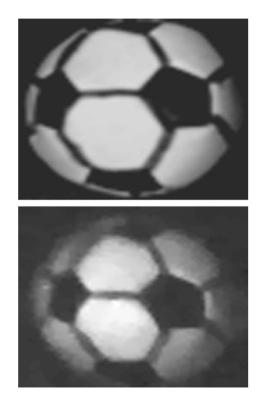


图 6: 单像素相机照片(From Dana Mackenzie (2009))

Lasso 求解

先看一个简单例子: $X^TX = I$. $\frac{1}{2}||Y - X\beta||_2^2 + \lambda||\beta||_1 = \frac{1}{2}\beta^T\beta - Y^TX\beta + \lambda||\beta||_1$ 易知,

$$\hat{\beta}_{j} = \begin{cases} X_{j}^{T} Y - \lambda, & if \ X_{j}^{T} Y > \lambda \\ 0, & if \ |X_{j}^{T} Y| \leq \lambda \\ X_{j}^{T} Y + \lambda, & if \ X_{j}^{T} Y < -\lambda \end{cases}$$

· soft thresholding

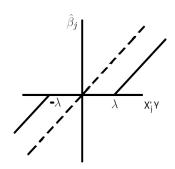


图 7: Soft thresholding

Lasso 求解

- \cdot glmnet
- · LARS
 - 安装: install.pacakges('lars')
 - 使用: library(lars)

Lasso 求解 (Simulations)

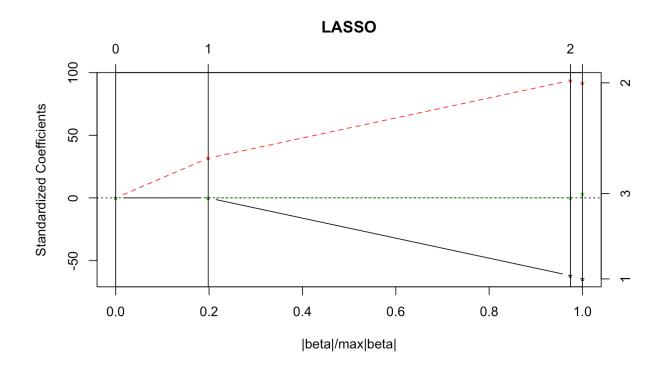
```
library(lars)

## Loaded lars 1.2

n = 1000
p = 3
beta1 = -2
beta2 = 3
X1 = rnorm(n)
X2 = rnorm(n)
e = rnorm(n)
x3 = 2/3 *X1 + 2/3*X2 + 1/3*e
epsilon = rnorm(n)
Y = X1*beta1 + X2*beta2 + epsilon
X = cbind(X1,X2,X3)
obj = lars(X,Y)
```

Lasso 求解 (Simulations)

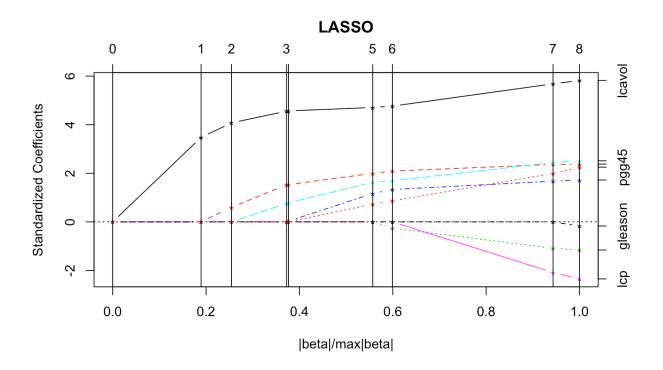
plot(obj)



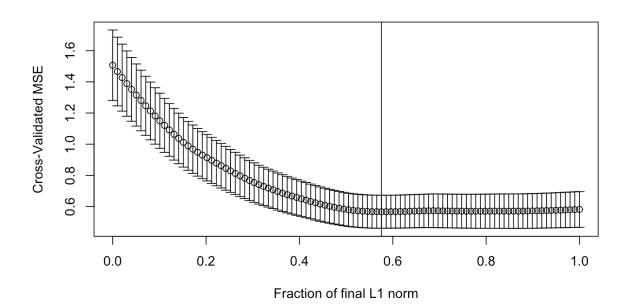
```
data <- read.table('./data/prostate.data')
Xtrain <- data[data$train == TRUE,] ## this is equivalent to the ne
Xtrain <- data[data$train,] ## this is equivalent to the ab
Xtest <- data[!data$train,]
#cat(dim(Xtrain))
#cat(dim(Xtest))
#cat(dim(data))

X = as.matrix(Xtrain[,1:8])
Y = Xtrain[,9]
obj = lars(X,Y)</pre>
```

myplot(obj)

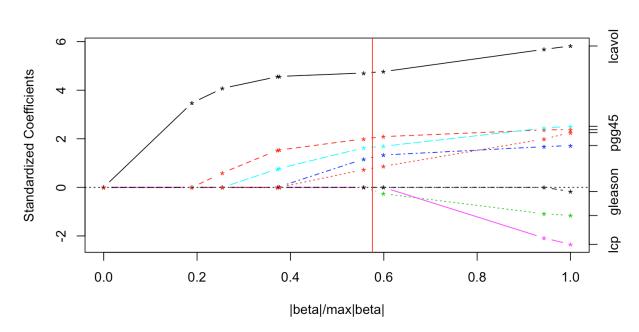


```
cvobj = cv.lars(X,Y,K=10)
#cat(min(cvobj$cv))
k = which(cvobj$cv == min(cvobj$cv))
s = cvobj$index[k]
#cat(s)
abline(v=s)
```



```
myplot(obj,breaks = FALSE)
abline(v=s,col='red')
```

LASSO



```
coef(obj,s=s,mode = 'fraction')

## lcavol lweight age lbph svi

## 0.468927962 0.526173624 -0.001898395 0.104218278 0.485294925

## lcp gleason pgg45

## 0.000000000 0.000000000 0.003325212
```

第二次作业

· due: OCT 6+

Estimated coefficients and test error results, for different subset and shrinkage methods applied to the prostate data[TABLE 3.3].

Term	LS	Best Subset	Ridge	Lasso
Intercept				
lcavol				
T 5				
Test Error				
Std Error				

Statistical Properties of the Lasso

引理 假设 $Y = X\beta^* + \epsilon$, 并假设 $X_S^T X_S$ 是一个可逆矩阵。那么,Lasso的解 $\hat{\beta}(\lambda)$ 和 β^* 有相同的符号,记作 $\hat{\beta}(\lambda) =_S \beta^*$,如果下面两个条件成立:

· (1)

$$\left|X_{S^c}X_S(X_S^TX_S)^{-1}\left[\frac{1}{n}X_S^T\epsilon - \lambda sign(\beta^*(S)\right] - \frac{1}{n}X_{S^c}^T\epsilon\right| < \lambda$$

· (2)

$$\beta^*(S) + (\frac{1}{n}X_S^T X_S)^{-1} \left[\frac{1}{n} X_S^T \epsilon - \lambda sign(\beta^*(S)) \right] =_s \beta^*(S)$$

引理的证明

 $\hat{\beta}$ 是 Lasso 的解 当且仅当,存在 $\vec{s} = (s_1, s_2, \dots, s_p)$, 它满足

$$s_{j} = \begin{cases} 1, & \text{if } \hat{\beta}_{j} > 0 \\ [-1, 1], & \text{if } \hat{\beta}_{j} = 0 \\ -1, & \text{if } \hat{\beta}_{j} < 0 \end{cases}$$

且

$$-\frac{1}{n}X^{T}(Y - X\hat{\beta}) + \lambda \vec{s} = 0.$$



引理的证明(续)

接下来我们要证明的是如果引理中的两个条件满足,我们可以构造一个LASSO 的解,它满足 $\hat{\beta}(\lambda) =_s \beta^*$ 。

特别地,这两个条件满足的时候,Lasso的解唯一。

这样我们就可以证明该引理。

引理的证明 (续)

我们这样构造一个 $\hat{\beta}(\lambda)$: 它的分量分为两个部分 $\hat{\beta}(S)$ 和 $\hat{\beta}(S^c)$. 其

注意到引理中的条件(2)保证了 $sign(\hat{\beta}(S)) =_s sign(\beta^*(S))$.

我们同时定义 \vec{s} ,它也相应地分为两个部分 $\vec{s}(S) := sign(\hat{\beta}(S))$,

$$\vec{s}(S^c) := \frac{X_{S^c}X_S(X_S^TX_S)^{-1}\left[\frac{1}{n}X_S^T\epsilon - \lambda sign(\beta^*(S)\right] - \frac{1}{n}X_{S^c}^T\epsilon}{\lambda}$$
 引理的条件(1)
保证了 $|\vec{s}(S)| < 1$.

易知,这样构造的 $\hat{\beta}(\lambda)$ 是Lasso的解。 最后我们再证明: 引理条件下,Lasso解的唯一性。

引理的证明(续)

现证明唯一性。 为证明唯一性。 我们使用下面这一引理:

引理 2 如果 β^+ 是Lasso 的解, \vec{s} 是满足Lasso的解的 subgradient。 再假设 β^- 也是Lasso的解, 则 $\vec{s}^T \beta^- = \|\beta^-\|_1$.

利用引理2,立即有 如果 $\tilde{\beta}$ 是另外一个解,则 $\vec{s}^T \tilde{\beta} = ||\tilde{\beta}||_1$ 。由前面 $\hat{\beta}(\lambda)$ 的构造知, $\vec{s}(S^c) < 1$. 于是 $\tilde{\beta}_{S^c} = 0$. 如果 $X_S^T X_S$ 可逆,则最优化问题 $\min_{\beta} ||Y - X_S \beta||_2^2 + \lambda ||\beta||_1$ 的解唯一,因为此时目标函数是一个严格凸的函数。

引理2的证明

令 $f_0(\beta) = \frac{1}{2} \|Y - X\beta\|_2^2$. 因为 β^+ 和 β^- 都是Lasso问题的解,于是

$$f_0(\beta^+) + \lambda \|\beta^+\|_1 = f_0(\beta^-) + \lambda \|\beta^-\|_1$$

注意到 $\vec{s}^T \beta^+ = \|\|\beta^+\|_1\|_1$,上式写作

$$f_0(\beta^+) + \lambda \vec{s}^T \beta^+ = f_0(\beta^-) + \lambda \|\beta^-\|_1$$

两边都减去 $\lambda \vec{s}^T \beta^-$, 有

$$f_0(\beta^+) + \lambda \vec{s}^T(\beta^+ - \beta^-) = f_0(\beta^-) + \lambda(\|\beta^-\|_1 - \vec{s}^T\beta^-)$$

引理2的证明(续)

$$f_0(\beta^+) - f_0(\beta^-) + \lambda \vec{s}^T(\beta^+ - \beta^-) = \lambda(\|\beta^-\|_1 - \vec{s}^T\beta^-)$$

再注意 $\nabla f_0(\beta^+) = -\lambda \vec{s}$, 上式写作

$$f_0(\beta^+) - \nabla f_0(\beta^+)(\beta^+ - \beta^-) - f_0(\beta^-) = \lambda(\|\beta^-\|_1 - \vec{s}^T \beta^-)$$

利用 $f_0(\beta)$ 的凸函数性质

$$f_0(\beta^-) \ge f_0(\beta^+) + \nabla f_0(\beta^+)(\beta^- - \beta^+),$$

于是

$$\|\beta^-\|_1 \le \vec{s}^T \beta^- \le \max_{s} (\vec{s}^T \beta^-) = \|\beta^-\|_1,$$

即

$$\|\beta^-\|_1 = \vec{s}^T \beta^-.$$

进一步的分析(续)

现定义两个量

$$V_{j} = X_{j}^{T} \left\{ X_{S} (X_{S}^{T} X_{S})^{-1} \lambda \vec{s} - [X_{S} (X_{S}^{T} X_{S})^{-1} X_{S}^{T} - I] \frac{\epsilon}{n} \right\}$$

$$U_{i} = e_{i}^{T} (\frac{1}{n} X_{S}^{T} X_{S})^{-1} [\frac{1}{n} X_{S}^{T} \epsilon - \lambda \vec{s}]$$

易知,

 $\max_{j \in S^c} |V_j| < \lambda$ 等价于 引理中的条件 (1)

 $\max_{i \in S} |U_i| < \min_{j \in S} |\beta_j|$ 可以推出 引理中的条件 (2)

Sign consistency

定义两个随机事件

$$\mathcal{M}(V) = \left\{ \max_{j \in S^c} |V_j| < \lambda \right\}$$

$$\mathcal{M}(U) = \left\{ \max_{i \in S} |U_i| < \min_{j \in S} |\beta_j| \right\}$$

如果我们能证明

$$P(\mathcal{M}(V) \cap \mathcal{M}(U)) \to 1,$$

我们就证明了Lasso的解是sign consistent 的。

Sign consistency 的必要条件

注意到 $\hat{\beta} =_s \beta^*$ 可以轻松得到:

$$\left| X_{S^c} X_S (X_S^T X_S)^{-1} \left[\frac{1}{n} X_S^T \epsilon - \lambda sign(\beta^*(S)) \right] - \frac{1}{n} X_{S^c}^T \epsilon \right| \le \lambda$$

即

$$X_j^T \left\{ X_S (X_S^T X_S)^{-1} \lambda \vec{s} - [X_S (X_S^T X_S)^{-1} X_S^T - I] \frac{\epsilon}{n} \right\} \le \lambda, \forall j \in S^c$$

由此我们可以证明 如果存在j, 使得 $|X_j^TX_S(X_S^TX_S)^{-1}\vec{s}| > 1$, 那么

$$P(\hat{\beta} =_s \beta^*) \le 1/2.$$

Sign consistency 的必要条件

定理 假设线性模型成立 $Y = X\beta^* + \epsilon$, 其中 $\epsilon \sim N(0, \Sigma_{\epsilon})$. 如果存在 $j \in S^c$, 使得

$$\left| X_j^T X_S (X_S^T X_S)^{-1} \vec{s} \right| > 1,$$

那么

$$P(\hat{\beta} =_s \beta^*) \le 1/2.$$

Sign consistency 的必要条件

证明: 不妨令 $X_j^T X_S (X_S^T X_S)^{-1} \vec{s} = 1 + \zeta$. 则 $V_j := X_j^T \left\{ X_S (X_S^T X_S)^{-1} \lambda \vec{s} - [X_S (X_S^T X_S)^{-1} X_S^T - I] \frac{\epsilon}{n} \right\}$ 可以写成 $V_j = \lambda (1 + \zeta) + \tilde{V}_j$, 其中 \tilde{V}_j 服从均值为0 的正态分布。 于是 $P(\tilde{V}_j > 0) = 1/2$. 所以

$$P(V_j > \lambda) \ge 1/2$$
.

Finally, we have

$$P(\hat{\beta} =_s \beta^*) \le P(|V_j| \le \lambda) \le 1 - P(V_j \ge \lambda) \le 1/2.$$

Sign consistency 的充分条件

1. Irrepresentable condition:



$$\max_{j \in S^c} \left| X_j^T X_S (X_S^T X_S)^{-1} \vec{s} \right| \le 1 - \eta$$

A stronger version:

$$\max_{j \in S^c} \|X_j^T X_S (X_S^T X_S)^{-1}\|_1 \le 1 - \eta$$

2. relationship between n, p, s:



$$n \gg s \log(p+1)$$

3. signal to noise ratio:

$$\frac{n \min_{j \in S} \beta_j^*}{\sigma^2} \gg s \log(p+1)$$

Sign consistency 的充分条件

证明sign consistency 的主要工具是:分析 Gaussian (或者 subGaussian) variable。

引理 对于任意的均值为0的正态随机向量 $(X_1, X_2, ..., X_n)$, 对于任意的正数 t > 0, 我们有

$$P(\max_{1 \le i \le n} |X_i| \ge t) \le 2n \exp\left\{\frac{-t^2}{2 \max_i E(X_i^2)}\right\}.$$

证明:
$$P(\max_{1 \le i \le n} |X_i| \ge t) \le P(|X_i| \ge t)$$

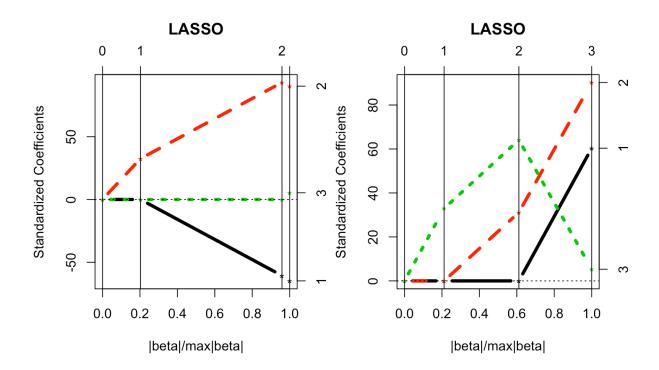
 $\le 2nP(X_i \ge t) \le 2n \exp\left\{\frac{-t^2}{2 \max_i E(X_i^2)}\right\}.$

一个例子

```
library(lars)
n = 1000
p = 3
beta1 = -2
beta2 = 3
X1 = rnorm(n)
X2 = rnorm(n)
e = rnorm(n)
X3 = \frac{2}{3} * X1 + \frac{2}{3} * X2 + \frac{1}{3} * e
epsilon = rnorm(n)
Y = X1*beta1 + X2*beta2 + epsilon
X = cbind(X1, X2, X3)
obj1 = lars(X,Y)
beta1 = 2
beta2 = 3
Y = X1*beta1 + X2*beta2 + epsilon
X = cbind(X1, X2, X3)
obj2 = lars(X,Y)
```

一个例子(续)

```
par(mfrow = c(1,2))
plot(obj1,lwd = 4)
plot(obj2,lwd = 4)
```



注意Lasso的解定义如下:

$$\hat{\beta} = \frac{1}{2n} \|Y - X\beta\|_2^2 + \lambda \|\beta\|_1 := L(\beta) + \lambda \|\beta\|_1$$

为研究 $\hat{\beta}$ 与 β^* 是不是很近,通常研究目标函数在这两点的取值之差。为保证研究目标函数在这两点的取值之差接近就能得到 $\hat{\beta}$ 与 β^* 很近,需要假设Hessian 矩阵比较好。

以Least squares 为例,

$$L(\beta^* + \Delta) - L(\beta^*) - \langle \Delta, \frac{dL(\beta)}{d\beta} \rangle \Big|_{\beta = \beta^*} \ge \gamma \|\Delta^2\|$$
$$\frac{1}{n} \Delta^T (X^T X) \Delta \ge 2\gamma \|\Delta^2\|.$$

定义 如果存在 $\gamma > 0$, $\frac{1}{n}\Delta^T(X^TX)\Delta \ge \gamma \|\Delta^2\|$, 对于任意的 Δ 成立,称 X 满足(正定)特征值条件。

定义 如果存在 $\gamma > 0$, $\frac{1}{n}\Delta^T(X^TX)\Delta \ge \gamma \|\Delta^2\|$, 对于任意的 $\Delta \in someset$ 成立,称 X 满足限制特征值条件。

引理3: 对于Lasso的解 $\hat{\beta}$,令 $\Delta = \hat{\beta} - \beta^*$ 如果选择的 λ 满足 $\left|\frac{1}{n}X^T(Y - X\beta^*)\right| \leq \frac{1}{2}\lambda$,则

$$\|\Delta_{S^c}\|_1 \leq 3\|\Delta_S\|_1.$$

证明: 注意到 $\hat{\beta}$ 最优化 $\frac{1}{2n} ||Y - X\beta||_2^2 + \lambda ||\beta||_1$. 因此,

$$\frac{1}{2n} \|Y - X\hat{\beta}\|_{2}^{2} + \lambda \|\hat{\beta}\|_{1} \le \frac{1}{2n} \|Y - X\beta^{*}\|_{2}^{2} + \lambda \|\beta^{*}\|_{1}$$

· 证明(续)

$$0 \geq \left[\frac{1}{2n}\|Y - X\beta^* - X\Delta\|^2 - \frac{1}{2n}\|Y - X\beta^*\|^2\right] + [\lambda\|\beta^* + \Delta\|_1 - \lambda\|\beta^*\|_1]$$

$$= \frac{1}{2n}\|X\Delta\|_2^2 - \frac{1}{n}\langle\Delta, X^T(Y - X\beta^*)\rangle + \lambda(\|\beta^* + \Delta\|_1 - \|\beta^*\|_1)$$

$$\geq \frac{1}{2n}\|X\Delta\|_2^2 - \left|\langle\Delta, \frac{1}{n}X^T(Y - X\beta^*)\rangle\right| + \lambda(\|\beta_S^* + \Delta_S + \Delta_{S^c}\|_1 - \|\beta_S^*\|_1)$$

$$= \frac{1}{2n}\|X\Delta\|_2^2 - (\|\Delta_S\|_1 + \|\Delta_{S^c}\|_1) \max \left|\frac{1}{n}X^T(Y - X\beta^*)\right| + \lambda(\|\beta_S^* + \Delta_S\|_1 + \|\Delta_{S^c}\|_1 - \|\beta_S^*\|_1)$$

$$\geq \frac{1}{2n}\|X\Delta\|_2^2 - (\|\Delta_S\|_1 + \|\Delta_{S^c}\|_1)\frac{\lambda}{2} + \lambda(\|\Delta_{S^c}\|_1 - \|\Delta_S\|_1)$$

$$= \frac{1}{2n}\|X\Delta\|_2^2 + \frac{\lambda}{2}(\|\Delta_{S^c}\|_1 - 3\|\Delta_S\|_1)$$

$$\geq \frac{\lambda}{2}(\|\Delta_{S^c}\|_1 - 3\|\Delta_S\|_1).$$

Restricted Eigenvalue Condition

定义 如果存在 $\gamma > 0$, $\frac{1}{n}\Delta^{T}(X^{T}X)\Delta \geq \gamma \|\Delta^{2}\|$, 对于任意的 $\Delta \in \{\Delta : \|\Delta_{S^{c}}\|_{1} \leq 3\|\Delta_{S}\|_{1}\}$ 成立,称 X 满足限制特征值条件 RE(S,3).

引理4 令 $\Delta = \hat{\beta} - \beta^*$. 如果 RE(S,3) 成立,且选择的 λ 满足 $\left|\frac{1}{n}X^T(Y - X\beta^*)\right| \leq \frac{1}{2}\lambda$,则

- $\|\Delta\|_2 \le \frac{3\lambda\sqrt{s}}{\gamma}$
- $\cdot \frac{1}{n} \|X\Delta\|_2^2 \le \frac{9\lambda^2 s}{\gamma}$
- $\cdot \|\Delta\|_1 \le 4\sqrt{s} \|\Delta\|_2 \le \frac{12\lambda s}{\gamma}$

引理4的证明

由前面引理3的证明,可知

$$\frac{1}{2n} \| X \Delta \|_2^2 \le \frac{3\lambda}{2} (\| \Delta_S \|_1)$$

条件RE(S,3)表明

$$\frac{1}{n} \|X\Delta\|_2^2 \ge \gamma \|\Delta\|_2^2.$$

于是,我们立即有

$$\gamma \|\Delta\|_2^2 \le 3\lambda \|\Delta_S\|_1$$

所以,

$$\|\Delta\|_2^2 \le \frac{3\lambda}{\gamma} \|\Delta_S\|_1 \le \sqrt{s} \frac{3\lambda}{\gamma} \|\Delta_S\|_2 \le \sqrt{s} \frac{3\lambda}{\gamma} \|\Delta\|_2$$

引理4的证明(续)

即

$$\|\Delta\|_2 \le \frac{3\lambda\sqrt{s}}{\gamma}$$

再利用

$$\frac{1}{2n} \|X\Delta\|_2^2 \le \frac{3\lambda}{2} (\|\Delta_S\|_1)$$

有

$$\frac{1}{n}\|X\Delta\|_2^2 \le 3\lambda(\|\Delta_S\|_1) \le 3\sqrt{s}\lambda\|\Delta\|_2 \le \frac{9\lambda^2 s}{\gamma}$$

引理4的证明(续)

最后

$$\|\Delta\|_1 = \|\Delta_S\|_1 + \|\Delta_{S^c}\|_1 \le 4\|\Delta_S\|_1 \le 4\sqrt{s}\|\Delta\|_2 \le \frac{12\lambda s}{\gamma}.$$

L2 consistency of the Lasso

定理 假定线性模型成立 $Y = X\beta^* + \epsilon$ with $\epsilon_i \sim N(0, \sigma^2)$. 再假设数据的每一列都是归一化的: $\frac{X_j^T X_j}{n} = 1$. 如果restricted eigenvalue condition RE(S,3)成立,则通过取 $\lambda = A\sigma\sqrt{\frac{\log p}{n}}$,其中 $A > 2\sqrt{2}$,则下列三个事件发生的概率大于 $1 - 2p^{1-A^2/8}$.

$$\|\Delta\|_2 \le \frac{3A\sigma}{\gamma} \sqrt{\frac{s \log p}{n}}$$

$$\frac{1}{n} \|X\Delta\|_2^2 \le \frac{9A^2\sigma^2s\log p}{n\gamma}$$

$$\|\Delta\|_1 \le 4\sqrt{s} \|\Delta\|_2 \le \frac{12sA\sigma}{\gamma} \sqrt{\frac{\log p}{n}}$$

定理的证明

由引理4,我们只需要证明 当 $\lambda = A\sigma\sqrt{\frac{\log p}{n}}$ 时,

$$P(\left|\frac{1}{n}X^{T}(Y - X\beta^{*})\right| \le \frac{1}{2}\lambda) \ge 1 - 2p^{1-A^{2}/8}$$

即可。

易知 $\left|\frac{1}{n}X^T(Y-X\beta^*)\right|$ 的每一个分量 $\frac{1}{n}X_j^T\epsilon$ 服从正态分布, $N(0,\frac{1}{n}\sigma^2)$. 于是,

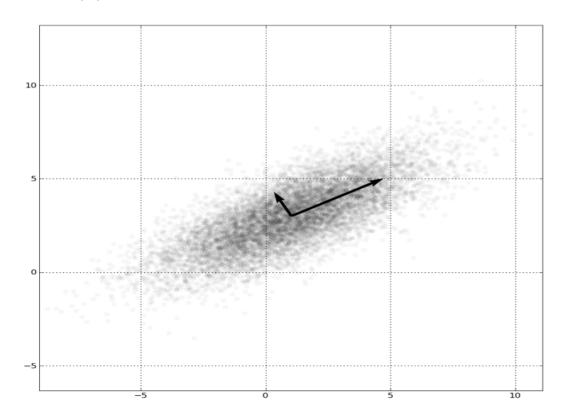
$$P\left(\max_{j} \left| \frac{1}{n} X_{j}^{T} \epsilon \right| \ge \frac{1}{2} \lambda\right) \le 2p e^{-\frac{n\lambda^{2}}{2 \times 4\sigma^{2}}} = 2p^{1 - A^{2}/8}.$$

其他的降维方法

- · PCA
- · LDA
- · Partial Least Squares

PCA (主成分分析)

・ PCA 示意图



PCA (主成分分析)

- ・降维
- $X = [X_1, X_2, ..., X_p]$
- · 投影 data 至一维直线
- $Z = a_1 X_1 + a_2 X_2 + \dots + a_p X_p$
- ・ 怎样确定这些系数 a?
- · 目标: $\max var(Z) = a^T \Sigma a$
- · a 就是协方差矩阵的最大特征根对应的特征向量
- · Z 称为第一主成分

PCA

- ・ 第 k 主成分,其系数 u_k 与前面的第 1, 2, ..., k-1主成分 之间的关系:
 - u_k 与前面的向量都垂直
 - $u_k = \arg \max_u var(u^T X) = \arg \max_u u^T \Sigma u$
 - *u_k* 是协方差矩阵第*k*大特征根对应的特征向量
- · 在实际数据分析中,通常用样本协方差代替总体协方差。
- · 记X是中心化的数据[每列的数据减去均值]。 各主成分的系数是矩阵 X^TX 的特征向量。

主成分分析的步骤

- $X = UDV^T$
- $X^T X = V D V^T$
- ・第一主成分的系数为 V[:,1]
- ・ 第 k 主成分的系数为 V[:,k]
- · 第一主成分为 XV[:,1]
- · 注意到 XV = UD
- · 所以第一主成分为 UD的第一列,即 $U[:,1] \times D_1$

PCA 的简单性质

主成分分析一个性质: 寻找一个矩阵 $Z \in R^{n \times p}$ 它的秩是 K,且 最接近 X,则 Z 就是X 的前K 个主成分。

因此, 主成分分析可以看成是对数据降噪的一种处理。

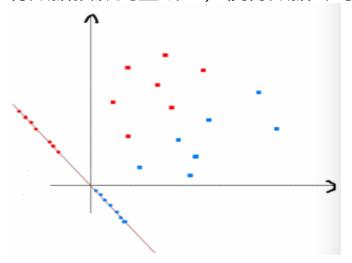
主成分回归

用前K个主成分当作新的回归变量做回归分析,就称为主成分回归。

- ・ 主成分回归的优点:
 - 降维
 - 减少共线性
- ・ 缺点:
 - 没有使用 Y 的信息
 - 只用线性 (没有非线性部分)

LDA (Linear Discriminant Analysis)

· 线性分类器:将数据投影到直线上, 使得数据尽可能分开!



LDA

- · 怎样寻找这条直线?
- · 规则:最大化组间方差,最小化组内方差。
- · 组间方差:

$$var([w^Tx^{(1)}, w^Tx^{(2)}, \dots, w^Tx^{(K)}])$$

・组内方差

$$\sum_{i=1}^{K} var(w^{T}x^{(i)})$$

· 最大化目标函数:

$$\frac{var([w^T x^{(1)}, w^T x^{(2)}, \dots, w^T x^{(K)}])}{\sum_{i=1}^{K} var(w^T x^{(i)})}$$

LDA

· 组间方差的计算

$$w^{T} \frac{1}{K} (\bar{x}^{(i)} - \bar{x}) (\bar{x}^{(i)} - \bar{x})^{T} w$$

· 组内方差的计算

$$w^T \frac{1}{K} \Big(\sum_{i=1}^K \hat{\Sigma}_i \Big) w$$

・ 目标: 寻找 w, 使之,

$$\max_{w} \frac{w^{T} S_{B} w}{w^{T} S_{W} w}.$$

LDA

- ・w 是最大广义特征根对应的特征向量。也就是 $S_W^{-1}S_B$ 的特征向量。
- ・如果是多类问题,显然一个方向的投影是不够的,需要多 个投影
- · 可以像PCA那样,得到更多的投影方向

两类问题的LDA

· 目标函数为

$$\frac{\sigma_{between}^2}{\sigma_{within}^2} = \frac{(w^T \mu_1 - w^T \mu_0)^2}{w^T \Sigma_1 w + w^T \Sigma_0 w}$$

・可以证明 当 $w \propto (\Sigma_0 + \Sigma_1)^{-1} (\mu_1 - \mu_0)$ 时,目标函数达到最大值。

两类问题的LDA

用似然比(极大似然、Bayes)等思想,可以知道如果两组正态数据之间的最好的分割线是

$$(x - \mu_0)^T \Sigma_0 (x - \mu_0) + \log |\Sigma_0|$$

- $(x - \mu_1)^T \Sigma_1 (x - \mu_1) - \log |\Sigma_1| < T$

假设 $\Sigma_1 = \Sigma_0 = \Sigma$ 则判别是一个线性判别,判别条件是

$$w^T x + c > T$$
,

其中
$$w = \Sigma^{-1}(\mu_1 - \mu_0)$$
,

$$c = \frac{1}{2} (\mu_0^T \Sigma^{-1} \mu_0 + \mu_1^T \Sigma^{-1} \mu_1).$$

作业

- · due: Nov 2
- 1. 证明 Lasso 的sign consistency
- 2. 证明 Danzig Selector 的L2 consistency。 Danzig Selector 定义如下:

$$\hat{\beta} = \arg \min \|\beta\|_1$$

$$s. t. \left| \frac{1}{n} X^T (Y - X\beta) \right| \le \lambda$$

3. 设 $X \in \mathbb{R}^{n \times p}$, 寻找一个矩阵 $Z \in \mathbb{R}^{n \times K}$ 它的秩是 K,且最接近 X,则 Z 就是X 的前K 个主成分。即下面最优化的解是 X 的前 K 主成分。

$$\min_{Z} \|XX^T - ZZ^T\|_F$$

Partial Least Squares

- ・和 PCA 、LDA 一样,这个方法也是将数据投影到一些正 交的方向
- ・和 PCA 一样,也是希望数据投影过来之后,尽可能能的分 散
- ・和 PCA 不一样的是,这个PLS方法要用到Y 的信息。

注意,计算PCA的第m个主成分的系数 v_l 时,是解下面的最优化问题:

$$\max_{\alpha} Var(X\alpha)$$
s. t. $\|\alpha\|_{2} = 1$, $\alpha^{T}Sv_{l} = 0$, $l = 1, 2, ..., m - 1$,

其中, $S = X^T X$ the sample covariance matrix.

Partial Least Squares (续)

PLS 用到了y 的信息求解这些方向: 计算PLS的第m 个方向 ϕ_m 的定义如下:

$$\max_{\alpha} Corr^{2}(y, X\alpha) Var(X\alpha)$$
s. t. $\|\alpha\|_{2} = 1, \alpha^{T} S\phi_{l} = 0, l = 1, 2, \dots, m-1,$

其中, $S = X^T X$ the sample covariance matrix.

一些思考题

- 1. 两类问题的LDA 和 Least square是等价的 (这个已知)
- 2. 两类问题的QDA 是否也可以转化为Least square? (未知)
- 3. LDA 和 Partial Least Square 是否可以合并为一个最优化问题? (未知)